

模拟集成电路基础

1 集成运算放大电路结构简图



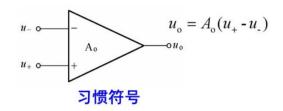
输入级: 差分放大电路, K_{CMR} 高,抑制共模信号,放大差模信号

中间级:有源负载共射(或多级)放大电路,起电压放大作用

输出级: 采用互补对称放大电路, r_0 小, 带负载能力强

偏置电路: 采用电流源电路, 提供合适的偏置

符号:



u_: 反相输入端

u+: 同相输入端

 A_0 : 开环电压放大倍数

*u*₀: 输出端电压

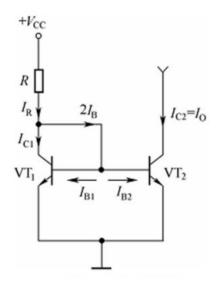


2 偏置电路:晶体管电流源及其应用

根据集成电路的特点,模拟集成电路中的偏置电路、集电极或发射极负载等,一般采用**晶体管电流源**。

2.1 镜像电流源

电路图如下:



由于两边管子参数对称, 故

$$U_{BE1} = U_{BE2} = U_{BE}$$

$$I_{B1} = I_{B2}$$

$$I_{C1} = I_{C2} = \beta I_{B}$$

由于:

$$I_R = I_{C1} + 2I_B = I_C + 2\frac{I_C}{\beta}$$

故:

$$I_O = \frac{1}{1 + \frac{2}{\beta}} I_R$$

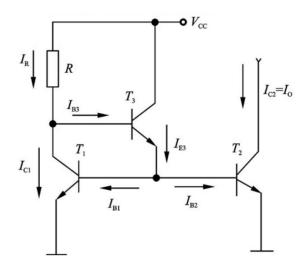
当 $β \gg 2$ 时,

$$I_O \approx I_R = \frac{V_{CC} - U_{BE}}{R}$$



2.2 改进型镜像电流源(精密电流源)

电路图:



 T_1, T_2, T_3 三管参数相同,对称,故有:

$$U_{BE1} = U_{BE2} = U_{BE}$$
$$I_{B1} = I_{B2}$$
$$I_{C1} = I_{C2} = \beta I_{B}$$

则对该电路图:

$$I_{E3} = 2I_{B}$$

$$I_{B3} = \frac{I_{E3}}{\beta + 1}$$

$$I_{C1} = \beta I_{B}$$

$$I_{R} = I_{B3} + I_{C1} = \left(\beta + \frac{2}{\beta + 1}\right)I_{B} = \left(1 + \frac{2}{\beta(\beta + 1)}\right)I_{C}$$

得到:输出电流:

$$I_O = I_{C1} = I_{C2} = \frac{1}{1 + \frac{2}{\beta(\beta + 1)}} I_R$$

相较于镜像电流源, 其精度得到提高。

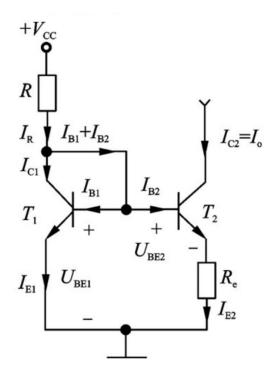
其中,参考电流

$$I_R = \frac{V_{CC} - 2U_{BE}}{R}$$



2.3 微电流源电路

电路图如下:



由最下方回路:

$$U_{BE1} - U_{BE2} = I_{E2}R_e$$

则:

$$I_O = I_{C2} \approx I_{E2} = \frac{\Delta U_{BE}}{R_e}$$

所以,控制两管的 U_{BE} 就能控制输出电流,由于 ΔU_{BE} 本身就很小,不需要多大的 R_e 就可以得到微小的工作电流。

【了解即可】 由BJT 伏安特性方程:

$$\begin{cases} I_R \approx I_{E1} \approx I_S e^{\frac{u_{BE1}}{U_T}} \\ I_O = I_{C2} \approx I_{E2} \approx I_S e^{\frac{u_{BE2}}{U_T}} \end{cases}$$

可得:

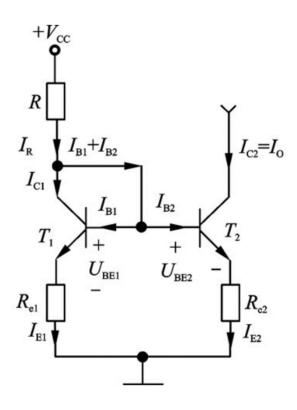
$$I_O = \frac{U_T}{R_e} \left(\ln \frac{I_R}{I_S} - \ln \frac{I_O}{I_S} \right) = \frac{U_T}{R_e} \ln \frac{I_R}{I_O}$$

可通过图解法或累试法求出 I_0 .



2.4 比例电流源

电路图如下:



由下方回路:

$$U_{BE1} + I_{E1}R_{E1} = U_{BE2} + I_{E2}R_{E2}$$

因 $U_{BE1} = U_{BE2}$,则: $I_{E1}R_{E1} = I_{E2}R_{E2}$

又有: $I_R \approx I_{E1}$, $I_O \approx I_{E2}$

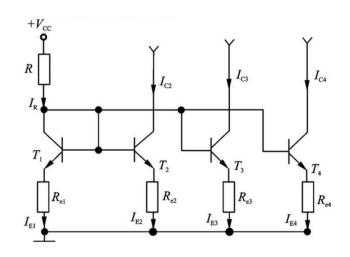
故:

$$\frac{I_O}{I_R} = \frac{R_{E1}}{R_{E2}}$$



2.5 多级比例放大电路

电路图如下:



由下方回路,易得:

$$I_{E1}R_{E1} = I_{E2}R_{E2} = I_{E3}R_{E3} = I_{E4}R_{E4}$$

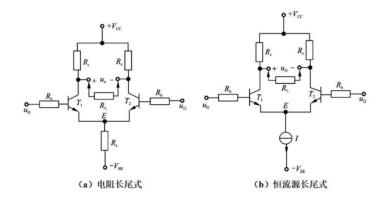
3 中间级:差动放大电路

引入差动放大电路的原因在于: 抑制温漂

可采取多种方法:在电路中引入直流负反馈,或采用温度补偿的方法,或采用差动放大电路,其中最有效的方法即为改变电路结构,利用电路对称性进行温度补偿,抑制零点漂移。

3.1 电路特点

3.1.1 电路结构



对称+长尾,下端不接地,而是接电源负极,保证三极管工作在放大状态



3.1.2 电路工作模式

双端输入+双端输出(双入-双出)

双端输入+单端输出(双入-单出)

单端输入+双端输出(单入-双出)

单端输入+单端输出(单入-单出)

3.1.3 差模信号与共模信号分解

定义差动放大电路的两个输入信号之差为差模输入信号 u_{Id} ,两个输入信号的平均值为共模输入信号 u_{Ic}

$$u_{Id} = u_{11} - u_{12}$$
$$u_{Ic} = \frac{1}{2}(u_{11} + u_{12})$$

可将输入信号进行分解:

$$u_{11} = \frac{1}{2}u_{Id} + u_{Ic}$$
$$u_{12} = -\frac{1}{2}u_{Id} + u_{Ic}$$

故,输出电压为:

$$u_O = A_{ud}u_{Id} + A_{uc}u_{Ic}$$

即对共模信号与差模信号分别放大,采用叠加定理计算。

3.1.4 共模抑制比KCMR

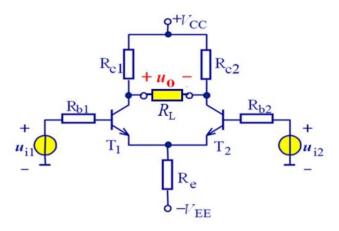
定义

$$K_{CMR} = \left| \frac{A_{ud}}{A_{uc}} \right|$$



- 3.2 差动放大电路基本性能分析
- 3.2.1 双入-双出差动放大电路

3.2.1.1 静态分析



静态分析时,交流电源短路去源,

选用一侧的输入回路:

$$I_{BQ}R_{b2} + U_{BEQ} + I_{R_e}R_e = V_{EE}$$

 $I_{R_E} = 2I_{EQ} = 2(1 + \beta)I_{BQ}$

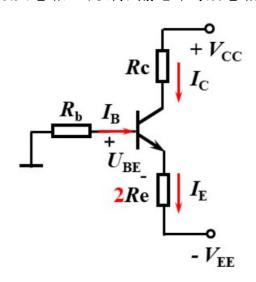
可解得:

$$I_{BQ} = \frac{V_{EE} - U_{BEQ}}{R_{b2} + 2(1 + \beta)R_e}$$

$$I_{CQ} = \beta I_{BQ}$$

$$U_{CEQ} = V_{CC} + V_{EE} - I_{CQ}R_C - 2I_{EQ}R_e$$

对比三极管单管基本放大电路,可以得到静态半等效电路如下图所示:





该模块的学习中尤其需要注重公共电阻 R_E 与 R_L 的状态!

在双入-双出的静态分析过程中,

流过电阻 R_E 的电流: $I_{R_E} = I_{EQ1} + I_{EQ2} = 2I_{EQ}$

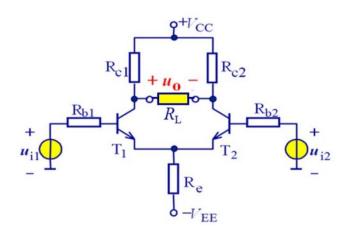
对负载电阻:由于 $U_{CQ1}=U_{CQ2}$,故 R_L 中无电流流过,方可得到上述静态半等效

电路

3.2.1.2 动态分析

由于输入信号区分差模与共模,所以差放的动态分析也有差模共模之分,下标d表示差模,c表示共模

电路图如下:



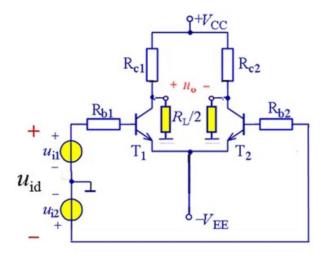
1. 差模性能分析

公共电阻状态:

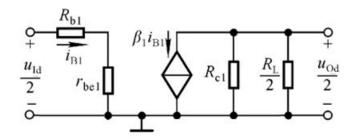
- ①长尾电阻 R_E 对差模信号而言应视为短路(R_E 上端为差模信号接地点)
- ②两个单端输出电压大小相等而相位相反,所以接在两输出端之间的负载电阻 R_L ,中点必为差模零电位
- ③一个输入端到地的差模输入电压是总的差模输入电压uld的一半

故可变化为:





画出半等效动态电路:



则在半等效电路中,差模放大倍数:

$$A_{u1} = \frac{u_{O1}}{u_{I1}} = -\frac{\beta \left(R_C / / \frac{R_L}{2} \right)}{R_{h1} + r_{he1}}$$

差模作用下: $u_{I1} = -u_{I2}$, $u_{O1} = -u_{O2}$

此时差模放大倍数:

$$A_{ud} = \frac{u_{Od}}{u_{Id}} = \frac{2u_{O1}}{2u_{I1}} = A_{u1}$$

故该电路是以牺牲一个管子的放大作用来换取对零点漂移的抑制。

差模输入电阻:

$$R_{id} = \frac{u_{Id}}{i_{Id}} = 2(R_{b1} + r_{be})$$

差模输出电阻:

$$R_{od} = 2R_C$$

2. 共模性能分析

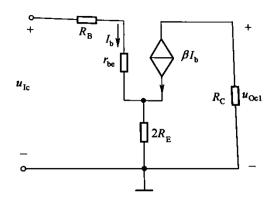
公共电阻状态:

①流过长尾电阻 R_E 的电流是两管电流之和,两个单端输出电压大小、相位相同,



故在共模半等效电路中,长尾电阻要加倍

②对于负载电阻,由于 $u_{C1}=u_{C2}=u_C$,故 R_L 视作开路



而在共模电路中: $u_{Ic1} = u_{Ic2} = u_{Ic}$, $u_{Oc1} = u_{Oc2} = u_{Oc}$ 放大倍数:

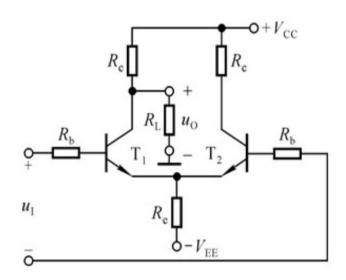
$$A_{uc} = \frac{u_{Oc}}{u_{Ic}} = \frac{u_{Oc1} - u_{Oc2}}{u_{Ic}} = 0$$

故只要电路保持对称,共模信号能被完全抑制此时共模抑制比:

$$K_{-}\{CMR\} = |\frac{A_{ud}}{A_{uc}}| = \infty$$

3.2.2 双入单出差动放大电路

电路图如下:





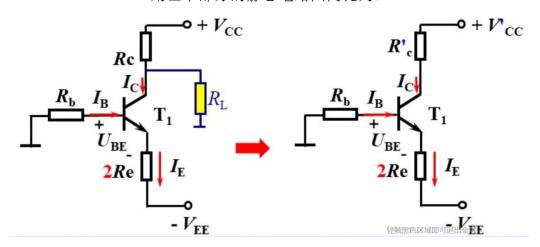
3. 2. 2. 1 静态分析

和上述双入双出一样,长尾电阻视作 $2R_E$,但此时的输出电阻不可视作断路,需要考虑进计算过程

利用戴维宁定理对 R_C 与 R_L 进行等效变换,则:

$$V'_{CC} = \frac{R_C}{R_C + R_L} V_{CC}, R'_C = R_C / / R_L$$

则左半部分的静态电路图简化为:



由于输入回路对称,所以静态电流 $I_{BQ1}=I_{BQ2}=I_{BQ}$,从而 $I_{CQ1}=I_{CQ2}=I_{CQ}$,计算方法与双入双出相同。

但是由于输出回路不对称, $V_{CQ1} \neq V_{CQ2}, V_{CEQ1} \neq V_{CEQ2}$

$$V_{CQ1} = V_{CC}^{\prime} - I_{CQ}R_C^{\prime}$$

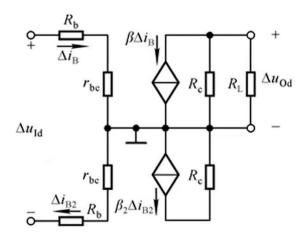
$$V_{CQ2} = V_{CC} - I_{CQ}R_C$$

3. 2. 2. 2 动态分析

1. 差模性能分析

与双入双出电路的差模分析类似,长尾电阻视作短路接地,但是此时的电路不对 称,负载电阻仅在单边





放大倍数:

$$A_{ud} = \frac{u_{Od}}{u_{Id}} = \frac{\Delta u_{Od}}{2 \cdot \frac{\Delta u_{Id}}{2}} = \frac{1}{2} A_{u1} = -\frac{1}{2} \cdot \frac{\beta (R_C / / R_L)}{R_b + r_{be}}$$

由于输入回路没有变化,输入电阻依然是:

$$R_i = 2(R_b + r_{be})$$

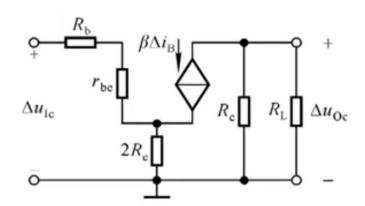
输出电阻为:

$$R_O = R_C$$

(因为此时是单边输出,输出电压仅在单边)

2. 共模分析

共模时,长尾电阻加倍, R_L 仍需接入电路



此时, $u_i=u_{i1}=u_{i2}$

放大倍数:

$$A_{uc} = \frac{u_{Oc}}{u_{Ic}} = \frac{-\beta (R_C / / R_L)}{R_b + r_{be} + 2(1 + \beta)R_e}$$



共模抑制比:

$$K_{CMR} = \left| \frac{A_{ud}}{A_{uc}} \right| = \frac{R_B + r_{be} + 2(1+\beta)R_E}{2(R_B + r_{be})}$$

3.2.3 单入-双出差动放大电路

单端输入方式可以看作是双端输入的特殊情况,在加信号的一端将信号分解为两个串联的信号源,数值均为 $\frac{u_1}{2}$,极性相同,在接地的一端等效为两个串联信号源,

数值均为 $\frac{u_1}{2}$, 极性相反。

所以同双端输入时一样,左、右两边分别获得差模信号,但是于此同时输入了共模信号。

所以此时的输出电压:

$$u_0 = A_{ud}u_{Id} + A_{uc}u_{Ic} = A_{ud}u_1 + A_{uc}\frac{u_1}{2}$$

所以,单入-双出差动放大电路与双入-双出放大电路的静态工作点与动态参数完全相同。

3.2.4 单入-单出差动放大电路

与单入-双出差动放大电路同理,单入-单出差动放大电路与双入-单出差动放大电路的静态工作点与动态参数完全相同[~]

3.2.5 【小结】差动放大电路的动态参数

1. 差模电压放大倍数

与双端输入还是单端输入无关,只与输出方式有关: 双端输出时:

$$A_{ud} = -\frac{\beta \left(R_C / / \frac{R_L}{2} \right)}{R_h + r_{he}}$$

单端输出时: $A_{ud} = \pm \frac{\beta(R_C//R_L)}{2(R_b + r_{be})}$

2. 共模电压放大倍数

与双端输入还是单端输入无关,只与输入出方式有关: 双端输出时:

$$A_{uc}=0$$



单端输出时:

$$A_{uc} = -\frac{\beta(R_C//R_L)}{R_B + r_{be} + 2(1+\beta)R_E}$$

3. 差模输入电阻

$$R_{id} = 2(R_b + r_{be})$$

无论是单端输出还是双端输出均为上式。

4. 差模输出电阻

双端输出:

$$R_{Od} = 2R_C$$

单端输出:

$$R_{Od} = R_C$$

4 输出级: 功率放大电路

4.1 前置补充知识

三极管的输入特性输出特性曲线 直流负载线方程 波形失真分析

4.2 功率放大电路的分类

按工作信号的频率分类:

低频功率放大电路-音频功率放大电路高频功率放大电路-射频功率放大电路

按电路中三极管导通情况分类:

晶体管在整个信号周期内均导通(导通角 $\theta_T=360^\circ$)一甲类放大电路晶体管仅在信号的正半周或负半周导通(导通角 $\theta_T=180^\circ$)一乙类放大电路晶体管导通时间大于半个周期而小于一个周期(导通角满足 $180^\circ<\theta_T<360^\circ$)一甲乙类放大电路

按构成功率放大电路的器件不同分类:

分立元件功率放大电路

集成功率放大电路

按电路的组织形式不同分类:

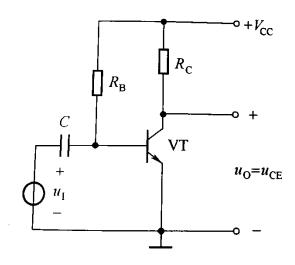


变压器耦合功率放大电路 无输出变压器功率放大电路

无输出电容功率放大电路(OCL) 无输出变压器功率放大电路(OTL) 平衡式无输出变压器功率放大电路(BTL)

4.3 甲类互补对称 0CL 功率放大电路

以共射组态放大电路为例:



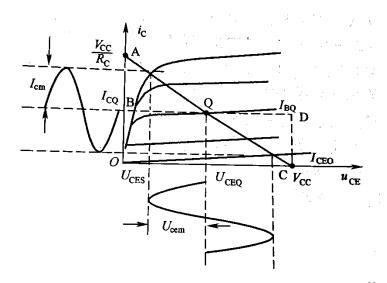
将静态工作点设置在直流负载线的中点,

直流电源提供的直流功率:

$$P_V = I_{CQ} V_{CC}$$

电路可能的最大交流输出功率 P_{omax}

图解分析:





$$P_{omax} = U_o \times I_o = \frac{U_{cem}}{\sqrt{2}} \times \frac{I_{cm}}{\sqrt{2}} = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} V_{CC} - U_{CES} \right) \left(I_{CQ} - I_{CEO} \right)$$

忽略 U_{CEO} 与 I_{CEO} ,则 $P_{omax} = \frac{1}{4}V_{CC}I_{CQ}$

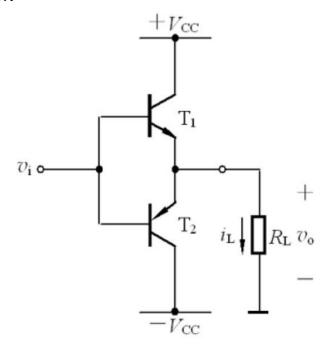
故最大效率

$$\eta_{max} = \frac{P_{omax}}{P_V} = 25\%$$

故甲类放大电路输出功率小,且效率低,不适宜用作功放电路,需要进行改进。

4.4 乙类互补对称 OCL 电路的组成与工作原理(乙类推挽功放)

4.4.1 电路组成:



组成: 一对 NPN、PNP 特性相同的互补三极管组成的共集放大电路(射极跟随器 $\rightarrow A_u = 1$)

4.4.2 工作原理

 $\exists u_i = 0$ 时,电路处于静态,电路上下匹配,所以

$$u_{BE1} = u_{BE2} = 0$$
, $u_o = 0$, $I_{CO1} = I_{CO2} = 0$

当输入信号处于正半周时,且幅度远大于三极管开启电压时,VT1 管导通,VT2 管截止,电流从上往下流,与参考方向一致,获得输出信号正半周电压 当输入信号处于负半周时,且幅度远大于三极管开启电压时,VT2 管导通,VT1

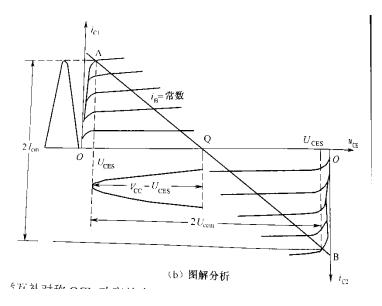


管截止, 电流从下往上流, 与参考方向相反, 获得输出信号负半周电压

但是当输入信号幅度小于三极管开启电压时,电路不工作,此时在正负半周交替过零时,产生交越失真。

4.4.3 电路功率及效率计算

图解分析:



1. 最大不失真输出功率 P_{omax}

电路输出功率:

$$P_o = U_o \times I_o = \frac{U_o^2}{R_L}$$

而,

$$U_O = \frac{U_{cem}}{\sqrt{2}}, I_O = \frac{I_{cm}}{\sqrt{2}}$$

故:

$$P_o = \frac{1}{2} \frac{U_{om}^2}{R_L}$$

电路最大输出功率:

$$P_{omax} = \frac{(V_{CC} - U_{CES})^2}{2R_L}$$

2. 电源功率

"由于静态电流 $I_c=0$,所以直流电源在负载获得最大输出功率时,所消耗的平

交通运输工程学院辅学——模拟电子技术

均功率等于其平均电流与电源电压之积",简单来说,就是 $V_{cc} \frac{\int I_{c}dt}{T}$

$$P_V = V_{CC}I_{CC} = V_{CC}\frac{2}{2\pi}\int_0^{\pi}I_{om}\sin\omega t d(\omega t) = V_{CC}\frac{2}{2\pi}\int_0^{\pi}\frac{U_{om}}{R_L}\sin\omega t d(\omega t)$$

$$= \frac{2}{\pi}\frac{V_{CC}\cdot U_{om}}{R_L}$$

$$= \frac{2}{\pi}\frac{V_{CC}(V_{CC} - U_{CES})}{R_L}$$

3. 效率

$$\eta_{max} = \frac{P_{omax}}{P_V} = \frac{\pi}{4} \frac{V_{CC} - U_{CES}}{V_{CC}} \times 100\%$$

理想情况下忽略管压降,

$$\eta_{max} \approx \frac{\pi}{4} = 78.5\%$$

4. 晶体管的管耗 P_T

$$P_T = P_V - P_o$$

最大功耗:

$$P_{Tmax} \approx 0.2 P_{omax}$$

【晶体管选择问题】

1. 晶体管功耗选择

$$P_{CM} > 0.2 P_{omax}$$

2. 最大管压降

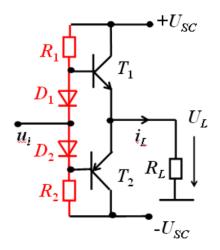
$$U_{CEO} > 2V_{CC}$$

3. 集电极最大电流

$$I_{cmax} > \frac{V_{CC}}{R_L}$$

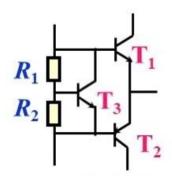
交通运输工程学院辅学——模拟电子技术

- 4.5 消除交越失真——甲乙类互补对称 00L 功率放大电路
- 4.5.1 利用二极管提供偏置电压



二极管的作用:消除交越失真 定量分析同上。

4. 5. 2 *U_{BE}*倍增电路



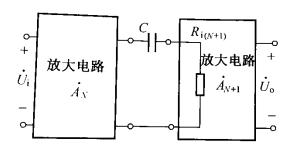
VT3 的 U_{BE} 提供电压偏置,若 $I_{B}\approx 0$

$$U_{B1-B2} = \frac{U_{BE}}{R_2}(R_1 + R_2) = \left(1 + \frac{R_1}{R_2}\right)U_{BE}$$



5 多级放大电路

- 5.1 耦合方式
- 5.1.1 阻容耦合



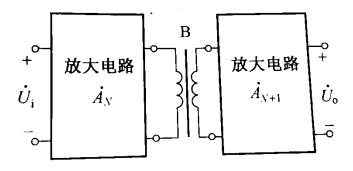
优点:

- 1. 各级静态工作点不相互影响
- 2. 零点漂移小
- 3. 交流信号损失小

缺点:

- 1. 低频特性差
- 2. 难以集成

5.1.2 变压器耦合



优点:

- 1. 不能传递直流信号,各级静态工作点相互独立,互不影响
- 2. 零点漂移小
- 3. 具有阻抗变换作用

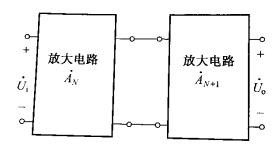
缺点:

1. 高频低频性能都很差



2. 电路无法集成

5.1.3 直接耦合



优点:

- 1. 低频特性好
- 2. 便于集成

缺点:

- 1. 存在各级 Q 点的配置问题
- 2. Q点相互影响,给设计和计算带来不便
- 3. 存在严重的零点漂移问题
- 5.2 多级放大电路的定量分析

5.2.1 电压放大倍数

$$A_u = A_{u1}A_{u2}A_{u3} \cdots A_{un} = \prod_{i=1}^n A_{ui}$$

5.2.2 输入电阻与输出电阻

多级放大电路的输入电阻就是输入级的输入电阻,计算输入电阻时,输入级的输出电阻视作下一级的输入电阻。

$$R_i = R_{i1}$$

输出电阻就是输出级的输出电阻,n级放大电路的输入电阻视作上一级的输出电阻。

$$R_o = R_{on}$$