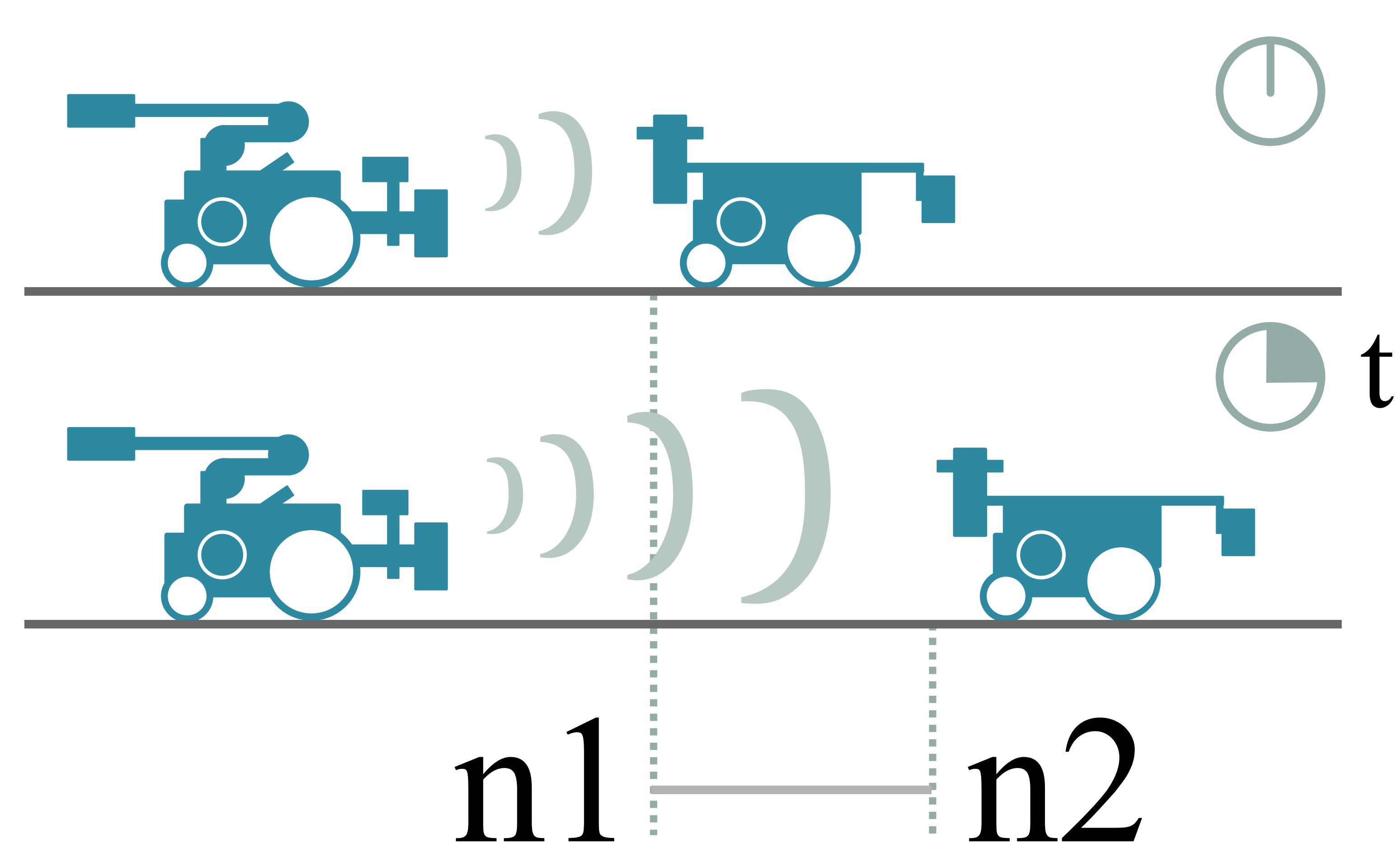
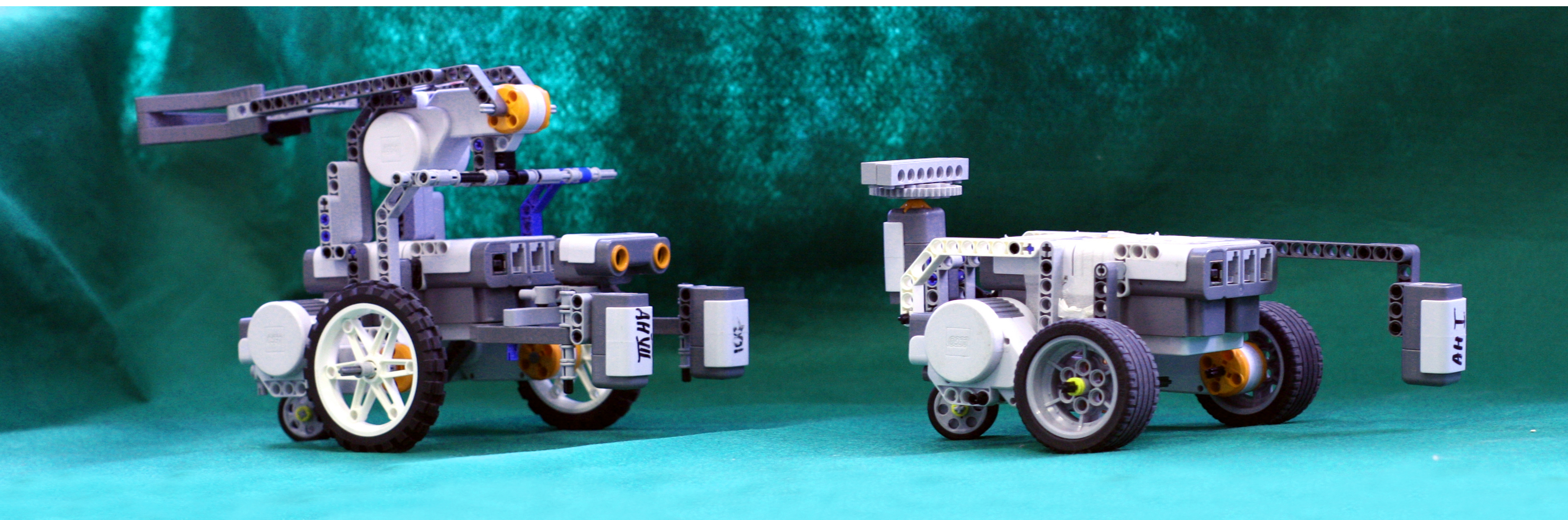
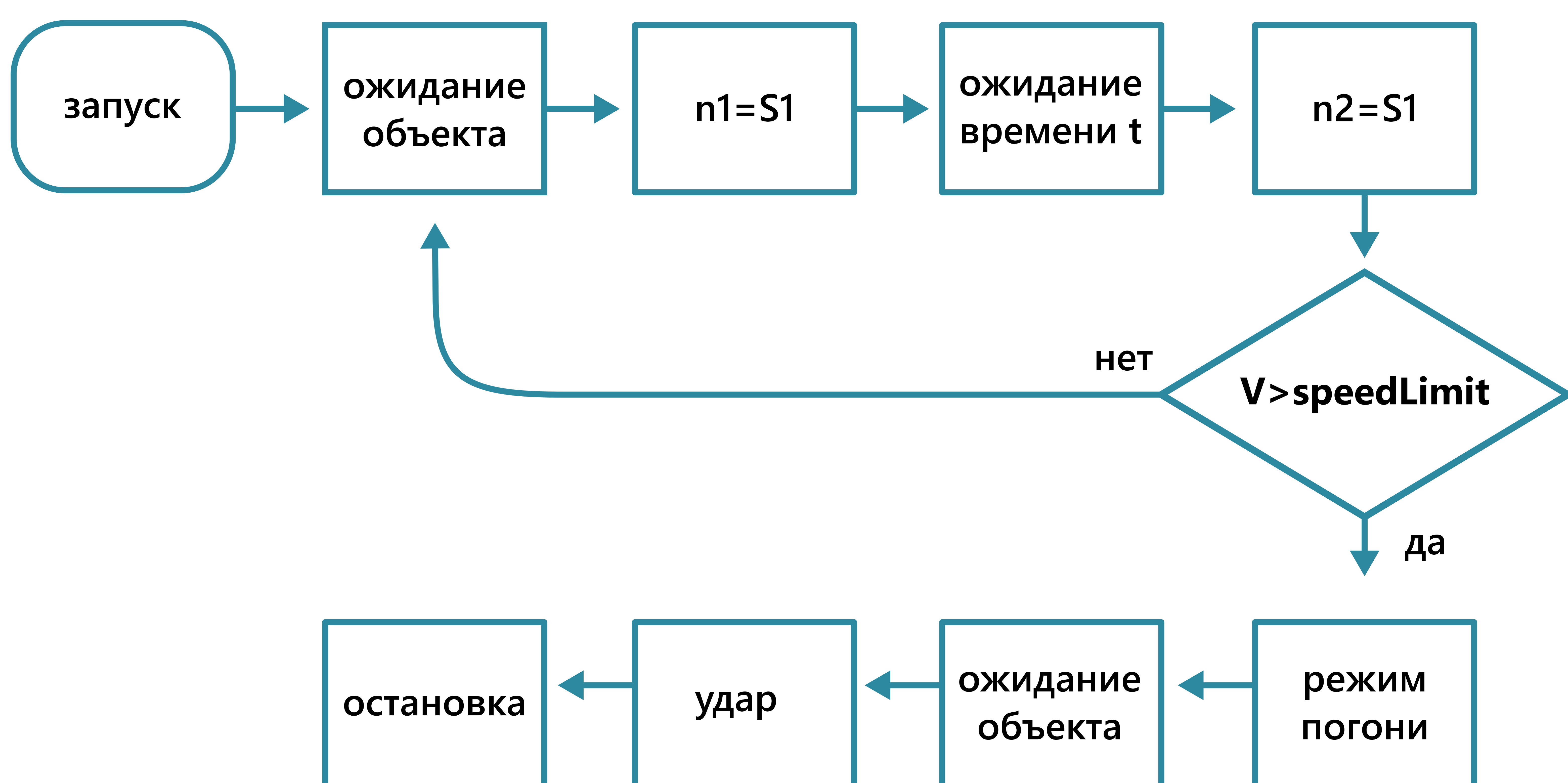


Дорожный радар))

Цель проекта:

Научиться измерять скорость движущегося
объекта с помощью датчика ультразвука



$$v = \frac{n2 - n1}{t}$$

Модели собраны на основе конструктора LEGO Mindstorms NXT. Использованы 2 блока-процессора Mindstorms NXT, 5 электродвигателей, ультразвуковой датчик, датчик касания, 3 датчика освещения.

Команда:

Кудряшов Алексей
Галченков Глеб

Руководитель:

Моногаров Евгений
Владимирович