第九章



模拟量输入输出接口





÷.

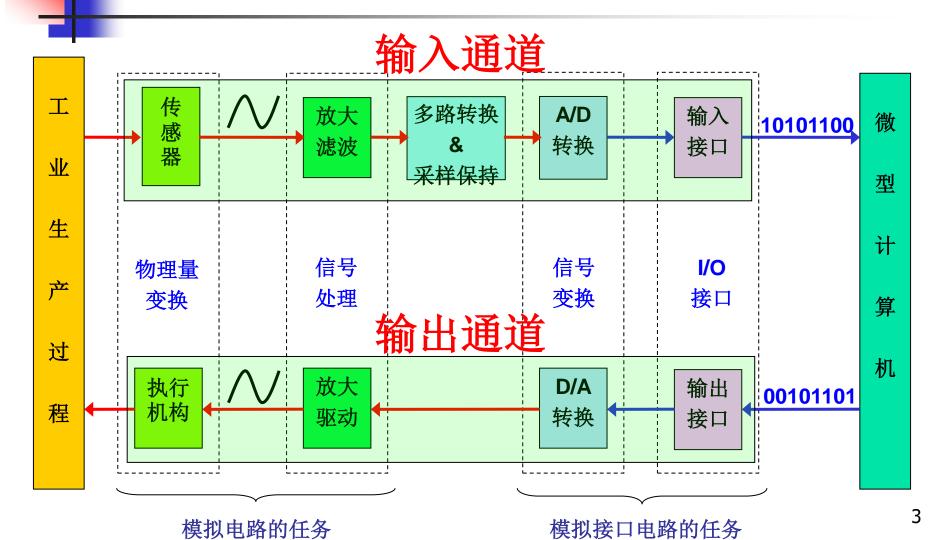
主要内容:

- 模拟量输入输出通道的组成
- D/A转换器的工作原理、连接及编程
- A/D转换器的工作原理、连接及编程

8.1 模拟量的输入输出通道

*+

++



模拟量的输入通道

- **传感器 (Transducer)**
 - 非电量→电压、电流
- 变送器 (Transformer)
 - 转换成标准的电信号
- 信号处理 (Signal Processing)
 - 放大、整形、滤波
- 多路转换开关 (Multiplexer)
 - 多选一
- 采样保持电路 (Sample Holder, S/H)
 - 保证变换时信号恒定不变
- A/D变换器 (A/D Converter)
 - 模拟量转换为数字量

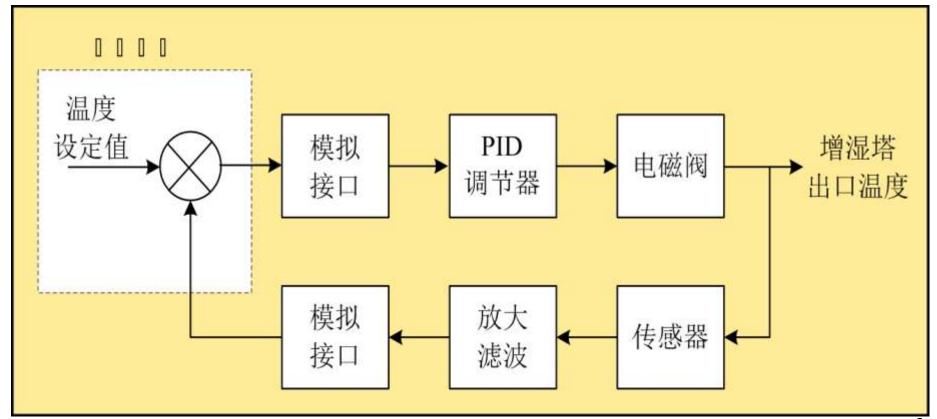


- D/A变换器 (D/A Converter)
 - 数字量转换为模拟量
- 低通滤波
 - 平滑输出波形
- 放大驱动
 - 提供足够的驱动电压,电流



水泥厂增湿塔出口温度控制系统

÷...



++

÷--



8.2 数/模 (D/A) 变换器

掌握:

- D/A变换器的工作原理
- D/A变换器的主要技术指标
- DAC0832的三种工作模式
- DAC0832的应用

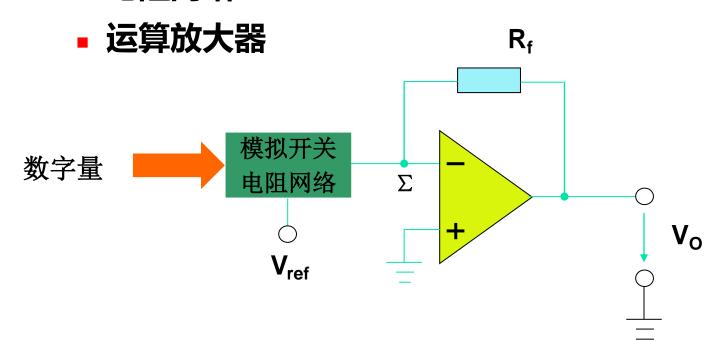


÷.

8.2.1 D/A变换器的工作原理

- 组成:

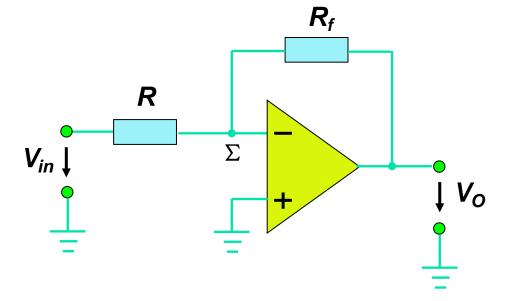
- 模拟开关
- 电阻网络





■ 当运放的放大倍数足够大时,输出电压V_o与输入电压V_{in}的关系为:

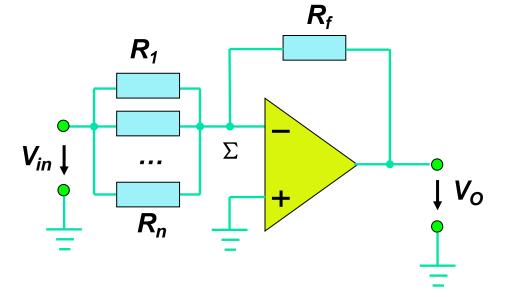
$$V_o = -\frac{R_f}{R} V_{in}$$





■ 若输入端有n个支路,则输出电压V_o与输入电压V_i的关系为:

$$V_0 = -R_f \sum_{i=1}^n \frac{1}{R_i} V_{in}$$



■ 令每个支路的输入电阻为2ⁱR_f,并令V_{in}为一基准电压V_{ref},则有

$$V_o = -R_f \sum_{i=1}^n \frac{1}{2^i R_f} V_{ref} = -\sum_{i=1}^n \frac{1}{2^i} V_{ref}$$

如果每个支路由一个开关S_i控制, S_i=1表示S_i合
 上, S_i=0表示S_i断开,则上式变换为

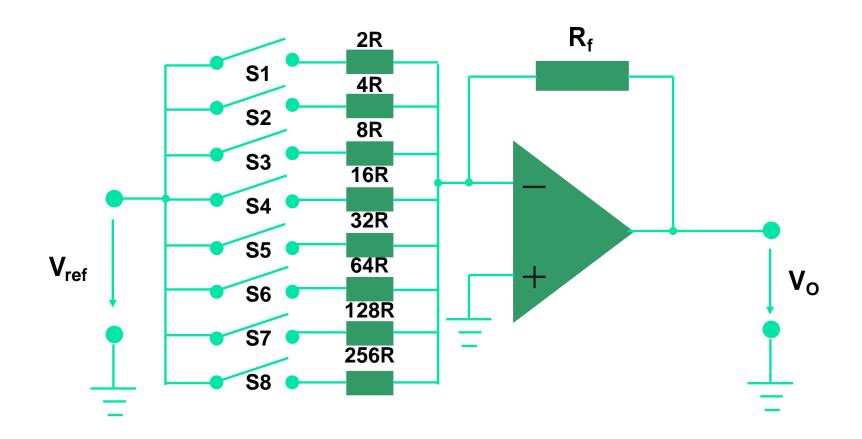
$$V_0 = -\sum_{i=1}^n \frac{1}{2^i} S_i V_{ref}$$

若 $S_{i=1}$,该项对 V_{o} 有贡献 若 $S_{i=0}$,该项对 V_{o} 无贡献



ф-ф-

n=8的权电阻网络

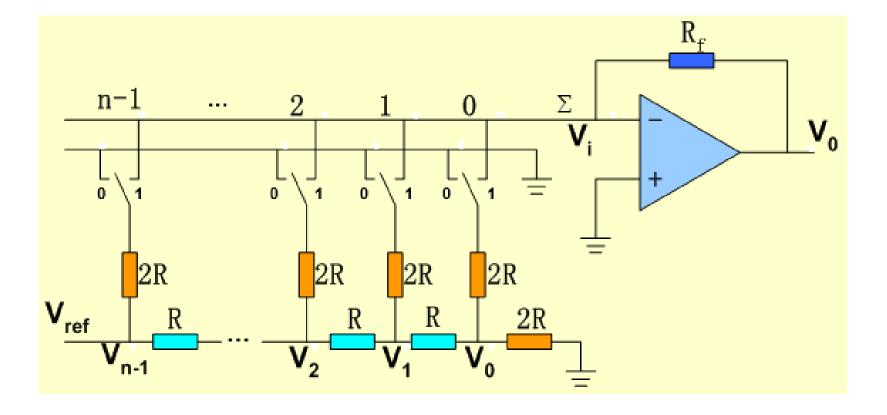


ф-ф-

- 如果用8位二进制代码来控制图中的S₁ ~ S₈(D_i=1时S_i闭合; D_i=0时S_i断开),则不同的二进制代码就对应不同输出电压V_{O;}
- 当代码在0~FFH之间变化时, V_o相应地在
 0~(255/256)V_{ref}之间变化;
- 为控制电阻网络各支路电阻值的精度,实际的 D/A转换器采用R-2R T形电阻网络,它只用两种阻值的电阻(R和2R)。

T形电阻网络

┿-∳-

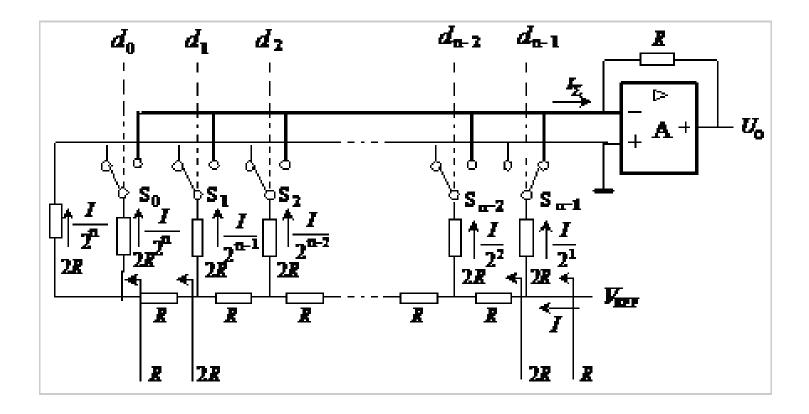


ф-ф-

ф-ф-

+ ړ

倒T型电阻网络







只要 V_{REF} 选定,电流 I为常数。流过每个支路的电流从右向左,分别为 $\left| \frac{I}{2^1} \right|$ 、 $\left| \frac{I}{2^2} \right|$ 、 $\left| \frac{I}{2^3} \right|$ 、…。当输入的数 字信号为"1"时,电流流向运放的反相输入端,当输入的数字信号为"0"时,电流流向地,可写出 $I_{\mathbf{Z}}$ 的 表达式

$$I_{z} = \frac{I}{2}d_{n-1} + \frac{I}{4}d_{n-2} + \dots + \frac{I}{2^{n-1}}d_{1} + \frac{I}{2^{n}}d_{0}$$

$$I = \frac{V_{RRF}}{R}$$

在求和放大器的反馈电阻等于产的条件下,输出模拟电压为

$$U_{0} = -RI_{Z} = -R(\frac{I}{2}d_{n-1} + \frac{I}{4}d_{n-2} + \dots + \frac{I}{2^{n-1}}d_{1} + \frac{I}{2^{n}}d_{0})$$

$$=-\frac{V_{\text{REF}}}{2^{n}}(d^{n-1}2^{n-1}+d^{n-2}2^{n-2}+\cdots+d_{1}2^{1}+d_{0}2^{0})$$

$$U_0 = -\frac{V_{\text{REF}}}{2^n} \left(d_{n-1} \times 2^{n-1} + d_{n-2} \times 2^{n-2} + \dots + d_1 \times 2^1 + d_0 \times 2^0 \right)$$

与权电阻解码网络相比,所用的电阻阻值仅两种,串联臂为2,8,并联臂为2,8,便干制造和扩展位数。

8.2.2 主要技术指标

- 分辨率 (Resolution)
 - 输入的二进制数每±1个最低有效位 (LSB)使输出 变化的程度。

LSB: Least Significant Bit(最低有效位)

MSB: Most Significant Bit (最高有效位)

FSR: Full Scale Range (满量程)

- 分辨率表示方法:
 - 可用输入数字量的位数来表示,如8位、10位等;
 - 也可用一个LSB (Least Significant Bit) 使输出变化的程度来表示。

分辩率例

■ 一个满量程为5V的10位D/A变换器, ±1 LSB的 变化所引起输出模拟量的变化为:

$$5/(2^{10}-1) = 5/1023$$

= 0.004888V

= 4.888 mV

转换精度 (误差)

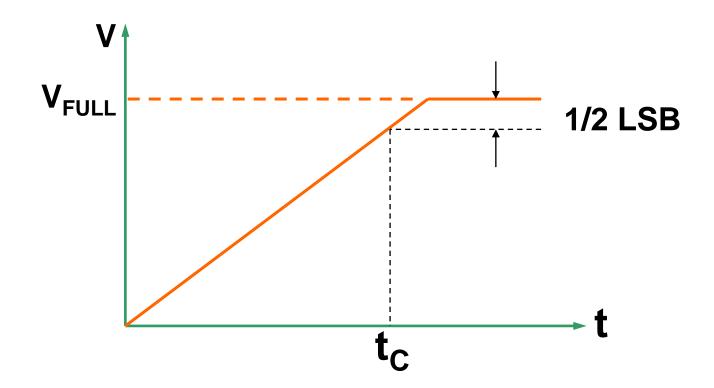
实际输出值与理论值之间的最大偏差

■ 影响转换精度的因素:

分辩率 电源波动 温度变化

转换时间

■ 从开始转换到与满量程值相差±1/2 LSB所对应的模拟量所需要的时间





8.2.3 典型D/A转换器DAC0832

特点:

- 8位电流输出型D/A转换器
- T型电阻网络
- 差动输出



输入寄存器控制信号:

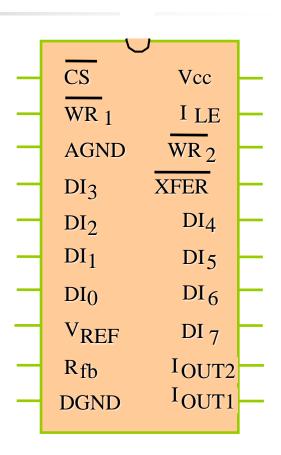
■ D₇ ~ D₀: 输入数据线

■ ILE: 输入锁存允许

■ CS: 片选信号

++

■ WR₁: 写输入锁存器

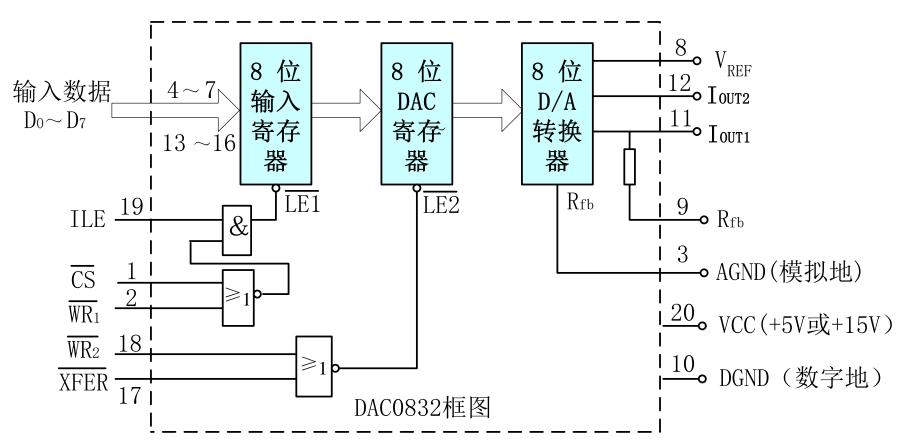


**



÷.

DAC0832內部结构



主要引脚功能

- ① D0~D7:8位数据总线,完成数字量D输入。
- ② CS: 片选信号(输入), 低电平有效。
- ③ | out1和| lout2: 电流输出 "1" 和电流输出 "2"。当数据为全 "1" 时, lout1输出电流最大; 为全 "0" 时输出电流最小。 | out1 + | out2 = 常数。
- **④ ILE**:数据锁存允许信号(输入),高电平有效。
- ⑤ WR1、WR2: WR1是第1写输入信号, WR2是第2写输入信号, 均是低电平有效。WR1与ILE信号共同控制输入寄存器; WR2与XFER信号合在一起控制DAC寄存器。
- ⑥ XFER:数据传送控制信号(输入),低电平有效。



- ⑧ Rfb:内部集成反馈电阻(15KΩ),DAC0832是电流输出型D/A转换器,为得到电压的转换输出,使用时需在两个电流输出端接运算放大器,R_{fb}可作为运算放大器的反馈电阻。
- ⑨ Vref:外加高精度基准电压输入端,内部电阻网络相连接,可正可负,范围为-10V~+10V;
- ⑩ DGND:数字地;AGND:模拟地



÷.

单缓冲模式 双缓冲模式 无缓冲模式 ++

*₊

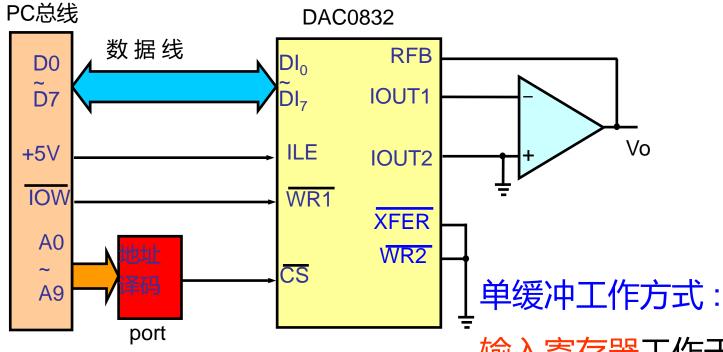
单缓冲模式

是使DAC0832的两个输入寄存器中有一个处于直通方式,而另一个处于受控锁存方式。如果8位DAC寄存器处于直通方式,应使WR2=0和XFER=0。可把这两个信号固定接地。把WR1接8086的WR,ILE接高电平,CS接高位地址线或地址译码输出,由单片机控制输入寄存器。

++

单缓冲模式连接图1

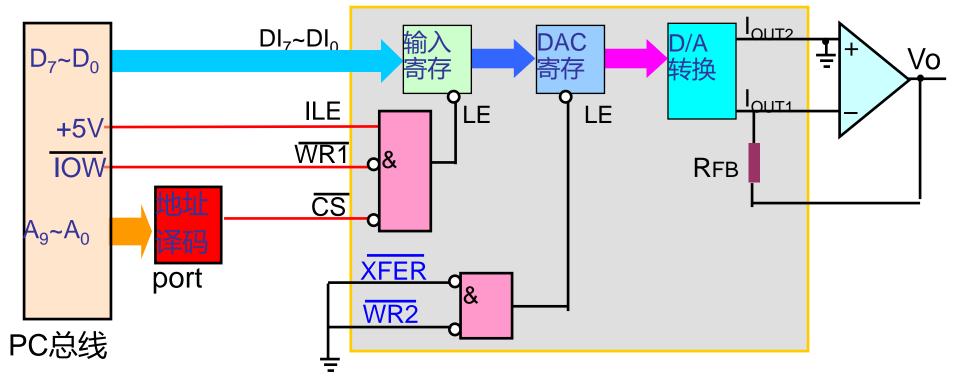
++



输入寄存器工作于受控状态 DAC寄存器工作于直通状态

++

++

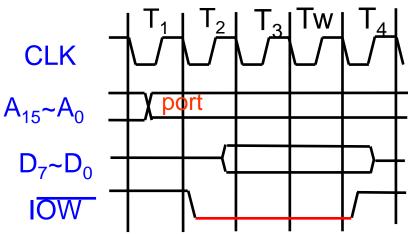


转换一个数据的程序段:

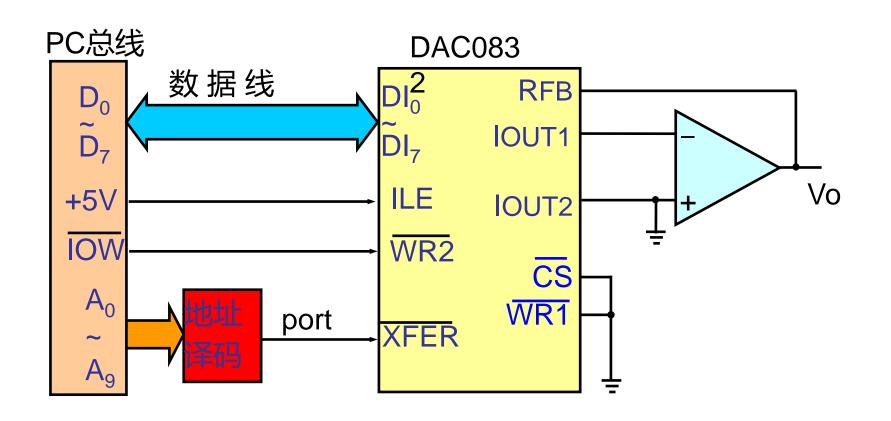
MOV AL, data ;取数字量

MOV DX, port

OUT DX, AL



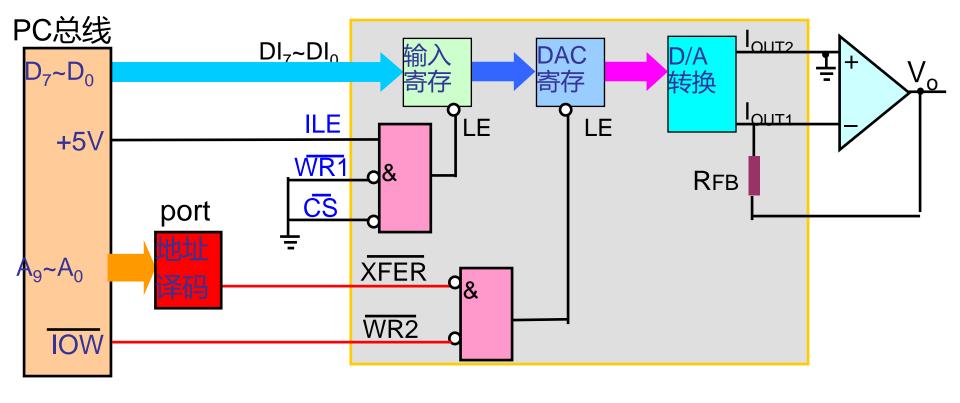
PC 总线I/O写时序



单缓冲工作方式:

输入寄存器工作于直通状态

DAC寄存器工作于受控状态

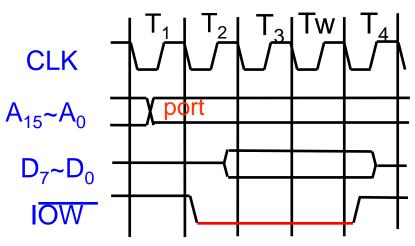


转换一个数据的程序段:

MOV AL, data ;取数字量

MOV DX, port

OUT DX, AL



PC 总线I/O写时序

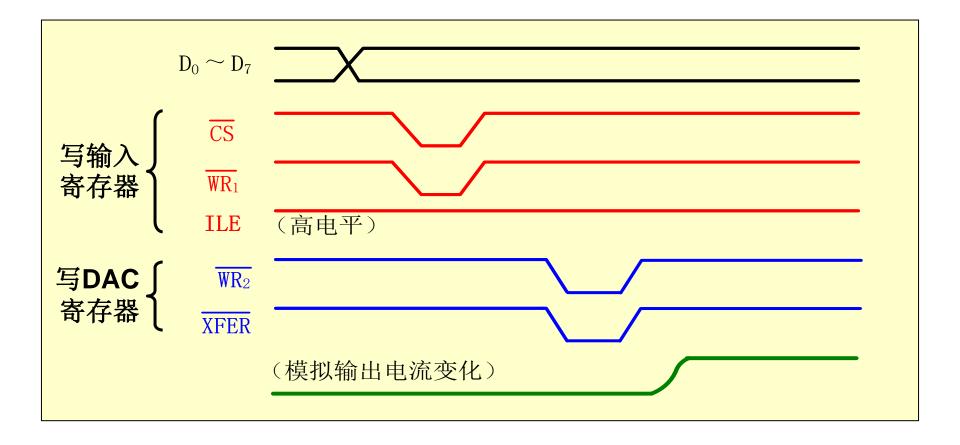
双缓冲模式 (标准模式)

- 对输入寄存器和DAC寄存器均需控制。
- 两个步骤:
 - (1) 将数据写入输入寄存器;
 - (2) 将输入寄存器的内容写入DAC寄存器
- 此时芯片占用两个端口地址。
- 优点:
 - 数据接收与D/A转换可异步进行;
 - 可实现多个DAC同步转换输出。
- 分时写入、同步转换。

4

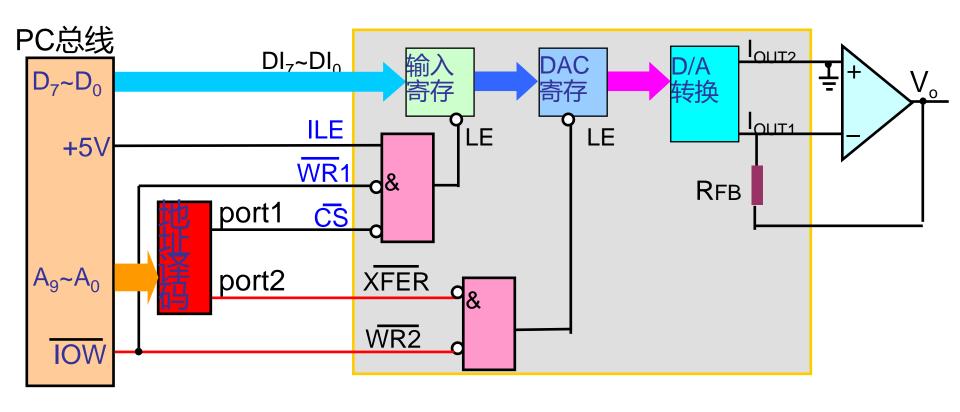
ф-ф-

工作时序



ф-ф-

++



转换一个数据的程序段:

MOV AL, data ;取数字量

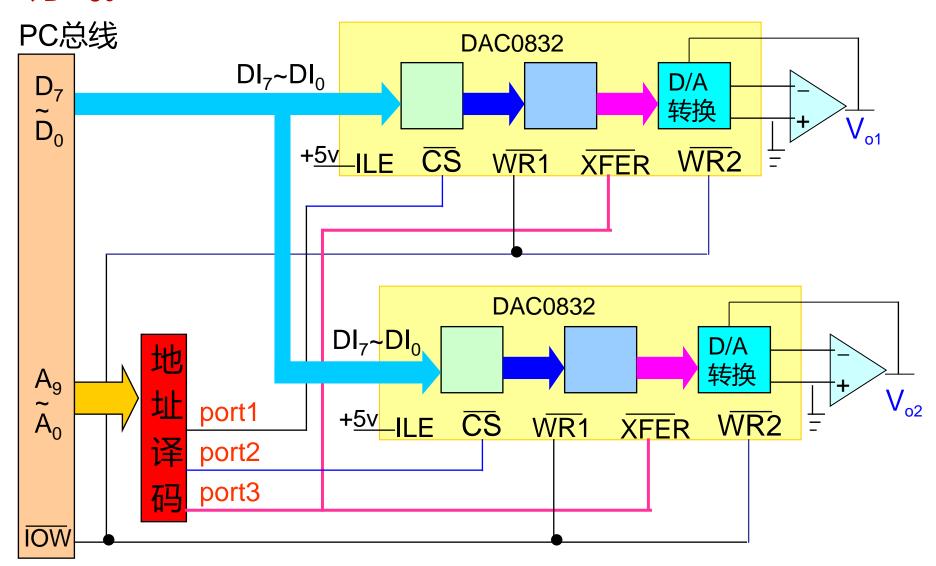
MOV DX, port1

OUT DX, AL ;打开第一级锁存

MOV DX, port2

OUT DX, AL ;打开第二级锁存

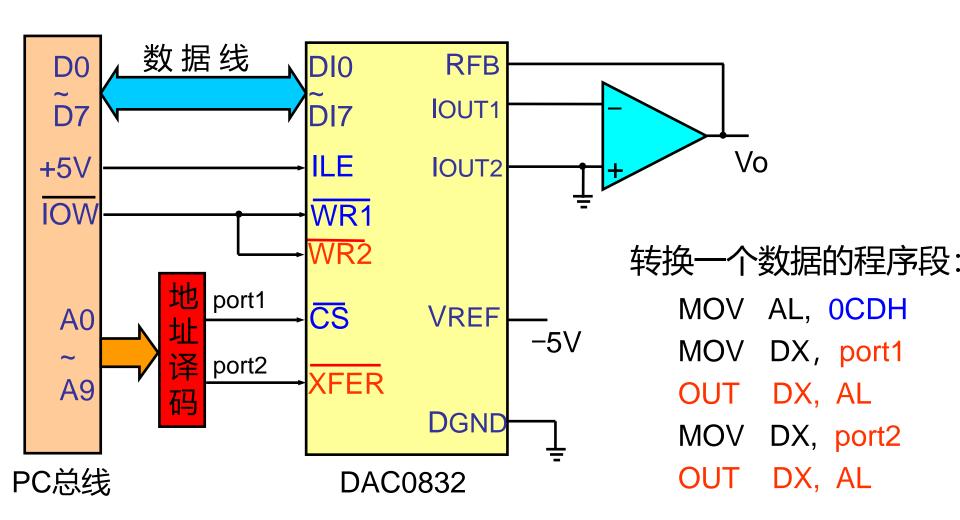
例1 当要求多个模拟量同时输出时,可采用双重缓冲 方式。

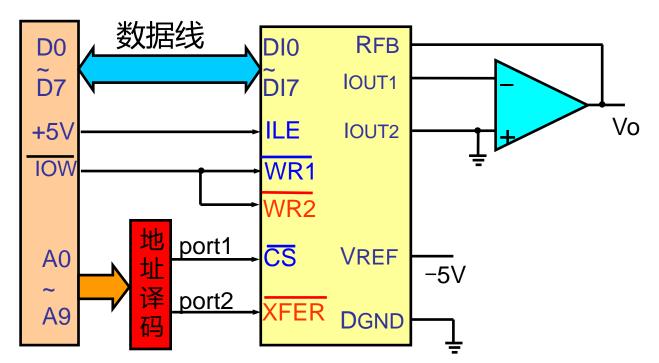


编程:将datav1和datav2处的两组数据,转换成模拟量同时输出。

```
code SEGMENT
   ASSUME CS: code, DS:code
datav1 DB 11h, 12h, 13h, 14h, 15h, 16h, 17h, 18h, 19h, 1Ah
datav2 DB 21h, 22h, 23h, 24h, 25h, 26h, 27h, 28h, 29h, 2Ah
start: MOV AX, code
      MOV DS, AX
   LEA SI, data v1
      LEA BX, data v2
      MOV CX, 10
      MOV AL, [SI] ;取V1的数据
next:
      OUT port1, AL ;打开第一片0832第一级锁存
      MOV AL, [BX] ;取V2的数据
      OUT port2, AL ;打开第二片0832第一级锁存
      OUT port3, AL ;打开两片0832的第二级锁存
      INC SI
      INC BX
      LOOP next
      MOV AH, 4CH
      INT 21H
      ENDS
code
      END
          start
```

例2 应用举例(调幅) 计算当数字量为0CDH时的输出Vo。





调幅分析: 当数字量为0FFH=255时,

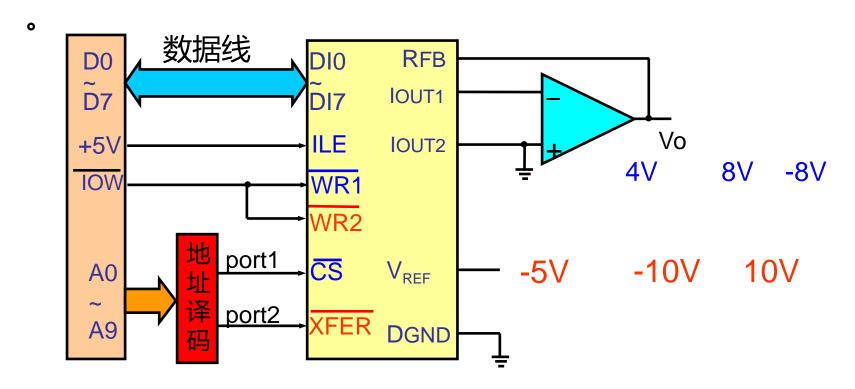
$$I_{OUT1} = \frac{255 \text{V REF}}{256 \text{R}_{FB}}$$

$$Vo = - IOUT1 \times RFB = - \frac{255 \text{ V}_{REF}}{256}$$

所以: 当数字量为0CDH=205, V_{REF}= -5V时:

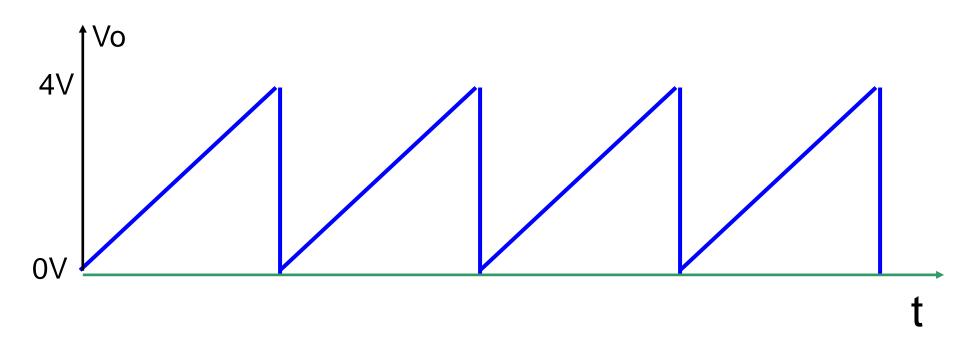
$$Vo = \frac{205V_{REF}}{256} = 4V$$

注意: Vo的输出与参考电压V_{REF}、 以及输出的连接方法(同相还是反相)有关



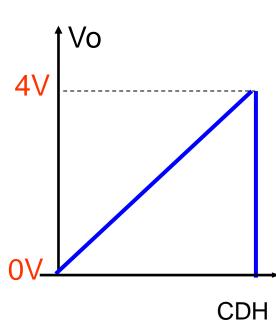
上例中,若 V_{REF} 接的是-10V, 则 Vo = 8V 若 V_{REF} 接的是10V, 则 Vo = -8V

例3 利用上例连线图,编程输出一锯齿波

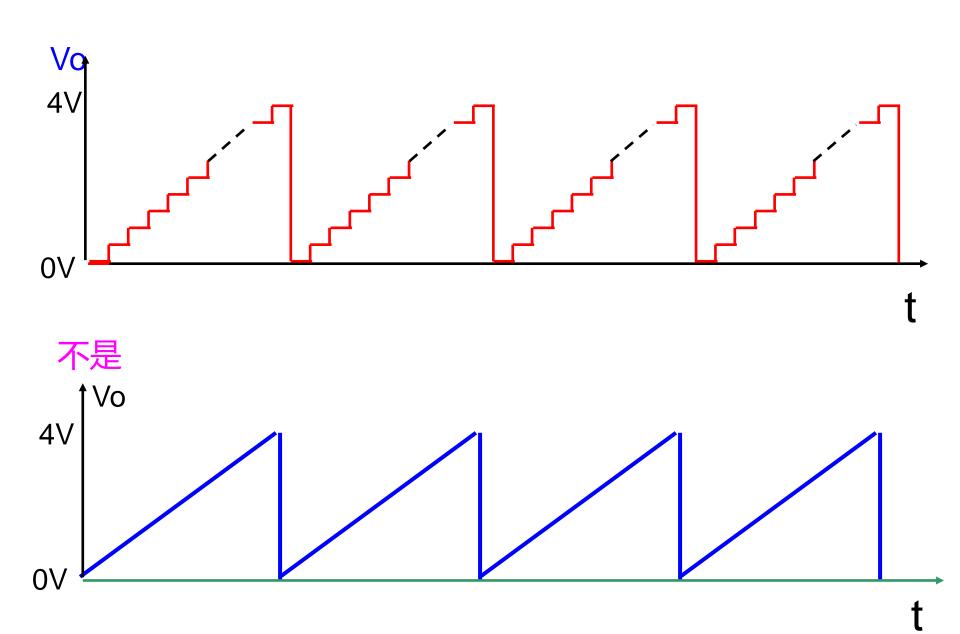


÷.

```
调频:
code SEGMENT
    ASSUME CS:code
start: MOV CX, 8000H ;波形个数
   MOV AL, 0 ;锯齿谷值
next: MOV DX, port1 ;打开第一级锁存
   OUT DX, AL
   MOV DX, port2 ;打开第二级锁存
   OUT DX, AL
   CALL delay ;控制锯齿波的周期
   INC AL ;修改输出值
    CMP AL, OCEH ;比较是否到锯齿峰值
    JNZ next ;未到跳转
    MOV AL, 0 ;重置锯齿谷值
    LOOP next ;输出个数未到跳转
    MOV AH, 4CH ;返回DOS
    INT 21H
; 子程delay (略)
code ENDS
   END start
```



实际输出的波形图



无缓冲器模式

- 输入寄存器和DAC寄存器共用一个地址,同时选通输出。 直通方式——WR1=WR2=XFER=0时,数据可以从输 入端经两个寄存器直接进入D/A转换器,数字量输入后就 能进行A/D转换。
- 不能直接与数据总线连接,需外加并行接口(如74LS373、8255等)。



- A/D转换器的一般工作原理
- A/D转换器的主要技术指标
- A/D转换器的应用
 - 与系统的连接
 - 数据采集程序的编写

A/D转换的四个步骤:

采样→保持→量化→编码

采样/保持: 由采样保持电路(S/H)完成

量化/编码:由ADC电路完成(ADC:AD转

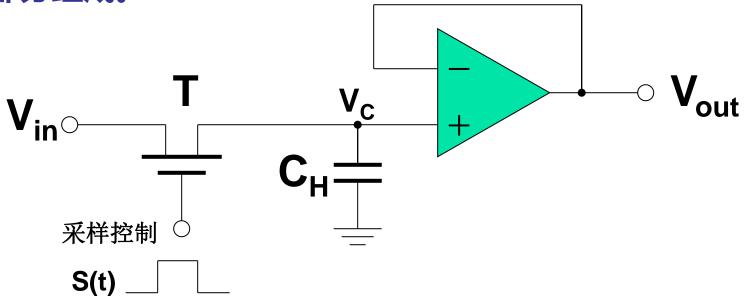
44

8.3.1 采样和保持

- 采样
 - 将一个时间上连续变化的模拟量转为时间上断续变化的(离散的)模拟量。
 - 即:把时间上连续变化的模拟量转换为一个脉冲串,脉冲串中每个脉冲的幅度取决于采样时的输入信号的幅度。
- 保持
 - 将采样得到的模拟量值保持下来,使之等于采样控制脉冲存在的 最后瞬间的采样值。
 - 目的: A/D转换期间保持采样值恒定不变。
- 对于变化缓慢的信号,可省略采样保持电路

采样保持电路 (S/H)

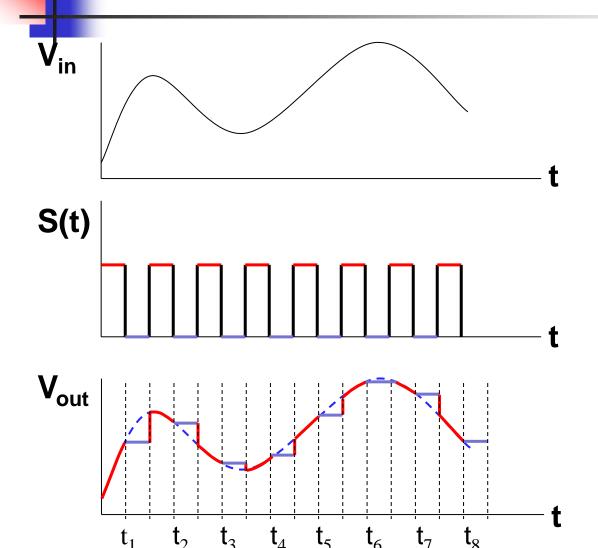
■ 由MOS管采样开关T、保持电容C_H和运放构成的跟随器三部分组成。



S(t)=1时,T导通,V_{in}向C_H充电,V_C和V_{out}跟踪V_{in}变化,即对V_{in}采 样。



+ +



A/D转换就是对t_i时刻 所保持的采样电压(每 次采样结束时的输入电 压)进行转换。

采样周期的确定

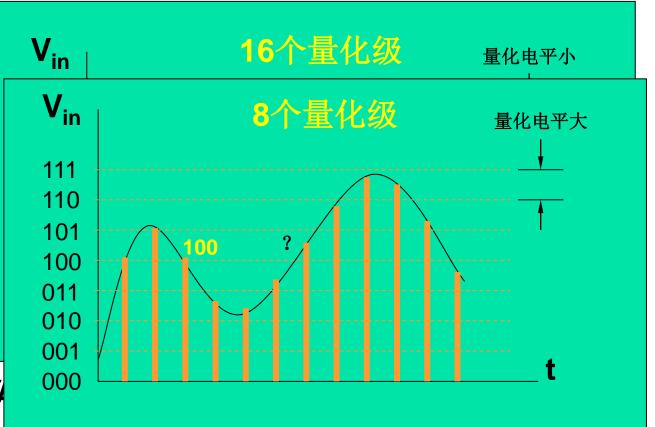
- 通常采用等时间间隔采样。
- 采样频率 f_S 不能低于 $2f_{max}$ (f_{max} 为输入信号 V_{in} 中最高次谐波分量的频率);
- f_S 的上限受计算机的速度、存储容量、器件速度、成本等条件的限制
 - \blacksquare 实际应用中一般取 f_S 为 f_{max} 的4-5倍

8.3.2 量化和编码

一量化就是用标识即把时间上离话 即把时间上离话 换为时间上、连 值。(量化电子

÷...

- 只有当电压值 否则量化后的 而产生的误差
- *量化误差是由* 能减小,无法
 - 减小量化误差



++

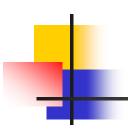
→_-

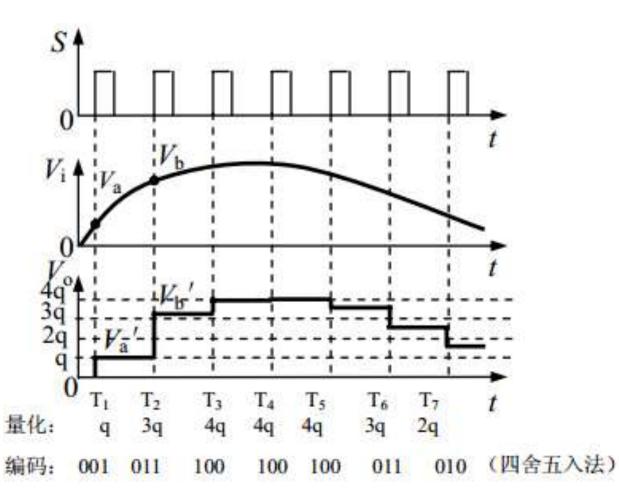
编码是把已经量化的模拟数值(它是量化电平的整数倍) 用二进制码、BCD码或其它编码来表示。



++

++





8.3.3 A/D转换器的分类

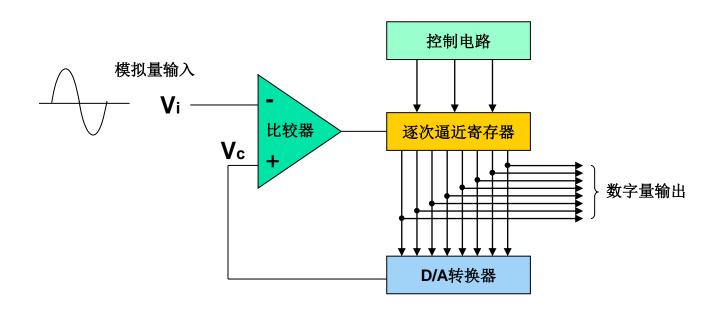
- 根据A/D转换原理和特点的不同,可把ADC分 成两大类:直接ADC和间接ADC。
 - 直接ADC是将模拟电压直接转换成数字量,常用的有:
 - 逐次逼近式ADC、计数式ADC、并行转换式ADC等。
 - 间接ADC是将模拟电压先转换成中间量,如脉冲 周期T、脉冲频率f、脉冲宽度τ等,再将中间量变 成数字量。常见的有:
 - 单积分式ADC、双积分式ADC, V/F转换式ADC等。

各种ADC的优缺点

- 计数式ADC:最简单,但转换速度最慢。
- 并行转换式ADC: 速度最快, 但成本最高。
- 逐次逼近式ADC:转换速度和精度都比较高,且比较简单, 价格低,所以在微型机应用系统中最常用。
- 双积分式ADC:转换精度高,抗干扰能力强,但转换速度慢,一般应用在精度高而速度不高的场合,如测量仪表。
- V/F转换式ADC:在转换线性度、精度、抗干扰能力等方面有独特的优点,且接口简单、占用计算机资源少,缺点也是转换速度慢。在一些输出信号动态范围较大或传输距离较远的低速过程的模拟输入通道中应用较为广泛。



- · 逐次逼近式A/D转换器
 - 类似天平称重量时的尝试法,逐步用砝码的累积重量 去逼近被称物体

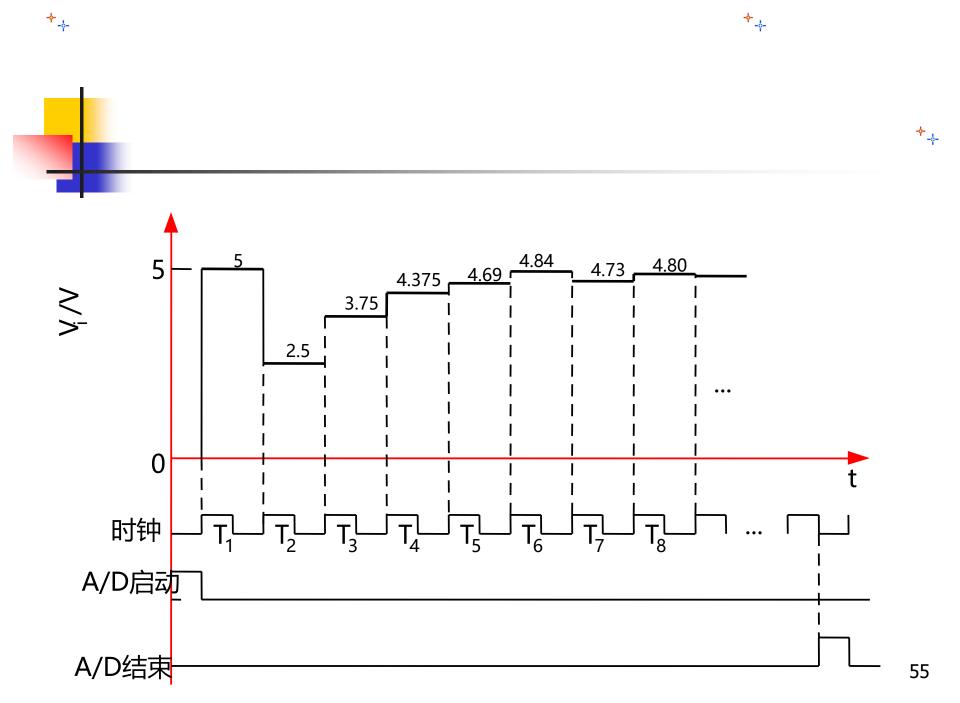


工作原理

一类似天平称重量时的尝试法,逐步用砝码的累积重量去逼近 被称物体。例如:

用8个砝码 2^0 g, 2^1 g,…, 2^7 g,可以称出 $1 \sim 255$ g之间的物体。现有一物体,用砝码称出其重量(假定重量为176g)

- 1) **ADC从高到低**逐次给**SAR**的每一位"置1"(即加上不同权重的砝码),SAR相当于放法码的称盘;
 - 2) 每次SAR中的数据经D/A转换为电压 V_C ;
 - V_c与输入电压V_i比较,若V_c≤V_i,保持当前位的 '1'
 ,否则当前位 '置0';
 - 4)从高到低逐次比较下去,直到SAR的每一位都尝试完;



如:实现模拟电压4.80V相当于数字量123的A/D转换.

具体过程如下:

- ① 当出现启动脉冲 一 时,逐次逼近寄存器清"0";

- ③当第二个 T2 到来,逐次逼近寄存器D₆位置"1", D/A转换器的数字量输入为01000000B, 输出电压为2.5V, Vo<Vi,比较器输出高电平,将D₆位的"1"保留(否则,将D6位置"0");
- ③ 第三个 T3 时钟脉冲来,又将D₅位置 "1"……
- ④ 重复上述过程直到Do位置 "1", 再与输入比较。
- ⑤ 经过8次以后,
- ⑥ 逐次逼近寄存器中得到的数字量就是转换结果。
- ⑦过程用下表表示。

	设定试探值	D/A输出电压Vo (V)	V0与Vi比较	结果
	10000000	5. 0	V0>Vi, D7=0	0
	01000000	2.5	VO <vi, d6="1</th"><th>64</th></vi,>	64
	01100000	3.75	VO <vi ,="" d5="1</th"><th>64+32=96</th></vi>	64+32=96
	01110000	4.375	VO <vi ,="" d4="1</th"><th>64+32+16=112</th></vi>	64+32+16=112
	01111000	4.69	VO <vi ,="" d3="1</th"><th>64+32+16+8=120</th></vi>	64+32+16+8=120
	01111100	4.84	V0>Vi, D2=0	64+32+16+8=120
	01111010	4.76	VO <vi ,="" d1="1</th"><th>64+32+16+8+2=122</th></vi>	64+32+16+8+2=122
ı				

4.80

VO<Vi , DO=1

ф-ф-

01111011

÷.

64+32+16+8+2+1=123

主要技术指标

精度

■ 量化间隔(分辨率) = V_{max}/电平数(即满量程值, 2ⁿ-1)

例:某8位ADC的满量程电压为5V,则其分辨率为 5V/255=19.6mV

量化误差: 用数字(离散)量表示连续量时,由于数字量字长有限而无法精确地表示连续量所造成的误差。(字长越长,精度越高)

绝对量化误差 = 量化间隔/2 = (满量程电压/(2ⁿ-1))/2

相对量化误差 = 1/2 * 1/量化电平数目 * 100%

例:满量程电压=10V,A/D变换器位数=10位,则

绝对量化误差 ≈ 10/2¹¹ = 4.88mV

相对量化误差 ≈ 1/211 *100% = 0.049%



转换时间

转换一次需要的时间。精度越高(字长越长),转换速度越慢。

輸入动态范围

允许转换的电压的范围。如0~5V、-5V~+5V、0~10V等。



8.4 典型的A/D转换器AD0809

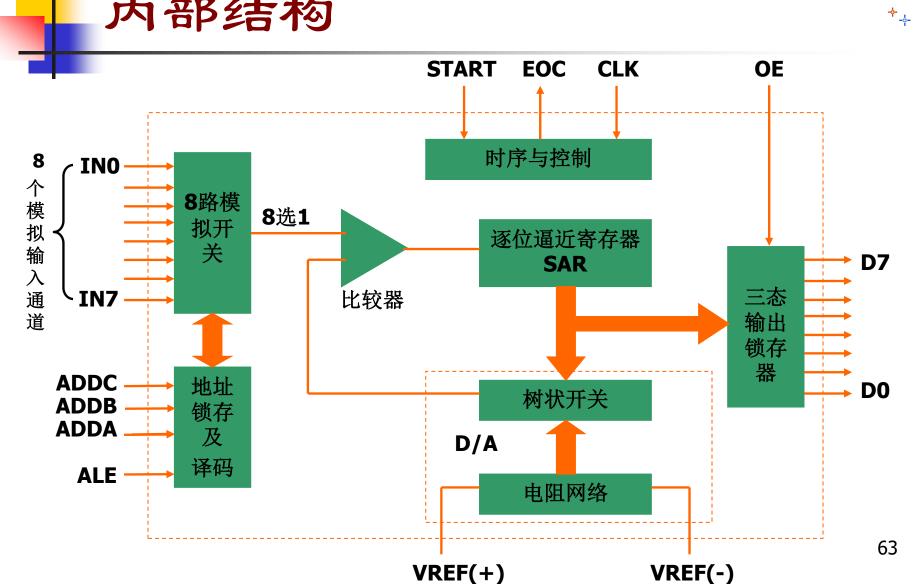
- 8通道 (8路) 输入
- 8位字长
- 逐位逼近型
- 转换时间100µs
- 内置三态输出缓冲器

主要引脚功能

- **D7~D0:輸出数据线 (三态)**
 - IN0~IN7:8通道(路)模拟输入
 - ADDA、ADDB、ADDC: 通道地址
 - ALE: 通道地址锁存
 - START: 启动转换
 - EOC: 转换结束状态输出
 - OE: 输出允许 (打开输出三态门)
 - CLK: 时钟输入 (10KHz~1.2MHz)

内部结构

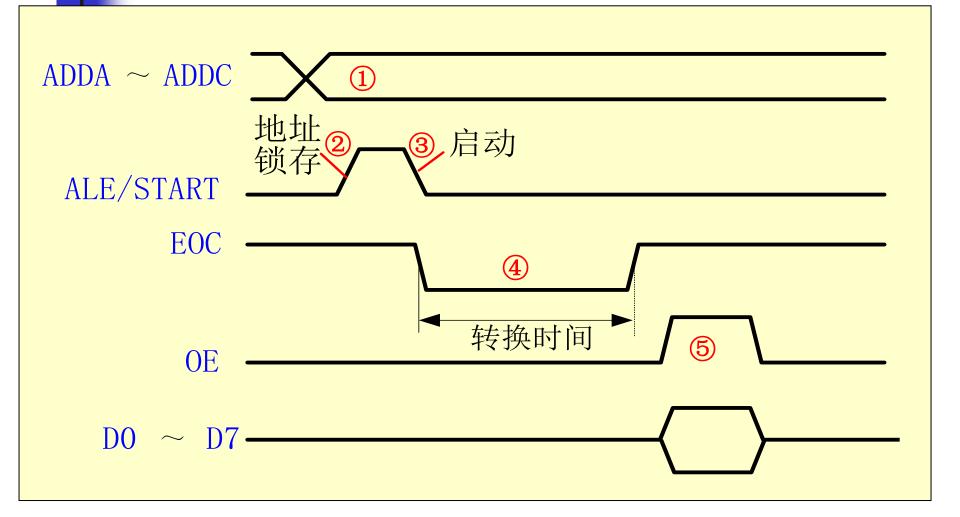
+ +



++

+

工作时序



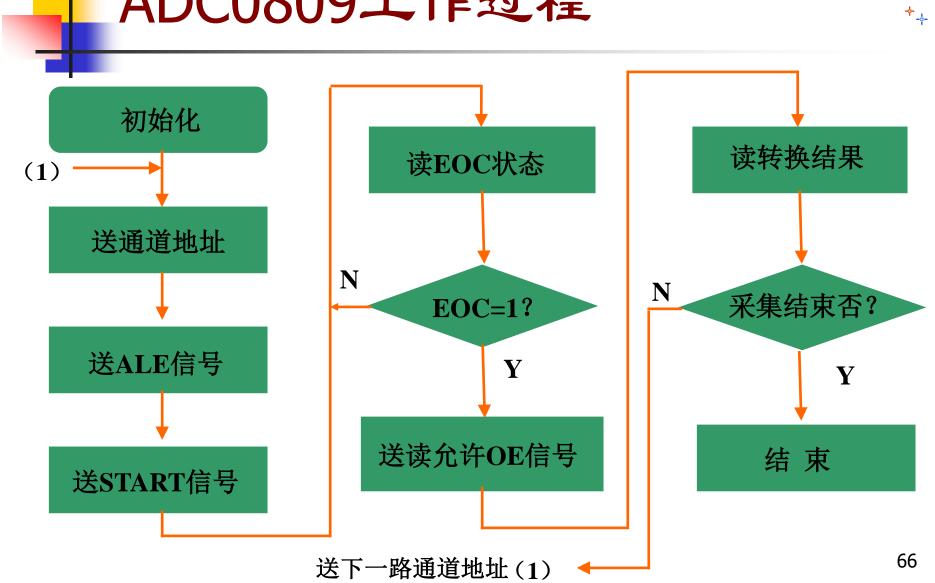


ADC0809的工作过程

- ①把通道地址送到ADDA~ADDC上,选择一个模拟输入;
- ②在通道地址信号有效期间,ALE上的上升沿使该地址锁存 到内部地址锁存器;
- ③START引脚上的下降沿启动A/D变换;
- ④变换开始后,EOC引脚呈现低电平,EOC重新变为高电平 时表示转换结束;
- ⑤OE信号打开输出锁存器的三态门送出结果。

ADC0809工作过程

÷...





- 芯片与系统的连接
 - 通常情况下需要经数字接口与系统连接
- 编写相应的数据采集程序
 - 从数据采集到存储

÷.

ADC0809接口电路设计

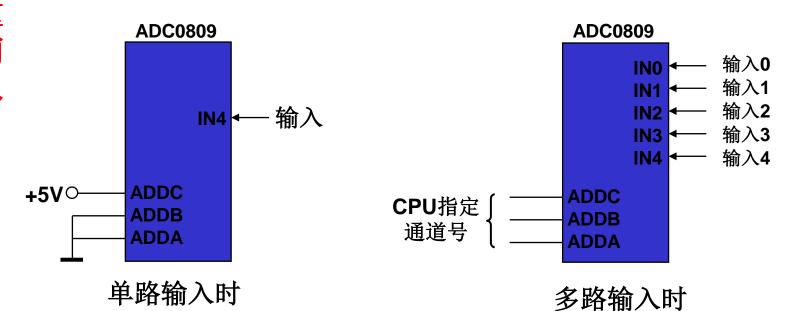
(1) 单路输入模拟信号可连接到任何一个输入端;根据输入端的连接将地址线接固定电平。

(2) 多路输入

输入信号分别连接到不同的输入端; 使用通道地址编号选择要转换哪一路输入(动态选择)。

++

++



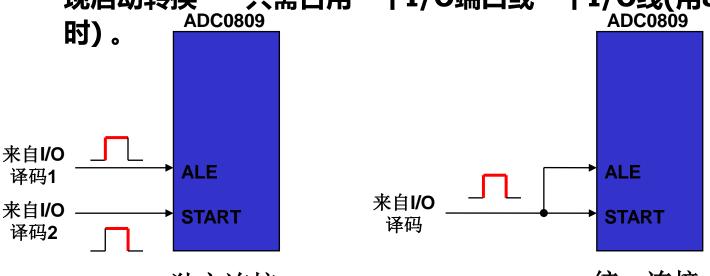


+ +

■ 地址锁存信号ALE和启动转换信号START

■ <u>独立连接</u>:用两个信号分别进行控制——需占用两个I/O端口或 两个I/O线(用8255时);

■ 统一连接: 用一个脉冲信号的上升沿进行地址锁存、下降沿实现启动转换——只需占用一个I/O端口或一个I/O线(用8255 ADC0809 ADC0809



独立连接

统一连接

÷...

++

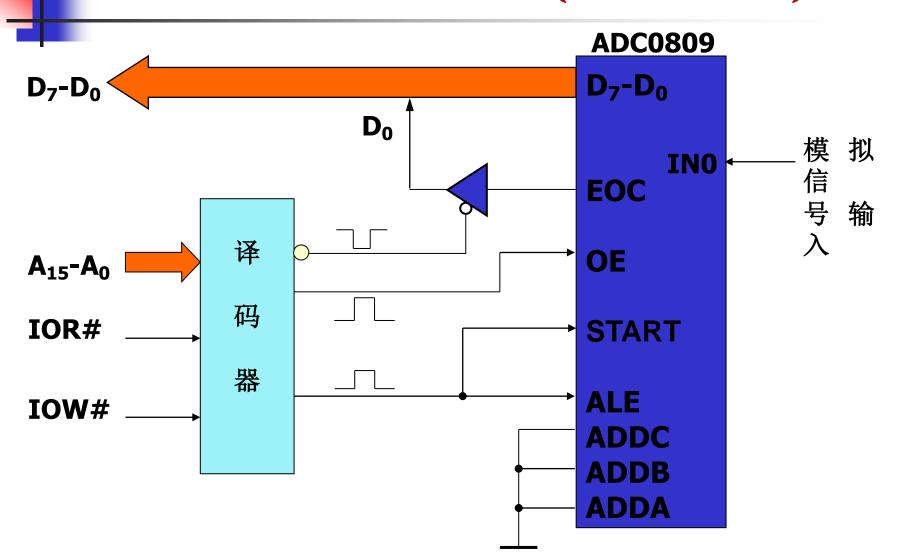


- 软件延时 (比如延时1ms)——不用EOC信号
 - CPU效率低,只能按最大转换时间延时,兼容性差
 - 简单,容易实现
- 查询EOC状态
 - EOC通过一个三态门连到数据总线
 - 三态门要占用一个I/O端口地址
 - CPU效率低,兼容性好
- 把EOC作为中断申请信号,向CPU申请中断
 - 在中断服务程序中读入转换结果
 - CPU效率高,兼容性好

A/D转换器应用例1 (查询方式)

+ +

*₊





÷...

进行一次A/D转换的程序段

■ 用延时等待的方法

•••••

MOV DX, START_port

OUT DX, AL;启动转换

CALL DELAY ;延时等

待

MOV DX, OE_port

IN AL, DX ;读入结果

• • • • •

■ 用查询EOC状态的方法

•••••

MOV DX, START_port

OUT DX, AL ;启动转换

LL: MOV DX, EOC_port

IN AL, DX ;读入EOC状态

ANDAL, 01H ;测试第0位(EOC状态位)

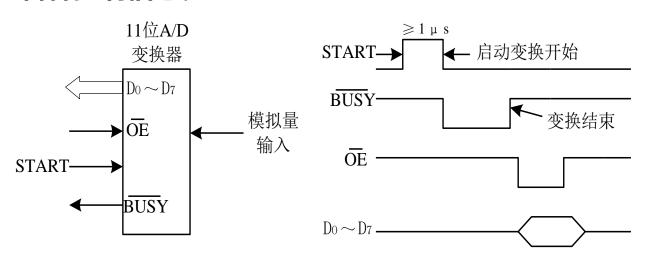
JZ LL ;未转换完,则循环检测

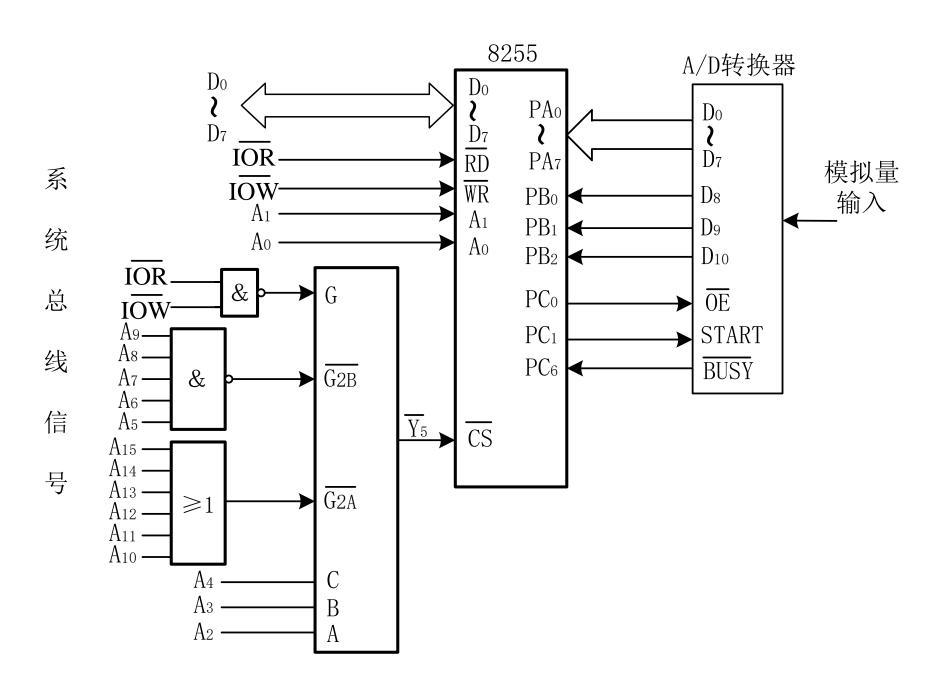
MOV DX, OE_port IN AL, DX ;读入结果

••••



- 8255的地址范围
 - 00000011111110100 ~ 00000011111110111
- 设计与系统的连接线路图
 - 单路模拟量输入,无需连接通道地址和地址锁存信号;
 - 利用8255的A口和B口读取转换结果,C端口输出和输入 各种控制信息。







++

8255初始化程序

INIT PROC NEAR

- PUSH DX
- PUSH AX
- MOV DX, 03F7H
- MOV AL, 9AH
- OUT DX, AL
- MOV AL, 01H ; PC0初始置1
- OUT DX, AL
- MOV AL, 02H
- OUT DX, AL ; PC1初始置0
- POP AX
- POP DX
- RET

INIT ENDP



÷...

START: MOV AX, SEG DATA MOV DS, AX LEA SI, DATA **CALL INIT** MOV DX, 03F6H MOV AL, 03H OUT DX, AL NOP MOV AL, 01H OUT DX, AL

WAITT: IN AL, DX

AND AL, 40H JZ WAITT AND AL, OFEH OUT DX, AL MOV DX, 03F5H IN AL, DX MOV [SI], AL **INC SI** MOV DX, 03F4H IN AL, DX MOV [SI], AL HLT



