## Algorithmes et Pensée Computationnelle

Probabilistic Algorithms

Le but de cette séance est de comprendre les algorithmes probabilistes. Ceux-ci permettent de résoudre des problèmes complexes de en relativement peu de temps. La contrepartie est que le résultat obtenu est généralement une solution approximée du problème initial. Ils demeurent néanmoins très utile pour beaucoup d'application.

#### 1 Monte-Carlo

### Question 1: ( 10 minutes) Un jeu de hasard : Python

Supposez que vous lanciez une pièce de monnaie l fois et que vous voulez calculez la probabilité d'avoir un certains nombre de pile. Vous devez programmer un algorithme probabiliste, permettant de calculer cette probabilité. Pour ce faire, vous devez compléter la fonction proba(n,l,iter) contenue dans le fichier Piece.py. La fonction Piece(1) permet de créer une liste contenant des 0 et des 1 aléatoirement avec une probabilité  $\frac{1}{2}$ . Considérez un chiffre 1 comme une réussite (pile) et 0 comme un échec (face).

## Conseil

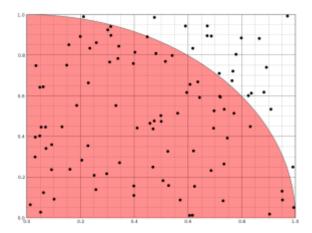
Pour estimez empiriquement la probabilité d'un événement, comptez le nombre de fois que l'événement en question se produit en effectuant un nombre d'essai. Puis divisez le nombre d'occurence de l'événement par le nombre total d'essai. Par exemple, si vous vous voulez estimer la probabilité d'obtenir un 2 avec un dé. Lancez le dé 1000 fois, comptez le nombre de fois que vous obtenez 2, et divisez le résultat par 1000.

# >\_ Solution

```
2
     import numpy as np
 3
 4
     #La fonction Piece retourn une liste contenant des 0 et des 1, considérez un 1 comme un succès, i.e. une fois ou la
           pièce tombe sur pile, et 0 comme un échec
 5
 6
       return np.random.randint(0,2,1)
 7
 8
 9
10
       #Codez, n correspond au nombre de succès et l au nombre d'essaie. Iter correspond au nombre d'expérience
           que vous allez réaliser pour obtenir la réponse. Cela devrait être grand mais pas trop (sinon le programme
           prendra trop de temp.)
12
       #10000 est un bon nombre d'itération.
13
       proba = 0
14
        for i in range(iter):
15
         temp = Piece(l)#On simule une expérience de l lancé.
16
          count = temp.sum()#On compte le nombre de fois que l'on obtient pile
17
          if count == n:#Si le nombre de pile obtenue correspond à la probabilité que l'on veut estimer
18
            proba +=1#On ajoute 1 à notre estimateur de probabilité
19
20
21
22
       return proba/iter#Divise notre estimateur de probabilité par le nombre total d'expérience réalisée.
23
24
25
    n = 5
26
    1 = 10
27
     print("La probabilité d'avoir {} pile en {} lancés de pièce est approximativement égale à
           {}".format(n,l,proba(n,l,10000)))
```

#### Question 2: ( $\bigcirc$ 20 minutes) Une approximation de $\pi$ : Python

L'objectif de cet exercice est programmer un algorithme probabiliste permettant d'approximer le chiffre  $\pi$ . Immaginez un plan en sur lequel 0 < x < 1 et 0 < y < 1. Sur ce dernier, nous allons dessiner un quart de cercle centré en (0,0) et avec un rayon de 1. Par conséquent, un point dans cette espace se trouve à l'intérieur du cercle si  $x^2 + y^2 < 1$ . Vous trouverez ci-dessous un schéma de la situation :



La première étape de cette exercice consiste a créer une fonction permettant de déterminer si un point est à l'intérieur (zone rouge) ou a l'extérieur du cercle. Puis, générez 10000 points dans cette espace (x et y devrait appartenir à [0,1]). Pour ce faire, vous pouvez utliser la fonction random.random() après avoir importé le module random. Vous pouvez obtenir l'approximation de  $\pi$  à partir de la formule suivante :  $\pi \approx \left[\frac{\text{Nombre de point dans le cercle}}{\text{Nombre de point total}}\right] \cdot 4$ . Votre réponse devrait être assez proche du vrai chiffre  $\pi$ .

#### Conseil

La fonction random.random() génère aléatoirement un chiffre compris entre 0 et 1. Etant donné que vous devez simulez des points en 2 dimension, vous devrez utiliser 2 fois cette fonction.

```
>_ Solution
     import random
 2
 3
     def inside(point):#Point définit sous la forme d'un tuple
 4
 5
6
         \  \  \, \textbf{if } (point[0]**2+point[1]**2) < 1 \textbf{:} \\
          return 1
 7
 8
 9
          return 0
10
11
12
        count = 0 #On initialise le nombre de point dans le cercle
13
        for i in range(10000):
14
          temp1 = random.random()#Génére la première coordonnée
15
          temp2 = random.random()#Génère la dexuième coordonnée
16
          temp = [temp1,temp2]#Crée le point
17
18
          count += inside(temp)#On appelle la fonction. Si le point est dans le cercle, elle retourn 1, par conséquent on
           ajoute 1 au compteur. Sinon elle retourne 0, on ajoute donc rien.
19
20
        return count/10000*4#Retourn selon la formule.
21
     print("L'approximation du chiffre pi est : {}".format(app()))
```

#### Question 3: ( 15 minutes) Un exemple simple de la chaîne de Markov

Les slides nous ont donné un exemple de la chaîne de Markov, mais on peut aussi formaliser le concept avec les notations suivantes.

Un processus est une chaîne de Markov si

$$P(X_{n+1} = j | X_0 = i_0, X_1 = i_1, ..., X_{n-1} = i_{n-1}, X_n = i) = P(X_{n+1} = j | X_n = i).$$
(1)

Le nombre  $P\left(X_{n+1}=j|X_n=i\right)$  est appelé probabilité de transition de l'état i à l'état j (en un pas), et on écrit :

$$p_{ij} = P(X_{n+1} = j | X_n = i) (2)$$

La matrice  ${\bf P}$  dont l'élément à l'indice (i,j) est  $p_{ij}$  est appelée matrice de transition. Si les chaînes sont homogènes,  ${\bf P}$  a deux propriétés importantes : i,  $p_{ij} \geq 0$  et ii,  $\sum_i p_{ij} = 1$ .

Soit  $\mu_n = (\mu_n(1), ..., \mu_n(N))$  un vecteur-ligne, avec  $\mu_n(i) = P(X_n = i)$ . Soit  $\mu_0$  la loi initiale (la loi de  $X_0$ ). En général, on a qu'à connaître  $\mu_0$  et  ${\bf P}$  pour simuler une chaîne de Markov.

Les probabilités marginales sont :

$$\mu_n = \mu_0 \mathbf{P}^n$$

Et on a ci-dessous un résumé de la terminologie :

- 1. Matrice de transition  $P(i,j) = P(X_{n+1} = j | X_n = i) = p_{ij}$ .
- 2. Matrice de transition en n pas :  $\mathbf{P}_n(i,j) = P(X_{n+m} = j | X_m = j)$ .
- 3.  $P_n = P^n$ .
- 4. Probabilité marginale :  $\mu_n(i) = P(X_n = i)$ .
- 5.  $\mu_n = \mu_0 \mathbf{P}^n$

Etant donné que  $X_0, X_1, ...$  est une chaîne de Markov avec 3 états  $\{0, 1, 2\}$  et la matrice de transition :

$$\mathbf{P} = \begin{bmatrix} 0.1 & 0.2 & 0.7 \\ 0.9 & 0.1 & 0.0 \\ 0.1 & 0.8 & 0.1 \end{bmatrix}$$

Supposons que  $\mu_0 = (0.3, 0.4, 0.3)$ . Trouvez  $P(X_0 = 0, X_1 = 1, X_2 = 2)$  et  $P(X_0 = 0, X_1 = 1, X_2 = 1)$ .

#### Conseil

Cet exercice vous demande de trouver deux probabilités **jointes**. Peut-être vous rappelez-vous qu'en général,

$$P(X = x, Y = y) = P(X = x)P(Y = y|X = x).$$

Pouvez-vous le reformuler avec 3 variables (notez bien que  $X_0, X_1, \dots$  est une chaîne de Markov) et utiliser les définitions ci-dessus pour trouver la réponse?

#### >\_ Solution

$$P(X_0 = 0, X_1 = 1, X_2 = 2) = P(X_0 = 0) \times p_{01} \times p_{12} = 0.3 \times 0.1 \times 0.7 = 0.021$$
 (3)

$$P(X_0 = 0, X_1 = 1, X_2 = 1) = P(X_0 = 0) \times p_{01} \times p_{11} = 0.3 \times 0.1 \times 0.1 = 0.003$$
 (4)

#### **Question 4: (O** 7 minutes) **Probabilités marginales**

En utilisant la loi initiale  $\mu_0$  et la matrice **P** de Question 3, trouvez  $\mu_1$ ,  $\mu_2$  et  $\mu_3$ .

#### Conseil

Relisez et familiarisez-vous avec les notations et la terminologie ci-dessus!

#### >\_ Solution

$$\mu_1 = \begin{pmatrix} 0.42 & 0.34 & 0.24 \end{pmatrix} \tag{5}$$

$$\mu_2 = \begin{pmatrix} 0.37 & 0.31 & 0.32 \end{pmatrix} \tag{6}$$

$$\mu_3 = \begin{pmatrix} 0.35 & 0.36 & 0.29 \end{pmatrix} \tag{7}$$

#### Question 5: ( 20 minutes) Simuler une chaîne de Markov

Comme déjà mentionné plus haut, la simulation d'une chaîne de Markov  $(X_0, X_1, ...)$  exige seulement deux éléments : la loi initiale  $\mu_0$  et la matrice de transition **P**. Spécifiquement, l'algorithme est :

- 1. Supposer que  $X_0 \sim \mu_0$ . Donc,  $P(X_0 = i) = \mu_0(i)$ .
- 2. Le résultat de l'étape 1 est donc i; obtenir  $X_1 \sim \mathbf{P}$  i.e  $P(X_1 = j | X_0 = i) = p_{ij}$ .
- 3. Le résultat de l'étape 2 est j; obtenir  $X_2 \sim \mathbf{P}$  i.e  $P(X_2 = k | X_1 = j) = p_{jk}$ .
- 4. Répéter jusqu'à la fin (nombre d'iterations est arbitraire).

Ecrivez une fonction simple afin d'implémenter l'algorithme ci-dessus. Nommez-la sim\_markov (), celleci prend comme parametres P, mu\_0 et n\_iters.

```
def sim_markov(mu_0, P, n_iters=500):
    # mu_0 (n,1) # probabilités initiales - n états
    # P (n, n) # matrice de transition

    states = range(len(mu_0)) # e.g si la longueur de mu_0 est 2, on aura 2 états 0, 1

...
P = [[0.1, 0.9],
    [0.7, 0.3]]
mu_0 = [0.3, 0.7]
```

### Conseil

La méthode random.choices () s'avéra utile!

### >\_ Solution

```
import random
 3
     def sim_markov(mu_0, P, n_iters=500):
 4
        # mu_0(n,1) # probabilités initiales — n états
 5
       # P (n, n) # matrice de transition
 6
7
       states = range(len(mu_0)) # e.g si la longueur de mu_0 est 2, on aura 2 états 0, 1
 8
       X0 = random.choices(states, mu_0)[0]
 9
10
       future_states = []
11
       future\_states.append(X0)
12
       for i in range(n_iters):
13
          next_state = random.choices(states, P[future_states[i]])[0]
          future\_states.append(next\_state)
14
15
16
       return future_states
17
18
     P = [[0.1, 0.9],
19
        [0.7, 0.3]]
20
21
     mu_0 = [0.3, 0.7]
22
23
     print(sim_mc(mu_0, P))
```

Question 6: (  $\bigcirc$  20 minutes) Insertion dans une Treap Une Treap est un arbre binaire où chaque sommet v a 2 valeurs, une clé v.key et une priorité v.priority. Une treap estimer un arbre de recherche binaire en ce qui concerne les valeurs clés et une heap en ce qui concerne les valeurs prioritaires.

Dans cet exercice, vous allez implémenter une fonction pour insérer un noeud dans une treap. Vous avez le squellette de code suivant à remplir.

```
from random import randrange
 3
     # Un noeud de la treap
 4
     class TreapNode:
 5
          def __init__(self, data, priority=100, left=None, right=None):
 6
              self.data = data
 7
              self.priority = randrange(priority)
              self.left = left
 8
              self.right = right
 9
10
11
     # Fonction pour faire une rotation à gauche
     def rotateLeft(root):
12
13
          R = root.right
14
15
          X = root.right.left
16
          # rotate
17
          R.left = root
18
19
          root.right = X
20
21
          # set root
22
          return R
23
24
25
     # Fonction pour faire une rotation à droite
26
     def rotateRight(root):
27
28
          L = root.left
29
          Y = root.left.right
30
31
          # rotation
32
          L.right = root
          root.left = Y
33
34
35
          # retourne la nouvelle racine
36
          return L
37
38
39
     # Fonction récursive pour insérer une clé avec une priorité dans une Treap
     def insertNode(root, data):
40
41
       #TODO
42
          return root
43
44
45
     # Affiche les noeuds de la treap
     def printTreap(root, space):
46
47
          height = 10
48
49
          if root is None:
50
              return
51
          space += height
52
53
          printTreap(root.right, space)
54
55
          for i in range(height, space):
56
              print(' ', end='')
57
58
          print((root.data, root.priority))
59
          printTreap(root.left, space)
60
61
     if __name__ == '__main__':
62
63
          # Clés de la treap
          keys = [5, 2, 1, 4, 9, 8, 10]
64
65
          # Construction de la treap
```

```
67
          root = None
         for key in keys:
68
69
              root = insertNode(root, key)
70
         printTreap(root, 0)
```

#### Conseil

La fonction insertNode est récursive. Inspirez-vous de l'insertion dans un arbre de recherche binaire, mais n'oubliez de vérifier que la propriété de la heap est satisfaite après avoir insérer. La propriété de la heap à satisfaire est que la priorité de la racine doit toujours être plus grande que celle de ses noeuds enfants. rotateLeft et rotateRight permettent de réarranger les noeuds de façon à ce que la propriété de la heap soit satisfaite. Vous pouvez vous réferer à l'illustration ci-dessous pour avoir une idée de comment fonctionne les rotations.

```
/* T1, T2 and T3 are subtrees of the tree rooted with y
  (on left side) or x (on right side)
                У
                       Right Rotation
                       Left Rotation
                                                     T3 */
                T2
```

```
>_ Solution
    from random import randrange
 2
 3
     # Un noeud de la treap
     class TreapNode:
 5
          def __init__(self, data, priority=100, left=None, right=None):
 6
              self.data = data
 7
               self.priority = randrange(priority)
 8
              self.left = left
 9
              self.right = right
10
11
     # Fonction pour faire une rotation à gauche
     def rotateLeft(root):
12
13
          R = root.right
14
15
          X = root.right.left
16
17
          # rotate
18
          R.left = root
19
          root.right = X
20
21
          # set root
22
          return R
23
24
25
     # Fonction pour faire une rotation à droite
     def rotateRight(root):
27
28
          L = root.left
29
          Y = root.left.right
30
31
          # rotation
          L.right = root
32
          root.left = Y
33
34
35
          # retourne la nouvelle racine
36
          return L
```

#### >\_ Solution

```
# Fonction récursive pour insérer une clé avec une priorité dans une Treap
 2
     def insertNode(root, data):
 3
 4
          if root is None:
 5
               return TreapNode(data)
 6
        # si data est inférieure à celle la racine root, insérer dans le sous—abre gauche
 7
 8
        # sinon insérer dans le sous—arbre droit
 9
          if data < root.data:
10
               root.left = insertNode(root.left, data)
11
12
               # faire une rotation à droite si la propriété de la heap est violée
13
               if root.left and root.left.priority > root.priority:
14
                    root = rotateRight(root)
15
          else:
               root.right = insertNode(root.right, data)
16
17
               \# faire une rotation à gauche si la propriété de la heap est violée if root.right and root.right.priority > root.priority:
18
19
20
                    root = rotateLeft(root)
21
22
          return root
23
24
25
     # Affiche les noeuds de la treap
26
     def printTreap(root, space):
27
          height = 10
28
29
          if root is None:
30
               return
31
32
          space += height
33
          printTreap(root.right, space)
34
35
          for i in range(height, space):
36
               print(' ', end='')
37
38
          print((root.data, root.priority))
39
          printTreap(root.left, space)
40
41
     if __name__ == '__main__':
42
43
          # Clés de la treap
44
          keys = [5, 2, 1, 4, 9, 8, 10]
45
46
          # Construction de la treap
47
          root = None
48
          for key in keys:
49
               root = insertNode(root, key)
50
51
          printTreap(root, 0) \\
```