

Первые четыре главы, а именно:

- 1 Введение.
- 2 Предел числовой последовательности.
- 3 Предел функции. Непрерывность функции.
- 4 Дифференциальное исчисление функций одной переменной.

включены в первую часть курса.

## 5 Интегральное исчисление функций одной переменной.

### 5.1 Понятия первообразной и неопределенного интеграла. Свойства неопределенного интеграла.

Пусть функция  $y = f(x)$  определена на интервале  $(a; b)$ . Дифференцируемая функция  $y = F(x)$  называется *первообразной* функции  $y = f(x)$  на  $(a; b)$ , если во всех точках интервала  $F'(x) = f(x)$ .

Очевидно, если  $F(x)$  первообразная для функции  $y = f(x)$ , то  $F(x) + c$  при любом  $c \in R$  также является первообразной для  $y = f(x)$ . Обратно, если  $F_1(x)$  и  $F_2(x)$  - две первообразные для функции  $y = f(x)$  на  $(a; b)$ , т.е.  $F_1'(x) = F_2'(x) = f(x)$  во всех точках интервала  $(a; b)$ , то  $(F_1(x) - F_2(x))' = 0$  или  $F_1(x) = F_2(x) + c$  при любом  $c \in R$ . Таким образом, если  $F(x)$  является некоторой первообразной для функции  $y = f(x)$  на  $(a; b)$ , то всякая функция вида  $F(x) + c$  также является первообразной, и наоборот всякая первообразная функции  $y = f(x)$  представима в виде  $F(x) + c$ .

**Определение.** Совокупность всех первообразных функции  $y = f(x)$ , определенных на интервале  $(a; b)$ , называется *неопределенным интегралом* от функции  $y = f(x)$  на этом интервале и обозначается через

$$\int f(x)dx.$$

Принято писать

$$\int f(x)dx = F(x) + c.$$

Неопределенный интеграл обладает следующими свойствами.

Непосредственно из определения неопределенного интеграла следуют свойства

**Свойство 1.**  $(\int f(x)dx)' = f(x)$ .

**Свойство 2.**  $d(\int f(x)dx) = (\int f(x)dx)'dx = f(x)dx$ .

**Свойство 3.**  $\int dF(x) = \int F'(x)dx = \int f(x)dx = F(x) + c$ .

**Свойство 4 (линейность неопределенного интеграла).** Для любого  $\alpha \in R$

а)  $\int \alpha f(x)dx = \alpha \int f(x)dx$

б)  $\int (f_1(x) \pm f_2(x))dx = \int f_1(x)dx \pm \int f_2(x)dx$

Действительно, если  $F(x)$  первообразная для функции  $f(x)$ , то

$$\alpha \int f(x)dx = \alpha(F(x) + c) = \alpha F(x) + c_1 = \int \alpha f(x)dx,$$

т.к.  $(\alpha F(x))' = \alpha f(x)$ .

Если  $F_1(x)$  первообразная для функции  $f_1(x)$  и  $F_2(x)$  первообразная для функции  $f_2(x)$ , то  $(F_1(x) \pm F_2(x))' = f_1(x) \pm f_2(x)$ , поэтому

$$\begin{aligned} \int f_1(x)dx \pm \int f_2(x)dx &= (F_1(x) + c_1) \pm (F_2(x) + c_2) = \\ &= (F_1(x) \pm F_2(x)) + (c_1 \pm c_2) = \int (f_1(x) \pm f_2(x))dx. \end{aligned}$$

## 5.2 Основные методы интегрирования (замена переменных, интегрирование по частям).

**Теорема 1.** Пусть функция  $f(x)$  определена на интервале  $(a; b)$ , функция  $\varphi(t)$  определена и дифференцируема на интервале  $(c; d)$ , причем  $\varphi(t) : (c; d) \rightarrow (a; b)$ , функция  $F(x)$  первообразная для  $f(x)$  на интервале  $(a; b)$ , тогда  $F(\varphi(t))$  является первообразной для  $f(\varphi(t)) \cdot \varphi'(t)$  на интервале  $(c; d)$  и поэтому

$$\int f(\varphi(t)) \cdot \varphi'(t)dt = F(\varphi(t)) + c.$$

**Доказательство.** Очевидно по правилу дифференцирования сложных функций имеем

$$(F(\varphi(t)))' = F'(\varphi(t)) \cdot \varphi'(t) = f(\varphi(t)) \cdot \varphi'(t)$$

отсюда и следует утверждение теоремы. **Теорема доказана.**

**Пример 1.**

$$\begin{aligned} \int \sqrt{a^2 - x^2} dx &= \left\{ \begin{array}{l} x = a \sin t \\ dx = a \cos t dt \\ t = \arcsin \frac{x}{a} \end{array} \right\} = \int \sqrt{a^2 - a^2 \sin^2 t} \cdot a \cos t dt = \\ &= a^2 \int \cos^2 t dt = \frac{a^2}{2} \int (1 + \cos 2t) dt = \frac{a^2}{2} \cdot t + \frac{a^2}{4} \sin 2t + c = \\ &= \frac{a^2}{2} (t + \sin t \cos t) + c = \frac{a^2}{2} \left( \arcsin \frac{x}{a} + \frac{x}{a} \cos \left( \arcsin \frac{x}{a} \right) \right) + c = \\ &= \frac{a^2}{2} \left( \arcsin \frac{x}{a} + \frac{x}{a} \sqrt{1 - \frac{x^2}{a^2}} \right) + c = \frac{a^2}{2} \left( \arcsin \frac{x}{a} + \frac{x}{a^2} \sqrt{a^2 - x^2} \right) + c \end{aligned}$$

**Пример 2.**

$$\begin{aligned} \int \frac{dx}{\sqrt{(a^2 + x^2)^3}} &= \left\{ \begin{array}{l} x = a \operatorname{tg} t \\ dx = \frac{a}{\cos^2 t} dt \\ t = \operatorname{arctg} \frac{x}{a} \end{array} \right\} = \int \frac{\cos^3 t}{a^3} \cdot \frac{a dt}{\cos^2 t} = \\ &= \frac{1}{a^2} \sin t + c = \frac{1}{a^2} \sin \left( \operatorname{arctg} \frac{x}{a} \right) + c = \frac{x}{a^2 \sqrt{a^2 + x^2}} + c, \end{aligned}$$

ПОСКОЛЬКУ

$$\sin t = \frac{\operatorname{tg} t}{\sqrt{1 + \operatorname{tg}^2 t}} \Rightarrow \sin \left( \operatorname{arctg} \frac{x}{a} \right) = \frac{\frac{x}{a}}{\sqrt{1 + \left( \frac{x}{a} \right)^2}} = \frac{x}{a^2 \sqrt{a^2 + x^2}}.$$

**Теорема 2.** Пусть функции  $u(x)$ ,  $v(x)$  определены и дифференцируемы на интервале  $(a; b)$ , существует интеграл  $\int v du$ , тогда существует интеграл  $\int u dv$  и справедливо равенство

$$\int u dv = uv - \int v du.$$

**Доказательство.** Найдем дифференциал произведения функций  $(uv)$

$$d(uv) = du \cdot v + u \cdot dv.$$

Отсюда получаем

$$udv = d(uv) - vdu. \quad (*)$$

По свойству 3 неопределенного интеграла

$$\int d(uv) = uv + c,$$

отсюда в силу условий теоремы и свойства линейности неопределенного интеграла существует интеграл от правой части равенства (\*), поэтому существует интеграл от левой части равенства (\*) и

$$\int u dv = \int d(uv) - \int v du = uv - \int v du.$$

**Теорема доказана.**

**Пример 3.**

$$\int x \ln x dx = \left\{ \begin{array}{ll} u = \ln x & dv = x dx \\ du = \frac{dx}{x} & v = \frac{x^2}{2} \end{array} \right\} = \frac{x^2}{2} \ln x - \frac{1}{2} \int x dx = \frac{x^2}{2} \ln x - \frac{x^2}{4} + c$$

**Пример 4.**

$$I = \int e^x \sin x dx = \left\{ \begin{array}{ll} u = e^x & dv = \sin x dx \\ du = e^x dx & v = -\cos x \end{array} \right\} = -e^x \cos x + \int e^x \cos x dx$$

$$\int e^x \cos x dx = \left\{ \begin{array}{ll} u = e^x & dv = \cos x dx \\ du = e^x dx & v = \sin x \end{array} \right\} = e^x \sin x - \int e^x \sin x dx$$

Отсюда получаем для интеграла  $I$  уравнение

$$I = -e^x \cos x + e^x \sin x - I,$$

решая которое находим

$$I = \int e^x \sin x dx = \frac{1}{2} e^x (\sin x - \cos x) + c.$$

### 5.3 Понятие определенного интеграла.

Пусть функция  $y = f(x)$  определена на некотором отрезке  $[a; b]$ . Разобьем этот отрезок на частичные отрезки точками  $T : a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{n_T} = b$ , величину

$$\delta_T = \max_{i=1, \dots, n_T} \Delta x_i = \max_{i=1, \dots, n_T} |x_i - x_{i-1}|$$

называют *мелкостью разбиения*  $T$ . На каждом из частичных отрезков (внутри или на его концах) выберем по точке  $\xi_i \in [x_{i-1}; x_i]$  и составим сумму

$$S(f(x); T; \xi) = \sum_{i=1}^{n_T} f(\xi_i) \Delta x_i, \quad \Delta x_i = x_i - x_{i-1},$$

которую называют *интегральной суммой Римана* для функции  $f(x)$  на отрезке  $[a; b]$ . Очевидно эта сумма зависит не только от функции  $f(x)$ , но и от способа разбиения  $T$  и выбора точек  $\xi$ . Процесс, состоящий в неограниченном увеличении числа точек разбиения и стремлении к нулю длин всех без исключения частичных отрезков разбиения принято обозначать так:  $\delta_T \rightarrow 0$ . Естественно при таком процессе будут каким-то образом меняться и интегральные суммы Римана  $S(f(x); T; \xi)$ .

**Определение.** (*по Коши*) Говорят, что интегральные суммы Римана  $S(f(x); T; \xi)$  для функции  $f(x)$  имеют конечный предел  $I$  при  $\delta_T \rightarrow 0$ , если  $\forall \epsilon > 0 \exists \delta_\epsilon > 0$  такое, что для любого разбиения  $T$ , мелкость которого  $\delta_T < \delta_\epsilon$ , и для любого выбора точек  $\xi$  выполняется неравенство

$$|S(f(x); T; \xi) - I| < \epsilon.$$

**Определение.** (*по Гейне*) Говорят, что интегральные суммы Римана  $S(f(x); T; \xi)$  для функции  $f(x)$  имеют конечный предел  $I$  при  $\delta_T \rightarrow 0$ , если для любой последовательности разбиений  $T_n$ , такой что  $\delta_{T_n} \rightarrow 0$ , и при любых выборах точек  $\xi_n$  существует предел последовательности  $S(f(x); T_n; \xi_n)$  и он равен  $I$ .

Таким образом, если этот предел существует, то он зависит только от функции  $f(x)$  и отрезка  $[a; b]$  и не зависит ни от способа разбиения  $T$ , ни от выбора точек  $\xi$ .

Число  $I$  называется *определенным (римановым) интегралом* функции  $f(x)$  на отрезке  $[a; b]$  и обозначается

$$I = \int_a^b f(x)dx,$$

при этом функцию  $f(x)$  называют *интегрируемой на отрезке  $[a; b]$* . При заданных  $a$  и  $b$  определенный интеграл  $I$  является числом, а числа  $a$  и  $b$  называются *нижним и верхним пределами интегрирования*.

**Замечание 1.** (*необходимое условие интегрируемости*) Естественно возникает вопрос: при каких условиях интегральная сумма имеет конечный предел, т.е. при каких условиях для данной функции существует ее определенный интеграл на данном отрезке? Таким *необходимым условием* является ограниченность функции  $f(x)$  на отрезке  $[a; b]$ . Действительно, если функция  $f(x)$  не ограничена на отрезке  $[a; b]$ , то она неограничена на некотором частичном отрезке, а значит на этом частичном отрезке точку  $\xi_i$  можно выбрать таким образом, что соответствующее слагаемое  $f(\xi_i)\Delta x_i$  будет сколь угодно большим (неограниченным), следовательно будет неограниченной вся интегральная сумма  $S(f(x); T; \xi)$ .

Отметим, что ограниченность *не является достаточным условием* интегрируемости и соответствующий контрпример доставляет функция Дирихле (см. §3.1). Действительно, если выбирать все  $\xi_i \in Q$  рациональными, то  $S(D(x); T; \xi) = b - a$ , а если выбрать все  $\xi_i \in R \setminus Q$  иррациональными, то  $S(D(x); T; \xi) = 0$ , таким образом результат вычисления предела интегральных сумм Римана  $S(D(x); T; \xi)$  при  $\delta_T \rightarrow 0$  зависит от выбора точек  $\xi_i$ , что и означает неинтегрируемость функции Дирихле по Риману на любому отрезке  $[a; b]$ .

**Замечание 2.** (*геометрический смысл определенного интеграла*) Пусть  $f(x) \geq 0$  при  $x \in [a; b]$ , тогда сумма  $S(f(x); T; \xi)$  представляет собой площадь ступенчатой фигуры, приближающей площадь криволинейной трапеции, ограниченной осью абсцисс, прямыми  $x = a$ ,  $x = b$  и графиком функции

$y = f(x)$ . Такое приближение тем точнее, чем меньше мелкость разбиения. Следовательно численное значение определенного интеграла  $\int_a^b f(x)dx$  равно площади такой трапеции.

#### 5.4 Суммы и интегралы Дарбу. Критерий интегрируемости Римана.

Введем обозначения

$$m_i = \inf_{[x_{i-1}; x_i]} f(x), \quad M_i = \sup_{[x_{i-1}; x_i]} f(x)$$

и составим две интегральные суммы

$$s(f(x); T) = \sum_{i=1}^{n_T} m_i \Delta x_i, \quad S(f(x); T) = \sum_{i=1}^{n_T} M_i \Delta x_i,$$

называемые *нижней и верхней интегральными суммами Дарбу* функции  $f(x)$ , очевидно  $\forall \xi$

$$s(f(x); T) \leq S(f(x); T; \xi) \leq S(f(x); T).$$

Отметим некоторые свойства сумм Дарбу.

**Свойство 1.** Если к имеющимся точкам разбиения  $T$  отрезка  $[a; b]$  добавит новые точки деления, то нижняя сумма Дарбу  $s(f(x); T)$  может только не уменьшиться, а верхняя  $S(f(x); T)$  только не увеличится.

**Доказательство.** Пусть к разбиению  $T$  добавилась одна точка  $x'$  и она попала в отрезок  $[x_{i-1}; x_i]$ , полученное новое разбиение обозначим  $T'$ . Пусть  $s$  и  $s'$  - нижние суммы,  $S$  и  $S'$  - верхние суммы Дарбу соответствующие разбиениям  $T$  и  $T'$ . Очевидно суммы  $s$  и  $s'$  отличаются лишь членами, соответствующими отрезку  $[x_{i-1}; x_i]$ . В сумму  $s$  входит слагаемое  $m_i \Delta x_i$ , а в сумму  $s'$  - два слагаемых  $m'_i \Delta x'_i$  и  $m''_i \Delta x''_i$ , где  $\Delta x'_i = x' - x_{i-1}$ ,  $\Delta x''_i = x_i - x'$ ,  $m'_i = \inf_{[x_{i-1}; x']} f(x)$ ,  $m''_i = \inf_{[x'; x_i]} f(x)$ . Поскольку  $m_i \leq m'_i$ ,  $m_i \leq m''_i$  и  $\Delta x'_i + \Delta x''_i = \Delta x_i$ , то  $m'_i \Delta x'_i + m''_i \Delta x''_i \geq m_i \Delta x_i$  и значит  $s' \geq s$ . Если к разбиению  $T$  добавилось несколько точек, то последовательно вводя их по одной получим это же неравенство. Аналогично доказывается другое неравенство  $S' \leq S$ . **Свойство 1 доказано.**

**Свойство 2.** Нижняя сумма  $s$  любого разбиения  $T$  не превосходит верхней суммы  $S'$  любого другого разбиения  $T'$ .

**Доказательство.** Рассмотрим третье разбиение  $T'' = T' \cup T$ , состоящее из всех точек, входящих как в  $T$ , так и в  $T'$ . Причем  $T''$  можно получить как из  $T$ , так и из  $T'$  путем добавления конечного числа точек деления. Если  $s''$  и  $S''$  - соответственно нижняя и верхняя суммы Дарбу для разбиения  $T''$ , то согласно первому свойству сумм Дарбу  $s \leq s'' \leq S'' \leq S$ . **Свойство 2 доказано.**

**Свойство 3.** Множества значений всех верхних и нижних сумм Дарбу ограничены.

**Доказательство.** Пусть  $m = \inf_{[a;b]} f(x)$ ,  $M = \sup_{[a;b]} f(x)$  и  $T$  - произвольное разбиение отрезка  $[a; b]$ , тогда

$$m \sum_{i=1}^{n_T} \Delta x_i \leq \sum_{i=1}^{n_T} m_i \Delta x_i \leq \sum_{i=1}^{n_T} M_i \Delta x_i \leq M \sum_{i=1}^{n_T} \Delta x_i,$$

т.е.  $m(b-a) \leq s \leq S \leq M(b-a)$ . **Свойство 3 доказано.**

Таким образом, множество  $\{s\}$  всех нижних сумм Дарбу ограничено сверху (например любой верхней суммой), а множество  $\{S\}$  всех верхних сумм ограничено снизу. Следовательно, множество  $\{s\}$  имеет точную верхнюю грань  $I_* = \sup s$ , а множество  $\{S\}$  точную нижнюю грань  $I^* = \inf S$ , причем для любых верхней и нижней интегральных сумм  $s$  и  $S$  выполняется неравенство  $s \leq I_* \leq I^* \leq S$  или  $0 \leq I^* - I_* \leq S - s$ .

Числа  $I_*$  и  $I^*$  называются *верхним и нижним интегралами Дарбу*.

**Теорема (необходимое и достаточное условие интегрируемости).**

*Для существования определенного интеграла необходимо и достаточно, чтобы  $\forall \epsilon > 0 \exists \delta_\epsilon > 0$  такое, что для любого разбиения  $T$ , мелкость которого  $\delta_T < \delta_\epsilon$ , выполняется неравенство  $|S_T - s_T| < \epsilon$ , т.е.  $\lim_{\delta_T \rightarrow 0} (S_T - s_T) = 0$ .*

**Доказательство. Необходимость.** Пусть существует  $I = \int_a^b f(x)dx$ , тогда  $\forall \epsilon > 0 \exists \delta_\epsilon > 0$  такое, что для любого разбиения  $T$ , мелкость которого  $\delta_T < \delta_\epsilon$ , и  $\forall \xi$  выполняется неравенство  $|S(f(x); T; \xi) - I| < \epsilon$  или  $I - \epsilon < S(f(x); T; \xi) <$



$I + \epsilon$ . В силу произвольности выбора точек  $\xi$  и свойства монотонности предела имеем

$$I - \epsilon \leq S_T \leq I + \epsilon \text{ и } I - \epsilon \leq s_T \leq I + \epsilon$$

отсюда  $I - \epsilon \leq s_T \leq S_T \leq I + \epsilon$ , т.е.  $\lim_{\delta_T \rightarrow 0} S_T = \lim_{\delta_T \rightarrow 0} s_T = I$  и значит  $\lim_{\delta_T \rightarrow 0} (S_T - s_T) = 0$ .

**Достаточность.** Пусть  $\lim_{\delta_T \rightarrow 0} (S_T - s_T) = 0$ , тогда в силу неравенства  $s_T \leq I_* \leq I^* \leq S_T$  получаем  $I_* = I^*$ . Обозначим их общее значение через  $I = I_* = I^*$ , тогда из неравенства  $s_T \leq I \leq S_T$  получаем  $0 \leq I - s_T \leq S_T - s_T$  и  $0 \leq S_T - I \leq S_T - s_T$ , а значит  $\lim_{\delta_T \rightarrow 0} (S_T - I) = \lim_{\delta_T \rightarrow 0} (I - s_T) = 0$ , т.е.  $I = \lim_{\delta_T \rightarrow 0} S_T = \lim_{\delta_T \rightarrow 0} s_T$ . Поскольку  $s_T \leq S(f(x); T; \xi) \leq S_T$ , то получаем  $\lim_{\delta_T \rightarrow 0} S(f(x); T; \xi) = I$ , т.е. существует предел интегральных сумм Римана, а значит существует  $\int_a^b f(x) dx$ . **Теорема доказана.**

## 5.5 Классы функций, интегрируемых по Риману.

**Теорема 1.** Если функция  $y = f(x)$  непрерывна на  $[a; b]$ , то она интегрируема на этом отрезке.

**Доказательство.** Так как функция  $y = f(x)$  непрерывна на  $[a; b]$ , то в силу теоремы Кантора (см. §3.8) она равномерно непрерывна на этом отрезке, т.е.  $\forall \epsilon > 0 \exists \delta_\epsilon > 0$  такое, что для любых  $x', x'' \in [a; b]$  таких, что  $|x' - x''| < \delta_\epsilon$  выполняется неравенство  $|f(x') - f(x'')| < \frac{\epsilon}{b-a}$ . Тогда для любого разбиения  $T$  отрезка  $[a; b]$ , мелкость которого  $\delta_T < \delta_\epsilon$ , выполняется неравенство

$$0 \leq S - s = \sum_{i=1}^{n_T} (M_i - m_i) \Delta x_i < \frac{\epsilon}{b-a} \sum_{i=1}^{n_T} \Delta x_i = \frac{\epsilon}{b-a} (b-a) = \epsilon,$$

т.е.  $\lim_{\delta_T \rightarrow 0} (S_T - s_T) = 0$ , а значит функция  $y = f(x)$  интегрируема. **Теорема доказана.**

**Теорема 2.** Если функция  $y = f(x)$  монотонна и ограничена на  $[a; b]$ , то она интегрируема на этом отрезке.

**Доказательство.** Пусть для определенности  $y = f(x)$  неубывающая функция, тогда  $f(b) - f(a) > 0$  и для любого  $\epsilon > 0$  рассмотрим разбиение  $T$

мелкость которого  $\delta_T < \frac{\epsilon}{f(b)-f(a)}$ , тогда для такого разбиения

$$\begin{aligned} 0 \leq S - s &= \sum_{i=1}^{n_T} (M_i - m_i) \Delta x_i < \frac{\epsilon}{f(b) - f(a)} \sum_{i=1}^{n_T} (M_i - m_i) = \\ &= \frac{\epsilon}{f(b) - f(a)} \sum_{i=1}^{n_T} (f(x_i) - f(x_{i-1})) = \frac{\epsilon}{f(b) - f(a)} (f(b) - f(a)) = \epsilon, \end{aligned}$$

т.е.  $\lim_{\delta_T \rightarrow 0} (S_T - s_T) = 0$ . **Теорема доказана.**

## 5.6 Свойства определенного интеграла.

$$1. \int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx.$$

**Доказательство.** Пусть  $T$  разбиение отрезка  $[a; b]$ , причем  $b = x_0 > x_1 > x_2 > \dots > x_n = a$ , тогда для  $i$ -го отрезка разбиения  $\Delta x_i = x_i - x_{i-1} < 0$ , а значит  $S(f(x); T; \xi)$  меняет свой знак при сохранении значений  $f(\xi_i)$ .

$$2. \int_a^a f(x) dx = 0, \quad \int_a^b dx = b - a.$$

**Доказательство.** В первом случае все  $\Delta x_i = 0$ , а во втором для любого разбиения  $T$  отрезка  $[a; b]$  и для любого выбора  $\xi_i$  имеем

$$\int_a^b dx = \sum_{i=1}^{n_T} 1 \cdot (x_i - x_{i-1}) = (b - a).$$

3. Если функция  $f(x)$  интегрируема на  $[a; b]$ , то  $\forall k \in R$

$$\int_a^b k f(x) dx = k \int_a^b f(x) dx.$$

**Доказательство.** Очевидно, для любого разбиения  $T$  отрезка  $[a; b]$  и для любого выбора  $\xi_i$  имеет место равенство  $S(kf(x); T; \xi) = kS(f(x); T; \xi)$ , поэтому если функция  $f(x)$  интегрируема на  $[a; b]$ , то

$$\int_a^b k f(x) dx = \lim_{\delta_T \rightarrow 0} S(kf(x); T; \xi) = k \lim_{\delta_T \rightarrow 0} S(f(x); T; \xi) = k \int_a^b f(x) dx.$$

4. Если функции  $f(x)$  и  $g(x)$  интегрируемы на  $[a; b]$ , то

$$\int_a^b (f(x) \pm g(x))dx = \int_a^b f(x)dx \pm \int_a^b g(x)dx.$$

**Доказательство.** Для любого разбиения  $T$  отрезка  $[a; b]$  и для любого выбора  $\xi_i$  справедливо равенство  $S(f(x) \pm g(x); T; \xi) = S(f(x); T; \xi) \pm S(g(x); T; \xi)$ , поэтому если функции  $f(x)$  и  $g(x)$  интегрируемы на  $[a; b]$ , то

$$\begin{aligned} \int_a^b (f(x) \pm g(x))dx &= \lim_{\delta_T \rightarrow 0} S(f(x) \pm g(x); T; \xi) = \\ &= \lim_{\delta_T \rightarrow 0} (S(f(x); T; \xi) \pm S(g(x); T; \xi)) = \int_a^b f(x)dx \pm \int_a^b g(x)dx. \end{aligned}$$

5. Если функции  $f(x)$  и  $g(x)$  интегрируемы на  $[a; b]$ , то  $f(x) \cdot g(x)$  также интегрируема на  $[a; b]$ .

**Доказательство.** Справедливость этого утверждения следует из очевидного равенства

$$f(x) \cdot g(x) = \frac{1}{4}((f(x) + g(x))^2 - (f(x) - g(x))^2)$$

и следующей вспомогательной леммы

**Лемма.** Если функция  $f(x)$  интегрируема на  $[a; b]$ , то функция  $f^2(x)$  также интегрируема на этом отрезке.

Сформулированная лемма является простым следствием из теоремы об интегрируемости сложной функции см. следующий §5.7.

6. Если функция  $f(x)$  интегрируема на  $[a; b]$ , то она интегрируема на любом отрезке  $[c; d] \subset [a; b]$ .

**Доказательство.** Пусть  $\epsilon > 0$  произвольно,  $T$  некоторое разбиение отрезка  $[a; b]$ , тогда  $S_T - s_T < \epsilon$  при  $\delta_T < \delta_\epsilon$ . Рассмотрим разбиение  $T_1 = T \cup \{c, d\}$ , тогда

$$s_T \leq s_1 \leq S_1 \leq S_T, \quad \text{т.е. } S_1 - s_1 \leq S_T - s_T < \epsilon.$$

Рассмотрим разбиение отрезка  $[c; d]$  точками разбиения  $T_1$ , тогда для  $\bar{S}$  и  $\bar{s}$  на  $[c; d]$  справедливы неравенства

$$0 < \bar{S} - \bar{s} \leq S_1 - s_1 \leq S_T - s_T < \epsilon,$$

т.е.  $\lim_{\delta_T \rightarrow 0} (\bar{S} - \bar{s}) = 0$ .

**7. (свойство аддитивности)** Если функция  $f(x)$  интегрируема на отрезках  $[a; c]$  и  $[c; b]$ , то она интегрируема на отрезке  $[a; b]$ , причем

$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^c f(x)dx + \int_c^b f(x)dx.$$

**Доказательство.** Сначала покажем интегрируемость на отрезке  $[a; b]$ . Пусть  $\epsilon > 0$  произвольно,  $T_1$  - разбиение отрезка  $[a; c]$  мелкости  $\delta_{T_1} < \delta_\epsilon$ , тогда  $S_1 - s_1 < \frac{\epsilon}{2}$ ,  $T_2$  - разбиение отрезка  $[c; b]$  мелкости  $\delta_{T_2} < \delta_\epsilon$ , тогда  $S_2 - s_2 < \frac{\epsilon}{2}$ . Рассмотрим разбиение отрезка  $[a; b]$  вида  $T = T_1 \cup T_2$ , тогда  $\delta_T < \delta_\epsilon$  и  $S - s = (S_1 + S_2) - (s_1 + s_2) < \epsilon$ , т.е.  $f(x)$  интегрируема на отрезке  $[a; b]$ .

Теперь докажем интегральное равенство. Пусть  $T$  - разбиение отрезка  $[a; b]$ , в котором  $c$  является точкой разбиения, тогда

$$S(f(x); T; \xi) = \sum' f(\xi_i) \Delta x_i + \sum'' f(\xi_i) \Delta x_i,$$

где в  $\sum'$  осуществляется суммирование по частичным отрезкам из  $[a; c]$ , а в  $\sum''$  - по частичным отрезкам из  $[c; b]$ . Переходя здесь к пределу при  $\delta_T \rightarrow 0$ , получим требуемое интегральное равенство.

**8.** Если функция  $f(x)$  интегрируема на  $[a; b]$  и  $f(x) \geq 0$ , то  $\int_a^b f(x)dx \geq 0$ .

**Доказательство.** Для любого разбиения  $T$  и при любом выборе точек  $\xi_i$   $S(f(x); T; \xi) \geq 0$ , откуда и следует доказываемое неравенство.

Из свойства 8 вытекает следующее утверждение

**Следствие.** Если функции  $f(x)$  и  $g(x)$  интегрируемы на  $[a; b]$  и  $f(x) \geq g(x)$ , то  $\int_a^b f(x)dx \geq \int_a^b g(x)dx$ .

**9.** Если функция  $f(x)$  интегрируема на  $[a; b]$ , то функция  $|f(x)|$  также интегрируема на  $[a; b]$  и  $|\int_a^b f(x)dx| \leq \int_a^b |f(x)|dx$ .

**Доказательство.** Интегрируемость функции  $|f(x)|$  является следствием из теоремы об интегрируемости сложной функции см. следующий §5.7. Проинтегрировав неравенство  $-|f(x)| \leq f(x) \leq |f(x)|$  по отрезку  $[a; b]$ , в силу следствия из свойства 8 получаем требуемое неравенство.

## 5.7 Критерий Лебега интегрируемости функции по Риману.

**1.** Для формулировки этого критерия потребуется понятие *множества имеющего лебеговскую меру ноль*. Записывается это так:  $\mu(A) = 0$ .

**Определение.** Множество  $A \subset R$  имеет *лебеговскую меру ноль*, если  $\forall \epsilon > 0$  существует конечное или счетное покрытие множества  $A$  интервалами с общей длиной, не превосходящей  $\epsilon$  (т.е.  $\forall \epsilon > 0$  существует система интервалов  $\{I_n\} \equiv \{I_1, I_2, \dots, I_n, \dots\}$  с длинами  $\delta_1, \delta_2, \dots, \delta_n, \dots$  таких, что  $A \subset \bigcup_{n=1}^{\infty} I_n$  и  $\forall n \in N \ s_n = \delta_1 + \delta_2 + \dots + \delta_n < \epsilon$ .)

**Лемма 1.** Любое не более чем счетное множество точек  $\{x_n\} \in R$  имеет лебеговскую меру ноль.

**Доказательство.** Точки такого множества можно покрыть интервалами с центрами в этих точках и длинами  $\delta_1 = \frac{\epsilon}{2}, \delta_2 = \frac{\epsilon}{2^2}, \dots, \delta_n = \frac{\epsilon}{2^n}, \dots$ . Тогда  $s_n = \frac{\epsilon}{2} + \frac{\epsilon}{2^2} + \dots + \frac{\epsilon}{2^n} = \epsilon(1 - \frac{1}{2^n}) < \epsilon$ . **Лемма 1 доказана.**

**Лемма 2.** Пусть  $B \subset A$  и  $\mu(A) = 0$ , тогда  $\mu(B) = 0$ .

Справедливость леммы 2 следует из того очевидного факта, что всякое покрытие множества  $A$  также является покрытием множества  $B$ .

**2.** Далее потребуется еще одно понятие это - *колебание функции в точке*. Для его формулировки введем в рассмотрение систему промежутков на  $[a; b]$ , а именно, если  $x_0 \in (a; b)$  - внутренняя точка  $[a; b]$ ,  $I_\delta(x_0) = (x_0 - \delta, x_0 + \delta) \cap [a; b]$ , если  $x_0 = a$ ,  $I_\delta(x_0) = I_\delta(a) = [a, a + \delta)$ , если  $x_0 = b$ ,  $I_\delta(x_0) = I_\delta(b) = (b - \delta, b]$ .

Пусть  $f(x)$  ограничена на  $[a; b]$ , т.е. выполнено необходимое условие интегрируемости.

**Определение.** Колебание функции  $f(x)$  в точке  $x_0$  называется величина

$$\omega(x_0) = \omega_f(x_0) \stackrel{\text{def}}{=} \inf_{\delta > 0} \sup_{x, y \in I_\delta(x_0)} (f(x) - f(y)) = \inf_{\delta > 0} (M_\delta(x_0) - m_\delta(x_0)),$$

где

$$M_\delta(x_0) = \sup_{I_\delta(x_0)} f(x), \quad m_\delta(x_0) = \inf_{I_\delta(x_0)} f(x).$$

**Лемма 3.** Функция  $f(x)$  непрерывна в точке  $x_0$  тогда и только тогда, когда колебание функции  $f(x)$  в точке  $x_0$  равно нулю, т.е.  $\omega_f(x_0) = 0$ .

**Доказательство.** *Необходимость.* От противного. Пусть  $f(x)$  непрерывна в точке  $x_0$ , но  $\omega_f(x_0) = \alpha > 0$ , тогда в соответствии с определением точной нижней грани числового множества (см. §1.5) для любой последовательности чисел  $\delta_n > 0$ ,  $\delta_n \rightarrow 0$  и соответствующей ей последовательности промежутков  $I_{\delta_n}(x_0)$  выполняются неравенства

$$\sup_{x, y \in I_{\delta_n}(x_0)} (f(x) - f(y)) = M_{\delta_n}(x_0) - m_{\delta_n}(x_0) \geq \alpha > \frac{\alpha}{2} > 0.$$

Отсюда в соответствии с определением точной верхней грани числового множества (см. §1.5) найдутся пары точек  $x_n, y_n \in I_{\delta_n}(x_0)$  такие, что

$$f(x_n) - f(y_n) > \frac{\alpha}{2} > 0.$$

Поскольку длина промежутка  $I_{\delta_n}(x_0)$  стремится к нулю при  $n \rightarrow \infty$ , то  $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = \lim_{n \rightarrow \infty} y_n = x_0$ . Переходя к пределу при  $n \rightarrow \infty$  в последнем неравенстве, в силу непрерывности функции  $f(x)$  в точке  $x_0$ , получаем

$$f(x_0) - f(x_0) = 0 \geq \frac{\alpha}{2} > 0,$$

или  $\alpha = 0$ , т.е.  $\omega_f(x_0) = 0$ .

*Достаточность.* Если  $\omega_f(x_0) = 0$ , тогда  $\forall \epsilon > 0 \exists \delta_\epsilon > 0$  такое, что

$$0 \leq \sup_{x, y \in I_{\delta_\epsilon}(x_0)} (f(x) - f(y)) < \epsilon$$

или  $\forall x, y \in I_{\delta_\epsilon}(x_0)$

$$|f(x) - f(y)| < \epsilon.$$

Полагая в этом неравенстве  $y = x_0$ , получим  $|f(x) - f(x_0)| < \epsilon$ , т.е. имеем развернутую форму записи определения непрерывности функции  $f(x)$  в точке  $x_0$  (см. §3.6). **Лемма 3 доказана.**

**3.** Теперь сформулируем и докажем критерий Лебега.

**Теорема (критерий Лебега-1).** *Для того, чтобы ограниченная на отрезке  $[a; b]$  функция  $f(x)$  была интегрируемой на нем, необходимо и достаточно, чтобы множество  $D$  - точек разрыва этой функции имело лебеговскую меру ноль (т.е.  $\mu(D) = 0$ ).*

**Доказательство. Необходимость.** От противного. Пусть функция  $f(x)$  интегрируема на отрезке  $[a; b]$ , но множество  $D$  не является множеством лебеговской меры ноль, т.е.  $\exists \epsilon_0 > 0$  такое, что  $\forall \{I_n\}, D \subset \bigcup_{n=1}^{\infty} I_n \exists n_0 \in N$  что  $\delta_1 + \delta_2 + \dots + \delta_{n_0} \geq \epsilon_0$  (естественно  $n_0$  зависит от системы интервалов  $\{I_n\}$ ).

Пусть  $T$  - произвольное разбиение  $[a; b]$  точками  $x_k$  (их конечное число). Из множества частичных отрезков разбиения выделим те из них, внутри которых есть точки множества  $D$  (такие всегда есть, т.к. если бы их не было, то все точки множества  $D$  оказались бы среди точек разбиения  $x_k$  и значит их было бы конечное количество, а тогда по лемме 1  $\mu(D) = 0$ ). На каждом таком частичном отрезке разность  $M_i - m_i \geq \alpha > 0$  (если  $\alpha = 0$ , то  $M_i = m_i$  что означает постоянство функции на частичном отрезке, а значит ее непрерывность на этом отрезке, т.е. отсутствие в нем точек разрыва), где  $\alpha$  - некоторое число и сумма длин этих частичных отрезков не меньше  $\epsilon_0$ , причем такие частичные отрезки содержат все множество  $D$  за исключением быть может конечного числа его точек, оказавшихся точками разбиения  $T$ . (Если бы сумма длин таких частичных отрезков оказалась бы меньше  $\epsilon_0$ , то это означало бы существование покрытия множества  $D$  конечной системой интервалов с суммой длин меньше  $\epsilon_0$ , что противоречит предположению.) Тогда для разбиения  $T$  справедливо неравенство  $S_T - s_T \geq \alpha \cdot \epsilon_0 > 0$ , а значит  $\lim_{\delta_T \rightarrow 0} (S_T - s_T) \geq \alpha \cdot \epsilon_0$ , что в силу критерия Римана (см. §5.4) и означает неинтегрируемость функции  $f(x)$  на отрезке  $[a; b]$ . Полученное противоречие означает, что необходимость утверждения теоремы доказана.

**Достаточность.** Пусть множество  $D$  имеет лебеговскую меру ноль. Введем обозначения  $\epsilon > 0$ ,  $M = \sup_{[a; b]} |f(x)|$ ,  $\delta = \frac{\epsilon}{4M}$ ,  $\alpha = \frac{\epsilon}{2(b-a)}$ . Поскольку множество  $D$  имеет меру ноль, то его можно покрыть системой интерва-

лов  $I \equiv \{I_n\}$  имеющих суммарную длину меньше  $\delta$ , тогда на множестве  $A \equiv [a; b] \setminus \bigcup_{n=1}^{\infty} I_n$  функция  $f(x)$  непрерывна, поэтому по лемме 3  $\forall x_0 \in A$   $\omega_f(x_0) = 0$ , а значит существует интервал  $I(x_0)$ , покрывающий  $x_0$ , на котором  $M(x_0) - m(x_0) < \alpha$ . В результате получена система интервалов  $J \equiv \{I(x_0)\}$  покрывающая множество  $A$ . Тогда объединенная система интервалов  $I \cup J$  покрывает весь отрезок  $[a; b]$  (компактное множество см. §3.9) и по лемме Бореля (см. §3.9) из этой системы можно выделить конечное подпокрытие. Концы интервалов, вошедших в такое подпокрытие, зададут некоторое разбиение  $T$  отрезка  $[a; b]$ . Составим верхнюю и нижнюю интегральные суммы Дарбу для этого разбиения и рассмотрим их разность  $S_T - s_T = \sum_{n=1}^{n_T} (M_i - m_i) \Delta x_i$ . Теперь рассортируем члены этой суммы на 2 группы: к первой группе отнесем те слагаемые, для которых частичный интервал  $(x_{i-1}, x_i)$  является интервалом системы  $I$  или частью какого-либо интервала системы  $I$ , ко второй группе отнесем все остальные слагаемые. Тогда справедливы неравенства

$$\begin{aligned} 0 < S_T - s_T &= \sum_1 + \sum_2 < 2M\delta + \alpha \cdot \sum_2 \Delta x_i < 2M\delta + \alpha \cdot (b - a) = \\ &= 2M \cdot \frac{\epsilon}{4M} + \frac{\epsilon}{2(b-a)} \cdot (b-a) = \epsilon. \end{aligned}$$

Тем самым доказано равенство  $\inf_T (S_T - s_T) = 0$ , что в свою очередь означает справедливость предельного равенства  $\lim_{\delta_T \rightarrow 0} (S_T - s_T) = 0$ . (См. по этому поводу замечание ниже.) **Теорема доказана.**

**Замечание.** (дополнение к доказательству критерия Лебега-1) Покажем, что из равенства  $\inf_T (S_T - s_T) = 0$  следует предельное равенство  $\lim_{\delta_T \rightarrow 0} (S_T - s_T) = 0$ .

Действительно,  $\forall \epsilon > 0 \exists T_1$  такое, что  $S_{T_1} - s_{T_1} < \frac{\epsilon}{2}$ , пусть  $n$  - количество точек разбиения  $T_1$ . Поскольку функция  $f(x)$  ограничена на  $[a; b]$ , т.е.  $\exists M > 0$  что  $|f(x)| < M$ , тогда введем величину  $\delta = \frac{\epsilon}{8nM}$  и рассмотрим произвольное разбиение  $T_2$ , мелкость которого  $\delta_{T_2} < \delta$ . Для нового разбиения  $T = T_1 \cap T_2$  в силу свойства 2 интегральных сумм Дарбу (см. §5.4) справедливы неравенства  $S_T - s_T \leq S_{T_1} - s_{T_1} < \frac{\epsilon}{2}$ ,  $S_T - s_T \leq S_{T_2} - s_{T_2}$ .



Оценим разность  $S_{T_2} - s_{T_2}$ , поскольку для такой разности справедливо представление

$$S_{T_2} - s_{T_2} = S_T - s_T + ((S_{T_2} - s_{T_2}) - (S_T - s_T)) < \frac{\epsilon}{2} + ((S_{T_2} - s_{T_2}) - (S_T - s_T)),$$

то достаточно оценить выражение в скобках. Разбиение  $T$  является измельчением (продолжением) разбиения  $T_2$  путем добавления некоторых точек разбиения  $T_1$ , поэтому разности  $(S_{T_2} - s_{T_2})$  и  $(S_T - s_T)$  отличаются некоторыми слагаемыми, количество которых не превосходит  $n$  (количества отрезков разбиения  $T_1$ ), но длина каждого такого отрезка разбиения  $\Delta x_i < \delta_{T_2} < \delta$ , поэтому

$$(S_{T_2} - s_{T_2}) - (S_T - s_T) \leq 4Mn\delta,$$

тогда

$$S_{T_2} - s_{T_2} < \frac{\epsilon}{2} + 4Mn \cdot \frac{\epsilon}{8nM} = \epsilon,$$

что и означает справедливость предельного равенства  $\lim_{\delta_T \rightarrow 0} (S_T - s_T) = 0$ .

Применим критерий Лебега к доказательству следующий двух теорем.

**Теорема (об интегрируемости сложной функции).** *Если функции  $y = g(x)$  интегрируема на отрезке  $[a; b]$ ,  $m = \inf_{[a; b]} g(x)$ ,  $M = \sup_{[a; b]} g(x)$ ,  $f(x) \in C[m; M]$ , тогда сложная функция  $f(g(x))$  интегрируема на  $[a; b]$ .*

**Доказательство.** Если  $g(x)$  непрерывна в точке  $x_0$ , то сложная функция  $f(g(x))$  непрерывна в точке  $x_0$  по теореме о непрерывности сложной функции (см. §3.6). Поэтому точки разрыва сложной функции  $f(g(x))$  могут находиться лишь среди точек разрыва функции  $g(x)$ . Поскольку  $g(x)$  интегрируема на  $[a; b]$ , то по критерию Лебега-1 мера множества точек разрыва функции  $g(x)$  равна нулю, а это означает (см. лемму 2 текущего параграфа), что мера Лебега множества точек разрыва сложной функции  $f(g(x))$  так же равна нулю, что в свою очередь (в соответствии с критерием Лебега-1) означает интегрируемость сложной функции. **Теорема доказана.**

**Пример.** Применим эту теорему для завершения доказательства свойств 5 и 9 определенного интеграла (см. §5.6). Поскольку функции  $f_1(x) = x^2$  и  $f_2(x) = |x|$  непрерывны на всей числовой оси, то из интегрируемости функции

$g(x)$  на  $[a; b]$  следует интегрируемость на этом же отрезке ее квадрата  $g^2(x)$  и абсолютной величины  $|g(x)|$ .

**Теорема (об интегрируемости монотонной функции).** *Если функции  $y = f(x)$  монотонна на  $[a; b]$ , тогда  $y = f(x)$  интегрируема на этом отрезке  $[a; b]$ .*

**Доказательство.** По теореме о точках разрыва монотонной функции (см. §3.6)  $y = f(x)$  может иметь на отрезке  $[a; b]$  только разрывы первого рода. Пусть  $x_0$  - точка разрыва функции  $y = f(x)$ ,  $l_1 = \lim_{x \rightarrow x_0-} f(x)$ ,  $l_2 = \lim_{x \rightarrow x_0+} f(x)$ ,  $l_1 \neq l_2$ , поставим точке  $x_0$  в соответствие рациональное число из интервала с концами  $l_1$  и  $l_2$  (такое всегда найдется по теореме о плотности  $Q$  в  $R$  см. §1.4), но множество  $Q$  - счетно (см. первую теорему Кантора §1.7), а значит множество точек разрыва функции  $y = f(x)$  не более чем счетно (см. теорему 2 из §1.7), по лемме 1 текущего параграфа это множество имеет меру нуль, что в силу критерия Лебега означает интегрируемость функции  $y = f(x)$ . **Теорема доказана.**

**4.** При исследовании на интегрируемость по Риману той или иной функции иногда удобно использовать *критерий Лебега в иной форме*. Для его формулировки введем множество:

$$D(\alpha) = \{x \mid \omega_f(x) \geq \alpha\}.$$

отметим, что это множество замкнуто.

**Теорема (критерий Лебега-2).** *Для того, чтобы ограниченная на отрезке  $[a; b]$  функция  $f(x)$  была интегрируемой по Риману на этом отрезке, необходимо и достаточно, чтобы  $\forall \alpha > 0 \mu(D(\alpha)) = 0$ .*

**Доказательство. Необходимость.** Так как функция  $f(x)$  интегрируема по Риману, то  $\mu(D) = 0$ . Но любое  $D(\alpha) \subset D$  и в силу леммы 2  $\mu(D(\alpha)) = 0$ .

**Достаточность.** Для множества  $D = \bigcap_{n=1}^{\infty} D(\frac{1}{n})$ , но  $\mu(D(\frac{1}{n})) = 0$ , тогда  $\mu(D) = 0$  и по критерию Лебега-1 функция  $f(x)$  интегрируема по Риману.

**Теорема доказана.**

## 5.8 Связь между определенным и неопределенным интегралами. Формула Ньютона-Лейбница.

Пусть функция  $y = f(x)$  интегрируема на  $[a; b]$ , тогда в силу свойства 6 (см. §5.6) она интегрируема на любом отрезке  $[a; t] \subset [a; b]$  при  $t < b$ , т.е. можно рассмотреть функцию

$$\Phi(t) = \int_a^t f(x)dx,$$

называемую *определенным интегралом с переменным верхним пределом*.

**Теорема (о непрерывности интеграла по верхнему пределу).** Если  $y = f(x)$  интегрируема на  $[a; b]$ , тогда  $\Phi(t) \in C[a; b]$ .

**Доказательство.** Для доказательства воспользуемся определением непрерывности на языке приращений (см. §3.6). Пусть  $t \in [a; b]$  и  $t + \Delta t \in [a; b]$ , тогда приращение функции  $\Phi(t)$  в точке  $t$  имеет вид

$$\Delta\Phi(t) = \Phi(t + \Delta t) - \Phi(t) = \int_t^{t+\Delta t} f(x)dx.$$

Так как  $y = f(x)$  интегрируема на  $[a; b]$ , то в силу необходимого условия интегрируемости (см. §5.3)  $|f(x)| \leq C \forall x \in [a; b]$  при некотором  $C \geq 0$ , тогда  $0 \leq |\Delta\Phi(t)| \leq C \cdot \Delta t$ . Отсюда при  $\Delta t \rightarrow 0$  получаем в пределе  $\Delta\Phi(t) \rightarrow 0$ , т.е.  $\Phi(t) \in C[a; b]$ . **Теорема доказана.**

**Теорема (о дифференцируемости интеграла по верхнему пределу).** Если  $f(t) \in C[a; b]$ , то  $\Phi'(t) = f(t)$ .

**Доказательство.** Найдем предел разностного отношения  $\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta\Phi(t)}{\Delta t}$ . Для этого оценим разность

$$\left| \frac{\Delta\Phi(t)}{\Delta t} - f(t) \right| = \left| \frac{1}{\Delta t} \int_t^{t+\Delta t} f(x)dx - \frac{1}{\Delta t} \int_t^{t+\Delta t} f(t)dx \right| \leq \frac{1}{|\Delta t|} \cdot \int_t^{t+\Delta t} |f(x) - f(t)|dx.$$

В силу равномерной непрерывности функции  $f(x)$  на отрезке  $[a; b]$  (см. теорему Кантора §3.8)

$$\left| \frac{\Delta\Phi(t)}{\Delta t} - f(t) \right| \leq \frac{1}{|\Delta t|} \cdot \epsilon \cdot |\Delta t| = \epsilon \text{ при } \Delta t < \delta_\epsilon,$$

т.е.  $\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \Phi(t)}{\Delta t} = f(t)$ . **Теорема доказана.**

В силу доказанных теорем,  $\Phi(t)$  является первообразной для  $f(t)$ , т.е. справедливо равенство

$$\Phi(t) = \int_a^t f(x)dx = F(t) + C,$$

где  $F(t)$  - некоторая первообразная для  $f(t)$  (см. §5.1 ). Полагая  $t = a$ , имеем  $0 = F(a) + C \Rightarrow C = -F(a)$ , т.е.

$$\int_a^t f(x)dx = F(t) - F(a).$$

Отсюда

$$\int_a^b f(x)dx = F(b) - F(a),$$

полученная формула называется *формулой Ньютона-Лейбница* или *основной формулой интегрального исчисления*, другая форма записи этой же формулы

$$\int_a^b f(x)dx = F(x) \Big|_a^b.$$

## 5.9 Замена переменных и интегрирование по частям в определенном интеграле.

**Теорема 1.** Пусть  $f(x) \in C[a; b]$ ,  $\varphi(t) \in C^1[\alpha, \beta]$ , причем  $\varphi(\alpha) = a$ ,  $\varphi(\beta) = b$  и  $\forall t \in (\alpha, \beta)$   $a < \varphi(t) < b$ , тогда

$$\int_a^b f(x)dx = \int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t))\varphi'(t)dt.$$

**Доказательство.** В силу условий теоремы каждый из интегралов, фигурирующих в формуле, существует (см. §5.5). Обозначим через  $F(x)$  некоторую первообразную для функции  $f(x)$ , тогда  $F(\varphi(t))$  - первообразная для

функции  $f(\varphi(t))\varphi'(t)$ . В силу формулы Ньютона-Лейбница имеем

$$\int_a^b f(x)dx = F(b) - F(a)$$

и

$$\int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t))\varphi'(t)dt = F(\varphi(\beta)) - F(\varphi(\alpha)) = F(b) - F(a),$$

т.е.

$$\int_a^b f(x)dx = \int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t))\varphi'(t)dt.$$

**Теорема 1 доказана.**

**Теорема 2.** Пусть  $u(x), v(x) \in C^1[a; b]$ , тогда

$$\int_a^b u dv = uv \Big|_a^b - \int_a^b v du.$$

**Доказательство.** В силу условий теоремы оба интеграла, фигурирующих в формуле, существуют (см. §5.5), поэтому

$$\int_a^b (uv)' dx = \int_a^b (uv' + u'v) dx = \int_a^b u dv + \int_a^b v du,$$

с другой стороны в силу формулы Ньютона-Лейбница

$$\int_a^b (uv)' dx = uv \Big|_a^b.$$

**Теорема 2 доказана.**

#### 5.10 Теоремы о среднем для определенного интеграла.

**Теорема 1 (первая теорема о среднем).** Пусть функции  $y = f(x)$  и  $y = g(x)$  интегрируемы на отрезке  $[a; b]$ ,  $m \leq f(x) \leq M$ ,  $g(x)$  - знакопостоянна на  $[a; b]$ , тогда существует число  $\mu$ ,  $m \leq \mu \leq M$  такое, что

$$\int_a^b f(x)g(x)dx = \mu \cdot \int_a^b g(x)dx.$$

**Доказательство.** Пусть для определенности  $g(x) \geq 0 \ \forall x \in [a; b]$ , тогда справедливо двойное неравенство

$$mg(x) \leq f(x)g(x) \leq Mg(x),$$

проинтегрировав которое в пределах от  $a$  до  $b$ , получим в силу свойства 8 определенного интеграла (см. §5.6)

$$m \int_a^b g(x)dx \leq \int_a^b f(x)g(x)dx \leq M \int_a^b g(x)dx.$$

Так как  $g(x) \geq 0$ , то при  $g(x) \not\equiv 0$  в силу того же свойства 8

$$\int_a^b g(x)dx > 0.$$

Поделив последнее (двойное) неравенство на  $\int_a^b g(x)dx$ , получим

$$m \leq \frac{\int_a^b f(x)g(x)dx}{\int_a^b g(x)dx} \leq M.$$

Выбрав теперь в качестве  $\mu$  величину

$$\mu = \frac{\int_a^b f(x)g(x)dx}{\int_a^b g(x)dx},$$

получим требуемое равенство. **Теорема 1 доказана.**

**Следствие 1.** Если  $f(x) \in C[a; b]$ , то существует точка  $\xi \in [a; b]$  такая, что

$$\frac{1}{b-a} \int_a^b f(x)dx = f(\xi) \text{ или } \int_a^b f(x)dx = f(\xi) \cdot (b-a).$$

**Доказательство.** Так как  $f(x) \in C[a; b]$ , то  $f(x)$  достигает на  $[a; b]$  свои максимальное  $M$  и минимальное  $m$  значения (см. теорему Вейерштрасса §3.7), т.е.  $m \leq f(x) \leq M$ . Повторяя все рассуждения доказанной теоремы с заменой  $g(x) \equiv 1$ , получим

$$m \leq \frac{\int_a^b f(x)dx}{b-a} \leq M.$$

По теореме Больцано-Коши (см. §3.7)  $\exists \xi \in [a; b]$  такое, что

$$\frac{1}{b-a} \int_a^b f(x)dx = f(\xi).$$

**Следствие 1 доказано.**

**Замечание 1.** Величину  $\frac{1}{b-a} \int_a^b f(x)dx$  называют *средним значением функции* функции  $y = f(x)$  на отрезке  $[a; b]$ , этим объясняется название теоремы.

**Замечание 2.** (геометрический смысл теоремы о среднем) При  $f(x) \geq 0$  величина  $\int_a^b f(x)dx$  численно равна площади криволинейной трапеции, ограниченной осью абсцисс, прямыми  $x = a$ ,  $x = b$  и графиком функции  $y = f(x)$ , а произведение  $f(\xi) \cdot (b-a)$  численно равно площади прямоугольника со сторонами  $f(\xi)$  и  $(b-a)$ , т.е. по теореме о среднем эти площади равны.

**Следствие 2.** Пусть функция  $f(x) \in C[a; b]$ ,  $g(x)$  - интегрируема и знакопостоянна на  $[a; b]$ , тогда  $\exists \xi \in [a; b]$  такое, что

$$\int_a^b f(x)g(x)dx = f(\xi) \cdot \int_a^b g(x)dx.$$

**Доказательство.** Так как  $f(x) \in C[a; b]$ , то по теореме Вейерштрасса  $f(x)$  достигает на  $[a; b]$  свои максимальное  $M$  и минимальное  $m$  значения, т.е.  $m \leq f(x) \leq M$ . По первой теореме о среднем найдется  $\mu$ ,  $m \leq \mu \leq M$  такое, что

$$\int_a^b f(x)g(x)dx = \mu \cdot \int_a^b g(x)dx,$$

а по теореме Больцано-Коши  $\exists \xi \in [a; b]$  такое, что  $\mu = f(\xi)$ , откуда и получаем требуемое утверждение. **Следствие 2 доказано.**

**Теорема 2 (вторая теорема о среднем).** Пусть функции  $y = f(x)$  и  $y = g(x)$  интегрируемы на отрезке  $[a; b]$ , функция  $g(x) \geq 0$  и не убывает на  $[a; b]$ , тогда существует число  $c \in [a; b]$  такое, что

$$\int_a^b f(x)g(x)dx = g(b) \cdot \int_c^b f(x)dx.$$

**Доказательство.** Пусть  $T$  произвольное разбиение отрезка  $[a; b]$  мелкости  $\delta_T$ ,  $\Delta x_i \leq \delta_T$ , составим сумму

$$\sigma(f, g, T) = \sum_{i=1}^{n_T} g(x_i) \cdot \int_{x_{i-1}}^{x_i} f(x)dx,$$

обозначим  $M = \sup_{[a; b]} |f(x)|$  (эта величина существует и конечна в силу необходимого условия интегрируемости (см. §5.3)). Составим и оценим разность

$$I = \sigma(f, g, T) - \int_a^b f(x)g(x)dx.$$

В силу свойства 9 определенного интеграла

$$0 \leq |I| = \left| \sum_{i=1}^{n_T} \int_{x_{i-1}}^{x_i} (g(x_i) - g(x))f(x)dx \right| \leq \sum_{i=1}^{n_T} \int_{x_{i-1}}^{x_i} |g(x_i) - g(x)||f(x)|dx.$$

Поскольку функция  $g(x)$  не убывает, то

$$\begin{aligned} 0 \leq |I| &\leq \sum_{i=1}^{n_T} \int_{x_{i-1}}^{x_i} (g(x_i) - g(x_{i-1}))Mdx = M \sum_{i=1}^{n_T} (g(x_i) - g(x_{i-1}))\Delta x_i \leq \\ &\leq M\delta_T \sum_{i=1}^{n_T} (g(x_i) - g(x_{i-1})) = M(g(b) - g(a))\delta_T. \end{aligned}$$

Если  $\delta_T \rightarrow 0$ , то

$$\lim_{\delta_T \rightarrow 0} \sigma(f, g, T) = \int_a^b f(x)g(x)dx.$$



В силу теоремы о непрерывности определенного интеграла с переменным (нижним) пределом (см. §5.8) функция  $\Phi(t) = \int_t^b f(x)dx$  непрерывна на отрезке  $[a; b]$ , а значит достигает на нем свои максимальное и минимальное значения  $\Phi(\alpha) = \min_{[a;b]} \Phi(t)$ ,  $\Phi(\beta) = \max_{[a;b]} \Phi(t)$ ,  $\alpha, \beta \in [a; b]$ , тогда  $\forall t \in [a; b]$  справедливо неравенство  $\Phi(\alpha) \leq \Phi(t) \leq \Phi(\beta)$ . С помощью введенной функции  $\Phi(t)$  получим иное представление для суммы  $\sigma(f, g, T)$

$$\begin{aligned} \sigma(f, g, T) &= \sum_{i=1}^{n_T} g(x_i) \cdot \int_{x_{i-1}}^{x_i} f(x)dx = \sum_{i=1}^{n_T} g(x_i) \cdot \left( \int_{x_{i-1}}^b f(x)dx - \int_{x_i}^b f(x)dx \right) = \\ &= \sum_{i=1}^{n_T} g(x_i) \cdot \Phi(x_{i-1}) - \sum_{i=1}^{n_T} g(x_i) \cdot \Phi(x_i) = \\ &= g(x_1)\Phi(a) + \sum_{i=2}^{n_T} g(x_i) \cdot \Phi(x_{i-1}) - \sum_{i=1}^{n_T-1} g(x_i) \cdot \Phi(x_i) - g(b)\Phi(b). \end{aligned}$$

Так как  $\Phi(b) = 0$ , то после изменения пределов суммирования в первой сумме, получаем

$$\begin{aligned} \sigma(f, g, T) &= g(x_1)\Phi(a) + \sum_{i=1}^{n_T-1} g(x_{i+1}) \cdot \Phi(x_i) - \sum_{i=1}^{n_T-1} g(x_i) \cdot \Phi(x_i) = \\ &= g(x_1)\Phi(a) + \sum_{i=1}^{n_T-1} (g(x_{i+1}) - g(x_i)) \cdot \Phi(x_i). \end{aligned}$$

Поскольку  $g(x_1) \geq 0$ ,  $g(x_{i+1}) - g(x_i) \geq 0$  и  $\Phi(\alpha) \leq \Phi(t) \leq \Phi(\beta)$ , то

$$\Phi(\alpha) \cdot g(b) \leq \sigma(f, g, T) \leq \left( g(x_1) + \sum_{i=1}^{n_T-1} (g(x_{i+1}) - g(x_i)) \right) \cdot \Phi(\beta) = \Phi(\beta) \cdot g(b).$$

Переходя в этом неравенстве к пределу при  $\delta_T \rightarrow 0$  в силу свойства монотонности операции предельного перехода, получаем

$$\Phi(\alpha) \cdot g(b) \leq \int_a^b f(x)g(x)dx \leq \Phi(\beta) \cdot g(b)$$

и поскольку  $g(b) > 0$

$$\Phi(\alpha) \leq \frac{1}{g(b)} \int_a^b f(x)g(x)dx \leq \Phi(\beta).$$

Как выше было отмечено  $\Phi(t) \in C[a; b]$ , поэтому по теореме Больцано-Коши  $\exists c \in [a; b]$  такая, что

$$\Phi(c) = \frac{1}{g(b)} \int_a^b f(x)g(x)dx$$

откуда и следует утверждение теоремы. **Теорема 2 доказана.**

Аналогично доказывается следующая теорема

**Теорема 2'.** Пусть функции  $y = f(x)$  и  $y = g(x)$  интегрируемы на отрезке  $[a; b]$ , функция  $g(x) \geq 0$  и не возрастает на  $[a; b]$ , тогда существует число  $c \in [a; b]$  такое, что

$$\int_a^b f(x)g(x)dx = g(a) \cdot \int_a^c f(x)dx.$$

**Следствие.** Если функции  $y = f(x)$  и  $y = g(x)$  интегрируемы на отрезке  $[a; b]$ , функция  $g(x)$  монотонна на  $[a; b]$ , тогда существует число  $c \in [a; b]$  такое, что

$$\int_a^b f(x)g(x)dx = g(a) \cdot \int_a^c f(x)dx + g(b) \cdot \int_c^b f(x)dx.$$

**Доказательство.** Если  $g(x)$  не убывает на  $[a; b]$ , то функция  $g_1(x) = g(x) - g(a) \geq 0$  не убывает на  $[a; b]$ , тогда по теореме 2 существует число  $c \in [a; b]$  такое, что

$$\int_a^b f(x)g_1(x)dx = g_1(b) \cdot \int_c^b f(x)dx.$$

Подставив в эту формулу выражение для  $g_1(x)$ , получим утверждение следствия.

Если  $g(x)$  не возрастает на  $[a; b]$ , то функция  $g_1(x) = g(x) - g(b) \geq 0$  не возрастает на  $[a; b]$  и значит к паре функций  $f(x)$  и  $g_1(x)$  применима теорема 2', откуда и вытекает доказываемая формула. **Следствие доказано.**

**Теорема 3 (третья теорема о среднем).** Если  $f(x) \in C[a; b]$ ,  $g(x) \in C^1[a; b]$ ,  $g'(x) \geq 0$  на  $[a; b]$ , тогда существует число  $c \in [a; b]$  такое, что

$$\int_a^b f(x)g(x)dx = g(a) \cdot \int_a^c f(x)dx + g(b) \cdot \int_c^b f(x)dx.$$

**Доказательство.** Пусть  $\Phi(t) = \int_a^t f(x)dx$ , очевидно  $\Phi(a) = 0$  и  $\Phi(t)$  дифференцируема по  $t$  (см. §5.8), причем  $\Phi'(t) = f(t)$  (в силу непрерывности  $f(x)$ ,  $\Phi(x) \in C^1[a; b]$ ), поэтому

$$\int_a^b f(x)g(x)dx = \int_a^b g(x)d\Phi(x) = g(x)\Phi(x)\Big|_a^b - \int_a^b \Phi(x)g'(x)dx.$$

По теореме 1 существует число  $c \in [a; b]$  такое, что

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x)g(x)dx &= g(x)\Phi(x)\Big|_a^b - \Phi(c) \int_a^b g'(x)dx = g(b)\Phi(b) - g(a)\Phi(a) - \\ &\quad - \Phi(c)(g(b) - g(a)) = g(a)(\Phi(c) - \Phi(a)) + g(b)(\Phi(b) - \Phi(c)) = \\ &= g(a) \cdot \int_a^c f(x)dx + g(b) \cdot \int_c^b f(x)dx. \end{aligned}$$

**Теорема 3 доказана.**

### 5.11 Формула Тейлора с остаточным членом в интегральной форме. Интегральные неравенства.

**Теорема (формула Тейлора с остаточным членом в интегральной форме).** Пусть  $n \in N$ ,  $f(x) \in C^{(n+1)}[a; b]$ , тогда  $\forall x \in [a; b]$  справедлива формула

$$f(x) = f(a) + \frac{f'(a)}{1!}(x-a) + \dots + \frac{f^{(n)}(a)}{n!}(x-a)^n + \frac{1}{n!} \int_a^x f^{(n+1)}(t)(x-t)^n dt.$$

**Доказательство.** Проведем методом математической индукции. При  $n = 0$

$$f(x) = f(a) + \int_a^x f'(t) dt$$

формула представляет собой формулу Ньютона-Лейбница, т.е. при  $n = 0$  теорема справедлива.

Пусть формула справедлива при  $n = k$ , докажем ее при  $n = k + 1$ . Поскольку по предположению индукции

$$f(x) = f(a) + \frac{f'(a)}{1!}(x-a) + \dots + \frac{f^{(k)}(a)}{k!}(x-a)^k + \frac{1}{k!} \int_a^x f^{(k+1)}(t)(x-t)^k dt,$$

то проинтегрировав по частям остаточный член, получим

$$\begin{aligned} \frac{1}{k!} \int_a^x f^{(k+1)}(t)(x-t)^k dt &= \left\{ \begin{array}{ll} u = f^{(k+1)}(t) & dv = (x-t)^k dt \\ du = f^{(k+2)}(t) dt & v = -\frac{(x-t)^{k+1}}{k+1} \end{array} \right\} = \\ \frac{1}{k!} \left\{ -\frac{(x-t)^{k+1}}{k+1} \cdot f^{(k+1)}(t) \Big|_a^x + \frac{1}{k+1} \int_a^x f^{(k+2)}(t)(x-t)^{k+1} dt \right\} = \\ = \frac{f^{(k+1)}(a)}{(k+1)!} (x-a)^{k+1} + \frac{1}{(k+1)!} \int_a^x f^{(k+2)}(t)(x-t)^{k+1} dt, \end{aligned}$$

что и завершает доказательство. **Теорема доказана.**

Сформулируем и докажем несколько теорем об интегральных неравенствах.

**Теорема (неравенство Гельдера).** Пусть  $p > 1$ ,  $q > 1$ ,  $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ ,  $y = f(x)$  и  $y = g(x)$  - интегрируемы на  $[a; b]$ , тогда справедливо неравенство

$$\int_a^b |f(x)g(x)| dx \leq \left( \int_a^b |f(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} \cdot \left( \int_a^b |g(x)|^q dx \right)^{\frac{1}{q}}$$

**Доказательство.** В §4.7 было доказано неравенство Юнга:  $\forall t \geq 0, \alpha > 0, \beta > 0, \alpha + \beta = 1$  выполняется неравенство  $t^\alpha \leq \alpha t + \beta$ , полагая в котором

$t = \tau^{\frac{1}{\alpha}}$ ,  $\tau \geq 0$  получаем другую форму записи  $\tau \leq \alpha \cdot \tau^{\frac{1}{\alpha}} + \beta$ . Пусть  $\tau = |f_1(x)| \cdot |g_1(x)|^{-\frac{1}{p-1}}$ ,  $\alpha = \frac{1}{p}$ ,  $\beta = \frac{1}{q}$ , тогда

$$\begin{aligned} |f_1(x)| \cdot |g_1(x)|^{-\frac{1}{p-1}} &\leq \frac{1}{p} |f_1(x)|^p \cdot |g_1(x)|^{-\frac{p}{p-1}} + \frac{1}{q} = \\ &= \frac{|f_1(x)|^p}{p} \cdot |g_1(x)|^{-\frac{1}{1-\frac{1}{p}}} + \frac{1}{q} = \frac{|f_1(x)|^p}{p} \cdot |g_1(x)|^{-q} + \frac{1}{q}. \end{aligned}$$

Умножим это неравенство на  $|g_1(x)|^q \geq 0$ ,

$$|f_1(x)| \cdot |g_1(x)|^{-\frac{1}{p-1}+q} \leq \frac{|f_1(x)|^p}{p} + \frac{|g_1(x)|^q}{q},$$

однако

$$-\frac{1}{p-1} + q = -\frac{1}{p(1-\frac{1}{p})} + q = -\frac{q}{p} + q = q(1 - \frac{1}{p}) = \frac{q}{q} = 1,$$

поэтому

$$|f_1(x)| \cdot |g_1(x)| \leq \frac{|f_1(x)|^p}{p} + \frac{|g_1(x)|^q}{q}.$$

Положим в этом неравенстве

$$f_1(x) = \frac{f(x)}{\left(\int_a^b |f(x)|^p dx\right)^{\frac{1}{p}}}, \quad g_1(x) = \frac{g(x)}{\left(\int_a^b |g(x)|^q dx\right)^{\frac{1}{q}}},$$

тогда

$$\frac{|f(x)| \cdot |g(x)|}{\left(\int_a^b |f(x)|^p dx\right)^{\frac{1}{p}} \cdot \left(\int_a^b |g(x)|^q dx\right)^{\frac{1}{q}}} \leq \frac{|f(x)|^p}{p \cdot \int_a^b |f(x)|^p dx} + \frac{|g(x)|^q}{q \cdot \int_a^b |g(x)|^q dx}.$$

Проинтегрировав это неравенство по  $[a; b]$ , получим

$$\frac{\int_a^b |f(x) \cdot g(x)| dx}{\left(\int_a^b |f(x)|^p dx\right)^{\frac{1}{p}} \cdot \left(\int_a^b |g(x)|^q dx\right)^{\frac{1}{q}}} \leq \frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$$

откуда и следует неравенство Гельдера. **Теорема доказана.**

**Следствие (неравенство Коши-Буняковского).** Если в условиях доказанной теоремы положить  $p = q = 2$ , то неравенство Гельдера прини-

мает следующий вид

$$\int_a^b |f(x) \cdot g(x)| dx \leq \sqrt{\int_a^b f^2(x) dx} \cdot \sqrt{\int_a^b g^2(x) dx},$$

называемый неравенством Коши-Буняковского.

**Замечание.** В условиях доказанной теоремы в силу свойства 9 определенного интеграла справедливо неравенство

$$\left| \int_a^b f(x)g(x)dx \right| \leq \left( \int_a^b |f(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} \cdot \left( \int_a^b |g(x)|^q dx \right)^{\frac{1}{q}}$$

**Теорема (неравенство Минковского или обобщенное неравенство треугольников).** Если  $p \geq 1$ , функции  $y = f(x)$  и  $y = g(x)$  интегрируемы на  $[a; b]$ , тогда справедливо неравенство

$$\left( \int_a^b |f(x) + g(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} \leq \left( \int_a^b |f(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} + \left( \int_a^b |g(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}}.$$

**Доказательство.**

$$\begin{aligned} \int_a^b |f(x) + g(x)|^p dx &= \int_a^b |f(x) + g(x)|^{p-1} \cdot |f(x) + g(x)| dx \leq \\ &\leq \int_a^b |f(x) + g(x)|^{p-1} \cdot |f(x)| dx + \int_a^b |f(x) + g(x)|^{p-1} \cdot |g(x)| dx \end{aligned}$$

Далее в силу неравенства Гельдера

$$\begin{aligned} \int_a^b |f(x) + g(x)|^p dx &\leq \left( \int_a^b |f(x) + g(x)|^{q(p-1)} dx \right)^{\frac{1}{q}} \cdot \left( \int_a^b |f(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} + \\ &+ \left( \int_a^b |f(x) + g(x)|^{q(p-1)} dx \right)^{\frac{1}{q}} \cdot \left( \int_a^b |g(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}}, \end{aligned}$$

где  $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ , т.е.  $\frac{1}{q} = 1 - \frac{1}{p} \Leftrightarrow q = \frac{p}{p-1}$  поэтому

$$\int_a^b |f(x) + g(x)|^p dx \leq \left( \int_a^b |f(x) + g(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{q}}.$$

$$\cdot \left\{ \left( \int_a^b |f(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} + \left( \int_a^b |g(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} \right\}$$

или

$$\left( \int_a^b |f(x) + g(x)|^p dx \right)^{1-\frac{1}{q}} \leq \left( \int_a^b |f(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} + \left( \int_a^b |g(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}}$$

что и доказывает неравенство. **Теорема доказана.**

**Замечание.** Методом математической индукции можно доказать более общие неравенства

$$\left( \int_a^b |f_1(x) + \dots + f_n(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} \leq \left( \int_a^b |f_1(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} + \dots + \left( \int_a^b |f_n(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}},$$

$$\sqrt{\left( \int_a^b f_1(x) dx \right)^2 + \dots + \left( \int_a^b f_n(x) dx \right)^2} \leq \int_a^b \sqrt{f_1^2(x) + \dots + f_n^2(x)} dx,$$

в предположении интегрируемости функций  $f_1(x), \dots, f_n(x)$  на отрезке  $[a; b]$ .

### 5.12 Понятие несобственных интегралов 1 и 2 рода. Критерий Коши сходимости несобственных интегралов.

При построении определенного интеграла использовались: а) *конечность* (по длине) отрезка  $[a; b]$ , по которому производится интегрирование; б) *ограниченность* функции  $y = f(x)$  на  $[a; b]$  (необходимое условие интегрируемости см. §5.3). Обобщение интеграла Римана на случай бесконечного промежутка интегрирования приводит к понятию несобственного интеграла 1-го рода, а на случай неограниченности функции в окрестности некоторых точек к понятию несобственного интеграла 2-го рода.

Пусть функция  $y = f(x)$  определена на  $[a; +\infty)$  (или на  $(-\infty; a]$ , или на  $(-\infty; +\infty)$ ) и  $\forall A \geq a$  (соответственно  $\forall A \leq a$  или  $\forall A', A'', A' \leq A''$ ) существует интеграл Римана

$$F(A) = \int_a^A f(x) dx \left( F_1(A) = \int_A^a f(x) dx \text{ или } F_2(A', A'') = \int_{A'}^{A''} f(x) dx \right),$$

т.е. получили функцию от  $A$  (или от  $A'$ ,  $A''$ ).

**Определение.** Если существует предел  $\lim_{A \rightarrow +\infty} F(A)$  (соответственно  $\lim_{A \rightarrow -\infty} F_1(A)$  или  $\lim_{\substack{A'' \rightarrow +\infty \\ A' \rightarrow -\infty}} F_2(A', A'')$ ), то он называется *несобственным интегралом 1-го рода* от функции  $y = f(x)$  и обозначается

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A f(x) dx$$

$$\left( \int_{-\infty}^a f(x) dx = \lim_{A \rightarrow -\infty} \int_A^a f(x) dx \text{ или } \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx = \lim_{\substack{A'' \rightarrow +\infty \\ A' \rightarrow -\infty}} \int_{A'}^{A''} f(x) dx \right).$$

Если этот предел конечен, то интеграл называется *сходящимся*, если не существует, то *расходящимся*. Проиллюстрируем сказанное, исследовав на сходимость следующие интегралы.

**Пример 1.**

$$I_1 = \int_1^{+\infty} \frac{dx}{x^2} = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_1^A \frac{dx}{x^2} = \lim_{A \rightarrow +\infty} \left( -\frac{1}{x} \right) \Big|_1^A = \lim_{A \rightarrow +\infty} \left( -\frac{1}{A} + 1 \right) = 1$$

Интеграл  $I_1$  сходится.

**Пример 2.**

$$I_2 = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dx}{1+x^2} = \lim_{\substack{A'' \rightarrow +\infty \\ A' \rightarrow -\infty}} \int_{A'}^{A''} \frac{dx}{1+x^2} = \lim_{\substack{A'' \rightarrow +\infty \\ A' \rightarrow -\infty}} \left( \operatorname{arctg} x \Big|_{A'}^{A''} \right) =$$

$$= \lim_{\substack{A'' \rightarrow +\infty \\ A' \rightarrow -\infty}} \left( \operatorname{arctg} A'' - \operatorname{arctg} A' \right) = \frac{\pi}{2} - \left( -\frac{\pi}{2} \right) = \pi$$

Интеграл  $I_2$  сходится.

**Пример 3.** Пусть  $a > 0$ , тогда

$$I_3 = \int_a^{+\infty} \frac{dx}{x^\alpha} = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A \frac{dx}{x^\alpha} = \lim_{A \rightarrow +\infty} \left\{ \begin{array}{ll} -\frac{1}{(\alpha-1)x^{\alpha-1}} \Big|_a^A, & \alpha \neq 1, \\ \ln x \Big|_a^A, & \alpha = 1 \end{array} \right\} =$$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left\{ \begin{array}{ll} \frac{1}{1-\alpha} \left( \frac{1}{A^{\alpha-1}} - \frac{1}{a^{\alpha-1}} \right), & \alpha \neq 1, \\ \ln A - \ln a, & \alpha = 1 \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{ll} \frac{a^{1-\alpha}}{\alpha-1}, & \alpha > 1, \\ +\infty, & \alpha \leq 1 \end{array} \right.$$



Итак, при  $\alpha > 1$  интеграл  $I_3$  сходится, а при  $\alpha \leq 1$  интеграл  $I_3$  расходится.

**Пример 4.**

$$I_4 = \int_a^{+\infty} \cos x dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A \cos x dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \sin x \Big|_a^A = \lim_{A \rightarrow +\infty} (\sin A - \sin a)$$

полученный предел не существует, поэтому интеграл  $I_4$  расходится.

**Пример 5.**

$$I_5 = \int_a^{+\infty} e^{\alpha x} dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \frac{e^{\alpha x}}{\alpha} \Big|_a^A = \lim_{A \rightarrow +\infty} \frac{e^{A\alpha} - e^{a\alpha}}{\alpha} = \begin{cases} -\frac{e^{a\alpha}}{\alpha}, & \alpha < 0, \\ +\infty, & \alpha \geq 0 \end{cases}$$

Таким образом, при  $\alpha < 0$  интеграл  $I_5$  сходится, при  $\alpha \geq 0$  расходится.

**Пример 6.** Пусть  $a > 1$ , тогда

$$I_6 = \int_a^{+\infty} \frac{dx}{x \ln^\alpha x} = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A \frac{d(\ln x)}{\ln^\alpha x} = \begin{cases} \frac{1}{\alpha-1} \ln^{1-\alpha} a, & \alpha > 1, \\ +\infty, & \alpha \leq 1 \end{cases}$$

При  $\alpha > 1$  интеграл  $I_6$  сходится, при  $\alpha \leq 1$  расходится.

Пусть функция  $y = f(x)$  определена на  $[a; b)$  (или на  $(a; b]$ ), неограничена при  $x \rightarrow b-$  (или  $x \rightarrow a+$ ), интегрируема (а значит ограничена) на любом отрезке  $[a; b - \alpha]$  (или  $[a + \alpha; b]$ ), в этом случае точка  $b$  (или  $a$ ) называется *особой* и определена функция

$$F(\epsilon) = \int_a^{b-\epsilon} f(x) dx \quad \left( \text{или } F_1(\epsilon) = \int_{a+\epsilon}^b f(x) dx \right)$$

**Определение.** Если существует предел  $\lim_{\epsilon \rightarrow 0+} F(\epsilon)$  (соответственно  $\lim_{\epsilon \rightarrow 0+} F_1(\epsilon)$ ), то он называется *несобственным интегралом 2-го рода* от функции  $y = f(x)$  по отрезку  $[a; b]$  и обозначается

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{\epsilon \rightarrow 0+} \int_a^{b-\epsilon} f(x) dx \quad \left( \text{или } \int_a^b f(x) dx = \lim_{\epsilon \rightarrow 0+} \int_{a+\epsilon}^b f(x) dx \right)$$

Если этот предел конечен, то интеграл называется *сходящимся*, если не существует, то *расходящимся*.

**Пример 7.**

$$\begin{aligned}
 I_7 &= \int_a^b \frac{dx}{(x-b)^\alpha} = \lim_{\epsilon \rightarrow 0+} \int_a^{b-\epsilon} \frac{dx}{(x-b)^\alpha} = \lim_{\epsilon \rightarrow 0+} \left\{ \begin{array}{ll} -\frac{1}{(\alpha-1)(x-b)^{\alpha-1}} \Big|_a^{b-\epsilon}, & \alpha \neq 1, \\ \ln |x-b| \Big|_a^{b-\epsilon}, & \alpha = 1 \end{array} \right\} = \\
 &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0+} \left\{ \begin{array}{ll} \frac{1}{1-\alpha} \left( \frac{1}{(-\epsilon)^{\alpha-1}} - \frac{1}{(a-b)^{\alpha-1}} \right), & \alpha \neq 1, \\ \ln |\epsilon| - \ln |a-b|, & \alpha = 1 \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{ll} \frac{1}{\alpha-1} \cdot \frac{1}{(a-b)^{\alpha-1}}, & \alpha < 1, \\ +\infty, & \alpha \geq 1. \end{array} \right.
 \end{aligned}$$

Итак, при  $\alpha < 1$  интеграл  $I_7$  сходится, а при  $\alpha \geq 1$  интеграл  $I_7$  расходится.

**Пример 8.**

$$\begin{aligned}
 I_8 &= \int_0^1 \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \lim_{\epsilon \rightarrow 0+} \int_0^{1-\epsilon} \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \lim_{\epsilon \rightarrow 0+} \arcsin x \Big|_0^{1-\epsilon} = \\
 &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0+} \arcsin(1-\epsilon) = \arcsin 1 = \frac{\pi}{2}.
 \end{aligned}$$

Интеграл  $I_8$  сходится.

В соответствии с критерием Коши существования предела функции (см. §3.3) получаем

**Теорема (критерий Коши).** *Несобственный интеграл 2-го рода сходится тогда и только тогда, когда  $\forall \epsilon > 0 \exists \delta_\epsilon > 0$  такое, что  $\forall (b - \epsilon'')$  и  $\forall (b - \epsilon')$  таких, что  $0 < |(b - \epsilon'') - b| = |\epsilon''| < \delta_\epsilon$  и  $0 < |(b - \epsilon') - b| = |\epsilon'| < \delta_\epsilon$  выполняется неравенство*

$$|F(\epsilon'') - F(\epsilon')| = \left| \int_{b-\epsilon'}^{b-\epsilon''} f(x) dx \right| < \epsilon.$$

Аналогично для несобственных интегралов 1-го рода

**Теорема (критерий Коши).** *Несобственный интеграл 1-го рода сходится тогда и только тогда, когда  $\forall \epsilon > 0 \exists \delta_\epsilon > 0$  такое, что  $\forall A_1 > \delta_\epsilon$  и  $\forall A_2 > \delta_\epsilon$  выполняется неравенство*

$$|F(A_1) - F(A_2)| = \left| \int_{A_1}^{A_2} f(x) dx \right| < \epsilon.$$

Критерий Коши будучи универсальным не очень удобен при решении задач, поэтому возникает необходимость в более простых достаточных критериях.

### 5.13 Достаточные признаки сходимости несобственных интегралов.

**Теорема (признак сравнения в форме неравенств).** Если на луче  $[a; +\infty)$  выполняется неравенство  $|f(x)| \leq g(x)$ , то из сходимости интеграла  $\int_a^{+\infty} g(x)dx$  следует сходимость интеграла  $\int_a^{+\infty} f(x)dx$ , а из расходимости интеграла  $\int_a^{+\infty} f(x)dx$  расходимость интеграла  $\int_a^{+\infty} g(x)dx$ .

**Доказательство.** Выпишем следующую цепочку неравенств при  $A_2 > A_1 > a$

$$\left| \int_{A_1}^{A_2} f(x)dx \right| \leq \int_{A_1}^{A_2} |f(x)|dx \leq \int_{A_1}^{A_2} g(x)dx.$$

Если интеграл  $\int_a^{\infty} g(x)dx$  сходится, то в силу критерия Коши  $\forall \epsilon > 0 \exists \delta_\epsilon > 0$  такое, что  $\forall A_1 > \delta_\epsilon$  и  $\forall A_2 > \delta_\epsilon$  выполняется неравенство

$$\left| \int_{A_1}^{A_2} f(x)dx \right| \leq \int_{A_1}^{A_2} g(x)dx < \epsilon,$$

т.е. выполняется критерий Коши сходимости интеграла от функции  $f(x)$ .

Если интеграл  $\int_a^{\infty} f(x)dx$  расходится, то в силу критерия Коши  $\exists \epsilon_0 > 0$  такое, что  $\forall \delta_\epsilon > 0$  найдутся  $A_1 > \delta_\epsilon$  и  $A_2 > \delta_\epsilon$ , для которых выполняется неравенство

$$\epsilon_0 \leq \left| \int_{A_1}^{A_2} f(x)dx \right| \leq \int_{A_1}^{A_2} g(x)dx,$$

т.е. для интеграла  $\int_a^{\infty} g(x)dx$  выполняется отрицание критерия Коши сходимости несобственного интеграла от функции  $g(x)$ . **Теорема доказана.**

**Следствие (признак сравнения в предельной форме).** Если существует конечный предел  $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) \cdot x^\alpha = c > 0$ , то при  $\alpha > 1$  интеграл

$\int_a^{+\infty} f(x)dx$  сходится, при  $\alpha \leq 1$  интеграл  $\int_a^{+\infty} f(x)dx$  расходится.

**Доказательство.** Рассмотрим вначале случай  $\alpha > 1$ , тогда из существования предела  $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) \cdot x^\alpha = c > 0$  следует, что функция  $f(x) \cdot x^\alpha$  ограничена при  $x \rightarrow +\infty$ , т.е.  $\exists C_0 > 0$  такая, что  $0 < f(x) \cdot x^\alpha \leq C_0$  при  $\forall x \geq A$  (начиная с некоторого  $A > 0$ ), тогда при  $x \geq A$  выполняется неравенство

$$0 < f(x) \leq \frac{C_0}{x^\alpha}.$$

Но интеграл  $\int_a^{+\infty} \frac{C_0}{x^\alpha} dx$  сходится при  $\alpha > 1$  (см. пример 3 из предыдущего §5.12), откуда в силу признака сравнения получаем требуемое утверждение.

Пусть  $\alpha \leq 1$ . Так как  $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) \cdot x^\alpha = c > 0$ , то  $\exists \epsilon_0 > 0$  такое, что  $c - \epsilon_0 > 0$  и для этого  $\epsilon_0 > 0$  существует  $\delta_{\epsilon_0} > 0$  такое, что  $\forall x > \delta_{\epsilon_0}$  выполняется неравенство  $|f(x) \cdot x^\alpha - c| < \epsilon_0$  или  $c - \epsilon_0 < f(x) \cdot x^\alpha < c + \epsilon_0$ , т.е.

$$0 < \frac{c - \epsilon_0}{x^\alpha} < f(x)$$

откуда с учетом примера 3 из предыдущего §5.12 и признака сравнения получаем требуемое утверждение. **Следствие доказано.**

**Замечание 1.** Такие же утверждения справедливы для несобственных интегралов 2-го рода.

**Замечание 2.** Случай  $c < 0$  рассматривается аналогично.

**Пример 1 (интеграл Пуассона).** Несобственный интеграл 1-го рода вида

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} dx$$

называется *интегралом Пуассона* или *Эйлера-Пуассона*. Докажем сходимость этого интеграла. Для этого предварительно докажем справедливость вспомогательного неравенства  $e^{x^2} \geq 1 + x^2$ ,  $\forall x \in R$ . Действительно, рассмотрим функцию  $f(x) = e^{x^2} - x^2$ ,  $x \in R$ . Так как  $f'(x) = 2x(e^{x^2} - 1)$ , то  $x = 0$  является точкой глобального минимума функции  $f(x)$ , поэтому  $\forall x \in R$  выполняется неравенство  $f(x) \geq f(0)$  или  $e^{x^2} - x^2 \geq 1$ , т.е.  $e^{x^2} \geq 1 + x^2$ . Отсюда

следует, что  $\forall x \in R$  справедливо неравенство

$$e^{-x^2} \leq \frac{1}{1+x^2}.$$

Но интеграл  $\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dx}{1+x^2}$  сходится (см. пример 2 из предыдущего §5.12), поэтому в силу признака сравнения интеграл Пуассона сходится, причем

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi}.$$

**Пример 2.** Функция  $f(x) = x^n \cdot e^{-x^2}$  положительна при  $x > 0$ . С помощью правила Лопиталя можно проверить, что  $\lim_{x \rightarrow +\infty} x^{n+2} \cdot e^{-x^2} = 0$ , т.е.  $\forall \epsilon > 0 \exists \delta_\epsilon > 0$  такое, что  $\forall x > \delta_\epsilon$  выполняется неравенство  $x^{n+2} \cdot e^{-x^2} < \epsilon$  или  $x^n \cdot e^{-x^2} < \frac{\epsilon}{x^2}$  при  $x > \delta_\epsilon$ . Поскольку несобственный интеграл  $\int_1^{+\infty} \frac{\epsilon}{x^2} dx$  сходится (см. пример 1 из предыдущего §5.12), то в силу признака сравнения сходится интеграл  $\int_1^{+\infty} x^n \cdot e^{-x^2} dx$ ,  $\forall n \in N$ , а вместе с ним и интеграл

$$\int_0^{+\infty} x^n \cdot e^{-x^2} dx = \int_0^1 x^n \cdot e^{-x^2} dx + \int_1^{+\infty} x^n \cdot e^{-x^2} dx.$$

Очевидно в этой сумме первое слагаемое является простым римановским интегралом.

**Пример 3 (гамма-функция).** Несобственный интеграл 1-го рода вида

$$\Gamma(p) = \int_0^{+\infty} x^{p-1} \cdot e^{-x} dx, \quad p > 0$$

называется *гамма-функцией*.

При  $p \geq 1$   $\lim_{x \rightarrow +\infty} x^{p-1} \cdot e^{-x} \cdot x^2 = 0$ , поэтому при  $p \geq 1$  интеграл сходится, см. рассуждения предыдущего примера.

При  $0 < p < 1$  интеграл является несобственным по двум причинам: бесконечный предел интегрирования и обращение подинтегральной функции в  $+\infty$  при  $x \rightarrow 0+$ , поэтому для исследования вопроса о сходимости разобьем

интеграл на два слагаемых

$$\Gamma(p) = \int_0^{+\infty} x^{p-1} \cdot e^{-x} dx = \int_0^1 x^{p-1} \cdot e^{-x} dx + \int_1^{+\infty} x^{p-1} \cdot e^{-x} dx.$$

Второй интеграл сходится при любом  $p > 0$ , что доказывается дублированием всех рассуждений проведенных в предыдущем примере 2. В первом же интеграле при  $x \in [0; 1]$  справедливо неравенство

$$x^{p-1} \cdot e^{-x} = \frac{e^{-x}}{x^{1-p}} < \frac{1}{x^{1-p}},$$

но интеграл  $\int_0^1 \frac{dx}{x^{1-p}}$  сходится при  $1 - p < 1$  или  $p > 0$  (см. пример 7 из предыдущего §5.12), т.е. функция  $\Gamma(p)$  определена при  $p > 0$  и только для таких  $p$ .

Причем для нее справедливы равенства:

$$\Gamma(p) = (p-1)! \quad \text{при } p \in N,$$

$$\Gamma(p) = p \Gamma(p-1), \quad \Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \sqrt{\pi},$$

$$\Gamma(p) \cdot \Gamma(1-p) = \frac{\pi}{\sin p\pi} \quad \text{при } 0 < p < 1.$$

**Теорема (признак Дирихле-Абеля).** Пусть выполнены условия:

а)  $f(x) \in C[a; +\infty)$  и имеет ограниченную первообразную на  $[a; +\infty)$ ;

б)  $g(x) \in C^1[a; +\infty)$ , монотонно убывает на  $[a; +\infty)$  и  $\lim_{x \rightarrow +\infty} g(x) = 0$ ,

тогда несобственный интеграл  $\int_a^{+\infty} f(x) \cdot g(x) dx$  сходится.

**Доказательство.** Из условия б) теоремы следует, что при  $x \geq a$  выполняются неравенства  $g(x) > 0$  и  $g'(x) < 0$ , а по условию а)  $\exists K > 0$  такая, что  $|F(x)| \leq K$  (здесь  $F(x)$  первообразная для  $f(x)$ ).

Доказательство проведем с использованием критерия Коши. Для этого рассмотрим интеграл

$$\begin{aligned} \int_{A_1}^{A_2} f(x) \cdot g(x) dx &= \left\{ \begin{array}{ll} u = g(x) & dv = f(x) dx \\ du = g'(x) dx & v = F(x) \end{array} \right\} = \\ &= g(x)F(x) \Big|_{A_1}^{A_2} - \int_{A_1}^{A_2} F(x) \cdot g'(x) dx = g(A_2)F(A_2) - g(A_1)F(A_1) - \int_{A_1}^{A_2} F(x) \cdot g'(x) dx, \end{aligned}$$

тогда при  $A_2 > A_1 > a$  справедлива следующая цепочка неравенств

$$\begin{aligned} \left| \int_{A_1}^{A_2} f(x) \cdot g(x) dx \right| &\leq g(A_2)|F(A_2)| + g(A_1)|F(A_1)| + \int_{A_1}^{A_2} |F(x)| \cdot |g'(x)| dx \leq \\ &\leq K(g(A_2) + g(A_1)) + K \int_{A_1}^{A_2} (-g'(x)) dx = \\ &= K(g(A_2) + g(A_1)) + K(g(A_1) - g(A_2)) = 2Kg(A_1). \end{aligned}$$

Так как  $\lim_{x \rightarrow +\infty} g(x) = 0$ , то  $\forall \epsilon > 0 \exists \delta_\epsilon > 0$  такое, что  $\forall A_1 > \delta_\epsilon$  выполняется неравенство  $g(A_1) < \frac{\epsilon}{2K}$ , тогда для таких  $A_2 > A_1 > \delta_\epsilon$  имеем неравенство

$$\left| \int_{A_1}^{A_2} f(x) \cdot g(x) dx \right| < \epsilon,$$

означающее согласно критерию Коши (см. §5.12) сходимость интеграла. **Теорема доказана.**

**Пример 4 (интеграл Дирихле).** Несобственный интеграл 1-го рода вида

$$D(\beta) = \int_0^{+\infty} \frac{\sin \beta x}{x} dx$$

называется *интегралом Дирихле*. Не смотря на наличие в знаменателе подинтегральной функции  $x$ , точка  $x = 0$  не является особой для интеграла, т.к. по первому замечательному пределу (см. §3.4)  $\frac{\sin \beta x}{x} \rightarrow \beta$  при  $x \rightarrow 0 +$ . Полагая далее  $f(x) = \sin \beta x$  и  $g(x) = \frac{1}{x}$  в силу признака Дирихле-Абеля получаем сходимость этого интеграла, причем

$$D(\beta) = \int_0^{+\infty} \frac{\sin \beta x}{x} dx = \frac{\pi}{2} \operatorname{sign} \beta.$$

Сходимость интеграла Дирихле означает, что определена функция вида

$$Si(t) = \int_0^t \frac{\sin x}{x} dx$$

называемая *интегральным синусом*.

**Пример 5 (интегралы Френеля).** В теории дифракции света встречаются два несобственных интеграла 1-го рода вида

$$\int_0^{+\infty} \sin(x^2) dx \quad \text{и} \quad \int_0^{+\infty} \cos(x^2) dx,$$

которые называются *интегралами Френеля*. Докажем их сходимость на примере первого. Разложим интеграл на сумму

$$\int_0^{+\infty} \sin(x^2) dx = \int_0^1 \sin(x^2) dx + \int_1^{+\infty} \sin(x^2) dx,$$

в которой первое слагаемое является римановским интегралом, а второе представим в виде

$$\int_1^{+\infty} \sin(x^2) dx = \int_1^{+\infty} x \sin(x^2) \cdot \frac{1}{x} dx.$$

Полагая теперь  $f(x) = x \sin(x^2)$  и  $g(x) = \frac{1}{x}$  в силу признака Дирихле-Абеля получаем сходимость интегралов Френеля, причем

$$\int_0^{+\infty} \sin(x^2) dx = \int_0^{+\infty} \cos(x^2) dx = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\pi}{2}}.$$

**Пример 6 (интеграл Лапласа).** Несобственный интеграл 1-го рода вида

$$L(\alpha) = \int_0^{+\infty} \frac{\cos \alpha x}{1+x^2} dx$$

называется *интегралом Лапласа*. Полагая здесь  $f(x) = \cos \alpha x$  и  $g(x) = \frac{1}{1+x^2}$ , получаем сходимость этого интеграла, причем

$$L(\alpha) = \int_0^{+\infty} \frac{\cos \alpha x}{1+x^2} dx = \frac{\pi}{2} \cdot e^{-|\alpha|}.$$



**5.14 Замена переменных под знаком несобственного интеграла и формула интегрирования по частям. Абсолютная и условная сходимость несобственных интегралов. Главное значение (в смысле Коши) несобственного интеграла.**

**Теорема (замена переменных).** Пусть выполнены условия:

а)  $f(x) \in C[a; +\infty)$ ;

б)  $g(t) \in C^1[\alpha; +\infty)$ , монотонна,  $g(t) : [\alpha; +\infty) \rightarrow [a; +\infty)$  и  $g(\alpha) = a$ ,

тогда

$$\int_a^{+\infty} f(x)dx = \int_{\alpha}^{+\infty} f(g(t))g'(t)dt.$$

**Доказательство.**

$$\int_a^{+\infty} f(x)dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A f(x)dx = \lim_{\Lambda \rightarrow +\infty} \int_{\alpha}^{\Lambda} f(g(t))g'(t)dt = \int_{\alpha}^{+\infty} f(g(t))g'(t)dt$$

здесь  $A = g(\Lambda)$ . Теорема доказана.

**Теорема (интегрирование по частям).** Пусть  $v(x), u(x) \in C^1[a; +\infty)$ , существует предел  $L = \lim_{x \rightarrow +\infty} (v(x) \cdot u(x)) < +\infty$ , тогда интегралы

$\int_a^{+\infty} u(x)v'(x)dx$  и  $\int_a^{+\infty} u'(x)v(x)dx$  сходятся или расходятся одновременно и справедлива формула

$$\int_a^{+\infty} u dv = L - u(a)v(a) - \int_a^{+\infty} v du.$$

**Доказательство.**

$$\begin{aligned} \int_a^{+\infty} u dv &= \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A u dv = \lim_{A \rightarrow +\infty} \left( u(A)v(A) - u(a)v(a) - \int_a^A v du \right) = \\ &= L - u(a)v(a) - \int_a^{+\infty} v du. \end{aligned}$$

Теорема доказана.

**Определение.** Несобственный интеграл  $\int_a^{+\infty} f(x)dx$  называется

а) *абсолютно сходящимся*, если сходится интеграл  $\int_a^{+\infty} |f(x)|dx$ ;

б) *условно сходящимся*, если интеграл  $\int_a^{+\infty} |f(x)|dx$  расходится, а сам интеграл сходится.

Сразу отметим, что в силу неравенства  $f(x) \leq |f(x)|$  и признака сравнения из абсолютной сходимости следует сходимость самого интеграла.

**Пример.** Несобственный интеграл 1-го рода

$$\int_1^{+\infty} \frac{\sin x}{x^\alpha} dx, \quad \alpha > 0$$

в силу оценки

$$\left| \frac{\sin x}{x^\alpha} \right| \leq \frac{1}{x^\alpha}$$

сходится абсолютно при  $\alpha > 1$ .

В силу признака Дирихле-Абеля данный интеграл сходится при всех  $\alpha > 0$ .

Из неравенства

$$\left| \frac{\sin x}{x^\alpha} \right| \geq \frac{\sin^2 x}{x^\alpha} = \frac{1}{2x^\alpha} - \frac{\cos 2x}{2x^\alpha},$$

расходимости интеграла  $\int_1^{+\infty} \frac{1}{2x^\alpha} dx$  при  $0 < \alpha \leq 1$  и сходимости по признаку

Дирихле-Абеля интеграла  $\int_1^{+\infty} \frac{\cos 2x}{2x^\alpha} dx$ , заключаем, что исходный интеграл при  $0 < \alpha \leq 1$  сходится условно.

**Определение.** Если  $f(x)$  определена на  $R$  и интегрируема на каждом отрезке прямой, то предел (если он существует)  $\lim_{A \rightarrow +\infty} \int_{-A}^A f(x)dx$  называется *интегралом Коши* от  $f(x)$  или *главным значением* несобственного интеграла и обозначается  $v.p. \int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx$ .

Очевидно для нечетных функций  $v.p. \int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx = 0$ , а для четных

$$v.p. \int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx = 2 \int_0^{+\infty} f(x)dx.$$

### 5.15 Функции ограниченной вариации.

Пусть функция  $y = f(x)$  определена на отрезке  $[a; b]$ . Осуществим разбиение  $T$  этого отрезка точками  $x_i$

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{n_T-1} < x_{n_T} = b$$

и составим сумму абсолютных величин приращений функции  $y = f(x)$

$$V = \sum_{i=1}^{n_T} |f(x_i) - f(x_{i-1})|.$$

**Определение.** Если существует постоянная  $K > 0$  такая, что для любого разбиения  $T$  отрезка  $[a; b]$  справедливо неравенство  $V \leq K$ , то функцию  $y = f(x)$  называют *функцией ограниченной вариации*. Верхняя грань значений сумм  $V$  по всем разбиениям  $T$  называется *полной вариацией* функции  $y = f(x)$  и обозначается

$$V_a^b = \sup_T V.$$

Если  $y = f(x)$  имеет ограниченную вариацию на  $[a; b]$  и этот отрезок поделен на части точкой  $c$ ,  $a < c < b$ , то на каждом из отрезков  $[a; c]$  и  $[c; b]$  функция  $y = f(x)$  также имеет ограниченную вариацию. Обратно, если функция  $y = f(x)$  имеет ограниченные вариации на отрезках  $[a; c]$  и  $[c; b]$ , то  $y = f(x)$  имеет ограниченную вариацию на отрезке  $[a; b]$  и справедлива следующая

**Теорема (о сумме полных вариаций).** Если функция  $y = f(x)$  имеет ограниченную вариацию на  $[a; b]$  и  $a < c < b$ , то  $V_a^b = V_a^c + V_c^b$ .

**Доказательство.** Осуществим разбиения отрезков  $[a; c]$  и  $[c; b]$

$$T_1 \equiv a = y_0 < y_1 < y_2 < \dots < y_{m_{T_1}-1} < y_{m_{T_1}} = c,$$

$$T_2 \equiv c = z_0 < z_1 < z_2 < \dots < z_{k_{T_2}-1} < z_{k_{T_2}} = b$$

и составим соответствующие суммы  $V_1$  и  $V_2$ . Объединение точек  $y_i$  и  $z_j$  в одну совокупность даст некоторое разбиение отрезка  $[a; b]$ , причем соответствующая этому разбиению сумма имеет вид  $V = V_1 + V_2$ . Тогда

$$V_a^b = \sup_T V \geq V_1 + V_2$$

(отсюда, в частности, вытекает ограниченность каждой из сумм  $V_1$  и  $V_2$ , т.е. ограниченность вариации  $y = f(x)$  на обоих отрезках  $[a; c]$  и  $[c; b]$ .) Если выбрать последовательность разбиений  $T_1$  такой, чтобы  $V_1 \rightarrow V_a^c$ , а последовательность разбиений  $T_2$  такой, чтобы  $V_2 \rightarrow V_c^b$  (что возможно по определению точной верхней грани), тогда из последнего неравенства в пределе (по свойству монотонности предела) получим  $V_a^b \geq V_a^c + V_c^b$ .

Теперь докажем обратное неравенство. Осуществим разбиение  $T$  отрезка  $[a; b]$  и составим сумму  $V$ . Добавим в разбиение  $T$  точку  $c$  и составим для нового разбиения  $T \cup \{c\}$  новую сумму  $V_*$ , тогда

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_r \leq c < x_{r+1} < \dots < x_{n_T-1} < x_{n_T} = b,$$

$$V = \sum_{i=1}^{n_T} |f(x_i) - f(x_{i-1})|,$$

$$V_* = \sum_{i=1}^r |f(x_i) - f(x_{i-1})| + |f(c) - f(x_r)| + |f(x_{r+1}) - f(c)| + \sum_{i=r+2}^{n_T} |f(x_i) - f(x_{i-1})|.$$

Очевидно  $V_* \geq V$ , т.к.  $V_*$  отличается от  $V$  на два слагаемых. Но  $V_*$  представима в виде суммы  $V_1 + V_2$ , здесь  $V_1$  и  $V_2$  относятся, соответственно, к отрезкам  $[a; c]$  и  $[c; b]$ , тогда

$$V \leq V_* = V_1 + V_2 \leq \sup_{T_1} V_1 + \sup_{T_2} V_2 = V_a^c + V_c^b.$$

Далее, так же как выше, получаем  $V_a^b \leq V_a^c + V_c^b$ . Сопоставляя оба полученных неравенства, завершаем доказательство. **Теорема доказана.**

**Теорема.** Для того чтобы функция  $y = f(x)$  имеет ограниченную вариацию на  $[a; b]$ , необходимо и достаточно, чтобы она была представима в виде разности двух неубывающих функций.

**Доказательство.** Необходимость. Введем две функции

$$\varphi(x) = f(a) + V_a^x, \quad \psi(x) = V_a^x - f(x) + f(a),$$

тогда  $f(x) = \varphi(x) - \psi(x)$ . Но  $\varphi(x)$  - неубывающая, поэтому осталось доказать, что  $\psi(x)$  не убывает. Пусть  $x$  и  $y$  две точки из отрезка  $[a; b]$ , причем  $x < y$ , тогда

$$\psi(y) = V_a^y - f(y) + f(a) = V_a^x + V_x^y - f(y) + f(a).$$

Отсюда

$$\psi(y) - \psi(x) = V_x^y - (f(y) - f(x)) \geq V_x^y - V_x^y = 0,$$

т.е.  $\psi(y) \geq \psi(x)$ . (Здесь мы воспользовались неравенством  $V_a^b = \sup_T V \geq f(b) - f(a)$  - т.е. рассмотрено разбиение состоящее из двух точек  $x_0 = a$  и  $x_1 = b$ .)

**Замечание.** Приведенное здесь разложение функции  $f(x)$  не является единственно возможным. Если прибавить к функциям  $\varphi(x)$  и  $\psi(x)$  произвольную неубывающую функцию, то получим новое разложение для  $f(x)$ . В частности, прибавляя к  $\varphi(x)$  и  $\psi(x)$  достаточно большую положительную константу, можно добиться того, что  $\varphi(x)$  и  $\psi(x)$  станут положительными. Можно сделать  $\varphi(x)$  и  $\psi(x)$  строго возрастающими.

*Достаточность.* Доказательство достаточности проведем в два этапа. А именно, покажем, что если  $\varphi(x)$  и  $\psi(x)$  неубывающие функции, то, во-первых,  $\varphi(x)$  и  $\psi(x)$  имеют ограниченные вариации и, во-вторых, сумма  $\varphi(x) + (-\psi(x))$  является функцией ограниченной вариации.

Действительно, если  $\varphi(x)$  неубывающая функция, то

$$V = \sum_{i=1}^{n_T} |\varphi(x_i) - \varphi(x_{i-1})| = \sum_{i=1}^{n_T} (\varphi(x_i) - \varphi(x_{i-1})) = \varphi(b) - \varphi(a),$$

тогда  $V_a^b = \sup_T V = \varphi(b) - \varphi(a)$ , т.е.  $\varphi(x)$  и  $\psi(x)$  имеют ограниченные вариации.

**Замечание.** Случай невозрастающей функции сводится к рассмотренному простым изменением знаков.

Для некоторого разбиения  $T$  и функции  $\varphi(x) + (-\psi(x))$  составим сумм  $V$

$$\begin{aligned} V &= \sum_{i=1}^{n_T} |(\varphi(x_i) + (-\psi(x_i))) - (\varphi(x_{i-1}) + (-\psi(x_{i-1})))| \leq \\ &\leq \sum_{i=1}^{n_T} (|\varphi(x_i) - \varphi(x_{i-1})| + |\psi(x_i) - \psi(x_{i-1})|) = V_1 + V_2 \leq \sup_T V_1 + \sup_T V_2. \end{aligned}$$

Отсюда  $\sup_T V \leq \sup_T V_1 + \sup_T V_2$ , т.е. функция  $\varphi(x) + (-\psi(x))$  имеет ограниченную вариацию. **Теорема доказана.**

Приведем несколько примеров функций ограниченной вариации.

**Пример 1.** Всякая неубывающая, невозрастающая, возрастающая или убывающая на отрезке  $[a; b]$  функция имеет на нем ограниченную вариацию. Доказательство приведено в предыдущей теореме. Например,

$$V_0^{50}(e^x) = e^{50} - e^0 = e^{50} - 1 \quad \text{или} \quad V_1^2(\ln x) = \ln 2.$$

**Пример 2.** Класс функций, *удовлетворяющих условию Дирихле*. Такое название носят функции  $f(x)$ , для которых можно разбить отрезок  $[a; b]$  на конечное число частей так, чтобы в каждой из них  $f(x)$  была монотонной. В силу вышеизложенных теорем всякая такая функция имеет ограниченную вариацию, поскольку имеет ограниченную вариацию на каждом интервале монотонности. Например,

$$\begin{aligned} V_0^{4\pi}(\cos x) &= (V_0^\pi + V_\pi^{2\pi} + V_{2\pi}^{3\pi} + V_{3\pi}^{4\pi})(\cos x) = \\ &= (\cos 0 - \cos \pi) + (\cos 2\pi - \cos \pi) + (\cos 2\pi - \cos 3\pi) + (\cos 4\pi - \cos 3\pi) = \\ &= 2 + 2 + 2 + 2 = 8, \\ V_{-1}^1(x - x^3) &= \left( V_{-1}^{-\frac{1}{\sqrt{3}}} + V_{-\frac{1}{\sqrt{3}}}^{\frac{1}{\sqrt{3}}} + V_{\frac{1}{\sqrt{3}}}^1 \right) (x - x^3) = \frac{2}{3\sqrt{3}} + \frac{4}{3\sqrt{3}} + \frac{2}{3\sqrt{3}} = \frac{8}{3\sqrt{3}}. \end{aligned}$$

**Пример 3.** Класс функций, *удовлетворяющих условию Липшица* на отрезке  $[a; b]$ . В этот класс входят функции, для которых существует константа  $K > 0$  такая, что  $\forall x', x'' \in [a; b]$  справедливо неравенство  $|f(x'') - f(x')| \leq K|x'' - x'|$ . Действительно, применяя это неравенство к каждой паре соседних точек разбиения  $x_i$  и  $x_{i-1}$ , имеем

$$V = \sum_{i=1}^{n_T} |f(x_i) - f(x_{i-1})| \leq \sum_{i=1}^{n_T} K|x_i - x_{i-1}| = K(b - a),$$

т.е.  $\sup_T V \leq K(b - a)$  и функция имеет ограниченную вариацию.

**Пример 4.** Дифференцируемые функции, имеющие на отрезке  $[a; b]$  ограниченную производную  $|f'(x)| \leq K$ . Действительно по теореме Лагранжа конечных приращений (см. §4.6)  $f(x'') - f(x') = f'(\xi)(x'' - x')$ ,  $\xi \in (x', x'')$  сразу получаем, что выполняется условие Липшица. В частности всякая функция

класса  $C^1[a; b]$  имеет ограниченную вариацию. В качестве иллюстрации к этому примеру рассмотрим функцию

$$\varphi(x) = \begin{cases} x^2 \sin \frac{\pi}{x}, & x \neq 0, \\ 0, & x = 0. \end{cases}$$

Так как

$$\varphi'(0) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0+} \frac{\Delta x^2 \sin \frac{\pi}{\Delta x}}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0+} \Delta x \sin \frac{\pi}{\Delta x} = 0,$$

то

$$\varphi'(x) = \begin{cases} 2x \sin \frac{\pi}{x} - \pi \cos \frac{\pi}{x}, & x \neq 0, \\ 0, & x = 0. \end{cases}$$

Производная  $\varphi'(x)$  имеет в нуле разрыв 2-го рода и ограничена на любом симметричном отрезке  $[-A; A]$ , поэтому функция  $\varphi(x)$  имеет ограниченную вариацию на любом таком отрезке.

**Пример 5.** Приведем пример ограниченной функции, не имеющей ограниченной вариации. Рассмотрим на отрезке  $[-1; 1]$  функцию

$$\varphi(x) = \begin{cases} x \cos \frac{\pi}{2x}, & x \neq 0, \\ 0, & x = 0. \end{cases}$$

Для разбиения

$$0 < \frac{1}{2n} < \frac{1}{2n-1} < \frac{1}{2n-2} < \dots < \frac{1}{3} < \frac{1}{2} < 1$$

составим сумму  $V$ . Поскольку

$$f\left(\frac{1}{k}\right) = \begin{cases} 0, & k - \text{нечетно}, \\ \pm \frac{1}{k}, & k - \text{четно}, \end{cases}$$

то

$$\begin{aligned} \left|f(1) - f\left(\frac{1}{2}\right)\right| &= \left|f\left(\frac{1}{2}\right) - f\left(\frac{1}{3}\right)\right| = \left|f\left(\frac{1}{2}\right)\right| = \frac{1}{2}, \\ \left|f\left(\frac{1}{3}\right) - f\left(\frac{1}{4}\right)\right| &= \left|f\left(\frac{1}{4}\right) - f\left(\frac{1}{5}\right)\right| = \left|f\left(\frac{1}{4}\right)\right| = \frac{1}{4}, \text{ и т.д.} \\ \left|f\left(\frac{1}{2n-1}\right) - f\left(\frac{1}{2n}\right)\right| &= \left|f\left(\frac{1}{2n}\right) - f(0)\right| = \left|f\left(\frac{1}{2n}\right)\right| = \frac{1}{2n}, \end{aligned}$$

т.е.

$$V = 2\left(\frac{1}{2} + \frac{1}{4} + \frac{1}{6} + \dots + \frac{1}{2n}\right) = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \dots + \frac{1}{n},$$

но  $V \rightarrow +\infty$ , поэтому рассматриваемая функция не имеет ограниченной вариации.

### 5.16 Определение интеграла Стильеса и его свойства.

Пусть на отрезке  $[a; b]$  заданы две функции  $f(x)$  и  $\varphi(x)$ . Осуществим разбиение  $T$  отрезка  $[a; b]$  точками  $x_i$

$$T: a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{n-1} < x_{n_T} = b,$$

мелкость которого будем обозначать  $\delta_T$  (см. §5.3). Выберем в каждом отрезке разбиения точку  $\xi_i \in [x_{i-1}, x_i]$  и составим сумму

$$\sigma(T, \xi, f, \varphi) = \sum_{i=1}^{n_T} f(\xi_i)(\varphi(x_i) - \varphi(x_{i-1})),$$

называемую интегральной суммой Стильеса-Римана.

**Определение.** Если существует предел  $\sigma(T, \xi, f, \varphi)$  при  $\delta_T \rightarrow 0$  не зависящий от  $T$  и выбора точек  $\xi_i$ , то этот предел называется *интегралом Стильеса функции  $f(x)$  по функции  $\varphi(x)$*  и обозначается

$$\lim_{\delta_T \rightarrow 0} \sigma(T, \xi, f, \varphi) = \int_a^b f(x) d\varphi(x).$$

**Замечание.** Обычный интеграл Римана может рассматриваться как частный случай интеграла Стильеса, когда в качестве  $\varphi(x) = x$ .

Отметим ряд свойств интеграла Стильеса.

**1.** Если функция  $f(x)$  интегрируема по функции  $\varphi(x)$ , то  $\forall k, l \in R$  функция  $kf(x)$  интегрируема по функции  $l\varphi(x)$ , причем

$$\int_a^b kf(x) d(l\varphi(x)) = kl \int_a^b f(x) d\varphi(x).$$

**2.** Если функции  $f_1(x)$  и  $f_2(x)$  интегрируемы по одной и той же функции  $\varphi(x)$ , то их сумма  $f_1(x) + f_2(x)$  также интегрируема по функции  $\varphi(x)$ , причем

$$\int_a^b (f_1(x) + f_2(x)) d\varphi(x) = \int_a^b f_1(x) d\varphi(x) + \int_a^b f_2(x) d\varphi(x).$$



**3.** Если функция  $f(x)$  интегрируема по каждой из функций  $\varphi_1(x)$  и  $\varphi_2(x)$ , то она интегрируема по их сумме, причем

$$\int_a^b f(x) d[\varphi_1(x) + \varphi_2(x)] = \int_a^b f(x) d\varphi_1(x) + \int_a^b f(x) d\varphi_2(x).$$

Доказываются эти три свойства исходя непосредственно из определения.

**Пример 1.** Вычислить интеграл Стильеса  $\int_0^2 x^2 d\varphi(x)$ , где

$$\varphi(x) = \begin{cases} 0, & 0 \leq x < 2, \\ 5, & x = 2. \end{cases}$$

Осуществим разбиение отрезка  $[0; 2]$  на части и составим интегральную сумму Стильеса-Римана для функции  $f(x) = x^2$  по функции  $\varphi(x)$

$$\sigma(T, \xi, f, \varphi) = \sum_{i=1}^{n_T} \xi_i^2 (\varphi(x_i) - \varphi(x_{i-1})) = \xi_{n_T}^2 (\varphi(2) - \varphi(x_{n_T-1})) = \xi_{n_T}^2 \varphi(2) = 5\xi_{n_T}^2.$$

Но  $x_{n_T-1} < \xi_{n_T} < x_{n_T} = 2$  и при  $\delta_T \rightarrow 0$   $\xi_{n_T} \rightarrow 2$ , поэтому

$$\lim_{\delta_T \rightarrow 0} \sigma(T, \xi, f, \varphi) = 5 \cdot 2^2 = 20,$$

т.е.

$$\int_0^2 x^2 d\varphi(x) = 20.$$

**Пример 2.** Вычислить интеграл Стильеса  $\int_0^3 x^2 d\varphi(x)$ , где

$$\varphi(x) = \begin{cases} 0, & 0 \leq x \leq 2, \\ 3, & 2 < x \leq 3. \end{cases}$$

Осуществим разбиение отрезка  $[0; 3]$  точками  $x_i$

$$0 = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{r-1} \leq 2 < x_r < \dots < x_{n-1} < x_{n_T} = 3,$$

тогда

$$\sigma(T, \xi, f, \varphi) = \sum_{i=1}^{n_T} \xi_i^2 (\varphi(x_i) - \varphi(x_{i-1})) = \xi_r^2 (\varphi(x_r) - \varphi(x_{r-1})) = \xi_r^2 (3 - 0) = 3\xi_r^2.$$

Так как при  $\delta_T \rightarrow 0$   $\xi_r \rightarrow 2$ , то

$$\int_0^3 x^2 d\varphi(x) = \lim_{\delta_T \rightarrow 0} \sigma(T, \xi, f, \varphi) = 3 \cdot 4 = 12.$$

4. Если функция  $f(x)$  интегрируема по функции  $\varphi(x)$ ,  $|f(x)| \leq M \forall x \in [a; b]$ ,  $V_a^b$  - полная вариация функции  $\varphi(x)$ , то

$$\left| \int_a^b f(x) d\varphi(x) \right| \leq M \cdot V_a^b.$$

5. (интегрирование по частям) Если функция  $f(x)$  интегрируема по функции  $\varphi(x)$ , то и обратно функция  $\varphi(x)$  интегрируема по функции  $f(x)$ , причем имеет место тождество

$$\int_a^b \varphi(x) df(x) = f(x)\varphi(x) \Big|_a^b - \int_a^b f(x) d\varphi(x),$$

называемое *формулой интегрирования по частям*.

**Доказательство.** Осуществим разбиение отрезка  $[a; b]$  точками  $x_i$ , осуществим выбор точек  $\xi_i$ , составим интегральную сумму Стильеса-Римана для левого интеграла

$$\sigma(T, \xi, \varphi, f) = \sum_{i=1}^{n_T} \varphi(\xi_i)(f(x_i) - f(x_{i-1}))$$

и осуществим в ней перегруппировку слагаемых относительно значений функции  $f(x)$  в узлах  $x_i$ , получим

$$\begin{aligned} \sigma(T, \xi, \varphi, f) &= \varphi(\xi_{n_T})f(b) - \varphi(\xi_1)f(a) - \sum_{i=1}^{n_T-1} f(x_i)(\varphi(\xi_{i+1}) - \varphi(\xi_i)) = \\ &= \varphi(\xi_{n_T})f(b) - \varphi(\xi_1)f(a) + (f(b)\varphi(b) - f(a)\varphi(a)) - \\ &\quad - (f(b)\varphi(b) - f(a)\varphi(a)) - \sum_{i=1}^{n_T-1} f(x_i)(\varphi(\xi_{i+1}) - \varphi(\xi_i)) = \\ &= f(x)\varphi(x) \Big|_a^b - f(a)(\varphi(\xi_1) - \varphi(a)) - \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& - \sum_{i=1}^{n_T-1} f(x_i)(\varphi(\xi_{i+1}) - \varphi(\xi_i)) - f(b)(\varphi(b) - \varphi(\xi_{n_T})) = \\
& = f(x)\varphi(x) \Big|_a^b - \sum_{i=0}^{n_T} f(x_i)(\varphi(\xi_{i+1}) - \varphi(\xi_i)) = f(x)\varphi(x) \Big|_a^b - \sigma(T, \xi, f, \varphi).
\end{aligned}$$

Так как существует предел

$$\lim_{\delta_T \rightarrow 0} \sigma(T, \xi, f, \varphi) = \int_a^b f(x) d\varphi(x),$$

то существует предел и левой части и по определению интеграла Стильтеса-Римана он равен  $\int_a^b \varphi(x) df(x)$ , что завершает доказательство формулы интегрирования по частям. **Теорема доказана.**

**6. (аддитивность)** Если функция  $f(x)$  интегрируема по функции  $\varphi(x)$  на отрезке  $[a; b]$  и этот отрезок разделен точкой  $c$  на два других ( $a < c < b$ ), то на каждой из частей  $[a; c]$  и  $[c; b]$  функция  $f(x)$  интегрируема по функции  $\varphi(x)$ , причем

$$\int_a^b f(x) d\varphi(x) = \int_a^c f(x) d\varphi(x) + \int_c^b f(x) d\varphi(x).$$

Обратное утверждение, как показывает следующий пример, вообще говоря не верно, т.е. из существования правой части последнего равенства *не вытекает* существование левой.

**Пример 3.** Пусть на  $[-1; 1]$  задана пара функций

$$f(x) = \begin{cases} 1, & -1 \leq x < 0, \\ 0, & 0 \leq x \leq 1 \end{cases} \quad \text{и} \quad \varphi(x) = \begin{cases} 0, & -1 \leq x \leq 0, \\ 1, & 0 < x \leq 1, \end{cases}$$

тогда

$$\int_{-1}^0 f(x) d\varphi(x) = 0 \quad (\text{т.к. все разности } \varphi(x_{i+1}) - \varphi(x_i) = 0),$$

$$\int_0^1 f(x) d\varphi(x) = 0 \quad (\text{т.к. все } f(\xi_i) = 0).$$

Однако интеграл  $\int_{-1}^1 f(x)d\varphi(x)$  не существует. Действительно, пусть  $T$  разбиение  $[-1; 1]$  точками  $x_i$

$$T: -1 = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_r < 0 < x_{r+1} < x_{n-1} < x_{n_T} = 1,$$

тогда

$$\begin{aligned}\sigma(T, \xi, f, \varphi) &= \sum_{i=1}^{n_T} f(\xi_i)(\varphi(x_i) - \varphi(x_{i-1})) = \\ &= f(\xi_r)(\varphi(x_{r+1}) - \varphi(x_r)) = f(\xi_r)(1 - 0) = f(\xi_r).\end{aligned}$$

Если  $0 \leq \xi_r < x_{r+1}$ , то при  $\delta_T \rightarrow 0$ ,  $\xi_r \rightarrow 0+$ , тогда  $f(\xi_r) = 0$  и значит  $\lim_{\delta_T \rightarrow 0} \sigma(T, \xi, f, \varphi) = 0$ . Если  $x_r < \xi_r < 0$ , то при  $\delta_T \rightarrow 0$ ,  $\xi_r \rightarrow 0-$ , тогда  $f(\xi_r) = 1$  и значит  $\lim_{\delta_T \rightarrow 0} \sigma(T, \xi, f, \varphi) = 1$ , т.е.  $\sigma(T, \xi, f, \varphi)$  не имеет конечного

предела и значит интеграл  $\int_{-1}^1 f(x)d\varphi(x)$  не существует.

Полученный "неприятный" результат очевидно связан с тем, что обе функции разрывны в одной точке 0.

Справедливо следующее свойство.

**6а.** Если существуют интегралы  $\int_a^c f(x)d\varphi(x)$  и  $\int_c^b f(x)d\varphi(x)$ , то для существования интеграла  $\int_a^b f(x)d\varphi(x)$  достаточно, чтобы одна из функций  $f(x)$  или  $\varphi(x)$  была *непрерывна* в точке  $x = c$ , а другая *ограничена* в некоторой окрестности этой точки.

**Доказательство.** Рассмотрим два случая. Первый предполагает, что точка  $c$  входит в разбиение  $T$ , тогда  $\sigma(T, \xi, f, \varphi)$  представляет собой сумма аналогичных сумм для отрезков  $[a; c]$  и  $[c; b]$  и будет стремиться при  $\delta_T \rightarrow 0$  к сумме интегралов

$$\int_a^c f(x)d\varphi(x) + \int_c^b f(x)d\varphi(x).$$

Пусть точка  $c$  не входит в разбиение  $T$  и  $\sigma$  некоторая сумма соответствующая этому разбиению. Рассмотрим новое разбиение  $T^* = T \cup \{c\}$  и сумму  $\sigma^*$ , которая, как отмечалось выше в первом случае, имеет своим пределом при

$\delta_T \rightarrow 0$  сумму интегралов. Если  $x_{r-1} < c < x_r$ , то суммы  $\sigma$  и  $\sigma^*$  отличаются друг от друга слагаемыми

$$f(\xi_r)(\varphi(x_r) - \varphi(x_{r-1}))$$

в сумме  $\sigma$  и

$$f(\eta_r)(\varphi(c) - \varphi(x_{r-1})) + f(\eta_{r+1})(\varphi(x_r) - \varphi(c))$$

в сумме  $\sigma^*$ , причем  $x_{r-1} \leq \eta_r \leq c \leq \eta_{r+1} \leq x_r$ ,  $x_{r-1} \leq \xi_r \leq x_r$ , так что

$$\sigma - \sigma^* = f(\xi_r)(\varphi(x_r) - \varphi(x_{r-1})) - f(\eta_r)(\varphi(c) - \varphi(x_{r-1})) - f(\eta_{r+1})(\varphi(x_r) - \varphi(c)).$$

Если  $\varphi(x)$  непрерывна в точке  $c$ , то при  $\delta_T \rightarrow 0$

$$\begin{aligned} |\sigma - \sigma^*| &\leq |f(\xi_r)| |\varphi(x_r) - \varphi(x_{r-1})| + \\ &+ |f(\eta_r)| |\varphi(c) - \varphi(x_{r-1})| + |f(\eta_{r+1})| |\varphi(x_r) - \varphi(c)| \rightarrow 0 \end{aligned}$$

за счет вторых множителей в каждом из слагаемых.

Если  $f(x)$  непрерывна в точке  $c$ , то после перегруппировки слагаемых относительно значений функции  $\varphi(x)$  в узлах при  $\delta_T \rightarrow 0$

$$\begin{aligned} |\sigma - \sigma^*| &\leq |\varphi(x_r)| |f(\xi_r) - f(\eta_{r+1})| + \\ &+ |\varphi(x_{r-1})| |f(\eta_r) - f(\xi_r)| + |\varphi(c)| |f(\eta_{r+1}) - f(\eta_r)| \rightarrow 0. \end{aligned}$$

Поэтому

$$\lim_{\delta_T \rightarrow 0} \sigma = \lim_{\delta_T \rightarrow 0} \sigma^* = \int_a^c f(x) d\varphi(x) + \int_c^b f(x) d\varphi(x).$$

**Свойство 6а доказано.**

### 5.17 Существование и вычисление интеграла Стильеса.

Пусть функции  $f(x)$  и  $\varphi(x)$  ограничены на  $[a; b]$  и  $\varphi(x)$  возрастает. Осуществим разбиение отрезка  $[a; b]$  точками  $x_i$ , обозначим  $m_i = \inf_{[x_{i-1}, x_i]} f(x)$  и  $M_i = \sup_{[x_{i-1}, x_i]} f(x)$  и составим верхнюю и нижнюю интегральные суммы Дарбу-Стилтьеса

$$s = \sum_{i=1}^{n_T} m_i (\varphi(x_i) - \varphi(x_{i-1})) \quad \text{и} \quad S = \sum_{i=1}^{n_T} M_i (\varphi(x_i) - \varphi(x_{i-1})).$$

Как и для интеграла Римана эти суммы обладают следующими свойствами (см. §5.4 текущей главы)

**Свойство 1.** Для любой интегральной суммы Римана-Стилтьеса соответствующей разбиению  $T$  справедливо неравенство  $s \leq \sigma(T, \xi, f, \varphi) \leq S$ .

**Свойство 2.** Если к точкам разбиения  $T$  добавить новые точки разбиения, то верхняя сумма  $S$  может лишь не увеличиться, а нижняя  $s$  лишь не уменьшиться

**Свойство 3.** Любая нижняя интегральная сумма Дарбу-Стилтьеса не превосходит любой верхней интегральной суммы Дарбу-Стилтьеса.

Таким образом, множество всех верхних сумм Дарбу-Стилтьеса  $\{S\}$  ограничено снизу, а множество всех нижних сумм  $\{s\}$  ограничено сверху. Обозначим  $l = \sup s$ ,  $L = \inf S$ , тогда  $l \leq L$ .

**Теорема (необходимое и достаточное условие интегрируемости).**  
*Для существования интеграла Стильтьеса  $\int_a^b f(x) d\varphi(x)$  необходимо и достаточно, чтобы  $\lim_{\delta_T \rightarrow 0} (S - s) = 0$ .*

Для доказательства следует продублировать все рассуждения доказательства соответствующей теоремы (критерий Римана) из §5.4 текущей главы.

**Теорема 1.** Если  $f(x) \in C[a; b]$ , то  $f(x)$  интегрируема на  $[a; b]$  по любой возрастающей функции  $\varphi(x)$ .

В справедливости этого утверждения можно убедиться, продублировав все рассуждения доказательства теоремы об интегрируемости по Риману непрерывной на отрезке функции (см. теорему 1 из §5.5).

**Теорема 2.** Если  $f(x) \in C[a; b]$ , то  $f(x)$  интегрируема на  $[a; b]$  по любой функции ограниченной вариации.

Действительно всякая функция ограниченной вариации представима в виде разности двух неубывающих функций, по которым в силу теоремы 1 интеграл от  $f(x)$  по  $[a; b]$  существует, тогда в силу свойства линейности интеграла Римана-Стилтьеса по  $\varphi(x)$  получаем требуемое утверждение.

По формуле интегрирования по частям получаем следствие из этой теоремы.

**Следствие.** Любая функция ограниченной вариации  $\varphi(x)$  интегрируема по функции  $f(x) \in C[a; b]$  непрерывной на  $[a; b]$ .

**Теорема 3.** Если  $f(x) \in C[a; b]$ ,  $\varphi(x)$  имеет ограниченную интегрируемую производную на  $[a; b]$ , то

$$\int_a^b f(x) d\varphi(x) = \int_a^b f(x) \varphi'(x) dx.$$

**Доказательство.** Отметим, что римановский интеграл в правой части доказываемого равенства существует в силу свойства 5 определенного интеграла (см. §5.6 текущей главы 5), а интеграл Стильтьеса из левой части существует по теореме 2, поскольку  $\varphi(x)$  является функцией ограниченной вариации (см. пример 4 из §5.15). Осуществим разбиение  $T$  отрезка  $[a; b]$  точками  $x_i$ , тогда по теореме Лагранжа о среднем для  $\varphi(x)$  на любом частичном отрезке разбиения справедливо равенство

$$\varphi(x_i) - \varphi(x_{i-1}) = \varphi'(\tilde{\eta}_i)(x_i - x_{i-1}), \quad x_{i-1} < \tilde{\eta}_i < x_i.$$

Составим суммы

$$\begin{aligned} \sigma(T, \tilde{\eta}, f, \varphi) &= \sum_{i=1}^{n_T} f(\tilde{\eta}_i)(\varphi(x_i) - \varphi(x_{i-1})) = \\ &= \sum_{i=1}^{n_T} f(\tilde{\eta}_i) \cdot \varphi'(\tilde{\eta}_i)(x_i - x_{i-1}) = S(f \cdot \varphi', T, \tilde{\eta}), \end{aligned}$$

тогда при  $\delta_T \rightarrow 0$  в силу существования обоих интегралов получаем в пределе интересующее нас равенство. **Теорема 3 доказана.**

**Замечание.** Теорема остается справедливой и в случае, если на отрезке  $[a; b]$  имеется конечное число точек, где производная  $\varphi'(x)$  не существует, но  $\varphi(x) \in C[a; b]$  (в этих условиях  $\varphi(x)$  имеет ограниченную вариацию на  $[a; b]$ ). При доказательстве необходимо включить точки несуществования производной  $\varphi'(x)$  в число точек деления отрезка  $[a; b]$ .

**Пример 1.**

$$\int_2^4 x^2 d \ln x = \int_2^4 x^2 \frac{dx}{x} = \frac{x^2}{2} \Big|_2^4 = 6,$$

$$\int_0^2 x^2 d(3x^2 - 2) = \int_0^2 x^2 6x dx = \frac{3}{2} x^4 \Big|_0^2 = 24,$$

$$\int_0^\pi \sin^3 x d(\sin x) = 0.$$

**Следствие 1.** Если  $f(x) \in C[a; b]$ ,  $\varphi(b) \neq \varphi(b-0)$ , во всех остальных точках отрезка  $[a; b]$  производная  $\varphi'(x)$  существует, интегрируема (и значит ограничена), тогда

$$\int_a^b f(x) d\varphi(x) = \int_a^b f(x) \varphi'(x) dx + f(b) \cdot (\varphi(b) - \varphi(b-0)).$$

**Доказательство.** Интеграл из левой части равенства существует по теореме 2 (как интеграл от непрерывной функции по функции ограниченной вариации). Введем функцию

$$\varphi^*(x) = \begin{cases} \varphi(x), & x \neq b, \\ \varphi(b-0), & x = b, \end{cases}$$

тогда  $\varphi^*(x) \in C[a; b]$  и по теореме 3

$$\int_a^b f(x) d\varphi^*(x) = \int_a^b f(x) \varphi'(x) dx.$$

Осуществим разбиение  $T$  отрезка  $[a; b]$  и составим интегральную сумму  $\sigma(T, \xi, f, \varphi)$

$$\begin{aligned} \sigma(T, \xi, f, \varphi) &= \sum_{i=1}^{n_T} f(\xi_i) (\varphi(x_i) - \varphi(x_{i-1})) = \\ &= \sum_{i=1}^{n_T-1} f(\xi_i) (\varphi(x_i) - \varphi(x_{i-1})) + f(\xi_{n_T}) (\varphi(b) - \varphi(x_{n_T-1})) = \end{aligned}$$



$$\begin{aligned}
&= \sum_{i=1}^{n_T-1} f(\xi_i)(\varphi(x_i) - \varphi(x_{i-1})) + \\
&+ f(\xi_{n_T})(\varphi(b-0) - \varphi(x_{n_T-1})) + f(\xi_{n_T})(\varphi(b) - \varphi(b-0)) = \\
&= \sigma(T, \xi, f, \varphi^*) + f(\xi_{n_T})(\varphi(b) - \varphi(b-0)).
\end{aligned}$$

Но при  $\delta_T \rightarrow 0$

$$\begin{aligned}
\sigma(T, \xi, f, \varphi^*) &\rightarrow \int_a^b f(x) d\varphi(x) \\
f(\xi_{n_T}) \cdot (\varphi(b) - \varphi(b-0)) &\rightarrow f(b) \cdot (\varphi(b) - \varphi(b-0)),
\end{aligned}$$

поэтому существует предел  $\sigma(T, \xi, f, \varphi)$  при  $\delta_T \rightarrow 0$  и справедлива доказываемая формула. **Следствие 1 доказано.**

**Следствие 2.** Если  $f(x) \in C[a; b]$ ,  $\varphi(a) \neq \varphi(a+0)$ , во всех остальных точках отрезка  $[a; b]$  производная  $\varphi'(x)$  существует, интегрируема (и значит ограничена), тогда

$$\int_a^b f(x) d\varphi(x) = \int_a^b f(x) \varphi'(x) dx + f(a) \cdot (\varphi(a+0) - \varphi(a)).$$

Доказательство аналогично доказательству следствия 1.

**Следствие 3.** Если  $f(x) \in C[a; b]$ ,  $\varphi(c-0) \neq \varphi(c+0)$ ,  $a < c < b$ , во всех остальных точках отрезка  $[a; b]$  производная  $\varphi'(x)$  существует, интегрируема (и значит ограничена), тогда

$$\int_a^b f(x) d\varphi(x) = \left( \int_a^c + \int_c^b \right) f(x) \varphi'(x) dx + f(c) \cdot (\varphi(c+0) - \varphi(c-0)).$$

**Доказательство.** Действительно

$$\begin{aligned}
\int_a^b f(x) d\varphi(x) &= \left( \int_a^c + \int_c^b \right) f(x) d\varphi = \\
&= \int_a^c f(x) \varphi'(x) dx + f(c) \cdot (\varphi(c) - \varphi(c-0)) +
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& + \int_c^b f(x)\varphi'(x)dx + f(c) \cdot (\varphi(c+0) - \varphi(c)) = \\
& = \left( \int_a^c + \int_c^b \right) f(x)\varphi'(x)dx + f(c) \cdot (\varphi(c+0) - \varphi(c-0)).
\end{aligned}$$

Таким образом доказано следующее утверждение

**Теорема 4.** Если  $f(x) \in C[a; b]$ ,  $\varphi(x)$  имеет разрывы первого рода в точках  $a, b$  и конечном числе внутренних точек  $a < c_1 < c_2 < \dots < c_k < b$ , а между этими точками производная  $\varphi'(x)$  существует, интегрируема (и значит ограничена), то справедлива формула

$$\begin{aligned}
\int_a^b f(x)d\varphi(x) &= \int_a^b f(x)\varphi'(x)dx + f(a) \cdot (\varphi(a+0) - \varphi(a)) + \\
&+ \sum_{i=1}^k f(c_i) \cdot (\varphi(c_i+0) - \varphi(c_i-0)) + f(b) \cdot (\varphi(b) - \varphi(b-0)).
\end{aligned}$$

Итак, наличие точек разрыва 1-го рода у функции  $\varphi(x)$  хотя и создает "технические" трудности, все же не мешает вычислять интеграл, если только  $\varphi(x)$  дифференцируема в остальных точках отрезка  $[a; b]$ .

**Пример 2.** Вычислить интеграл Стильтеса

$$\int_1^6 x^2 d\varphi(x), \quad \text{где } \varphi(x) = \begin{cases} 2, & x = 1 \text{ или } x = 6, \\ x, & 1 < x \leq 3, \\ x^2, & 3 < x \leq 5, \\ x^3, & 5 < x < 6. \end{cases}$$

Здесь точки разрыва 1, 3, 5 и 6, поэтому последовательно находим

$$\varphi(1+0) - \varphi(1) = 1 - 2 = -1,$$

$$\varphi(3+0) - \varphi(3-0) = 3^2 - 3 = 6,$$

$$\varphi(5+0) - \varphi(5-0) = 5^3 - 5^2 = 125 - 25 = 100,$$

$$\varphi(6) - \varphi(6-0) = 2 - 6^3 = -214,$$

$$\varphi'(x) = \begin{cases} 1, & 1 < x \leq 3, \\ 2x, & 3 < x \leq 5, \\ 3x^2, & 5 < x < 6. \end{cases}$$

Отсюда по теореме 3 получаем

$$\begin{aligned} \int_1^6 x^2 d\varphi(x) &= \int_1^3 x^2 \cdot 1 dx + \int_3^5 x^2 \cdot 2x dx + \int_5^6 x^2 \cdot 3x^2 dx + \\ &\quad + 1^2 \cdot (-1) + 3^2 \cdot 6 + 5^2 \cdot 100 + 6^2 \cdot (-214) = \\ &= \frac{x^3}{3} \Big|_1^3 + \frac{x^4}{2} \Big|_3^5 + \frac{3}{5} x^5 \Big|_5^6 - 1 + 54 + 2.500 - 7.704 = \\ &= \left(9 - \frac{1}{3}\right) + \frac{625 - 81}{2} + \frac{3}{5} \cdot (6^5 - 5^5) - 5.151 = \\ &= 9 - \frac{1}{3} + 272 + \frac{3}{5} \cdot (7.776 - 3.125) - 5.151 = \\ &= -4.870 - \frac{1}{3} + \frac{3}{5} \cdot 4.651 = -4.870 - \frac{1}{3} + \frac{3}{5} \cdot 4.650 + \frac{3}{5} = \\ &= -4.870 - \frac{1}{3} + 2.790 + \frac{3}{5} = -2.080 + \frac{3}{5} - \frac{1}{3} = -2.080 + \frac{4}{15} = -2.079\frac{11}{15}. \end{aligned}$$

**Пример 3.** Проверьте, что

$$\int_0^3 x^2 d\varphi(x) = 494\frac{8}{15}, \quad \text{если } \varphi(x) = \begin{cases} x^3, & 0 \leq x \leq 2, \\ x^4, & 2 < x \leq 3. \end{cases}$$

**Пример 4.** Убедитесь, что

$$\int_1^6 x d\varphi(x) = 148, \quad \text{если } \varphi(x) = \begin{cases} x, & 1 \leq x \leq 3, \\ x^2, & 3 < x \leq 6. \end{cases}$$

Вычислите по формуле теоремы 4 интегралы из примеров 1 и 2 из §5.16.

## 6 Элементы общей топологии и функционального анализа.

## 7 Дифференциальное исчисление функций многих переменных.

Предположим основным сведениям этой главы ряд определений и фактов теории конечномерных пространств, которые нужны для последующего изложения. *Вектором (точкой)* конечномерного пространства  $\mathbf{R}^n$  называют любой упорядоченный набор вида  $\bar{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ , в котором числа  $x_i \in \mathbf{R}$ ,  $i = 1, \dots, n$  называют *координатами* вектора (точки)  $\bar{x}$ . *Расстояние* между точками  $\bar{x}$  и  $\bar{y}$  в  $\mathbf{R}^n$  вычисляется по правилу

$$\rho_{\mathbf{R}^n}(\bar{x}, \bar{y}) = \sqrt{\sum_{j=1}^n (x_j - y_j)^2},$$

очевидно, при  $n = 1$ ,  $\rho_{\mathbf{R}^1}(x, y) = |x - y|$ . *Окрестностью* (открытой  $\delta$ -окрестностью) точки  $\bar{a}$  в  $\mathbf{R}^n$  называется множество

$$\sigma_{\bar{a}}(\delta) \equiv \{\bar{x} : \rho_{\mathbf{R}^n}(\bar{x}, \bar{a}) < \delta\}.$$

Далее, если это не вызывает путаницы, в обозначении расстояния будем опускать индекс  $\mathbf{R}^n$ . Множество  $A \subset \mathbf{R}^n$  называется *открытым* в  $\mathbf{R}^n$ , если любая его точка является *внутренней*, т.е. содержится в  $A$  вместе с некоторой своей  $\delta$ -окрестностью  $\sigma_{\bar{a}}(\delta)$ . Точка  $\bar{a}$  называется *предельной* для множества  $A \subset \mathbf{R}^n$ , если любая ее  $\delta$ -окрестность  $\sigma_{\bar{a}}(\delta)$  содержит элементы множества  $A$  или (на языке последовательностей) существует последовательность элементов  $\{\bar{x}_k\} \in A$  множества  $A$  *сходящаяся* к  $\bar{a}$  в  $\mathbf{R}^n$ , т.е.  $\rho(\bar{x}_k, \bar{a}) \rightarrow 0$  при  $k \rightarrow \infty$ . Множество  $A \subset \mathbf{R}^n$  называется *замкнутым* в  $\mathbf{R}^n$ , если оно содержит все свои предельные точки. Множество  $A \subset \mathbf{R}^n$  называется *ограниченным* в  $\mathbf{R}^n$ , если существует шар конечного радиуса  $R$ , содержащий в себе  $A$ , т.е.  $A \subset \sigma_0(R)$ .

**Определение.** Множество  $K \subset \mathbf{R}^n$  называется *компактным* в  $\mathbf{R}^n$ , если из любого его открытого покрытия можно выделить конечное подпокрытие. (Определение покрытия см. в §3.9.)

**Теорема (критерий компактности в  $\mathbf{R}^n$ ).** *Множество  $K \subset \mathbf{R}^n$  компактно в  $\mathbf{R}^n$  тогда и только тогда, когда оно замкнуто и ограничено в  $\mathbf{R}^n$ .*

**Определение.** Последовательность точек  $\{\bar{x}_k\}$  называется *фундаментальной* в  $\mathbf{R}^n$ , если  $\forall \epsilon > 0$  существует номер  $N_\epsilon$  такой, что  $\forall k > N_\epsilon$  и  $\forall p \in \mathbf{N}$  выполняется неравенство  $\rho(\bar{x}_k, \bar{x}_{k+p}) < \epsilon$ .

**Теорема (полнота  $\mathbf{R}^n$ ).** *Последовательность  $\{\bar{x}_k\}$  сходится в  $\mathbf{R}^n$  тогда и только, тогда когда она фундаментальна в  $\mathbf{R}^n$ .*

Необходимость этого утверждения доказывается точно так же, как доказывается необходимость критерия Коши сходимости числовой последовательности см. §2.6. Докажем его достаточность. Из фундаментальности последовательности  $\{\bar{x}_k\}$  и неравенства

$$|x_j^k - x_j^{k+p}| \leq \rho_{\mathbf{R}^n}(\bar{x}_k, \bar{x}_{k+p}) = \sqrt{\sum_{j=1}^n (x_j^k - x_j^{k+p})^2}$$

следует фундаментальность (а значит и сходимость) числовых последовательностей  $\{x_j^k\}$ ,  $j = 1, \dots, n$ , тогда последовательность  $\{\bar{x}_k\}$  сходится к точке пространства  $\bar{a} \in \mathbf{R}^n$ , координатами которой являются пределы последовательностей  $\{x_j^k\}$ ,  $j = 1, \dots, n$ .

**Определение.** Множество  $L \subset \mathbf{R}^n$  называется *связным* в  $\mathbf{R}^n$ , если при любом разбиении  $L$  на два непустых, непересекающихся подмножества  $L_1$  и  $L_2$  они будут иметь общую граничную точку, принадлежащую  $L$ , т.е. такую точку  $\bar{a}$ , что  $\bar{a} \in L$  и в любой  $\delta$ -окрестности этой точки  $\sigma_{\bar{a}}(\delta)$  есть как точки множества  $L_1$ , так и точки множества  $L_2$ , отличные от  $\bar{a}$ .

**Замечание 1.** Связные открытые множества называются *областями*, а связные компактные множества – *континуумами*.

**Лемма (неравенство Коши-Буняковского для векторов).** *Для любых двух векторов  $\bar{a}, \bar{b} \in \mathbf{R}^n$  справедливо неравенство*

$$|(\bar{a}, \bar{b})| = \left| \sum_{j=1}^n a_j b_j \right| \leq \| \bar{a} \|_{\mathbf{R}^n} \cdot \| \bar{b} \|_{\mathbf{R}^n} = \sqrt{\sum_{j=1}^n a_j^2} \cdot \sqrt{\sum_{j=1}^n b_j^2},$$

причем неравенство обращается в равенство тогда и только, когда векторы  $\bar{a}$  и  $\bar{b}$  линейно зависимы (коллинеарны), т.е. существует  $\lambda \in \mathbf{R}$  такое, что  $\bar{b} = \lambda \cdot \bar{a}$ .

Действительно, если  $\bar{a}$  и  $\bar{b}$  линейно независимы, т.е.  $\forall \lambda \in R \bar{b} - \lambda \cdot \bar{a} \neq 0$ , тогда

$$\begin{aligned} 0 < \| \bar{b} - \lambda \cdot \bar{a} \|_{\mathbf{R}^n}^2 &= \sum_{j=1}^n (b_j - \lambda \cdot a_j)^2 = \\ &= \lambda^2 \sum_{j=1}^n a_j^2 - 2\lambda \sum_{j=1}^n a_j b_j + \sum_{j=1}^n b_j^2 = \lambda^2 \| \bar{a} \|_{\mathbf{R}^n}^2 - 2\lambda(\bar{a}, \bar{b}) + \| \bar{b} \|_{\mathbf{R}^n}^2. \end{aligned}$$

Поскольку построенный квадратный трехчлен строго положителен  $\forall \lambda \in R$ , то его дискриминант строго отрицателен, т.е.

$$4(\bar{a}, \bar{b})^2 - 4 \| \bar{a} \|_{\mathbf{R}^n}^2 \cdot \| \bar{b} \|_{\mathbf{R}^n}^2 < 0$$

или

$$|(\bar{a}, \bar{b})| < \| \bar{a} \|_{\mathbf{R}^n} \cdot \| \bar{b} \|_{\mathbf{R}^n}.$$

Пусть теперь векторы  $\bar{a}$  и  $\bar{b}$  линейно зависимы, т.е. существует  $\lambda_0 \in R$  такое, что  $\bar{b} = \lambda_0 \cdot \bar{a}$ , тогда

$$|(\bar{a}, \bar{b})| = \left| \sum_{j=1}^n a_j b_j \right| = |\lambda_0| \sum_{j=1}^n a_j^2 = |\lambda_0| \| \bar{a} \|_{\mathbf{R}^n}^2.$$

С другой стороны

$$\| \bar{a} \|_{\mathbf{R}^n} \cdot \| \bar{b} \|_{\mathbf{R}^n} = \| \bar{a} \|_{\mathbf{R}^n} \cdot \| \lambda_0 \cdot \bar{a} \|_{\mathbf{R}^n} = |\lambda_0| \cdot \| \bar{a} \|_{\mathbf{R}^n}^2,$$

т.е.  $|(\bar{a}, \bar{b})| = \| \bar{a} \|_{\mathbf{R}^n} \cdot \| \bar{b} \|_{\mathbf{R}^n}$ . Теперь докажем утверждение в обратную сторону. Пусть для некоторой пары векторов  $\bar{a}$  и  $\bar{b}$  имеет место равенство  $|(\bar{a}, \bar{b})| = \| \bar{a} \|_{\mathbf{R}^n} \cdot \| \bar{b} \|_{\mathbf{R}^n}$ , тогда квадратное уравнение

$$\| \bar{b} - \lambda \bar{a} \|_{\mathbf{R}^n}^2 = \lambda^2 \| \bar{a} \|_{\mathbf{R}^n}^2 - 2\lambda(\bar{a}, \bar{b}) + \| \bar{b} \|_{\mathbf{R}^n}^2 = 0$$

имеет единственное решение  $\tilde{\lambda} \in R$ , т.е.  $\| \bar{b} - \tilde{\lambda} \bar{a} \|_{\mathbf{R}^n} = 0$  и следовательно  $\bar{b} = \tilde{\lambda} \bar{a}$ , что означает линейную зависимость векторов  $\bar{a}$  и  $\bar{b}$ .

## 7.1 Непрерывность функции в $\mathbf{R}^n$ .

Пусть  $\bar{a}$  – некоторая точка пространства  $\mathbf{R}^n$ ,  $y = f(\bar{x})$  – числовая функция, определенная в некоторой окрестности точки  $\bar{a}$ .

**Определение.** Функция  $y = f(\bar{x}) \equiv f(x_1, \dots, x_n) : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}$  называется *непрерывной* (по совокупности переменных) в точке  $\bar{a} \in \mathbf{R}^n$ , если  $\forall \epsilon > 0$  существует  $\delta_\epsilon > 0$  такое, что для любого  $\bar{x}$  удовлетворяющего условию

$$\rho_{\mathbf{R}^n}(\bar{x}, \bar{a}) = \sqrt{\sum_{j=1}^n (x_j - a_j)^2} < \delta_\epsilon$$

выполняется неравенство

$$\rho_{\mathbf{R}^1}(f(\bar{x}), f(\bar{a})) = |f(\bar{x}) - f(\bar{a})| < \epsilon.$$

Непрерывные числовые функции обладают свойством замкнутости относительно всех арифметических операций. Для числовых непрерывных на компакте функций справедлива теорема Вейерштрасса (см. §3.7), а для непрерывных на связном множестве функций теорема Больцано-Коши (см. там же). Приведем здесь их формулировки.

**Теорема (Вейерштрасса).** Пусть числовая функция  $y = f(\bar{x}) : K \rightarrow \mathbf{R}$  непрерывна на компакте  $K \subset \mathbf{R}^n$ , тогда она ограничена на этом компакте и существуют точки  $\bar{x}_1, \bar{x}_2 \in K$  такие, что

$$f(\bar{x}_1) = M = \sup_K f(\bar{x}), \quad f(\bar{x}_2) = m = \inf_K f(\bar{x}).$$

**Теорема (Больцано-Коши).** Пусть числовая функция  $y = f(\bar{x}) : L \rightarrow \mathbf{R}$  непрерывна на связном множестве  $L \subset \mathbf{R}^n$ ,  $f(\bar{x}_1) = a$ ,  $f(\bar{x}_2) = b$ ,  $a < b$ ,  $\bar{x}_1, \bar{x}_2 \in L$ , тогда  $\forall c \in (a; b)$  существует  $\bar{x}_3 \in L$  такая, что  $f(\bar{x}_3) = c$ .

Наряду с понятием непрерывности по совокупности переменных рассматривают также непрерывность по отдельным переменным. Выделим одну из координат точки  $\bar{a}$  с номером  $j$ ,  $1 \leq j \leq n$ , положим у функции  $y = f(x_1, \dots, x_n)$  все аргументы кроме  $j$ -го равными соответствующим координатам точки  $\bar{a}$ , тогда получим функцию одной переменной

$$\varphi(x_j) = f(a_1, \dots, x_j, \dots, a_n).$$

**Определение.** Функция  $y = f(x_1, \dots, x_n)$  называется *непрерывной по пе-*

ременной  $x_j$  в точке  $\bar{a} \in \mathbf{R}^n$ , если соответствующая функция  $\varphi(x_j)$  непрерывна в точке  $x_j = a_j$ .

Можно дать более общее определение *непрерывности по направлению*.

**Определение.** *Направлением* в  $\mathbf{R}^n$  называется любой единичный вектор  $\bar{e} \in \mathbf{R}^n$ . Множество точек вида  $\bar{x} = \bar{a} + t\bar{e}$  называется:

*открытым лучом*, выходящем из  $\bar{a}$  в направлении  $\bar{e}$ , если  $t > 0$ ;

*замкнутым лучом*, выходящем из  $\bar{a}$  в направлении  $\bar{e}$ , если  $t \geq 0$ ;

*прямой*, проходящей через точку  $\bar{a}$  в направлении  $\bar{e}$ , если  $t \in \mathbf{R}$ .

Рассмотрим функцию  $\psi(t) = f(\bar{a} + t\bar{e})$ .

**Определение.** Функция  $y = f(\bar{x})$  называется *непрерывной в точке  $\bar{a} \in \mathbf{R}^n$  по направлению  $\bar{e}$* , если функция  $\psi(t)$  непрерывна в точке  $t = 0$ .

**Замечание.** Если функция  $y = f(\bar{x})$  непрерывна в точке  $\bar{a}$  по совокупности переменных, то функция  $y = f(\bar{x})$  непрерывна в этой точке по любому из направлений. Обратное утверждение, вообще говоря, не верно, что показывает следующий пример.

**Пример 1.** Функция

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{xy}{x^2+y^2}, & x^2 + y^2 \neq 0, \\ 0, & x^2 + y^2 = 0 \Leftrightarrow x = y = 0 \end{cases}$$

непрерывна в точке  $(0;0)$  отдельно по  $x$  и по  $y$  (как отношение двух многочленов, т.е. рациональная функция), но по совокупности переменных и по любому направлению (кроме двух) она разрывна в точке  $(0;0)$ . Действительно, если устремить точку  $(x; y)$  к точке  $(0;0)$  по прямой  $y = kx$ ,  $k \neq 0$ , то

$$f(x, y) \Big|_{y=kx} = \frac{k}{1+k^2} \rightarrow \frac{k}{1+k^2} \neq 0 \text{ при } x \rightarrow 0,$$

т.е. функция разрывна по всем направлениям, кроме  $(0;1)$  и  $(1;0)$ .

**Пример 2.** Функция

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{xy^2}{x^2+y^4}, & x^2 + y^2 \neq 0, \\ 0, & x = y = 0 \end{cases}$$

непрерывна в точке  $(0;0)$  по всем направлениям. Действительно

$$f(x, y) \Big|_{y=kx} = \frac{k^2x^3}{x^2+k^4x^4} = \frac{k^2x}{1+k^4x^2} \rightarrow 0 \text{ при } x \rightarrow 0.$$



Однако эта функция не является непрерывной по совокупности переменных. Действительно, рассмотрим значения функции  $f(x, y)$  на семействе парабол  $x = \alpha y^2$ ,  $\alpha \neq 0$

$$f(x, y) \Big|_{x=\alpha y^2} = \frac{\alpha y^4}{\alpha^2 y^4 + y^4} = \frac{\alpha}{\alpha^2 + 1} \rightarrow \frac{\alpha}{\alpha^2 + 1} \neq 0 \text{ при } x \rightarrow 0.$$

Рассмотрим теперь отображение более общего вида  $F : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^m$ . Такому отображению однозначно соответствует  $m$  функций  $y_j = \varphi_j(\bar{x})$ ,  $j = 1, \dots, m$ , представляющих собой координаты точки  $\bar{y} = F(\bar{x})$ .

**Лемма.** Для непрерывности отображения  $F : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^m$  в точке  $\bar{a} \in \mathbf{R}^n$  необходимо и достаточно, чтобы все координатные функции  $y_j = \varphi_j(\bar{x})$  были бы непрерывны в точке  $\bar{a}$ .

**Доказательство.** Если все координатные функции  $y_j = \varphi_j(\bar{x})$  непрерывны в точке  $\bar{a}$ , то

$$\rho_{\mathbf{R}^m}(F(\bar{x}), F(\bar{a})) = \sqrt{\sum_{j=1}^m (\varphi_j(\bar{x}) - \varphi_j(\bar{a}))^2} \rightarrow 0 \text{ при } \bar{x} \rightarrow \bar{a},$$

т.е.  $\bar{y} = F(\bar{x})$  непрерывно в точке  $\bar{a}$ .

Обратно. Если  $\bar{y} = F(\bar{x})$  непрерывно в точке  $\bar{a}$ , то для любого  $k = 1, \dots, m$

$$|\varphi_k(\bar{x}) - \varphi_k(\bar{a})| \leq \sqrt{\sum_{j=1}^m (\varphi_j(\bar{x}) - \varphi_j(\bar{a}))^2} = \rho_{\mathbf{R}^m}(F(\bar{x}), F(\bar{a})) \rightarrow 0 \text{ при } \bar{x} \rightarrow \bar{a},$$

т.е. все координатные функции  $y_k = \varphi_k(\bar{x})$  непрерывны в точке  $\bar{a}$ . **Лемма доказана.**

**Теорема (о непрерывности сложной функции).** Если отображение  $f : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^m$  непрерывно в точке  $\bar{x}_0 \in \mathbf{R}^n$ , отображение  $g : \mathbf{R}^m \rightarrow \mathbf{R}$  непрерывно в точке  $\bar{y}_0 = f(\bar{x}_0)$ , тогда функция  $h(\bar{x}) = g(f(\bar{x}))$  непрерывна в точке  $\bar{x}_0$ .

**Определение.** Числовая функция  $f : A \rightarrow R$ ,  $A \subset \mathbf{R}^n$  называется *равномерно непрерывной* на  $A$ , если  $\forall \epsilon > 0 \exists \delta_\epsilon > 0$  такое, что  $\forall \bar{x}, \bar{y} \in A$  таких, что  $\rho_{\mathbf{R}^n}(\bar{x}, \bar{y}) < \delta_\epsilon$  справедливо неравенство

$$\rho_R(f(\bar{x}), f(\bar{y})) = |f(\bar{x}) - f(\bar{y})| < \epsilon.$$

**Теорема (Кантора).** Если функция  $y = f(\bar{x})$  непрерывна на компакте  $K \in \mathbf{R}^n$ , то она равномерно непрерывна на этом компакте.

**Доказательство.** Пусть  $\epsilon > 0$  произвольное, т.к.  $y = f(\bar{x})$  непрерывна в каждой точке компакта  $K \in \mathbf{R}^n$ , то для  $\bar{x} \in K$   $\exists \delta_{\bar{x}} > 0$  такое, что  $\forall \bar{y} : \rho(\bar{x}, \bar{y}) < \delta_{\bar{x}}$  справедливо неравенство  $|f(\bar{x}) - f(\bar{y})| < \frac{\epsilon}{2}$ . Семейство окрестностей  $\{\sigma_{\bar{x}}(\frac{\delta_{\bar{x}}}{2})\}$  составляет открытое покрытие для  $K$ , значит из нее можно выделить конечное подпокрытие  $\{\sigma_{\bar{x}_i}(\frac{\delta_{\bar{x}_i}}{2})\}$ ,  $i = 1, \dots, m$ . Обозначим  $\delta = \min_{i=1, \dots, m} \frac{\delta_{\bar{x}_i}}{2}$ , тогда для любой пары точек  $\bar{x}, \bar{y} \in K$  таких, что  $\rho(\bar{x}, \bar{y}) < \delta$  одна из них  $\bar{x}$  попадает в какую-то из окрестностей  $\sigma_{\bar{x}_j}(\frac{\delta_{\bar{x}_j}}{2})$ . Покажем, что точка  $\bar{y}$  окажется в окрестности  $\sigma_{\bar{x}_j}(\delta_{\bar{x}_j})$ . Действительно

$$\rho(\bar{x}_j, \bar{y}) \leq \rho(\bar{x}_j, \bar{x}) + \rho(\bar{x}, \bar{y}) < \frac{\delta_{\bar{x}_j}}{2} + \delta \leq \frac{\delta_{\bar{x}_j}}{2} + \frac{\delta_{\bar{x}_j}}{2} = \delta_{\bar{x}_j},$$

поэтому  $|f(\bar{x}_j) - f(\bar{y})| < \frac{\epsilon}{2}$ , а значит

$$|f(\bar{x}) - f(\bar{y})| \leq |f(\bar{x}) - f(\bar{x}_j)| + |f(\bar{x}_j) - f(\bar{y})| < \frac{\epsilon}{2} + \frac{\epsilon}{2} = \epsilon,$$

что и завершает доказательство. **Теорема Кантора доказана.**

Закончим этот параграф изучением свойств специальных непрерывных функций, называемых *квадратичными формами*. Такое название закреплено за функциями многих переменных вида

$$\Phi(\bar{h}) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} h_i h_j.$$

Очевидно  $\Phi(\bar{h})$  непрерывна по совокупности переменных. Если  $a_{ij} = a_{ji}$ , то  $\Phi(\bar{h})$  называется *квадратичной формой с симметрической матрицей*. Квадратичная форма  $\Phi(\bar{h})$  называется *положительно (отрицательно) определенной*, если  $\forall \bar{h} \in \mathbf{R}^n$ ,  $\|\bar{h}\|_{\mathbf{R}^n} \neq 0$  выполняется неравенство  $\Phi(\bar{h}) > 0$  ( $\Phi(\bar{h}) < 0$ ), если при этом неравенства окажутся нестрогими, такую форму называют *положительно (отрицательно) полуопределенной*. Если же форма может принимать как положительные, так и отрицательные значения, то такая форма называется *неопределенной*.

**Лемма.** Если квадратичная форма  $\Phi(\bar{h})$  с симметрической матрицей положительно (отрицательно) определенная, то существует число  $C >$

0 ( $C < 0$ ) такое, что  $\forall \bar{h} \in \mathbf{R}^n$  выполняется неравенство  $\Phi(\bar{h}) \geq C \cdot \|\bar{h}\|_{\mathbf{R}^n}$  (соответственно  $\Phi(\bar{h}) \leq C \cdot \|\bar{h}\|_{\mathbf{R}^n}$ ).

**Доказательство.** Пусть  $\Phi(\bar{h})$  положительно определенная квадратичная форма. Обозначим через  $\|A\|$  симметрическую матрицу коэффициентов формы, тогда  $\forall \bar{h} \in \mathbf{R}^n, \|\bar{h}\|_{\mathbf{R}^n} \neq 0$

$$\Phi(\bar{h}) = \sum_{i=1}^n \left( \sum_{j=1}^n a_{ij} h_j \right) h_i = \sum_{i=1}^n (A\bar{h})_i \cdot h_i = (A\bar{h}, \bar{h}) > 0.$$

Рассмотрим функцию  $f(\bar{h}) = (A\bar{h}, \bar{h})$  (непрерывную по совокупности переменных) на сфере единичного радиуса пространства  $\mathbf{R}^n$ , т.е. на множестве  $\partial\sigma_0(1) \equiv \{\bar{h} \in \mathbf{R}^n : \|\bar{h}\|_{\mathbf{R}^n} = 1\}$ , которое является компактным множеством в  $\mathbf{R}^n$ , поэтому  $f(\bar{h})$  достигает на нем свое минимальное значение (по теореме Вейерштрасса)  $C > 0$ , т.е.  $f(\bar{h}) \geq C > 0 \forall \bar{h} \in \partial\sigma_0(1)$ . Но тогда  $\forall \bar{h} \in \mathbf{R}^n, \|\bar{h}\|_{\mathbf{R}^n} \neq 0$  вектор  $\bar{y} = \frac{\bar{h}}{\|\bar{h}\|} \in \partial\sigma_0(1)$ , т.е.

$$f(\bar{y}) = (A\bar{y}, \bar{y}) = \left( A \frac{\bar{h}}{\|\bar{h}\|}, \frac{\bar{h}}{\|\bar{h}\|} \right) \geq C$$

или

$$\frac{1}{\|\bar{h}\|^2} \cdot (A\bar{h}, \bar{h}) \geq C,$$

$$\Phi(\bar{h}) = (A\bar{h}, \bar{h}) \geq C \|\bar{h}\|^2.$$

**Лемма доказана.**

Приведем здесь без доказательства критерий знакоопределенности квадратичных форм.

**Теорема (критерий Сильвестра знакоопределенности симметрической квадратичной формы).** Пусть  $\Phi(\bar{h})$  симметрическая квадратичная форма и  $A_1, A_2, \dots, A_n = \det \|A\|$  - главные миноры ее матрицы, тогда

1) квадратичная форма  $\Phi(\bar{h})$  положительно определена тогда и только тогда, когда  $A_1 > 0, A_2 > 0, A_3 > 0, \dots, A_n = \det \|A\| > 0$ ;

2) квадратичная форма  $\Phi(\bar{h})$  отрицательно определена тогда и только тогда, когда  $A_1 < 0, A_2 > 0, A_3 < 0, A_4 > 0, \dots$  (т.е. чередование знаков).

## 7.2 Дифференцируемые функции многих переменных. Дифференцирование сложных функций.

Рассмотрим числовую функцию  $y = f(\bar{x})$ , определенную в некоторой окрестности точки  $\bar{a} \in \mathbf{R}^n$ . Приращением (полным приращением) функции  $y = f(\bar{x})$  в точке  $\bar{a}$ , соответствующим приращению аргумента  $\Delta\bar{x} = \bar{x} - \bar{a}$ , называется разность

$$\Delta f = f(\bar{x}) - f(\bar{a}) = f(\bar{a} + \Delta\bar{x}) - f(\bar{a}).$$

**Замечание 1.** Если функция  $y = f(\bar{x})$  непрерывна в точке  $\bar{a}$ , то

$$\lim_{|\Delta\bar{x}| \rightarrow 0} |\Delta f| = \lim_{|\Delta\bar{x}| \rightarrow 0} |f(\bar{a} + \Delta\bar{x}) - f(\bar{a})| = \lim_{\rho_{\mathbf{R}^n}(\bar{x}, \bar{a}) \rightarrow 0} \rho_{\mathbf{R}}(f(\bar{x}), f(\bar{a})) = 0,$$

т.е.  $\Delta f = o(1)$  при  $|\Delta\bar{x}| \rightarrow 0$ .

Если приращение  $\Delta f$  функции  $y = f(\bar{x})$  в точке  $\bar{a}$  можно представить в виде суммы

$$\Delta f = \sum_{i=1}^n A_i \Delta x_i + o(|\Delta\bar{x}|),$$

где  $A_i$  - числа, то линейная функция приращений аргументов  $\sum_{i=1}^n A_i \Delta x_i$  называется *дифференциалом функции  $y = f(\bar{x})$  в точке  $\bar{a}$*  и обозначается

$$dy \equiv df = \sum_{i=1}^n A_i \Delta x_i = \sum_{i=1}^n A_i (x_i - a_i).$$

В частности, если  $f(\bar{x}) = x_j$ , то  $df = \Delta x_j = dx_j$  откуда получаем общепринятое обозначение для дифференциала функции

$$df = \sum_{i=1}^n A_i dx_i.$$

Если у функции  $y = f(\bar{x})$  существует в точке  $\bar{a}$  дифференциал в указанном смысле (как линейная или главная часть приращения  $\Delta f$  функции в точке  $\bar{a}$ ), то функцию  $y = f(\bar{x})$  называют *дифференцируемой* в точке  $\bar{a}$ .

**Замечание 2.** Если функция  $y = f(\bar{x})$  дифференцируема в точке  $\bar{a}$ , то она непрерывна в этой точке. Действительно, в этом случае

$$\lim_{\Delta \rightarrow 0} \Delta f = \lim_{\Delta \rightarrow 0} \left( \sum_{i=1}^n A_i \Delta x_i + o(|\Delta\bar{x}|) \right) = 0,$$

что и означает непрерывность функции  $y = f(\bar{x})$  в точке  $\bar{a}$ .

**Теорема (необходимое условие дифференцируемости функции многих переменных).** Если функция  $y = f(\bar{x})$  дифференцируема в точке  $\bar{a}$ , то все функции  $\varphi_j(x_j) = f(a_1, \dots, x_j, \dots, a_n)$ ,  $j = 1, \dots, n$ , дифференцируемы в точках  $a_j$ , причем  $A_j = \varphi'_j(a_j)$ .

**Доказательство.** Зафиксируем в выражении для полного приращения функции  $y = f(\bar{x})$  в точке  $\bar{a}$  значения независимых переменных  $x_i = a_i$ ,  $i \neq j$ , тогда

$$\Delta f = f(\bar{a} + \Delta \bar{x}) - f(\bar{a}) = A_j \Delta x_j + o(|\Delta x_j|)$$

т.к.  $|\Delta \bar{x}| = \sqrt{\sum_{i=1}^n \Delta x_i^2} = |\Delta x_j|$ . С другой стороны, в тех же предположениях

$$\Delta f = f(\bar{a} + \Delta \bar{x}) - f(\bar{a}) = \varphi_j(a_j + \Delta x_j) - \varphi_j(a_j),$$

т.е.

$$\varphi_j(a_j + \Delta x_j) - \varphi_j(a_j) = A_j \Delta x_j + o(|\Delta x_j|),$$

что в соответствии с определением дифференцируемости функции одной переменной (см. §4.1) означает равенство  $A_j = \varphi'_j(a_j)$ . **Теорема доказана.**

Производная функции  $\varphi_j(x_j)$  в точке  $a_j$ , если она существует, называется *частной производной функции  $y = f(\bar{x})$  в точке  $\bar{a}$  по переменной  $x_j$*  и обозначается

$$\begin{aligned} \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_j} &= \left. \frac{\partial f(\bar{x})}{\partial x_j} \right|_{\bar{x}=\bar{a}} = \varphi'_j(a_j) = \lim_{\Delta x_j \rightarrow 0} \frac{\varphi_j(a_j + \Delta x_j) - \varphi_j(a_j)}{\Delta x_j} = \\ &= \lim_{\Delta x_j \rightarrow 0} \frac{f(a_1, \dots, a_j + \Delta x_j, \dots, a_n) - f(a_1, \dots, a_n)}{\Delta x_j}. \end{aligned}$$

В этом случае дифференциал функции  $y = f(\bar{x})$  в точке  $\bar{a}$  можно записать в виде

$$df(\bar{x}) \Big|_{\bar{x}=\bar{a}} = \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_1} \Delta x_1 + \dots + \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_n} \Delta x_n = \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_1} dx_1 + \dots + \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_n} dx_n.$$

Таким образом, существование всех частных производных функции  $y = f(\bar{x})$  в точке  $\bar{a}$  является необходимым условием дифференцируемости в точке  $\bar{a}$  самой функции.

**Теорема (первое достаточное условие дифференцируемости функции многих переменных).** Пусть в некоторой окрестности точки  $\bar{a}$  существуют все частные производные первого порядка функции  $y = f(\bar{x})$  и эти частные производные непрерывны (по совокупности переменных) в точке  $\bar{a}$ , тогда сама функция  $y = f(\bar{x})$  дифференцируема в точке  $\bar{a}$ .

**Доказательство.** Представим полное приращение функции  $y = f(\bar{x})$  в точке  $\bar{a}$  в следующем виде

$$\begin{aligned}\Delta f &= f(\bar{a} + \Delta \bar{x}) - f(\bar{a}) = f(a_1 + \Delta x_1, \dots, a_n + \Delta x_n) - f(a_1, \dots, a_n) = \\ &= (f(a_1 + \Delta x_1, a_2 + \Delta x_2, \dots, a_n + \Delta x_n) - f(a_1, a_2 + \Delta x_2, \dots, a_n + \Delta x_n)) + \\ &\quad + (f(a_1, a_2 + \Delta x_2, \dots, a_n + \Delta x_n) - f(a_1, a_2, \dots, a_n + \Delta x_n)) + \dots + \\ &\quad + (f(a_1, a_2, \dots, a_{n-1}, a_n + \Delta x_n) - f(a_1, a_2, \dots, a_{n-1}, a_n)).\end{aligned}$$

К каждой из выписанных разностей можно применить теорему Лагранжа о среднем (см. §4.6), поскольку в рассматриваемой окрестности точки  $\bar{a}$  функция  $y = f(\bar{x})$  имеет непрерывные частные производные. Получим

$$\begin{aligned}\Delta f &= \frac{\partial f(a_1 + \theta_1 \Delta x_1, a_2 + \Delta x_2, \dots, a_n + \Delta x_n)}{\partial x_1} \Delta x_1 + \\ &\quad + \frac{\partial f(a_1, a_2 + \theta_2 \Delta x_2, \dots, a_n + \Delta x_n)}{\partial x_2} \Delta x_2 + \dots + \\ &\quad + \frac{\partial f(a_1, a_2, \dots, a_n + \theta_n \Delta x_n)}{\partial x_n} \Delta x_n,\end{aligned}$$

где все  $0 < \theta_i < 1$ ,  $i = 1, \dots, n$ . Так как все частные производные непрерывны в точке  $\bar{a}$ , то

$$\lim_{|\Delta \bar{x}| \rightarrow 0} \frac{\partial f(a_1, a_2, \dots, a_{i-1}, a_i + \theta_i \Delta x_i, \dots, a_n + \Delta x_n)}{\partial x_i} = \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_i}.$$

Поэтому для значений частных производных в промежуточных точках справедливо представление

$$\frac{\partial f(a_1, a_2, \dots, a_{i-1}, a_i + \theta_i \Delta x_i, \dots, a_n + \Delta x_n)}{\partial x_i} = \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_i} + \alpha_i(\Delta \bar{x}),$$

где  $\lim_{|\Delta \bar{x}| \rightarrow 0} \alpha_i(\Delta \bar{x}) = 0$ . Следовательно

$$\Delta f = \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_1} \Delta x_1 + \dots + \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_n} \Delta x_n + (\alpha_1(\Delta \bar{x}) \Delta x_1 + \dots + \alpha_n(\Delta \bar{x}) \Delta x_n).$$

Поскольку в силу неравенства Коши-Буняковского для векторов

$$\begin{aligned}
0 &\leq |\alpha_1(\Delta\bar{x})\Delta x_1 + \dots + \alpha_n(\Delta\bar{x})\Delta x_n| \leq \\
&\leq \sqrt{\alpha_1^2(\Delta\bar{x}) + \dots + \alpha_n^2(\Delta\bar{x})} \cdot \sqrt{\Delta^2 x_1 + \dots + \Delta^2 x_n} = \beta(\Delta\bar{x}) \cdot |\Delta\bar{x}| = o(|\Delta\bar{x}|), \\
\text{т.к. } \beta(\Delta\bar{x}) &= \sqrt{\alpha_1^2(\Delta\bar{x}) + \dots + \alpha_n^2(\Delta\bar{x})} - \text{бесконечно малая при } |\Delta\bar{x}| \rightarrow 0, \text{ как} \\
&\text{сумма конечного числа бесконечно малых. Из этих оценок вытекает оконча-} \\
&\text{тельное представление для полного приращения функции } y = f(\bar{x}) \text{ в окрест-} \\
&\text{ности точки } \bar{a}
\end{aligned}$$

$$\Delta f = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_i} \Delta x_i + o(|\Delta\bar{x}|) = df(\bar{a}) + o(|\Delta\bar{x}|).$$

**Теорема доказана.**

**Пример 1.** Рассмотрим функцию

$$f(x, y) = \begin{cases} 2x + 3y + \frac{4xy^3}{x^2 + y^4}, & x^2 + y^4 \neq 0, \\ 0, & x^2 + y^4 = 0. \end{cases}$$

Эта функция непрерывна в точке  $(0;0)$ . Действительно

$$\begin{aligned}
\lim_{(x;y) \rightarrow (0;0)} f(x, y) &= \lim_{(x;y) \rightarrow (0;0)} \left( 2x + 3y + \frac{4xy^3}{x^2 + y^4} \right) = \\
&= \left\{ \begin{array}{l} x = \rho \cos \varphi, \quad y = \rho \sin \varphi, \\ (x; y) \rightarrow (0; 0) \Leftrightarrow \rho \rightarrow 0 \end{array} \right\} = \\
&= \lim_{\rho \rightarrow 0} \rho \left( 2 \cos \varphi + 3 \sin \varphi + \frac{4 \rho \cos \varphi \sin^3 \varphi}{\cos^2 \varphi + \rho^2 \sin^4 \varphi} \right) = 0 = f(0; 0).
\end{aligned}$$

Частные производные у этой функции существуют как при  $x^2 + y^4 \neq 0$ , так и в точке  $(0;0)$  (по определению):

$$\begin{aligned}
\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(\Delta x, 0) - f(0, 0)}{\Delta x} &= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{2\Delta x - 0}{\Delta x} = 2 = \frac{\partial f(0, 0)}{\partial x}, \\
\lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{f(0, \Delta y) - f(0, 0)}{\Delta y} &= \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{3\Delta y - 0}{\Delta y} = 3 = \frac{\partial f(0, 0)}{\partial y}.
\end{aligned}$$

Исследуем теперь эту функцию на дифференцируемость в точке  $(0;0)$ . Полное приращение имеет вид

$$f(\Delta x, \Delta y) - f(0, 0) = 2\Delta x + 3\Delta y + \frac{4\Delta x(\Delta y)^3}{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^4},$$

линейная часть  $2\Delta x + 3\Delta y$ , нелинейная часть (остаток)

$$\alpha(\Delta x, \Delta y) = \frac{4\Delta x(\Delta y)^3}{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^4}.$$

Проверим удовлетворяет ли остаток  $\alpha(\Delta x, \Delta y)$  предельному равенству

$$\lim_{|\Delta \bar{x}| \rightarrow 0} \frac{\alpha(\Delta x, \Delta y)}{|\Delta \bar{x}|} = 0.$$

$$\begin{aligned} \frac{|\alpha(\Delta x, \Delta y)|}{|\Delta \bar{x}|} &= \frac{4\Delta x(\Delta y)^3}{((\Delta x)^2 + (\Delta y)^4)\sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}} \Big|_{\Delta x=(\Delta y)^2} = \\ &= \frac{4(\Delta y)^5}{2(\Delta y)^4|\Delta y|\sqrt{1 + (\Delta y)^2}} = \frac{2}{\sqrt{1 + (\Delta y)^2}} \xrightarrow{\Delta y \rightarrow 0} 2 \neq 0. \end{aligned}$$

Следовательно, функция не дифференцируема в точке  $(0;0)$ .

**Пример 2.** Рассмотрим функцию

$$f(x, y) = \sqrt[3]{x^3 + y^3}.$$

Эта функция непрерывна в точке  $(0;0)$ . В этой точке у нее существуют первые частные производные по обоим переменным, что видно из следующих вычислений

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(\Delta x, 0) - f(0, 0)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\sqrt[3]{(\Delta x)^3}}{\Delta x} = 1 = \frac{\partial f(0, 0)}{\partial x}.$$

Исследуем на дифференцируемость. Полное приращение

$$\Delta f = \sqrt[3]{(\Delta x)^3 + (\Delta y)^3}$$

не содержит линейных слагаемых вообще. Проверим, существует ли предел

$$\lim_{|\Delta \bar{x}| \rightarrow 0} \frac{\Delta f}{|\Delta \bar{x}|}.$$

$$\frac{\Delta f}{|\Delta \bar{x}|} = \frac{\sqrt[3]{(\Delta x)^3 + (\Delta y)^3}}{\sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}} \Big|_{\Delta y=k\Delta x} = \frac{\sqrt[3]{1+k^3}}{\sqrt{1+k^2}} \xrightarrow{\Delta x \rightarrow 0} l \neq 0.$$

Функция не дифференцируема в точке  $(0;0)$ .

**Теорема (дифференцирование сложной функции).** Пусть отображение  $\varphi(\bar{x}) = (\varphi_1(\bar{x}), \dots, \varphi_m(\bar{x})) : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^m$  определено в некоторой  $\delta$ -окрестности точки  $\bar{a} \in \mathbf{R}^n$ ,  $\sigma_{\bar{a}}(\delta)$ , причем образ этой  $\delta$ -окрестности



$\varphi(\sigma_{\bar{a}}(\delta)) \subset \sigma_{\bar{b}}(\epsilon)$  вложен в  $\epsilon$ -окрестность  $\sigma_{\bar{b}}(\epsilon)$  точки  $\bar{b} \in \mathbf{R}^m$ ,  $\bar{b} = \varphi(\bar{a})$  и все координатные функции  $y_i = \varphi_i(\bar{x})$ ,  $i = 1, \dots, m$  дифференцируемы в точке  $\bar{a}$ . Пусть в  $\epsilon$ -окрестности точки  $\bar{b}$  определена числовая функция  $z = f(\bar{y})$ , которая дифференцируема в точке  $\bar{b}$ , тогда сложная функция  $z = h(\bar{x}) = f(\varphi(\bar{x}))$  дифференцируема в точке  $\bar{a}$ , причем справедливы равенства

$$\frac{\partial h(\bar{a})}{\partial x_j} = \frac{\partial f(\bar{b})}{\partial y_1} \cdot \frac{\partial \varphi_1(\bar{a})}{\partial x_j} + \dots + \frac{\partial f(\bar{b})}{\partial y_m} \cdot \frac{\partial \varphi_m(\bar{a})}{\partial x_j}, \quad j = 1, \dots, n.$$

**Доказательство.** Придадим аргументу  $\bar{x}$  в точке  $\bar{a}$  приращение  $\Delta \bar{x}$ . Этому приращению соответствуют приращения  $\Delta y_i$  координатных функций  $y_i = \varphi_i(\bar{x})$ ,  $i = 1, \dots, m$  в точке  $\bar{a}$ . Вектору приращений  $\Delta \bar{y} = (\Delta y_1, \dots, \Delta y_m)$  в свою очередь соответствует приращение  $\Delta f$  функции  $z = f(\bar{y})$  в точке  $\bar{b}$ . Поскольку функция  $z = f(\bar{y})$  дифференцируема в точке  $\bar{b}$ , то ее полное приращение  $\Delta f$  можно записать в виде

$$\Delta f = \frac{\partial f(\bar{b})}{\partial y_1} \Delta y_1 + \dots + \frac{\partial f(\bar{b})}{\partial y_m} \Delta y_m + o(|\Delta \bar{y}|).$$

В силу дифференцируемости координатных функций  $y_i = \varphi_i(\bar{x})$ ,  $i = 1, \dots, m$  в точке  $\bar{a}$  приращения  $\Delta y_i$  можно записать в следующем виде

$$\Delta y_i = \frac{\partial \varphi_i(\bar{a})}{\partial x_1} \Delta x_1 + \dots + \frac{\partial \varphi_i(\bar{a})}{\partial x_n} \Delta x_n + o(|\Delta \bar{x}|).$$

Подставим выражения для  $\Delta y_i$  в представление для  $\Delta f$  и приведем подобные слагаемые относительно  $\Delta x_i$ , получим

$$\begin{aligned} \Delta f &= \sum_{i=1}^m \frac{\partial f(\bar{b})}{\partial y_i} \Delta y_i + o(\sqrt{(\Delta y_1)^2 + \dots + (\Delta y_m)^2}) = \\ &= \sum_{i=1}^m \frac{\partial f(\bar{b})}{\partial y_i} \left( \sum_{j=1}^n \frac{\partial \varphi_i(\bar{a})}{\partial x_j} \Delta x_j \right) + \sum_{i=1}^m \frac{\partial f(\bar{b})}{\partial y_i} \cdot o(|\Delta \bar{x}|) + \\ &\quad + o(\sqrt{(\Delta y_1)^2 + \dots + (\Delta y_m)^2}) = \\ &= \sum_{j=1}^n \left( \sum_{i=1}^m \frac{\partial f(\bar{b})}{\partial y_i} \cdot \frac{\partial \varphi_i(\bar{a})}{\partial x_j} \right) \Delta x_j + \sum_{i=1}^m \frac{\partial f(\bar{b})}{\partial y_i} \cdot o(|\Delta \bar{x}|) + \end{aligned}$$

$$+ o(\sqrt{(\Delta y_1)^2 + \dots + (\Delta y_m)^2}).$$

Поскольку  $\frac{\partial f(\bar{b})}{\partial y_i}$  - некоторые числа, то в силу свойств о-малых

$$\sum_{i=1}^m \frac{\partial f(\bar{b})}{\partial y_i} \cdot o(|\Delta \bar{x}|) = o(|\Delta \bar{x}|).$$

Далее для величин  $\Delta y_i$  в силу неравенства Коши-Буняковского для векторов справедлива оценка

$$\begin{aligned} 0 \leq |\Delta y_i| &\leq \left| \frac{\partial \varphi_i(\bar{a})}{\partial x_1} \Delta x_1 + \dots + \frac{\partial \varphi_i(\bar{a})}{\partial x_n} \Delta x_n \right| + \left| o(|\Delta \bar{x}|) \right| \leq \\ &\leq \sqrt{\left( \frac{\partial \varphi_i(\bar{a})}{\partial x_1} \right)^2 + \dots + \left( \frac{\partial \varphi_i(\bar{a})}{\partial x_n} \right)^2} \sqrt{(\Delta x_1)^2 + \dots + (\Delta x_n)^2} + \left| o(|\Delta \bar{x}|) \right| = \\ &= K_i |\Delta \bar{x}| + |\beta_i(|\Delta \bar{x}|)| \cdot |\Delta \bar{x}| = (K_i + |\beta_i(|\Delta \bar{x}|)|) |\Delta \bar{x}|, \end{aligned}$$

здесь  $\beta_i(|\Delta \bar{x}|)$  - бесконечно малая при  $|\Delta \bar{x}| \rightarrow 0$ . Поэтому

$$0 \leq (\Delta y_i)^2 \leq (K_i + |\beta_i(|\Delta \bar{x}|)|)^2 |\Delta \bar{x}|^2,$$

тогда

$$0 \leq \sqrt{(\Delta y_1)^2 + \dots + (\Delta y_m)^2} \leq \sqrt{\sum_{i=1}^m (K_i + |\beta_i(|\Delta \bar{x}|)|)^2 \cdot |\Delta \bar{x}|^2}$$

и значит

$$o(\sqrt{(\Delta y_1)^2 + \dots + (\Delta y_m)^2}) = o(|\Delta \bar{x}|).$$

Таким образом, приращение  $\Delta f$  приведено к виду

$$\Delta f = \sum_{j=1}^n \left( \sum_{i=1}^m \frac{\partial f(\bar{b})}{\partial y_i} \cdot \frac{\partial \varphi_i(\bar{a})}{\partial x_j} \right) \Delta x_j + o(|\Delta \bar{x}|),$$

что и завершает доказательство теоремы, т.к. такое представление означает дифференцируемость сложной функции  $z = h(\bar{x}) = f(\varphi(\bar{x}))$ , а выражения  $\sum_{i=1}^m \frac{\partial f(\bar{b})}{\partial y_i} \cdot \frac{\partial \varphi_i(\bar{a})}{\partial x_j}$  являются частными производными сложной функции по  $x_j$ .

**Теорема доказана.**

**Замечание (инвариантность формы первого дифференциала).** Если в выражении для первого дифференциала функции  $z = f(\bar{y})$   $dz =$

$\sum_{i=1}^m \frac{\partial f}{\partial y_i} dy_i$  вместо дифференциалов  $dy_i$  подставить дифференциалы функций

$y_i = \varphi_i(\bar{x})$   $dy_i = \sum_{j=1}^n \frac{\partial \varphi_i}{\partial x_j} dx_j$ , то получим выражение

$$dz = \sum_{j=1}^n \left( \sum_{i=1}^m \frac{\partial f}{\partial y_i} \cdot \frac{\partial \varphi_i}{\partial x_j} \right) dx_j,$$

представляющее дифференциал сложной функции  $z = f(g(\bar{x}))$ , т.е. форма первого дифференциала не изменилась при замене независимых переменных зависимыми.

**Теорема (правила дифференцирования).** *Справедливы следующие формулы*

$$d(cu) = cdu, \forall c \in R; d(u \pm v) = du \pm dv; d(uv) = vdu + u dv; d\left(\frac{u}{v}\right) = \frac{vdu - u dv}{v^2}.$$

**Доказательство.** Для доказательства воспользуемся свойством инвариантности первого дифференциала. Проверим справедливость последнего равенства. Пусть  $z = \frac{u}{v}$ , где  $u$  и  $v$  независимые переменные, тогда

$$dz = \frac{\partial z}{\partial u} du + \frac{\partial z}{\partial v} dv = \frac{1}{v} du - \frac{u}{v^2} dv = \frac{vdu - u dv}{v^2}.$$

В силу инвариантности формы первого дифференциала выражение для  $dz$  будет дифференциалом для  $\frac{u}{v}$  и в случае, если  $u$  и  $v$  сами будут дифференцируемыми функциями других переменных.

**Теорема доказана.**

### 7.3 Производная по направлению. Градиент. Элементы дифференциальной геометрии.

**Производная по направлению. Градиент.** Пусть в  $\mathbf{R}^n$  задано некоторое направление  $\bar{l} = (l_1, \dots, l_n)$ ,  $|\bar{l}| = 1$ ,  $\bar{k}_1, \dots, \bar{k}_n$  — единичные векторы (орты) осей координат  $Ox_1, \dots, Ox_n$ , тогда если  $\alpha_i$  угол между векторами  $\bar{l}$  и  $\bar{k}_i$ , то  $l_i = (\bar{l}, \bar{k}_i) = |\bar{l}| \cdot |\bar{k}_i| \cdot \cos \alpha_i = \cos \alpha_i$ . Поэтому числа  $l_i = \cos \alpha_i$  принято называть *направляющими косинусами* вектора (направления)  $\bar{l}$ .

Пусть числовая функция  $y = f(\bar{x})$  дифференцируема в точке  $\bar{a} = \bar{x}$ , рассмотрим сложную функцию  $h(t) = f(\bar{a} + t\bar{l})$  одной переменной  $t$ . По теореме о дифференцировании сложной функции из предыдущего параграфа для производной функции  $h(t)$  в точке  $t = 0$  справедливо равенство

$$h'(0) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_i} \cdot \frac{\partial x_i(0)}{\partial t} = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_i} \cdot \cos \alpha_i,$$

т.к. здесь  $x_i = a_i + t \cos \alpha_i$ .

**Определение.** Величину  $h'(0)$  принято называть *производной по направлению  $\bar{l}$  функции  $y = f(\bar{x})$  в точке  $\bar{a}$*  и обозначают  $\frac{\partial f}{\partial \bar{l}} = h'(0)$ .

**Определение.** Вектор вида  $\left(\frac{\partial f}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}\right)$  называют *градиентом функции  $y = f(\bar{x})$*  и обозначают

$$\nabla f = \text{grad } f = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}\right).$$

Таким образом, для производной по направлению  $\bar{l}$  получаем следующее представление

$$\frac{\partial f}{\partial \bar{l}} = (\text{grad } f, \bar{l}) = (\nabla f, \bar{l}).$$

Формальный символ  $\nabla = \left(\frac{\partial}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial}{\partial x_n}\right)$  называют оператором "набла".

Из неравенства Коши-Буняковского для векторов вытекает оценка для модуля производной по направлению

$$\left| \frac{\partial f}{\partial \bar{l}} \right| \leq \| \bar{l} \|_{\mathbf{R}^n} \cdot \| \text{grad } f \|_{\mathbf{R}^n} = |\bar{l}| \cdot |\text{grad } f| = |\text{grad } f|,$$

причем неравенство обратится в равенство, если векторы  $\bar{l}$  и  $\text{grad } f$  окажутся коллинеарными. Отсюда вытекают следующие естественные свойства производной по направлению.

**1.** Производная функции  $y = f(\bar{x})$  в точке  $\bar{a}$  по направлению определяемому  $\text{grad } f$  (в этой точке) является максимальной по сравнению с производной в точке  $\bar{a}$  по любому другому направлению и равна  $|\text{grad } f|$ , т.е. длине вектора  $\text{grad } f$  в точке  $\bar{a}$ .

**2.** Минимальное значение производной функции  $y = f(\bar{x})$  в точке  $\bar{a}$  по направлению равно  $-|\text{grad } f|$  и достигается при дифференцировании по направлению противоположному к направлению вектора  $\text{grad } f$ .

**3.** Производная функции  $y = f(\bar{x})$  по направлению  $\bar{l}$  в точке  $\bar{a}$  равна нулю, если в этой точке  $\text{grad } f = 0$  или  $\bar{l} \perp \text{grad } f$ .

**Геометрический смысл дифференциала. Касательные и нормальный векторы поверхности.** В этом пункте будем рассматривать функции зависящие от двух переменных. Поверхностью  $P$  в пространстве  $\mathbf{R}^3$  называется *график всякой непрерывной функции*  $z = f(x, y)$ , заданной в некоторой области  $\Omega \subset \mathbf{R}^2$  (область – связное открытое множество), т.е. поверхность  $P$  – это множество точек в  $\mathbf{R}^3$  с координатами  $(x; y; z) \equiv (x; y; f(x, y))$ , где  $(x; y) \in \Omega$ . Две поверхности  $z = f_1(x, y)$  и  $z = f_2(x, y)$  называются *касаящимися* друг друга в точке  $(x_0; y_0; z_0)$ , если  $z_0 = f_1(x_0, y_0) = f_2(x_0, y_0)$  и  $r(x, y) = f_1(x, y) - f_2(x, y) = o\left(\sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2}\right)$  при  $(x; y) \rightarrow (x_0; y_0)$ . Как известно графиком линейной функции  $z = kx + ly + m$ , где  $k, l, m \in R$  является плоскость в  $\mathbf{R}^3$ .

**Теорема (геометрический смысл дифференциала).** Пусть функция  $z = f(x, y)$  определена в  $\epsilon$ -окрестности точки  $\bar{a} = (x_0; y_0)$ , дифференцируема в этой точке,  $z_0 = f(x_0, y_0)$ , тогда плоскость  $\pi$ , заданная уравнением вида

$$z - z_0 = \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x}(x - x_0) + \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial y}(y - y_0)$$

касается поверхности  $P : z = f(x, y)$  в точке  $\bar{a}$ .

**Доказательство.** Уравнение плоскости  $\pi$  перепишем в виде

$$z = g(x, y) = z_0 + \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x}\Delta x + \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial y}\Delta y,$$

здесь

$$\frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x}\Delta x + \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial y}\Delta y$$

линейная часть по  $\Delta x$  и  $\Delta y$ , т.е. дифференциал функции  $z = f(x, y)$  в точке  $\bar{a} = (x_0; y_0)$ . Поскольку функция  $z = f(x, y)$  дифференцируема в точке  $\bar{a} = (x_0; y_0)$ , то

$$f(x, y) - f(x_0, y_0) = \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x}\Delta x + \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial y}\Delta y + o\left(\sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}\right),$$

поэтому

$$f(x, y) - g(x, y) = f(x_0, y_0) + \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x}\Delta x + \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial y}\Delta y + o\left(\sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}\right) -$$

$$-z_0 - \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x} \Delta x - \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial y} \Delta y = o\left(\sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}\right).$$

Полученное равенство в соответствии с определением касания поверхностей и означает утверждение теоремы. **Теорема доказана.**

Пусть в  $\mathbf{R}^3$  задана поверхность  $z = f(x, y)$ ,  $(x; y)\Omega \subset \mathbf{R}^2$ . Рассмотрим на этой поверхности семейства *координатных линий* вида:  $(x; y_0; f(x, y_0))$ ,  $(x; y_0) \in \Omega$ ,  $y_0$  - фиксировано и  $(x_0; y; f(x_0, y))$ ,  $(x_0; y) \in \Omega$ ,  $x_0$  - фиксировано. Тогда вектора  $\bar{r}_x = \left(1; 0; \frac{\partial f}{\partial x}\right)$ ,  $\bar{r}_y = \left(0; 1; \frac{\partial f}{\partial y}\right)$  являются касательными к этим координатным линиям. Вектор  $\bar{n} = \bar{r}_x \times \bar{r}_y$  называется *нормальным вектором* к поверхности  $P : z = f(x, y)$ . Найдём координаты этого вектора

$$\bar{n} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 1 & 0 & \frac{\partial f}{\partial x} \\ 0 & 1 & \frac{\partial f}{\partial y} \end{vmatrix} = \left(-\frac{\partial f}{\partial x}; -\frac{\partial f}{\partial y}; 1\right).$$

Очевидно этот же вектор является нормальным и к касательной плоскости  $\pi$

$$-\frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x}(x - x_0) - \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial y}(y - y_0) + z - z_0 = 0.$$

Прямую, проходящую через точку  $(x_0; y_0; z_0)$  параллельно нормальному вектору  $\bar{n}$ , называют *нормалью к поверхности*  $P : z = f(x, y)$  в точке  $(x_0; y_0; z_0)$ .

#### 7.4 Частные производные высших порядков.

Пусть числовая функция  $y = f(\bar{x})$  имеет в некоторой  $\epsilon$ -окрестности  $\sigma_{\bar{a}}(\epsilon)$  точки  $\bar{a}$  все первые частные производные  $\frac{\partial f}{\partial x_i}$ ,  $i = 1, \dots, n$ . Эти частные производные сами являются функциями  $n$  независимых переменных, поэтому могут иметь в точке  $\bar{a}$  частные производные  $\frac{\partial}{\partial x_j} \left( \frac{\partial f}{\partial x_i} \right)$ ,  $i, j = 1, \dots, n$ , которые называются *вторыми частными производными* исходной функции  $y = f(\bar{x})$  и обозначаются  $\frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}$ , если  $i \neq j$ , их называют *смешанными производными*. Естественно возникает вопрос о совпадении двух смешанных частных производных  $\frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i} = \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}$ , т.е. вопрос о том, на сколько существен порядок дифференцирования. Следующий пример показывает, что в общем случае порядок дифференцирования весьма важен.

**Пример.** Рассмотрим функцию двух переменных

$$z = \begin{cases} xy \frac{x^2-y^2}{x^2+y^2}, & x^2 + y^2 \neq 0, \\ 0, & x^2 + y^2 = 0. \end{cases}$$

Найдем частные производные  $\frac{\partial z}{\partial x}$ ,  $\frac{\partial z}{\partial y}$ ,  $\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y}$ ,  $\frac{\partial^2 z}{\partial y \partial x}$  этой функции в точке  $(0;0)$ .

$$\frac{\partial z(0,0)}{\partial x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{z(\Delta x, 0) - z(0, 0)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{0}{\Delta x} = 0,$$

$$\frac{\partial z(0,0)}{\partial y} = \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{z(0, \Delta y) - z(0, 0)}{\Delta y} = \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{0}{\Delta y} = 0,$$

т.е.

$$\frac{\partial z}{\partial x} = \begin{cases} \frac{y(x^4-y^4+4x^2y^2)}{(x^2+y^2)^2}, & x^2 + y^2 \neq 0, \\ 0, & x^2 + y^2 = 0. \end{cases}$$

$$\frac{\partial z}{\partial y} = \begin{cases} \frac{x(x^4-y^4-4x^2y^2)}{(x^2+y^2)^2}, & x^2 + y^2 \neq 0, \\ 0, & x^2 + y^2 = 0. \end{cases}$$

$$\frac{\partial^2 z(0,0)}{\partial y \partial x} = \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{\frac{\partial z(0, \Delta y)}{\partial x} - \frac{\partial z(0,0)}{\partial x}}{\Delta y} = \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{-\frac{(\Delta y)^5}{(\Delta y)^4}}{\Delta y} = -1,$$

$$\frac{\partial^2 z(0,0)}{\partial x \partial y} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\frac{\partial z(\Delta x, 0)}{\partial y} - \frac{\partial z(0,0)}{\partial y}}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\frac{(\Delta x)^5}{(\Delta x)^4}}{\Delta x} = 1,$$

итак  $\frac{\partial^2 z(0,0)}{\partial y \partial x} \neq \frac{\partial^2 z(0,0)}{\partial x \partial y}$ .

Таким образом, естественно возникает вопрос о достаточных условиях, при которых смешанные частные производные совпадают, т.е. когда результат вычисления смешанных частных производных не зависит от порядка дифференцирования. Такие достаточные условия приведены в следующих двух теоремах Шварца и Юнга.

**Теорема (Шварца).** Пусть функция  $y = f(\bar{x})$  имеет в некоторой  $\epsilon$ -окрестности  $\sigma_{\bar{a}}(\epsilon)$  точки  $\bar{a}$  смешанные частные производные второго порядка  $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}$  и  $\frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}$ , причем они непрерывны в точке  $\bar{a}$ , тогда  $\frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_i \partial x_j} = \frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_j \partial x_i}$ .

**Доказательство.** Рассмотрим пару функций

$$\varphi(x_i) = f(a_1, \dots, x_i, \dots, a_j + h, \dots, a_n) - f(a_1, \dots, x_i, \dots, a_j, \dots, a_n),$$

$$\phi(x_j) = f(a_1, \dots, a_i + h, \dots, x_j, \dots, a_n) - f(a_1, \dots, a_i, \dots, x_j, \dots, a_n).$$

Запишем приращения для этих функций

$$\begin{aligned}
\Delta\varphi &= \varphi(a_i + h) - \varphi(a_i) = \\
&= f(a_1, \dots, a_i + h, \dots, a_j + h, \dots, a_n) - f(a_1, \dots, a_i + h, \dots, a_j, \dots, a_n) - \\
&\quad - f(a_1, \dots, a_i, \dots, a_j + h, \dots, a_n) + f(a_1, \dots, a_i, \dots, a_j, \dots, a_n) \\
\Delta\phi &= \phi(a_j + h) - \phi(a_j) = \\
&= f(a_1, \dots, a_i + h, \dots, a_j + h, \dots, a_n) - f(a_1, \dots, a_i, \dots, a_j + h, \dots, a_n) - \\
&\quad - f(a_1, \dots, a_i + h, \dots, a_j, \dots, a_n) + f(a_1, \dots, a_i, \dots, a_j, \dots, a_n),
\end{aligned}$$

т.е.  $\Delta\varphi = \Delta\phi$ .

По теореме Лагранжа о среднем для приращения функции  $\Delta\varphi$  имеем

$$\begin{aligned}
\Delta\varphi &= \varphi'(a_i + \theta_1 h)h = \left( \frac{\partial f(a_1, \dots, a_i + \theta_1 h, \dots, a_j + h, \dots, a_n)}{\partial x_i} - \right. \\
&\quad \left. - \frac{\partial f(a_1, \dots, a_i + \theta_1 h, \dots, a_j, \dots, a_n)}{\partial x_i} \right) h = \\
&= \frac{\partial^2 f(a_1, \dots, a_i + \theta_1 h, \dots, a_j + \theta_2 h, \dots, a_n)}{\partial x_j \partial x_i} h^2, \quad 0 < \theta_1, \theta_2 < 1.
\end{aligned}$$

Аналогично для приращения функции  $\phi$  справедливо представление

$$\begin{aligned}
\Delta\phi &= \phi'(a_j + \theta_3 h)h = \frac{\partial^2 f(a_1, \dots, a_i + \theta_4 h, \dots, a_j + \theta_3 h, \dots, a_n)}{\partial x_i \partial x_j} h^2, \\
&\quad 0 < \theta_3, \theta_4 < 1.
\end{aligned}$$

Отсюда следует равенство

$$\begin{aligned}
&\frac{\partial^2 f(a_1, \dots, a_i + \theta_1 h, \dots, a_j + \theta_2 h, \dots, a_n)}{\partial x_j \partial x_i} = \\
&= \frac{\partial^2 f(a_1, \dots, a_i + \theta_4 h, \dots, a_j + \theta_3 h, \dots, a_n)}{\partial x_i \partial x_j}.
\end{aligned}$$

Переходя в этом равенстве к пределу при  $h \rightarrow 0$ , в силу непрерывности вторых смешанных частных производных, получаем требуемое равенство.

**Теорема Шварца доказана.**



**Теорема (Юнга).** Пусть функция  $y = f(\bar{x})$  имеет в некоторой  $\epsilon$ -окрестности  $\sigma_{\bar{a}}(\epsilon)$  точки  $\bar{a}$  первые частные производные  $\frac{\partial f}{\partial x_i}$  и  $\frac{\partial f}{\partial x_j}$  дифференцируемые в самой точке  $\bar{a}$ , тогда  $\frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_i \partial x_j} = \frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_j \partial x_i}$ .

**Доказательство.** Как и при доказательстве теоремы Шварца, введем в рассмотрение пару функций  $\varphi(x_i)$  и  $\phi(x_j)$ , тогда по теореме Лагранжа о среднем

$$\begin{aligned} \Delta\varphi &= \varphi'(a_i + \theta_1 h)h = \left( \frac{\partial f(a_1, \dots, a_i + \theta_1 h, \dots, a_j + h, \dots, a_n)}{\partial x_i} - \right. \\ &\quad \left. - \frac{\partial f(a_1, \dots, a_i + \theta_1 h, \dots, a_j, \dots, a_n)}{\partial x_i} \right) h = \\ &= \left( \left( \frac{\partial f(a_1, \dots, a_i + \theta_1 h, \dots, a_j + h, \dots, a_n)}{\partial x_i} - \frac{\partial f(a_1, \dots, a_i, \dots, a_j, \dots, a_n)}{\partial x_i} \right) - \right. \\ &\quad \left. - \left( \frac{\partial f(a_1, \dots, a_i + \theta_1 h, \dots, a_j, \dots, a_n)}{\partial x_i} - \frac{\partial f(a_1, \dots, a_i, \dots, a_j, \dots, a_n)}{\partial x_i} \right) \right) h. \end{aligned}$$

В силу дифференцируемости функции  $\frac{\partial f}{\partial x_i}$  в точке  $\bar{a}$  для приращения  $\Delta\varphi$  получаем представление

$$\begin{aligned} \Delta\varphi &= \left( \frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_i^2} \theta_1 h + \frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_j \partial x_i} h + o\left(\sqrt{(\theta_1 h)^2 + h^2}\right) - \right. \\ &\quad \left. - \frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_i^2} \theta_1 h + o(|h|) \right) h = \frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_j \partial x_i} h^2 + o(h^2). \end{aligned}$$

Рассуждая аналогично для приращения  $\Delta\phi$  получаем представление

$$\Delta\phi = \frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_i \partial x_j} h^2 + o(h^2).$$

Из равенства  $\Delta\varphi = \Delta\phi$  получаем

$$\frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_j \partial x_i} h^2 + o(h^2) = \frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_i \partial x_j} h^2 + o(h^2)$$

или

$$\frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_j \partial x_i} + o(1) = \frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_i \partial x_j} + o(1).$$

Отсюда после предельного перехода при  $h \rightarrow 0$  получаем утверждение теоремы.

**Теорема Юнга доказана.**

**Определение.** Функция  $y = f(\bar{x})$  называется  $k$ -раз дифференцируемой в точке  $\bar{a}$ , если все ее частные производные  $(k - 1)$ -го порядка дифференцируемы в этой точке.

**Теорема (второе достаточное условие дифференцируемости).** Для того чтобы функция  $y = f(\bar{x})$  была  $k$ -раз дифференцируемой в точке  $\bar{a}$  достаточно, чтобы все ее частные производные до порядка  $k$  включительно были непрерывны в этой точке.

Справедливость этого утверждения вытекает из определения дифференцируемости функции многих переменных и первого достаточного условия дифференцируемости (см. §7.2) с последующей индукцией по  $k$ .

**Следствие (из теоремы Юнга).** Если функция  $y = f(\bar{x})$   $k$ -раз дифференцируемой в точке  $\bar{a}$ , то смешанные частные производные до порядка  $k$  включительно не зависят от порядка дифференцирования.

Доказательство проводится индукцией по  $k$ .

## 7.5 Дифференциалы высших порядков. Формула Тейлора для функций многих переменных.

Пусть функция  $y = f(\bar{x})$  дважды дифференцируема в точке  $\bar{a}$ ,  $\bar{h} = (h_1, \dots, h_n)$  - вектор приращений аргумента в точке  $\bar{a}$ , тогда для дифференциала функции  $y = f(\bar{x})$  в точке  $\bar{a}$  имеем представление

$$df(\bar{a}) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_i} h_i.$$

Рассмотрим функцию

$$g(\bar{x}) = df(\bar{x}) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f(\bar{x})}{\partial x_i} h_i,$$

эта функция дифференцируема в точке  $\bar{a}$ , поэтому ее дифференциал в этой точке, соответствующий вектору приращений  $\bar{h} = (h_1, \dots, h_n)$ , имеет вид

$$dg(\bar{a}) = \sum_{j=1}^n \frac{\partial}{\partial x_j} \left( \sum_{i=1}^n \frac{\partial f(\bar{x})}{\partial x_i} h_i \right) \Big|_{\bar{x}=\bar{a}} h_j = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^n \frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_i \partial x_j} h_i h_j.$$

Полученное таким образом выражение называется вторым дифференциалом функции  $y = f(\bar{x})$  в точке  $\bar{a}$  и обозначается  $d^2 f(\bar{a}) \equiv dg(\bar{a})$ . Далее вновь можно ввести функцию вида

$$g(\bar{x}) = d^2 f(\bar{x}) = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^n \frac{\partial^2 f(\bar{x})}{\partial x_i \partial x_j} h_i h_j$$

и при выполнении соответствующих условий ввести понятие третьего дифференциала функции  $y = f(\bar{x})$  и т.д. Поскольку для независимых переменных приращения совпадают с дифференциалами  $h_i = dx_i$ , то выражение для второго дифференциала  $d^2 f$  и т.д. приобретают следующий вид (общепринятую форму записи)

$$d^2 f(\bar{x}) = \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 f(\bar{x})}{\partial x_i \partial x_j} dx_i dx_j,$$

$$d^k f(\bar{x}) = \sum_{i_1, \dots, i_k=1}^n \frac{\partial^k f(\bar{x})}{\partial x_{i_1} \dots \partial x_{i_k}} dx_{i_1} \dots dx_{i_k}.$$

Символически это записывают еще и так

$$d^k f(\bar{x}) = \left( \sum_{i=1}^n \frac{\partial}{\partial x_i} dx_i \right)^k f(\bar{x}).$$

**Замечание 1.** Как и для функций одной переменной, дифференциалы второго и последующих порядков не обладают свойством инвариантности. Действительно, если  $\bar{x} = \bar{\varphi}(\bar{t})$ , то (см. замечание из §7.2)

$$df(\bar{x}) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f(\bar{x})}{\partial x_i} dx_i,$$

$$df(\bar{\varphi}(\bar{t})) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f(\bar{\varphi}(\bar{t}))}{\partial x_i} d\varphi_i(\bar{t}) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f(\bar{\varphi}(\bar{t}))}{\partial x_i} \sum_{j=1}^n \frac{\partial \varphi_i(\bar{t})}{\partial t_j} dt_j =$$

$$= \sum_{j=1}^n \left( \sum_{i=1}^n \frac{\partial f(\bar{\varphi}(\bar{t}))}{\partial x_i} \cdot \frac{\partial \varphi_i(\bar{t})}{\partial t_j} \right) dt_j = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f(\bar{\varphi}(\bar{t}))}{\partial t_j} dt_j.$$

Отсюда, в соответствии с правилами вычисления дифференциалов (см. §7.2),

$$d^2 f(\bar{\varphi}(\bar{t})) = \sum_{i=1}^n \left\{ d \left( \frac{\partial f(\bar{\varphi}(\bar{t}))}{\partial x_i} \right) d\varphi_i(\bar{t}) + \frac{\partial f(\bar{\varphi}(\bar{t}))}{\partial x_i} d^2 \varphi_i(\bar{t}) \right\} =$$

$$= \sum_{i=1}^n \left( \sum_{j=1}^n \frac{\partial^2 f(\bar{\varphi}(\bar{t}))}{\partial x_j \partial x_i} d\varphi_j(\bar{t}) \right) d\varphi_i(\bar{t}) + \sum_{i=1}^n \frac{\partial f(\bar{\varphi}(\bar{t}))}{\partial x_i} d^2\varphi_i(\bar{t}),$$

т.е.

$$d^2 f(\bar{\varphi}(\bar{t})) \neq \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 f(\bar{x})}{\partial x_i \partial x_j} dx_i dx_j \Big|_{\bar{x}=\bar{\varphi}(\bar{t})}.$$

Отметим, что в развернутом виде  $d^2 f(\bar{\varphi}(\bar{t}))$  выглядит следующим образом

$$\begin{aligned} d^2 f(\bar{\varphi}(\bar{t})) &= \sum_{k=1}^n \frac{\partial}{\partial t_k} \left( \sum_{j=1}^n \left( \sum_{i=1}^n \frac{\partial f(\bar{\varphi}(\bar{t}))}{\partial x_i} \cdot \frac{\partial \varphi_i(\bar{t})}{\partial t_j} \right) dt_j \right) dt_k = \\ &= \sum_{k,j=1}^n \frac{\partial}{\partial t_k} \left( \sum_{i=1}^n \frac{\partial f(\bar{\varphi}(\bar{t}))}{\partial x_i} \cdot \frac{\partial \varphi_i(\bar{t})}{\partial t_j} \right) dt_j dt_k. \end{aligned}$$

**Замечание 2.** Если функция  $\bar{x} = \bar{\varphi}(\bar{t})$  линейна по  $\bar{t}$ , т.е.

$$x_i = \varphi_i(\bar{t}) = x_{i0} + x_{i1}t_1 + \dots + x_{in}t_n,$$

то  $d^2\varphi_i(\bar{t}) \equiv 0$  и тогда инвариантность формы второго и последующих дифференциалов обеспечена. Соответственно, если  $\bar{x} = \bar{a} + t\bar{e}$ , где  $\bar{e}$  – некоторое направление в  $\mathbf{R}^n$ ,  $t \in R$ , то в силу линейности такой функции (а значит и инвариантности формы дифференциала) для сложной функции (одной переменной)  $g(t) = f(\bar{a} + t\bar{e})$  имеем

$$d^k f(\bar{a} + t\bar{e}) \Big|_{t=0} = d^k g(t) \Big|_{t=0} = g^{(k)}(0)(dt)^k.$$

**Замечание 3.** При проведении вычислений иногда требуется полная расшивка выражения для  $d^k f(\bar{x})$ , которая выглядит следующим образом (для  $k$ -раз дифференцируемой функции)

$$\begin{aligned} d^k f(\bar{x}) &= \sum_{i_1+\dots+i_n=k, 0 \leq i_j \leq k} \frac{(i_1 + i_2 + \dots + i_n)!}{i_1! \cdot i_2! \cdot \dots \cdot i_n!} \cdot \\ &\cdot \frac{\partial^k f(\bar{x})}{\partial x_1^{i_1} \partial x_2^{i_2} \dots \partial x_n^{i_n}} (dx_1)^{i_1} (dx_2)^{i_2} \dots (dx_n)^{i_n} \end{aligned}$$

и доказывается индукцией по  $k$ .

**Теорема (формула Тейлора с остаточным членом в форме Пеано).** Пусть функция  $y = f(\bar{x})$   $k$  раз дифференцируема в точке  $\bar{a}$ , тогда при

$\bar{x} \rightarrow \bar{a}$  справедливо представление

$$f(\bar{x}) = P(\bar{x}) + o(|\bar{x} - \bar{a}|^k),$$

где

$$P(\bar{x}) = f(\bar{a}) + df(\bar{a})\Big|_{d\bar{x}=\bar{x}-\bar{a}} + \frac{1}{2!}d^2f(\bar{a})\Big|_{d\bar{x}=\bar{x}-\bar{a}} + \dots + \frac{1}{k!}d^kf(\bar{a})\Big|_{d\bar{x}=\bar{x}-\bar{a}}$$

или в развернутом виде

$$P(\bar{x}) = f(\bar{a}) + \sum_{i=1}^n \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_i} (x_i - a_i) + \\ + \sum_{l=2}^k \sum_{i_1+\dots+i_n=l, 0 \leq i_j \leq l} \frac{1}{i_1! \cdot \dots \cdot i_n!} \cdot \frac{\partial^l f(\bar{a})}{\partial x_1^{i_1} \dots \partial x_n^{i_n}} (x_1 - a_1)^{i_1} \dots (x_n - a_n)^{i_n}.$$

**Доказательство.** При  $k = 1$  утверждение теоремы представляет собой определение дифференцируемости функции  $y = f(\bar{x})$  в точке  $\bar{a}$ . Покажем справедливость теоремы при  $k > 1$ . Рассмотрим функцию  $r(\bar{x}) = f(\bar{x}) - P(\bar{x})$ , очевидно  $r(\bar{a}) = \frac{\partial^l r(\bar{a})}{\partial x_1^{i_1} \dots \partial x_n^{i_n}} = 0$  при  $1 \leq l \leq k$ ,  $i_1 + \dots + i_n = l$ . Теорема будет доказана, если показать справедливость равенства  $r(\bar{x}) = o(|\bar{x} - \bar{a}|^k)$  при  $\bar{x} \rightarrow \bar{a}$ , которое докажем методом математической индукции по  $k$ . При  $k = 1$  утверждение справедливо в силу предыдущего замечания. Предположим, что при  $k \leq m - 1$  для функции  $r(\bar{x})$  из равенств  $r(\bar{a}) = \frac{\partial^l r(\bar{a})}{\partial x_1^{i_1} \dots \partial x_n^{i_n}} = 0$  при  $1 \leq l \leq k$ ,  $i_1 + \dots + i_n = l$  следует представление  $r(\bar{x}) = o(|\bar{x} - \bar{a}|^k)$  при  $\bar{x} \rightarrow \bar{a}$ . Пусть теперь выполнены условия  $r(\bar{a}) = \frac{\partial^l r(\bar{a})}{\partial x_1^{i_1} \dots \partial x_n^{i_n}} = 0$  при  $1 \leq l \leq m$ ,  $i_1 + \dots + i_n = l$ , тогда

$$r(\bar{x}) = r(\bar{x}) - r(\bar{a}) = \\ = r(a_1 + \Delta x_1, a_2 + \Delta x_2, \dots, a_{n-1} + \Delta x_{n-1}, a_n + \Delta x_n) - r(a_1, a_2, \dots, a_{n-1}, a_n) = \\ = \left( r(a_1 + \Delta x_1, a_2 + \Delta x_2, \dots, a_{n-1} + \Delta x_{n-1}, a_n + \Delta x_n) - \right. \\ \left. - r(a_1 + \Delta x_1, a_2 + \Delta x_2, \dots, a_{n-1} + \Delta x_{n-1}, a_n) \right) + \\ + \left( r(a_1 + \Delta x_1, a_2 + \Delta x_2, \dots, a_{n-1} + \Delta x_{n-1}, a_n) - \right. \\ \left. - r(a_1 + \Delta x_1, a_2 + \Delta x_2, \dots, a_{n-1}, a_n) \right) + \dots +$$

$$+ \left( r(a_1 + \Delta x_1, a_2, \dots, a_{n-1}, a_n) - r(a_1, a_2, \dots, a_{n-1}, a_n) \right).$$

К каждому из слагаемых можно применить теорему Лагранжа (см. §4.6) о среднем (по *одной* из переменных, т.к. в силу дифференцируемости в точке  $\bar{a}$  в окрестности этой точки определены соответствующие частные производные и мы имеем дело с непрерывностью и дифференцируемостью по каждой из переменных в отдельности), поэтому

$$\begin{aligned} r(\bar{x}) &= \frac{\partial r(a_1 + \Delta x_1, a_2 + \Delta x_2, \dots, a_{n-1} + \Delta x_{n-1}, a_n + \theta_n \Delta x_n)}{\partial x_n} \Delta x_n + \\ &+ \frac{\partial r(a_1 + \Delta x_1, a_2 + \Delta x_2, \dots, a_{n-1} + \theta_{n-1} \Delta x_{n-1}, a_n)}{\partial x_{n-1}} \Delta x_{n-1} + \dots + \\ &+ \frac{\partial r(a_1 + \theta_1 \Delta x_1, a_2, \dots, a_{n-1}, a_n)}{\partial x_1} \Delta x_1. \end{aligned}$$

Однако каждая из частных производных, фигурирующих в этом разложении, удовлетворяет предположению индукции, поэтому при  $\bar{x} \rightarrow \bar{a}$

$$\begin{aligned} 0 \leq |r(\bar{x})| &\leq |\circ(|\bar{x} - \bar{a}|^{m-1})| (|\Delta x_n| + |\Delta x_{n-1}| + \dots + |\Delta x_1|) \leq \\ &\leq |\circ(|\bar{x} - \bar{a}|^{m-1})| \cdot n \cdot |\bar{x} - \bar{a}| = \circ(|\bar{x} - \bar{a}|^m), \end{aligned}$$

т.е.  $r(\bar{x}) = \circ(|\bar{x} - \bar{a}|^m)$ . **Теорема доказана.**

**Теорема (формула Тейлора с остаточным членом в форме Лагранжа).** Пусть числовая функция  $y = f(\bar{x})$  в любой точке  $\bar{x} \in \sigma_{\bar{a}}(\epsilon)$  некоторой  $\epsilon$ -окрестности точки  $\bar{a}$   $(k+1)$  раз дифференцируема, тогда  $\forall \bar{x} \in \sigma_{\bar{a}}(\epsilon)$  существует точка  $\bar{c} = \bar{a} + \theta(\bar{x} - \bar{a})$ ,  $0 < \theta < 1$  (принадлежащая отрезку с концами в точках  $\bar{a}$  и  $\bar{x}$ ), такая что

$$f(\bar{x}) = f(\bar{a}) + \sum_{j=1}^k \frac{d^j f(\bar{a})}{j!} \Big|_{d\bar{x}=\bar{x}-\bar{a}} + \frac{d^{k+1} f(\bar{c})}{(k+1)!} \Big|_{d\bar{x}=\bar{x}-\bar{a}}.$$

**Доказательство.** Рассмотрим функцию  $g(t) = f(\bar{a} + t(\bar{x} - \bar{a}))$ ,  $t \in [0; 1]$ , тогда по формуле Тейлора для функции одной переменной (см. §4.11) с остаточным членом в форме Лагранжа имеем

$$g(t) = g(0) + \frac{g'(0)}{1!} t + \dots + \frac{g^{(k)}(0)}{k!} t^k + \frac{t^{k+1}}{(k+1)!} g^{(k+1)}(\theta), \text{ здесь } 0 < \theta < t < 1,$$

тогда

$$g(1) = g(0) + \frac{g'(0)}{1!} + \dots + \frac{g^{(k)}(0)}{k!} + \frac{g^{(k+1)}(\theta)}{(k+1)!}.$$

Отсюда по правилу дифференцирования сложной функции (см. §7.2)

$$f(\bar{x}) = f(\bar{a}) + \underbrace{\sum_{i=1}^n \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_i} (x_i - a_i) + \dots + \frac{1}{k!} d^k f(\bar{a}) \Big|_{d\bar{x}=\bar{x}-\bar{a}}}_{\frac{1}{k!} d^k f(\bar{a}) \Big|_{d\bar{x}=\bar{x}-\bar{a}}} + \frac{1}{(k+1)!} d^{k+1} f(\bar{c}) \Big|_{d\bar{x}=\bar{x}-\bar{a}}.$$

**Теорема доказана.**

## 7.6 Локальный экстремум функции многих переменных. Необходимые и достаточные условия экстремума.

**Определение.** Точка  $\bar{a} \in \mathbf{R}^n$  называется точкой *строгого локального максимума* функции  $y = f(\bar{x})$ , если существует некоторая  $\epsilon$ -окрестность этой точки  $\sigma_{\bar{a}}(\epsilon)$  такая, что для любой точки  $\bar{x} \in \sigma_{\bar{a}}(\epsilon)$ ,  $\bar{x} \neq \bar{a}$  справедливо неравенство  $f(\bar{x}) < f(\bar{a})$ ;

если  $f(\bar{x}) \leq f(\bar{a})$ , то  $\bar{a}$  называется точкой *не строгого локального максимума*;

если  $f(\bar{x}) > f(\bar{a})$ , то  $\bar{a}$  называется точкой *строгого локального минимума*;

если  $f(\bar{x}) \geq f(\bar{a})$ , то  $\bar{a}$  называется точкой *не строгого локального минимума*.

**Теорема (необходимое условие экстремума).** Если точка  $\bar{a}$  - точка локального экстремума (строгого или не строгого) числовой функции  $y = f(\bar{x})$  и  $y = f(\bar{x})$  дифференцируема в точке  $\bar{a}$ , то  $\frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_i} = 0$ ,  $i = 1, \dots, n$  (т.е.  $\text{grad } f(\bar{a}) = \bar{0}$ ).

**Доказательство.** Рассмотрим семейство функций одной переменной  $g_i(x_i) = f(a_1, \dots, x_i, \dots, a_n)$ ,  $i = 1, \dots, n$ , тогда в точке  $x_i = a_i$  функция  $g_i(x_i)$  имеет локальный экстремум и поэтому в силу необходимого условия экстремума для функций одной переменной (см. т. Ферма §4.8)  $g'_i(a_i) = 0$  или  $\frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_i} = 0$ . **Теорема доказана.**

Точки  $\bar{a}$ , в которых  $\text{grad } f(\bar{a}) = \bar{0}$ , называются *стационарными точками* функции  $y = f(\bar{x})$ .

Пусть  $f : \mathbf{R}^n \rightarrow R^1$ ,  $y = f(\bar{x})$  - дважды дифференцируемая в точке  $\bar{a}$ , тогда по теореме Юнга  $\frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_i \partial x_j} = \frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_j \partial x_i}$  и можно построить симметрическую квадратичную форму

$$\Phi(\bar{h}) = \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_i \partial x_j} h_i h_j.$$

**Теорема (достаточное условие экстремума).** Пусть функция  $y = f(\bar{x})$ ,  $f : \mathbf{R}^n \rightarrow R^1$  дважды дифференцируемая в точке  $\bar{a}$ ,  $\frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_i} = 0$ ,  $i = 1, \dots, n$ , тогда

а) если квадратичная форма  $\Phi(\bar{h})$  положительно (отрицательно) определенная, то  $y = f(\bar{x})$  имеет в точке  $\bar{a}$  локальный минимум (максимум);

б) если квадратичная форма  $\Phi(\bar{h})$  неопределенная, то  $y = f(\bar{x})$  не имеет в точке  $\bar{a}$  локального экстремума.

**Доказательство.** Пусть  $y = f(\bar{x})$  удовлетворяет условиям теоремы, тогда по формуле Тейлора с остаточным членом в форме Пеано имеем при любом  $\bar{a} + \bar{h} \in \sigma_{\bar{a}}(\delta)$

$$f(\bar{a} + \bar{h}) = f(\bar{a}) + df(\bar{a}) \Big|_{d\bar{x}=\bar{h}} + \frac{1}{2!} \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_i \partial x_j} h_i h_j + o(|\bar{h}|^2)$$

или

$$f(\bar{a} + \bar{h}) - f(\bar{a}) = \frac{1}{2} \Phi(\bar{h}) + o(|\bar{h}|^2) \text{ при } \bar{h} \rightarrow 0.$$

а) Если квадратичная форма  $\Phi(\bar{h})$  положительно (отрицательно) определенная, то по лемме о квадратичных формах из §7.1 существует положительное (отрицательное) число  $C > 0$  ( $C < 0$ ) такое, что  $\forall \bar{h}$  выполняется неравенство  $\Phi(\bar{h}) \geq C|\bar{h}|^2$  ( $\Phi(\bar{h}) \leq C|\bar{h}|^2$ ), тогда

$$f(\bar{a} + \bar{h}) - f(\bar{a}) \geq \frac{1}{2} (C + o(1)) |\bar{h}|^2 \quad \left( f(\bar{a} + \bar{h}) - f(\bar{a}) \leq \frac{1}{2} (C + o(1)) |\bar{h}|^2 \right).$$

Так как  $o(1) \rightarrow 0$  при  $\bar{h} \rightarrow 0$ , то существует  $0 < \delta_1 < \delta$  такое, что для любого  $|\bar{h}| < \delta_1$  выполняется неравенство  $C + o(1) \geq \frac{C}{2} > 0$  ( $C + o(1) \leq \frac{C}{2} < 0$ ), тогда  $\forall (\bar{a} + \bar{h}) \in \sigma_{\bar{a}}(\delta_1) \subset \sigma_{\bar{a}}(\delta)$  справедливо неравенство

$$f(\bar{a} + \bar{h}) - f(\bar{a}) \geq \frac{C}{4} |\bar{h}|^2 > 0 \quad \left( f(\bar{a} + \bar{h}) - f(\bar{a}) \leq \frac{C}{4} |\bar{h}|^2 < 0 \right),$$



т.е.  $\bar{a}$  точка локального минимума (максимума).

б) Если квадратичная форма  $\Phi(\bar{h})$  неопределенная, то найдутся  $\bar{h}_1$  и  $\bar{h}_2$  такие, что  $\Phi(\bar{h}_1) = C_1 > 0$  и  $\Phi(\bar{h}_2) = C_2 < 0$ , тогда найдется положительное число  $\delta_2 > 0$  такое, что  $\forall 0 < t < \delta_2$ ,  $\bar{a} + t \cdot \bar{h}_1 \in \sigma_{\bar{a}}(\delta_1)$  и  $\bar{a} + t \cdot \bar{h}_2 \in \sigma_{\bar{a}}(\delta_1)$ .

Для этих точек имеем

$$\begin{aligned} f(\bar{a} + t \cdot \bar{h}_1) - f(\bar{a}) &= \frac{1}{2} (\Phi(t \cdot \bar{h}_1) + o(|t \cdot \bar{h}_1|^2)) = \frac{t^2}{2} (\Phi(\bar{h}_1) + o(|\bar{h}_1|^2)) = \\ &= \frac{t^2}{2} (C_1 + |\bar{h}_1|^2 \circ (1)) \geq \frac{C_1 t^2}{4} > 0, \\ f(\bar{a} + t \cdot \bar{h}_2) - f(\bar{a}) &= \frac{t^2}{2} (C_2 + |\bar{h}_2|^2 \circ (1)) \leq \frac{C_2 t^2}{4} < 0, \end{aligned}$$

т.е.  $\bar{a}$  не является точкой локального экстремума.

**Теорема доказана.**

**Замечание.** Если функция  $y = f(\bar{x})$ ,  $f : \mathbf{R}^n \rightarrow R^1$  трижды дифференцируемая в точке  $\bar{a}$ ,  $\frac{\partial f(\bar{a})}{\partial x_i} = 0$ ,  $\frac{\partial^2 f(\bar{a})}{\partial x_i \partial x_j} = 0$ ,  $i, j = 1, \dots, n$ , то тип точки  $\bar{a}$  определяется исследованием знакоопределенности 3-формы  $d^3 f(\bar{a}) \Big|_{d\bar{x}=\bar{h}}$  (и так далее).

**Пример 1.** Исследовать на экстремум функцию

$$f(x, y, z) = z \ln z - z - z \ln xy + xy + x^2 + 2y^2 - 4x - 2y.$$

Выпишем необходимые условия экстремума

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = -\frac{z}{x} + y + 2x - 4 = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y} = -\frac{z}{y} + x + 4y - 2 = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial z} = \ln z + 1 - 1 - \ln xy = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} x = 2 \\ y = \frac{1}{2} \\ z = xy \end{cases} \quad \begin{cases} x = 2 \\ y = \frac{1}{2} \\ z = 1 \end{cases}$$

Подозрительной на экстремум точкой является  $M_0 \left( 2; \frac{1}{2}; 1 \right)$ . Вычислим в этой точке значения всех вторых частных производных

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \Big|_{M_0} &= \left( \frac{z}{x^2} + 2 \right) \Big|_{M_0} = 2 + \frac{1}{4} = \frac{9}{4}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = 1, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial z} = -\frac{1}{x} \Big|_{M_0} = -\frac{1}{2}, \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \Big|_{M_0} &= \left( \frac{z}{y^2} + 4 \right) \Big|_{M_0} = 4 + 4 = 8, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial z} = -\frac{1}{y} \Big|_{M_0} = -2, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} = \frac{1}{z} \Big|_{M_0} = 1, \end{aligned}$$

составим матрицу квадратичной формы

$$A = \begin{pmatrix} \frac{9}{4} & 1 & -\frac{1}{2} \\ 1 & 8 & -2 \\ -\frac{1}{2} & -2 & 1 \end{pmatrix}$$

и вычислим все ее главные миноры

$$\Delta_1 = \frac{9}{4} > 0, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} \frac{9}{4} & 1 \\ 1 & 8 \end{vmatrix} = 18 - 1 = 17 > 0,$$

$$\Delta_3 = \det A = 18 + 1 + 1 - 2 - 1 - 9 = 8 > 0.$$

В силу критерия Сильвестра квадратичная форма положительно определенная и в соответствии с доказанной теоремой  $M_0\left(2; \frac{1}{2}; 1\right)$  является точкой локального минимума.

**Пример 2.** Исследовать на экстремум функцию

$$u = 3x^3 + y^2 + 6xy + (z - 1)^2.$$

Выпишем необходимые условия экстремума

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial x} = 9x^2 + 6y = 0 \\ \frac{\partial u}{\partial y} = 2y + 6x = 0 \\ \frac{\partial u}{\partial z} = 2(z - 1) = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} 3x^2 + 2y = 0 \\ y + 3x = 0 \\ z = 1 \end{cases} \quad \begin{cases} 3x^2 - 6x = 0 \\ y = -3x \\ z = 1 \end{cases} \quad \begin{cases} x_1 = 0 \\ y_1 = 0 \\ z_1 = 1 \end{cases} \quad \begin{cases} x_2 = 2 \\ y_2 = -6 \\ z_2 = 1 \end{cases}$$

Таким образом здесь две подозрительные на экстремум точки  $M_1(0; 0; 1)$  и  $M_2(2; -6; 1)$ . Найдём все вторые частные производные

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 18x, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = 6, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial z} = 0, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 2, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial z} = 0, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = 2.$$

Матрица квадратичной формы в точке  $M_1(0; 0; 1)$  имеет вид

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 6 & 0 \\ 6 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix},$$

ее первый главный минор равен нулю, т.е. критерий Сильвестра "не работает", поэтому попробуем определить знак квадратичной формы исследуя ее непосредственно

$$\Phi(h_1, h_2, h_3) = 12h_1h_2 + 2h_2^2 + 2h_3^2.$$

Поскольку  $\Phi(1, 1, 1) = 12+2+2 = 16 > 0$  и  $\Phi(-1, 1, 1) = -12+2+2 = -8 < 0$ , то эта форма неопределенная и значит точка  $M_1(0; 0; 1)$  не является точкой экстремума.

Матрица квадратичной формы в точке  $M_2(2; -6; 1)$  имеет вид

$$A = \begin{pmatrix} 36 & 6 & 0 \\ 6 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix},$$

все ее главные миноры

$$\Delta_1 = 36 > 0, \quad \Delta_2 = 36 > 0, \quad \Delta_3 = \det A = 72 > 0$$

положительны, а значит  $M_2(2; -6; 1)$  является точкой локального минимума.

**Пример 3.** Исследовать на экстремум функцию

$$u = x^3 + xy + y^2 - 2xz + 2z^2 + 3y - 1.$$

Выпишем необходимые условия экстремума

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial x} = 3x^2 + y - 2z = 0 \\ \frac{\partial u}{\partial y} = x + 2y + 3 = 0 \\ \frac{\partial u}{\partial z} = -2x + 4z = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} 2z = x \\ y = 2z - 3x^2 \\ x = -2y - 3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 2z = x \\ y = 2z - 3x^2 \\ x = -2(x - 3x^2) - 3 \Leftrightarrow 2x^2 - x - 1 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} x_1 = 1 \\ y_1 = -2 \\ z_1 = \frac{1}{2} \end{cases} \quad \begin{cases} x_2 = -\frac{1}{2} \\ y_2 = -\frac{5}{4} \\ z_2 = -\frac{1}{4} \end{cases}$$

Получили две подозрительные на экстремум точки  $M_1(1; -2; \frac{1}{2})$  и

$M_2(-\frac{1}{2}; -\frac{5}{4}; -\frac{1}{4})$ . Найдем все вторые частные производные

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 6x, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = 1, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial z} = -2, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 2, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial z} = 0, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = 4.$$

Матрица квадратичной формы в точке  $M_1(1; -2; \frac{1}{2})$  имеет вид

$$A = \begin{pmatrix} 6 & 1 & -2 \\ 1 & 2 & 0 \\ -2 & 0 & 4 \end{pmatrix},$$

все ее главные миноры

$$\Delta_1 = 6 > 0, \quad \Delta_2 = 11 > 0, \quad \Delta_3 = \det A = 36 > 0$$

положительны, а значит  $M_1(1; -2; \frac{1}{2})$  является точкой локального минимума и  $u_{\min} = -4, 5$ .

Матрица квадратичной формы в точке  $M_2(-\frac{1}{2}; -\frac{5}{4}; -\frac{1}{4})$  имеет вид

$$A = \begin{pmatrix} -3 & 1 & -2 \\ 1 & 2 & 0 \\ -2 & 0 & 4 \end{pmatrix},$$

все ее главные миноры

$$\Delta_1 = -3 < 0, \quad \Delta_2 = -7 < 0, \quad \Delta_3 = \det A = -36 < 0$$

отрицательны, а значит  $M_2(-\frac{1}{2}; -\frac{5}{4}; -\frac{1}{4})$  не является точкой экстремума.

**Пример 4.** Очевидно функция  $u = x^4 + y^4$  имеет в точке  $(0; 0)$  минимум. Эту же точку получим из необходимых условий экстремума. Все частные производные до третьего порядка включительно равны нулю в этой точке. Поэтому для проверки достаточных условий требуется исследование знакоопределенности 4-формы, имеющей вид,

$$d^4 f \Big|_{d\bar{x}=\bar{h}} = 24(h_1^4 + h_2^4) > 0 \quad \forall \bar{h} \neq 0.$$

## 7.7 Неявные функции. Теоремы о неявных функциях.

**п.1.** Условимся внутри этого пункта точки пространства  $\mathbf{R}^n$  обозначать следующим образом  $(\bar{x}, y)$ , где  $\bar{x} = (x_1, \dots, x_{n-1})$ . Пусть задано некоторое уравнение  $f(\bar{x}, y) = 0$ .

**Определение.** Функция  $y = \varphi(\bar{x})$ , зависящая от  $(n - 1)$  переменных  $\bar{x} = (x_1, \dots, x_{n-1})$  и заданная в некоторой  $\delta$ -окрестности  $\sigma_{\bar{a}}(\delta)$  точки  $\bar{a} \in \mathbf{R}^{n-1}$ , называется *неявной функцией*, задаваемой уравнением  $f(\bar{x}, y) = 0$ , если  $\forall \bar{x} \in \sigma_{\bar{a}}(\delta)$  справедливо равенство  $f(\bar{x}, \varphi(\bar{x})) = 0$ .

**Определение.** Функция  $z = f(\bar{x}, y)$  называется *гладкой* в области  $\Omega \subset \mathbf{R}^n$ , если в любой точке области  $\Omega$  существуют все первые частные производные

$\frac{\partial f}{\partial x_i}$ ,  $i = 1, \dots, n-1$ ,  $\frac{\partial f}{\partial y}$  и они непрерывны по совокупности переменных в области  $\Omega$ .

**Замечание.** Согласно первому достаточному условию дифференцируемости функции (см. §7.2 ) гладкость функции  $z = f(\bar{x}, y)$  на области  $\Omega$  гарантирует ее дифференцируемость в каждой точке области  $\Omega$ , что в свою очередь влечет непрерывность  $z = f(\bar{x}, y)$  во всех точках области  $\Omega$  (см. замечание 2 из §7.2 ). Таким образом гладкость функции  $z = f(\bar{x}, y)$  в области  $\Omega$  эквивалентна непрерывности как самой функции  $z = f(\bar{x}, y)$ , так и всех ее частных производных  $\frac{\partial f}{\partial x_i}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial y}$  в этой области.

**Теорема (о неявной функции).** Пусть выполнены следующие условия:

- а) функция  $f(\bar{x}, y)$  гладкая в некоторой  $\epsilon$ -окрестности точки  $(\bar{a}, b) \in \mathbf{R}^n$ ;
- б)  $f(\bar{a}, b) = 0$ ;
- в)  $\frac{\partial f(\bar{a}, b)}{\partial y} \neq 0$ ,

тогда существует единственная неявная функция  $y = \varphi(\bar{x})$ , определенная в некоторой  $\delta$ -окрестности  $\sigma_{\bar{a}}(\delta)$  точки  $\bar{a} \in \mathbf{R}^{n-1}$ , такая, что

- 1)  $\varphi(\bar{a}) = b$ ;
- 2)  $\forall \bar{x} \in \sigma_{\bar{a}}(\delta)$  справедливо равенство  $f(\bar{x}, \varphi(\bar{x})) = 0$ ;
- 3) функция  $y = \varphi(\bar{x})$  гладкая на  $\sigma_{\bar{a}}(\delta)$ , причем

$$\frac{\partial y}{\partial x_i} = \frac{\partial \varphi(\bar{x})}{\partial x_i} = - \frac{\frac{\partial f(\bar{x}, y)}{\partial x_i}}{\frac{\partial f(\bar{x}, y)}{\partial y}} \Big|_{y=\varphi(\bar{x})} = - \frac{f'_{x_i}(\bar{x}, y)}{f'_y(\bar{x}, y)} \Big|_{y=\varphi(\bar{x})}.$$

**Пример 1.** Доказать, что уравнение  $z^3 - 3xyz = 8$  определяет единственную дифференцируемую неявную функцию  $z = f(x, y)$  в некоторой окрестности точки  $(0, -1, 2)$ . Вычислить  $z_x(0, -1)$  и  $z_y(0, -1)$ .

Функция  $f(x, y, z) = 3xyz - z^3 + 8$  гладкая на  $\mathbf{R}^3$  и

$$\frac{\partial f(x, y, z)}{\partial z} \Big|_{(0, -1, 2)} = 3xy - 3z^2 = 3(xy - z^2) = -12 \neq 0,$$

т.е. рассматриваемое уравнение действительно локально разрешимо относительно  $z = z(x, y)$ . Продифференцируем уравнение по  $x$

$$3z^2 z'_x - 3yz - 3xyz'_x = 0$$

откуда получаем

$$z_x(0, -1) = \frac{yz}{z^2 - xy} \Big|_{(0, -1, 2)} = \frac{-2}{4} = -\frac{1}{2}.$$

Точно так же находим

$$z_y(0, -1) = \frac{xz}{z^2 - xy} \Big|_{(0, -1, 2)} = \frac{0}{4} = 0.$$

**Пример 2.** Исследовать на экстремум функцию  $z = z(x, y)$ , неявно заданную уравнением

$$5x^2 + 5y^2 + 5z^2 - 2xy - 2xz - 2yz - 72 = 0.$$

Чтобы выписать необходимые условия экстремума нужны выражения для первых производных функции  $z = z(x, y)$ , которые получим дифференцированием исходного уравнения по  $x$  и  $y$ . После дифференцирования уравнения по  $x$  имеем

$$10x + 10z \cdot z'_x - 2y - 2z - 2x \cdot z'_x - 2y \cdot z'_x = 0$$

$$5x + (5z - x - y) \cdot z'_x - y - z = 0$$

или

$$z'_x = \frac{y + z - 5x}{5z - x - y}.$$

Аналогично получаем

$$10y + 10z \cdot z'_y - 2x - 2x \cdot z'_y - 2z - 2y \cdot z'_y = 0$$

$$5y + (5z - x - y) \cdot z'_y - x - z = 0$$

или

$$z'_y = \frac{x + z - 5y}{5z - x - y}.$$

Выпишем необходимые условия экстремума

$$\begin{cases} z'_x = \frac{y+z-5x}{5z-x-y} = 0 \\ z'_y = \frac{x+z-5y}{5z-x-y} = 0 \end{cases} \begin{cases} y + z - 5x = 0 \\ x + z - 5y = 0 \end{cases} \begin{cases} x = \frac{z}{4} \\ y = \frac{z}{4} \end{cases}$$

Подставим найденные представления для  $x$  и  $y$  в исходное уравнение

$$5 \left(\frac{z}{4}\right)^2 + 5 \left(\frac{z}{4}\right)^2 + 5z^2 - 2 \left(\frac{z}{4}\right) \cdot \left(\frac{z}{4}\right) - 2 \left(\frac{z}{4}\right) \cdot z - 2 \left(\frac{z}{4}\right) \cdot z - 72 = 0$$

или

$$z^2 = 16 \implies z = \pm 4$$

откуда получаем две точки подозрительные на экстремум  $M_1(1; 1; 4)$  и  $M_2(-1; -1; -4)$ . Найдем все вторые частные производные

$$z''_{xx} = \frac{(z'_x - 5)(5z - x - y) - (y + z - 5x)(5z'_x - 1)}{(5z - x - y)^2}$$

$$z''_{xy} = \frac{(1 + z'_y)(5z - x - y) - (y + z - 5x)(5z'_y - 1)}{(5z - x - y)^2}$$

$$z''_{yy} = \frac{(z'_y - 5)(5z - x - y) - (x + z - 5y)(5z'_y - 1)}{(5z - x - y)^2}$$

и вычислим их значения в подозрительных на экстремум точках.

В точке  $M_1(1; 1; 4)$  находим

$$z''_{xx} \Big|_{M_1} = \frac{(-5) \cdot (20 - 1 - 1) - (1 + 4 - 5) \cdot (-1)}{(20 - 1 - 1)^2} = -\frac{90}{(18)^2} = -\frac{5}{18}$$

$$z''_{xy} \Big|_{M_1} = \frac{1 \cdot (20 - 1 - 1) - (1 + 4 - 5) \cdot (-1)}{(20 - 1 - 1)^2} = \frac{1}{18}$$

$$z''_{yy} \Big|_{M_1} = \frac{(-5) \cdot (20 - 1 - 1) - (1 + 4 - 5) \cdot (-1)}{(20 - 1 - 1)^2} = -\frac{5}{18}$$

тогда матрица квадратичной формы имеет вид

$$A = \begin{pmatrix} -\frac{5}{18} & \frac{1}{18} \\ \frac{1}{18} & -\frac{5}{18} \end{pmatrix},$$

а ее главные миноры равны

$$A_1 = -\frac{5}{18} < 0, \quad A_2 = \det A = \frac{25 - 1}{18^2} = \frac{24}{18^2} = \frac{4}{3 \cdot 18} = \frac{2}{27} > 0,$$

т.е.  $M_1(1; 1; 4)$  точка локального максимума и  $z_{\max} = 4$ .

В точке  $M_2(-1; -1; -4)$

$$z''_{xx} \Big|_{M_2} = \frac{(-5) \cdot (-20 + 1 + 1) - (-1 - 4 + 5) \cdot (-1)}{(-20 + 1 + 1)^2} = \frac{5}{18}$$

$$z''_{xy} \Big|_{M_2} = \frac{1 \cdot (-20 + 1 + 1) - (-1 - 4 + 5) \cdot (-1)}{(-20 + 1 + 1)^2} = -\frac{1}{18}$$

$$z''_{yy} \Big|_{M_2} = \frac{(-5) \cdot (-20 + 1 + 1) - (-1 - 4 + 5) \cdot (-1)}{(-20 + 1 + 1)^2} = \frac{5}{18}$$

матрица квадратичной формы имеет вид

$$A = \begin{pmatrix} \frac{5}{18} & -\frac{1}{18} \\ -\frac{1}{18} & \frac{5}{18} \end{pmatrix}$$

и главные миноры

$$A_1 = \frac{5}{18} > 0, \quad A_2 = \det A = \frac{2}{27} > 0,$$

т.е.  $M_2(-1; -1; -4)$  точка локального минимума и  $z_{\min} = -4$ .

**п.2.** Рассмотрим отображение

$$f : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^m, \quad f(\bar{x}) = (f_1(\bar{x}), \dots, f_m(\bar{x})),$$

где все координатные функции  $f_i(\bar{x})$  являются гладкими в некоторой  $\epsilon$ -окрестности точки  $\bar{a} \in \mathbf{R}^n$ ,  $\sigma_{\bar{a}}(\epsilon)$ . Такие отображения называются *гладкими*.

**Определение.** Если все координатные функции  $f_i(\bar{x})$ ,  $i = 1, \dots, m$  дифференцируемы в точке  $\bar{x} \in \mathbf{R}^n$ , то прямоугольная  $m \times n$  матрица вида

$$J = J_f = \left\| \frac{\partial(f_1, \dots, f_m)}{\partial(x_1, \dots, x_n)} \right\| = \left\| \frac{\partial f_i(\bar{x})}{\partial x_j} \right\|, \quad i = 1, \dots, m, \quad j = 1, \dots, n$$

называется *матрицей Якоби (якобианом) отображения  $f(\bar{x})$* .

Очевидно  $i$ -я строка якобиана представляет собой градиент координатной функции  $f_i(\bar{x})$ .

Пусть  $m < n$ . Отображение  $f(\bar{x}) : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^m$  называется *невыврожденным* в точке  $\bar{a}$ , если все координатные функции  $f_i(\bar{x})$  дифференцируемы в точке  $\bar{a}$  и матрица Якоби имеет полный ранг  $m$ , т.е. векторы  $\text{grad } f_1(\bar{a}), \dots, \text{grad } f_m(\bar{a})$  линейно независимы. Далее, для определенности, будем считать, что отличный от нуля минор  $m$ -го порядка находится в последних  $m$  столбцах матрицы Якоби.

**Теорема (о системе неявных функций).** Пусть  $n = p + m$ ,  $p > 0$  и выполнены следующие условия:

а) отображение  $f(\bar{x}, \bar{y}) : \mathbf{R}^n \equiv \mathbf{R}^p \otimes \mathbf{R}^m \rightarrow \mathbf{R}^m$  гладкое в некоторой  $\epsilon$ -окрестности  $\sigma_{(\bar{a}, \bar{b})}(\epsilon)$  точки  $(\bar{a}, \bar{b})$ ,  $\bar{a} = (a_1, \dots, a_p)$ ,  $\bar{b} = (b_1, \dots, b_m)$ ;

б)  $f(\bar{a}, \bar{b}) = 0$ ;



в) отображение  $f(\bar{x}, \bar{y})$  невырождено в точке  $(\bar{a}, \bar{b})$ , т.е.

$$\det \left\| \frac{\partial(f_1, \dots, f_m)}{\partial(y_1, \dots, y_m)} \right\| \Big|_{(\bar{a}, \bar{b})} \neq 0,$$

тогда существует  $\delta$ -окрестность точки  $\bar{a}$   $\sigma_{\bar{a}}(\delta) \subset \mathbf{R}^p$ , в которой определено единственное гладкое отображение

$$\bar{y} = \varphi(\bar{x}) = (\varphi_1(\bar{x}), \dots, \varphi_m(\bar{x})) : \mathbf{R}^p \rightarrow \mathbf{R}^m, \quad \bar{x} \in \sigma_{\bar{a}}(\delta) \subset \mathbf{R}^p,$$

обладающее свойствами:

$$1) \bar{b} = \varphi(\bar{a}), \text{ т.е. } f(\bar{a}, \bar{b}) = f(\bar{a}, \varphi(\bar{a})) = 0;$$

$$2) \forall \bar{x} \in \sigma_{\bar{a}}(\delta) \text{ справедливо равенство } f(\bar{x}, \varphi(\bar{x})) = 0;$$

$$3) \text{ якобиан отображения } \bar{y} = \varphi(\bar{x}) \text{ имеет вид}$$

$$J_{\varphi}(\bar{x}) = \left\| \frac{\partial(\varphi_1, \dots, \varphi_m)}{\partial(x_1, \dots, x_p)} \right\| = - \left( \frac{\partial(f_1, \dots, f_m)}{\partial(y_1, \dots, y_m)} \right)^{-1} \cdot \left( \frac{\partial(f_1, \dots, f_m)}{\partial(x_1, \dots, x_p)} \right) \Big|_{\bar{y}=\varphi(\bar{x})}.$$

**Пример 3.** Доказать, что система уравнений

$$\begin{cases} u^3 + v^3 = x(u + v)^2 \\ u^2 + v^2 = u + v + y \end{cases}$$

однозначно разрешима относительно  $u = u(x, y)$  и  $v = v(x, y)$  в окрестности точки  $x = u = 1, v = y = 0$ .

Отображение  $f(x, y, u, v) : \mathbf{R}^4 \equiv \mathbf{R}^2 \otimes \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^2$  с координатными функциями

$$f_1(x, y, u, v) = x(u + v)^2 - u^3 - v^3,$$

$$f_2(x, y, u, v) = y + u + v - u^2 - v^2,$$

является гладким на  $\mathbf{R}^4$ , удовлетворяет равенству  $f(1; 0; 1; 0) = 0$  и его якобиан имеет вид

$$\left\| \frac{\partial(f_1, f_2)}{\partial(x, y, u, v)} \right\| = \left\| \begin{pmatrix} (u + v)^2 & 0 & 2x(u + v) - 3u^2 & 2x(u + v) - 3v^2 \\ 0 & 1 & 1 - 2u & 1 - 2v \end{pmatrix} \right\|.$$

Поскольку отличен от нуля минор

$$\det \left\| \frac{\partial(f_1, f_2)}{\partial(u, v)} \right\| \Big|_{(1; 0; 1; 0)} = \begin{vmatrix} (2 - 3) & 2 \\ (1 - 2) & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0,$$

то в силу теоремы о системе неявных функций получаем требуемое утверждение, при этом якобиан отображения с координатными функциями  $u = u(x, y)$  и  $v = v(x, y)$  в точке  $(1; 0)$  восстанавливается по правилу

$$\left\| \frac{\partial(u, v)}{\partial(x, y)} \right\| \Big|_{(1;0)} = - \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

**Следствие (теорема об обратном отображении).** Пусть для отображения  $\bar{y} = \varphi(\bar{x}) : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^n$  выполнены следующие условия:

- а) отображение  $\bar{y} = \varphi(\bar{x})$  гладкое в окрестности точки  $\bar{a}$ ;
- б) отображение  $\bar{y} = \varphi(\bar{x})$  невырождено в точке  $\bar{a}$ , т.е.

$$\det \left\| \frac{\partial(\varphi_1, \dots, \varphi_n)}{\partial(x_1, \dots, x_n)} \right\| \Big|_{\bar{x}=\bar{a}} \neq 0,$$

тогда существует обратное гладкое отображение  $\bar{x} = \Psi(\bar{y}) = \varphi^{-1}(\bar{y})$  определенное в некоторой  $\delta$ -окрестности точки  $\bar{b} = \varphi(\bar{a})$ , якобиан которого восстанавливается по формуле

$$\left\| \frac{\partial(\psi_1, \dots, \psi_n)}{\partial(y_1, \dots, y_n)} \right\| \Big|_{\bar{y}=\bar{b}} = \left( \frac{\partial(\varphi_1, \dots, \varphi_n)}{\partial(x_1, \dots, x_n)} \right)^{-1} \Big|_{\bar{x}=\bar{a}}.$$

## 7.8 Условный экстремум функции многих переменных.

Пусть требуется найти экстремум числовой функции

$$u = f(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m)$$

зависящей от  $(n + m)$  переменных при наличии  $m$  условий связи

$$F_i(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) = 0, \quad i = 1, \dots, m.$$

**Определение.** Точка  $M_0(x_1^0, \dots, x_n^0, y_1^0, \dots, y_m^0) \in \mathbf{R}^{n+m}$  называется точкой *условного максимума (минимума)* функции  $u = f(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m)$  при наличии связей  $F_i(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) = 0, \quad i = 1, \dots, m$ , если координаты точки  $M_0$  удовлетворяют уравнениям связи и существует окрестность точки  $M_0$ , в пределах которой значение функции  $u = f(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m)$

в точке  $M_0$  является наибольшим (наименьшим) среди ее значений во всех точках окрестности, координаты которых удовлетворяют уравнениям связи.

**п.1. Прямой метод (метод исключения) отыскания условного экстремума.** Если все функции  $F_i(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m)$ ,  $i = 1, \dots, m$  из условия связи гладкие в некоторой окрестности точки  $M_0$  и в этой точке минор якобиана

$$\det \left\| \frac{\partial(F_1, \dots, F_m)}{\partial(y_1, \dots, y_m)} \right\| \Big|_{M_0} \neq 0,$$

то по теореме о системе неявных функций существует окрестность точки  $(x_1^0, \dots, x_n^0) \in \mathbf{R}^n$ , в пределах которой уравнения связи разрешимы относительно  $y_j$ ,  $j = 1, \dots, m$ , т.е.

$$y_j = \varphi_j(x_1, \dots, x_n), \quad j = 1, \dots, m.$$

Подставляя эти представления в выражение для функции  $u = f(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m)$ , сводим поставленную задачу к исследованию на безусловный экстремум функции

$$u = f(x_1, \dots, x_n, \varphi_1(x_1, \dots, x_n), \dots, \varphi_m(x_1, \dots, x_n)).$$

Проиллюстрируем сказанное на следующих примерах.

**Пример 1.** Найти экстремум функции

$$u = x \cdot y \cdot z$$

при условиях связи

$$\begin{cases} x + y - z = 3, \\ x - y - z = 8. \end{cases}$$

Из условий связи находим

$$\begin{cases} y = -2, 5, \\ z = x + y - 3 = x - 5, 5, \end{cases}$$

тогда

$$u = x \cdot (-2, 5) \cdot (x - 5, 5) = -2, 5x(x - 5, 5).$$

Отсюда легко находим искомую точку условного экстремума (максимума)

$$\begin{cases} x^* = 2,75 \\ y^* = -2,5 \\ z^* = -2,75 \end{cases}$$

и  $u_{\max} = u(2,75, -2,5, -2,75) = 2,5 \cdot 2,75^2 = 18,90625$ .

**Пример 2.** Найти экстремум функции

$$u = x \cdot y^2 \cdot z^3$$

при условии связи

$$x + 2y + 3z = a, \quad x > 0, \quad y > 0, \quad z > 0, \quad a > 0.$$

Из условия связи находим

$$x = a - 2y - 3z$$

тогда

$$u = y^2 \cdot z^3 \cdot (a - 2y - 3z) = ay^2z^3 - 2y^3z^3 - 3y^2z^4.$$

Выпишем необходимые условия экстремума

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial y} = 2ayz^3 - 6y^2z^3 - 6yz^4 = 2yz^3(a - 3y - 3z) = 0, \\ \frac{\partial u}{\partial z} = 3ay^2z^2 - 6y^3z^2 - 12y^2z^3 = 3y^2z^2(a - 2y - 4z) = 0, \end{cases}$$

из которых находим точку подозрительную на экстремум  $y = z = \frac{a}{6}$  (отметим, что линии  $y = 0$  и  $z = 0$ , на которых также выполняются необходимые условия экстремума, не удовлетворяют условиям связи поэтому из дальнейшего рассмотрения их исключаем). Найдём все вторые частные производные и их значения в точке  $y = z = \frac{a}{6}$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 2az^3 - 12yz^3 - 6z^4 \implies \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \Big|_{y=z=\frac{a}{6}} = -\frac{a^4}{6^3},$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial y \partial z} = 6ayz^2 - 18y^2z^2 - 24yz^3 \implies \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial z} \Big|_{y=z=\frac{a}{6}} = -\frac{a^4}{6^3},$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = 6ay^2z - 12y^3z - 36y^2z^2 \implies \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \Big|_{y=z=\frac{a}{6}} = -2 \cdot \frac{a^4}{6^3}.$$

Матрица квадратичной формы имеет вид

$$A = \begin{pmatrix} -\frac{a^4}{6^3} & -\frac{a^4}{6^3} \\ -\frac{a^4}{6^3} & -2 \cdot \frac{a^4}{6^3} \end{pmatrix},$$

а ее главные миноры равны

$$A_1 = -\frac{a^4}{6^3} < 0, \quad A_2 = \det A = \frac{a^8}{6^6} > 0,$$

т.е.  $M\left(\frac{a}{6}; \frac{a}{6}; \frac{a}{6}\right)$  точка локального максимума и  $z_{\max} = \left(\frac{a}{6}\right)^3$ .

**п.2. Метод неопределенных множителей Лагранжа.** Метод исключения переменных, рассмотренный в предыдущем пункте, применим лишь в случае явного выражения из условий связи одной группы переменных через другую, что возможно далеко не всегда. Поэтому естественно возникает необходимость в методах лишенных этого недостатка. Таковым является метод множителей Лагранжа, изложению которого в тех же предположениях что и в п.1 посвящен этот пункт.

При выполнении условий пункта 1 для функции

$$u = f(x_1, \dots, x_n, \varphi_1(x_1, \dots, x_n), \dots, \varphi_m(x_1, \dots, x_n))$$

должны выполняться необходимые условия экстремума (в точке  $M_0$ )

$$\frac{\partial u}{\partial x_i} = \frac{\partial f}{\partial x_i} + \frac{\partial f}{\partial y_1} \cdot \frac{\partial \varphi_1}{\partial x_i} + \frac{\partial f}{\partial y_2} \cdot \frac{\partial \varphi_2}{\partial x_i} + \dots + \frac{\partial f}{\partial y_m} \cdot \frac{\partial \varphi_m}{\partial x_i} = 0 \quad i = 1, \dots, n.$$

Но функции  $y_j = \varphi_j(x_1, \dots, x_n)$ ,  $j = 1, \dots, m$  при их подстановке в условия связи  $F_j(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) = 0$ ,  $j = 1, \dots, m$  обращают их в тождества, поэтому все частные производные уравнений связи по  $x_i$  равны нулю (в точке  $M_0$ ), т.е.

$$\frac{\partial F_j}{\partial x_i} + \frac{\partial F_j}{\partial y_1} \cdot \frac{\partial \varphi_1}{\partial x_i} + \frac{\partial F_j}{\partial y_2} \cdot \frac{\partial \varphi_2}{\partial x_i} + \dots + \frac{\partial F_j}{\partial y_m} \cdot \frac{\partial \varphi_m}{\partial x_i} = 0 \quad j = 1, \dots, m, \quad i = 1, \dots, n.$$

При каждом *фиксированном* значении индекса  $i$  умножим  $j$ -равенство на числовой множитель  $\lambda_j$  и сложим все эти равенства с предыдущим, получаем

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} + \lambda_1 \cdot \frac{\partial F_1}{\partial x_i} + \lambda_2 \cdot \frac{\partial F_2}{\partial x_i} + \dots + \lambda_m \cdot \frac{\partial F_m}{\partial x_i} +$$

$$+ \sum_{k=1}^m \left( \frac{\partial f}{\partial y_k} + \lambda_1 \cdot \frac{\partial F_1}{\partial y_k} + \lambda_2 \cdot \frac{\partial F_2}{\partial y_k} + \dots + \lambda_m \cdot \frac{\partial F_m}{\partial y_k} \right) \cdot \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_i} = 0 \quad i = 1, \dots, n.$$

В силу условия  $\det \left\| \frac{\partial(F_1, \dots, F_m)}{\partial(y_1, \dots, y_m)} \right\| \Big|_{M_0} \neq 0$  константы  $\lambda_1, \dots, \lambda_m$  можно выбрать такими, чтобы

$$\frac{\partial f}{\partial y_k} + \lambda_1 \cdot \frac{\partial F_1}{\partial y_k} + \lambda_2 \cdot \frac{\partial F_2}{\partial y_k} + \dots + \lambda_m \cdot \frac{\partial F_m}{\partial y_k} = 0 \quad k = 1, \dots, m.$$

При таком выборе констант  $\lambda_1, \dots, \lambda_m$  последнее равенство приобретает вид

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} + \lambda_1 \cdot \frac{\partial F_1}{\partial x_i} + \lambda_2 \cdot \frac{\partial F_2}{\partial x_i} + \dots + \lambda_m \cdot \frac{\partial F_m}{\partial x_i} = 0 \quad i = 1, \dots, n.$$

Но левые части полученных  $(n + m)$  равенств есть ни что иное как частные производные функции

$$\Psi = f + \lambda_1 \cdot F_1 + \lambda_2 \cdot F_2 + \dots + \lambda_m \cdot F_m$$

по переменным  $x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m$ . Функция  $\Psi$  называется *функцией Лагранжа*, а числа  $\lambda_i$  — *множителями Лагранжа*. Присоединяя к этим  $(n + m)$  равенствам условия связи, получим *необходимые* условия условного экстремума в виде системы  $(n + 2m)$  уравнений

$$\frac{\partial \Psi}{\partial x_i} = 0 \quad i = 1, \dots, n, \quad \frac{\partial \Psi}{\partial y_j} = 0, \quad F_j = 0 \quad j = 1, \dots, m,$$

для определения  $(n + m)$  координат точек  $M_0$  возможного условного экстремума и  $m$  множителей Лагранжа  $\lambda_1, \dots, \lambda_m$ .

Для получения *достаточных* условий условного экстремума заметим, что при выполнении условий связи функция Лагранжа  $\Psi$  совпадает с  $f$ , поэтому знак соответствующей квадратичной формы  $\Phi(\bar{h})$  (построенной для  $\Psi$ ) должен исследоваться при следующих ограничениях (в точке  $M_0$ ) на  $\bar{h}$

$$dF_j \Big|_{d\bar{x}=\bar{h}} = (\text{grad } F_j, \bar{h}) = 0 \quad j = 1, \dots, m,$$

вытекающих из условий связи.

**Пример 3.** Найти экстремум функции

$$u = x \cdot y \cdot z$$

при условиях связи

$$\begin{cases} x + y + z = 5, \\ xy + yz + xz = 8 \end{cases} \quad \text{или} \quad \begin{cases} F_1(x, y, z) = x + y + z - 5 = 0, \\ F_2(x, y, z) = xy + yz + xz - 8 = 0. \end{cases}$$

Составим функцию Лагранжа

$$\Psi = xyz + \lambda \cdot (x + y + z - 5) + \mu \cdot (xy + yz + xz - 8)$$

и выпишем необходимые условия экстремума

$$\begin{cases} \frac{\partial \Psi}{\partial x} = yz + \lambda + \mu \cdot (y + z) = 0 \\ \frac{\partial \Psi}{\partial y} = xz + \lambda + \mu \cdot (x + z) = 0 \\ \frac{\partial \Psi}{\partial z} = xy + \lambda + \mu \cdot (x + y) = 0 \\ x + y + z = 5 \\ xy + yz + xz = 8. \end{cases}$$

Преобразуем эту систему вычитая из первого уравнения второе, прибавляя ко второму уравнению первое и третье и оставим без изменения остальные уравнения, получим

$$\begin{cases} (y - x)z + \mu \cdot (y - x) = (y - x)(z + \mu) = 0 \\ yz + xz + xy + 3\lambda + 2\mu(x + y + z) = 3\lambda + 10\mu + 8 = 0 \\ xy + \lambda + \mu \cdot (x + y) = 0 \\ x + y + z = 5 \\ xy + yz + xz = 8 \end{cases}$$

т.е.

$$\begin{cases} y = x \\ 3\lambda + 10\mu + 8 = 0 \\ xy + \lambda + \mu \cdot (x + y) = 0 \\ x + y + z = 5 \\ xy + yz + xz = 8 \end{cases} \quad \text{или} \quad \begin{cases} z = -\mu \\ 3\lambda + 10\mu + 8 = 0 \\ xy + \lambda + \mu \cdot (x + y) = 0 \\ x + y + z = 5 \\ xy + yz + xz = 8. \end{cases}$$

Решим каждую систему в отдельности. Преобразуем первую

$$\left\{ \begin{array}{l} y = x \\ 2x + z = 5 \\ x^2 + 2xz = 8 \\ x^2 + \lambda + 2\mu \cdot x = 0 \\ 3\lambda + 10\mu + 8 = 0 \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} y = x \\ z = 5 - 2x \\ x^2 + 2x(5 - 2x) = 8 \Leftrightarrow 3x^2 - 10x + 8 = 0 \\ x^2 + \lambda + 2\mu \cdot x = 0 \\ 3\lambda + 10\mu + 8 = 0 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} y = x \\ z = 5 - 2x \\ \left[ \begin{array}{l} x = 2 \\ x = \frac{4}{3} \end{array} \right. \\ x^2 + \lambda + 2\mu \cdot x = 0 \\ 3\lambda + 10\mu + 8 = 0. \end{array} \right.$$

Таким образом

$$\left\{ \begin{array}{l} x = 2 \\ y = 2 \\ z = 1 \\ 4 + \lambda + 4\mu = 0 \\ 3\lambda + 10\mu + 8 = 0 \end{array} \right. \quad \text{или} \quad \left\{ \begin{array}{l} x = \frac{4}{3} \\ y = \frac{4}{3} \\ z = \frac{7}{3} \\ \frac{16}{9} + \lambda + \frac{8}{3}\mu = 0 \\ 3\lambda + 10\mu + 8 = 0 \end{array} \right.$$

откуда получаем первые две точки подозрительные на экстремум

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1 = 2 \\ y_1 = 2 \\ z_1 = 1 \\ \lambda_1 = 4 \\ \mu_1 = -2 \end{array} \right. \quad \text{и} \quad \left\{ \begin{array}{l} x_2 = \frac{4}{3} \\ y_2 = \frac{4}{3} \\ z_2 = \frac{7}{3} \\ \lambda_2 = \frac{16}{9} \\ \mu_2 = -\frac{4}{3}. \end{array} \right.$$

Преобразуем теперь вторую систему

$$\left\{ \begin{array}{l} z = -\mu \\ 3\lambda + 10\mu + 8 = 0 \\ xy + \lambda + \mu \cdot (x + y) = 0 \\ x + y + z = 5 \\ xy + yz + xz = 8 \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} z = -\mu \\ \lambda = -\frac{10}{3}\mu - \frac{8}{3} \\ xy - \frac{10}{3}\mu - \frac{8}{3} + \mu \cdot (x + y) = 0 \\ (x + y) - \mu = 5 \\ xy - (y + x)\mu = 8 \end{array} \right.$$



$$\begin{cases} z = -\mu \\ \lambda = -\frac{10}{3}\mu - \frac{8}{3} \\ x + y = \mu + 5 \\ xy = \frac{10}{3}\mu + \frac{8}{3} - \mu \cdot (\mu + 5) \\ \frac{10}{3}\mu + \frac{8}{3} - 2\mu \cdot (\mu + 5) = 8 \Leftrightarrow 3\mu^2 + 10\mu + 8 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \begin{cases} \mu = -2 \\ \mu = -\frac{4}{3} \end{cases} \\ z = -\mu \\ \lambda = -\frac{10}{3}\mu - \frac{8}{3} \\ x + y = \mu + 5 \\ xy = \frac{10}{3}\mu + \frac{8}{3} - \mu(\mu + 5) \end{cases} \quad \begin{cases} \begin{cases} \mu = -2 \\ z = 2 \\ \lambda = 4 \\ x + y = 3 \\ xy = 2 \end{cases} \\ \begin{cases} \mu = -\frac{4}{3} \\ z = \frac{4}{3} \\ \lambda = \frac{16}{9} \\ x + y = \frac{11}{3} \\ xy = \frac{28}{9} \end{cases} \end{cases}$$

Решая эти две системы уравнений, получаем еще следующие 4 точки подозрительные на экстремум

$$\begin{cases} x_3 = 1 \\ y_3 = 2 \\ z_3 = 2 \\ \lambda_3 = 4 \\ \mu_3 = -2 \end{cases} \quad \begin{cases} x_4 = 2 \\ y_4 = 1 \\ z_4 = 2 \\ \lambda_4 = 4 \\ \mu_4 = -2 \end{cases} \quad \begin{cases} x_5 = \frac{4}{3} \\ y_5 = \frac{7}{3} \\ z_5 = \frac{4}{3} \\ \lambda_5 = \frac{16}{9} \\ \mu_5 = -\frac{4}{3} \end{cases} \quad \begin{cases} x_6 = \frac{7}{3} \\ y_6 = \frac{4}{3} \\ z_6 = \frac{4}{3} \\ \lambda_6 = \frac{16}{9} \\ \mu_6 = -\frac{4}{3} \end{cases}$$

Найдем теперь все вторые частные производные функции  $\Psi$

$$\frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 \Psi}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 \Psi}{\partial z^2} = 0, \quad \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x \partial y} = z + \mu, \quad \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x \partial z} = y + \mu, \quad \frac{\partial^2 \Psi}{\partial y \partial z} = x + \mu$$

и исследуем знак квадратичной формы

$$\Phi(\bar{h}) = 2((z + \mu)h_1h_2 + (y + \mu)h_1h_3 + (x + \mu)h_2h_3)$$

при условиях связи

$$\begin{cases} (\text{grad } F_1, \bar{h}) = h_1 + h_2 + h_3 = 0, \\ (\text{grad } F_2, \bar{h}) = (y + z)h_1 + (x + z)h_2 + (x + y)h_3 = 0 \end{cases}$$

в каждой из 6-ти найденных точек.

В точке  $M_1(2; 2; 1)$ , для которой  $\lambda_1 = 4$ ,  $\mu_1 = -2$ , квадратичная форма имеет вид  $\Phi(\bar{h}) = -2h_1h_2$ , а при условиях связи

$$\begin{cases} h_1 + h_2 + h_3 = 0, \\ 3h_1 + 3h_2 + 4h_3 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} h_3 = 0, \\ h_1 + h_2 = 0 \Rightarrow h_1 = -h_2 \end{cases}$$

является положительно определенной, т.к.  $\Phi(\bar{h}) = 2h_1^2$ , т.е.  $M_1(2; 2; 1)$  - точка условного минимума. Точки  $M_3(1; 2; 2)$  и  $M_1(2; 1; 2)$ , для которых  $\lambda = 4$ ,  $\mu = -2$ , также являются точками локального минимума и  $u_{\min} = 4$ .

В точке  $M_2\left(\frac{4}{3}; \frac{4}{3}; \frac{7}{3}\right)$ , для которой  $\lambda_2 = \frac{16}{9}$ ,  $\mu_2 = -\frac{4}{3}$ , квадратичная форма имеет вид  $\Phi(\bar{h}) = 2h_1h_2$ , а при условиях связи

$$\begin{cases} h_1 + h_2 + h_3 = 0, \\ \frac{11}{3}h_1 + \frac{11}{3}h_2 + \frac{8}{3}h_3 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} h_1 + h_2 + h_3 = 0, \\ 11h_1 + 11h_2 + 8h_3 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} h_3 = 0, \\ h_1 + h_2 = 0 \Rightarrow h_1 = -h_2 \end{cases}$$

является отрицательно определенной, т.к.  $\Phi(\bar{h}) = -2h_1^2$ , т.е.  $M_2\left(\frac{4}{3}; \frac{4}{3}; \frac{7}{3}\right)$  - точка условного максимума. Точки  $M_5\left(\frac{4}{3}; \frac{7}{3}; \frac{4}{3}\right)$  и  $M_6\left(\frac{7}{3}; \frac{4}{3}; \frac{4}{3}\right)$ , для которых  $\lambda = \frac{16}{9}$ ,  $\mu = -\frac{4}{3}$ , также являются точками локального максимума и  $u_{\max} = \frac{4 \cdot 4 \cdot 7}{3^3} = \frac{112}{27}$ .

**Пример 4.** Найти экстремум функции

$$u = xy + yz, \quad y > 0$$

при условиях связи

$$\begin{cases} x^2 + y^2 = 2, \\ y + z = 2 \end{cases} \quad \text{или} \quad \begin{cases} F_1(x, y, z) = x^2 + y^2 - 2 = 0, \\ F_2(x, y, z) = y + z - 2 = 0. \end{cases}$$

Составим функцию Лагранжа

$$\Psi = xy + yz + \lambda \cdot (x^2 + y^2 - 2) + \mu \cdot (y + z - 2)$$

и выпишем необходимые условия экстремума

$$\begin{cases} \frac{\partial \Psi}{\partial x} = y + 2\lambda x = 0 \\ \frac{\partial \Psi}{\partial y} = x + z + 2\lambda y + \mu = 0 \\ \frac{\partial \Psi}{\partial z} = y + \mu = 0 \\ x^2 + y^2 = 2 \\ y + z = 2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} z = 2 - y \\ y = -2\lambda x \\ \mu = 2\lambda x \\ x + (2 + 2\lambda x) - 4\lambda^2 x + 2\lambda x = 0 \Leftrightarrow (4\lambda^2 - 4\lambda - 1)x = 2 \\ x^2 + 4\lambda^2 x^2 = 2 \Leftrightarrow x^2(1 + 4\lambda^2) = 2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} z = 2 - y \\ y = -2\lambda x \\ \mu = 2\lambda x \\ x = \frac{2}{(2\lambda-1)^2-2}, \quad (2\lambda-1)^2-2 \neq 0 \\ (1+4\lambda^2) \cdot \frac{4}{((2\lambda-1)^2-2)^2} = 2 \end{cases}$$

Решим последнее уравнение этой системы

$$2(1 + 4\lambda^2) = ((2\lambda - 1)^2 - 2)^2$$

$$8\lambda^2 + 2 = (2\lambda - 1)^4 - 4(2\lambda - 1)^2 + 4$$

$$(2\lambda - 1)^4 - 4(2\lambda - 1)^2 - 2(4\lambda^2 - 1) = 0$$

$$(2\lambda - 1)^2(2\lambda - 1 - 2)(2\lambda - 1 + 2) - 2(2\lambda - 1)(2\lambda + 1) = 0$$

$$(2\lambda - 1)(2\lambda + 1)((2\lambda - 1)(2\lambda - 3) - 2) = 0$$

$$(2\lambda - 1)(2\lambda + 1)(4\lambda^2 - 8\lambda + 1) = 0$$

$$\lambda_{1,2} = \pm \frac{1}{2}, \quad \lambda_{3,4} = \frac{2 \pm \sqrt{3}}{2} = \frac{4 \pm 2\sqrt{3}}{4} = \frac{(\sqrt{3} \pm 1)^2}{4}$$

Таким образом мы получили 4 точки подозрительные на экстремум

$$\left\{ \begin{array}{l} \lambda_1 = \frac{1}{2} \\ x_1 = -1 \\ y_1 = 1 \\ z_1 = 1 \\ \mu_1 = -1 \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{l} \lambda_2 = -\frac{1}{2} \\ x_2 = 1 \\ y_2 = 1 \\ z_2 = 1 \\ \mu_2 = -1 \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{l} \lambda_3 = \frac{2+\sqrt{3}}{2} = \frac{(\sqrt{3}+1)^2}{4} \\ x_3 = \frac{2}{(\sqrt{3}+1)^2-2} = \frac{2}{2+2\sqrt{3}} = \frac{1}{1+\sqrt{3}} \\ y_3 = -\frac{1+\sqrt{3}}{2} < 0 \quad (!!!) \\ z_3 = \frac{5+\sqrt{3}}{2} \\ \mu_3 = \frac{1+\sqrt{3}}{2} \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \lambda_4 = \frac{2-\sqrt{3}}{2} = \frac{(\sqrt{3}-1)^2}{4} \\ x_4 = \frac{2}{(\sqrt{3}-1)^2-2} = \frac{2}{2-2\sqrt{3}} = -\frac{1}{\sqrt{3}-1} = -\frac{\sqrt{3}+1}{2} \\ y_4 = \frac{\sqrt{3}-1}{2} \\ z_4 = \frac{5-\sqrt{3}}{2} \\ \mu_4 = -\frac{\sqrt{3}-1}{2} \end{array} \right.$$

из которых третья не удовлетворяет условию  $y > 0$  и поэтому в дальнейшем не рассматривается.

Найдем теперь все вторые частные производные функции Лагранжа  $\Psi$

$$\frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} = 2\lambda, \quad \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x \partial y} = 1, \quad \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x \partial z} = 0, \quad \frac{\partial^2 \Psi}{\partial y^2} = 2\lambda, \quad \frac{\partial^2 \Psi}{\partial y \partial z} = 1, \quad \frac{\partial^2 \Psi}{\partial z^2} = 0$$

и исследуем знак квадратичной формы

$$\Phi(\bar{h}) = 2\lambda h_1^2 + 2h_1 h_2 + 2\lambda h_2^2 + 2h_2 h_3$$

при условиях связи

$$\left\{ \begin{array}{l} (grad F_1, \bar{h}) = 2xh_1 + 2yh_2 = 0, \\ (grad F_2, \bar{h}) = h_2 + h_3 = 0 \end{array} \right.$$

в каждой из 3-х найденных точках.

В точке  $M_1(-1; 1; 1)$ , для которой  $\lambda_1 = \frac{1}{2}$ , квадратичная форма имеет вид  $\Phi(\bar{h}) = h_1^2 + 2h_1 h_2 + h_2^2 + 2h_2 h_3$  и при условиях связи

$$\left\{ \begin{array}{l} -2h_1 + 2h_2 = 0, \\ h_2 + h_3 = 0 \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} h_2 = h_1, \\ h_3 = -h_1 \end{array} \right.$$

является положительно определенной, т.к.  $\Phi(\bar{h}) = h_1^2 + 2h_1^2 + h_1^2 - 2h_1^2 = 2h_1^2$ , т.е.  $M_1(-1; 1; 1)$  - точка условного минимума и  $u_{\min} = -1 + 1 = 0$ .

В точке  $M_2(1; 1; 1)$ , для которой  $\lambda_2 = -\frac{1}{2}$ , квадратичная форма имеет вид  $\Phi(\bar{h}) = -h_1^2 + 2h_1h_2 - h_2^2 + 2h_2h_3$  и при условиях связи

$$\begin{cases} 2h_1 + 2h_2 = 0, \\ h_2 + h_3 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} h_2 = -h_1, \\ h_3 = h_1 \end{cases}$$

является отрицательно определенной, т.к.  $\Phi(\bar{h}) = -h_1^2 - 2h_1^2 - h_1^2 - 2h_1^2 = -6h_1^2$ , т.е.  $M_2(1; 1; 1)$  - точка условного максимума и  $u_{\max} = 1 + 1 = 2$ .

В точке  $M_4$  квадратичная форма имеет вид

$$\Phi(\bar{h}) = (2 - \sqrt{3})h_1^2 + 2h_1h_2 + (2 - \sqrt{3})h_2^2 + 2h_2h_3$$

и при условиях связи

$$\begin{cases} -(\sqrt{3} + 1)h_1 + (\sqrt{3} - 1)h_2 = 0, \\ h_2 + h_3 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} h_2 = \frac{\sqrt{3}+1}{\sqrt{3}-1}h_1 = \frac{(\sqrt{3}+1)^2}{2}h_1 = (2 + \sqrt{3})h_1, \\ h_3 = -h_2 = -(2 + \sqrt{3})h_1 \end{cases}$$

преобразуется к виду

$$\begin{aligned} \Phi(\bar{h}) &= (2 - \sqrt{3})h_1^2 + 2(2 + \sqrt{3})h_1^2 + (2 - \sqrt{3})(2 + \sqrt{3})^2h_1^2 - 2(2 + \sqrt{3})^2h_1^2 = \\ &= (2 - \sqrt{3} + 4 + 2\sqrt{3} - \sqrt{3}(2 + \sqrt{3})^2)h_1^2 = (6 + \sqrt{3} - \sqrt{3}(7 + 4\sqrt{3}))h_1^2 = \\ &= (6 + \sqrt{3} - 7\sqrt{3} - 12)h_1^2 = (-6 - 6\sqrt{3})h_1^2 = -6(1 + \sqrt{3})h_1^2 < 0, \end{aligned}$$

т.е. является отрицательно определенной и значит  $M_4$  - точка условного максимума и  $u_{\max} = \frac{-5+3\sqrt{3}}{2}$ .

### п.3. Наибольшее и наименьшее значения функции на множестве.

В соответствии с теоремой Вейерштрасса числовая функция многих переменных непрерывная на замкнутом и ограниченном множестве пространства  $\mathbf{R}^n$  (т.е. непрерывная на компакте) достигает на нем свои наибольшее и наименьшее значения. Точки, в которых функция достигает этих значений, могут быть как внутренними, так и граничными (т.е. либо в стационарных внутренних точках, либо на границе множества).

**Пример 5.** Найти наибольшее и наименьшее значения функции

$$u = x^2 + 2y^2 + 3z^2$$

на множестве

$$x^2 + y^2 + z^2 \leq 100.$$

В начале выпишем необходимые условия экстремума

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial x} = 2x = 0 \\ \frac{\partial u}{\partial y} = 4y = 0 \\ \frac{\partial u}{\partial z} = 6z = 0 \end{cases}$$

и найдем подозрительную на экстремум точку  $M_0(0; 0; 0)$ .

Найдем все вторые частные производные функции  $u$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 2, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 4, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = 6, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial z} = \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial z} = 0.$$

Матрица квадратичной формы в точке  $M_0(0; 0; 0)$  имеет вид

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix},$$

все ее главные миноры

$$\Delta_1 = 2 > 0, \quad \Delta_2 = 8 > 0, \quad \Delta_3 = \det A = 48 > 0$$

положительны, а значит  $M_0(0; 0; 0)$  является точкой локального минимума и  $u_{\min} = 0$ . (Заметим, что этот нехитрый результат можно получить и без проведения подобных исследований, т.к.  $u \geq 0$ .)

Исследуем теперь функцию на экстремум на поверхности шара  $x^2 + y^2 + z^2 = 100$ . Составим функцию Лагранжа

$$\Psi = x^2 + 2y^2 + 3z^2 + \lambda \cdot (x^2 + y^2 + z^2 - 100),$$

выпишем необходимые условия экстремума

$$\begin{cases} \frac{\partial \Psi}{\partial x} = 2x + 2\lambda x = 0 \\ \frac{\partial \Psi}{\partial y} = 4y + 2\lambda y = 0 \\ \frac{\partial \Psi}{\partial z} = 6z + 2\lambda z = 0 \\ x^2 + y^2 + z^2 = 100 \end{cases} \quad \begin{cases} 2x(1 + \lambda) = 0 \\ 2y(2 + \lambda) = 0 \\ 2z(3 + \lambda) = 0 \\ x^2 + y^2 + z^2 = 100 \end{cases}$$

и найдем 6 точек подозрительных на экстремум  $M_{1,2}(\pm 10; 0; 0)$  при  $\lambda = -1$ ,  $M_{3,4}(0; \pm 10; 0)$  при  $\lambda = -2$  и  $M_{5,6}(0; 0; \pm 10)$  при  $\lambda = -3$ . В других точках сферы экстремумов нет, т.к.  $u(M_{1,2}) = 100$ ,  $u(M_{3,4}) = 200$ ,  $u(M_{5,6}) = 300$ , то  $u_{\min} = u(0; 0; 0) = 0$  и  $u_{\max} = u(M_{5,6}) = 300$ .

Этот же результат можно получить и проведя полное исследование. Действительно найдем все вторые частные производные функции Лагранжа  $\Psi$

$$\frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} = 2 + 2\lambda, \quad \frac{\partial^2 \Psi}{\partial y^2} = 4 + 2\lambda, \quad \frac{\partial^2 \Psi}{\partial z^2} = 6 + 2\lambda, \quad \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x \partial z} = \frac{\partial^2 \Psi}{\partial y \partial z} = 0$$

и исследуем знак квадратичной формы

$$\Phi(\bar{h}) = (2 + 2\lambda)h_1^2 + (4 + 2\lambda)h_2^2 + (6 + 2\lambda)h_3^2$$

при условии связи

$$2xh_1 + 2yh_2 + 2zh_3 = 0$$

в каждой из 3-х пар найденных точках.

В точках  $M_{1,2}(\pm 10; 0; 0)$  при  $\lambda = -1$ , форма  $\Phi(\bar{h}) = 2h_2^2 + 4h_3^2 > 0$  положительно определена, значит в этих точках достигается минимум значений функции на сфере (но не в шаре).

В точках  $M_{3,4}(0; \pm 10; 0)$  при  $\lambda = -2$  форма  $\Phi(\bar{h}) = -2h_1^2 + 2h_3^2$  неопределенная, значит в этих точках нет экстремумов.

И наконец, в точках  $M_{5,6}(0; 0; \pm 10)$  при  $\lambda = -3$  форма  $\Phi(\bar{h}) = -4h_1^2 - 2h_2^2 < 0$  отрицательно определена и значит в этих точках достигается максимум значений функции как на сфере, так и на шаре.