## 목차

- AND Perceptron
  - Code
  - 。 Code 분석
    - Perceptron Class 분석
    - init생성자-초기화
    - activation method 활성화
    - predict-가중치합+바이어스
    - train: 실제 훈련
      - 오차 계산
      - 오차 발생횟수
  - 。 결과 분석
    - 오차발생율
- OR Perceptron
  - Code
  - 。 결과
    - 오차발생율
  - Q. AND Perceptron Vs OR Perceptron
    - Learning rate
    - AND Gate의 훈련 초기
    - OR Gate의 훈련 초기
      - 분석
- XOR Perecptron
  - Code
  - 。 결과
    - 오차발생율
  - 。 결과 분석
    - 단일 Perceptron의 한계
- XOR Gate: 비선형 문제 해결방법
  - MLP: Multi-Layer Perceptron
    - 구조
    - 1. Hidden Layer
    - 2. 비선형 활성화 함수
  - 。 해결
    - 결과

# **AND Perceptron**

#### Code

1.AND Perceptron 2.결정 시각화 3.오류 시각화

# Code 분석

## Perceptron Class 분석

#### init생성자-초기화

```
def __init__(self, input_size, lr=0.1, epochs=10):
    self.weights = np.zeros(input_size)
    self.bias = 0
    self.lr = lr
    self.epochs = epochs
    self.errors = []
```

- 입력 정의
  - o self: class의 instance 자신
    - class 내부에 정의된 함수인 method의 첫 인자는 반드시 self여야 한다
  - input size
    - 퍼셉트론이 처리할 입력의 개수
    - AND gate이므로 입력 2개
      - input\_size = 2
  - lr: Learning Rate
    - 학습률을 의미
    - 훈련 중, 가중치를 얼마나 업데이트할지의 비율
      - Ir값을 바탕으로 가중치와 바이어스를 업데이트함
    - 값이 크면 --> 불안정
    - 값이 작으면 --> 학습속도 느려짐
  - epochs: 훈련의 반복횟수
- 초기화
  - weights
    - {0,0}으로 초기화
    - Perceptron에서 바이어스를 0으로 초기화
    - learning rate = 0.1로 초기화
    - epochs 학습량을 10으로 초기화
    - errors[]
      - 빈 배열 정의
      - epoch마다 발생한 오류의 개수를 넣음

#### activation method - 활성화

```
def activation(self, x):

return np.where(x > 0, 1, 0)
```

• x가 0보다 크면 1, 아니면 0을 출력

#### predict-가중치합+바이어스

활성화 함수의 입력 구하기

```
def predict (self, x):
    linear_output = np.dot(x, self.weights) + self.bias
    return self.activation(linear_output)
```

- np.dot
  - 벡터의 내적 수행
  - 。 입력 x와 가중치 내적을 수행
  - 。 여기서는
    - 입력: x1, x2
    - 가중치: w1, w2
    - x1w1 + x2w2
  - 결과는 가중치 합이 됨
- self.bias
  - 。 가중치합에 더할 바이어스
  - 。 이 결과가 activation함수로 들어감

train: 실제 훈련

```
def train(self, x, y):
    for epoch in range(self.epochs):
        total_error = 0
        for xi, target in zip(x, y):
            prediction = self.predict(xi)
            update = self.lr * (target - prediction)
            self.weights += update * xi
            self.bias += update
            total_error += int(update != 0.0)
            self.errors.append(total_error)
            print(f"Epoch {epoch+1}/{self.epochs}, Errors: {total_error}")
```

- epoch
  - 。 정해진 훈련 횟수만큼 훈련 진행
  - 여기서는 epoch=10으로 정의했으니 10번 Train 진행
- X
- 훈련에 사용될 입력값
- o AND의 경우
  - **([[0,0],[0,1],[1,0],[1,1]])**
- y
- 훈련에 사용될 정답
- o AND의 경우
- ([0,0,0,1])
- xi
- 。 xi는 입력 배열 x에 대한 인덱스를 의미함
- o xi = 0이면 [0,0], 3이면 [1,1]임
- target

- 。 xi에 해당하는 정답 label임
- o xi = [0,0]이면 0
- o xi = [1,1]이면 1
- 。 입력 벡터에 대한 실제 정답 출력
- 。 훈련결과 실제 출력을 비교하여 가중치와 바이어스를 업데이트하는데 사용

```
      x = [[0,0], [0,1], [1,0], [1,1]]

      y = [0, 0, 0, 1]

      zip(x, y) 를 사용하면 for 루프에서 다음과 같이 쌍을 생성합니다:

      1. 첫 번째 반복: xi 는 [0,0], target 은 0

      2. 두 번째 반복: xi 는 [0,1], target 은 0

      3. 세 번째 반복: xi 는 [1,0], target 은 0

      4. 네 번째 반복: xi 는 [1,1], target 은 1
```

### 오차 계산

```
update = self.lr * (target - prediction)
self.weights += update * xi
self.bias += update
```

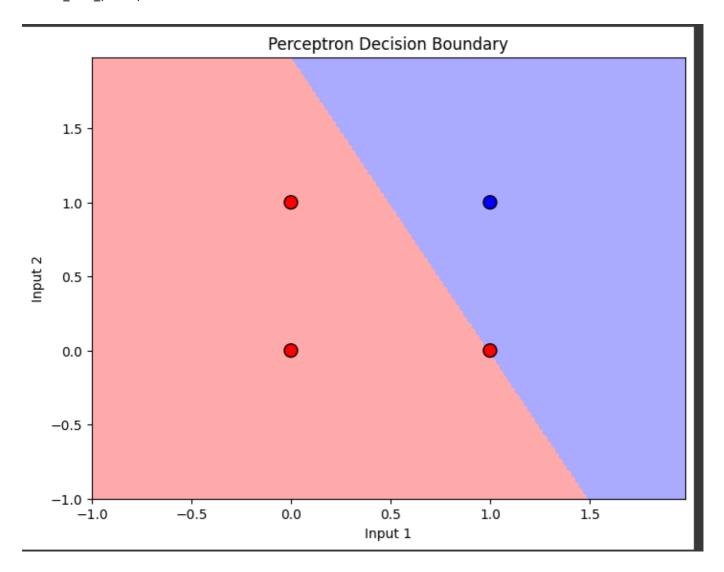
- 정답: target
- 실제 출력: prediction
- 두 값간 오차를 구해서 학습률(lr)을 곱해 가중치와 bias를 업데이트 함
- 가중치(weights)
  - 。 입력 벡터에 update를 곱해서 더함
- bias(바이어스)
  - 。 기존 바이어스에 더해주기만 함

#### 오차 발생횟수

```
total_error += int(update != 0.0)
```

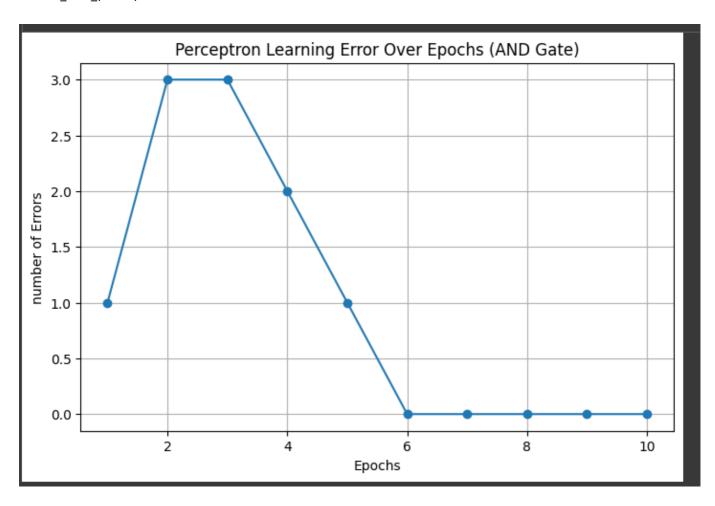
- 학습 횟수 한 번에 발생한 오차 개수를 구함
- 입력 벡터에 대한 출력의 오차 개수

### 결과 분석



- 빨간색 점은 출력이 0인 point
- 파란색 점은 출력이 1인 point
- AND gate 동작과 정확하게 형성됨

# 오차발생율



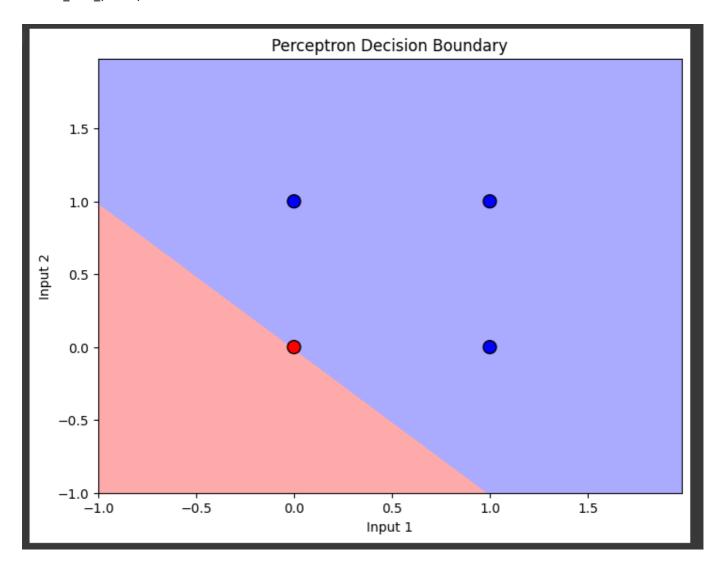
• 6번째 학습부터 에러가 줄어듦

# OR Perceptron

# Code

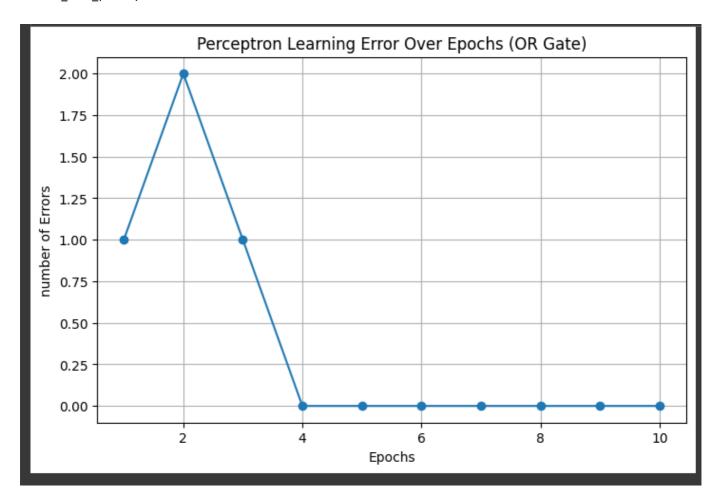
1.OR Perceptron 2.결정 시각화 3.오류 시각화

# 결과



• 선형적으로 OR gate가 구현된 것을 확인할 수 있다

## 오차발생율



# Q. AND Perceptron Vs OR Perceptron

왜 OR가 학습속도가 더 빠를까?

#### Learning rate

#### AND Gate의 훈련 초기

(0,0): predict 0, target 0 -> update 0
 (0,1): predict 0, target 0 -> update 0
 (1,0): predict 0, target 0 -> update 0
 (1,1): predict 0, target 1 -> update 0.1

#### OR Gate의 훈련 초기

(0,0): predict 0, target 0 -> update 0
 (0,1): predict 0, target 0 -> update 0
 (1,0): predict 0, target 0 -> update 0
 (1,1): predict 0, target 1 -> update 0.1

#### 분석

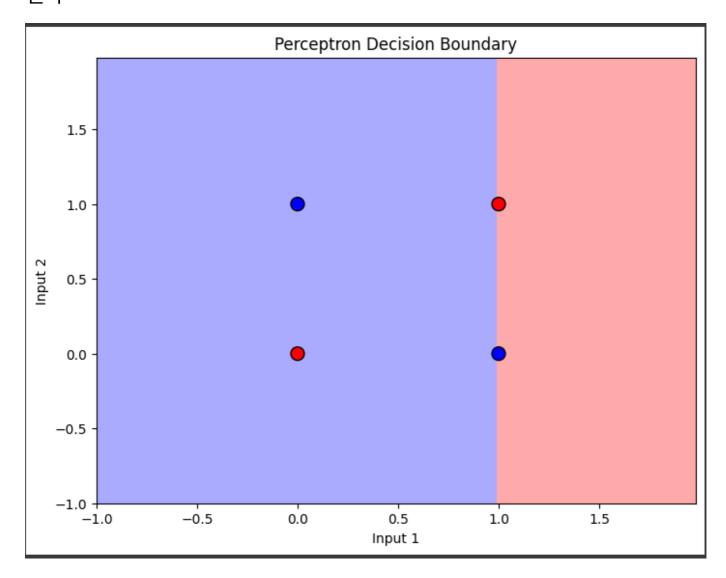
- AND gate는 마지막 입력벡터부터 오차가 발생해 업데이트 시작
- OR gate는 첫 입력벡터부터 지속적으로 오차가 발생해 업데이트 시작
- OR gate가 초기부터 더 많은 에러가 발생하여 업데이트 속도가 더 빠르다
- 때문에 AND gate보다 OR gate가 Error가 발생하지 않는 Epoch이 더 적다

# **XOR Perecptron**

## Code

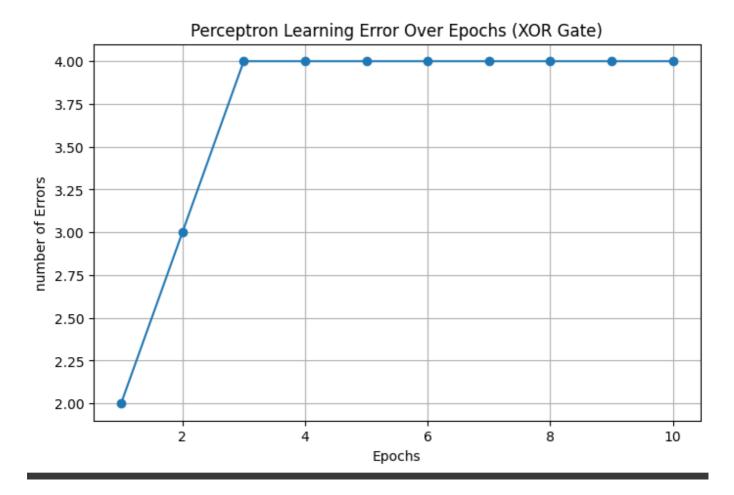
1.XOR Perceptron 2.결정 시각화 3.오류 시각화

# 결과



- 선형으로 구분할 수 없음
- XOR을 만족하는 가중치와 바이어스를 구할 수 없다
- 선형으로 분리불가능

#### 오차발생율



# 결과 분석

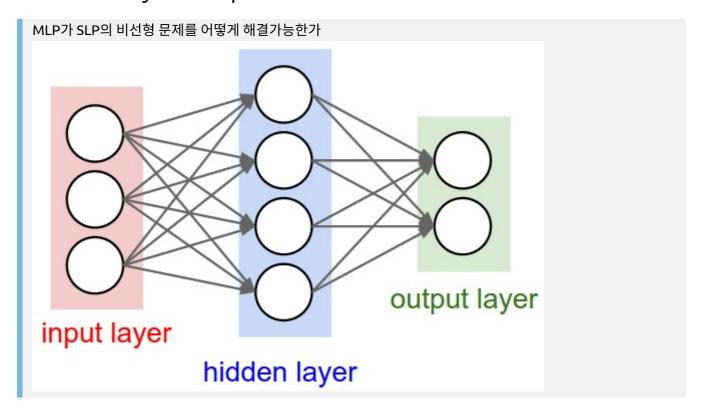
왜 이러한 결과가 나올까?

### 단일 Perceptron의 한계

- Perceptron은 선형 분류기임
- 입력공간에 대해 하나의 직선으로 데이터를 두개의 class로 나누는 것 밖에 할 수 없음
  - w1x1+w2x2+bias
    - 학습 모델이 1차 방정식
    - 기울기 선형(직선)
- 활성화 함수가 계단함수
  - 。 활성화 함수가 0아니면 1로 출력함
  - 。 결과를 2개의 case로만 구분함(이진 분류)
- 근데 XOR는?
  - 。 직선으로만 Class를 구분할 수 없음
  - 분류를 하기위해 곡선이나 다른 방안이 필요함

# XOR Gate: 비선형 문제 해결방법

### MLP: Multi-Layer Perceptron



#### 구조

- · Input Layer
- Hidden Layer
- · Output Layer

#### 1. Hidden Layer

- Hidden Layer
  - 기존에 선형적인 모델에 대해 복잡한 패턴을 학습할 수 있게 만듦
    - --> 선형패턴에서 비선형 패턴을 학습가능하게 만들어줌
- How?
  - 。 Hidden Layer에서 Weight와 Activation Function을 적용해줌
    - 기존에는 출력층에서만 적용함
  - 단일 퍼셉트론은 입력에 대해 선형 처리만 가능했음
  - Hidden Layer에서 입력 데이터들을 비선형적으로 변환해줌
    - Hidden Layer의 노드에서 비선형 활성화함수를 거치기 때문

#### 2. 비선형 활성화 함수

#### 선형결합: w1x1+w2x2+bias

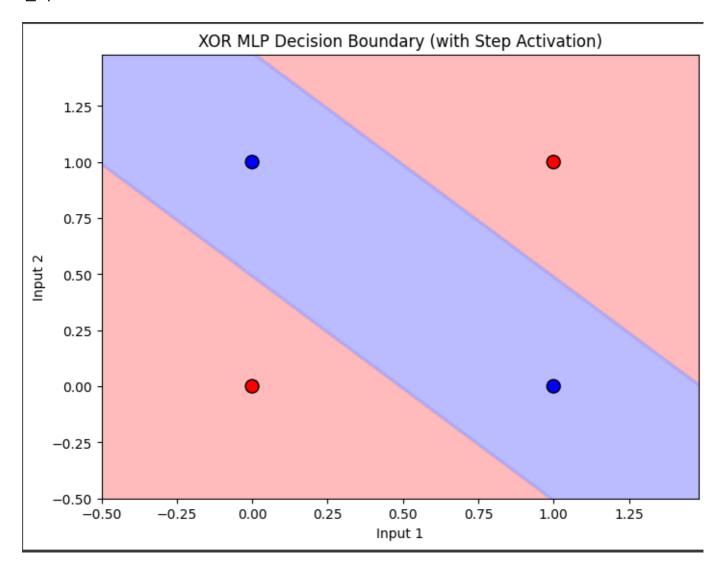
- 비교) 단일 Perceptron
  - 단일 Perceptron은 활성화 함수로 받는 가중합이 선형결합의 결과임
  - 마지막 활성화 함수에 들어오는 입력이 선형성을 가짐
  - 。 비선형 문제를 해결하지 못함
- MLP
  - Hidden layer의 각 Node에서 비선형 활성함수를 거침

- 때문에 마지막 활성화 함수에 들어오는 입력이 비선형성을 가짐
- 。 때문에 비선형 문제를 해결가능

# 해결

- NAND, OR 단일 퍼셉트론 생성(각각의 뉴런)
  - 。 나온 결과를 z1, z2라 할때
  - 。 z1과 z2를 AND 뉴런에 입력으로 넣어줌
  - 。 나온 결과는 xor가 됨

#### 결과



#### Q. 역전파가 가중치와 바이어스를 업데이트하는 방법

- 그냥 Hidden Layer의 뉴런마다 단일 퍼셉트론으로 학습하고 하면 안되나
- 따로 학습 시키고 모델을 학습시키지말고 한번에 모델들을 학습시킬려고 사용하는 건가