

OPL1000

ULTRA-LOW POWER 2.4GHZ WI-FI + BLUETOOTH SMART SOC

DEVKIT Getting Start Guide



OPULINKS

<http://www.opulinks.com/>

Copyright © 2017-2018, Opulinks. All Rights Reserved.

OPL1000-DEVKIT-getting-start-guide-R02 | Version V07

Date	Version	Contents Updated
2018-05-10	0.1	<ul style="list-style-type: none">Initial Release
2018-05-17	0.2	<ul style="list-style-type: none">Update section 3.1.2, 3.2.2 because download tool use method has been updated.Add Figure10 to introduce how to verify AT UART is workingUpdate Figure 12 contentAdd section 3.4 to introduce how to enable APS UART log info outputSplit section 3.3 to 3.3.1 and 3.3.2.Add section 3.3.2 to introduce J-link emulator selection
2018-05-31	0.3	<ul style="list-style-type: none">Mini USB port will be acted as APS UART port when downloaded user APP after using v1.0.1.19 SDK
2018-06-05	0.4	<ul style="list-style-type: none">Add a new section 3.1Update section 3.2.2.
2018-07-13	0.5	<ul style="list-style-type: none">Update section 3.2
2018-08-03	0.6	<ul style="list-style-type: none">Update section 2 and section 3.5 for A1 chip
2018-08-15	0.7	<ul style="list-style-type: none">Update section2, figure2;Update section3.2 and section 3.3
2018-11-09	0.8	<ul style="list-style-type: none">Update section3.4.1 and section3.4.2 to enable ICE interface
2018-11-20	0.9	<ul style="list-style-type: none">Update section3.4.1 to disable watchdog

TABLE OF CONTENTS

1. 介绍 2

1.1. 文档应用范围 2

1.2. 缩略语 2

1.3. 参考文献 2

2. DEVKIT 概要介绍 3

3. 使用 DEVKIT 5

3.1. 安装 USB 驱动 5

3.1.1. Win10/Win7 系统驱动安装 5

3.1.2. WinXP/Vista 系统驱动安装 9

3.2. APS 串口连接和使用 11

3.2.1. APS 串口连接 11

3.2.2. 通过 APS 观察固件调试打印信息 11

3.3. AT 串口连接和使用 11

3.3.1. 通过 AT 串口更新固件 12

3.3.2. 使用 AT 串口执行 AT 指令 14

3.4. SWD 端口 15

3.4.1. 设置 GPIO20 和 GPIO21 15

3.4.2. M3 ICE 端口连接 16

3.5. 允许和禁止 APS 串口打印信息 17

LIST OF FIGURES

Figure 1: DEVKIT 板组成介绍 3

Figure 2: 扩展 IO map 4

Figure 3: Win10/Win7 驱动安装 – 搜索驱动程序 5

Figure 4: Win10/Win7 驱动安装 – 选择从驱动程序列表中选取 6

Figure 5: Win10/Win7 驱动安装 – 为 CP210x 更新驱动程序 7

Figure 6: Win10/Win7 驱动安装 – 指定安装目录 7

Figure 7: Win10/Win7 驱动安装 – 选择 USB inf 文件 8

Figure 8: Win10/Win7 驱动安装 – 驱动更新完成 8

Figure 9: Win10/Win7 驱动安装 – 检查驱动版本信息 9

Figure 10: WinXP/Vista 驱动安装 – 执行驱动安装程序 10

Figure 11: WinXP/Vista 驱动安装 – 接受协议 10

Figure 12: WinXP/Vista 驱动安装 – 检查驱动版本信息 11

Figure 13: APS 串口接线实例 11

Figure 14: APS 串口输出打印信息 11

Figure 15: DEVKIT AT 串口设备 11

Figure 16: 载入 M3/M0 Bin 文件进行合并操作 12

Figure 17: Patch Bin 文件下载 13

Figure 18: 启动后 APS 串口输出 log 信息 13

Figure 19: 执行 AT 指令 14

Figure 20: 禁用 watchdog 15

Figure 21: DEVKIT 板上 M3 ICE 信号接线图 16

Figure 22: DEVKIT 板上 M3 ICE 连线图 16

Figure 23: J-link ICE 仿真器正确识别 17

LIST OF TABLES

Table 1: M3 SWD 信号连接 16

1. 介绍

1.1. 文档应用范围

OPL1000 DEVKIT 用于评估 OPL1000 芯片的功能、开发应用程序。本文介绍了 DEVKIT 的组成，如何使用 DEVKIT 提供的端口进行固件下载和应用程序调试。

1.2. 缩略语

Abbr.	Explanation
APP	APPLication 应用程序
APS	Application Sub-system 应用子系统，在本文中亦指 M3 MCU
AT	Attention 终端命令指令集
DevKit	Development Kit OPL1000 评估开发板
EVB	Evaluation Board 评估板
FW	FirmWare 固件，处理器上运行的嵌入式软件
ICE	In-Circuit Emulator 在线仿真调试工具
RX	Receive 接收
SWD	Serial Wire Debug 串行线调试
TX	Transmit 发送

1.3. 参考文献

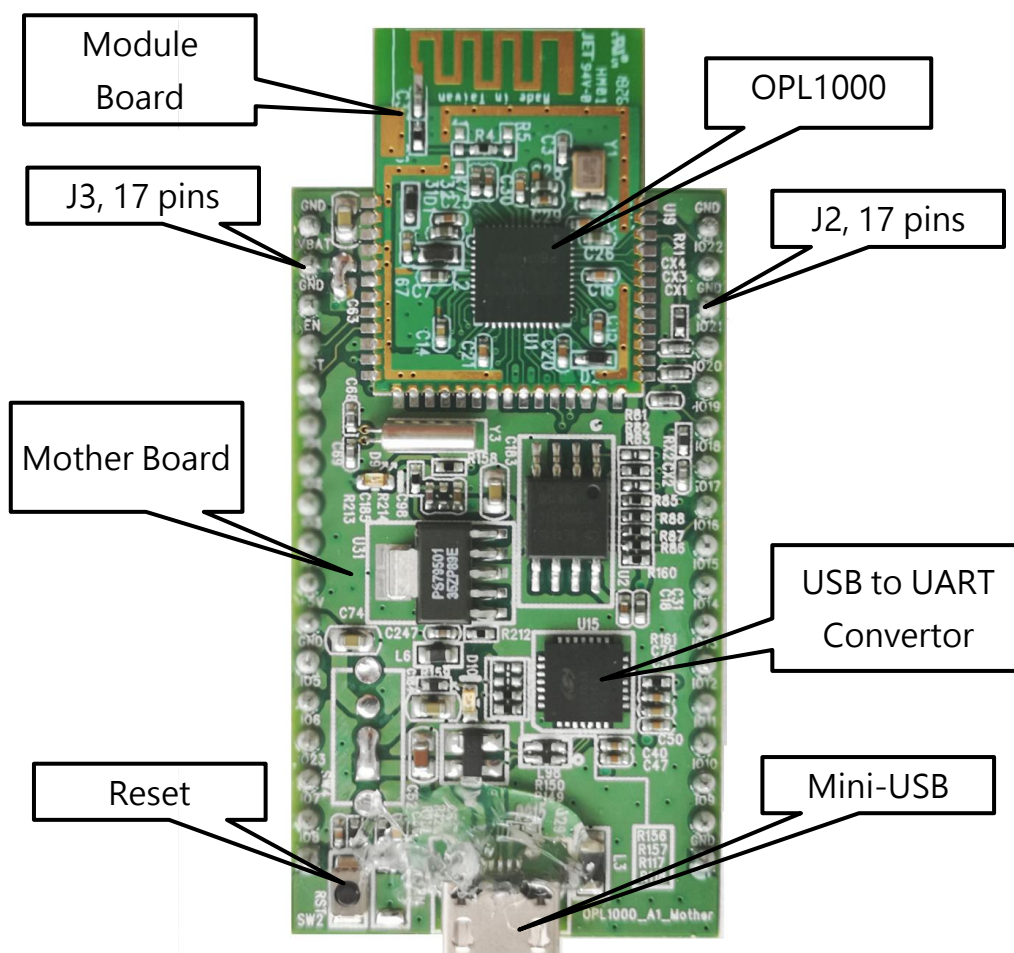
[1] Download tool 使用指南 OPL1000-patch-download-tool-user-guide.pdf

2. DEVKIT 概要介绍

DEVKIT 板包括一个开发母板和 OPL1000 模块子板。母板包括 USB 转 UART 转换芯片、Flash 芯片和电源适配模块。OPL1000 模块子板包括 OPL1000 SOC 芯片和外部晶振。如

Figure 1 所示：

Figure 1: DEVKIT 板组成介绍



Opulinks DEVKIT 提供 mini USB 转串口功能，mini USB 同时提供供电功能。用户可以轻松使用 USB 控制 OPL1000，快速进行功能评估以及完成产品开发。DEVKIT 母板提供了若干扩充 GPIO 管脚，在线开发用的 ICE mode 管脚及 flash 烧录用的 UART Tx 及 Rx 管脚。OPL1000 预置为 Normal function mode，可快速切换为 ICE mode，另外提供 flash 烧录软件。扩展 GPIO 管脚可配置为 GPIO、ADC、SPI、I2C 等功能。扩充排针 J2,J3 配置底视图 (Bottom view)如 Figure 2 所示。

Figure 2: 扩展 IO map

J2						ANT	J3					
ICE Mode	PWM	I2C	ADC	Pin Name	Pin No		Pin No	Pin Name	ADC	SPI	UART	Flash Prg
	Yes			GND	pin 17	Bottom View	pin 17	GND				
				GPIO22	pin 16		pin 16	+3V				
				GND	pin 15		pin 15	GND				
M3_CLK				GPIO21	pin 14		pin 14	CHIP_EN				
M3_DAT				GPIO20	pin 13		pin 13	RST_N				
M0_DAT				GPIO19	pin 12		pin 12	GPIO0(REV)				UART_Prg_Tx
M0_CLK				GPIO18	pin 11		pin 11	GPIO1(REV)				UART_Prg_Rx
		SDA	Yes	GPIO17	pin 10		pin 10	GPIO2	Yes	MOSI	TxD	
		SCLK	Yes	GPIO16	pin 9		pin 9	GPIO3	Yes	MISO	RxD	
				GPIO15	pin 8		pin 8	GPIO4	Yes	CLK		
				GPIO14	pin 7		pin 7	Ex_5V				
	Yes			GPIO13	pin 6		pin 6	GND				
				GPIO12	pin 5		pin 5	GPIO5	Yes	CS		
				GPIO11	pin 4		pin 4	GPIO6	Yes			
				GPIO10	pin 3		pin 3	GPIO23				
	Yes			GPIO9	pin 2		pin 2	GPIO7	Yes	CS		
				GND	pin 1		pin 1	GPIO8	Yes			

注 1：UART_Prg 串口波特率为 115200 bps。

注 2：chip Enable (CHIP_EN)和 Reset (RST_N)都可以视为 Reset 功能。

3. 使用 DEVKIT

OPL1000 DEVKIT 板提供了三个通信端口用于用户程序开发。它们分别是：

1. AT 串口，即和 mini-USB 连接的串口，AT 串口用于升级固件以及发送 AT 命令给 OPL1000。目前 DEVKIT 板使用的 USB 转串口芯片为 Silicon Labs CP210x 芯片，用户可以通过查找设备管理器“COM 和 LPT 端口”得知 mini-USB 连接的串口编号是多少。例如下图所示的设备端口列表中，OPL1000 DEVKIT AT 串口为 COM13。



2. APS 串口。该串口用于输出内部调试信息，可用于离线调试应用程序。
3. Cortex M3 SWD 调试接口。

3.1. 安装 USB 驱动

OPL1000 DEVKIT 使用 Silicon Labs CP210x USB 转 UART 桥接芯片。为使 Mini-USB 正常工作，需要根据用户使用的操作系统类型安装对应的驱动软件。驱动软件目录为：Tool\CP210x_Windows_Drivers

3.1.1. Win10/Win7 系统驱动安装

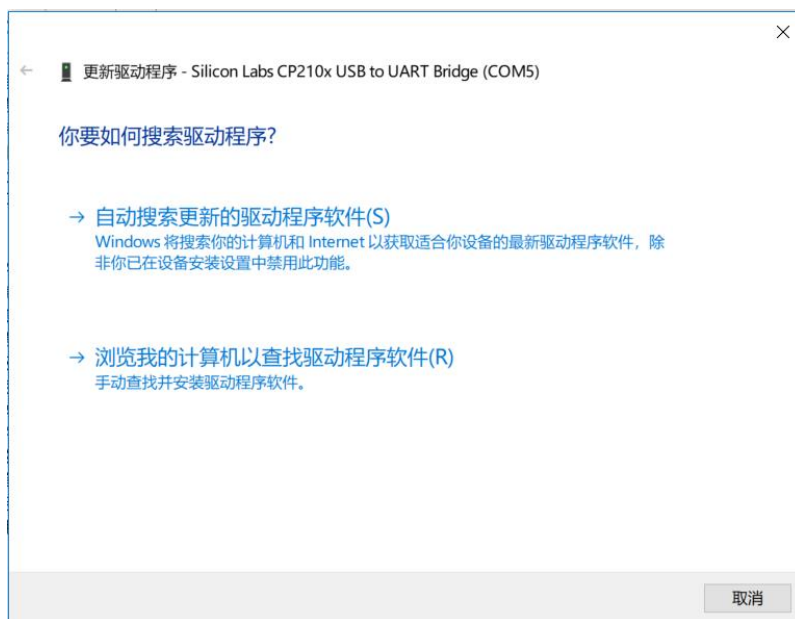
CP210x 桥接芯片的 Win10/Win7 系统驱动程序路径

Tool\CP210x_Windows_Drivers\Win7_Win10_x64

Win10 操作系统会自动安装 CP210x 桥接芯片驱动。但是这个驱动和 download 工具使用的串口模块库有冲突，需要进行版本降级。即使用 Win7_Win10_x64 目录下的驱动程序。操作步骤为：

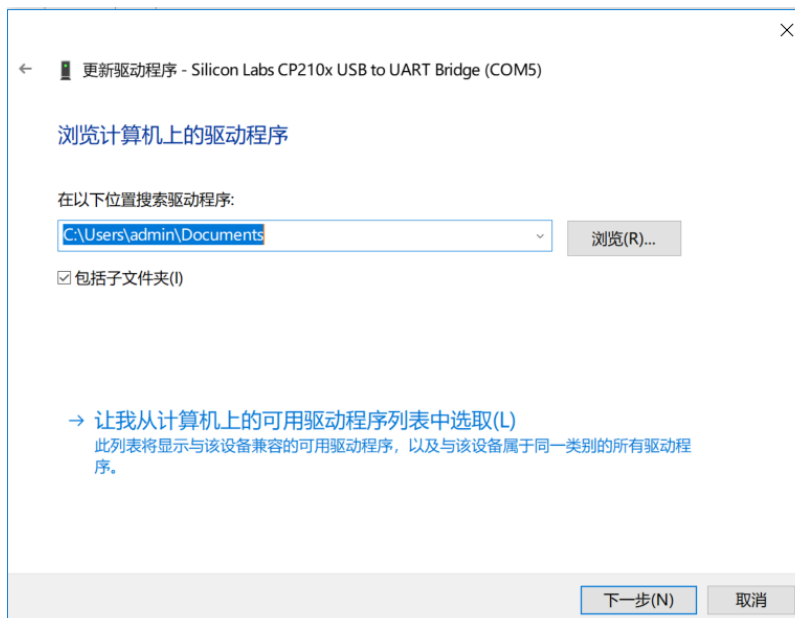
Step1 首先打开设备管理器，选择串口设备“Silicon Labs CP210x USB to UART Bridge”，右键选择‘更新驱动程序’，点击‘浏览我的计算机以查找驱动程序软件’

Figure 3: Win10/Win7 驱动安装 – 搜索驱动程序



Step2 点击‘让我从计算机上的可用驱动程序列表中选择’，如下图所示。

Figure 4: Win10/Win7 驱动安装 – 选择从驱动程序列表中选择



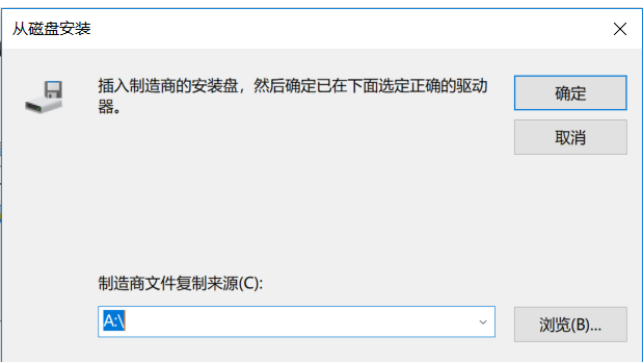
Step3 由于 CP210x 桥接芯片已经在系统中有注册，因此在 Figure 5 “显示兼容硬件”列表中有 Silicon Labs CP210x USB to UART Bridge 。点击 ‘从磁盘安装’

Figure 5: Win10/Win7 驱动安装 – 为 CP210x 更新驱动程序



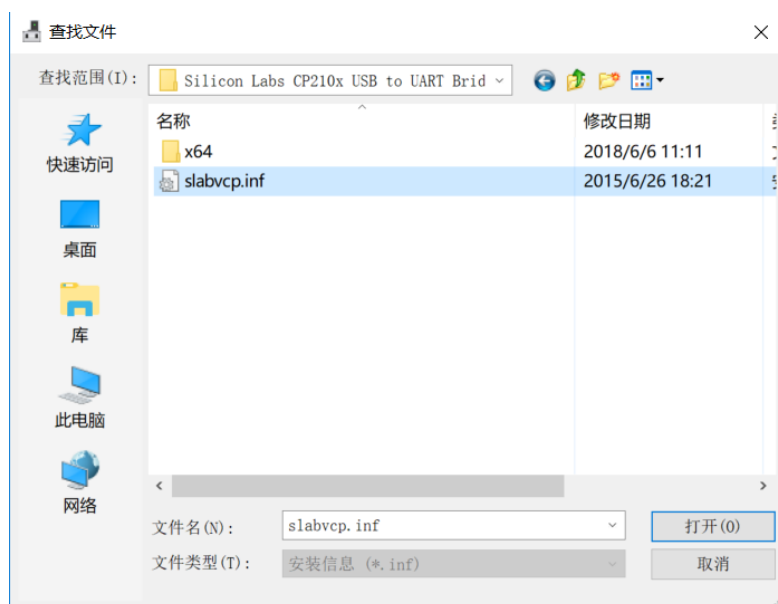
Step4 在弹出窗口中点击 ‘浏览’ 选择 Tool\CP210x_Windows_Drivers\Win7_Win10_x64 目录

Figure 6: Win10/Win7 驱动安装 –指定安装目录



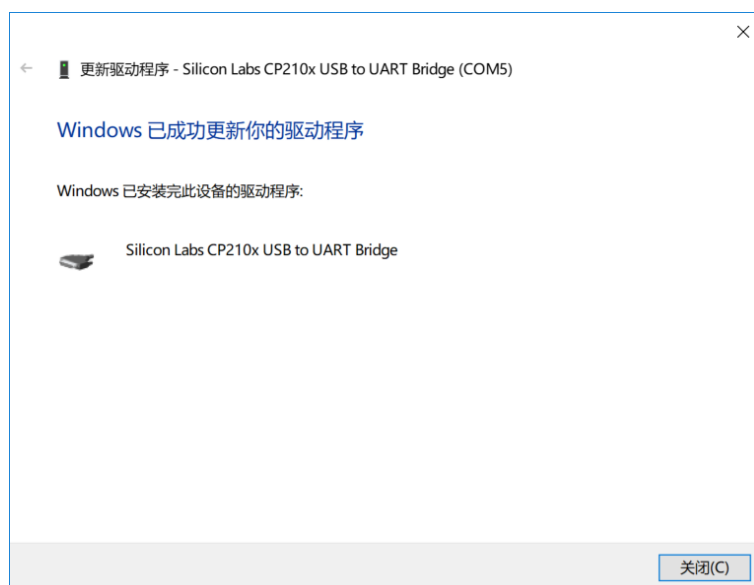
Step5 选择 Tool\CP210x_Windows_Drivers\Win7_Win10_x64 目录下的 slabvcp.inf 文件，点击 “打开”。slabvcp.inf 包含了 CP210x 芯片的 USB 设备信息和驱动配置信息。

Figure 7: Win10/Win7 驱动安装 – 选择 USB inf 文件



Step6 点击“确定”按钮，“下一步”，按钮。点击“关闭”按钮，安装完成。得到 Figure 8 所示画面。表示驱动更新完成。

Figure 8: Win10/Win7 驱动安装 – 驱动更新完成



Step7 检查驱动版本信息，是否为 6.7.1.0。右键点击串口设备 “Silicon Labs CP210x USB to UART Bridge”，在属性中选择“驱动程序”标签页。如果版本为 6.7.1.0 则表示驱动安装正确。

Figure 9: Win10/Win7 驱动安装 – 检查驱动版本信息



3.1.2. WinXP/Vista 系统驱动安装

CP210x 桥接芯片的 WinXP/Vista 系统驱动程序路径 Tool\CP210x_Windows_Drivers\WinXP_Vista。

整个安装包括三个步骤：

Step1 运行 WinXP_Vista 目录下的 'CP210xVCPInstaller_x86.exe' 程序

Step2 在弹出的对话框界面 Figure 10 上 点击“下一步”。得到

Figure 11 所示画面。然后选择“我接受这个协议”，“下一步”。

Figure 10: WinXP/Vista 驱动安装 – 执行驱动安装程序



Figure 11: WinXP/Vista 驱动安装 – 接受协议



Step3 安装结束后点击“完成”

最后检查驱动版本信息。右键点击串口设备“Silicon Labs CP210x USB to UART Bridge”，在属性中选择“驱动程序”标签页。如果得到 Figure 12 所示 6.7.0.0 版本号就对了。

Figure 12: WinXP/Vista 驱动安装 – 检查驱动版本信息

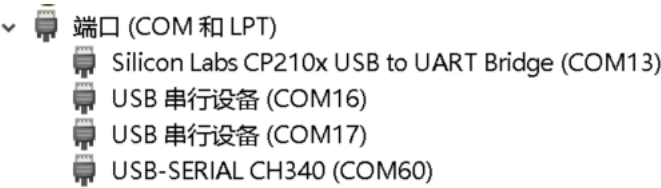


3.2. APS 串口连接和使用

3.3. AT 串口连接和使用

DEVKIT 板上的 mini USB 提供供电，固件下载和 AT 命令通信功能。AT 串口所采用的 USB 转串口控制芯片为 CP210X，正确安装芯片驱动后，连接 DEVKIT 板。在 PC 设备管理器中可以观察到 CP210x 串口设备。下图给出的例子中 COM13 为 AT 串口，另外一个 CH340 串口设备 COM60 连接的是 APS 串口。

Figure 15: DEVKIT AT 串口设备

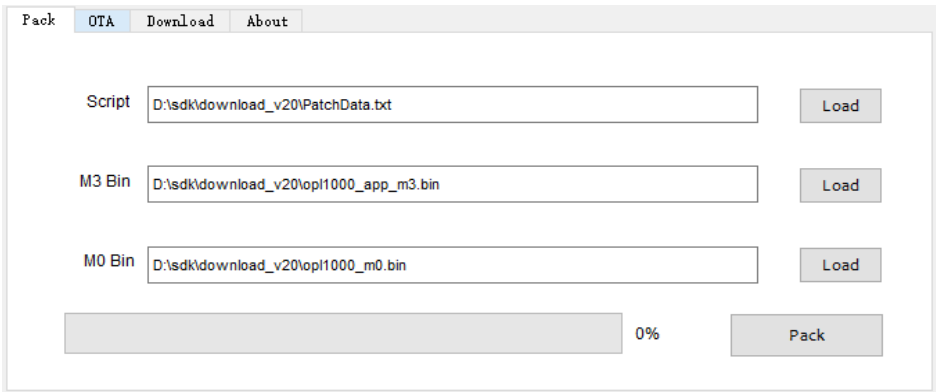


3.3.1. 通过 AT 串口更新固件

从编译工程到下载固件至 DEVKIT 板有 4 个步骤，以编译下载 hello_world 示例工程为例:

- 1. 使用 keil uVision(建议版本不低于 5.23)软件编译 SDK 的示例工程 hello_world。
目录：SDK\APS_PATCH\examples\get_started\hello_world
编译完成以后，在工程目录 Output\Objects 获得 opl1000_app_m3.bin。
- 2. 将编译得到的 opl1000_app_m3.bin 保存到 FW_Binary 目录下面。在 FW_Binary 目录下有固件合并脚本文件 PatchData.txt。在 Pack 标签页点击 Script,M3 Bin, M0 Bin 文本框右侧的 Load 按钮，依次载入固件合并脚本文件、M3 bin 和 M0 bin 文件。点击 Pack 按钮。Pack 动作会把几个独立的 bin 文件合成为一个可供下载的 opl1000.bin 文件，存放在 download tool 同目录下的 Patch 子文件夹。

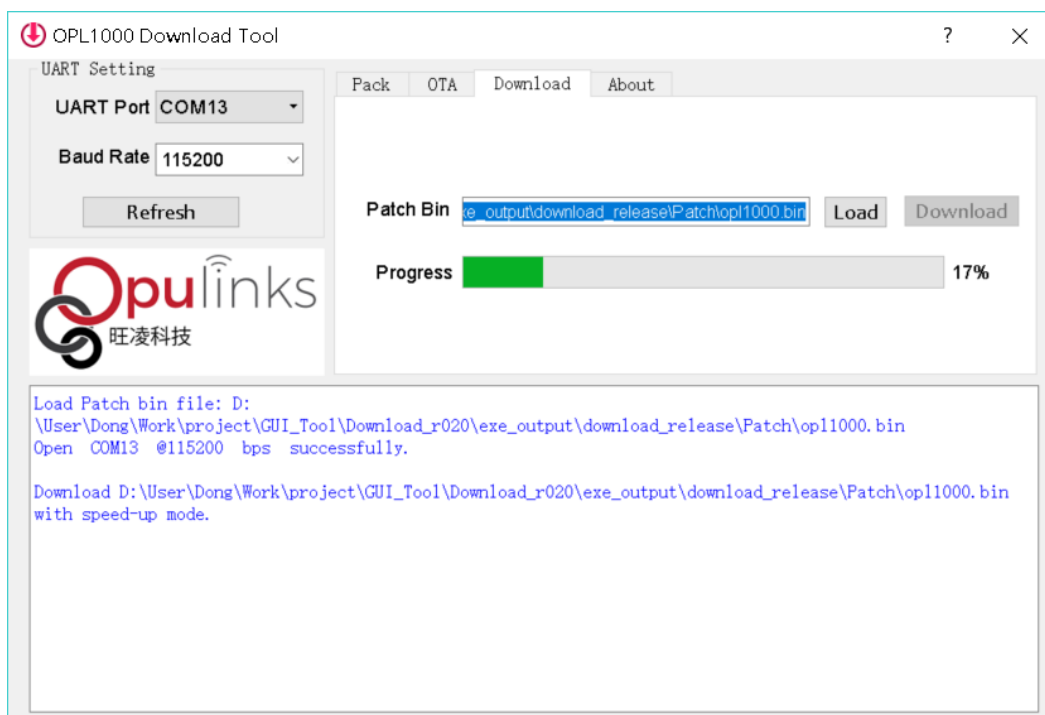
Figure 16:载入 M3/M0 Bin 文件进行合并操作



- 3. 选择 AT 串口端口号，波特率默认 115200bps。切换到 Download 选项，Patch Bin 路径已经正确填充为 opl1000.bin 文件，点击 Download 按钮，并在 5 秒之内复位 DEVKIT 板。download tool 自动识别到 DEVKIT 板复位以后，开始下载 opl1000.bin。进度条到达 100%，表示下载 opl1000.bin 成功。

对 OTA 固件下载过程和上面的一样。只是在 load 固件文件的时候，需要选取 opl1000_ota.bin (OTA image 文件)。

Figure 17: Patch Bin 文件下载



4. 下载完成后 DEVKIT 板会自动复位，Flash 的固件载入到 RAM 中执行。在“UART Port”选择 APS 串口端口，选择 115200 波特率，再次复位 DEVKIT 板，在串口调试工具中看到下图输出信息则表明固件下载正确。

Figure 18: 启动后 APS 串口输出 log 信息

```

BootMode 10 go to normal path

The init of MW_FIM is done.

[Lib] SDK version info: 1516
[Lib] Compile time: 2018/05/10 17:49:03

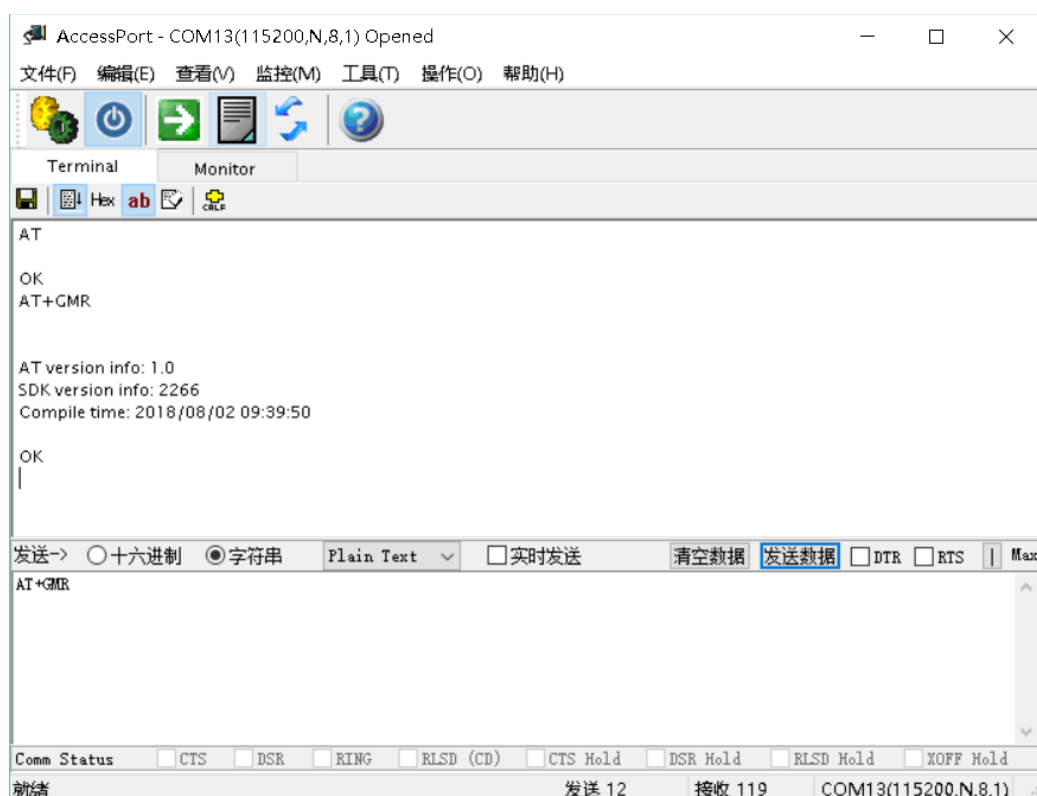
[SVN REV] SVN_REVISION:809
wifiMac Task create successful
Supplicant task is created successfully!
controller_queue creates successful!
controller_queue_ble creates successful!
controller_task_create successful!
LE Task create successful
Sw patch is changed successfully.
Hello world 1
Hello world 2
Hello world 3
Hello world 4
Hello world 5

```

3.3.2. 使用 AT 串口执行 AT 指令

使用 mini USB 连接 DEVKIT 板和 PC，打开串口工具，选择 AT 串口号，波特率 115200。正常情况下，键入 ENTER（回车），出现命令提示符 <，输入 at，得到 OK 的返回，则说明 AT 功能正常。

Figure 19: 执行 AT 指令



3.4. SWD 端口

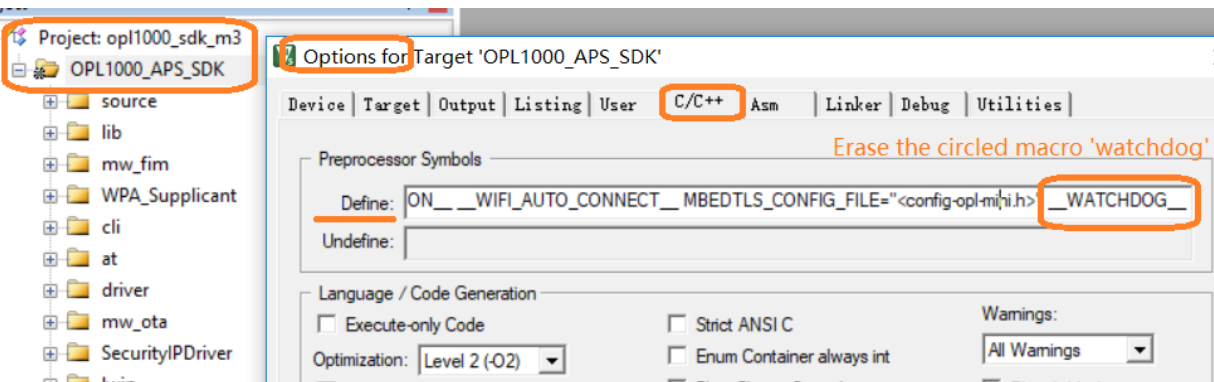
如果需要使用在线调试应用程序，则需要使用 ICE 仿真器，DEVKIT 板支持 M0 和 M3 四线 SWD 调试方式。由于用户 APP 在 M3 上执行，因此实际需要使用 M3 ICE 端口。后续章节将介绍如何禁用 watchdog 以及 M3 ICE 端口连接方式。

3.4.1. 禁用 watchdog

在默认情况下 OPL1000 A1 开启了 watchdog 功能。但用户可根据需要将 watchdog 功能关闭，以免在调试过程中被复位，方便使用 J-link 仿真器在线调试。方法如下：

1. 使用 keil uVision(建议版本不低于 5.23)软件打开 opl1000_sdk_m3 工程文件（目录：A1\SDK\APS\project\opl1000\），打开该工程的 options，点击'C/C++' tag,在'Define'域中删除 '__WATCHDOG__'宏定义，然后 rebuild 该工程；

Figure20:禁用 watchdog



2. 用 keil 打开 hello_world 工程（目录：SDK\APS_PATCH\examples\get_started\hello_world），rebuild 它。再参照 3.3.1 节的方法用 download tool 把生成的 opl1000_app_m3.bin 和 m0 bin 文件合并成为 opl1000.bin 文件，再将它烧录到 A1 板上。

烧录完毕，重启 A1 板后，watchdog 功能就被禁用了。

注：在 rebuild 该工程前，请确认以下两点：

- (1)，在 hal_pin_config_project.h 文件中 IO20,IO21 做如下设置

```
#define HAL_PIN_TYPE_IO_20 PIN_TYPE_ICE_M3_DAT // PIN_TYPE_NONE
```

```
#define HAL_PIN_TYPE_IO_21 PIN_TYPE_ICE_M3_CLK // PIN_TYPE_NONE
```

(2) , reset m0 MCU 的代码已添加到该工程目录下的 `opl1000_app_m3.ini` 文件
_WDWORD(0x40001108, 0x00000800); // reset m0 MCU

3.4.2. M3 ICE 端口连接

M3 ICE 端口连接如下图所示。接线对应关系如表 Table 1 所示。

Figure21: DEVKIT 板上 M3 ICE 信号接线图

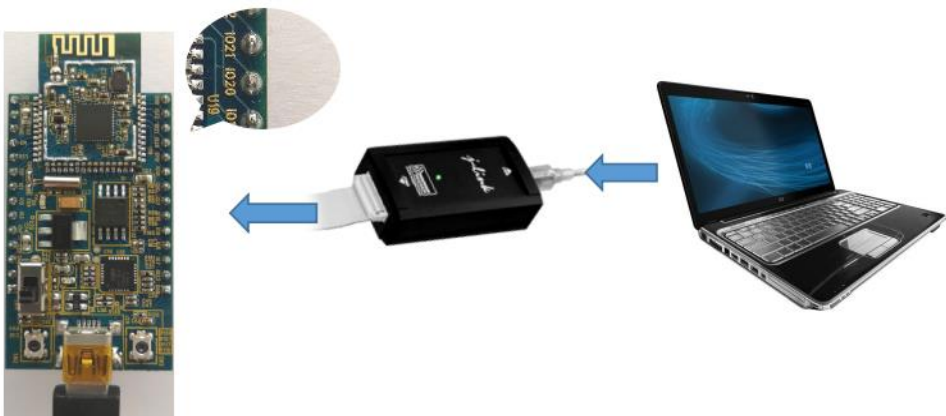
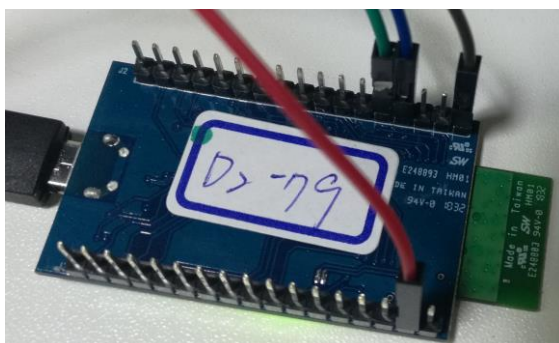


Table 1: M3 SWD 信号连接

编号	SWD 信号	DEVKIT 板 J2 排针	J-Link 仿真器管脚	说明
1	3.3V	--	1	3.3 V 电源
2	GND	GND	4 - 20	GND
3	SWD_CLK	IO21	9	时钟信号
4	SWD_DAT	IO20	7	数据线

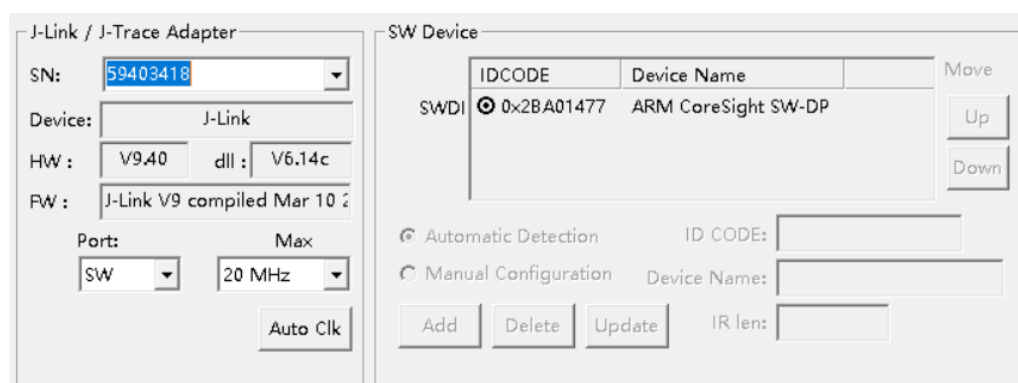
Notes: 对于多芯片 J-Link 仿真器，需确保编号为 1 的电源线也正确地连接。

Figure22: DEVKIT 板上 M3 ICE 连线图



连接好 J-Link 仿真器和 DEVKIT 板，在 keil 工程的 debug 界面里面如果检测到 SW Device 的序列号，则说明连接正确，可以正常使用 SWD 开发和调试工程。如图 Figure 20 所示。

Figure 20: J-link ICE 仿真器正确识别



3.5. 允许和禁止 APS 串口打印信息

从 v1.0.1.17 版本之后 SDK 发布包的 Bin 文件 默认不打印固件内部的调试信息，只保留用户代码内的打印信息。如果需要开放打印固件内部的调试信息，则需要在 APS 串口输入命令：

> tracer level 255 0x07

如果需要关闭固件内部调试信息输出，则需要在 APS 串口输入命令：

> tracer level 255 0x00

固件内部调试信息有助于用户观察固件内部运行状况，如果需要定位和调试固件内部问题，则建议开放打印固件内部调试信息。如果不想让固件内部调试信息干扰用户 APP 的 log 打印信息，则可以关闭它的打印。

需要了解有哪些内部模块输出被打开，以及内部模块名称和对应的序号，可以 APS 串口输入命令：

> tracer

Index	Name: Level
----- Internal Tasks (Start from Index 0)	
[0]	opl_isr_: 0x00
[1]	opl_diag: 0x00
[2]	opl_wifi_mac: 0x07
[3]	opl_suppllicant: 0x00
[4]	opl_controller: 0x07
[5]	opl_le: 0x00
[6]	opl_event_loop: 0x07
[7]	opl_tcpip: 0x00
[8]	opl_ping: 0x00
[9]	opl_iperf: 0x00
[10]	opl_agent: 0x00
[11]	opl_at_wifi_app: 0x00
[12]	opl_at: 0x00
[13]	opl_at_tx_data: 0x00
[14]	opl_at_sock_: 0x00
[15]	opl_at_sockserv: 0x00
----- App Tasks (Start from Index 32)	

Level = 0x00 表示 log 信息输出被禁止；Level = 0x07 表示 log 信息输出被允许

CONTACT

sales@Opulinks.com