Data Structure

Practical Class - Week 13

Shortest Path

Adjacent(인접)

- 두 정점 u, v를 이어주는 간선이 있는 경우

Connected(연결)

- 두 정점 u, v사이에 경로가 존재하는 경우

Path(경로)

- 한 정점 u에서 출발해 유한개의 간선을 거쳐 정점 v로 도달할 수 있는 간선 집합

Simple Path(단순 경로)

- 한 정점 u에서 v로 향하는 경로들 중 같은 정점이나 간선을 중복해서 포함하지 않는 경로

Shortest Path(최단 경로)

- 한 정점 u에서 v로 향하는 경로들 중 간선들의 가중치 합이 최소가 되는 경로

Negative Cycle

- 한 정점 u에서 v로 향하는 최단경로의 가중치 합을 무한히 줄일 수 있을 때

Shortest Path Algorithm

Dijkstra

- 한 출발 정점에 대해 모든 도착 정점에 대한 최단거리 계산
- BFS + Greedy
- 모든 간선이 0이상의 가중치를 가져야만 정상적으로 동작한다
- 반복문으로 구현시 $O(V^2)$
- Heap을 사용해 구현 시 $O(E \log_2 V)$

Bellman Ford

- 한 출발 정점에 대해 모든 도착 정점에 대한 최단거리 계산
- 간선의 가중치가 음수여도 상관없다.
- Negative Cycle을 검출할 수 있다.
- 반복문으로 구현시 O(VE)
- SPFA알고리즘으로 성능 개선 가능

A* Algorithm

- 다익스트라 알고리즘에 각 정점에 휴리스틱 우선순위를 부여한 형태
- 특수한 경우 평균적으로 더 좋은 성능을 보여줌. (ex: 네비게이션)

Floyd Warshall Algorithm

- 그래프 g내의 모든 두 정점 <u, v>사이의 최단거리를 계산할 수 있다.
- $O(V^3)$ 시간이 걸린다.

Skeleton Code 1 (공통)

```
#pragma warning(disable: 4996)
1
    #include<stdio.h>
    #include<limits.h>
    #include<stdbool.h>
5 #include<malloc.h>
    #include<stdlib.h>
8
    #define MAX_NODE_SIZE 1000 // 최대 정점의 수
9
10
    #define INFINITY 123456789 // 무한대 가중치 (정점간 경로가 없는 경우)
    #define NONE
                    -1
                             // 빈 정점 인덱스
11
12
    typedef struct Graph Graph; // 그래프 구조체
13
14
15
    /**
16
    * @brief 인접 행렬로 그래프를 표현하는 구조체
17
             정점은 0 ~ (V-1) 사이의 인덱스를 가진다
18
    */
    typedef struct Graph{
19
       int V; // 정점의 수
20
21
       int** W; // 2차원 인접행렬 W[V][V]
22
    };
```

Skeleton Code 2 (공통)

```
24
     /**
     * @brief
                   그래프 초기화 후 반환
25
26
27
     * @param V
                 정점의 수
     * @return Graph* 그래프
28
29
     */
     Graph* init_graph(const int V){
30
31
         int i, j;
32
        Graph* g = (Graph*)malloc(sizeof(Graph));
33
        g \rightarrow V = V;
34
        g->W = (int**)malloc(sizeof(int*) * V);
35
        for (i = 0; i < V; i += 1){
             q->W[i] = (int*)malloc(sizeof(int*) * V);
36
37
            for (j = 0; j < V; j += 1){
38
                if (i == i){
                    // 자기 자신으로 향하는 거리는 0
39
                    g \rightarrow W[i][j] = 0;
40
41
                else{
42
43
                    // 초기에는 모든 간선이 없는 것으로 표시
                    g->W[i][j] = INFINITY;
44
45
46
47
48
         return g;
49
```

Skeleton Code 3 (공통)

```
51 /**
    * @brief 그래프 할당을 해제해주는 함수
52
53
54
    * @param g 그래프 포인터
55
    */
    void release_graph(const Graph* g){
56
57
        int i, j;
58
        for (i = 0; i < g > V; i += 1){
            free(g->W[i]);
59
60
       free(g->W);
61
        free(g);
62
63
```

Skeleton Code 4 (공통)

```
65 /**
     * @brief
66
                     해당 그래프의 최단거리 정보와 경로를 출력해주는 함수
67 *
68 * @param g
                     그래프 구조체
    * @param origin 출발 노드
    * @param D
                     D[v] := 출발 노드로부터 v번 노드까지의 최단 거리
71
    * @param P
                     P[v] := 출발 노드로부터 v번 노드에 도달하기 위해 직전에 경유해야 할 정점의 번호 (최단 경로상 바로 이전 정점)
72
     */
73
     void print_path_info(const Graph* g, const int origin, int *D, int *P){
74
        int i, j;
75
        int top = 0;
76
        int stack[MAX_NODE_SIZE];
77
78
        for (i = 0; i < g->V; i += 1){ // 모든 정점에 대해
79
            // P배열을 사용해 i번 정점까지의 최단 경로를 스텍에 역순으로 저장한다
80
            int cur;
81
            for (cur = i; cur != NONE; cur = P[cur]){
82
               stack[top++] = cur;
83
84
85
            if (D[i] == INFINITY){
               // 도달할 수 없는 정점이라면 무시한다
86
87
               printf(" - Path from '#%d' to '#%d' (length : INFINITY) NO PATH\n", origin, i);
88
89
            else{
90
               // 해당 정점까지의 최단 경로 정보를 출력한다
91
               printf(" - Path from '#%d' to '#%d' (length : %d) ", origin, i, D[i]);
92
               printf("{ ");
93
94
               // 스택에 역순으로 저장된 경로 정보를 출력한다
95
               while (top > 0){
96
                  printf("%d", stack[--top]);
97
                  if (top > 0){
98
                      printf(" => ");
99
100
101
               printf(" }\n");
102
103
104
```

Skeleton Code 5 (공통)

```
106
     /**
     * @brief
                     그래프 g에 정점 source로 부터 정점 dest로 향하는 단방향 간선을 추가한다. weigh는 가중치다
107
108
109
     * @param g
                     그래프 구조체
110
     * @param source
                    출발 정점 번호
                    도착 정점 번호
111
     * @param dest
112
     * @param weight 간선의 가중치
113
     */
     void add_edge(const Graph* g, const int source, const int dest, const int weight){
114
        g->W[source][dest] = weight;
115
116
```

Exercise 01 - Dijkstra

```
120
     /**
121
     * @brief
                      그래프 g에 대해 다익스트라 알고리즘을 수행한 후 결과를 출력하는 함수
122
123
     * @param g
                      그래프 구조체
     * @param origin
                      출발 정점의 인덱스
124
125
     */
     void Dijkstra(const Graph* g, const int origin){
126
127
         int i, j; //
         int steps; // 반복 횟수
128
129
         // visitied[v] := 현재 다익스트라 탐색 과정에서 정점 v가 이미 방문 되었는지 여부 T/F
130
131
         bool* visited = (bool*)malloc(sizeof(bool) * g->V);
132
133
         // D[v] := 정점 origin부터 정점 v로 향하는 최단 경로의 길이
134
         //
                   경로가 존재하지 않는다면 D[v] == INFINITY
         int* D = (int*)malloc(sizeof(int) * g->V);
135
136
         // P[v] := 정점 origin에서 정점 v로 향하는 최단경로 상에서 v번 정점 바로 이전 정점 번호
137
138
                   P[origin] = NONE
         //
         int* P = (int*)malloc(sizeof(int) * g->V);
139
140
         for (i = 0; i < g > V; i += 1){
141
            D[i] = INFINITY;
142
            P[i] = NONE;
143
            visited[i] = false;
144
145
146
147
         D[origin] = 0;
148
149
         for (steps = 1; steps \langle = g \rangle V; steps += 1){
150
                      Fill your code Here
151
152
153
154
155
         print_path_info(g, origin, D, P);
156
```

Exercise 01 - Example

아래 URL에서 테스트를 위한 코드들을 Copy & Paste하세요.

- https://gist.github.com/waps12b/2049ac81e62d3ac5ccb0577074c1f313

테스트케이스 1번에 대해 다익스트라를 수행한 결과 예시

Exercise 02 - Bellman Ford

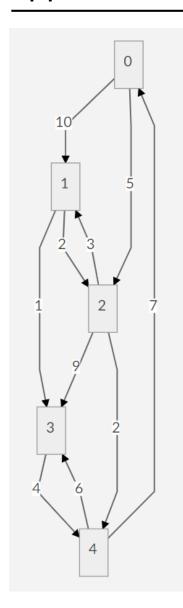
```
119 /**
     * @brief
                      그래프 g에 대해 벨만포드 알고리즘을 수행한 후 결과를 출력하는 함수
120
121
122
     * @param g
                      그래프 구조체
     * @param origin 출발 정점의 인덱스
123
124
125
      void BellmanFord(const Graph* q, const int origin){
         int i, j; //
126
         int steps; // 반복 횟수
127
128
129
         // 해당 그래프가 Negative Cycle을 가진다면 true로 변경시켜 주어야 할 변수
         bool has negative cycle = false;
130
131
         // D[v] := 정점 origin부터 정점 v로 향하는 최단 경로의 길이
132
133
                    경로가 존재하지 않는다면 D[v] == INFINITY
134
         int* D = (int*)malloc(sizeof(int) * g->V);
135
         // P[v] := 정점 origin에서 정점 v로 향하는 최단경로 상에서 v번 정점 바로 이전 정점 번호
136
137
                   P[origin] = NONE
         int* P = (int*)malloc(sizeof(int) * g->V);
138
139
         for (i = 0; i < g > V; i += 1){
140
141
            D[i] = INFINITY;
142
             P[i] = NONE;
143
         }
144
145
         D[origin] = 0;
146
         for (steps = 1; steps \langle = g \rangle V; steps += 1){
147
148
                        Fill your code Here
149
150
         }
151
152
153
         if (has_negative_cycle){
154
             printf("This graph 'g' has negative cycle from origin node!!\n");
155
             return;
         }
156
         else {
157
158
             print_path_info(g, origin, D, P);
         }
159
160
```

Exercise 02 - Example

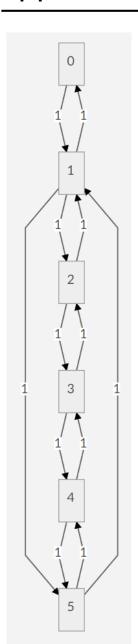
아래 URL에서 테스트를 위한 코드들을 Copy & Paste하세요.

- https://gist.github.com/waps12b/2049ac81e62d3ac5ccb0577074c1f313

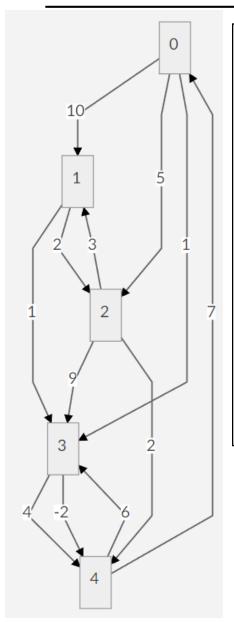
테스트케이스 3번에 대해 벨만포드를 수행한 결과 예시



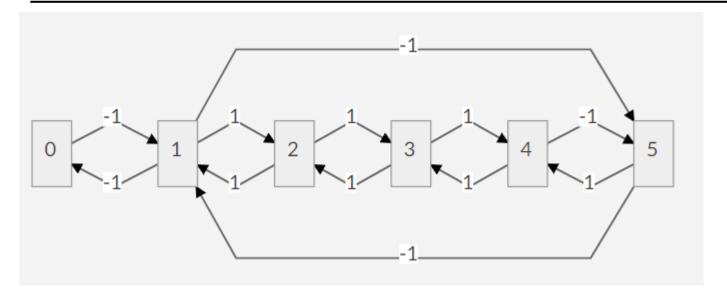
```
Graph* test_case_1(){
   Graph* g = init_graph(6);
   add_edge(g, 0, 1, 10);
   add_edge(g, 0, 2, 5);
   add_edge(g, 1, 2, 2);
   add_edge(g, 1, 3, 1);
   add_edge(g, 2, 1, 3);
   add_edge(g, 2, 3, 9);
   add_edge(g, 2, 4, 2);
   add_edge(g, 3, 4, 4);
   add_edge(g, 4, 0, 7);
   add_edge(g, 4, 3, 6);
   return g;
```



```
Graph* test_case_2(){
   Graph* g = init graph(6);
   printf("Test Case #2 ========== \n");
   add_edge(g, 0, 1, 1);
   add_edge(g, 1, 2, 1);
   add_edge(g, 2, 3, 1);
   add_edge(g, 3, 4, 1);
   add_edge(g, 4, 5, 1);
   add_edge(g, 5, 1, 1);
   add_edge(g, 1, 0, 1);
   add_edge(g, 2, 1, 1);
   add_edge(g, 3, 2, 1);
   add_edge(g, 4, 3, 1);
   add_edge(g, 5, 4, 1);
   add_edge(g, 1, 5, 1);
   return g;
```



```
Graph* test case 3(){
    Graph* g = init_graph(6);
    printf("Test Case #3 ========== \n");
    add edge(g, 0, 1, 10);
    add_edge(g, 0, 2, 5);
    add_edge(g, 1, 2, 2);
    add_edge(g, 1, 3, 1);
    add_edge(g, 2, 1, 3);
    add_edge(g, 2, 3, 9);
    add_edge(g, 2, 4, 2);
    add_edge(g, 3, 4, 4);
    add_edge(g, 4, 0, 7);
    add_edge(g, 4, 3, 6);
    add_edge(g, 0, 3, 1);
    add edge(g, 3, 4, -2);
    return g;
```



```
Graph* test case 4(){
   Graph* g = init_graph(6);
   printf("Test Case #4 ======== \n");
   add_edge(g, 0, 1, -1);
   add_edge(g, 1, 2, 1);
   add_edge(g, 2, 3, 1);
   add_edge(g, 3, 4, 1);
   add_edge(g, 4, 5, -1);
   add edge(g, 5, 1, -1);
   add_edge(g, 1, 0, -1);
   add_edge(g, 2, 1, 1);
   add_edge(g, 3, 2, 1);
   add edge(g, 4, 3, 1);
   add_edge(g, 5, 4, 1);
    add_edge(g, 1, 5, -1);
    return g;
```