**ROBO HIDE&SEEK**

**Cerinte M1:**

1. Scopul proiectului “ROBO HIDE&SEEK” îl reprezintă parcurgerea labirintului de catre robot si ascunderea acestuia. Robotul se presupune ca este ascuns atunci cand se va afla intre 3 pereti: 2 laterali si 1 frontal. De asemenea, robotul nu trebuie sa se opreasca in primul slot de ascundere; el trebuie sa se intoarca, sa gaseasca alta ruta si alt slot(in acel moment se considera ascuns).
2. Echipa de proiect:

Santra Tatar – Project Leader

Roberta Giurgiu – HR

Cristian Oprea – Quality

Madalina Costea – Algo Design & Requirements

Alexandru Craciun – Architecture

Dan Ciobanu – Development

Dorian Secula – Development

Sorin Lucaciu – Development

Cosmin Sandu – Verification and Validation

Monica Nedelcea, Niculina Mischie -

1. Cerintele de software: vezi- D:\An III\Veoneer\Tema1\Cerinte Software – word document:Cerinte de Software.
2. Revizuirea completa a cerintelor: vezi - D:\An III\Veoneer\Tema1– excel: Requirements\_Hide\_v3.
3. Definire locatie pentru livrarea software: C:\Users\Monica Nedelcea\Documents\Arduino\ac labs\Hide\_Seek