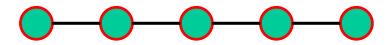
# 第二章 线性表

- 1. 线性表的定义
- 2. 线性表的顺序表示和实现
- 3. 线性表的链式表示和实现
- 4. 线性表的应用

### 线性结构的特点:

除第一个元素无直接前驱,最后一个元素无直接后继外, 其他每个数据元素都有一个前驱和后继。



# 2.1 线性表的定义

线性表是一个具有相同特性的数据元素的有限序列。

- ◆ 相同特性:所有元素属于同一数据类型。
- ◆ 序列:相邻数据元素之间存在序偶关系。

### 线性表例:

# (1). 一个整数线性表

1  2  3  4  5  6  7	1	2	3	4	5	6	7
---------------------	---	---	---	---	---	---	---

# (2). 一个图像线性表















# (3). 一个学生成绩情况登记表

学号	姓名	高等数学	英语	C语言
1601001	李林	88	87	80
1601002	王东	76	90	66
1601003	张阳	86	75	83
1601004	赵海	69	80	78
••••				

# 若将线性表记为:

$$(a_1, \ldots, a_{i-1}, a_i, a_{i+1}, \ldots, a_n)$$

则 $a_i$ (1 $\leq$ i $\leq$ n)表示第i个数据元素。称 $a_{i-1}$ 是 $a_i$ 的直接前驱元素, $a_{i+1}$ 是 $a_i$ 的直接后继元素。

线性表中元素的个数n(n>=0)定义为线性表的长度。当n=0时,称为空表。

# 线性表的抽象数据类型定义:

#### **ADT List** {

数据对象:  $D = \{a_i \mid a_i \in ElemSet, i = 1, 2, \dots, n, n \ge 0\}$ 

数据关系:  $R1 = \{ \langle a_{i-1}, a_i \rangle \mid a_{i-1}, a_i \in D, i = 2, \dots, n \}$ 

#### 基本操作:

#### InitList( &L )

操作结果:构造一个空的线性表L。

#### DestroyList( &L )

初始条件:线性表L已存在。

操作结果: 销毁线性表L。

#### ClearList(&L)

初始条件:线性表L已存在。 操作结果:将L重置为空表。

#### **ListEmpty**(L)

初始条件:线性表L已存在。

操作结果: 若L为空表,则返回TRUE,否则FALSE。

#### ListLength(L)

初始条件:线性表L已存在。

操作结果:返回L中元素个数。

#### GetElem(L, i, &e)

初始条件:线性表L已存在,1≤i≤ListLength(L)

操作结果:用e返回L中第i个元素的值。

#### LocateElem( L, e, compare())

初始条件:线性表L已存在,compare()是元素判定函数。

操作结果:返回L中第1个与e满足关系compare()的元素的位序。 若这样的元素不存在,则返回值为0。

#### PriorElem( L, cur\_e, &pre\_e )

初始条件:线性表L已存在。

操作结果: 若cur\_e是L的元素,但不是第一个,则用pre\_e 返回

它的前驱,否则操作失败,pre\_e无定义。

#### NextElem( L, cur\_e, &next\_e)

初始条件:线性表L已存在。

操作结果: 若cur\_e是L的元素,但不是最后一个,则用next\_e返

回它的后继,否则操作失败,next\_e无定义。

#### ListInsert( &L, i, e)

初始条件:线性表L已存在,1≤i≤ListLength (L)+1

操作结果:在L的第i个元素之前插入新的元素e,L的长度增1。

#### ListDelete(&L, i, &e)

初始条件:线性表L已存在且非空,1≤i≤ListLength (L)

操作结果:删除L的第i个元素,并用e返回其值,L的长度减1。

#### ListTraverse(L, visit())

初始条件:线性表L已存在。

操作结果:依次对L的每个元素调用函数visit()。一旦visit()失败,

则操作失败。

#### **} ADT List**

对上述定义的抽象数据类型线性表,还可进行更复杂的操作,如:

例2-1 假设有两个集合A和B分别用两个线性表LA和LB表示(即:线性表中的数据元素即为集合中的成员),现要求一个新的集合A=AUB。

上述问题可演绎为,要求对线性表作如下操作:扩大线性表LA,将存在于线性表LB中而不存在于线性表LA中的数据元素插入到线性表LA中去。

- 1. 从线性表LB中依次取得每个数据元素; GetElem(LB, i,&e)
- 2. 依值在线性表LA中进行查访; LocateElem(LA, e, equal)
- 3. 若不存在,则插入之。 ListInsert(LA, n+1, e)

```
void union(List &La, List Lb) {
// 将所有在线性表Lb中但不在La中的数据元素插入到La中
La_len = ListLength(La);
Lb_len =ListLength(Lb); // 求线性表的长度
for (i = 1; i <= Lb_len; i++) {
 GetElem(Lb, i, e); // 取Lb中第i个数据元素赋给e
 if(!LocateElem(La, e, equal( )) ListInsert(La, ++La_len, e);
  // La中不存在和 e 相同的数据元素,则插入之
```

例2-3 归并两个"其数据元素按值非递减有序排列的"线性表LA和LB,求得线性表LC也具有同样特性。

设 
$$C_{\mathbf{k}} = (a_{1}, \cdots, a_{i}, \cdots, a_{n})$$

$$C_{\mathbf{k}} = (b_{1}, \cdots, b_{j}, \cdots, b_{m})$$

$$C_{\mathbf{k}} = \{ a_{i}, \cdots, c_{k}, \cdots, c_{m+n} \}$$

$$C_{\mathbf{k}} = \{ a_{i}, \cdots, a_{i}, \cdots, a_{m+n} \}$$

- 1. 分别从LA和LB中取得当前元素ai和bj;
- 2. 若ai≤bj,则将ai插入到LC中,否则将bj插入到LC中。

```
void MergeList(List La, List Lb, List &Lc) {
// 已知线性表La和Lb中的元素按值非递减排列。归并La
// 和Lb得到新的线性表Lc, Lc的元素也按值非递减排列。
InitList(Lc); i = j = 1; k = 0;
La_len = ListLength(La); Lb_len = ListLength(Lb);
while ((i <= La_len) && (j <= Lb_len)) { // La和Lb均非空
   GetElem(La, i, ai); GetElem(Lb, j, bj);
   if (ai \le bj) {ListInsert(Lc, ++k, ai); ++i; }
   else {ListInsert(Lc, ++k, bj); ++j; }
while (i <= La_len) {
   GetElem(La, i++, ai); ListInsert(Lc, ++k, ai);
while (j <= Lb_len) {
   GetElem(Lb, j++, bj); ListInsert(Lc, ++k, bj);
```

# 2.2 线性表的顺序表示和实现

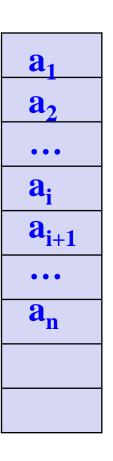
### 2.2.1 线性表的顺序存储表示

线性表的顺序存储结构:

用一组地址连续的存储单元依次存储线性表的数据元素。用这种方法存储的线表简称顺序表。

# 特点:

逻辑上相邻的数据元素, 其物理次序也相邻。

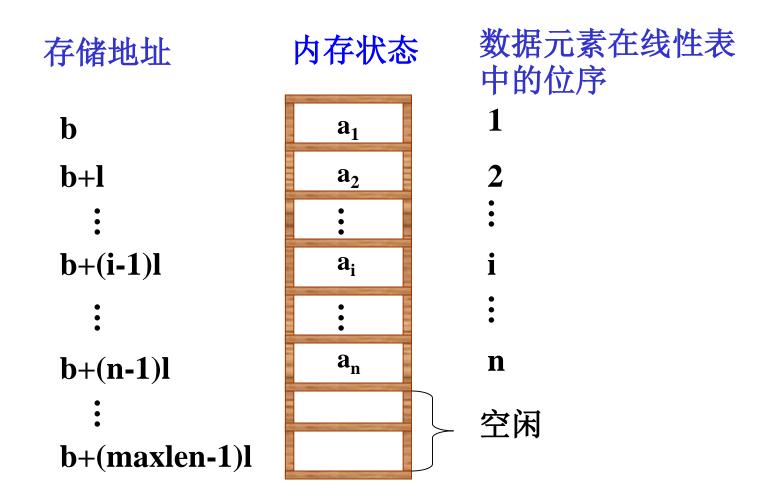


线性表(a<sub>1</sub>,a<sub>2</sub>, a<sub>3</sub>, ... a<sub>n</sub>) 的顺序存储结构 假设线性表的每个元素需占用L个存储单元,并以所占的第一个单元的存储地址作为数据元素的存储位置。则线性表中第i+1个数据元素的存储位置LOC(a<sub>i+1</sub>)和第i个数据元素的存储位置LOC(a<sub>i</sub>)之间满足下列关系:

 $\mathbf{a_1}$ a,  $\mathbf{a_i}$  $\mathbf{a}_{i+1}$  $\mathbf{a_n}$ 

$$LOC(a_{i+1})=LOC(a_i)+L$$

线性表的第i个数据元素ai的存储位置为:



线性表的顺序存储结构示意图

### 顺序存储结构的线性表类C语言表示:

由于C语言中的一维数组也是采用顺序存储表示,故可以用数组类型来描述顺序表。又因为除了用数组来存储线性表的元素之外,顺序表还应该用变量来表示线性表的长度属性等,所以我们用结构类型来定义顺序表类型。

```
#define LIST_INIT_SIZE 100 //存储空间的初始分配量
#define LISTINCREMENT 10 //分配增量
typedef struct {
  ElemType *elem; //存储空间基址
  int length; //当前长度
              //当前分配的存储容量,以一数据元素存储
  int listsize;
              //长度为单位
SqList;
```

#### 顺序表类型如果这样表示:

```
#define MaxSize 100
typedef struct {
   ElemType data[MaxSize]; //存放线性表的元素
                 //线性表长度
  int length;
}SqList;
```

- 数组指针elem指示顺序表的基地址。
- ElemType 数据类型是为了描述统一而自定的,在实际应用中,可根据实际需要具体定义表中元素的数据类型。

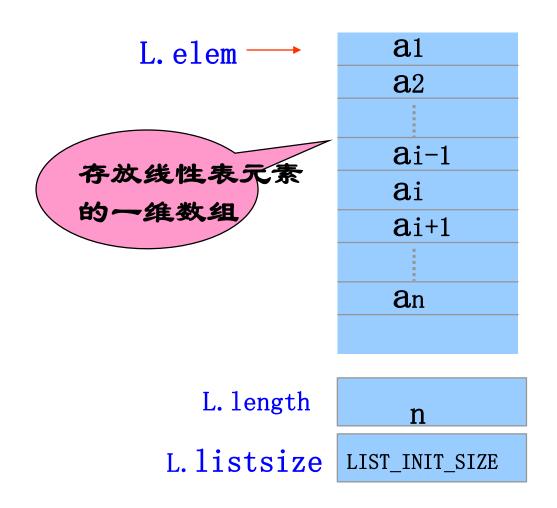
为了简单,假设ElemType为int类型,则可以使用以下自定义类型语句。

typedef int ElemType;

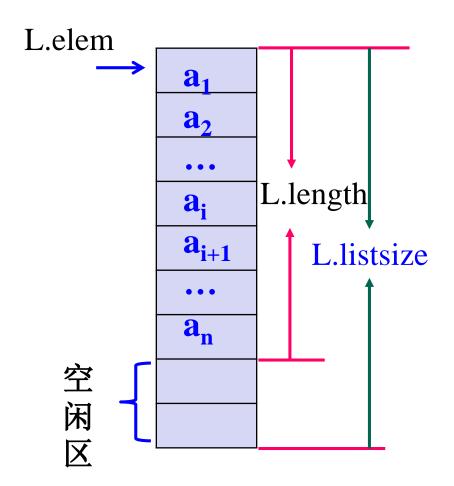
有了上述定义后,可以通过变量定义语句

SqList L;

将L定义为SqList类型的变量,便可以利用 L.elem[i-1]访问表中位置序号为i的数据元素。 设 $A=(a_1, a_2, a_3, \dots a_n)$ 是一线性表,L是SqList 类型的结构变量,用于存放线性表A,则L在内存中的状态如图所示:



顺序表图示



# 2.2.2 顺序表基本操作的实现

在顺序表存储结构中,很容易实现线性表的一些操作, 如第i个元素的访问、线性表的构造。

注意: C语言中的数组下标从 "0"开始,因此,若L是SqList类型的顺序表,则表中第i个元素是L.elem[i-1]。

在介绍基本操作的算法之前,先回顾一下本书算法中常用到的两个 C函数

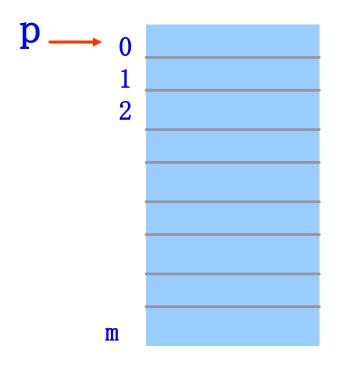
1) void \*malloc(int size) if p==0分配失败

功能:在系统内存中分配size个的存储单元,并返回该空间的基址使用方法:

```
int m = 100,
float *p;
p = (float*) malloc(m*sizeof(float));
```

sizeof操作符以字节形式给出了其操作数的存储大小

执行语句p = (float\*) malloc(m\*sizeof(float)), 计算机将按 float 类型变量所占空间的大小(一般为32bit)分配m\* sizeof(float)个的存储单元,并将其基址赋值给指针变量p;



#### 2) void free (p)

功能:将指针变量p所指示的存储空间,回收到系统内存空间中去;

调用free(p)

使用方法:

# 1. 顺序表的初始化操作 InitList\_Sq(SqList &L)

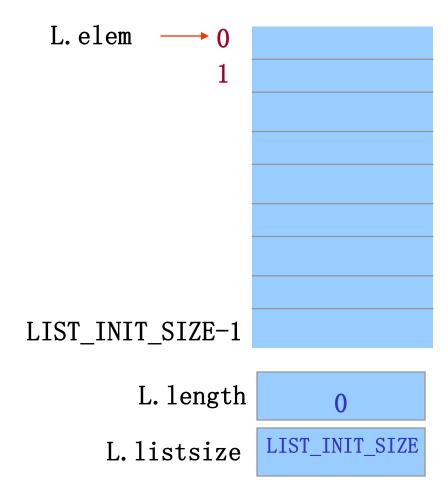
参数: L是存放线性表的结构变量(称L为顺序表),因为初始化操作对顺序表L进行了修改,所以用了引用参数L;

功能:建立空的顺序表L

主要步骤:调用malloc()为顺序表分配一预定大小

(LIST\_INIT\_SIZE) 的空间,并将其基址赋值给L.elem;

#### 初始化操作演示



顺序表初始化

#### 初始化操作算法(算法2.3)

#### 引用参数

```
Status InitList (SqList &L)
 //构造一个空的顺序表L
  L.elem=(ElemType*)malloc(INIT_SIZE*sizeof(ElemType));
  if (! L.elem) exit (OVERFLOW); //存储分配失败
                         //空表长度为0
  L. length=0;
                         //初始存储容量
  L.listsize=INIT SIZE;
  return OK;
```

### 2 销毁操作 DestroyList (SqList &L) {

功能: 回收为顺序表动态分配的存储空间

主要步骤: 调用free(), 回收为顺序表动态分配的存储空间

销毁操作图示

L. elem = NULL

销毁顺序表

L. length 0

L. listsize 0

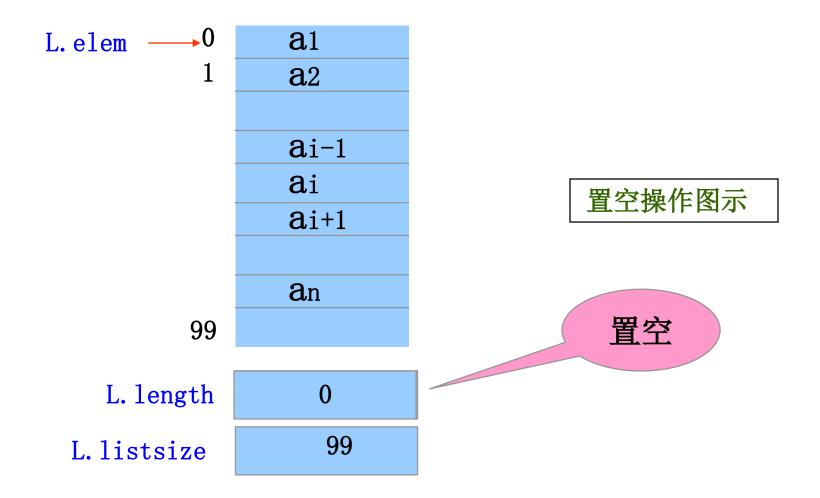
#### 销毁操作算法:

```
Status DestroyList (SqList &L)
    If (!L.elem) return ERROR; // 若表L不存在
    free (L.elem); // 若表L已存在,回收动态分配的存储空间
    L.elem = NULL;
    L.length = 0;
    L.Listsize = 0;
    return OK;
```

3、置空操作ClearList\_Sq (SqList &L)

功能: 若L已存在, 重新将其置成空表;

置空操作图示



#### 置空操作算法:

```
Status ClearList ( SqList &L )
{
    If (!L.elem) return ERROR; // 若表L不存在
    L.length = 0; // 若表L已存在,将L置空
    return OK;
}
```

以下主要讨论线性表的插入和删除两种运算。

#### 1、插入

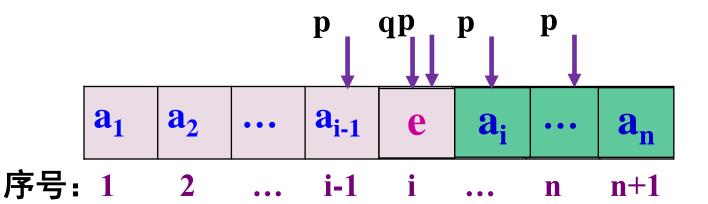
线性表的插入运算是指在表的第i(1≦i≦n+1 个位置上,插入一个新结点x,使长度为n的线性表

$$(a_1, \ldots a_{i-1}, a_i, \ldots, a_n)$$

变成长度为n+1的线性表

$$(a_1, ..., a_{i-1}, x, a_i, ..., a_n)$$

```
Status ListInsert (SqList &L, int i, ElemType e)
\{// 在顺序线性表L的第i个元素之前插入新的元素e,1 \le i \le L.length+1
   if (i < 1 || i > L.length+1) return ERROR; // 插入位置不合法
   if (L.length >= L.listsize) { // 当前存储空间已满, 增加分配
     newbase = (ElemType *)realloc(L.elem,
           (L.listsize+LISTINCREMENT)*sizeof (ElemType));
     if (!newbase) exit(OVERFLOW); // 存储分配失败
     L.elem = newbase; // 新基址
     L.listsize += INCREMENT; // 增加存储容量
```



#### 编写算法实现顺序表操作Locate(L, x).

若L中存在数据元素x,则返回x在顺序表L中第一次出现的位序;否则返回0.

a1	
a2	
• • • • •	
an-1	
an	

#### 编写算法实现顺序表操作Locate(L, x).

若L中存在数据元素x,则返回x在顺序表L中第一次出现的位序;否则返回0.

a1	
a2	
• • • • •	
an-1	
an	

现在分析插入算法的时间复杂度:

这里的问题规模是表的长度n。该算法的时间主要花费在for循环语句上,所需移动结点的次数不仅依赖于表的长度n,而且还与插入位置i有关。

A.当i=L.length+1时,不需移动数据元素;这是最好情况,其时间复杂度O(1);

B.当i=1时,需移动表中所有结点,这是最坏情况,其时间复杂度为O(n)。

由于插入可能在表中任何位置上进行,因此需分析算法的平均复杂度。

## 算法的平均复杂度:

$$a_1, \ldots, a_{i-1}, a_i, \ldots, a_n$$

设pi为在第i个位置插入一个元素的概率,等概率情况下

$$p_i = \frac{1}{n+1}$$

此时需要移动n-i+1个元素。

因此在长度为n的线性表中插入一个元素时所需移动元素的平均次数为:

$$\sum_{i=1}^{n+1} p_i (n-i+1) = \sum_{i=1}^{n+1} \frac{1}{n+1} (n-i+1) = \frac{n}{2}$$

因此算法的平均时间复杂度为0(n)。

#### 2、删除

线性表的删除运算是指将表的第 $i(1 \le i \le n)$ 结点删除,使长度为n的线性表:

$$(a_1, \ldots a_{i-1}, a_i, a_{i+1}, \ldots, a_n)$$

变成长度为n-1的线性表

$$(a_1, \ldots a_{i-1}, a_{i+1}, \ldots, a_n)$$

## 序号

## 数据元素

1

2

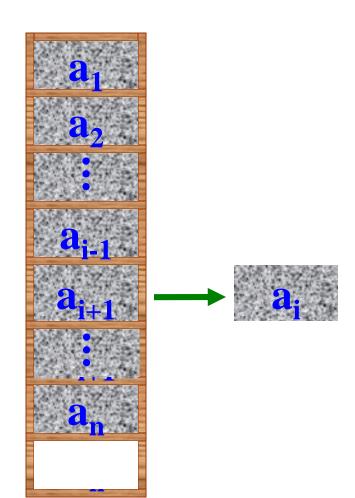
:

**i-1** 

i

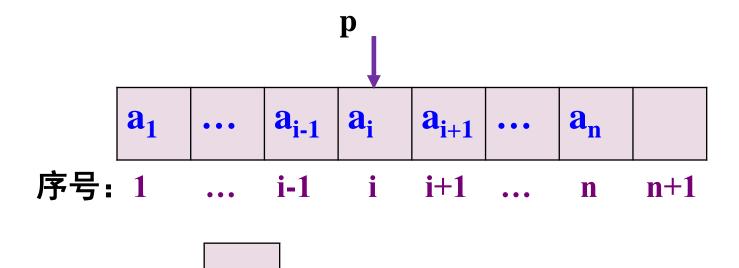
•

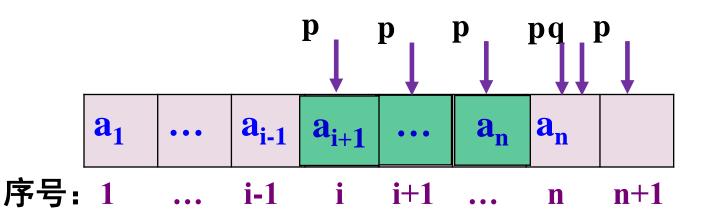
n-1



### 顺序表的删除算法:

```
Status ListDelete (SqList &L, int i, ElemType &e)
{// 在顺序表L中删除第i个元素,并用e返回其值,1≤i≤L.length
    if ((i < 1) || (i > L.length)) return ERROR; // 删除位置不合法
    p = &(L.elem[i-1]); // p为被删除元素的位置
    e = *p; // 被删除元素的值赋给e
```





e **a**i

### 算法分析

本算法元素移动的次数也与表长n和删除元素的位置i 有关:

- ◆ 当i=n时, 无需移动结点, 时间复杂度为0(1);
- ◆ 当i=1时,移动次数为n-1,时间复杂度为0(n)。

## 算法的平均复杂度:

$$a_1, \ldots, a_{i-1}, a_i, \ldots, a_n$$

设pi为删除第i个元素的概率,等概率情况下

$$p_i = \frac{1}{n}$$

此时需要移动n-i个元素。

因此在长度为n的线性表中删除一个元素时所需移动元素 的平均次数为:

$$\sum_{i=1}^{n} p_i (n-i) = \sum_{i=1}^{n} \frac{1}{n} (n-i) = \frac{n-1}{2}$$

因此算法的平均时间复杂度为0(n)。



在等概率的假设下,

$$p_1 = p_2 = p_3 = \dots = p_n = 1/n$$

由此可得:

$$E_{dl}(n) = \sum_{i=1}^{n} (n-i)/n = (n-1)/2$$

即在顺序表上做删除运算,平均要移动表中约一半的结点,平均时间复杂度也是O(n)。

## 线性表的合并

已知两个线性表LA和LB中的数据元素按值非递减有序排列,要求将 LA和LB归并为一个新的线性表LC,且LC中的数据元素仍按值非递减有序排列。

例如,设

$$LA=(3, 5, 8, 11)$$

$$LB=(2, 6, 8, 9, 11, 15, 20)$$

则

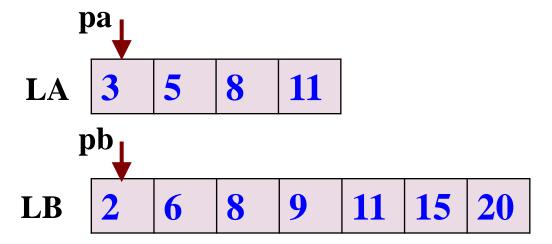
由问题要求可知,LC中的数据元素或是LA中的元素,或是Lb中的元素,因此只要先设LC为空表,然后将LA或LB中的元素逐个插入到LC中即可。

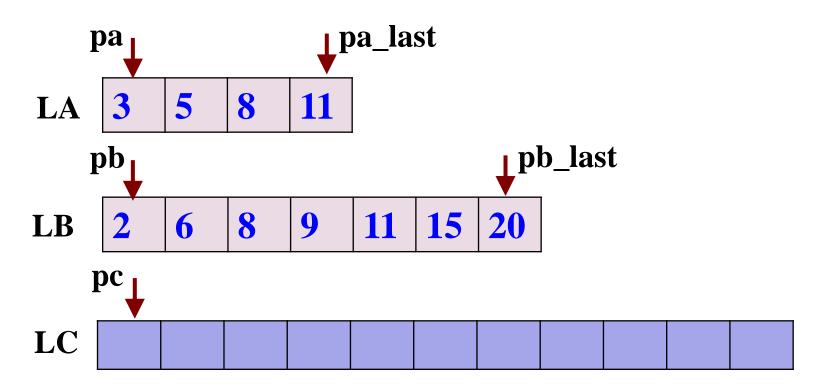
为使LC中的元素按值非递减有序排列,可设两个指针pa和pb分别指向LA和LB中的某个元素,若设pa当前所指的元素为a,pb当前所指的元素为b,则当前应插入到LC中的元素c为

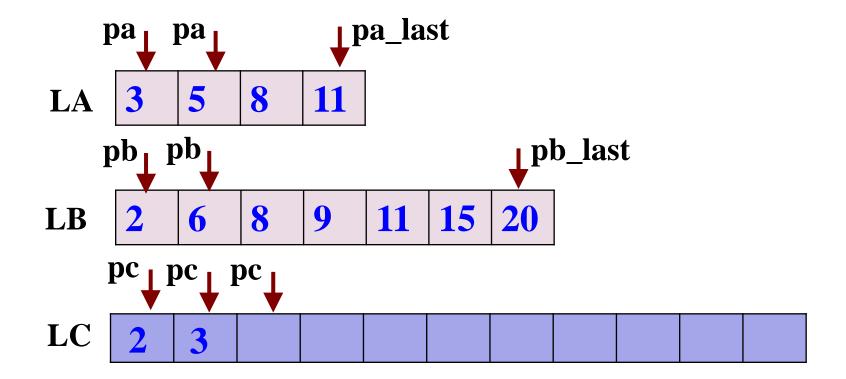
$$c = \begin{cases} a & \exists a \leq b \\ b & \exists a > b \end{cases}$$

### (1). 两个顺序有序表的合并

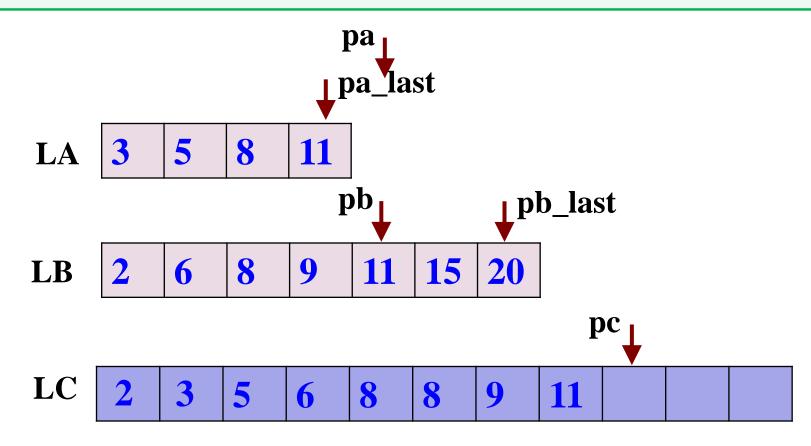
```
void MergeList_Sq(SqList la, SqList lb, SqList &lc)
{ // 已知顺序表La和Lb的元素按值非递减排列,归并La和Lb得
//到新的顺序表Lc, Lc的元素也按值非递减排列。
    pa = la.elem;
    pb = lb.elem; //pa和pb的初值分别指向表的第一个元素
```







```
while(pa <= pa_last) *pc++ = *pa++;
//LB已到表尾,依次将LA的剩余元素插入到LC的最后
while(pb <= pb_last) *pc++ = *pb++;
//LA已到表尾,依次将LB的剩余元素插入到LC的最后
```



如果两个表长分别记为m和n,则算法的时间复杂度为O(m+n)。

```
void MergeList_Sq(SqList la, SqList lb, SqList &lc)
{ // 已知顺序表La和Lb的元素按值非递减排列。与P21算法2.2类似
 // 归并La和Lb得到新的顺序线性表Lc, Lc的元素也按值非递减排列。
  pa = la.elem;
   pb = lb.elem;
  lc.listsize =lc.length= la.length + lb.length;
  pc = lc.elem = (ElemType*)malloc(sizeof(ElemType)*lc.listsize);
  if (! lc.elem) exit(OVERFLOW);
  pa_last = la.elem + la.length - 1;
  pb_last = lb.elem + lb.length - 1;
   while(pa <= pa_last && pb <= pb_last) //归并
      if(*pa \le *pb) *pc++ = *pa++;
      else *pc++ = *pb++;
                     *pc++ = *pa++; //插入la的剩余元素
  while(pa <= pa_last)
                     *pc++ = *pb++; //插入lb的剩余元素
  while(pb <= pb_last)
```

## 小 结

### 顺序表的特点:

- 1 通过元素的存储顺序反映线性表中 数据元素之间的逻辑关系;
- 2 可随机存取顺序表的元素;
- 3 顺序表的插入删除操作要通过移动元 素实现。

## 第二章 习题一

习题取自

数据结构题集(C语言版) 严蔚敏等编 清华大学出版社

1. P17 2. 12

2. P18 2. 21

2. 12设A=(a1, ..., am)和B=(b1, ..., bn)均为顺序表, A'和B'分别为A和B中除去最大共同前缀后的子表, 若A'=B'=空表, 则A=B;若A'=空表, 而B'!=空表, 或者两者都不为空表, 且A'的首元小于B'的首元,则A<B;否则A >B. 试写一个比较A, B大小的算法。 A B

2. 21试写一算法,实现顺序表的就地逆置,即利用原表的存储 空间将线性表(a1, a2, ..., an)逆置为(an, an-1, ..., a1).

13
5
17
11
25
18

# 2.3 线性表的链式表示和实现

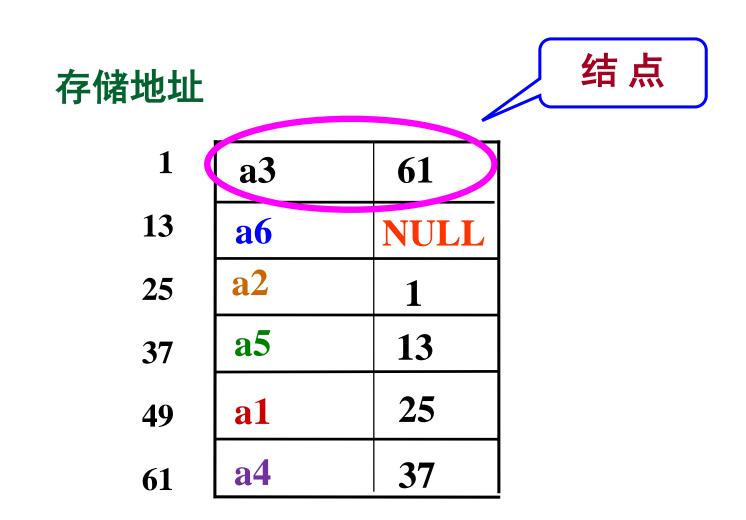
#### 2.3.1 单链表的定义和表示

线性表链式存储结构的特点:

用一组任意的存储单元来存放线性表的数据元素。

## 如线性表:

 $(a_1, a_2, a_3, a_4, a_5, a_6)$  的单链表示意图如下:



为了能正确表示数据元素间的逻辑关系,在存储每个数据元素其本身信息的同时,还必须存储一个指示其直接后继的信息。这两部分信息组成数据元素的存储映象,称为结点。它包括两个域:

数据域 指针域

数据域:存储数据元素信息的域。

指针域:存储直接后继存储位置的域。

链表正是通过每个结点的指针域将线性表的n个结点按其逻辑次序链接在一起的。由于上述链表的每一个结点中只包含一个指针域,故将这种链表称为单链表(Single Linked)。

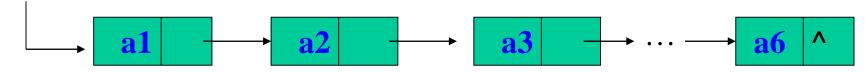
例、线性表 $(a_1, a_2, a_3, a_4, a_5, a_6)$ 的单链表示意图如下:

	1	a3	61
	13	<b>a6</b>	NULL
头指针L	25	<b>a2</b>	1
49	37	a5	13
	49	a1	25
	61	a4	37

显然,单链表中每个结点的存储地址是存放在其前趋结点指针域中,而第一个无前趋,故应设头指针head指向第一个结点。同时,由于最后一个结点无后继,故最后一个结点的指针域为空,即NULL(图示中也可用<sup>^</sup>表示)。

通常我们把链表画成用箭头相链接的结点的序列,结点 之间的箭头表示链域中的指针。如:

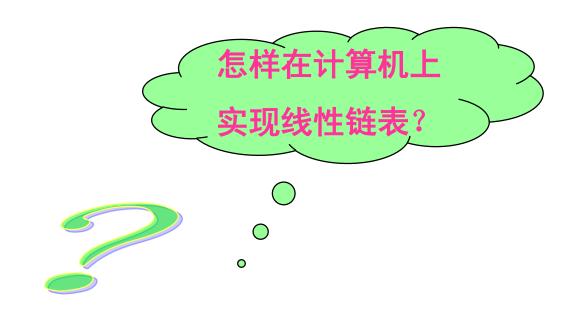
#### head



例如: 若头指针名是head, 则把链表称为表head。

单链表可由头指针唯一确定,因此单链表可以用头指针的名字来命名。

上面用自然语言描述线性表的一种链式存储结构 ——线性链表,怎样在计算机上实现线性链表?显然,可 以用C语言的结构体表示线性链表的结点,可以用指针存放 直接后继的存储地址。



## 单链表的结点类型声明如下:

```
typedef struct Node {
    ElemType data; // 数据域
    struct Node *next; // 指针域
}LNode, *LinkList; //LinkList为指向结构体LNode的指针类型
```

·LNode: 结构体类型名;

LNode类型结构体变量用于表示线性链表中的一个结点;

·LinkList: 指针类型名:

LinkList类型指针变量用于存放LNode类型结构体变量的地址;



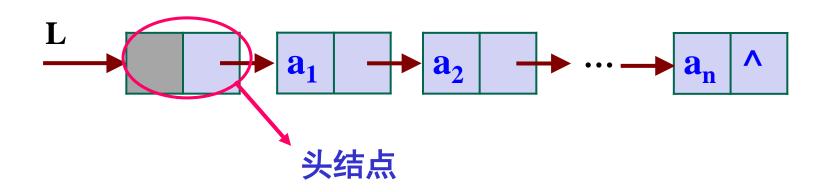
注意区分指针变量和结点变量两个不同的概念,若定义:

LinkList p;

或 LNode \*p;

则 p为指向某结点的指针变量,表示该结点的地址; \*p为对应的结点变量,表示该结点的名称。

#### 带头结点的单链表:



#### 头结点:

在单链表的第一个结点之前附设的一个结点,它的数据域可以放数据元素,也可以放线性表的长度等 附加信息,也可以不存储任何信息。

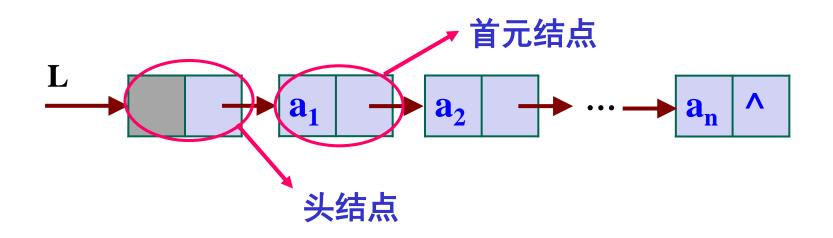
### 头指针、首元结点、头结点:

#### 头指针:

是指向链表中第一个结点的指针。若链表设有头结点,则头指针所指结点为单链表的头结点。如下图的L指针。

首元结点:指链表中存储第一个数据元素的结点。如下图的中存储数据元素a1的结点。

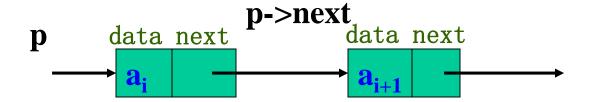
头结点:在首元结点之前附设的一个结点。



#### 单链表增加一个头结点的优点:

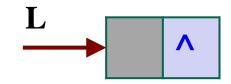
- ◆ 首元结点的操作和表中其他结点的操作相一 致,无需进行特殊处理;
- ◆ 无论链表是否为空,都有一个头结点,因此 空表和非空表的处理也就可以统一。

设p是指向线性表中第i个数据元素(结点 $a_i$ ) 的指针,则 p->next是指向第个i+1个数据元素(结点 $a_{i+1}$ ) 的指针。即



#### 2.3.2单链表基本操作的实现

#### 1. 单链表的初始化 InitList (&L)



```
void InitList(LinkList &L)
{ //构造一个空的单链表L

    L=(LinkList)malloc(sizeof(LNode));
    //生成头结点,并使∟指向此头结点
    L→next=NULL;
}
```

### 2. 销毁单链表DestroyList(&L)

调用free函数,回收链表的所有结点的存储空间。

```
void DestroyList(LinkList &L)
  while (L)
     q=L->next;
     free(L); // 回收L结点的存储空间
     L=q;
                         a<sub>2</sub>
```

#### 3. 单链表的取值GetElem (L, i, &e)

在链表中,根据给定的结点位置序号i,在链表中获取该结点的值只能从链表的头结点出发,顺着链域next逐个结点往下访问。



```
Status GetElem (LinkList L, int i, ElemType &e)
{// 在带头结点的单链表L中根据序号获取元素的值,用e返回L中第
i个元素的值
   p = L-\text{next}; j = 1; // 初始化,p指向第一个结点,j为计数器
                  // 顺指针向后查找, 直到p指向第i个元素或p为空
   while (p && j<i) {
      p = p - next; ++j;
   if (!p || j>i) return ERROR; // i值不合法, i>n或i ≤0
   e = p->data; // 取第i个结点的数据域
   return OK;
```

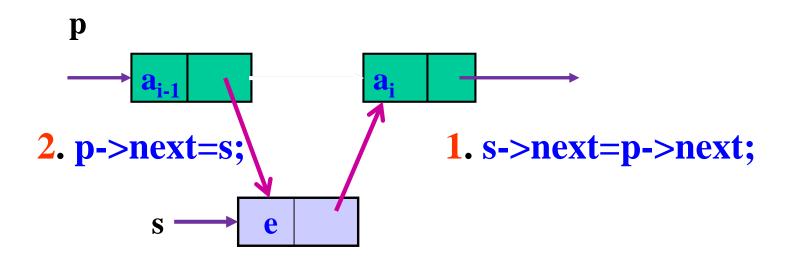
#### 4. 查找LocateElem (L, e)

从链表的首元结点(第一个元素结点)开始,依次将结点值和给定值e进行比较,返回查找结果。

```
Lnode *LocateElem (LinkList L, ElemType e)
   // 在带头结点的单链表L中查找值为e的元素
   p = L->next; //p指向首元结点
   while (p && p->data!=e)
   // 顺指针域向后查找, 直到p为空或p所指结点的数据域为e
      p = p->next;
   return p; //查找成功返回值为e的结点地址p, 查找失败p为NULL
```

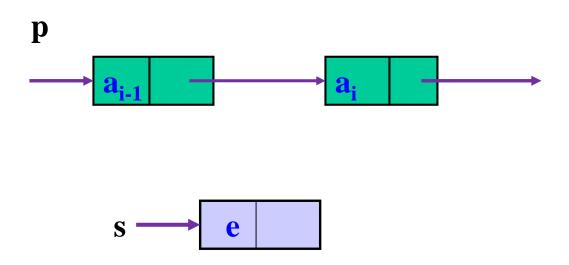
#### 5. 插入数据元素ListInsert (&L, i, e)

假设要在数据元素 $a_{i-1}$ 和 $a_i$ 之间插入一个数据元素e,p为指向结点 $a_{i-1}$ 的指针。

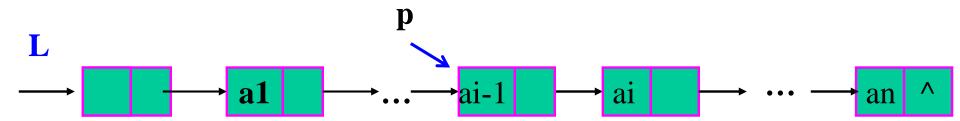


#### 5. 插入数据元素ListInsert (&L, i, e)

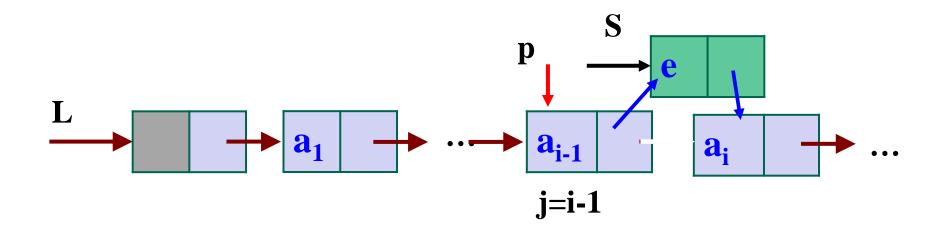
假设要在数据元素 $a_{i-1}$ 和 $a_i$ 之间插入一个数据元素x,p为指向结点 $a_{i-1}$ 的指针。



在带头结点的单链表L中第i个数据元素之前插入数据元素x,先要找到结点a<sub>i-1</sub>,并将指针p指向该结点。



```
Status ListInsert (LinkList &L, int i, ElemType e)
 // 在带头结点的单链表L中第i个位置插入值为e的新结点
   p = L; j = 0;
   while (p && j < i-1)
       {p = p-> next; ++j;} // 寻找第i-1个结点,p指向该结点
  if (!p || j > i-1) return ERROR; // i>n+1或i<1
   s = (LinkList) malloc (sizeof (LNode)); // 生成新结点
   s->data = e:
   s->next = p->next; p->next = s; // 插入L中
   return OK; }
```

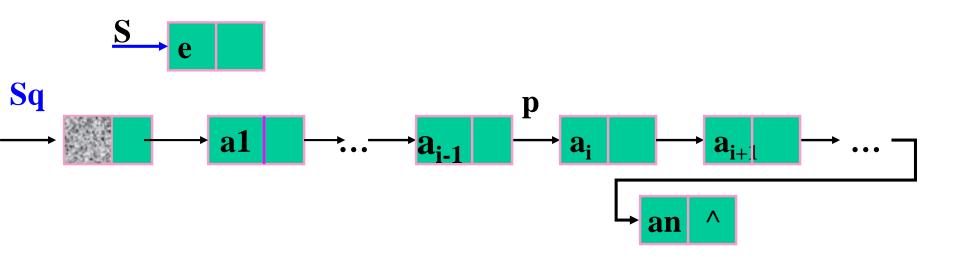


如果链表的长度为n,则插入算法合法的插入位置有n+1个,即 $1 \le i \le n+1$ ,当i=n+1时,新结点插入在链表尾部。

插入算法的平均时间复杂度为0(n)。

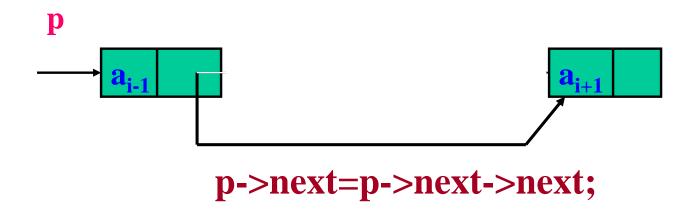
# 已知Sq是带头结点的非空单链表,且p结点既不是第一个结点,也不是最后一个结点,则:

- (1) 在p结点后插入S结点的语句序列是:
- (2) 在p结点前插入S结点的语句序列是:
- (3) 在表尾插入S结点的语句序列是:
- (4) 在表头插入S结点的语句序列是:



#### 6. 删除数据元素ListDelete (&L, i, &e)

在单链表中删除指定位置的元素 $a_i$ ,首先要找到其前驱结点 $a_{i-1}$ 。

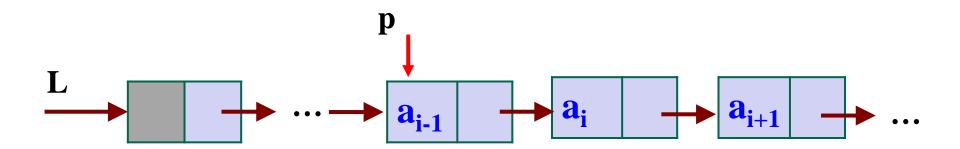


#### 单链表的删除算法如下:

# Status ListDelete (LinkList &L, int i, ElemType &e)

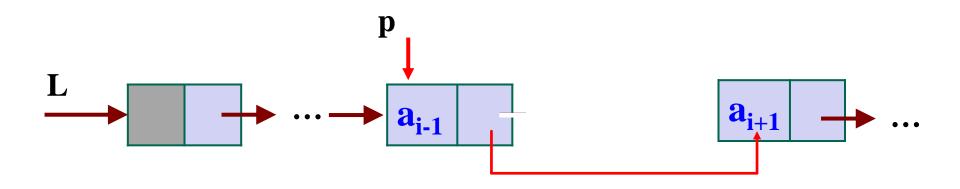
{//在带头结点的单链表L中,删除第i个元素,并由e返回其值

```
p = L; j = 0;
while (p->next && j < i-1) // 查找第i-1个结点,p指向该结点
{ p = p->next; ++j; }
if (!(p->next) || j > i-1) return ERROR;
//当 i>n或i<1时,删除位置不合理
```



```
q = p->next; //临时保存被删结点的地址以备释放
p->next = q->next; //改变删除结点前驱结点的指针域
e = q->data;
free(q); // 释放结点

return OK;
}
```



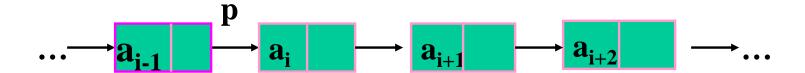
删除算法的循环条件: while (p->next && j < i-1)

插入算法的循环条件: while (p && j < i-1) 设单链表的长度为n,则删去第i个结点仅当  $1 \le i \le n$ 时是合法的。显然此算法的时间复杂度也是 0(n)。

从上面的讨论可以看出,链表上实现插入和删除 运算,无须移动结点,仅需修改指针。

## 删除结点ai





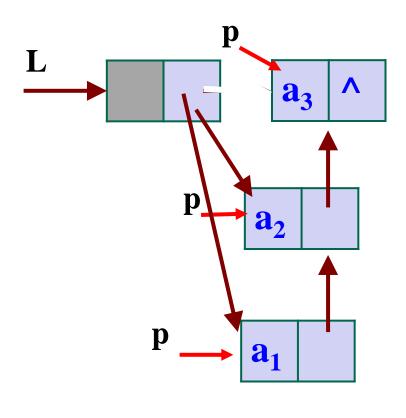
### 7. 创建单链表CreateList (&L, n)

单链表是一种动态结构,每个链表占用的空间不需要预先分配,而是由系统按需即时生成。因此,建立单链表过程就是一个动态生成链表的过程。即从"空表"的初始状态起,依此建立各元素结点,并逐个插入链表。

#### 动态地建立单链表的常用方法有两种:

#### (1) 头插法建立单链表

- 创建一个只有头结点的空链表;
- 依次读取相应的数据元素值,生成新结点;
- 将新结点插入到当前链表的头结点之后,直到结束。

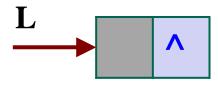


• • •

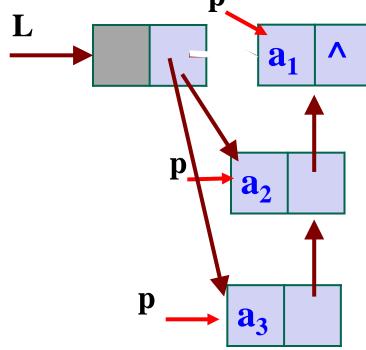
特点: 元素输入顺序与逻辑顺序是相反的。

#### 头插法建表算法如下:

```
void CreateList (LinkList &L,int n)
{ // 逆位序输入n个元素的值,建立带表头结点的单链表L。
    L = (LinkList) malloc (sizeof (LNode));
    L->next = NULL; // 先建立一个带头结点的单链表
```

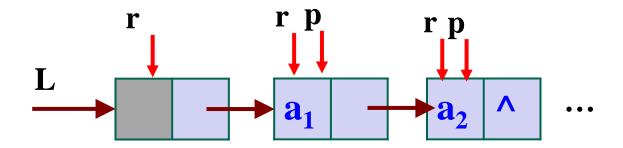


```
for (i = 0; i<n; i++)
{
    p = (LinkList) malloc (sizeof (LNode)); // 生成新结点
    scanf(&p->data); // 输入元素值
    p->next = L->next;
    L->next = p; //将新结点插入到头结点之后
}
```



#### (2) 尾插法建立单链表

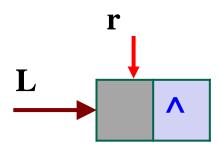
- 创建一个只有头结点的空链表;
- 依次读取相应的数据元素值,生成新结点;
- 将新结点插入到当前链表的尾结点之后,直到结束。



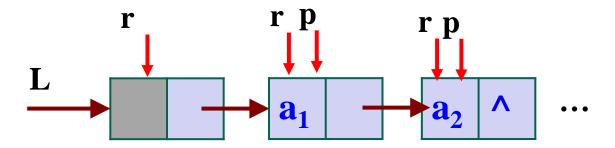
特点:元素输入顺序与逻辑顺序是相同的。

#### 尾插法建表算法如下:

```
void CreateList (LinkList &L,int n)
{ // 输入n个元素的值,建立带表头结点的单链表L。
    L = (LinkList) malloc (sizeof (LNode));
    L->next = NULL; // 先建立一个带头结点的单链表
    r=L; //尾指针r指向头结点
```



```
for (i = 0; i < n; i++)
   p = (LinkList) malloc (sizeof (LNode)); // 生成新结点
   scanf(&p->data); // 输入元素值
   p->next =NULL;
   r->next = p; //将新结点 插入到尾结点*r之后
           //r指向新的尾结点
   r=p;
```

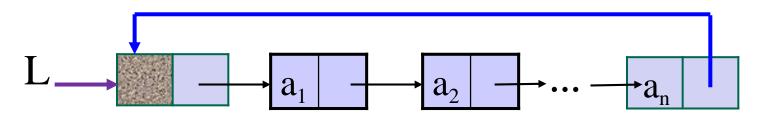


# 2.3.3 循环链表和双向链表

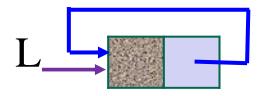
#### 1. 循环链表

表中最后一个结点的指针域指向头结点,整个链 表形成一个环。

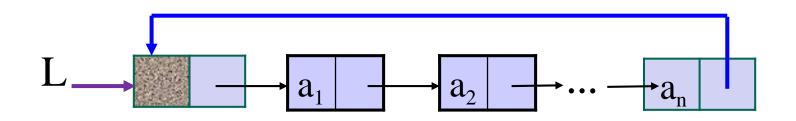
#### 如下图所示:



a. 非空循环单链表



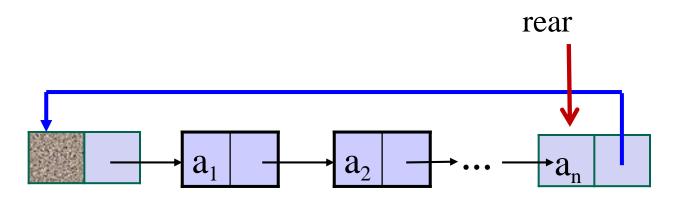
b. 空循环单链表



❖循环单链表的操作与单链表基本一致,差别仅在于: 遍历链表时,判断当前指针是否指向表尾结点的终 止条件不同。

- ●单链表 p! =NULL或p->next! =NULL
- ●循环链表 p! =L或p->next! = L

在很多实际问题中,表的操作常常是在表的首尾位 置上进行,此时头指针表示的循环单链表就显得不够方便.



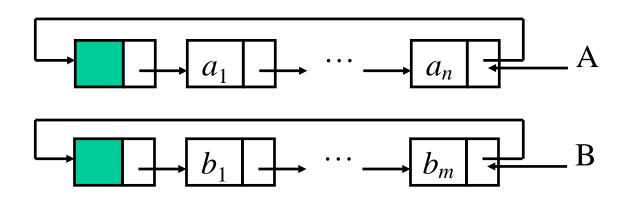
如果改用尾指针rear来表示循环单链表,

首元结点a1存储位置为: rear—>next->next

终端结点an的存储位置为: rear

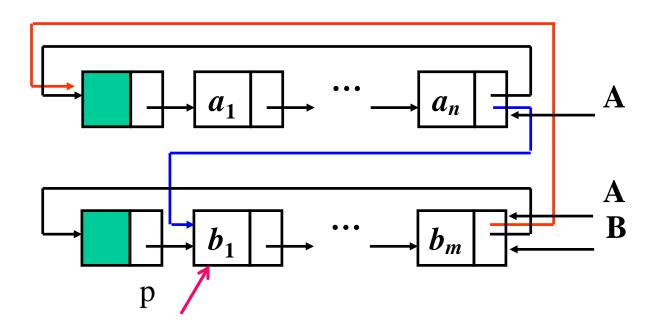
因此,实际中多采用尾指针表示循环单链表。

若在循环链表中设立尾指针而不设头指针,可使一些操作 简化,例如:将两个线性表合并成一个线性表。



将两个设立尾指针的线性表合并成一个线性表时,仅需将第一个表的尾指针指向第二个表的第一个结点,第二个表的尾指针指向第一个表的头结点,然后释放第二个表的头结点。

#### 操作过程如图所示:



#### 主要语句段如下:

```
p = B ->next->next;
B ->next = A->next;
A ->next = p;
```

当线性表由以上图的循环链表作存储结构时,此操作仅需改变两个指针即可,因此时间复杂度是 O(1)。

#### 2. 双向链表(Double linked list)

#### 单链表:

查找某结点的直接后继结点的执行时间为O(1)。 查找某结点的直接前驱结点的执行时间为O(n)。

可用双向链表来克服单链表的这种单向性的缺点。

在双向链表的结点中有两个指针域,一个指向直接后继,另一个指向直接前趋。

prior	data	next
-------	------	------

```
//-----双向链表存储结构-----

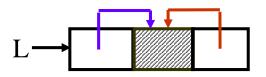
typedef struct DuLNode {
    ElemType data; // 数据域
    struct DuLNode *prior; // 指向直接前驱的指针域
    struct DuLNode *next; // 指向直接后继的指针域
} DuLNode, *DuLinkList;
```

对指向双向链表任一结点的指针d,有下面的关系:

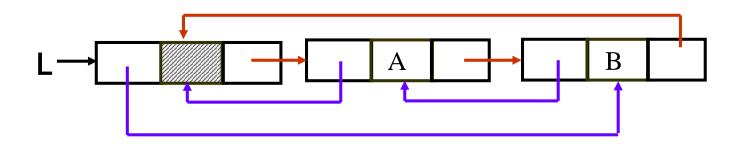
d->next->prior=d->prior->next=d

即: 当前结点后继的前趋是自身,当前结点前趋的后继也是自身。

# 和单链的循环表类似,双向链表也有循环表,如下图:



a. 空的双向循环链表:

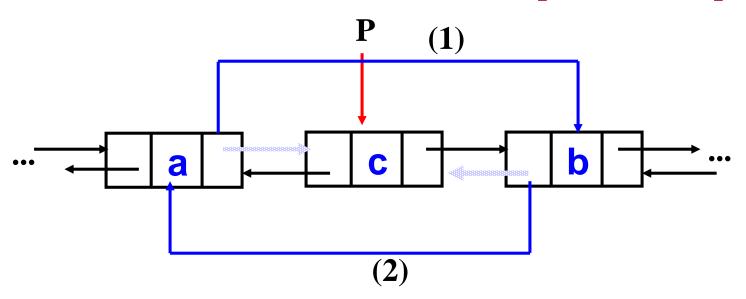


b. 非空双向循环链表:

#### (1). 双向链表的删除操作:

删除p结点

#### (1) P->prior->next=p->next

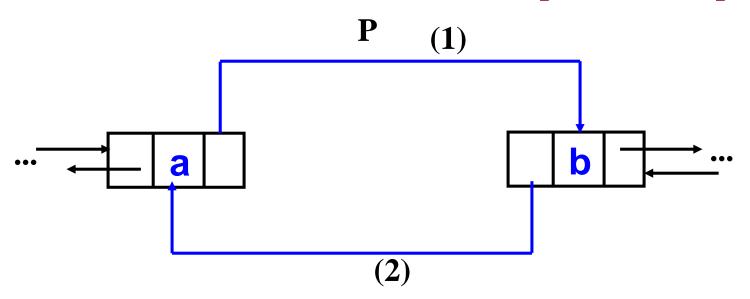


**(2) p->next->prior** = **p->prior** 

#### (1). 双向链表的删除操作:

删除p结点



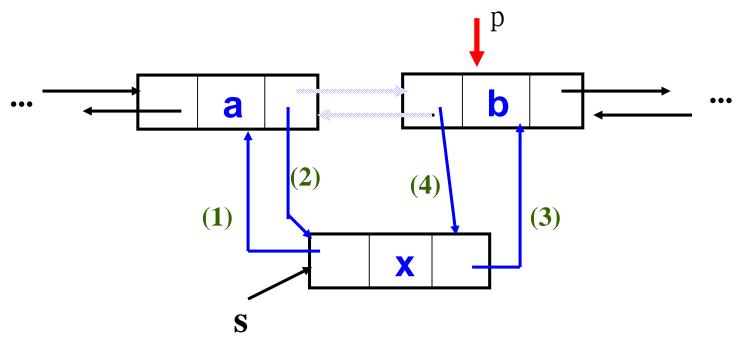


(2) p->next->prior = p->prior

(3) **free(p)** 

#### (2). 双向链表的插入操作

在p结点之前插入s结点



- (1) s->prior=p->prior
- (2) p->prior->next=s
- (3) s->next=p
- (4) p->prior=s

# 2.4 线性表的应用

# 1. 一元多项式的表示及相加

#### 一元多项式的表示:

$$P_n(x) = P_0 + P_1 x + P_2 x^2 + \dots + P_n x^n$$

可用线性表P表示

$$P = (P_0, P_1, P_2, \dots, P_n)$$

$$S(x) = 1 + 3x^{1000} + 2x^{20000}$$

但对S(x)这样的多项式浪费空间

一般情况 
$$P_n(x) = P_1 x^{e_1} + P_2 x^{e_2} + \dots + P_m x^{e_m}$$

$$\mu = 0 \le e1 < e2 \dots < em = n (P_i 为非零系数)$$

用每个元素含两个数据项的线性表表示

$$((P_1, e1), (P_2, e2), \cdots (P_m, em))$$

其存储结构可以用顺序存储结构,也可以用单链表

#### 类型定义:

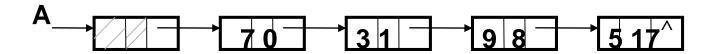
```
typedef struct node{
    float coef; //系数
    int expn; //指数
    struct node * next;
} polynomial;
```

$$A(x)=7+3x+9x^2+5x^{17}$$



·如:多项式: A(x) = 7+3x+9x<sup>8</sup>+5x<sup>17</sup>

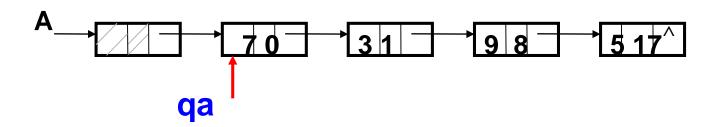
$$B(x) = 8x + 22x^7 - 9x^8 ;$$

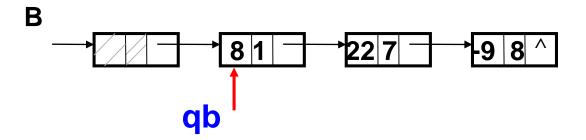




·如:多项式:  $A(x) = 7+3x+9x^8+5x^{17}$ 

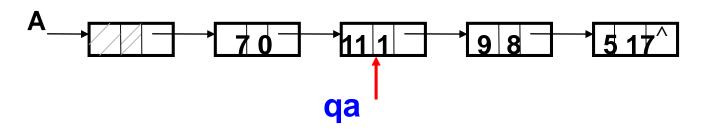
$$B(x) = 8x + 22x^7 - 9x^8 ;$$

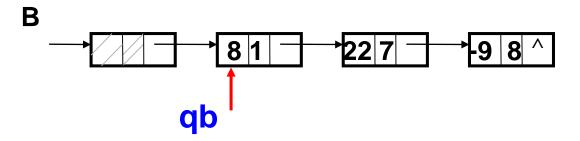




·如:多项式: A(x) = 7+3x+9x<sup>8</sup>+5x<sup>17</sup>

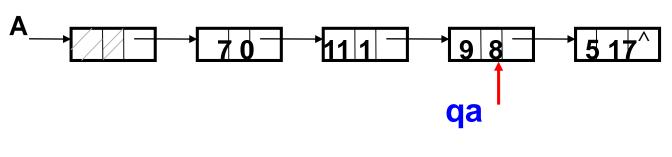
$$B(x) = 8x + 22x^7 - 9x^8 ;$$

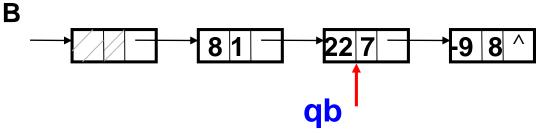




·如:多项式: A(x) = 7+3x+9x<sup>8</sup>+5x<sup>17</sup>

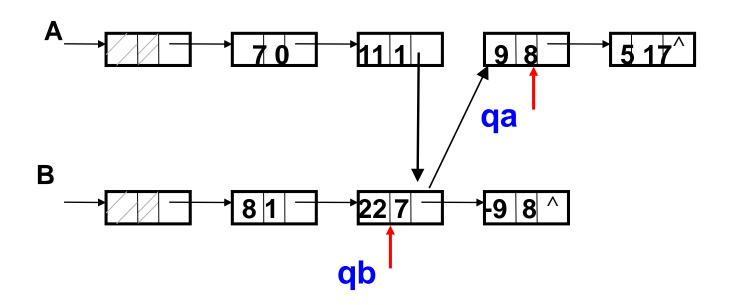
$$B(x) = 8x + 22x^7 - 9x^8 ;$$





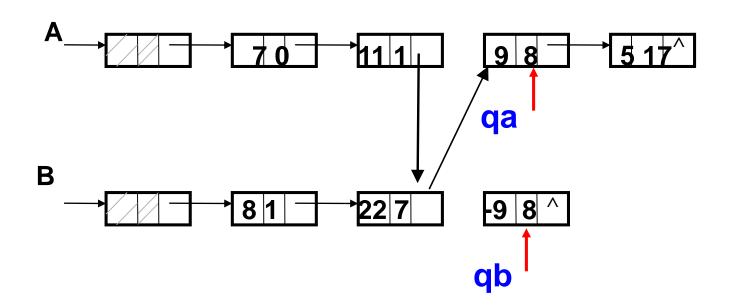
-如:多项式:  $A(x) = 7+3x+9x^8+5x^{17}$ 

$$B(x) = 8x + 22x^7 - 9x^8 ;$$



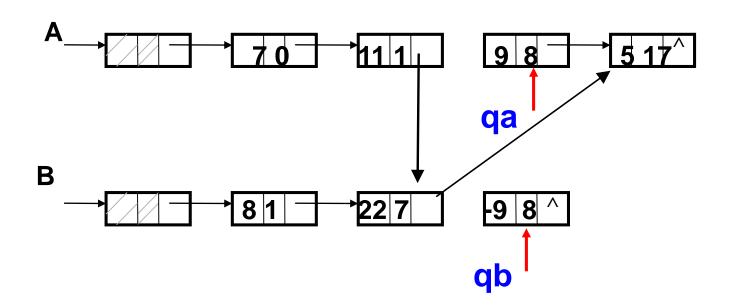
-如:多项式:  $A(x) = 7+3x+9x^8+5x^{17}$ 

$$B(x) = 8x + 22x^7 - 9x^8 ;$$



·如:多项式:  $A(x) = 7+3x+9x^8+5x^{17}$ 

$$B(x) = 8x + 22x^7 - 9x^8 ;$$



# 运算规则

设qa,qb分别指向A,B中某一结点, qa,qb初值是第一结点

```
qa->exp < qb->exp: qa结点是和多项式中的一项
qa后移,qb不动
qa->exp与qb->exp/ qa->exp > qb->exp: qb结点是和多项式中的一项
                                                                                                                                                                                                                                                               将qb插在qa之前,qb后移,qa不动
                                                                                                                              ≠0: 修改qa系数域,
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                       释放qb, qa,qb后移
         in a part of the state of the part of
```

# 2. 线性表的合并

已知两个线性表LA和LB中的数据元素按值非递减有序排列,要求将 LA和LB归并为一个新的线性表LC,且LC中的数据元素仍按值非递减有序排列。

例如,设

$$LA=(3, 5, 8, 11)$$

$$LB=(2, 6, 8, 9, 11, 15, 20)$$

则

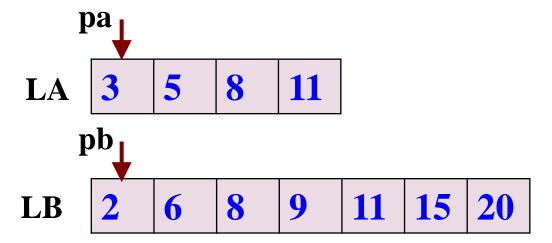
由问题要求可知,LC中的数据元素或是LA中的元素,或是Lb中的元素,因此只要先设LC为空表,然后将LA或LB中的元素逐个插入到LC中即可。

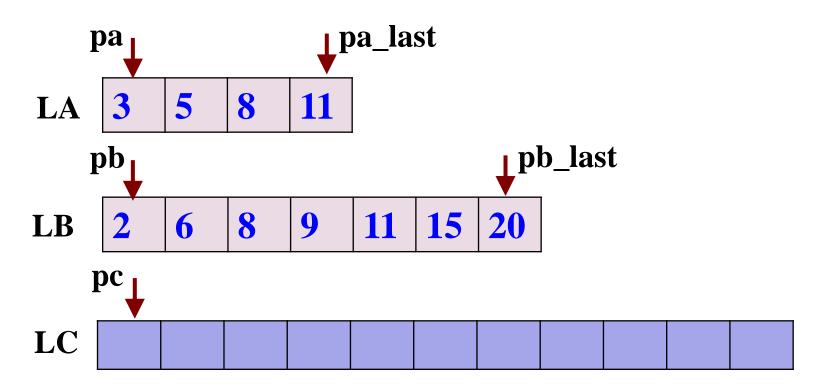
为使LC中的元素按值非递减有序排列,可设两个指针pa和pb分别指向LA和LB中的某个元素,若设pa当前所指的元素为a,pb当前所指的元素为b,则当前应插入到LC中的元素c为

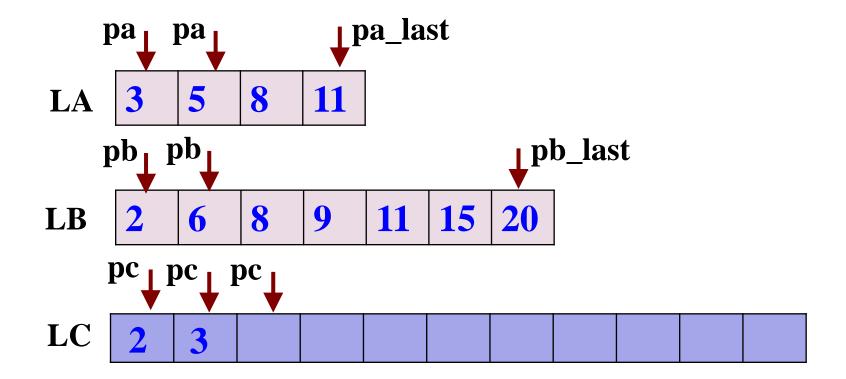
$$c = \begin{cases} a & \exists a \leq b \\ b & \exists a > b \end{cases}$$

# (1). 两个顺序有序表的合并

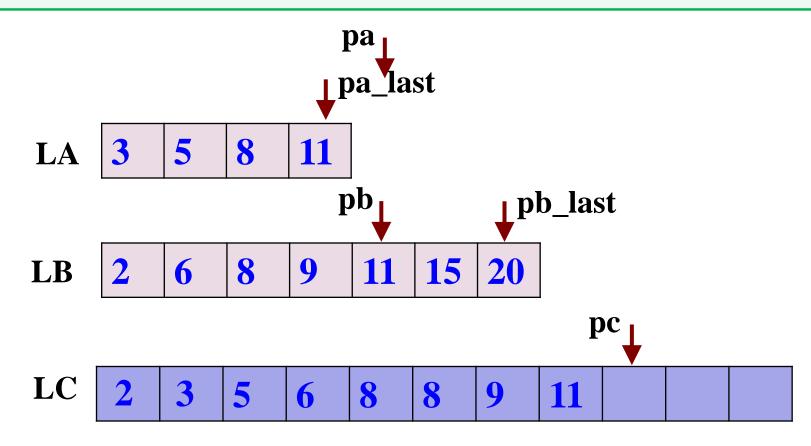
```
void MergeList_Sq(SqList la, SqList lb, SqList &lc)
{ // 已知顺序表La和Lb的元素按值非递减排列,归并La和Lb得
//到新的顺序表Lc, Lc的元素也按值非递减排列。
    pa = la.elem;
    pb = lb.elem; //pa和pb的初值分别指向表的第一个元素
```







```
while(pa <= pa_last) *pc++ = *pa++;
//LB已到表尾,依次将LA的剩余元素插入到LC的最后
while(pb <= pb_last) *pc++ = *pb++;
//LA已到表尾,依次将LB的剩余元素插入到LC的最后
```

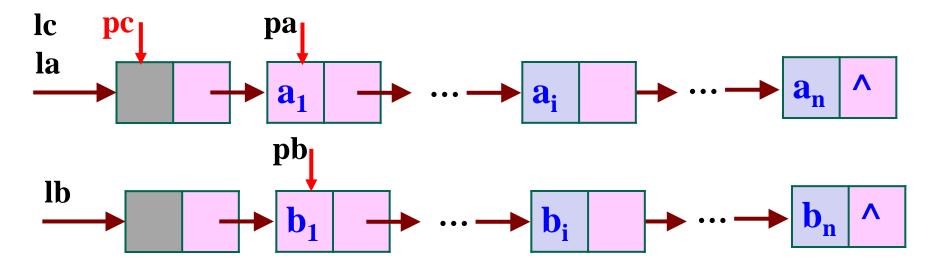


如果两个表长分别记为m和n,则算法的时间复杂度为O(m+n)。

# (2). 两个链式有序表的合并

因为链表结点之间的关系是通过指针指向建立起来的, 所以用链表进行合并不需要另外开辟存储空间,可以直接利 用原来两个表的存储空间,合并过程中只需要把LA和LB两 个表中的结点重新进行链接即可。

#### 算法描述:



```
while(pa&pb)
{ //LA和LB均未到达表尾,依次"摘取"两表中值较小的结点插入到LC的最后
 if (pa->data<=pb->data) // "摘取" pa所指结点
      pc->next=pa;
      pc=pa;
      pa=pa->next;
   else // "摘取" pb所指结点
      pc->next=pb;
      pc=pb;
     pb=pb->next;
pc->next=pa?pa:pb; //将非空表的剩余段插入到pc所指结点之后
free(lb);
                //释放LB的头结点
```

# 第二章 习题二

习题取自

数据结构题集 C语言版 严蔚敏等编 清华大学出版社

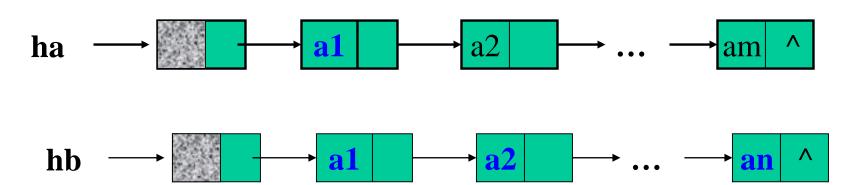
1 P17 2. 14 2. 15 2. 19

2 P18 2. 22 2. 31

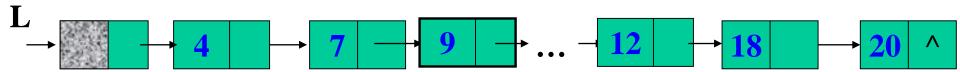
2.14 试写一算法在带头结点的单链表结构上实现线性表操作LENGTH(L).



2. 15已知指针ha和hb分别指向两个单链表的头结点,并且已知两个链表的长度分别为m和n,试写一算法将这两个链表连接在一起(即令其中一个表的首元结点连在另一个表的最后一个结点之后)。假设指针hc指向连接后的链表的头结点,并要求算法以尽可能短的时间完成连接运算。请分析你的算法的时间复杂度。



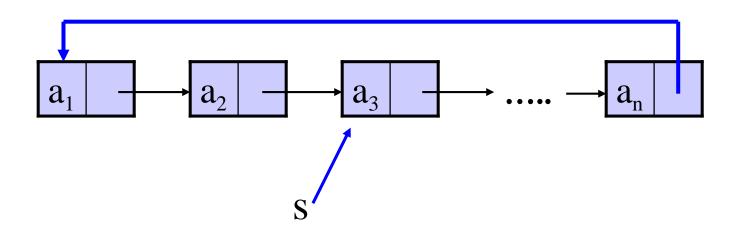
2. 19已知线性表的元素以值递增有序排列,并以单链表作存储结构,试写一高效的算法,删除表中所有值大于mink且小于maxk的元素(若表中存在这样的元素),同时释放被删结点空间,并分析你的算法的时间复杂度。



2.22 试写一算法,对单链表实现就地逆置。



2. 31假设某个单向循环链表的长度大于1,且表中既无头结点也无头指针。已知s指向链表中某个结点的指针,试编写算法在链表中删除指针s所指结点的前驱结点。



# 约瑟夫环 见习题集P79

#### [问题描述]

约瑟夫(Joseph)问题的一种描述是:编号为1,2,...,n的n个人按顺时针方向围坐一圈,每人持有一个密码(正整数),一开始任选一个整数作为报数上限m,从第一人开始按顺时针方向从自1开始顺序报数,报到m时停止报数。报m的人出列,将他的密码作为新的m值,从他的顺时针方向上的下一个人开始重新从1报数,如此下去,直至所有人全部出列为止,设计一个程序求出出列顺序。

#### [基本要求]

采用单向循环链表模拟此过程, 按照出列的顺序印出各人的编号

#### [测试数据]

n=7,7个人的密码依次为:3,1,7,2,4,8,4,首先m的值为6(正确的出列顺序应为6,1,4,7,2,3,5)