부산대학교 산업공학과 종합설계프로젝트

무선 청소기 무게 중심 위치에 따른 관절 부담 연구

201627509 김종음 201627529 이건희 201727506 김동우 201927507 김예서

목차

1. <u>프로젝트 소개</u>

- 연구 배경 및 차별성
- ㆍ 적용 방법론

2. <u>실험 소개</u>

- ・ 실험 계획
- ・ 실험 방법

3. <u>실험 결과</u>

- · 데이터 분석(ANOVA) 결과
- ㆍ 사후 검정
- ・ 설문 결과 종합

4. <u>결론</u>

1.1 프로젝트 소개 및 연구차별성

- ◆주제: <u>무선 청소기 무게중심 위치에 따른 관절 부담 연구</u>
- ◆연구 배경
- 1. 무선 청소기의 높은 보급률 & 지속적인 기능 발전
 - ㆍ유선 청소기보다 무거운 무게로 인해 장시간 사용시 근골격계 측면에서 무리가 가는 경우 여전히 발생
- 2. 시장조사를 통한 청소기 분류 결과 무선 청소기를 근골격계 측면에서 2가지로 분류 가능
- · 대부분 상중심 유형(다이슨-싸이클론, 삼성-BESPOKE 제트, LG-코드제로 등)
- 3. 무선 청소기 무게 중심 관련 선행 연구는 진행된 바 없음
- · 사용자의 자세/손잡이 유형/유선 청소기/청소기 사용 환경과 관련한 신체부하도 관련 연구 (Ergonomic Evaluation on Handle Designs of Vacuum Cleaner 2016 ,상중심형 청소기 종류와 사용 자세에 따른 팔 근육의 근활성도 비교 평가2019)

무게중심을 중점적으로 분석하여 주제 차별화, 유의미한 개선방안 제시

<u>: 청소 상황과 청소기 무게중심 위치(상중심, 하중심)를 고려하여 관절에 무리가 덜 가는 유형 도출을 목표로 진행</u>

1.2적용방법론

① Xsens 센서 부착을 통한 신체 부하도 정량적 측정 (Objective measure)

- 신체 부위에 가는 부담을 정량적으로 측정 할 수 있는 센서
- 각각의 신체부위 3곳 (손, 전완근, 이두근)에 부착하여 x축, y축, z축 회전량 측정

② 피실험자의 설문조사를 통한 주관적인 인식 측정 (Subjective measure)

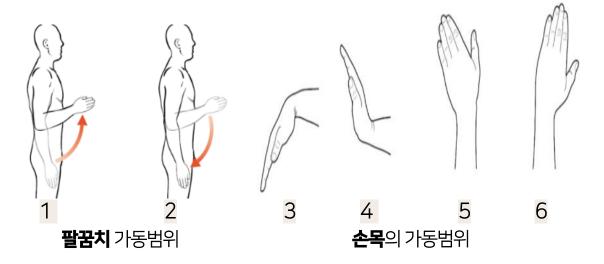
• 실험 도중 느낀 신체 부하도 관련 문항들로 구성

③ 팔꿈치, 손목 관절의 가동 범위 바탕으로 ANOVA 분산 분석 + Tukey 사후검정

- 1. **팔꿈치 Flexion(굽힘):** 팔꿈치를 굽히는 행위
- ¹2. **팔꿈치** Extension(핌): 팔꿈치를 피는 행위
- 3. **손목** Flexion(굽힘): 손목을 아래로 꺾는 행위
- 4. 손목 Extension(핌): 손목을 위로 꺾는 행위
- 5. **손목** Ulnar deviation: 손목을 몸의 바깥방향으로 꺾는 행위
- 6. 손목 Radial deviation: 손목을 몸의 안쪽방향으로 꺾는 행위



센서 부착 모습



2.1실험계획

- ◆ 표본: 20대 남녀 10명
- ◆ 통제 변수
- 청소기 조건: 두 청소기(상중심, 하중심)의 무게(2.9kg)와 손잡이 모양이 같도록 보정
- 실험 위치: 시작 위치와 55cm 길이는 실험실 바닥에 테이프로 마킹
- 왕복 속도: 왕복 운동 실험 진행 시 메트로놈(60bpm)을 통해 왕복 속도 동일하게 유지
- (* 표본 및 왕복 횟수: 관련 논문 참조하여 평균 인원수 반영, 평균 속도에 따른 왕복 횟수 확정)
- ◆실제 청소기를 사용하며 근관절에 크게 무리가 갈 상황을 재현하기 위해 총 2가지 실험 진행

<실험1>

- **독립** 변수
- 1) 청소기 무게중심 (상중심, 하중심)
- 2) 청소기 사용 상황: 0°, 45° 각도
- 종속 변수: 손목과 팔꿈치의 각도 변화량

<실험2>

- **독립** 변수
- 1) 청소기 무게중심(상중심, 하중심)
- 2) 청소기 사용 상황: 높이(0cm,침대 밑-20cm, 의자 밑-40cm)
- 종속 변수: 손목과 팔꿈치의 각도 변화량

2.1실험계획

◆ 실험 진행 순서

- ① 본격적인 측정에 앞서 피실험자의 가만히 서있는 neutral한 자세 측정(비교 기준 값 마련)
- ② 각각의 청소 상황에 맞게 시작위치에서 55cm 너비를 유지하며 청소기 사용 (일반적인 청소기 사용 상황->45도 각도 청소 상황->침대 밑 청소 상황->의자 밑 청소 상황 순)
- ③ 청소기를 자연스럽게 들고 있는 자세, 앞으로 내민 자세, 5회 왕복 운동(10초)을 한 세트로 진행 (상중심 청소기 사용하여 진행 -> 하중심 청소기 사용하여 동일한 세트 반복)
- ④ 각 측정 사이에 있는 3분 휴식시간 동안 해당 실험 내용에 대한 질의 실시



실험장 마킹 예시

2.2실험방법 - 측정①(일반적인청소기사용상황)

① 상중심 청소기



② 하중심 청소기



2.2 실험 방법 - 측정 ②, ③, ④ (특정 상황)

- ◆ 청소기 사용 시 특정한 상황을 청소하는 상황 재현
- ◆ 측정 3,4의 경우 침대 밑 높이와 동일한 상자와 실제 의자를 통해 실험 환경 조성
- ◆ 그 외 실험 과정 및 측정 시간은 측정 1과 동일 (상중심, 하중심 / 자연스럽게 내민 자세-앞으로 내민 자세-왕복운동 5회)



측정2 (방향전환 재현: 45도 각도로 청소)

측정 3(가구 밑 청소 재현: 침대 밑 청소)

측정4(가구 밑 청소 재현: 의자 밑 청소)

3.1데이터분석(실험1)-ANOVA

◆ <u>0°로 청소했을 때와 45°로 청소했을 때의 비교 ANOVA (Angle)</u>

$$Y_{ijk} = \mu + \alpha_i + \beta_j + (\alpha \beta)_{ij} + \varepsilon_{ijk}$$

•**독**립 변수

 α_i : 청소기 무게중심 (상중심, 하중심) β_j : 청소기 사용 상황 - 0°, 45° 각도 $(\alpha\beta)_{ij}$: 두 독립변수 간 교호작용

•종속 변수: 손목과 팔꿈치의 각도 변화량

•귀무가설

모든 처리의 효과에 대한 가설 검정 H_0 : 모든 μ_{ij} 가 동일

무게중심의 주 효과 유무: H_{A0} : $\alpha_1 = \alpha_2 = 0$

청소기 사용 상황의 주 효과 유무: H_{B0} : $\beta_1 = \beta_2 = 0$

상호작용효과 유무: H_{AB0} : $(\alpha\beta)_{11} = \cdots = (\alpha\beta)_{22} = 0$

① 팔꿈치 - Flexion, Extension

출처	DF	SS	MS	F	Р
무게중심	1.0	322.29	322.29	0.7365	0.3965
청소 각도	1.0	274.80	274.80	0.6280	0.4332
무게중심* 청소 각도	1.0	222.87	222.87	0.5093	0.4800
잔차	36.0	15753.6	437.60	NaN	NaN

분석 결과, 각각의 표에서 <u>P > 0.05</u>확인

: 무게중심과 청소 각도는 변수로서 '유의하지 않음'

3.1데이터분석(실험1)-ANOVA

◆ <u>0°로 청소했을 때와 45°로 청소했을 때의 비교 ANOVA (Angle)</u>

② 손목 – 몸의 바깥/안쪽 방향으로 꺾음

출처	DF	SS	MS	F	Р
무게중심	1.0	99.04	99.04	1.1128	0.2985
청소 각도	1.0	0.14	0.14	0.0016	0.9679
무게중심* 청소 각도	1.0	30.46	30.46	0.3422	0.5621
잔차	36.0	3203.86	3203.86	NaN	NaN

③ 손목 – Flexion, Extension

출처	DF	SS	MS	F	Р
무게중심	1.0	322.29	322.29	0.7365	0.3965
청소 각도	1.0	274.80	274.80	0.6280	0.4332
무게중심* 청소 각도	1.0	222.87	222.87	0.5093	0.4800
잔차	36.0	15753.6	437.60	NaN	NaN

분석 결과, 각각의 표에서 <u>P > 0.05</u>확인

: 무게중심과 청소 각도는 변수로서 '유의하지 않음'

3.1데이터분석(실험2)-ANOVA

◆ 일반 청소기 사용 상황(0cm)과 의자 밑(20cm), 침대 밑(40cm) 청소 상황 비교(ANOVA)

$$Y_{ijk} = \mu + \alpha_i + \beta_j + (\alpha\beta)_{ij} + \varepsilon_{ijk}$$

• **독립** 변수

 α_i : 청소기 무게중심 (상중심, 하중심)

 β_j : 청소기 사용 상황 – 침대 밑(20cm), 의자 밑(40cm)

 $(\alpha\beta)_{ij}$: 두 독립변수 간 교호작용

• 종속 변수: 손목과 팔꿈치의 각도 변화량

•귀무가설

모든 처리의 효과에 대한 가설 검정 H_0 : 모든 μ_{ij} 가 동일

무게중심의 주효과 유무: H_{A0} : $\alpha_1 = \alpha_2 = 0$

청소기 사용 상황의 주효과 유무: H_{B0} : $\beta_1 = \beta_2 = \beta_3 = 0$

상호작용효과 유무: H_{AB0} : $(\alpha\beta)_{11}=\cdots=(\alpha\beta)_{23}=0$

① 팔꿈치 - Flexion, Extension

출처	DF	SS	MS	F	Р
무게중심	1.0	5.989	5.989	0.0125	0.911
장애물 높이	2.0	367.026	183.51	0.3832	0.683
무게중심* 장애물 높이	2.0	80.245	40.123	0.0838	0.919
잔차	52.0	24901.2	478.86	NaN	NaN

분석 결과, 각각의 표에서 P > 0.05 확인

:. 무게중심과 장애물 높이는 변수로서 '유의하지 않음'

3.1데이터분석(실험2)-ANOVA

◆ 일반 청소기 사용 상황(0cm)과 의자 밑(20cm), 침대 밑(40cm) 청소 상황 비교(ANOVA)

② 손목 – 몸의 바깥/안쪽 방향으로 꺾음

출처	DF	SS	MS	F	Р
무게중심	1.0	109.94	109.94	0.209	0.6488
장애물 높이	2.0	6816.31	3408.15	6.504	0.003
무게중심* 장애물 높이	2.0	47.513	23.75	0.045	0.955
잔차	52.0	27247.7	523.99	NaN	NaN

③ 손목 – Flexion, Extension

출처	DF	SS	MS	F	Р
무게중심	1.0	8.1425	8.1425	0.0159	0.900
장애물 높이	2.0	536.544	268.272	0.5253	0.5944
무게중심* 장애물 높이	2.0	407.39	203.695	0.3988	0.6731
잔차	52.0	26556.3	510.698	NaN	NaN

분석 결과, 각각의 표에서 P > 0.05 확인

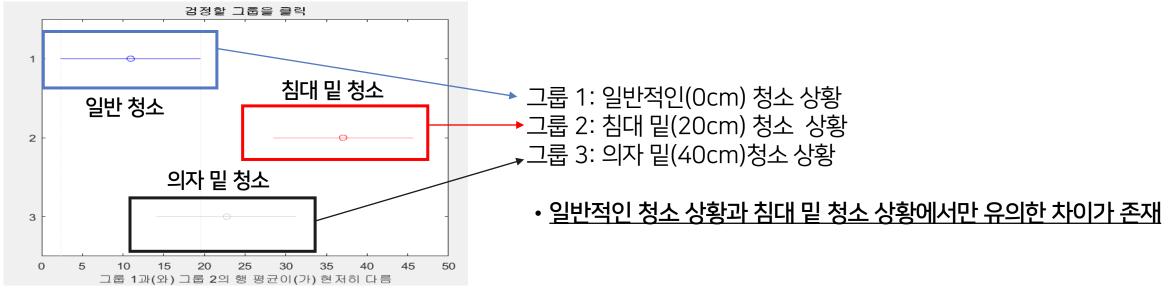
∴ 무게중심과 장애물 높이는 변수로서 **'유의하지 않음'**

*② '손목을 몸의 바깥/안쪽 방향으로 꺾음'의 경우 장애물 높이P<0.05 이므로 장애물 높이는 변수로서 **'유의함'**

: 유의수준을 만족했으므로 사후검정 실시

3.2사후검정 -Tukey

◆ 장애물 높이 - 손목이 안/바깥 쪽으로 꺾일 때



X축: 그룹 y축: 각도 변화량

◆ 평균 차이에 대한 Tukey 동시 검정

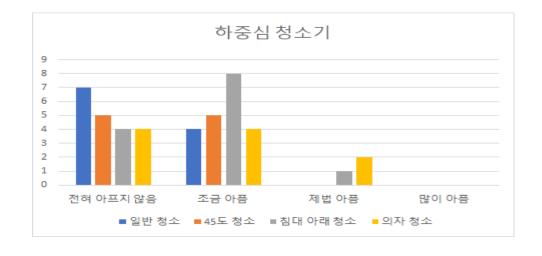
장애물 높이 수준의 차이	평균의 차이	동시 95% CI	수정된 P값
일반 청소-침대 밑	-26.1063	(-43.3545, -8.8581)	0.0017

3.3설문조사결과종합

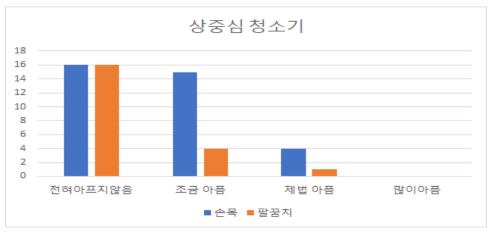
- ◆ 설문조사 결과 (통증 정도 상중심/하중심 유사, 선호도 조사 결과 상중심:하중심 = <u>6:4로 유사한 결과</u>)
- ① 상황에 따른 상중심 청소기 사용 시 통증 정도



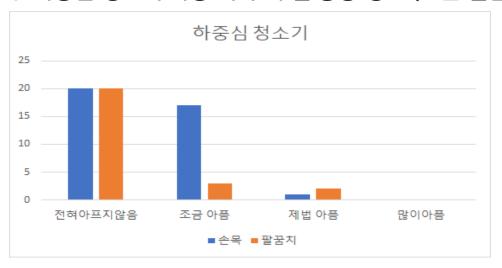
③ 상황에 따른 하중심 청소기 사용 시 통증 정도



② 상중심 청소기 사용 시 부위 별 통증 정도(모든 실험 통증 통합)



④ 하중심 청소기 사용 시 부위 별 통증 정도 (모든 실험 통증 통합)



4.1 분석결과 및 결론

- ◆ 데이터 분석 결과
- 일반 청소 상황과 45도 각도로 청소하는 상황: 무게중심과 손목에 미치는 부하 정도의 관계는 유의하지 않음을 확인
- <u>일반 청소 상황과 침대 밑, 의자 밑 청소하는 상황</u>: 무게중심과 손목에 미치는 부하 정도의 관계는 유의하지 않음을 확인
- 청소하는 각도: 청소하는 각도와 손목에 미치는 부하 정도의 관계는 유의하지 않음을 확인
- 청소하는 장애물의 높이: 손목의 deviation(몸의 바깥/안쪽 방향으로 꺾음)부분만 유의성 확인



무게중심은 관절 각도 변화에 큰 영향을 미치지 않는 것 확인 가능.





하중심형 청소기

4.2 결과활용방안 및 향후연구방향

◆결과 활용 방안

- 기업 측면: 현재 기업에서 많은 비중을 차지하고 있는 상중심형 무선 청소기에 대해 무게중심의 위치 보다는 손잡이 모양, 무게, 또는 다른 측면에서 개선 필요
- 사용자 측면: 관절에 이상이 있는 사용자의 경우 무게중심의 위치보다 손잡이의 형태나 다른 조건이 더욱 중요하다고 볼 수 있음.

◆한계점 및 향후 연구 방향

- ① 제한된 신체부위(관절) 바탕으로 측정 진행
- -> 관절 외에, 근육 활성도를 알아볼 수 있는 근전도 실험 추가적으로 필요
- ② 제한된 청소 상황, 청소기 종류 바탕으로 연구 진행
- -> 더 다양한 상황(청소기를 들어서 사용하는 경우, 다양한 청소 각도 등) 바탕으로 근골격계 부담 연구 필요
- ③ 제한된 청소기 종류 바탕으로 연구 진행
- -> 손잡이 종류(일자 손잡이, 건식 손잡이 등), 청소기 무게와 같은 여러가지 청소기 조건을 바탕으로 근골격계 부담 연구 필요

감사합니다