**权利要求书**

1. 一种基于采血机器人的自动换针系统，包括消毒仓（1），针管存储轮盘（2），针管（3），电磁铁夹具（4），丝杠滑块（5），丝杠机构（6），丝杠电机（7），步进电机（8），信号调理电路。其中，针管存储轮盘位于消毒仓内，丝杠位于消毒仓与针管存储轮盘之前，电磁铁夹具固定在丝杠滑块上。
2. 根据权利要求1所述的方法，其特征在于，步进电机控制针管存储轮盘转动，丝杠电机控制丝杠、转动进而控制滑块移动，电磁铁夹具通过电路调理用于夹取针管。
3. 根据权利要求2所述的方法，其特征在于，在接收本体采血机器人所传达的信息之后，针管存储轮盘通过电机控制将待取针管转至指定待取位置。
4. 根据权利要求3所述的方法，其特征在于，在所述待取针管到达指定待取位置后，控制电磁铁夹具在指定位置夹取待取针管并通过丝杠运动将针管送到指定的夹取位置。