

# Algorithmes et Pensée Computationnelle

## Algorithmes probabilistes

Le but de cette séance est de comprendre les algorithmes probabilistes. Ceux-ci permettent de résoudre des problèmes complexes en relativement peu de temps. La contrepartie est que le résultat obtenu est généralement une solution approximative du problème initial. Néanmoins, ces algorithmes demeurent très utiles pour beaucoup d'applications.

## 1 Monte-Carlo

### Question 1: (🕒 10 minutes) Un jeu de hasard : Python

Supposez que vous lanciez une pièce de monnaie 1 fois et que vous voulez calculer la probabilité d'avoir un certain nombre de piles. Vous devez programmer un algorithme probabiliste, permettant de calculer cette probabilité. Pour ce faire, vous devez compléter la fonction `proba(n, l, iter)` contenue dans le fichier `Piece.py` (Dans le dossier `Code`). La fonction `Piece(l)` permet de créer une liste contenant des 0 et des 1 aléatoirement avec une probabilité  $\frac{1}{2}$ . Considérez un chiffre 1 comme une réussite (pile) et 0 comme un échec (face).

#### 💡 Conseil

1. Pour estimer empiriquement la probabilité d'un événement, comptez le nombre de fois que l'événement en question se produit en effectuant un nombre d'essais. Puis divisez le nombre d'occurrences de l'événement par le nombre total d'essais. Par exemple, si vous voulez estimer la probabilité d'obtenir un 2 avec un dé. Lancez le dé 1000 fois, comptez le nombre de fois que vous obtenez 2, et divisez le résultat par 1000.
2. La méthode `random.randint(début, fin)` contenue dans la fonction `piece` permet de choisir de façon aléatoire un nombre dans un intervalle.

## >\_ Solution

```
1 import random
2
3
4 # La fonction Piece retourne une liste contenant des 0 et des 1,
   considérez un 1 comme un succès, i.e. une fois où la pièce tombe
   sur pile, et 0 comme un échec
5 def Piece(l):
6     return [random.randint(0, 1) for i in range(l)]
7
8
9 def proba(n, l, iter=10000):
10    # n correspond au nombre de succès et l au nombre d'essais. Iter
    correspond au nombre d'expérience que vous allez
11    # réaliser pour obtenir la réponse. Cela devrait être grand mais
    pas trop (sinon le programme prendra trop de
12    # temps à s'exécuter). 10000 est un bon nombre d'itérations.
13    occurrences = 0
14    for i in range(iter):
15        temp = Piece(l) # On simule une expérience de l lancers.
16        count = sum(temp) # On compte le nombre de fois que l'on
        obtient pile
17        if count == n: # Si le nombre de pile obtenu correspond à la
        probabilité que l'on veut estimer
18            occurrences += 1 # On ajoute 1 à notre estimateur de
        probabilité
19    return occurrences / iter # Divise notre estimateur de probabilité
    par le nombre total d'expériences réalisées.
20
21
22 n = 5
23 l = 10
24 print("La probabilité d'avoir {} pile en {} lancers de pièce est
    approximativement égale à {}".format(n, l, proba(n, l, 10000)))
```

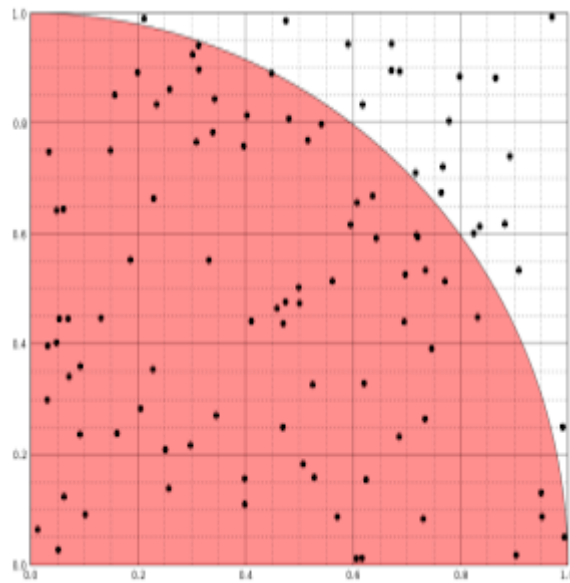
### Question 2: (🕒 15 minutes) Une approximation de $\pi$ : Python

L'objectif de cet exercice est d'écrire un algorithme probabiliste permettant d'approximer le nombre  $\pi$ . Imaginez un plan sur lequel  $0 \leq x \leq 1$  et  $0 \leq y \leq 1$ . Sur ce dernier, nous allons dessiner un quart de cercle centré en (0,0) et avec un rayon de 1. Par conséquent, un point dans cet espace se trouve à l'intérieur ou sur le cercle si  $x^2 + y^2 \leq 1$ . Vous trouverez ci-dessous une illustration de la situation :

La première étape de cet exercice consiste à créer une fonction permettant de déterminer si un point est à l'intérieur (zone rouge) ou à l'extérieur du cercle. Puis, générez 10000 points dans cet espace (x et y devraient appartenir à l'intervalle [0,1]). Pour ce faire, vous pouvez utiliser la fonction `random.random()` après avoir importé le module **random**. Vous pouvez obtenir l'approximation de  $\pi$  à partir de la formule suivante :  $\pi \approx \left( \frac{\text{Nombre de points dans le cercle}}{\text{Nombre total de points}} \right) \cdot 4$ . Votre réponse devrait être assez proche de la vraie valeur de  $\pi$ .

#### 💡 Conseil

La fonction `random.random()` génère aléatoirement un chiffre compris entre 0 et 1. Etant donné que vous devez simuler des points en 2 dimensions, vous devrez utiliser 2 fois cette fonction.



### >\_ Solution

```

1  import random
2
3  def inside(point):#Point définit sous la forme d'un tuple
4      # Cette fonction permet de vérifier si un point se trouve à
      l'intérieur ou sur le cercle
5      if (point[0]**2+point[1]**2) <= 1:
6          return 1
7
8      else:
9          return 0
10
11 def app():
12     count = 0 #On initialise le nombre de points dans le cercle
13     iter = 10000 # Plus cette valeur augmente, plus on se rapproche de
      la valeur de pi
14     for i in range(iter):
15         temp1 = random.random()#Génère la première coordonnée
16         temp2 = random.random()#Génère la deuxième coordonnée
17         temp = (temp1,temp2)#Crée le point
18
19         count += inside(temp)#On appelle la fonction. Si le point est
      dans le cercle, elle retourne 1, par conséquent on ajoute 1 au
      compteur. Sinon elle retourne 0, on ajoute donc rien.
20
21     return count/iter*4#Retourne selon la formule donnée dans
      l'exercice.
22
23 print("L'approximation du chiffre pi est : {}".format(app()))

```

## 2 Fingerprinting

### Question 3: (🕒 15 minutes) Fingerprinting : Une mission pour l'agente secrète Alice : Python

Dans cet exercice, vous prendrez le rôle de l'agente secrète Alice. Cette dernière enquêtait sur la disparition de son collègue, l'agent Bob, et se doutait que l'indice clé qui la mènerait à la vérité se trouvait dans la boîte mail de Bob. Alice arriva à trouver un bout de papier avec écrit dessus : *"Mon mot de passe est l'empreinte*

de ceci est mon mot de passe". Aidez Alice à trouver l'empreinte du mot de passe !

Pour cela, vous devez compléter deux fonctions :

1. `is_a_prime_number(num)` qui vérifie que `num` est un nombre premier ou pas. Un nombre premier est un entier naturel qui admet exactement deux diviseurs distincts entiers et positifs. Ces deux diviseurs sont 1 et le nombre considéré, puisque tout nombre a pour diviseurs 1 et lui-même, les nombres premiers étant ceux qui n'en possèdent aucun autre.
2. `fingerprinting(p, message)` qui implémente l'algorithme de fingerprinting suivant :
  - (a) Si `p` est un nombre premier, calculez la valeur de hachage de la chaîne à l'aide de la fonction `hash(...)`, puis calculez le modulo du résultat du hachage avec `p`.
  - (b) Sinon, affichez un message qui dit que le nombre n'est pas un nombre premier.

Si vous réussissez à implémenter les deux fonctions correctement, le programme vous affichera : Connexion réussie? `True`.

À vos ordres, détectives !

```
1 import base64
2
3 # num est un nombre entier
4 def is_a_prime_number(num):
5     # Partie à compléter
6
7
8 # p est un nombre premier et message est une chaîne de caractères
9 def fingerprinting(p, message):
10    # Partie à compléter
11
12
13 # password est une chaîne de caractères et your_details est un tuple avec le
14 # format suivant (nombre premier, hash du mot de passe)
15 def login(password, your_details):
16     return your_details[1] % your_details[0] ==
        fingerprinting(your_details[0], password)
17
18
19
20 # Début de votre programme
21 password = "ceci est mon mot de passe"
22 your_details = (19, hash(password))
23 success = login(password, your_details)
24
25 print("Connexion réussie? " + str(success))
26 if success:
27     message = '''SmUgc2VyYWl3IGNvbWZpb3OpIGNoZXogbWVzIHhcmVudHMgw
28                 6AgbGEgY2FtcGFnbmUgbGVzIGRldXggcHJvY2hhaW5lIHhcmVudHMgw
29                 pbmVzLCBlcCBqZSBuJ2F1cmFpcyBwYXNjaW6hZIMOGIEludGV
30                 ybmV0LiDDgCBiaWVudMO0dCE='''
31     print(base64.b64decode(message).decode())
```

#### Conseil

Le code ci-dessus se trouve sur Moodle, dans le dossier `Code>fingerprinting.py`.  
Pour vérifier si un nombre  $n$  est premier, il faut parcourir tous les nombres à partir de 2 à  $(n//2 + 1)$  et vérifier si chaque nombre divise  $n$ . Si un nombre qui divise  $n$  est trouvé, il faut retourner `False`. Si aucun diviseur est trouvé alors cela signifie que  $n$  est premier et il faut retourner `True`.

## >\_ Solution

```
1 import base64
2
3 # num est un nombre entier
4 def is_a_prime_number(num):
5     if num<=1:
6         return False
7     for i in range(2, (num//2)+1):
8         if num%i==0:
9             return False
10    return True
11
12 # p est un nombre premier et message est une chaîne de caractères
13 def fingerprinting(p, message):
14     if is_a_prime_number(p):
15         result = hash(message) % p
16         return result
17     print(str(p) + " is not a prime number!")
18
19 # password est une chaîne de caractères et your_details est un tuple
20 # avec le format suivant (nombre premier, hash du mot de passe)
21 def login(password, your_details):
22     return your_details[1] % your_details[0] ==
        fingerprinting(your_details[0], password)
23
24 if __name__ == "__main__":
25     password = "ceciestmonmotdepasse"
26     your_details = (19, hash(password))
27     success = login(password, your_details)
28
29     print("Connexion réussie? " + str(success))
30     if success:
31         message = '''SmUgc2VyYWlzigNvbmZpbsOpIGNoZXogbWVzIHBhcmVudHMgw
32             6AgbGEgY2FtcGFnbmUgbGVzIGRldXggcHJvY2hhaW5lIHNlbWF
33             pbmVzLCBl dCBqZSBuJ2F1cmFpcyBwYXMGYWNjw6hzIMOgIElu
34             dGVybmV0LiDDgCBiaWVudMO0dCE='''
35     print(base64.b64decode(message).decode())
```

### 3 Las Vegas

#### Question 4: (🕒 10 minutes) Un point dans un cercle unitaire : Python Optionnel

Les algorithmes de Monte Carlo sont des algorithmes probabilistes dont la sortie peut être incorrecte avec une certaine probabilité, qui est généralement faible. En revanche, un algorithme de Las Vegas est un algorithme probabiliste qui trouve toujours le bon résultat lorsqu'il existe. Son inconvénient est que sa complexité temporelle ne peut être garantie à l'avance car elle dépend des données passées en paramètres.

L'objectif de cet exercice est d'écrire un algorithme probabiliste permettant de générer les coordonnées d'un point contenu dans un cercle unitaire. Pour cela, vous pouvez générer des points  $n$  fois jusqu'à ce que vous trouviez un point qui soit contenu dans le cercle.

donner un point contenu dans un cercle unitaire.

#### 💡 Conseil

Vous pouvez vous inspirer de l'exercice 2 (*Approximation de  $\pi$* ).

#### >\_ Solution

```
1 import random
2
3
4 def inside(point): # Point est défini sous la forme d'un tuple
5     # Cette fonction permet de vérifier si un point se trouve à
6     # l'intérieur du cercle
7     if (point[0] ** 2 + point[1] ** 2) < 1:
8         return 1
9
10    else:
11        return 0
12
13 def app():
14     for i in range(10000):
15         temp1 = random.random() # Génère la première coordonnée
16         temp2 = random.random() # Génère la deuxième coordonnée
17         temp = (temp1, temp2) # Crée le point
18
19         if (inside(temp)) :
20             return temp # Retourne le point trouvé.
21
22
23 print("Voilà un point dans un cercle unitaire : {}".format(app()))
```

#### Question 5: (🕒 20 minutes) Quicksort - Algorithme de Las Vegas : Python

Dans cet exercice, vous allez implémenter un algorithme de tri rapide (quicksort) sur une liste d'éléments avec l'algorithme de Las Vegas.

L'algorithme de tri rapide applique un paradigme *divide-and-conquer* afin de trier un ensemble de nombres  $A$ . Il fonctionne en trois étapes :

1. il choisit d'abord un élément pivot,  $A[q]$ , en utilisant un générateur de nombres aléatoires (d'où sa nature d'algorithme dit probabiliste);
2. puis il réorganise le tableau en deux sous-tableaux  $A[p \dots q - 1]$  et  $A[q + 1 \dots r]$ , où les éléments des premier et deuxième tableaux sont respectivement plus petits et plus grands que  $A[q]$ .
3. L'algorithme applique ensuite récursivement les étapes de tri rapide ci-dessus sur les deux tableaux indépendants, produisant ainsi un tableau entièrement trié.

Complétez le code suivant :

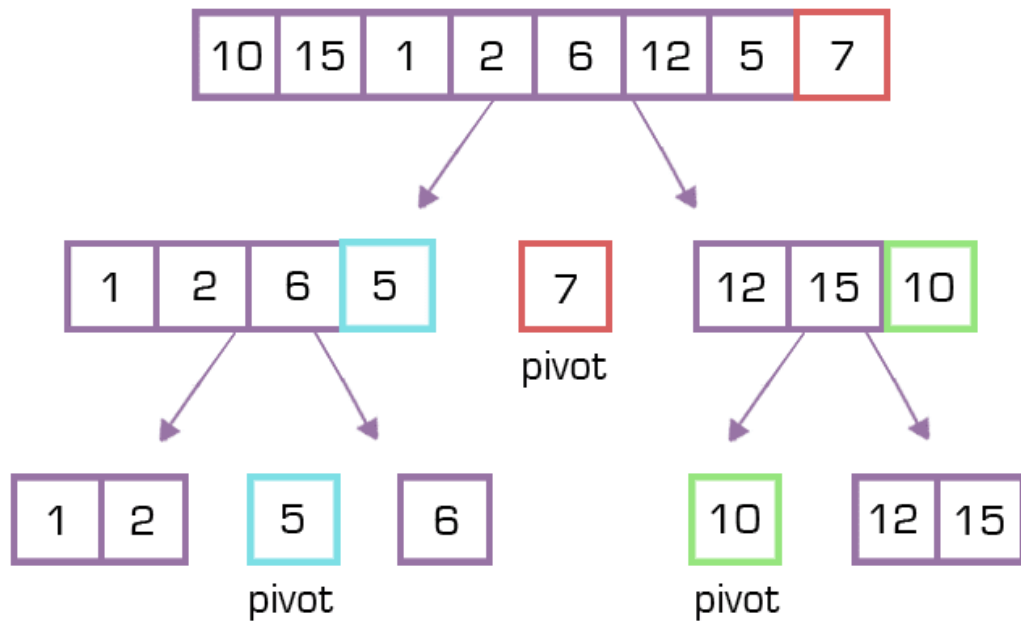


FIGURE 1 – Illustration de l’algorithme de tri rapide

```

1  import random
2
3  # lst représente la liste à trier, l l'index 0 et r la taille de la liste -1
4  def sort(lst, l, r):
5      # mettre une condition pour arrêter la récursivité
6
7
8      pivot_index = ... # Partie à compléter: Choisissez un pivot compris
                           entre 0 et la longueur de votre liste - 1
9
10     # Déplacer votre pivot dans votre liste
11
12     # Partitionnez votre liste de telle sorte que les éléments plus petits
        que le pivot soient placés avant celui-ci et les éléments plus grands
        soient placés après
13
14     # Replacer votre pivot à l'endroit adéquat
15
16     # Effectuez le tri de façon récursive sur les parties gauches et
        droites de la liste
17
18  def quicksort(items):
19      if items is None or len(items) < 2:
20          return
21      sort(items, 0, len(items) - 1)
22
23  l = [10, 9, 8, 7, 6, 5, 4, 3, 2, 1, 0]
24  quicksort(l)
25  print('Liste triée: ', l)

```

### Conseil

Pour le choix de votre élément pivot, pensez à utiliser la méthode `randint()` de la librairie `random`.

### >\_ Solution

```
1 import random
2
3 # lst représente la liste à trier, l l'index 0 et r la taille de la
  liste -1
4 def sort(lst, l, r):
5     # Dans le meilleur des cas, on arrête la récursivité
6     if r <= l:
7         return
8
9     # Choix du pivot
10    pivot_index = random.randint(l, r)
11
12    # On déplace le pivot au premier élément
13    lst[l], lst[pivot_index] = lst[pivot_index], lst[l]
14
15    # partition
16    i = l
17    for j in range(l+1, r+1):
18        if lst[j] < lst[l]:
19            i += 1
20            lst[i], lst[j] = lst[j], lst[i]
21
22    # On place le pivot à la position adéquate
23    lst[i], lst[l] = lst[l], lst[i]
24
25    # On effectue le tri de façon récursive sur les parties
    gauches et droites de la liste
26    sort(lst, l, i-1)
27    sort(lst, i+1, r)
28
29 def quicksort(items):
30     if items is None or len(items) < 2:
31         return
32     sort(items, 0, len(items) - 1)
33
34 l = [10, 9, 8, 7, 6, 5, 4, 3, 2, 1, 0]
35 quicksort(l)
36 print('Liste triée: ', l)
```



## 4 Treap

### Question 6: (🕒 30 minutes) Insertion dans un Treap : Python et Papier

Un arbre binaire de recherche montre de meilleures performances lorsqu'il est équilibré. Ainsi, la complexité d'une opération de recherche, d'insertion ou de suppression d'un nœud dans l'arbre équilibré  $a$  est de  $O(\log n)$ . Cette complexité est de  $O(n)$  dans l'arbre  $b$ .

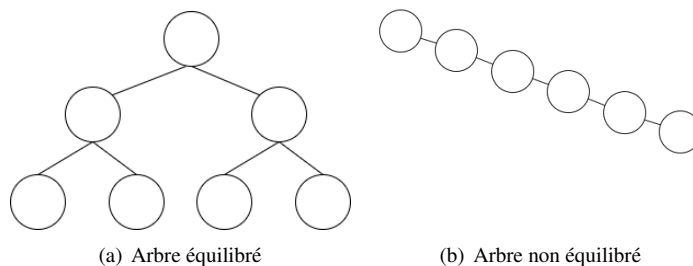


FIGURE 2 – Exemple d'arbres binaires de recherche

Afin de s'assurer d'obtenir un arbre binaire de recherche presque équilibré, on peut utiliser les propriétés d'un Heap (ou tas) dont les éléments sont ordonnés en suivant une priorité. Dans un Max-heap (Figure ??), le nœud ayant la priorité maximale se trouve toujours au sommet de l'arbre. Les nœuds parents auront toujours une priorité plus grande que les nœuds enfants. Dans un Min-heap tel que présenté en cours, le nœud ayant la plus faible priorité se trouve au sommet et dans cette configuration, les nœuds parents auront toujours une priorité plus petite que les nœuds enfants.

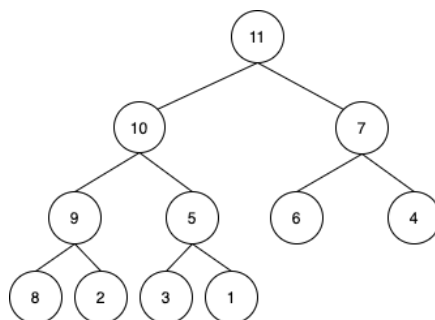


FIGURE 3 – Exemple de Max-heap

Un Treap (ou arbretas) est une fusion entre un arbre binaire de recherche et un Heap. En construisant un Treap, vous devez vous assurer que les deux conditions ci-dessous soient respectées :

- Le nœud de gauche a une valeur plus petite que le nœud parent, tandis que le nœud de droite a toujours une valeur plus grande que le nœud parent. *—propriété d'un arbre binaire de recherche*
- Chaque enfant a une priorité plus petite que la priorité du parent. *—propriété d'un max-heap*

Lors de l'insertion dans un Treap, si un nœud ne respecte pas les propriétés édictées ci-dessus, on procède à une rotation en permutant la position du nœud avec celle de son parent jusqu'à ce qu'on obtienne un Treap. Soit la liste suivante :

```
liste = [5, 2, 1, 4, 9, 8, 10]
```

Dans le fichier `treap.py` se trouvant sur Moodle, créer une nouvelle liste `nodes` qui contient des ensembles de tuples à deux éléments. Chaque tuple contiendra un élément de `liste` et une valeur aléatoire (comprise entre 0 et 99) représentant une priorité.

Notez ci-dessous les valeurs que vous obtiendrez :

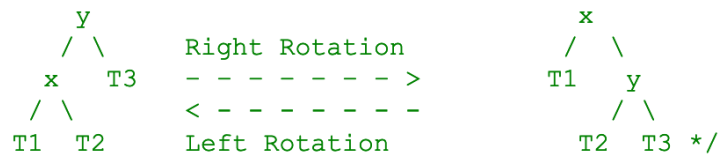
```
nodes = [(5, ...), (2, ...), (1, ...), (4, ...), (9, ...), (8, ...), (10, ...)]
```

Placez les éléments de `nodes` dans un Treap. Utilisez l'espace ci-dessous pour dessiner le Treap qui sera obtenu.

### Conseil

- Commencez d'abord par construire un arbre binaire de recherche en utilisant uniquement les clés, ensuite utilisez les priorités pour réorganiser les nœuds de votre arbre.
- Une fois complété, le programme `treap.py` se trouvant sur Moodle générera un Treap en tenant compte de la position des éléments.
- Utilisez la fonction `random.randrange(100)` pour générer des nombres aléatoires compris entre 0 et 99.
- La propriété du Heap à satisfaire est que la priorité de la racine doit toujours être plus grande que celle de ses nœuds enfants. Les méthodes `left_rotate` et `right_rotate` permettent de réarranger les nœuds de façon à ce que la propriété du Heap soit satisfaite. Vous pouvez vous référer à l'illustration ci-dessous pour avoir une idée de comment fonctionnent les rotations.

*/\* T1, T2 and T3 are subtrees of the tree rooted with y  
(on left side) or x (on right side)*



### Figure

## >\_ Solution

### Code :

```

1 root = None
2 treap = Treap()
3
4 liste = [5, 2, 1, 4, 9, 8, 10]
5 nodes = []
6
7 # Création de la liste de noeuds + priorités
8 for i in liste:
9     pair = (i, random.randrange(100))
10    nodes.append(pair)
11
12 print(f"Noeuds avant insertion: {nodes}")
13
14 # Construction de la treap
15 for j in nodes:
16     treap.insert(j[0], j[1], root)
17
18 print(f"Treap: {treap}")

```

### Treap obtenu :

```

[(4,94), [(1,66), None, [(2,1), None, None]], [(10,30), [(5,26), None,
[(8,20), None, [(9,4), None, None]]], None]]

```

