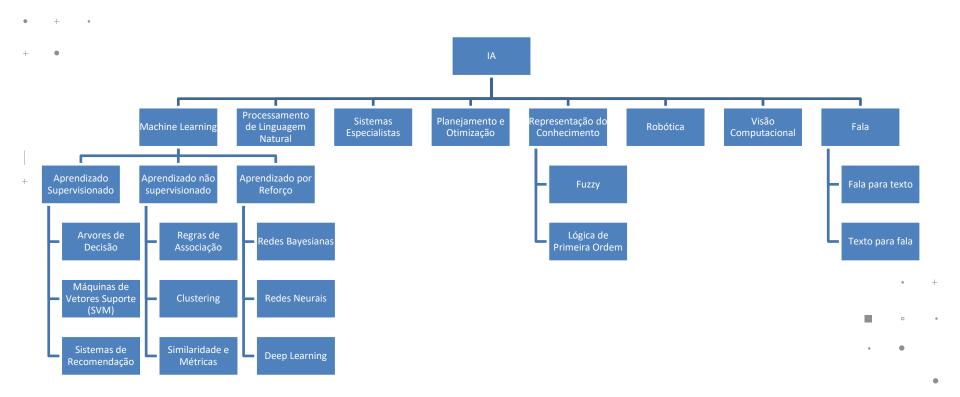


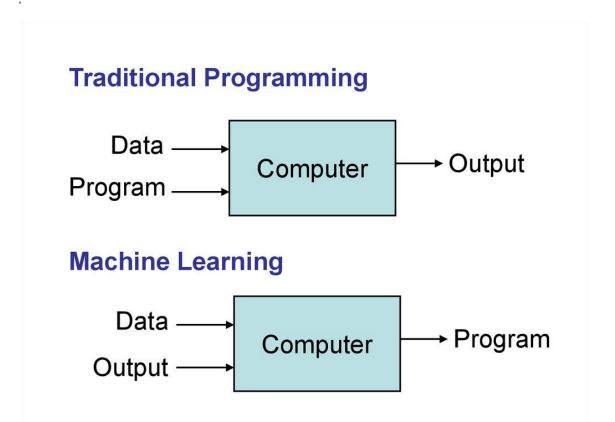
Introdução

Principais Áreas da IA

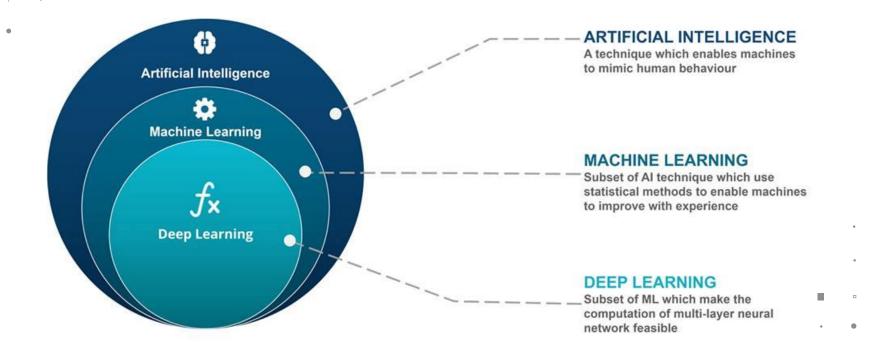


. . .

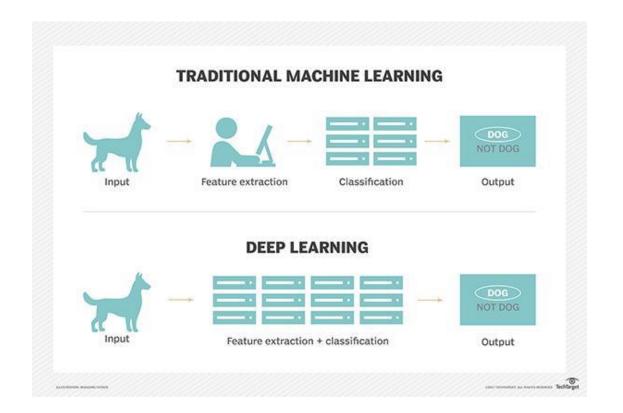
Programação Tradicional vs IA



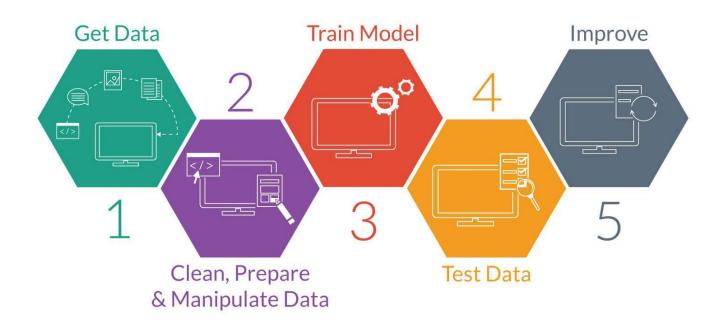
Machine e Deep Learning



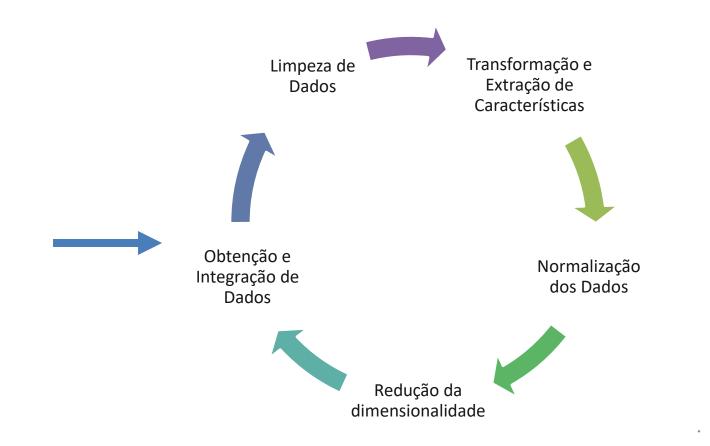
Machine e Deep Learning



Modelos de IA



* Pré-Processamento dos Dados



Pré-Processamento dos Dados

Normalização

Transformar um conjunto de dados que estão em diferentes grandezas e escalas em um conjunto de dados padronizados.

Normalization Formula

$$X_{normalized} = \frac{(X - X_{minimum})}{(X_{maximum} - X_{minimum})}$$





Extração de Características

Como extrair características de uma impressão digital?

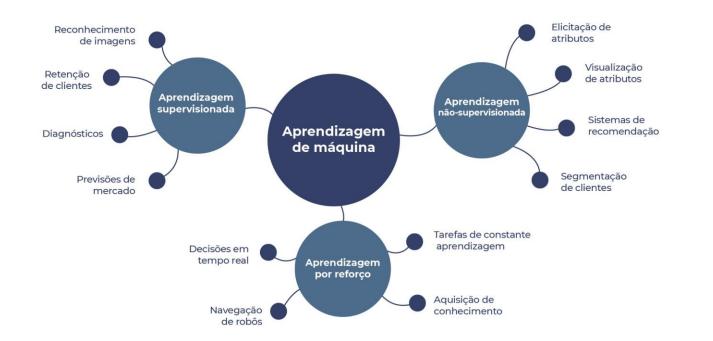


Extração de Características

Como extrair características de uma Face para reconhecimento Facial?

Demonstração

* Tipo de Aprendizado e Problemas da IA

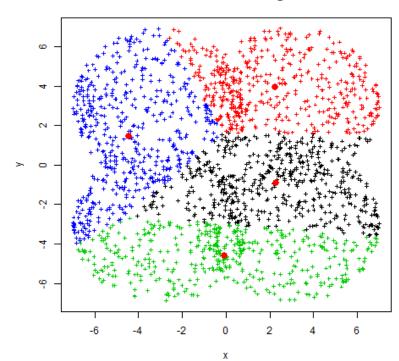


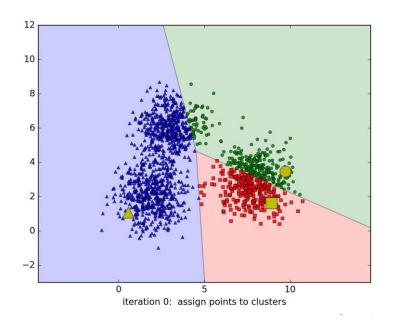
Clusterização: tenta agrupar os dados mais semelhantes entre si.



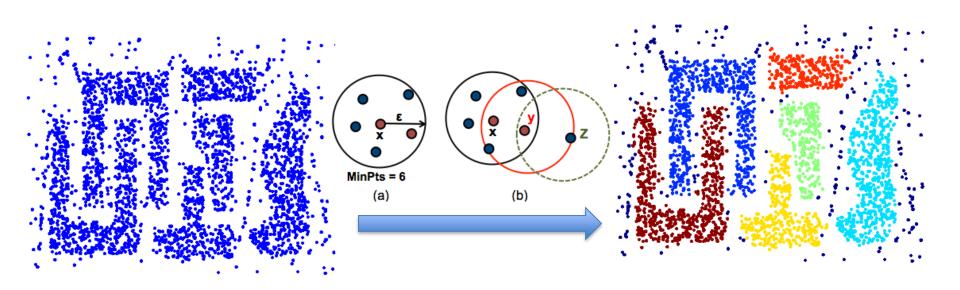
Clusterização – Algoritmo K-means:

K Means Clustering





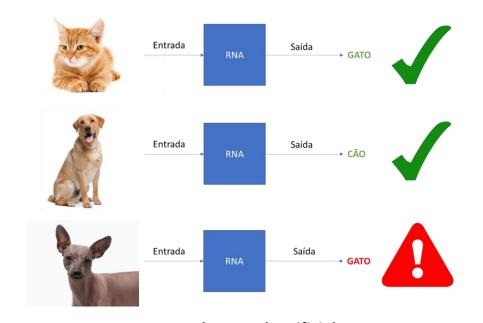
Clusterização – Algoritmo DBSCAN:



Pontos Originais

Clusters

Classificação Binária: tenta predizer uma resposta simples, ex: sim ou não, cão ou gato



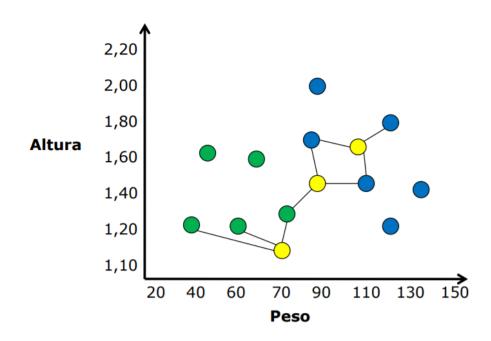
RNA – Rede Neural Artificial

Classificação Multiclasse: tenta colocar um exemplo em uma das diversas classes do problema.

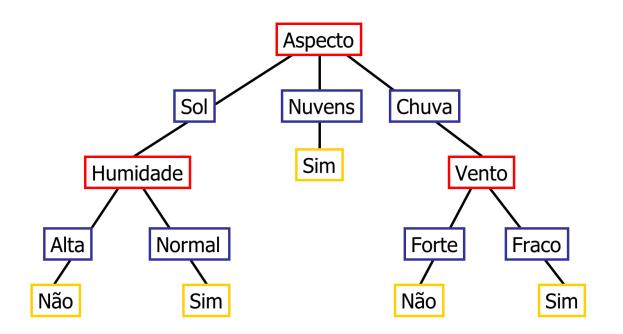




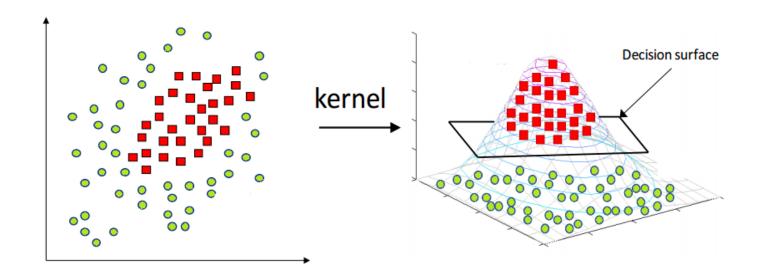
Classificação – K-Nearest Neighbors



Classificação - Árvores de Decisão:



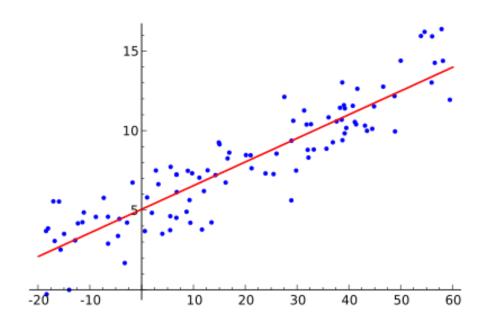
Classificação - Support Vector Machines:



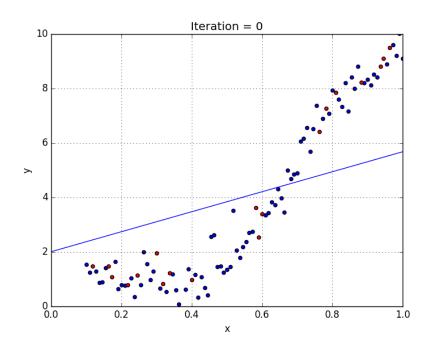
Regressão: Tenta predizer um valor real.

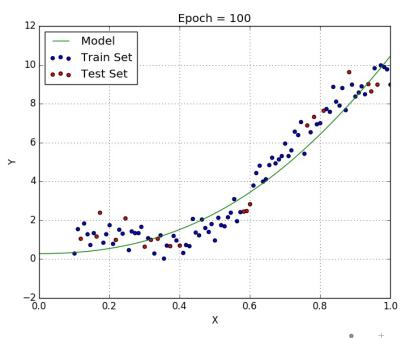


Regressão – Regressão Linear:



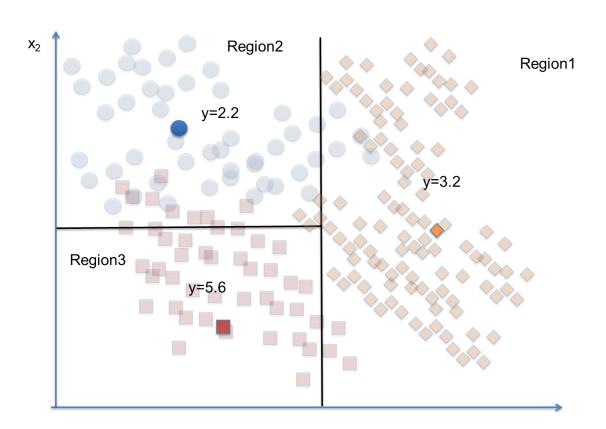
Regressão – Regressão Polinomial:





. . .

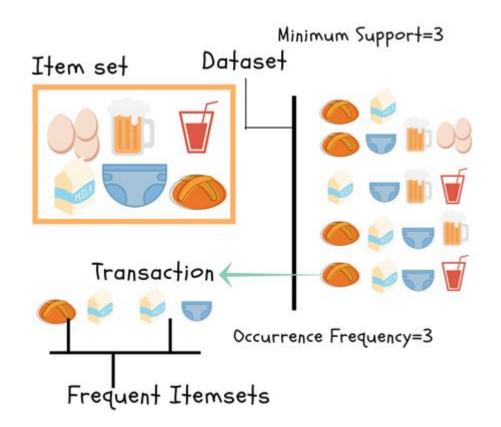
Regressão – Arvores de Decisão para Regressão:



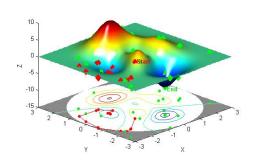
Descoberta de Conhecimento



Descoberta de Conhecimento



Otimização



Final x = [0.2283 -1.6255]





Sistemas de Recomendação

You Tube

NETFLIX



udemy



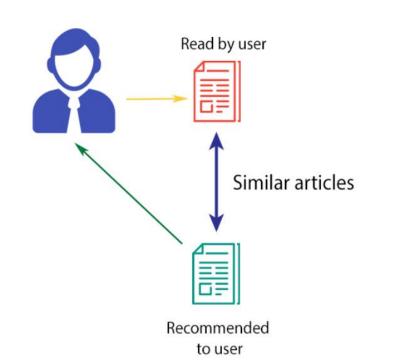
Sistemas de Recomendação Simples

COLLABORATIVE FILTERING

Read by both users Similar users

Read by her, recommended to him!

CONTENT-BASED FILTERING



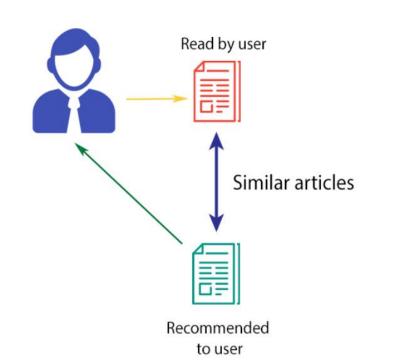
Sistemas de Recomendação Simples

COLLABORATIVE FILTERING

Read by both users Similar users

Read by her, recommended to him!

CONTENT-BASED FILTERING



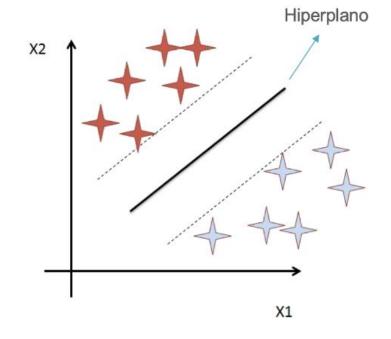


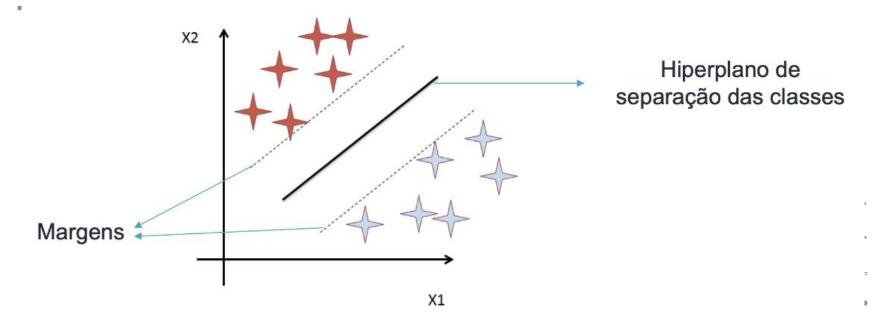






Vladimir Vapnik - 1963





Algumas características das SVM's:

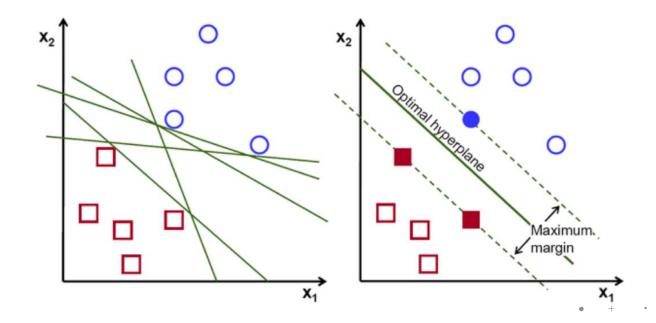
- Em caso de outliers o modelo SVM busca a melhor forma possível de classificação e, se necessário, desconsidera o outlier;
- É um classificador criado para fornecer separação linear;
- Funciona muito bem em domínios complicados, em que existe uma clara margem de separação;
- Não funciona bem em conjuntos de dados muito grandes, pois o tempo de treinamento é muito custoso;
- Não funciona bem em conjuntos de dados com grande quantidade de ruídos;
- Se as classes estiverem muito sobrepostas deve-se utilizar apenas evidências independentes.

Machine Learning – SVM Suport Vector

Nachinac

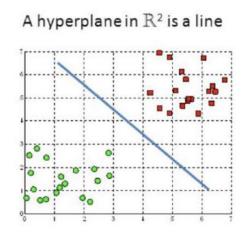
O objetivo do algoritmo da máquina de vetores de suporte (SVM – Support Vector Machine) é encontrar um hiperplano em um espaço N-dimensional (N - o número de recursos ou atributos) que classifica distintamente os pontos de dados.

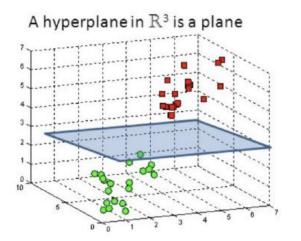
O Que São Vetores de Suporte?



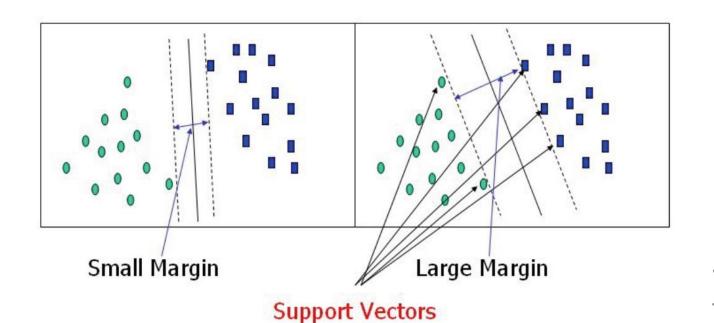
Para separar as duas classes de pontos de dados, existem muitos hiperplanos possíveis que podem ser escolhidos. Nosso objetivo é encontrar um hyperplano com a margem máxima, ou seja, a distância máxima entre os pontos de dados das duas classes. A maximização da distância da margem fornece um limite para que os pontos de dados futuros possam ser classificados com mais confiança.

Hiperplanos são limites de decisão que ajudam a classificar os pontos de dados. A dimensão do hiperplano depende do número de recursos. Se o número de recursos de entrada for 2, o hiperplano será apenas uma linha. Se o número de recursos de entrada for 3, o hiperplano se tornará um plano bidimensional. Torna-se difícil imaginar quando o número de recursos excede 3.



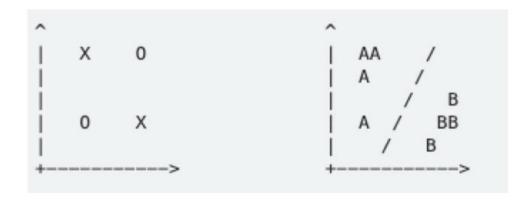


Os vetores de suporte são pontos de dados que estão mais próximos do hiperplano e influenciam a posição e a orientação do hiperplano. Usando esses vetores de suporte, maximizamos a margem do classificador. A exclusão dos vetores de suporte alterará a posição do hiperplano. Esses são os pontos que nos ajudam a criar nosso modelo SVM.

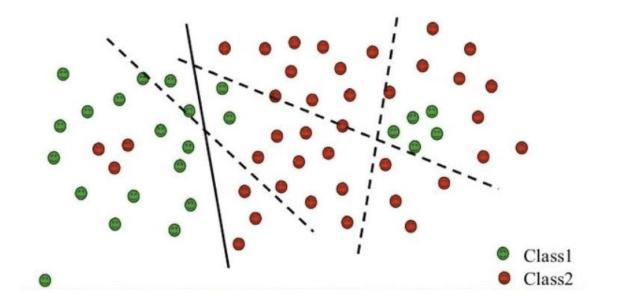


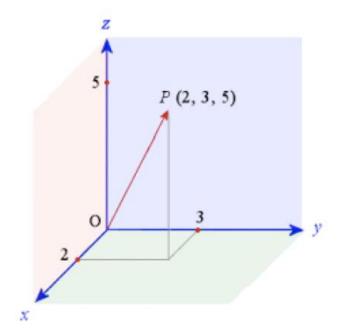
Support Vector Machines (SVM's) são modelos de aprendizagem supervisionada, que possuem algoritmos de aprendizagem que analisam dados e reconhecem padrões, utilizados para classificação e análise de regressão.

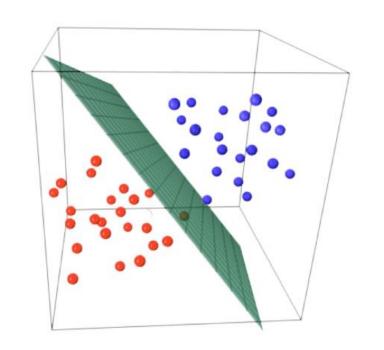
Funcionamento do Modelo SVM para dados linearmente separáveis.



Dados Não Linearmente Separáveis Dados Linearmente Separáveis





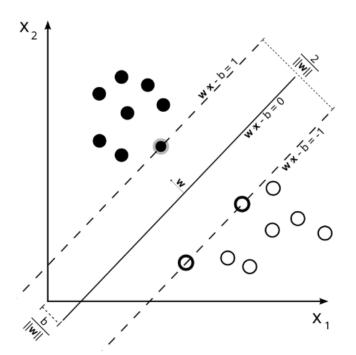




Dados Não Linearmente Separáveis

Precisamos de Função de Kernel Para a Separação Dados Linearmente Separáveis

Uma Dose de Matemática

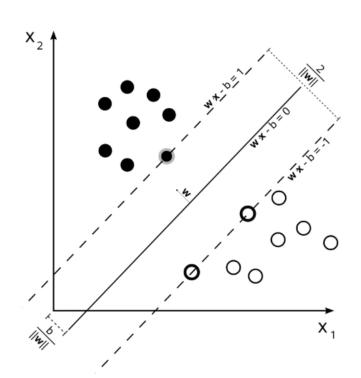


Encontrar o valor de y:

$$y^{(i)} = \begin{cases} -1 & \text{if } \mathbf{w}^{\mathsf{T}} \mathbf{x}^{(i)} + b \le -1 \\ 1 & \text{if } \mathbf{w}^{\mathsf{T}} \mathbf{x}^{(i)} + b \ge 1 \end{cases}$$

Distância Mínima Entre os VS:

$$\begin{aligned} & \min_{\mathbf{w}, b} & \frac{\|\mathbf{w}\|}{2} + C \sum_{i=1} \xi^{(i)}, \\ & s.t. & y^{(i)}(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x}^{(i)} + b) \ge 1 - \xi^{(i)}, & \forall i \in \{1, \dots, N\} \\ & \xi^{(i)} \ge 0, & \forall i \in \{1, \dots, N\} \end{aligned}$$



Distância Mínima Entre os VS:

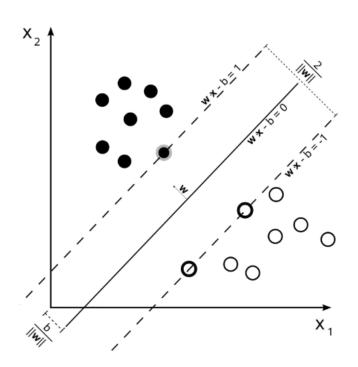
$$\min_{\mathbf{w},b} \quad \frac{\|\mathbf{w}\|}{2} + C \sum_{i=1}^{N} \xi^{(i)},$$
s.t. $y^{(i)}(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x}^{(i)} + b) \ge 1 - \xi^{(i)}, \quad \forall i \in \{1, ..., N\}$

$$\xi^{(i)} \ge 0, \quad \forall i \in \{1, ..., N\}$$

Maximizar a Distância Mínima (Otimização):

$$\max_{\alpha} \sum_{i=1}^{N} \alpha^{(i)} - \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{N} \left(y^{(i)} \alpha^{(i)} \phi(\mathbf{x}^{(i)})^{T} \phi(\mathbf{x}^{(j)}) y^{(j)} \alpha^{(j)} \right)$$

$$s.t. \quad 0 \leq \alpha^{(i)} \leq C,$$



Maximizar a Distância Mínima (Otimização):

$$\max_{\alpha} \sum_{i=1}^{N} \alpha^{(i)} - \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{N} \left(y^{(i)} \alpha^{(i)} \phi \left(\mathbf{x}^{(i)} \right)^{T} \phi \left(\mathbf{x}^{(j)} \right) y^{(j)} \alpha^{(j)} \right)$$

$$s. t. \quad 0 \leq \alpha^{(i)} \leq C,$$
Inner Product
$$O \text{ Kernel Trick \'e este}$$

$$mapeamento.$$

Coeficiente aprendido durante o treinamento, um para i e outro para j.

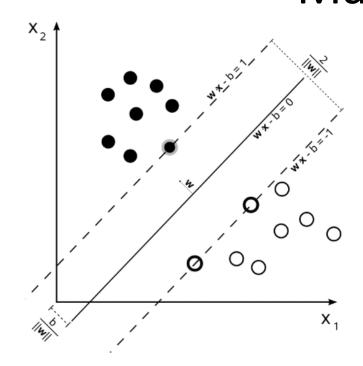
O produto escalar entre dois vetores (dot product) mostra como os vetores são "semelhantes". Se os vetores representam pontos no seu conjunto de dados, o produto escalar informa se eles são semelhantes ou não.

Mas, em alguns (muitos) casos, o produto escalar não é a melhor métrica de similaridade.

Por exemplo:

Talvez os pontos com produto escalar baixo sejam semelhantes por outras razões. Você pode ter itens de dados que não estão bem representados como pontos ou pode não haver separação linear.

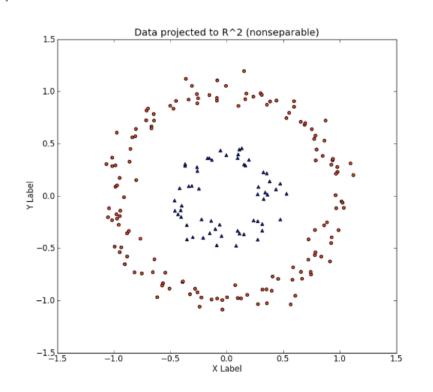
Então, em vez de usar o produto escalar, você usa um "kernel", que é apenas uma função que recebe dois pontos e fornece uma medida de sua similaridade. O SVM aplica esse conceito que é denominado Truque do Kernel (Kernel Trick).

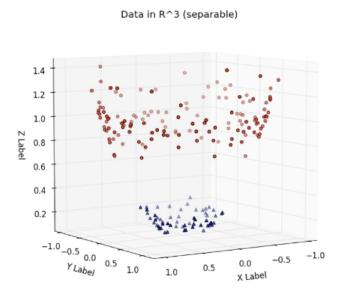


Previsões do Modelo:

$$y^{\text{test}} = \text{sign}\left(\mathbf{w}^{\text{T}}\phi\left(\mathbf{x}^{\text{test}}\right) + b\right)$$
$$= \text{sign}\left(\sum_{i=1}^{N} \alpha^{(i)} y^{(i)}\phi\left(x^{(i)}\right)^{T}\phi\left(\mathbf{x}^{\text{test}}\right) + b\right)$$

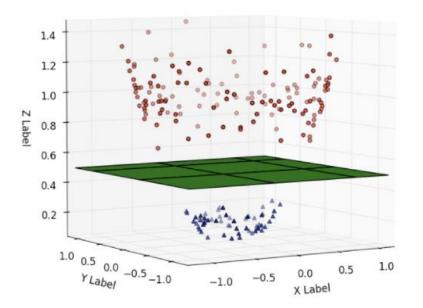
Funcionamento do Modelo SVM para dados NÃO linearmente separáveis.

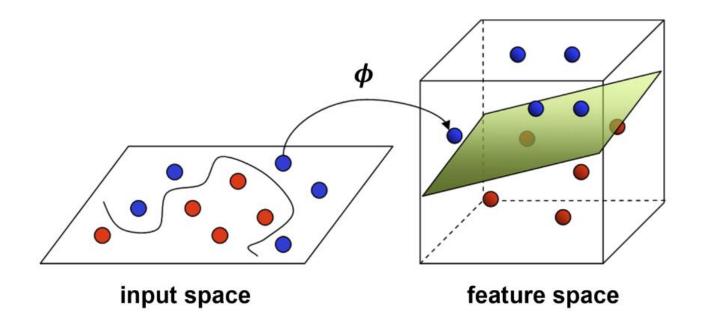




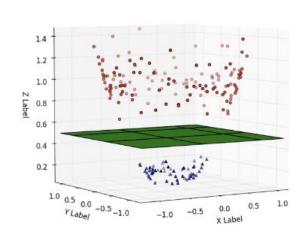
. . .

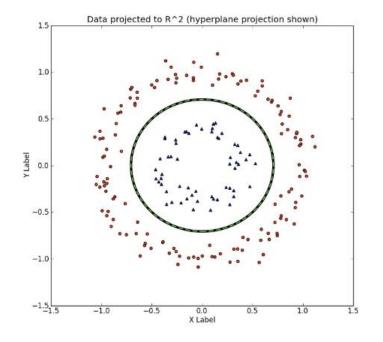
Data in R^3 (separable w/ hyperplane)







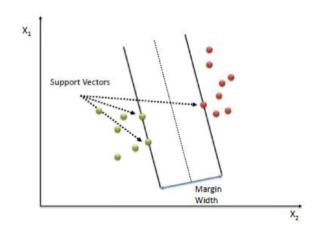




SVM's com Margens Rígidas x

SVM's com Margens Flexíveis

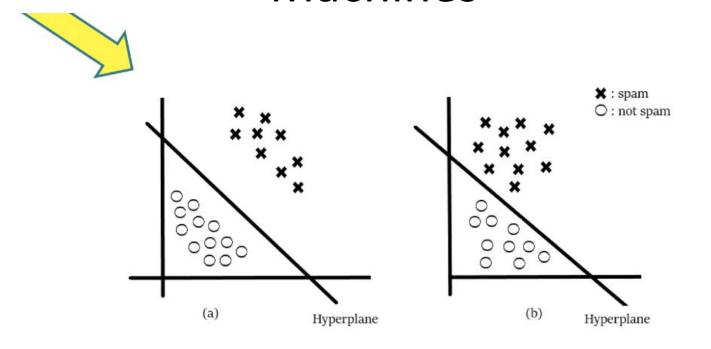
As máquinas de vetores de suporte (chamadas SVMs) são um algoritmo de aprendizado supervisionado que pode ser usado para problemas de classificação e regressão como classificação de vetores de suporte (SVC) e regressão de vetores de suporte (SVR).



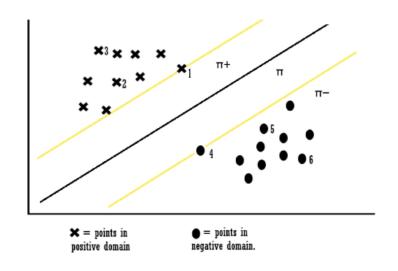
Os pontos mais próximos ao hiperplano são chamados de pontos do vetor de suporte e a distância dos vetores do hiperplano é chamada de margem.

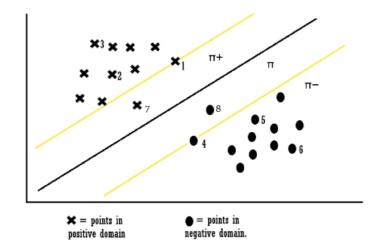
A intuição básica a ser desenvolvida aqui é que quanto mais pontos SV adicionais, do hiperplano, maior a probabilidade de classificar corretamente os pontos em suas respectivas regiões ou classes. Os pontos SV são muito críticos na determinação do hiperplano porque se a posição dos vetores muda, a posição do hiperplano é alterada.

Tecnicamente, esse hiperplano também pode ser chamado de hiperplano de maximização de margem.



Margens Rígidas





Margens Rígidas

Se os pontos são linearmente separáveis, apenas o nosso hiperplano é capaz de distinguir entre eles e se algum erro for introduzido (outliers por exemplo), não será possível separá-los.

Esse tipo de SVM é chamado SVM de Margem Rígida (já que temos restrições muito rígidas para classificar corretamente cada ponto de dados).

Margens Flexíveis

Basicamente, consideramos que os dados são linearmente separáveis e isso pode não ser o caso no cenário da vida real.

Precisamos de uma atualização para que nossa função possa pular alguns valores discrepantes e poder classificar pontos quase linearmente separáveis. Por esse motivo, apresentamos uma nova variável Slack (ξ) chamada Xi.

Distância Mínima Entre os VS:

$$\begin{aligned} & \min_{\mathbf{w}, b} & & \frac{\|\mathbf{w}\|}{2} + C \sum_{i=1}^{N} \xi^{(i)}, \\ & s.t. & & y^{(i)}(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x}^{(i)} + b) \geq 1 - \xi^{(i)}, & \forall i \in \{1, \dots, N\} \\ & & \xi^{(i)} \geq 0, & \forall i \in \{1, \dots, N\} \end{aligned}$$

Margens Flexíveis

Se $\xi i = 0$, os pontos podem ser considerados corretamente classificados. Senão, se $\xi i > 0$, pontos são classificados incorretamente.

Portanto, se ξ i > 0 significa que Xi (variáveis) está na dimensão incorreta, podemos pensar em ξ i como um termo de erro associado a Xi (variável).

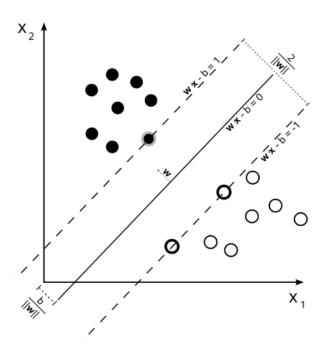
$$y_i(w^Tx_i + b) \ge 1 - \xi_i$$

Resumindo

A margem rígida é aquela que separa claramente os pontos positivos e negativos.

A margem flexível também é chamada SVM linear "barulhenta", pois inclui alguns pontos classificados incorretamente.

Parâmetro de Regularização C



Distância Mínima Entre os VS:

$$\begin{aligned} & \min_{\mathbf{w}, b} & & \frac{\|\mathbf{w}\|}{2} + C \sum_{i=1}^{N} \xi^{(i)}, \\ & s.t. & & y^{(i)}(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x}^{(i)} + b) \ge 1 - \xi^{(i)}, & \forall i \in \{1, \dots, N\} \\ & & \xi^{(i)} \ge 0, & \forall i \in \{1, \dots, N\} \end{aligned}$$

Maximizar a Distância Mínima (Otimização):

$$\max_{\alpha} \sum_{i=1}^{N} \alpha^{(i)} - \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{N} \left(y^{(i)} \alpha^{(i)} \phi \left(\mathbf{x}^{(i)} \right)^{T} \phi \left(\mathbf{x}^{(j)} \right) y^{(j)} \alpha^{(j)} \right)$$

$$s. t. \quad 0 \le \alpha^{(i)} \le C,$$

Parâmetro de Regularização C

O parâmetro de regularização C no Modelo SVM é responsável pelo treinamento do modelo com hiperplano de margem flexível ou rígida.

Quanto <u>maior</u> o valor de C <u>menor</u> a margem do hiperplano selecionada para o treinamento de um modelo.

Quanto <u>menor</u> o valor de C <u>maior</u> a margem do hiperplano escolhida para o treinamento de um modelo.

Para obter resultados de classificação mais precisos (menos amostras classificadas incorretamente), é necessário selecionar C com grande valor.

OBRIGADO



Copyright © 2020 | Professora Felipe Gustavo Silva Teodoro

Todos os direitos reservados. Reprodução ou divulgação total ou parcial deste documento, é expressamente proibido sem consentimento formal, por escrito, do professor/autor.



