第六章[p_LiFangTi]

6.3 三维图形消隐技术

南京农业大学谢忠红





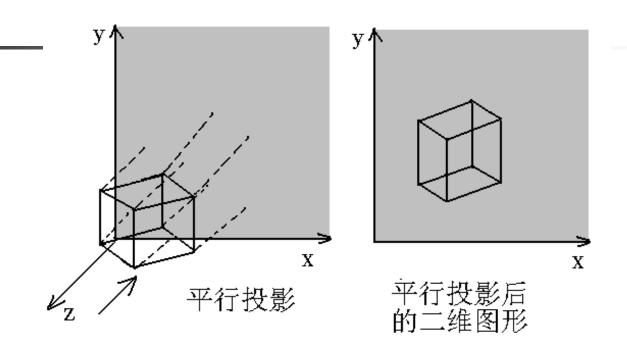
- 三维图形最重要的三个课题。
- **(1)** 如何定义三维形状?
- (2)如何作为二维图像在图像显示器等输出装置上表示出来?
- (3)为了增强三维图形在二维显示器上显示的 立体感,还有必要对其进行消隐计算。

投影的实现

 DEF:投影就是将三维坐标系下的图形坐标转 换为二维坐标系下的坐标:即将(x,y,z)---- -(x,y)或(y,z)或(x,z)

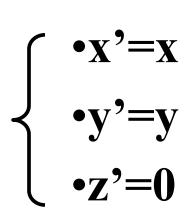
> 平行投影 透视投影

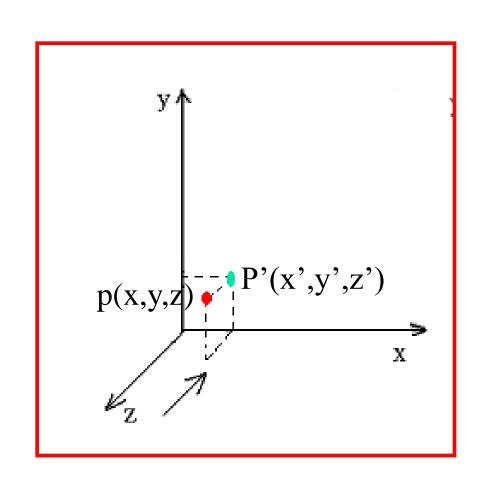
平行投影(投影方向: z轴, 投影面o-xy面)



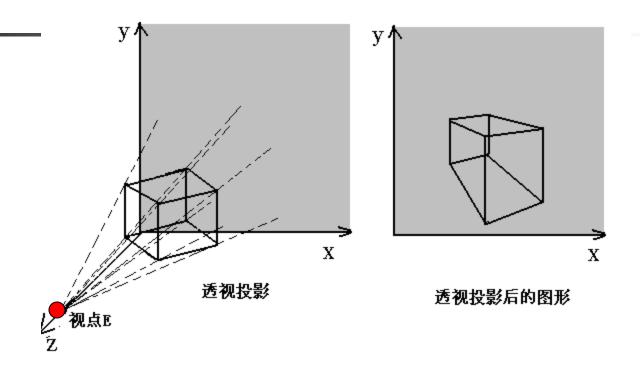
投影方法: 从被投影的形体的各个点,(沿投影方向)向投影平面画平行线,这些平行线和投影面的交点形成投影像。

■ 设平行投影方向为Z轴,投影面为o-xy面,则空间中任意一点P(x,y,z)投影到o-xy面上获得点P'(x',y',z')的关系很显然是





透视投影(投影视点E-观察者的眼睛,投影面xy面)

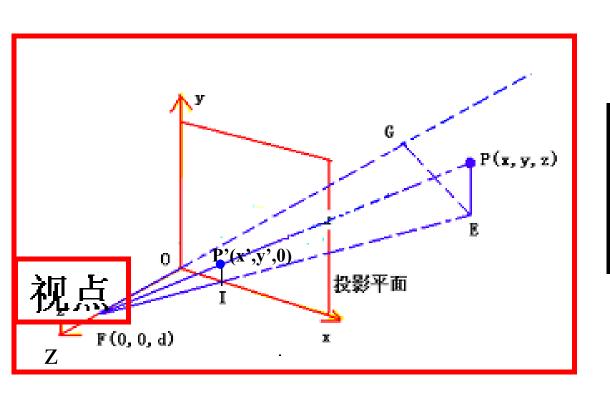


投影方法:从视点E经过形体的各个点,向投影平面画射线,这些射线和投影面o-xy的交点形成投影像(也就是具有真实立体感的二维图形)。

一点透视投影的变换矩阵及特征

- 假设视点F在Z轴上其坐标为(0,0,d)

向平面O-XY作透视投影



由左图可知:

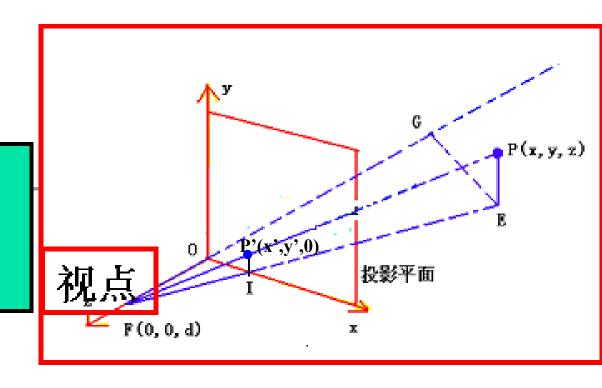
ΔPEF与 ΔP'IF相似

AOIF与AGEF相似



ΔPEF与 ΔP'IF相似

ΔΟIF与ΔGEF相似



$$\begin{cases} x/x'=(d-z)/d \\ y/y'=(d-z)/d \end{cases}$$

$$x'=x*d/(d-z)$$
 $y'=y*d/(d-z)$
 $z'=0$

■ 写成矩阵形式(计算验证)

 T_1 : 为透视点(0,0,d),透视平面

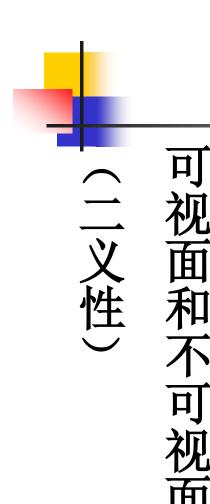
O-XY平面的透视投影变换矩阵

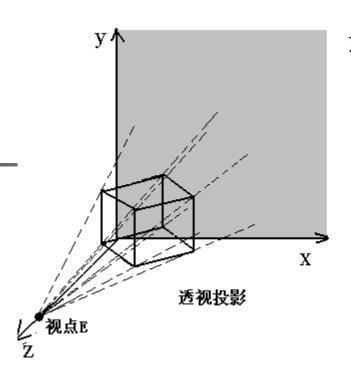
7.3隐藏面的消去方法

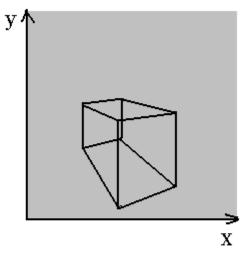
- 经过前面两节的讲解,我们应该知道了两个问题:
 - (1) 如何在计算机中表示立体图形;
- (2)如何再二维显示器上输出二维立体图 形;

- (3) 如何找出投影图中的不
- •可视面,并将其消去呢?

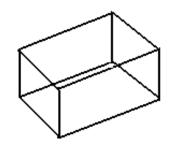




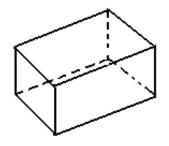




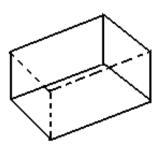
透视投影后的图形



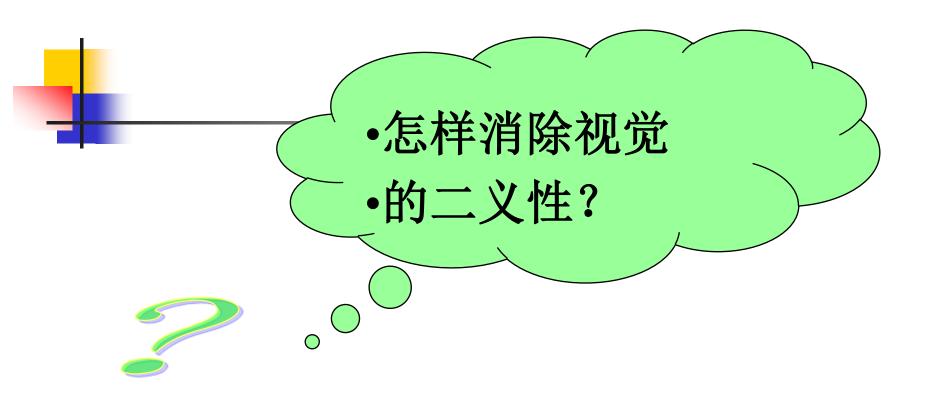
(a)立方体线框图



(b)从左上角看



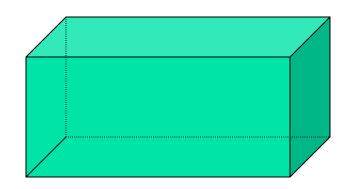
(b)从右下角看



必须在绘制时消除实际不可见得线和面——消隐

■ 隐藏面的消去——消隐

- DEF:从某一方向看立体形体,都有可视和不可 视面之分。
- 在计算机内定义的形体,表示为从某一方向看的图像时,都必须进行不可视面的判定,然后将其作消去处理。这种处理叫做隐藏面消去也叫消隐。



基础知识

- 1矢量的内积和外积
- 例: 矢量 a =(a_x, a_y, a_z)
- ■内积(标量积):
- 已知两个矢量a =(a_x,a_y,a_z)
- 和 b=(b_x,b_y,b_z),则
- $a.b=|a|.|b|\cos\theta$
- $= a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z$
- **0**是两个矢量的夹角有
- cos θ=a.b/|a||b|

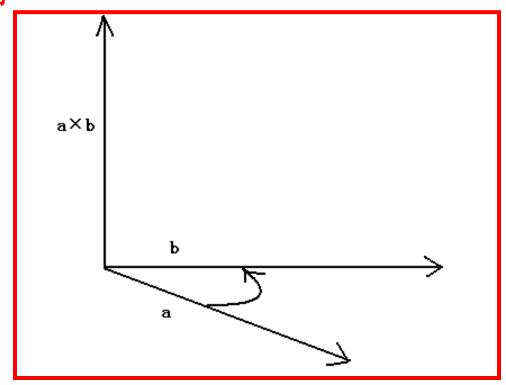
$\mathbf{a.b} = |\mathbf{a}| \cdot |\mathbf{b}| \cos \theta$

$$-90<\theta<=180^{\circ}$$

$$Z(k) \xrightarrow{Y(j)} X(i)$$

■ 外积 (矢量积): a×b

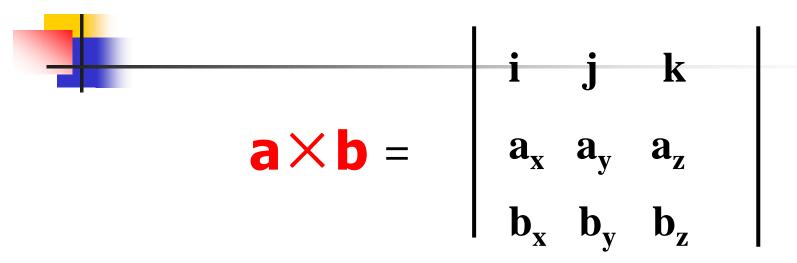
■ 方向: 遵循右手法则



外积的大小是: |a||b|sin θ

矢量表示是多少?

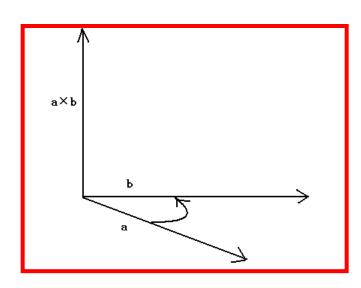
■ 已知两个矢量a=(a_x,a_y,a_z)和b=(b_x,b_y,b_z)则



$$a \times b = (-1)^{1+1}(a_y b_z - a_z b_y) i$$

+
$$(-1)^{1+2}(a_xb_z-a_zb_x) j$$

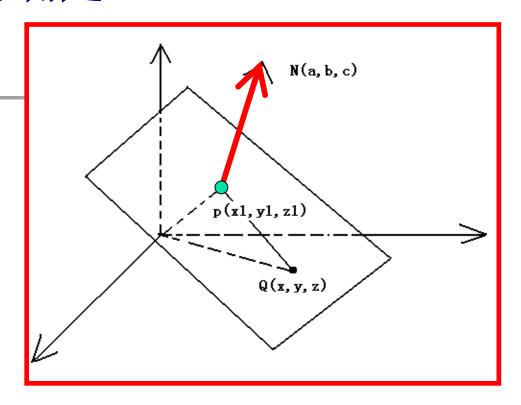
$$+(-1)^{1+3}(a_xb_y-a_yb_x) k$$



■ 2.空间中平面的确定

方法(1)

由平面上的一点 P(x1,y1,z1)和过该点 的平面的法线矢量来 确定

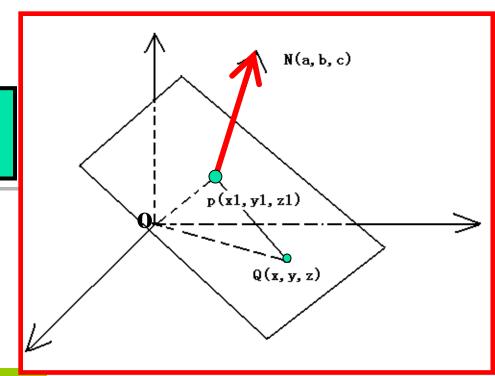


例:某平面上一点P(x1,y1,z1),及过P点平面

的法线矢量N=(a,b,c);确定一个平面。

设Q(x,y,z)也是该平面上任意的一点,则N与PQ垂直

 $\overline{N} \perp \overline{PQ}$

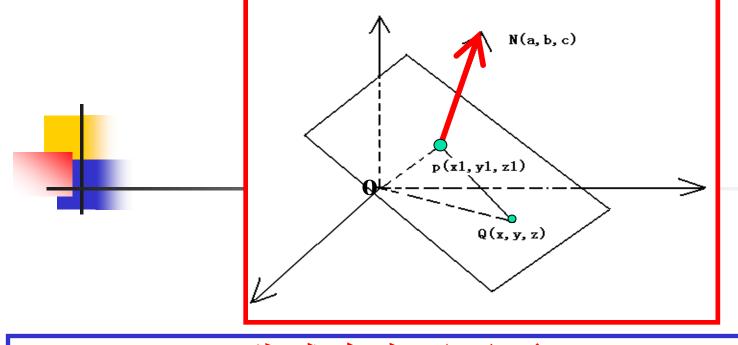


$$N.PQ = \overline{N.(OQ-OP)}$$

=
$$(ai+bj+ck)$$
 . $[i(x-x_1)+j(y-y_1)+k(z-z_1)]$

$$=a(x-x_1)+b(y-y_1)+c(z-z_1)$$

$$=|N||PQ|\cos 90$$
 ° $=0$



即可以用以下公式来表示平面:

ax+by+cz+d=0

注: d=-ax1-by1-cz1

平面的法矢量N=(a,b,c)

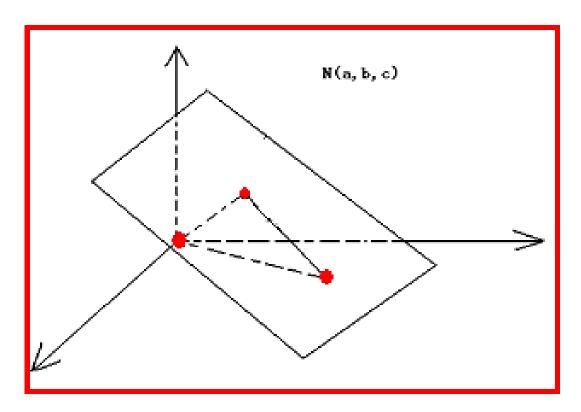
平面上任一点(x1,y1,z1)

■ 例题: 已知一个平面的法向量是 N=(10,7,3)和平面上的一点p(4,3,1)。请写出该平面的方程。

答案: 10x+7y+3z-64=0

■确定平面的方法(2)

■ 由平面上的不在同一直线上的三点的坐标来确定平面。



- 例:已知平面上不在同一直线上的三点坐标分别是: P1(x₁,y₁,z₁)P2(x₂,y₂,z₂)P3(x₃,y₃,z₃),
- 平面公式可写成: ax+by+cz+d=0
- 法向量: N=(a,b,c)

$$\mathbf{N} = \begin{vmatrix}
\mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\
\mathbf{x}_2 - \mathbf{x}_1 & \mathbf{y}_2 - \mathbf{y}_1 & \mathbf{z}_2 - \mathbf{z}_1 \\
\mathbf{x}_3 - \mathbf{x}_2 & \mathbf{y}_3 - \mathbf{y}_2 & \mathbf{z}_3 - \mathbf{z}_2
\end{vmatrix}$$

- $a = y_1(z_2-z_3)+y_2(z_3-z_2)+y_3(z_1-z_2)$
- $b = z_1(x_2-x_3) + z_2(x_3-x_1) + z_3(x_1-x_2)$
- $= c = x_1(y_2-y_3) + x_2(y_3-y_1) + x_3(y_1-y_2)$
- $d = x_1(y_2z_3-z_2y_3)+y_1(z_2x_3-x_2z_3)+z_1(x_2y_3-y_2x_3)$
- 法向量: N=(a,b,c)

■ 例: 试写出下列三角平面法向量

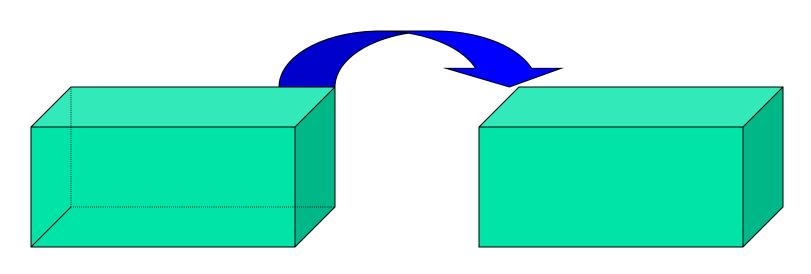
- **1** (1) (4,3,1),(2,3,1),(3,3,2)
 - **(2)** (3,2,1),(1,3,2),(2,1,3)

$$\mathbf{N} = \begin{vmatrix}
\mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\
\mathbf{x}_2 - \mathbf{x}_1 & \mathbf{y}_2 - \mathbf{y}_1 & \mathbf{z}_2 - \mathbf{z}_1 \\
\mathbf{x}_3 - \mathbf{x}_2 & \mathbf{y}_3 - \mathbf{y}_2 & \mathbf{z}_3 - \mathbf{z}_2
\end{vmatrix}$$

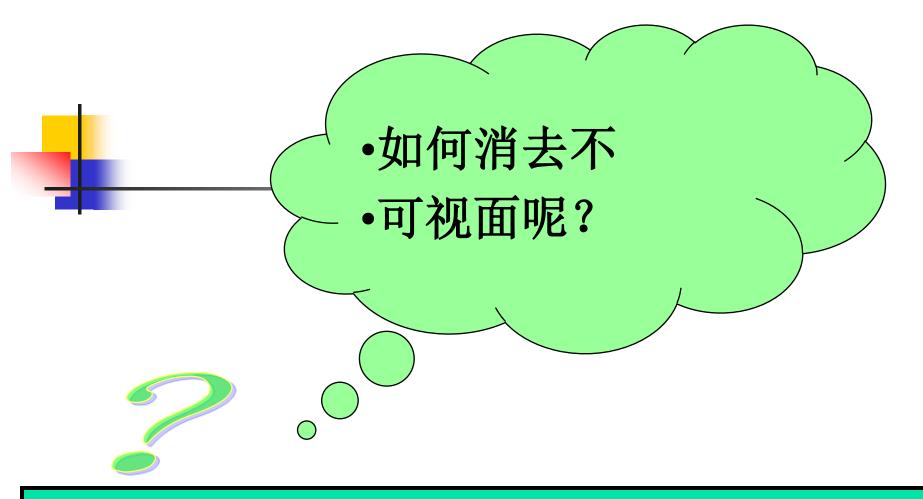
$$d = x_1(y_2z_3-z_2y_3)+y_1(z_2x_3-x_2z_3)+z_1(x_2y_3-y_2x_3)$$

■ 3. 隐藏面的消去

■ DEF:根据投影变换把三维形体投影到二维平面时,如图所示,我们考察一下被离视点近的形体的面挡住而看不见的部分和形体里侧,仅仅表示看得见的部分叫做隐藏面的消去。



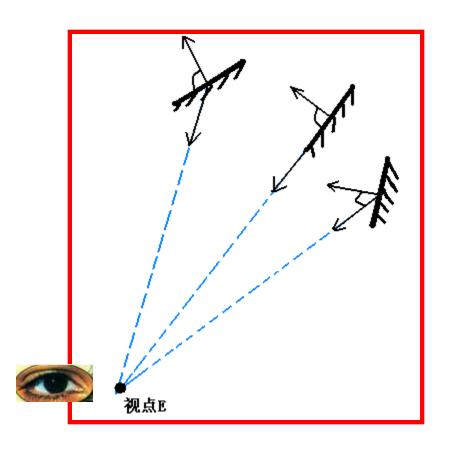
消隐面的消去

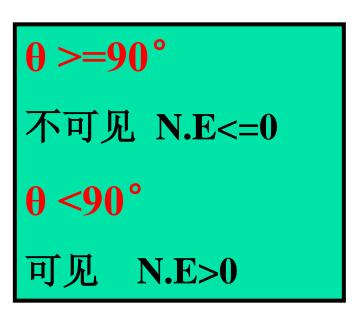


■ 作为隐藏面消去的比较简单的方法,可以利用面的法线方向和视线方向之间的关系来进行。

消隐方法1:

利用面的法线方向和视线方向之间的关系来进行。

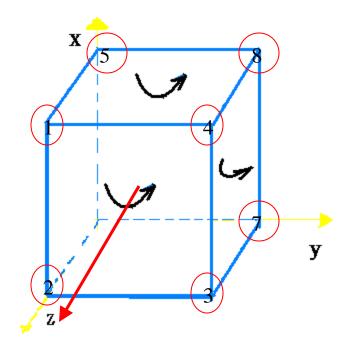




立体图形中平面上三个顶点可以确定平面的法向量

从立体外侧看该 面按逆时针方向 顺次选择顶点①

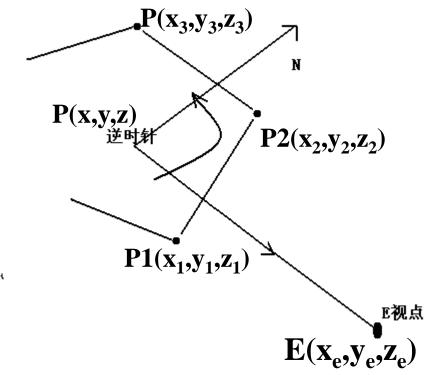
(2) (3)



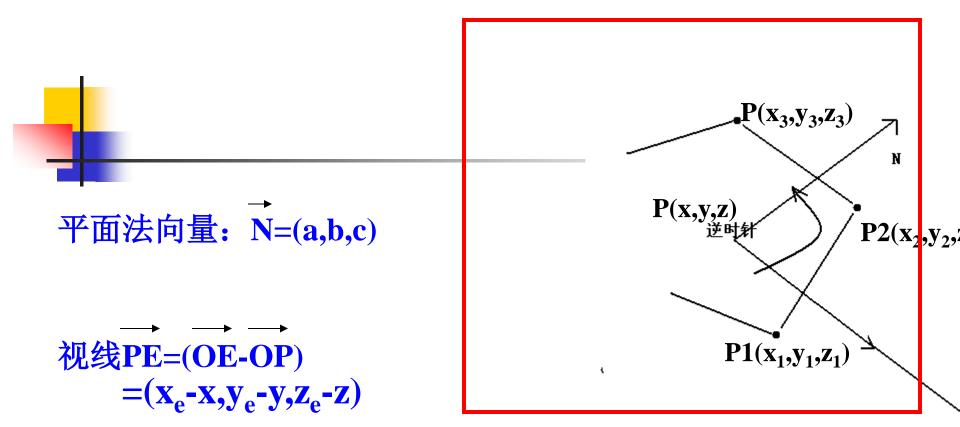
例: 已知某一平面上三点

P1(x1,y1,z1) P2(x2,y2,z2) P3(x3,y3,z3)和平面上任意一

点P(x,y,z) 视点E(xe,ye,ze)判断 从视点E处看该平面是否可见?

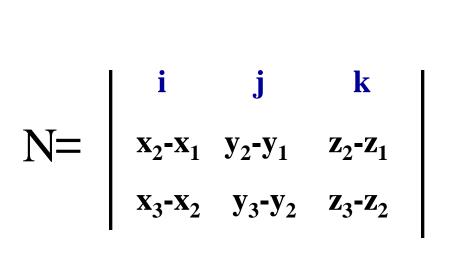


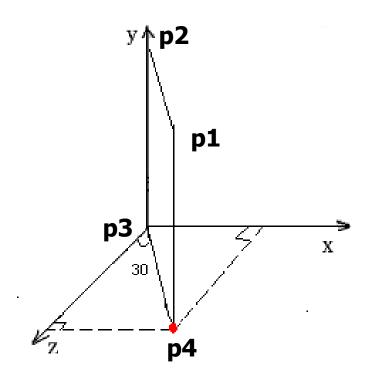
$$N = \begin{vmatrix} i & j & k \\ x_2-x_1 & y_2-y_1 & z_2-z_1 \\ x_3-x_2 & y_3-y_2 & z_3-z_2 \end{vmatrix}$$



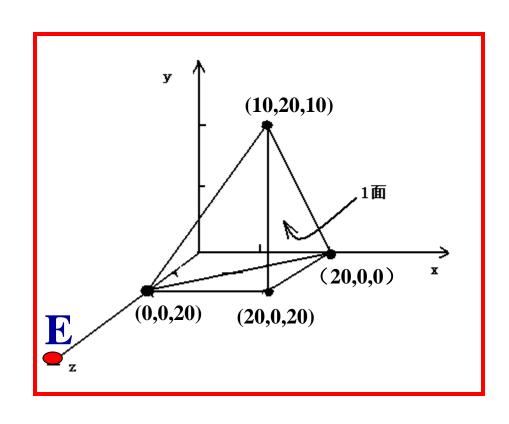
 $\mathbf{E}(\mathbf{x}_{\mathbf{e}},\mathbf{y})$

当N.PE>0时,该平面为可视面 当N.PE<=0时,该平面为不可视面 •例: 假设视点在E(50,0,600)处,试判断平面 p1(50,100,87)p2(0,100,0)p3(0,0,0)p4(50,0,87) 是否可视。





■ 例: 绘制下图所示的三棱锥,从视点E(0,0,100)到O-XY平面的一点透视图,并判断那些平面是可见的,哪些平面是不可见的?

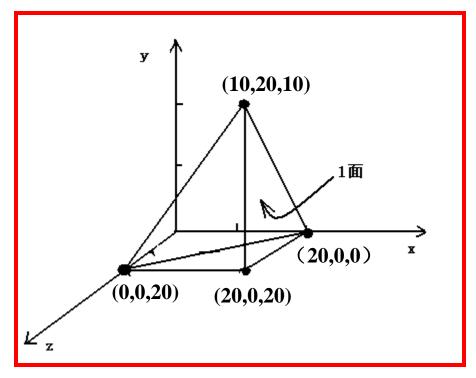




■ 例绘制下图所示的三棱锥,沿**Z**轴方向到**O-XY**平面的平行投影图,并判断那些平面是可见的,哪些平面是不可见的?

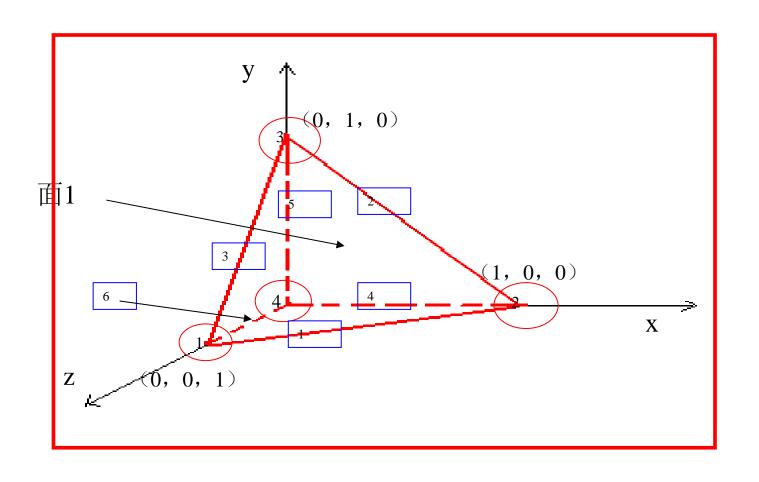
平面法向量: N=(a,b,c)

视线Z= (0,0,100)



■程序题:

■ 编写一程序实现下面三棱锥的消隐的程序 (视点(0,0,d)投影面为O-xy面)



思路点拨:

- (1)建立相应的数据结构表示该三维形体
- (2)根据一点透视投影的公式将三维坐标—二维坐标
- (3)依次判断每个平面是否可视,画出可视面的各条边(注意坐标转换)。

消隐方法2: 画家算法

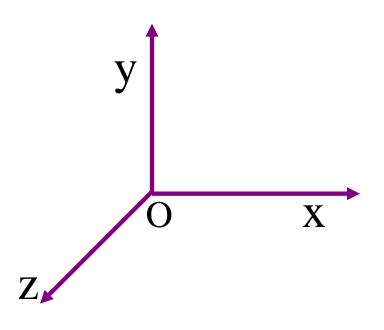






- <u> 画家算法</u>
- 1972年M.E.Newell
- 受画家由远至近作画的 启发
- 画画过程:
- (1)底色
- (2)画远处的物体
- (3)其后根据物体由远 向近一层层覆盖





■基本原理

- (1)设置一个二维数组作为缓冲区
- 用来存放屏幕上要显示的图形(这是z=0
- (2) 将场景所有中所有平面按
- z轴坐标作深度优先排序



■ (4) 比较投影位置相同的各点(可能几个面投影重叠)

投影而

- 原来的Z坐标的大小,显然Z值大的的点距离视点近,
- 它会遮住Z值小点,因此投影面上应该显示这些点。
- (5)每个像素出都显示最前面的面的投影点。
- ■最后就能表示立体中所有能看到的面了

■ 画家算法举例

