import matplotlib.pyplot as plot K-Means

In [1]: import numpy as np

Mise en situation

seule. Je voudrais un algorithme qui me regroupe les couleurs similaires tout seul.

Je cherche à faire de la compression d'image, en essayant de regrouper des couleurs similaires en une

Le monde de l'apprentissage non supervisé

• apprendre à modéliser une fonction numérique à partir d'exemples d'entrées-sorties Il existe un autre domaine majeur dans l'apprentissage automatique : l'apprentissage non-supervisé. En un

Les K-moyennes (ou K-Means)

mot, j'ignore ce qu'il faut faire exactement mais je laisse l'algorithme choisir au mieux. Ou à peu près :)

• apprendre à sortir la classe d'un objet, à partir d'un ensemble connu d'objets avec leurs classes

Depuis deux semaines, on n'a vu que des algorithmes de type "apprentissage supervisé" :

- Le principe
- Le principe de cet algorithme est le suivant:

• je dispose d'un ensemble de m données (vecteurs de réels, ça ça ne change pas) • je les classe en k "clusters"

Bon, il reste à définir "meilleure". Et accessoirement, l'algorithme s'arrête : il n'y a que k^m classifications

ullet La donnée appartient à une classe z si et seulement si la distance avec le centre de de la classe, C_{z} ,

• à chaque itération, je voudrais trouver une meilleure classification que la précédente

différentes, donc un nombre fini, et comme je cherche une meilleure classification je ne risque pas de

Terminologie

boucler sur des paritionnnements déjà vu (puisqu'ils sont moins bons).

- Une donnée X est définie par son vecteur de réels - Une classe z est définie par son centre ${\cal C}_z$, un autre vecteur de même dimension
- Par distance, on entend norme euclidienne.

est inférieure à la distance avec n'importe quel autre centre de classe.

Autrement dit si $||X-C_j||=min_{C_i}||X-C_i||$, alors j est la classe à laquelle X appartient.

On boucle:

L'algorithme

• On commence par initialiser les k centres un peu au hasard

On s'arrête quand les centres ne bougent plus.

- On classe les données par rapport aux centres
- Comme on l'a déjà vu, et comme pour beaucoup d'algorithmes du monde du machine learning, on cherche à minimiser une fonction de coût. Ici, elle vaut :

 $J(C_1,C_2,\ldots,C_k)=rac{1}{m}\sum_X||X-C_{f(X)}||$, avec f la fonction de classification. On additionne toutes

On calcule le barycentre des données de chaque classe, pour définir de nouveaux centres

Autre formulation : on mesure la distance globale des points avec leurs classes. Et on essaye de minimiser ça. Par contre ça va se faire sans descente de gradient.

Le choix de départ

clusters en un seul...

jour reste celle des *k-means++*. En gros:

Simulation rapide

Calculer toutes les distances

def find_class(k, data, centers):

def k means(k, data, centers): m = data.shape[0]

Génération des données bidon

fig = plot.figure(figsize=(25,15))

-30

-34

-36

-24

-28

-30

-34

fusionnés par erreur, et celui du milieu est coupé en deux.

K-means ++, random 2

K-means ++, random 7

7.

K-means ++, random

-26

-28

-30

-32

-34

-26

-28

-32

-34

-36

dans la distribution, donc de meilleurs résultats.

Un dernier mot : le choix de k

pour avoir le coût le plus bas".

-26

-28

-30

-34

-26

-28

-34

-36

7:

-26

-28

-30

-32

-34

-26

-28

-32

-34

-36

En mode K-means++, on n'a plus "que" 3 mauvais départs sur 10. C'est toujours beaucoup, mais bon il faut bien voir que dans un cas plus réel, on a en général plus de points, et des distances plus importantes

Suivant les problèmes, on peut choisir k sur une valeur qu'on souhaite, ou au contraire être intéressé par "le meilleur k possible". Je dispose c'est vrai d'une fonction de coût. On pourrait se dire : "cherchons k

Avec des classes en plus, il faut bien comprendre que je ferais toujours au moins aussi bien, sinon mieux.

Il y a quand même 6 mauvaises classifications sur 10!

K-means, random init 7

means, random init 6

La fonction de coût

classification : le coût ne change pas, puisque les centres ne changent pas.

valeurs pour les C_i , qui va faire diminuer la fonction de coût.

Lorsqu'on commence une itération, on a une certaine valeur de coût global. On commence par faire une

les distances des points avec leur plus proche centre.

Une fois qu'on a identifié les éléments d'une classe, on aimerait remplacer le centre initial par le meilleur point possible en terme de coût. Ce point, c'est le barycentre. A ce moment là on bascule sur de nouvelles

Plutôt que de prendre des points au hasard dans l'espace vectoriel considéré, il est déjà plus utile de

Cependant, il y a un faille dans cette méthode. Supposons que je veuille identifier 3 clusters, et que mes points de départs soient dans le 1er cluster "réel" pour deux d'entre eux, et dans un des deux autres pour le 3ème : je risque de découper mon cluster numéro 1 en deux parties et de regrouper mes deux autres

Il y a plusieurs méthodes pour contourner ce problème, aucune n'est parfaite mais la plus efficace à ce

piocher des points au hasard dans le jeu de données : on évite de se retrouver trop loin.

 Pour chaque centre suivant • On calcule la distance minimale de chaque point avec les centres de départ déjà identifiés On en fait une distribution de probabilité

On tire un point au hasard suivant cette distribution, et on en fait un centre

On place le 1er centre au hasard (en piochant dans les données disponibles bien entendu)

Autrement dit, quitte à ajouter une nouvelle classe, on favorise sa création près des points les plus éloignés. Cette méthode d'initialisation fournit des résultats plutôt bons dans la plupart des cas.

def distances(k, data, centers): return np.concatenate([np.sum((data-centers[i,:])**2, axis = 1).reshape(-1,1) for i in range(k)], axis = 1)

Validons rapidement le concept avec quelques exemples simples.

Trouver les classes par rapport aux centres

K-Means, avec les points initiaux en paramètre

while (True): classes = find_class(k, data, centers)

on génrère des données autour de k points fictifs dans [-20;20]^2

return np.argmin(distances(k, data, centers), axis = 1)

new centers = np.concatenate([np.mean(data[classes == i], axis = 0).reshape(1, if np.sum(new_centers != centers) == 0: break; centers = new centers return centers

on génère ensuite des points fake classes = np.floor(np.random.rand(m)*k).astype(int) dataset = fake_centers[fake_classes] + (np.random.rand(m,2) * 2 - 1)

fig.add subplot(3, 1,1)

np.random.seed(1)

m = 100

-30

-34

-36

-24

-28

-30

-34

In [4]:

```
plot.scatter(dataset[:,0], dataset[:,1], c=fake_classes)
plot.title('Data')
```

fake_centers = np.random.rand(k, 2) * 20 -40

```
point_indices = np.arange(m)
 for i in range(10):
     fig.add subplot (3,5, i+6)
     np.random.shuffle(point indices)
     means = k_means(k, dataset, dataset[point_indices[:k], :])
     plot.scatter(dataset[:,0], dataset[:,1], c=find_class(k, dataset, means))
     plot.scatter(means[:,0], means[:,1], c='red')
     plot.title('K-means, random init ' + str(i+1))
-26
-28
-30
-24
-28
                                                        -28
```

K-means, rando

-34

-36

-28

-30

-34

trouve une bonne partition de nos données (les points rouges sont les centres finaux).

On constate que sur les figues 1 ou 2 par exemple, quand les points sont bien répartis au départ, on

Sur la figure 3, 4, 5, on voit qu'avec de mauvais points de départ, les groupes du haut se retrouvent

-30

-34

-36

-38

-24

-28 -30

-32

-34 -36

7

K-means, random init 9

K-means ++, random 4

K-means ++, random 9

7:

7

K-means ++, random 8

-26

-28

-30

-32

-34

-36

-26

-28

-32

-34

-36

37

7

-26

-28

-34

-26

-28

-32

-34

-36

K-means ++, random 5

K-means ++, random 10

7:

-34

-36

72

K-means, random init 10

def k_means_plus_plus(k, data): m, n = data.shapecenters = np.zeros((k, n)) #Premier point : au hasard centers[0,:] = data[np.random.randint(m), :] #Points suivants: for i in range(1, k): #calcul des distances. # Note: jusque là on prenait les carrés des distances ça changeait pas grand # Là on va prendre les vraies distances pour la distribution de probabilité dists = np.sqrt(np.min(distances(i, data, centers), axis = 1)) dists /= np.sum(dists) centers[i, :] = data[np.random.choice(np.arange(m), p=dists), :] return k means(k, data, centers) np.random.seed(2) fig = plot.figure(figsize=(25, 10)) for i in range(10): fig.add subplot (2,5,i+1)means = k means plus plus(k, dataset) plot.scatter(dataset[:,0], dataset[:,1], c=find_class(k, dataset, means)) plot.scatter(means[:,0], means[:,1], c='red') plot.title('K-means ++, random ' + str(i+1))

Eh oui : le découpage que je pouvais faire avec 12 classes, je peux toujours le faire avec 13, et j'ai même une classe en rab pour aller en découper une un peut trop large parmi les 12. Donc, sauf erreur d'implémentation (ou faute à pas de chance sur l'initialisation), le coût va décroitre quand k augmente. Il existe cependant un schéma qu'on retrouve fréquement : le coût commence par décroitre fortement avec k qui augmente, puis décline beaucoup plus doucement. D'un point de vue fonctionnel, on a amelioré le coût dans la première partie en s'assurant d'avoir suffisamment de clusters pour coller aux données, mais dans la seconde partie on ne fait que diviser des clusters existants pour un gain beaucoup plus faible. Visuellement, ça donne: np.random.seed(2) k = 10m = 10000fake centers = np.random.rand(k, 2) * 100 -200fake_classes = np.floor(np.random.rand(m)*k).astype(int) dataset = fake_centers[fake_classes] + (np.random.rand(m,2) * 2 - 1) def cost(k, x, centers): return np.mean(np.sqrt(np.min(distances(k, x, centers), axis = 1)))

costs.append(cost(i, dataset, k_means_plus_plus(i, dataset)))

et essayer de classifier ça en "couleurs moyennes" Chargement des données

dimensions (width x height x ARGB)

image shape = image.shape

fig.add subplot (1,2,1)plot.imshow(image)

fig.add subplot (1,2,2)

image = image.reshape(-1, 4)

image = plot.imread('brain.png')

print ('Shape : ' + str(image_shape))

fig = plot.figure(figsize=(20, 10))

means = k means plus plus(k, image)

2.5

costs = []

30

25

20

15

10

possible!

for i **in** range(1, 20, 1):

plot.plot(range(1, 20, 1), costs) t = plot.title('Cost for k classes')

Cost for k classes

10.0

Retour à la mise en situation

12.5

15.0

17.5

C'est clairement visible que la valeur k=10 est bien plus intéressante que des k supérieurs, qui ne font que redécouper des clusters existants, et que des k inférieurs puisqu'il y a une nette marge de progression

Je vais donc appliquer à une image la méthode ci-dessus : je vais considérer la couleur de chaque point,

On va partir de l'image d'en-tête de tous nos articles. On va en sortir un tableau de vecteurs à 4

plot.title('Image compressed using k = %i' % k) plot.show() Shape: (720, 847, 4)

image compressed = means[find class(k, image, means)].reshape(image shape)

plot.imshow(image_compressed) Image compressed using k =

Alors oui ça parait incroyable, mais l'image de droite est bien celle de gauche redessinnée avec uniquement 4 couleurs: du blanc, du vert, du jaune et un jaune/vert. Notre algorithme d'apprentissage

La taille compressée de l'image à 4 couleurs serait plutot de l'ordre de 720 x 847 x 2 bits = 148.9 ko (plus

non-supervisé s'est chargé de trouver un bon partitionnement des couleurs présentes - i.e. de trouver des couleurs qui sont similaires, et de les regrouper autour d'une valeur un peu centrale pour chacune des 4 couleurs possibles. La taille non-compressée de l'image originale serait de 720 x 847 x 4 octets = 2.33 Mo

4x4 octets pour le dictionnaire)