

## 内存屏障指令

内存屏障，使用 lfence、sfence、mfence、lock 指令。

lfence 指令，表示读屏障。

sfence 指令，表示写屏障。

mfence 指令，表示读写屏障，包含 lfence、sfence 的功能。

lock 指令，表示锁高速缓存行，有内存屏障的作用。

在代码的合适位置插入内存屏障指令：

```
asm volatile("mfence" ::: "memory");  
asm volatile("lock ; addq $0, (%rsp) ; " ::: "memory");
```

比如，如下的函数使用了 lock 指令。

```
void thread_func2()  
{  
    bb = 3;  
    asm volatile("lock ; addq $0, (%rsp) ; " ::: "memory"); // 内存屏障指令  
    read_aa = aa;  
}
```

## 用 C 和汇编分析运行期指令乱序

编写代码：cpu\_reorder.c

```
#include <unistd.h>  
#include <stdio.h>  
#include <stdlib.h>  
#include <stdbool.h>  
#include <pthread.h>  
  
// 公共变量。让 2 个线程同时操作，形成相互依赖。  
int aa = 0;  
int bb = 0;  
int read_aa = 55;  
int read_bb = 55;  
  
// thread_func1 thread_func2 对变量的操作形成死锁结构。  
// 如果没有乱序，就不可能出现 read_aa==0 && read_bb==0  
  
// 操作公共变量  
void thread_func1()  
{  
    aa = 3;
```

```

    asm volatile("" ::: "memory"); // 防止编译乱序
    read_bb = bb;
}

// 操作公共变量
void thread_func2()
{
    bb = 3;
    asm volatile("" ::: "memory"); // 防止编译乱序
    read_aa = aa;
}

// 初始化。
void init()
{
    aa = 0;
    bb = 0;
    read_aa = 55;
    read_bb = 55;
}

// 控制 2 个子线程。
volatile bool thread_stop = false; // 子线程，停止
volatile bool thread_wait1 = true; // 第一个子线程，等待
volatile bool thread_wait2 = true; // 第二个子线程，等待

void *thread_loop1(void *arg)
{
    while (!thread_stop)
    {
        // 为 1，等待。为 0，跳过。
        while (thread_wait1)
        {
        }

        // 操作公共变量
        thread_func1();

        // 等待下一次同步操作
        thread_wait1 = true;
    }
    printf("线程 1，退出。\\n");
}

void *thread_loop2(void *arg)
{
    while (!thread_stop)
    {
        // 为 1，等待。为 0，跳过。

```

```

        while (thread_wait2)
        {
        }

        // 操作公共变量
        thread_func2();

        // 等待下一次同步操作
        thread_wait2 = true;
    }
    printf("线程 2, 退出。\\n");
}

int main()
{
    printf("主线程, 开始。\\n");
    // 创建 2 个线程, 操作公共变量。
    pthread_t t1;
    pthread_t t2;
    pthread_create(&t1, NULL, thread_loop1, NULL);
    pthread_create(&t2, NULL, thread_loop2, NULL);

    // 循环尝试。
    int count = 0;
    while (true)
    {
        ++count;

        // 初始化公共变量。
        init();
        printf("主线程, 让子线程执行。  count=%d \\n", count);

        // 让 2 个子线程, 执行操作公共变量。
        thread_wait1 = false;
        thread_wait2 = false;

        // 等待 2 个子线程, 都操作一次。
        while (!thread_wait1)
        {
        }
        while (!thread_wait2)
        {
        }

        // 判断是否发生指令乱序。
        if (read_aa == 0 && read_bb == 0)
        {
            printf("遇到情况: (read_aa == 0 && read_bb == 0)  count=%d \\n", count);
            break;
        }
    }
}

```

```

    }
    if (count % 1000 == 0)
    {
        printf("循环次数=%d \n", count);
    }
}

// 让子线程退出。
thread_stop = true;
thread_wait1 = false;
thread_wait2 = false;

sleep(1);
printf("主线程，退出。 \n");
return 0;
}

```

编译代码：

```

gcc cpu_reorder.c -lpthread -o cpu_reorder
objdump -D cpu_reorder > cpu_reorder.dump.txt

```

运行代码：

```

[root@local barrier]# ./cpu_reorder
主线程，开始。
主线程，让子线程执行。  count=1
主线程，让子线程执行。  count=2
主线程，让子线程执行。  count=3
遇到情况：(read_aa == 0 && read_bb == 0)  count=3
线程 2，退出。
线程 1，退出。
主线程，退出。

```

```

[root@local barrier]# ./cpu_reorder
主线程，开始。
主线程，让子线程执行。  count=1
主线程，让子线程执行。  count=2
主线程，让子线程执行。  count=3
主线程，让子线程执行。  count=4
主线程，让子线程执行。  count=5
遇到情况：(read_aa == 0 && read_bb == 0)  count=5
线程 1，退出。
线程 2，退出。
主线程，退出。

```

代码逻辑：

使用 2 个线程，相互依赖对方的变量操作，形成死锁结构。第 1 个线程，写 aa，读 bb。第 2 个线程，写 bb，读 aa。使用 `asm volatile("" ::: "memory");`，禁止编译器指令乱序。

使用标志位 `thread_wait1`、`thread_wait2`，让 2 个线程同时操作变量。第 1 个线程，调用 `thread_func1()`。第 2 个线程，调用 `thread_func2()`。

主线程，使用大循环控制整体流程，首先初始化变量，然后修改标志位，进而多次触发 2 个线程并发操作。判断是否发生指令乱序 `if (read_aa == 0 && read_bb == 0)`。如果发生指令乱序，就退出大循环，否则继续大循环。

分析结果：

第 1 次运行，在第 3 次循环时，发生运行期指令乱序。遇到情况：`(read_aa == 0 && read_bb == 0) count=3`。

第 2 次运行，在第 5 次循环时，发生运行期指令乱序。遇到情况：`(read_aa == 0 && read_bb == 0) count=5`。

死锁结构可以保证，发生运行期指令乱序，才会出现 `(read_aa == 0 && read_bb == 0)`。

不能保证每次并发都出现运行期指令乱序，所以使用循环法多次触发线程并发操作。

查看 `cpu_reorder.dump.txt`，找到函数 `thread_func1()` 的汇编代码，没有内存屏障指令。

000000000040063d <thread\_func1>:

```
40063d: 55                push    %rbp
40063e: 48 89 e5          mov     %rsp,%rbp
400641: c7 05 11 0a 20 00 03 movl    $0x3,0x200a11(%rip)    # 60105c <aa>
400648: 00 00 00
40064b: 8b 05 0f 0a 20 00 mov     0x200a0f(%rip),%eax    # 601060 <bb>
400651: 89 05 f9 09 20 00 mov     %eax,0x2009f9(%rip)    # 601050 <read_bb>
400657: 5d                pop     %rbp
400658: c3                retq
```

## 用内存屏障指令解决运行期指令乱序

编写代码：`fix_cpu_reorder.c`

```
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdbool.h>
#include <pthread.h>

// 公共变量。让 2 个线程同时操作，形成相互依赖。
int aa = 0;
int bb = 0;
int read_aa = 55;
int read_bb = 55;

// 操作公共变量
void thread_func1()
{
    aa = 3;
    asm volatile("mfence" ::: "memory"); // 内存屏障指令
    read_bb = bb;
}

// 操作公共变量
void thread_func2()
```

```

{
    bb = 3;
    asm volatile("mfence" ::: "memory"); // 内存屏障指令
    read_aa = aa;
}

// 初始化。
void init()
{
    aa = 0;
    bb = 0;
    read_aa = 55;
    read_bb = 55;
}

// 控制 2 个子线程。
volatile bool thread_stop = false; // 子线程，停止
volatile bool thread_wait1 = true; // 第一个子线程，等待
volatile bool thread_wait2 = true; // 第二个子线程，等待

void *thread_loop1(void *arg)
{
    while (!thread_stop)
    {
        // 为 1，等待。为 0，跳过。
        while (thread_wait1)
        {
        }

        // 操作公共变量
        thread_func1();

        // 等待下一次同步操作
        thread_wait1 = true;
    }
    printf("线程 1，退出。\\n");
}

void *thread_loop2(void *arg)
{
    while (!thread_stop)
    {
        // 为 1，等待。为 0，跳过。
        while (thread_wait2)
        {
        }

        // 操作公共变量
        thread_func2();
    }
}

```

```

        // 等待下一次同步操作
        thread_wait2 = true;
    }
    printf("线程 2, 退出。\\n");
}

int main()
{
    printf("主线程, 开始。\\n");
    // 创建 2 个线程, 操作公共变量。
    pthread_t t1;
    pthread_t t2;
    pthread_create(&t1, NULL, thread_loop1, NULL);
    pthread_create(&t2, NULL, thread_loop2, NULL);

    // 循环尝试。
    int count = 0;
    while (true)
    {
        ++count;

        // 初始化公共变量。
        init();
        // printf("主线程, 让子线程执行。 count=%d \\n", count);

        // 让 2 个子线程, 执行操作公共变量。
        thread_wait1 = false;
        thread_wait2 = false;

        // 等待 2 个子线程, 都操作一次。
        while (!thread_wait1)
        {
        }
        while (!thread_wait2)
        {
        }

        // 判断是否发生指令乱序。
        if (read_aa == 0 && read_bb == 0)
        {
            printf("遇到情况: (read_aa == 0 && read_bb == 0) count=%d \\n", count);
            break;
        }
        if (count % 1000000 == 0)
        {
            printf("循环次数=%d \\n", count);
        }
    }
}

```

```

// 让子线程退出。
thread_stop = true;
thread_wait1 = false;
thread_wait2 = false;

sleep(1);
printf("主线程，退出。\\n");
return 0;
}

```

编译代码：

```

gcc fix_cpu_reorder.c -lpthread -o fix_cpu_reorder
objdump -D fix_cpu_reorder > fix_cpu_reorder.dump.txt

```

运行代码：

```
[root@local barrier]# ./fix_cpu_reorder
```

主线程，开始。

循环次数=1000000

循环次数=2000000

循环次数=3000000

循环次数=4000000

循环次数=5000000

循环次数=6000000

循环次数=7000000

循环次数=8000000

循环次数=9000000

循环次数=10000000

循环次数=11000000

循环次数=12000000

代码逻辑：

使用前一节的代码结构，增加内存屏障指令，对比运行结果。

使用 `asm volatile("mfence" ::: "memory")`，禁止编译期指令乱序、运行期指令乱序。

使用 `if (count % 1000000 == 0)`，查看循环次数。

分析结果：

循环一直运行，没有满足条件 `if (read_aa == 0 && read_bb == 0)`，没有发生运行期指令乱序。

`asm volatile("mfence" ::: "memory")` 达到预期作用。

查看 `fix_cpu_reorder.dump.txt`，找到函数 `thread_func1()` 的汇编代码，包含 `mfence` 指令，使得编译期内存屏障生效。

000000000040063d <thread\_func1>:

40063d:	55	push	%rbp	
40063e:	48 89 e5	mov	%rsp,%rbp	
400641:	c7 05 11 0a 20 00 03	movl	\$0x3,0x200a11(%rip)	# 60105c <aa>
400648:	00 00 00			
40064b:	0f ae f0	mfence		
40064e:	8b 05 0c 0a 20 00	mov	0x200a0c(%rip),%eax	# 601060 <bb>



400654:	89 05 f6 09 20 00	mov	%eax, 0x2009f6(%rip)	# 601050 <read_bb>
40065a:	5d	pop	%rbp	
40065b:	c3	retq		