מערכות הפעלה 234123

תרגיל יבש: 3

:הוגש עייי

Roni2706@gmail.com	302895784	רון ביידר	
אימייל	מספר סטודנט	שם	
sdperry@campus.technion.ac.il	300411659	דביר פרי	
אימייל	מספר סטודנט	שם	

שאלה 1

בתרגול למדנו על מנעול קוראים-כותבים - מנעול המאפשר למספר קוראים בו-זמנית, או לכתוב יחיד לגשת למבנה הנתונים. מנעול קוראים כותבים רקורסיבי הינו מנעול המאפשר נעילה עצמית ע"י חוט שמחזיק במנעול -בריאה או בכתיבה (כלומר, חוט שנעל את המנעול לקריאה/כתיבה והחליט לבצע שוב את אותה הפעולה, יצליח לתפוס את המנעול בשנית מבלי לשחרר אותו קודם לכן).

סיכום ההתנהגות הרצויה של מנעול רקורסיבי:

חוט אחר מנסה לתפוס	חוט אחר מנסה לתפוס	חוט שמחזיק במנעול	חוט שמחזיק במנעול	
לכתיבה	לקריאה	מנסה לתפוס לכתיבה	מנסה לתפוס לקריאה	
הצלחה	הצלחה	-	-	המנעול משוחרר
כישלון	הצלחה	כשילון	הצלחה	המנעול תפוס לקריאה
כישלון	כישלון	הצלחה	כישלון	המנעול תפוס לכתיבה

א. האם המנעול קוראים כותבים שלמדנו בתרגול רקורסיבי בקריאה? האם הוא רקורסיבי בכתיבה? הסבירו את תשובתכם.

- המנעול קוראים-כותבים שנלמד בתרגול הינו רקורסיבי בקריאה משום שכאשר המנעול תפוס לקריאה, כל חוט שינסה לתפוס את המנעול לקריאה יצליח, בפרט החוט שמחזיק במנעול בפועל. לכן המנעול מפגין את ההתנהגות הרצויה (על פי הטבלה).
 המנעול קוראים-כותבים שנלמד בתרגול אינו רקורסיבי בכתיבה משום שחוט שמחזיק במנעול לכתיבה יכשל כאשר ינסה לתפוס את המנעול לכתיבה בשנית.
- ב. ממשו מנעול קוראים-כותבים רקורסיבי בקריאה ובכתיבה על-בסיס המימוש המופיע בתרגול. כתבו רק את השינויים במבני הנתונים ותנו מימוש מלא של פונקציות הנעילה והשחרור לקריאה ולכתיבה.
 - : נציע את המימוש הבא

נוסיף למבנה את השדה הבא $int\ writer_tid$ שיחזיק את ה-tid של החוט שכותב בפועל או 0 אם אין כותבים פעילים. $readers_writers_init()$ בפונקציה

```
void read lock() {
       pthread mutex lock(&global lock);
       while (number_of_writers > 0)
               pthread cond wait (&readers condition, &global lock);
       number of readers++;
       pthread_mutex_unlock (&global_lock);
}
void read_unlock() {
       pthread mutex lock(&global lock);
       number of readers--;
       if (number_of_readers == 0)
               pthread cond signal (&writers condition);
       pthread mutex unlock (&global lock);
}
void write lock() {
       pthread_mutex_lock (&global_lock);
       while ((number of writers >0 && writer tid != current->pid) | | (number of readers > 0))
               pthread_cond_wait (&writers_condition, &global_lock);
       number_of_writers++;
       writer tid = current->pid;
       pthread mutex unlock (&global lock);
}
```

```
void write_unlock() {
    pthread_mutex_lock (&global_lock);
    number_of_writers--;
    writer_tid = 0;
    if (number_of_writers == 0) {
        pthread_cond_broadcasr (&readers_condition);
        pthread_cond_signal (&writers_condition);
    }
    pthread_mutex_unlock (&global_lock);
}
```

- ג. תארו אילו שינויים היו דרושים על מנת להפוך את המנעול שלכם לכזה המאפשר לחוט המחזיק במנעול לקריאה והחליט לקריאה להצליח לנעול את המנעול לכתיבה באופן רקורסיבי, כלומר, חוט שנעל את המנעול לקריאה והחליט לכתוב יצליח לתפוס את המנעול לכתיבה מבלי לשחרר את המנעול מקריאה קודם לכן. האם נעילה כזו תמיד תהיה אפשרית? הסבירו מדוע.
- על מנת לאפשר לחוט המחזיק במנעול לקריאה להצליח לנעול את המנעול לכתיבה מבלי לשחרר את המנעול מקריאה קודם לכן יש צורך לשנות את תנאי הבדיקה בפונקציה (write_lock . שמנסה לרשימת ההמתנה עבור התנאי תהיה עבור מצב בו קיים יותר מקורא אחד, או שקיים בדיוק קורא אחד והוא לא זה שמנסה לנעול את המנעול לכתיבה.

נעילה זו תתאפשר רק כאשר הקורא המבקש לכתוב הוא הקורא היחיד בפועל (אחרת תהיה כתיבה וקריאה בו זמנית ואז כל מטרת המנעול לא עובדת), לכן בפועל לא תמיד נעילה זו תתאפשר.

שאלה 2

בהנחה שהקוד (שלא מצורף פה) רץ על מכונה עם מעבד יחיד. מה האפשרויות לפלט של הקוד? התשובה צריכה להיות מורכבת מערך מקסימלי אפשרי וערך מינימלי אפשרי עם תרחיש והסבר לכל אחד מהם.

• האפשרויות לפלט של הקוד הן כל הערכים בין 100 ל-200.

נקבל threads[0] יסיים את כל הקוד אותו הוא מבצע לפני שימסור את המעבד ל-threads[0] נקבל נקבל במקרה קצה בו threads[1] את ערך threads[1] את ערך threads[1] את ערך המשתנה הגלובלי threads[1] ל-200 ולאחר מכן threads[1] המשתנה במשתנה לישור במשתנה במשתנה

במקרה קצב בו מתבצעת החלפת הקשר בין שני החוטים בתדירות גבוהה וכך ש-threads[0] מוסר את המעבד לפני שמעדכן לפני שמעדכן את ערך המשתנה result בכל איטרציה בקוד שלו, וכן threads[1] מוסר את המעבד לפני שמעדכן את ערך המשתנה result בכל איטרציה בקוד שלו. כך נקבל מצב בו שני החוטים משנים את ערך threads[0] בכל איטרציה בשלו מעדכן את threads[0] מעדכן את threads[0] הוא דורס את העדכון של threads[0] בסוף הריצה הוא threads[0]

<u>שאלה 3</u>

- א. שלושה חוטים, B, C, D, משתפים פעולה על מנת לסכום את הערכים (מספרים שלמים) המאוחסנים במערך X
 - X[0], X[2], ..., X[18] : סוכם את האיברים הזוגיים B
 - X[1], X[3], ..., X[19] : סוכם את האיברים האי-זוגיים $\mathcal C$
 - Cו-B מחבר את התוצאות של D

השלם את הקוד המופיע להלן (כולל הגדרת משתנים, אם צריך), כך ש:

- כל חוט מסיים אחרי שגמר את תפקידו.
- ו-C ניגשים לאיברים שונים של המערך בו-B
- אמצעי הסנכרון היחיד המותר בפתרון הוא סמפורים.
 - .busy-wait החוטים לא מבצעים
- ניתן להניח שהמערך X מאותחל עם ערכים מתאימים. -
 - אין צורך לטפל בקוד שיוצר את החוטים עצמם. -
 - : הקוד לאחר השלמתו

```
int X[20];
int sum, sumB, sumC;
sem t semB, semC;
                           // needs to initialized in the main function
sem_init (semB,0,0);
                           // (could be implement as one semaphore in case we could initialize it's value to -1)
sem_init(semC,0,0);
ThreadB:
    sumB = 0;
   for (i=0; i<20; i+=2)
            sumB += X[i];
    sem_post (&semB);
ThreadC:
    sumC = 0;
    for (i=1; i<20; i+=2)
            sumC += X[i];
    sem_post (&semC);
ThreadD:
    sem_wait (&semB);
    sem wait (&semC);
```

sum = sumB + sumC;

ב. למקרים כאלה משתמשים לפעמים בכלי סנכרון כללי יותר שנקרא מחסום (barrier).

גרסה פשוטה של המחסום תומכת בפונקציה $barrier_enter$ עבור מספר תהליכים N ידוע מראש. תהליך שכל הקורא לפונקציה ימתין (המתנה חוסמת) עד שכל N התהליכים יקראו ל- $barrier_enter$. רק לאחר שכל התהליכים "נכנסו למחסום" (הפעילו את הפונקציה $barrier_enter$) יוכלו כל N התהליכים להמשיך את הביצוע שלהם.

כתבו פסאודו-קוד לפונקציה $barrier_enter$ לשימוש חד פעמי (כלומר ניתן להניח שחוט שעבר את המחסום לא ינסה לחכות שוב - אפילו אחרי שכל החוטים עברו את המחסום), אשר משתמש רק במנעול אחד ובמשתנה תנאי אחד. מותר להשתמש במשתנים גלובליים נוספים (אבל לא באמצעי סנכרון נוספים).

• הקוד לאחר השלמתו:

```
Lock L
Condition C
int num//0-ל ל-c
int num//0-ל
```