Algorithmes et Pensée Computationnelle

Spatial Algorithms

Le but de cette séance est de comprendre et d'implémenter des algorithmes spatiaux.

1 Nearest-Neighbor

Nous allons chercher à implémenter une recherche du plus proche voisin. Le but de cette méthode est de, étant donné un point de "départ" et un ensemble de point, trouver le voisin le plus proche du point de départ. Nous allons implémenter cette algorithme et ensuite l'étendre à un algorithme des k plus proches voisins (recherche des k voisins les plus proches plutôt que du seul voisin le plus proche).

Question 1: (5 minutes) La fonction de distance : Python

Pour implémenter notre recherche, nous avons besoin de coder une fonction permettant de calculer la distance entre 2 points. Programmez une fonction qui permet de calculer la distance entre 2 points.

Conseil

Soit 2 points en 2 dimensions (x_1, y_1) et (x_2, y_2) , la distance euclidienne entre ces 2 points est donnée par : $\sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}$

>_ Solution

- 1 #Time to code!
- 2 import math #permet d'importer la library nécessaire au calcul de la racine carrée
- 3
 4 def calculate_distance(point1,point2):
- 5 #Implémentez la formule de la distance euclidienne entre 2 point ici
- 6 return math.sqrt((point1[0]-point2[0])**2+(point1[1]-point2[1])**2)

Note: Vous auriez pu utiliser (...)**0.5 en lieu et place de la fonction math.sqrt(.)

Question 2: (10 minutes) Nearest-neighbor search

Implémentez la rechere du voisin le plus proche. Ce dernier fonctionne de la façon suivante :

- 1. Traversez chaque point.
- 2. Pour chaque point, calculez la distance entre le point et le point de départ.
- 3. Retournez les coordonnées du point le plus proche.

Conseil

Utilisez la fonction de distance de la question 1 et parcourez les points à l'aide d'une boucle for. Si votre input est [[2,3],[5,6],[1,4],[2,4],[3,5]] et que le point de départ est [4,4], alors l'ouptut devrait-être ([3,5] 1.414).

Note: Pour que votre programme fonctionne, programmez votre algorithme du plus proche voisin dans le même programme que celui de la Question 1.

>_ Solution #Question 2 2 3 def nearest_neighbor(start, point_set):#start correspond au point de départ, point_set correspond à l'ensemble 4 for i in range(len(point_set)):#on parcourt tout les point de l'ensemble 5 6 7 min_distance = calculate_distance(start, point_set[0]) 8 $nearest_nei = point_set[0]$ 9 #La distance minimale n'étant pas définie, on doit l'initialiser à la première itération, c'est ce qu'on fait ici 10 11 distance = calculate_distance(start, point_set[i]) 12 13 if distance < min_distance: 14 min_distance = calculate_distance(start, point_set[i]) 15 nearest_nei = point_set[i] 16 #Cette partie du code détermine si le point actuellement considéré, est plus proche du point de départ que 17 18 #parcouru jusqu'ici. Si c'est le cas, on redéfinit la distance minimale et "enregistre" les coordonées du point 19 20 return nearest_nei, min_distance

Question 3: (O 15 minutes) K-nearest-neighbor search

Etendez l'algorithme du voisin le plus proche à un algorithme des K plus proches voisins.

Conseil

Appliquez l'algorithme du plus proche voisin K-fois. A la fin de chaque itération retirez le voisin le plus proche de l'ensemble des points sur lequel l'algorithme s'applique. De cette façon vous trouverez le second voisin le plus proche, le troisième, etc...

Votre fonction devrait retourner une liste de la forme : $[[x_1, y_2, distance1], [x_2, y_2, distance2], ...]$. Avec comme input [[2,3],[5,6],[1,4],[2,4],[3,5]], comme point de départ [4,4] et le nombre de voisins K=2, l'output de votre algorithme devraitêtre : [[3, 5, 1.4142135623730951], [2, 4, 2.0]].

Note : Pour que votre programme fonctionne, programmez votre algorithme du plus proche voisin dans le même programme que celui de la Question 1 et la Question 2. Vous pouvez réutilisez le code des questions 1) et 2) pour cet exercice.

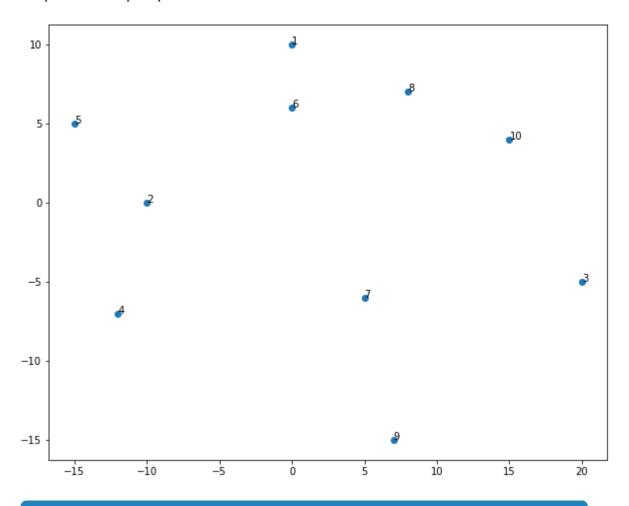
>_ Solution

```
#Question 3
2
3
4
5
     def K_nearest_neighbor(start,point_set, K):
        temp = point_set #crée une copie de notre ensemble de point print(temp)
 6
        k_nearest_nei = []
 7
 8
         \textbf{for j in range}(\textbf{K}) \textbf{:} \texttt{\#A chaque it\'eration on applique l'algorithme du nearest neighbour mais sur un ensemble de } \\
 9
          point, distance = nearest_neighbor(start,temp)
          point.append(distance)
10
11
           k_nearest_nei.append(point)
12
          temp.remove(point)#On retire de l'ensemble de point le voisin le plus proche, de cette manière, à chaque
13
          #le voisin le plus proche sera de plus en plus éloigné.
14
15
        return k_nearest_nei
```

2 K-dimensional tree

Question 4: (O *5 minutes)* **KD-Tree, un échauffement : Papier**

Vous trouverez ci-dessous une liste de points numérotés de 1 à 10. Placez-les dans un KD-Tree et dessinez la séparation de l'espace qui en résulte.



Conseil

La première division se fait de façon verticale. Veillez à bien insérer les points dans l'ordre (point 1, point 2, etc..). Les noeuds se situant au même niveau devrait diviser l'espace selon le même axe.



Question 5: (15 minutes) **KD-Tree : Python**

L'objectif de cet exercice est de programmer une fonction permettant d'ajouter un noeud à un KD-Tree. Les noeuds sont de la forme ((x,y), enfant à gauche, enfant à droite), x et y étant les coordonnées du noeud considéré. Complétez le code contenu dans le fichier Question5.py.

Conseil

Voici le pseudo-code permettant d'ajouter un noeud à un KD-Tree :

```
ADD(node,point,cutaxis):

if node = NIL

node ← Create-Node

node.point = point

return node

if point[cutaxis] ≤ node.point[cutaxis]

node.left = ADD(node.left, point, (cutaxis + 1) modulo k

else

node.right = ADD(node.right, point, (cutaxis+1) modulo k

retur node
```

Si votre réponse est correct, le code de Question5.py devrait print : [(0, 10), [(-10, 0), None, None], None].

>_ Solution

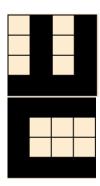
```
# Question 5
 2
 3
     root = [(0,10), None, None] #Nous définissons ici juste la racine de l'arbre
     k = 2 # Ici nous travaillerons en 2 dimensions
 5
     point = (-10,0) #Point que nous voulons ajouter dans le graphe
 6
 7
     def add_node(node,point,cutaxis = 0):
 8
 9
       if node is None: #Si le noeud n'existe pas, nous sommes donc dans une feuille, et il faut créer le noeud
10
          node = [point,None,None]
          return node
12
13
       if point[cutaxis] <= node[0][cutaxis]: #1 Voir le pdf de correction.
14
          node[1] = add_node(node[1], point, cutaxis + 1 % k)
15
16
17
          node[2] = add_node(node[2], point, cutaxis + 1 % k)
18
19
        return node
20
21
     add_node(root,point)
22
23
     print(root)
```

Commentaire 1 : Si la coordonnée du point à ajouter est inférieure à celle du noeud selon l'axe de découpe en considération, alors le point dois se trouver dans le sous arbre de gauche. Par convention, le noeud de gauche correspond dans la liste [(x,y), noeud de gauche, noeud de droite] à l'indice 1, par conséquent, on appelle la fonction de façon récursive pour ajouter le point, mais cette fois-ci en partant de 1 cran plus bas dans l'arbre. Cela se répète jusqu'à ce qu'un ait atteint les feuilles et qu'on nouveau noeud doivent être crée.

3 Quad-Tree

Question 6: (10 minutes) Une mise en train : Papier

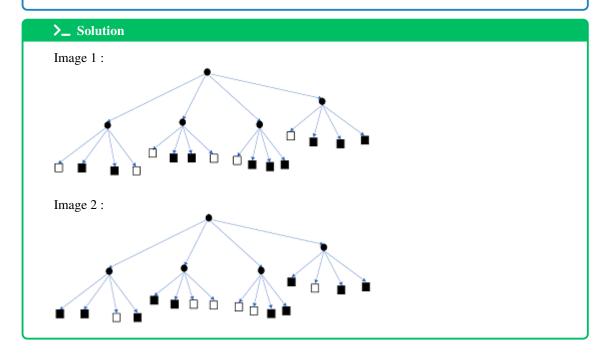
Encodez les imagesci-dessous dans un Quad-Tree.



Conseil

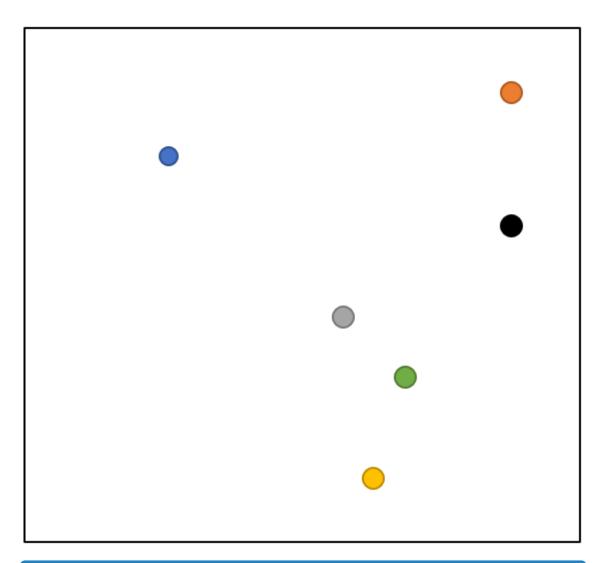
Pour réussir cet exercice vous devez diviser chaque noeud en 4 sous-espaces de taille égale, et ce autant de fois que nécessaire. La branche la plus à gauche correspond au quadrant NW puis en allant de gauche à droite : NE, SE, SW.

Hint : Votre arbre devrait avoir une profondeur de 2 et disposer de 16 feuilles.



Question 7: (10 minutes) Une mission capitale: Papier

Récemment embauché par la CIA, vous êtes à la recherche d'un individu se cachant dans une des villes suivant : Bleu, Orange, Noir, Gris, Vert et Jaune. Votre missions, si vous l'acceptez, est de créer un Quad-Tree qui vous permettera de géolocaliser le crimineé de façon efficace. Vous trouverez ci-dessous une carte de villes. Créer le Quad-Tree et rétablissez la justice.



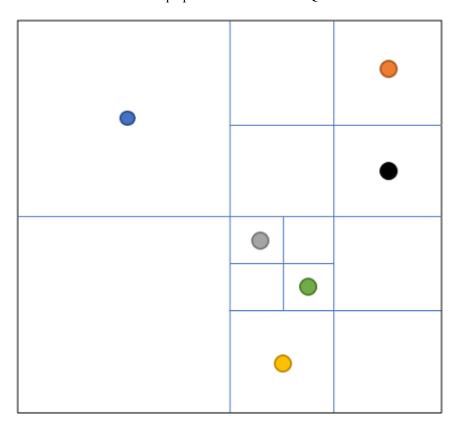
© Conseil

Commencez par diviser la carte de la ville de la façon adéquate puis construisez le graphe.

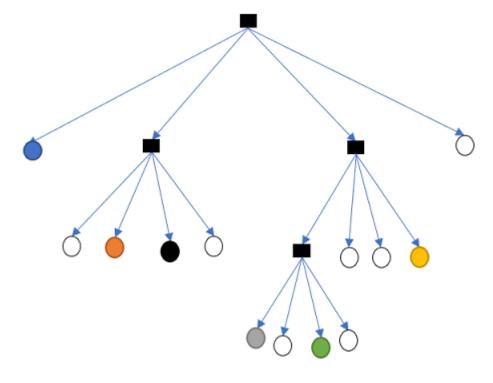
Hint : Les différentes branches de l'arbre n'auront pas toutes la même profondeur.

>_ Solution

Voici la division de la carte qui permet de construire le Quad-Tree :



Le Quad-Tree qui en résulte :



Note: Un rond blanc correspond à un quadrant vide.