Algorithmes et Pensée Computationnelle

Probabilistic Algorithms

Le but de cette séance est de comprendre les algorithmes probabilistes. Ceux-ci permettent de résoudre des problèmes complexes en relativement peu de temps. La contrepartie est que le résultat obtenu est généralement une solution approximative du problème initial. Néanmoins, ces algorithmes demeurent très utile pour beaucoup d'applications.

1 Monte-Carlo

Question 1: (10 minutes) Un jeu de hasard : Python

Supposez que vous lanciez une pièce de monnaie I fois et que vous voulez calculiez la probabilité d'avoir un certains nombre de piles. Vous devez programmer un algorithme probabiliste, permettant de calculer cette probabilité. Pour ce faire, vous devez compléter la fonction proba(n,l,iter) contenue dans le fichier **Piece.py** (Dans le dossier **Ressources**). La fonction Piece(l) permet de créer une liste contenant des 0 et des 1 aléatoirement avec une probabilité $\frac{1}{2}$. Considérez un chiffre 1 comme une réussite (pile) et 0 comme un échec (face).

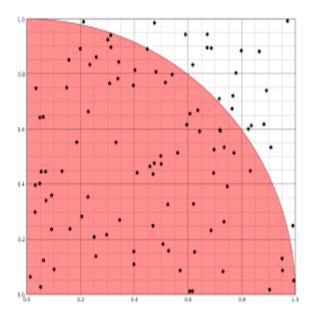
Conseil

Pour estimer empiriquement la probabilité d'un événement, comptez le nombre de fois que l'événement en question se produit en effectuant un nombre d'essai. Puis divisez le nombre d'occurence de l'événement par le nombre total d'essai. Par exemple, si vous voulez estimer la probabilité d'obtenir un 2 avec un dé. Lancez le dé 1000 fois, comptez le nombre de fois que vous obtenez 2, et divisez le résultat par 1000.

```
import numpy as np
 2
 3
 4
     #La fonction Piece retourne une liste contenant des 0 et des 1, considérez un 1 comme un succès, i.e. une fois où
           la pièce tombe sur pile, et 0 comme un échec
 5
     def Piece(l):
 6
       return np.random.randint(0,2,l)
 7
     def proba(n.l.iter=10000):
       #n correspond au nombre de succès et l au nombre d'essais. Iter correspond au nombre d'expérience que vous
           allez réaliser pour obtenir la réponse. Cela devrait être grand mais pas trop (sinon le programme prendra
           trop de temps à s'exécuter).
10
       #10000 est un bon nombre d'itérations.
11
       proba = 0
12
       for i in range(iter):
          temp = Piece(l)#On simule une expérience de l lancés.
13
14
          count = temp.sum()#On compte le nombre de fois que l'on obtient pile
15
          if count == n:#Si le nombre de pile obtenu correspond à la probabilité que l'on veut estimer
16
            proba +=1#On ajoute 1 à notre estimateur de probabilité
17
       return proba/iter#Divise notre estimateur de probabilité par le nombre total d'expériences réalisées.
18
19
     n = 5
20
21
     1 = 10
     print("La probabilité d'avoir {} pile en {} lancés de pièce est approximativement égale à
           {}".format(n,l,proba(n,l,10000)))
```

Question 2: (\bigcirc 20 minutes) Une approximation de π : Python

L'objectif de cet exercice est de programmer un algorithme probabiliste permettant d'approximer le chiffre π . Imaginez un plan sur lequel 0 < x < 1 et 0 < y < 1. Sur ce dernier, nous allons dessiner un quart de cercle centré en (0,0) et avec un rayon de 1. Par conséquent, un point dans cet espace se trouve à l'intérieur du cercle si $x^2 + y^2 < 1$. Vous trouverez ci-dessous une illustration de la situation :



La première étape de cet exercice consiste à créer une fonction permettant de déterminer si un point est à l'intérieur (zone rouge) ou à l'extérieur du cercle. Puis, générez 10000 points dans cet espace (x et y devrait appartenir à l'intervalle [0,1]). Pour ce faire, vous pouvez utliser la fonction random.random() après avoir importé le module random. Vous pouvez obtenir l'approximation de π à partir de la formule suivante : $\pi \approx \left[\frac{\text{Nombre de points dans le cercle}}{\text{Nombre total de points}}\right] \cdot 4$. Votre réponse devrait être assez proche du vrai chiffre π .



La fonction **random.random**() génère aléatoirement un chiffre compris entre 0 et 1. Etant donné que vous devez simuler des points en 2 dimensions, vous devrez utiliser 2 fois cette fonction.

```
import random
 2
3
4
5
6
7
8
     def inside(point):#Point définit sous la forme d'un tuple
        # Cette fonction permet de vérifier si un point se trouve à l'intérieur du cercle
        if (point[0]**2+point[1]**2) < 1:
           return 1
        else:
 9
           return 0
10
11
     def app():
12
        count = 0 #On initialise le nombre de points dans le cercle
        for i in range(10000):
13
           temp1 = random.random()#Génére la première coordonnée
14
15
           temp2 = random.random()#Génère la deuxième coordonnée
           temp = [temp1,temp2]#Crée le point
16
17
          count += inside(temp)#On appelle la fonction. Si le point est dans le cercle, elle retourne 1, par conséquent on ajoute 1 au compteur. Sinon elle retourne 0, on ajoute donc rien.
18
19
20
        return count/10000*4#Retourne selon la formule donnée dans l'exercice.
21
     print("L'approximation du chiffre pi est : {}".format(app()))
```

Question 3: (20 minutes) Fingerprinting: Une mission pour l'agente secrète Alice: Python

Dans cet exercice, vous prendrez le rôle de l'agente secrète Alice. Cette dernière enquêtait sur la disparition de son collègue, l'agent Bob, et se doutait que l'indice clé qui la mènerait à la vérité se trouvait dans la boîte mail de Bob. Alice arriva à trouver un bout de papier avec écrit dessus : "Mon mot de passe est l'empreinte de ceciestmonmotdepasse". Aidez Alice à trouver l'empreinte du mot de passe!

Pour cela, vous devez compléter deux fonctions :

- 1. is_a_prime_number(num) qui vérifie que num est un nombre premier ou pas. Un nombre premier est un entier naturel qui admet exactement deux diviseurs distincts entiers et positifs. Ces deux diviseurs sont 1 et le nombre considéré, puisque tout nombre a pour diviseurs 1 et lui-même, les nombres premiers étant ceux qui n'en possèdent aucun autre.
- 2. fingerprinting(p, message) qui implémente l'algorithme de fingerprinting suivant :
 - (a) Si p est un nombre premier, calculez la valeur de hachage de la chaîne à l'aide de la fonction hash(...), puis calculez le modulo du résultat du hachage.
 - (b) Sinon, imprimez un message qui dit que le nombre n'est pas un nombre premier.

Si vous réussissez à implémenter les deux fonctions correctement, le code vous imprimera : Connection réussie? True.

À vos ordis, détectives!

```
import base64
2
3
    # num est un nombre entier
4
    def is_a_prime_number(num):
5
      # Partie à compléter
6
7
8
    # p est un nombre premier et message est une chaine de caractères
9
    def fingerprinting(p, message):
10
      # Partie à compléter
11
12
13
    # password est une chaine de caractères et your_details est un tuple avec le
    # format suivant (nombre premier, hash du mot de passe)
14
    def login(password, vour_details):
15
16
      return your_details[1] % your_details[0] == fingerprinting(your_details[0], password)
17
18
19
20
    # Début de votre programme
21
    password = "ceciestmonmotdepasse"
22
    your_details = (19, hash(password))
23
    success = login(password, your_details)
24
25
    print("Connection réussie? " + str(success))
26
    if success:
      27
28
              6AgbGEgY2FtcGFnbmUgbGVzIGRldXggcHJvY2hhaW5lIHNlbWF
29
              pbmVzLCBldCBqZSBuJ2F1cmFpcyBwYXMgYWNjw6hzIMOgIEludGV\\
              ybmV0LiDDgCBiaWVudMO0dCE=""
30
      \frac{print}{base 64.b64 decode(message).decode())}
31
```

```
import base64
 2
 3
    # num est un nombre entier
 4
    def is_a_prime_number(num):
 5
      if num <= 1:
 6
         return False
 7
      for i in range(2, int(num**.5)):
 8
         if num % i == 0:
 9
           return False
10
      return True
11
12
    # p est un nombre premier et message est une chaine de caractères
13
    def fingerprinting(p, message):
14
      if is_a_prime_number(p):
15
         result = hash(message) % p
16
         return result
17
      print(str(p) + " is not a prime number!")
18
19
    # password est une chaine de caractères et your details est un tuple avec le
20
    # format suivant (nombre premier, hash du mot de passe)
21
    def login(password, your_details):
       return your_details[1] % your_details[0] == fingerprinting(your_details[0], password)
22
23
24
    if __name__ == "__main__":
25
      password = "ceciestmonmotdepasse"
26
      your_details = (19, hash(password))
27
      success = login(password, your_details)
28
29
      print("Connection réussie? " + str(success))
30
      if success:
31
         message = "'SmUgc2VyYWlzIGNvbmZpbsOpIGNoZXogbWVzIHBhcmVudHMgw
                6 Agb GEgY2 Ftc GFnbm Ugb GVz IGR IdXggcHJvY2 hhaW5 IIHN lbWF
32
33
                pbmVzLCBldCBqZSBuJ2F1cmFpcyBwYXMgYWNjw6hzIMOgIEludGV
                ybmV0LiDDgCBiaWVudMO0dCE=""
34
35
         print(base64.b64decode(message).decode())
```

Question 4: (10 minutes) Quicksort - Algorithme de Las Vegas : Python

Un algorithme de Las Vegas est un algorithme probabiliste qui a la particularité de toujours trouver le résultat correct lorsqu'il existe. Son inconvénient est que sa compléxité temporelle ne peut être garantie à l'avance car elle dépend des données passées en paramètres.

Dans cet exercice, vous allez implémenter un algorithme de tri rapide (quicksort) sur une liste d'éléments.

L'algorithme de tri rapide applique un paradigme *divide-and-conquer* afin de trier un ensemble de nombres A. Il fonctionne en trois étapes :

- 1. il choisit d'abord un élément pivot, A[q], en utilisant un générateur de nombres aléatoires (d'où sa nature d'algorithme dit probabiliste);
- 2. puis il réorganise le tableau en deux sous-tableaux A[p...q-1] et A[q+1...r], où les éléments des premier et deuxième tableaux sont respectivement plus petits et plus grands que A[q].
- 3. L'algorithme applique ensuite récursivement les étapes de tri rapide ci-dessus sur les deux tableaux indépendants, produisant ainsi un tableau entièrement trié.

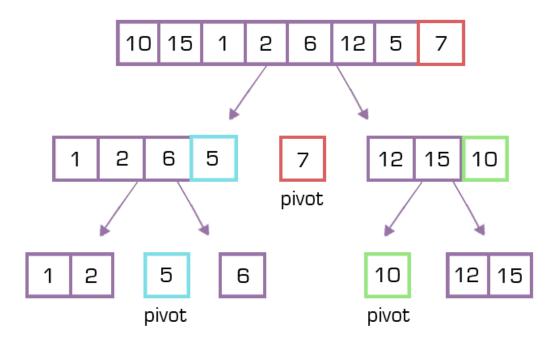


FIGURE 1 – Illustration de l'algorithme de tri rapide

Complétez le code suivant :

```
import random
 1
 3
     # lst représente la liste à trier, l l'index 0 et r la taille de la liste -1
 4
     def sort(lst, l, r):
 5
          # mettre une condition pour arrêter la récursivité
 6
 7
 8
          pivot\_index = ... # Partie à compléter: Choisissez un pivot compris entre 0 et la longueur de votre liste -1
 9
10
          # Déplacer votre pivot dans votre liste
11
          # Partitionnez votre liste de telle sorte que les éléments plus petits que le pivot soient placés avant celui-ci et les é
12
           léments plus grands soient placés après
13
14
          # Replacer votre pivot à l'endroit adéquat
15
16
          # Effectuez le tri de fa con récursive sur les parties gauches et droites de la liste
17
```

def quicksort(items):

•

Conseil

Pour le choix de votre élément pivot, pensez à utiliser la méthode randint() de la librarie random.

```
>_ Solution
     import random
 3
     # lst représente la liste à trier, l l'index 0 et r la taille de la liste -1
 4
5
     def sort(lst, l, r):
           # Dans le meilleur des cas, on arrête la récursivité
 6
           if r \le l:
 7
             return
 8
 9
           # Choix du pivot
10
           pivot_index = random.randint(l, r)
11
12
           # On déplace le pivot au premier élément
13
          lst[l], lst[pivot_index] = lst[pivot_index], lst[l]
14
15
           # partition
16
          i = 1
17
           for j in range(l+1, r+1):
18
             if lst[j] < lst[l]:
19
                i += 1
20
                lst[i], lst[j] = lst[j], lst[i]
21
22
           # On place le pivot à la position adéquate
23
           lst[i], lst[l] = lst[l], lst[i]
24
25
           # On effectue le tri de fa con récursive sur les parties gauches et droites de la liste
26
          sort(lst, l, i-1)
27
          sort(lst, i+1, r)
28
29
     def quicksort(items):
30
        if items is None or len(items) < 2:
31
          return
32
        sort(items, 0, len(items) - 1)
33
34
     l = [10, 9, 8, 7, 6, 5, 4, 3, 2, 1, 0]
35
     quicksort(1)
36
     print('Liste triée: ', l)
```

Question 5: (**1** *15 minutes*) **Un exemple simple de la chaîne de Markov**

Les slides nous ont donné un exemple de la chaîne de Markov. Celui-ci comprend une matrice de transition et un calcul des probabilités de 3 états x = (1, 2, 3) (x est un vecteur ayant 3 éléments) à t + 3 i.e $x^{(t+3)}$. Avant de continuer, assurez-vous que vous comprenez la formule de la probabilité conditionnelle dans les slides, et les opérations basiques de matrices et vecteurs qui y sont présentées (puissance et produit scalaire).

On va formaliser le concept de la chaîne de Markov avec les notations suivantes.

1. Un processus ou une séquence $X_0, X_1, X_2, ..., X_n$ (0, 1, 2, ..., n signifiant de différents moments) est une chaîne de Markov si

$$P(X_{n+1} = j | X_0 = i_0, X_1 = i_1, ..., X_{n-1} = i_{n-1}, X_n = i) = P(X_{n+1} = j | X_n = i).$$
 (1)

En d'autres termes, toute information utile pour la prédiction du futur de la valeur X d'une chaîne de Markov est uniquement dans l'état présent. Le nombre $P\left(X_{n+1}=j|X_n=i\right)$ est appelé probabilité de transition de l'état i à l'état j (en un pas), et on écrit :

$$p_{ij} = P(X_{n+1} = j | X_n = i)$$
(2)

La matrice ${\bf P}$ dont l'élément à l'indice (i,j) (ligne i, colonne j) est p_{ij} est appelée matrice de transition. Si on a N états, P de dimension $N\times N$ (N lignes et N colonnes). Si les chaînes sont homogènes, ${\bf P}$ a deux propriétés importantes : i, $p_{ij}\geq 0$ et ii, $\sum_i p_{ij}=1$.

2. Le nombre $P(X_{n+1} = j | X_n = i)$ est appelé probabilité de transition de l'état i à l'état j (en un pas), et on écrit :

$$p_{ij} = P(X_{n+1} = j | X_n = i)$$
(3)

La matrice \mathbf{P} dont l'élément à l'indice (i,j) (ligne i, colonne j) est p_{ij} est appelée matrice de transition. Si on a N états, P de dimension $N \times N$ (N lignes et N colonnes). Si les chaînes sont homogènes, \mathbf{P} a deux propriétés importantes : i, $p_{ij} \geq 0$ et ii, $\sum_i p_{ij} = 1$.

3. Soit $\mu_n = (\mu_n(1), ..., \mu_n(N))$ un vecteur-ligne des probabilités, avec $\mu_n(i) = P(X_n = i)$. Par exemple, si on a 3 états et $\mu_2 = (0.5, 0.2, 0.3)$, on peut dire qu'à temps 2, la probabilité est 0.5 qu'on soit à l'état 1, 0.2 qu'on soit à l'état 2, et 0.3 qu'on soit à 3. La variable $x^{(t+3)}$ des slides serait μ_3 avec ces notations!

 μ_n est aussi appelée probabilités marginales, qui indiquent les probabilités des états à temps n, et elles sont calculées comme suit (vérifiez que cette formule s'accorde avec le calcul de $x^{(t+3)}$ des slides) :

$$\mu_n = \mu_0 \mathbf{P}^n$$

 μ_0 est donc appelée *la loi initiale* (la loi de X_0); dans les slides, $\mu_0 = (0, 1, 0)$. En général, on a qu'à connaître μ_0 et **P** pour simuler une chaîne de Markov. Cette information sera utile pour l'exercice 5.

Et on a ci-dessous un résumé de la terminologie :

- 1. P(i, j): élément à ligne i et colonne j de la matrice P.
- 2. Matrice de transition **P** a $P(i, j) = P(X_{n+1} = j | X_n = i) = p_{ij}$.
- 3. $P_n = P^n$.
- 4. Probabilité marginale : $\mu_n(i) = P(X_n = i)$.
- 5. $\mu_n = \mu_0 \mathbf{P}^n$

Etant donné que X_0, X_1, \dots est une chaîne de Markov avec 3 états $\{0, 1, 2\}$ et la matrice de transition :

$$\mathbf{P} = \begin{bmatrix} 0.1 & 0.2 & 0.7 \\ 0.9 & 0.1 & 0.0 \\ 0.1 & 0.8 & 0.1 \end{bmatrix}$$

Supposons que $\mu_0=(0.3,\ 0.4,\ 0.3)$. Trouvez $P(X_0=0,X_1=1,X_2=2)$ et $P(X_0=0,X_1=1,X_2=1)$.

Conseil

Cet exercice vous demande de trouver deux probabilités **jointes**. Peut-être vous rappelez-vous qu'en général,

$$P(X = x, Y = y) = P(X = x)P(Y = y|X = x).$$

Pouvez-vous le reformuler avec 3 variables? En plus, notez bien que X_0, X_1, \ldots est une chaîne de Markov i.e $P\Big(X_{n+1}=j|X_0=i_0, X_1=i_1, \ldots, X_{n-1}=i_{n-1}, X_n=i\Big)=P\left(X_{n+1}=j|X_n=i\right).$

$$P(X_0 = 0, X_1 = 1, X_2 = 2) = P(X_0 = 0) \times p_{01} \times p_{12} = 0.3 \times 0.1 \times 0.7 = 0.021$$
 (4)

$$P(X_0 = 0, X_1 = 1, X_2 = 1) = P(X_0 = 0) \times p_{01} \times p_{11} = 0.3 \times 0.1 \times 0.1 = 0.003$$
 (5)

Question 6: (10 minutes) **Probabilités marginales : Python**

En utilisant la loi initiale μ_0 et la matrice **P** de la question précédente, trouvez μ_1 , μ_2 .

Conseil

Relisez et familiarisez-vous avec les notations et la terminologie ci-dessus! Si les slides s'avèrent plus utiles, considérez $\mu_1=x^{(t+1)}, \mu_2=x^{(t+2)}$.

On peut aussi essayer de les trouver en écrivant un programme Python! Nous vous fournissons une fonction qui calcule le produit scalaire entre un vecteur et une matrice. Essayez d'écrire une fonction pour trouver la puissance d'une matrice (en utilisant la fonction de produit scalaire) et puis une autre fonction pour les probabilités marginales.

```
def produit_scalaire(vec, mat):
 2
        # vec: liste de n elements
 3
       # mat: liste de n sous-listes
 4
        result = []
 5
        for i in range(len(mat[0])): #iterer sur les colonnes de la matrice
 6
          total = 0
 7
          for j in range(len(vec)): # iterer sur les elements du vecteur et les lignes de la matrice
 8
            total += vec[j] * mat[j][i]
 9
          result.append(total)
10
        return result
11
12
     def puissance_mat(mat, n):
13
        # P: liste de listes
14
        # n: integer
15
        new_mat = mat
16
        for i in range(n-1):
17
          dot_prod = [] # produit scalaire entre chaque ligne et la matrice complète
18
          ... # Partie à compléter
       return new_mat
19
20
     def prob_marginales(mu_0, P, n):
21
22
        return ... # Partie à compléter
23
24
25
     mu_0 = [0.3, 0.4, 0.3]
26
     P = [[0.1, 0.2, 0.7],
2.7
        [0.9, 0.1, 0.],
        [0.1, 0.8, 0.1]
28
29
     n = 2 # puissance
30
```

Conseil

print(prob_marginales(mu_0, P, n))

Souvenez-vous que \mathbf{P}^2 est le produit scalaire entre \mathbf{P} et \mathbf{P} ! Chaque ligne de \mathbf{P}^2 sera donc le produit scalaire entre une ligne de \mathbf{P} et \mathbf{P} .

>_ Solution $\mu_1 = \mu_0 \mathbf{P}^1 = \begin{pmatrix} 0.42 & 0.34 & 0.24 \end{pmatrix}$ (6) $\mu_2 = \mu_0 \mathbf{P}^2 = \begin{pmatrix} 0.37 & 0.31 & 0.32 \end{pmatrix}$ (7) def produit_scalaire(vec, mat): 2 # vec: liste de n elements 3 # mat: liste de n sous-listes 4 5 6 result = []for i in range(len(mat[0])): #iterer sur les colonnes de la matrice 8 for j in range(len(vec)): # iterer sur les elements du vecteur et les lignes de la matrice total += vec[j] * mat[j][i] 10 result.append(total) 11 12 return result 13 14 def puissance_mat(mat, n): 15 # P: liste de listes 16 # n: integer 17 new_mat = mat 18 for i in range(n-1): 19 $dot_prod = []$ 20 for ligne in mat: 21 dot_prod.append(produit_scalaire(ligne, new_mat)) 22 $new_mat = dot_prod$ 23 return new_mat 24 25 def prob_marginales(mu_0, P, n): 26 return produit_scalaire(mu_0, puissance_mat(P, n)) 2.7 28 29 $mu_0 = [0.3, 0.4, 0.3]$ 30 P = [[0.1, 0.2, 0.7],31 [0.9, 0.1, 0.],32 [0.1, 0.8, 0.1]33 n = 2 # puissance 34 35 print(prob_marginales(mu_0, P, n))

Question 7: (20 minutes) Simuler une chaîne de Markov : Python

Pour cet exercice, vous n'avez pas à utiliser les calculs des exercices précédents.

Comme mentionné plus haut, la simulation d'une chaîne de Markov $(X_0, X_1, ...)$ exige seulement deux éléments : la loi initiale μ_0 et la matrice de transition **P**. Spécifiquement, l'algorithme est :

- 1. Supposer que les probabilités initiales (les probabilités des états potentiels de X_0) sont dans le vecteur μ_0 . Trouver X_0 .
- 2. Le résultat de l'étape 1 est donc $X_0 = i$, l'état de X à temps 0; obtenir X_1 selon les probabilités à la ith ligne de \mathbf{P} où $P(X_1 = j | X_0 = i) = p_{ij}$. Trouver X_1 .
- 3. Le résultat de l'étape 2 est $X_1=j$, l'état de X à temps 1; obtenir $X_2\sim \mathbf{P}$ où $P(X_2=k|X_1=j)=p_{jk}$.
- 4. Répéter jusqu'à la fin (le nombre d'iterations est arbitraire).

Ecrivez une fonction simple afin d'implémenter l'algorithme ci-dessus. Nommez-la **sim_markov**(), celle-ci prend comme parametres **P**, **mu_0** et **n_iters**. Essayez avec des valeurs différentes de **P**, **mu_0** et **n_iters**.

```
1  def sim_markov(mu_0, P, n_iters=500):
2  # mu_0 (n,1) # probabilités initiales - n états
3  # P (n, n) # matrice de transition
4
5  states = range(len(mu_0)) # e.g si la longueur de mu_0 est 2, on aura 2 états 0, 1
6  X0 = ...
```

```
7 ...
8
9 P = [[0.1, 0.9],
10 [0.7, 0.3]]
11 mu_0 = [0.3, 0.7]
12 print(sim_markov(mu_0, P))
```

Conseil

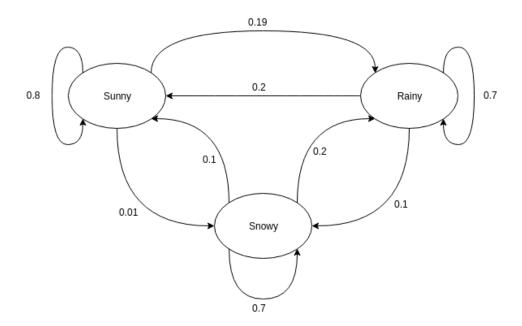
Pensez à utiliser la méthode **random.choices**(). Elle vous permet de sélectionner de façon (pseudo-)aléatoire des éléments d'une liste. N'hésitez pas à vous référer à la documentation officielle pour plus de détails.

```
>_ Solution
     import random
 2
 3
     def sim_markov(mu_0, P, n_iters=500):
 4
       # mu_0 (n,1) # probabilités initiales – n états
 5
       # P (n, n) # matrice de transition
 7
       states = range(len(mu_0)) # e.g si la longueur de mu_0 est 2, on aura 2 états 0, 1
 8
       X0 = random.choices(states, mu_0)[0]
 9
10
       future_states = []
       future\_states.append(X0)
11
12
       for i in range(n_iters):
          next_state = random.choices(states, P[future_states[i]])[0]
13
14
          future_states.append(next_state)
15
16
       return future_states
17
18
     P = [[0.1, 0.9],
19
        [0.7, 0.3]]
20
21
     mu_0 = [0.3, 0.7]
22
23
     print(sim_mc(mu_0, P))
```

Question 8: (20 minutes) Coder une chaîne de Markov avec un dictionnaire Python

Cette fois-ci, vous allez utiliser un dictionnaire au lieu de vecteurs et matrices!

Supposez qu'il y'ait trois choix d'états avec les transitions dans l'image ci-dessous. Supposez également que la loi initiale des états est (0.3, 0.2, 0.5) pour **Sunny, Snowy, et Rainy** respectivement. Simulez une chaîne de Markov en utilisant un dictionnaire imbriqué, écrit comme suit



Complétez le programme ci-dessous.

```
import random
 3
4
      def sim_markov_dict(mu_0, P, n_iters):
         # liste d'etats
 5
         states = list(mu_0.keys())
 6
7
         # premier etat
         current_state = ... # Partie à compléter
 8
         future_states = []
 9
         ... # Partie à compléter
10
         return ... # Partie à compléter
11
12
      mu_0 = {'Sunny': 0.3, 'Snowy': 0.2, 'Rainy': 0.5}
13
      prob_transition = {
14
         'Sunny': {'Sunny': 0.8, 'Rainy': 0.19, 'Snowy': 0.01}, 'Rainy': {'Sunny': 0.2, 'Rainy': 0.7, 'Snowy': 0.1}, 'Snowy': {'Sunny': 0.1, 'Rainy': 0.2, 'Snowy': 0.7}
15
16
17
18
19
      sim\_markov\_dict(mu\_0, prob\_transition, 50)
20
```

Conseil

De nouveau, pensez à utiliser la méthode random.choices().

```
>_ Solution
     import random
 2
 3
 4
     def sim_markov_dict(mu_0, P, n_iters):
 5
 6
        # liste d'etats
 7
       states = list(mu_0.keys())
 8
 9
       # premier etat
10
       current_state = random.choices(states, list(mu_0.values()))[0]
11
12
       future_states = []
13
       for i in range(n_iters):
14
          next\_probs = list(P[current\_state].values())
15
          next_state = random.choices(states, next_probs)[0]
16
          future_states.append(next_state)
17
          current_state = next_state
18
       return future_states
19
20
     mu_0 = {'Sunny': 0.3, 'Snowy': 0.2, 'Rainy': 0.5}
21
     prob\_transition = \{
        'Sunny': {'Sunny': 0.8, 'Rainy': 0.19, 'Snowy': 0.01},
22
23
        'Rainy': {'Sunny': 0.2, 'Rainy': 0.7, 'Snowy': 0.1},
24
        'Snowy': {'Sunny': 0.1, 'Rainy': 0.2, 'Snowy': 0.7}
25
26
27
     sim\_markov\_dict(mu\_0, prob\_transition, 50)
```

Question 9: (20 minutes) Insertion dans une Treap: Python Optionnel

Une Treap est un arbre binaire où chaque sommet v a 2 valeurs, une clé v.key et une priorité v.priority. Une treap estime un arbre de recherche binaire en ce qui concerne les valeurs clés et une heap en ce qui concerne les valeurs prioritaires.

Dans cet exercice, vous allez implémenter une fonction pour insérer un noeud dans une treap. Vous avez le squelette de code suivant à remplir.

```
from random import randrange
     # Un noeud de la treap
 4
     class TreapNode:
 5
          def __init__(self, data, priority=100, left=None, right=None):
 6
               self.data = data
 7
              self.priority = randrange(priority)
 8
              self.left = left
 9
              self.right = right
10
     # Fonction pour faire une rotation à gauche
11
12
     def rotateLeft(root):
          R = root.right
13
          X = root.right.left
14
15
16
          # rotate
17
          R.left = root
          root.right = X
18
19
20
          # set root
21
          return R
22
23
24
     # Fonction pour faire une rotation à droite
25
     def rotateRight(root):
26
          L = root.left
27
          Y = root.left.right
28
29
          # rotation
30
          L.right = root
31
          root.left = Y
```

```
33
          # retourne la nouvelle racine
34
          return L
35
36
37
     # Fonction récursive pour insérer une clé avec une priorité dans une Treap
38
     def insertNode(root, data):
39
       # Partie à compléter
40
          return root
41
42
43
     # Affiche les noeuds de la treap
     def printTreap(root, space):
44
45
          height = 10
46
          if root is None:
47
48
              return
49
50
          space += height
51
          printTreap(root.right, space)
52
53
          for i in range(height, space):
54
              print(' ', end='')
55
56
          print((root.data, root.priority))
57
          printTreap(root.left, space) \\
58
59
60
     if __name__ == '__main__':
61
          # Clés de la treap
          keys = [5, 2, 1, 4, 9, 8, 10]
62
63
64
          # Construction de la treap
65
          root = None
66
          for kev in kevs:
67
              root = insertNode(root, key)
68
69
          printTreap(root, 0) \\
```

Conseil

La fonction **insertNode** est récursive. Inspirez-vous de l'insertion dans un arbre de recherche binaire, mais n'oubliez pas de vérifier que la propriété de la heap est satisfaite après avoir inséré.

La propriété de la heap à satisfaire est que la priorité de la racine doit toujours être plus grande que celle de ses noeuds enfants. **rotateLeft** et **rotateRight** permettent de réarranger les noeuds de façon à ce que la propriété de la heap soit satisfaite. Vous pouvez vous réferer à l'illustration ci-dessous pour avoir une idée de comment fonctionnent les rotations.

```
from random import randrange
2
3
4
5
6
     # Un noeud de la treap
     class TreapNode:
          def __init__(self, data, priority=100, left=None, right=None):
              self.data = data
              self.priority = randrange(priority)
 7
8
9
              self.left = left
              self.right = right
10
     # Fonction pour faire une rotation à gauche
11
12
     def rotateLeft(root):
13
          R = root.right
          X = root.right.left
14
15
          # rotate
16
17
          R.left = root
18
          root.right = X
19
20
          # set root
21
          return R
22
23
24
25
     \# Fonction pour faire une rotation à droite
     def rotateRight(root):
26
          L = root.left
27
          Y = root.left.right
28
29
          # rotation
30
          L.right = root
31
          root.left = Y
32
33
          # retourne la nouvelle racine
34
          return L
```

>_ Solution # Fonction récursive pour insérer une clé avec une priorité dans une Treap 2 def insertNode(root, data): 3 if root is None: 4 return TreapNode(data) 5 6 # si data est inférieure à celle la racine root, insérer dans le sous-abre gauche 7 # sinon insérer dans le sous-arbre droit 8 if data < root.data: 9 root.left = insertNode(root.left, data) 10 # faire une rotation à droite si la propriété de la heap est violée 11 12 if root.left and root.left.priority > root.priority: 13 root = rotateRight(root) 14 else: 15 root.right = insertNode(root.right, data) 16 17 # faire une rotation à gauche si la propriété de la heap est violée 18 if root.right and root.right.priority > root.priority: 19 root = rotateLeft(root) 20 21 return root 22 23 24 # Affiche les noeuds de la treap 25 def printTreap(root, space): 26 height = 1027 28 if root is None: 29 return 30 31 space += height 32 printTreap(root.right, space)33 for i in range(height, space): print(' ', end='') 34 35 36 37 print((root.data, root.priority)) 38 printTreap(root.left, space) 39 40 if __name__ == '__main__': 41 42 # Clés de la treap keys = [5, 2, 1, 4, 9, 8, 10]43 44 # Construction de la treap 45 46 root = None 47 for key in keys: 48 root = insertNode(root, key) 49 50 printTreap(root, 0)