Homework 2

Histogram Equalization

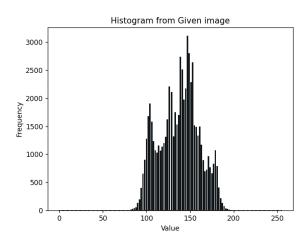
Student: 台科電子碩一 M11302149 趙孟哲

程式碼: github

1.Result

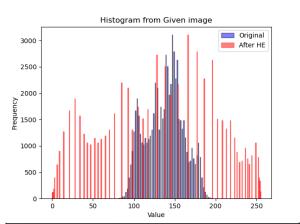
Original:





Global HE



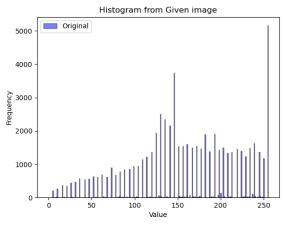


PSNR: 28.0291

Local HE

● Local kernel 大小: 7

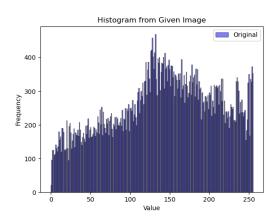




PSNR: 28.0137

● Local kernel 大小: 31





PSNR: 27.8808

Explain

Global Histogram Equalization

```
def Global_HE(img):
   new_img = np.zeros_like(img,dtype=np.uint8)
   height = img.shape[0]
   width = img.shape[1]
   freq = Generate Histogram(img)
   cdf= Cumulative_Distribution_Func(freq,height*width)
                   (variable) height: Any
   for i in range(height):
       for j in range(width):
           new_img[i,j] = cdf[img[i,j]]
   # step 3 : Display histogram(comparison before and after equalization)
   new freq=Generate Histogram(new img)
   draw_historgram(freq,new_freq)
   if not os.path.exists(output_dir):
       os.makedirs(output_dir)
   cv.imwrite(output_dir+'/'+'output_global.png', new_img)
   print(f"PSNR_global: {calculate_PSNR(img,new_img)}")
```

```
def Generate_Histogram(img):
    frequency = [0]*256

    for i in range(img.shape[0]):
        for j in range(img.shape[1]):
            frequency[img[i,j]] +=1

    return frequency
```

```
def Cumulative_Distribution_Func(frequency,num_pixels,local=False):
    cdf=[0.0]*256
    cdf_normalize=[0]*256

for i in range(256):
    if(i==0):
        cdf[0] = frequency[0] / num_pixels
    else:
        if(local):
              cdf[i] = min(1,cdf[i-1] + frequency[i] / num_pixels )
        else:
                   cdf[i] = cdf[i-1] + frequency[i] / num_pixels

cdf_min = min([x for x in cdf if x > 0])

##normalize
for i in range(256):
    cdf_normalize[i] = np.round(cdf[i]*255).astype(np.uint8)

return cdf_normalize
```

說明:

- 1. 先統計圖片像素將 0~255 得像素統計出現次數(Generate Histogram 函式), 產生直方圖,並繪製出來。
- 2. 透過 histogram 產生累計分佈函數 (CDF, Cumulative Distribution Function),是為每個像素圖的機率。然後做 Normalization,將 CDF 範圍根據機率的大小,映射到 0~255 的範圍。
- 3. 使用 CDF, 將圖片每個像素點對應到相對映的 CDF 值
- 4. 完成直方圖均值化

Local Histogram Equalization:

Calculate PSNR

```
def calculate_PSNR(original, compressed):
    mse = np.mean((original - compressed) ** 2)
    if mse == 0:
        return np.infty
    max_pixel = 255.0
    psnr = 10 * np.log10((max_pixel ** 2) / mse)
    return psnr
```

PSNR 是評估影像處理後的品質的指標,以分貝為單位,如果越大代表圖片經過處理後失真越少,也就是品質越好。

$$PSNR = 10 \log_{10} \frac{\psi_{max}^2}{\sigma_e^2} \text{ (unit: dB)}$$

3. Discussion

Global HE

全域均值化會讓像素分佈有「離散」的效果,會發現有些向素是沒有點在 圖片上的。可以觀察結果圖的 Histogram 得到,這是因為 CDF 正規化的方式採 四捨五入,會讓灰度值分開來。這個方法可以很好的將影像變成一張對比度明 顯的圖片,但對一些局部對比數不夠的圖片,全域的考量會讓演算法無法處理 細節的對比度。

Local HE

● Debug 紀錄:

使用 local 時,要再迴圈內每次重新計算 Number of pixel 大小。一位在邊界處的 size 會不同。

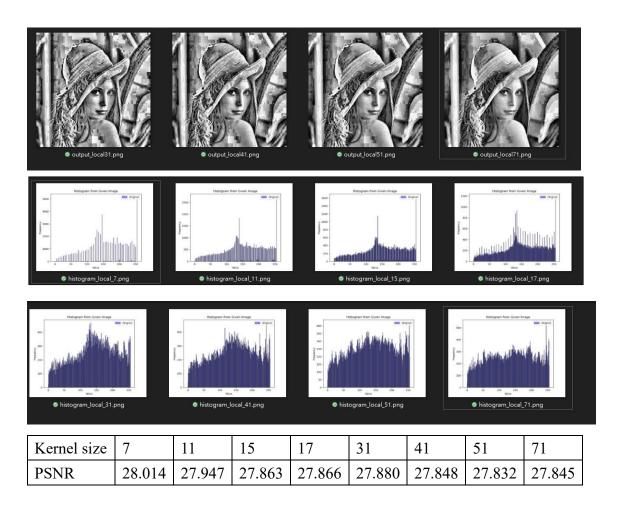
● 實驗:

我將 local histogram equalization 寫成 multi-thread, 去嘗試不同的 kernel 大小。分別為 7,11,17,31,41,51,71。

```
sizes = [7,11,15,17,31,41,51,71]
with ThreadPoolExecutor(max_workers=2) as executor:
    for size in sizes:
        executor.submit(Local_HE, img, size)
print("All tasks submitted.")
```

结果如下;





觀察 histogram 可以發現整體的灰階分佈隨著 local kernel 的變大-而變為較平均、影像也變得較平滑,接近 global 的效果。但區域較小石能更好的增強局部對比,更適合於細微細節增強的需求。

下圖左為原圖片,右圖為經過 local HE 處理過的圖片,可以看出他也將原圖的區塊瑕疵放大了一個區塊出來。



