手上没有仿真器和原理图，也没有万用表和示波器，所以只是把f1和f4不兼容的部分修改了一下，可以编译通过。相关硬件定义都在port.h中，硬件相关和配置例如时钟和UART(这个默认是禁用的所以没修改，反正以前也用过可以从以前的代码里copy)都在port.c中，有需要可以修改。

## deca\_spi

依赖：[deca\_mutex](#_deca_mutex) [port](#_port)

修改：

writetospi\_serial()

readfromspi\_serial()

待修改：port.h

## deca\_mutex

依赖：[port](#_port)

无修改

待修改：port.h

## deca\_sleep

依赖：[port](#_port)

无修改

## port

依赖：[deca\_sleep](#_deca_sleep)

修改：

RTC\_Configuration ()//不过貌似没有LSE可以用，以及RTC结构上有点奇妙的变化

NVIC\_Configuration()

RCC\_Configuration()

SPI\_Configuration()

GPIO\_Configuration()

reset\_DW1000()

setup\_DW1000RSTnIRQ()

led\_off()

led\_on()

spi\_peripheral\_init()

peripherals\_init()

## decadriver

未修改，此部分貌似与单片机无关

## main

直接使用examples里面的代码，注释掉lcd相关即可编译通过