ELF 的含义和组成

ELF 的全称为 Executable and Linkable Format, 可执行可链接的文件格式。

ELF 是通用格式,支持可执行程序文件、静态库文件、动态库文件、目标对象文件等。

ELF 的核心概念:

符号 symbol

symbol 是基本元素。全局变量、方法等都会转为符号。还有许多附加的符号,比如 init、 start、 end。

symbol 的属性主要包括,名称、类型、大小、 所属 section、位置。

symbol 的类型,包括 OBJECT、FUNC、SECTION、FILE 等。OBJECT表示对象、全局变量,FUNC表示函数,SECTION表示段。

段 section

section 是分组。把同一类型的 symbol 组织在一起。

section 的属性主要包括,名称、类型、权限、地址、大小。

section 的类型,包括 PROGBITS、RELA、SYMTAB、STRTAB 等。PROGBITS 表示程序二进制数据,包括代码段、数据段、GOT 段、PLT 段等。RELA 表示重定位段。SYMTAB 表示符号表。STRTAB 表示字符串表。

段 segment

segment 是分组。把类型相同、权限相同的多个 section, 合并为一个 segment。目的是页对齐, 提高内存使用率, 减少内存浪费。

segment 的属性主要包括,类型、权限、地址、大小、对齐。

重定位 relocation

程序来源于多个文件。每个文件可以独立编译为目标文件,其中的符号可能是文件内的相对地址。程序的源码,可能引用外部目标文件的符号。程序的编译和运行,依赖进程的虚拟地址空间。重定位把引用的符号的地址修正为进程的虚拟地址空间的地址。

relocation 的属性主要包括偏移、类型、符号名、补充值。

relocation 的类型包括 R_X86_64_32、R_X86_64_PC32 等。R_X86_64_32 表示绝对重定位,地址用 32 位表示。 R_X86_64_PC32 表示相对重定位,偏移值用 32 位表示。

ELF 在 linux 源码的定义

ELF 定义,和具体的 CPU、编译器、OS 版本有关,这里展示部分文件。

linux-5.6.3/include/linux/elf.h

linux-5.6.3/include/uapi/linux/elf.h

linux-5.6.3/include/uapi/linux/elf-em.h

linux-5.6.3/arch/x86/include/asm/elf.h

基本类型:

/* 64-bit ELF base types. */

typedef __u64 Elf64_Addr;

```
typedef __u16 Elf64_Half;
typedef __s16 Elf64_SHalf;
typedef __u64 Elf64_0ff;
typedef __s32 Elf64_Sword;
typedef __u32 Elf64_Word;
typedef __u64 Elf64_Xword;
typedef s64 Elf64 Sxword;
文件类型:
/* These constants define the different elf file types */
#define ET_NONE
                 0
#define ET REL
                  1
#define ET_EXEC
                  2
#define ET DYN
                  3
#define ET CORE
                 4
#define ET_LOPROC 0xff00
```

section 段的类型:

#define ET HIPROC Oxffff

```
/* sh_type */
#define SHT NULL
#define SHT PROGBITS
                        1
#define SHT_SYMTAB 2
#define SHT_STRTAB 3
#define SHT_RELA
                    4
#define SHT HASH
                    5
#define SHT_DYNAMIC 6
#define SHT NOTE
#define SHT_NOBITS
                   8
#define SHT_REL
#define SHT SHLIB
                    10
#define SHT_DYNSYM
                   11
#define SHT NUM
                    12
#define SHT_LOPROC 0x70000000
#define SHT HIPROC Ox7ffffffff
#define SHT LOUSER 0x80000000
#define SHT_HIUSER Oxffffffff
```

文件头:

```
typedef struct elf64_hdr {
  unsigned char e_ident[EI_NIDENT]; /* ELF "magic number" */
  Elf64_Half e_type;
  Elf64_Half e_machine;
  Elf64_Word e_version;
  Elf64_Addr e_entry; /* Entry point virtual address */
  Elf64_Off e_phoff; /* Program header table file offset */
  Elf64_Off e_shoff; /* Section header table file offset */
  Elf64_Word e_flags;
  Elf64_Half e_ehsize;
```

```
Elf64 Half e phentsize;
  Elf64_Half e_phnum;
  Elf64_Half e_shentsize;
  Elf64_Half e_shnum;
  Elf64 Half e shstrndx;
 Elf64 Ehdr;
section 段头:
typedef struct elf64_shdr {
                           /* Section name, index in string tbl */
  Elf64 Word sh name;
  Elf64_Word sh_type;
                           /* Type of section */
  Elf64 Xword sh flags;
                           /* Miscellaneous section attributes */
  Elf64_Addr sh_addr;
                           /* Section virtual addr at execution */
                           /* Section file offset */
  Elf64 Off sh offset;
  Elf64 Xword sh size;
                           /* Size of section in bytes */
  Elf64_Word sh_link;
                           /* Index of another section */
                           /* Additional section information */
  Elf64 Word sh info;
  Elf64_Xword sh_addralign; /* Section alignment */
  Elf64 Xword sh entsize;
                           /* Entry size if section holds table */
 Elf64_Shdr;
program 程序头:
typedef struct elf64_phdr {
  Elf64_Word p_type;
  Elf64_Word p_flags;
                           /* Segment file offset */
  Elf64 Off p offset;
  Elf64_Addr p_vaddr;
                           /* Segment virtual address */
  Elf64 Addr p paddr;
                            /* Segment physical address */
  Elf64_Xword p_filesz;
                           /* Segment size in file */
  Elf64_Xword p_memsz;
                           /* Segment size in memory */
                           /* Segment alignment, file & memory */
  Elf64 Xword p align;
 Elf64 Phdr;
symbol 符号:
typedef struct elf64 sym {
  Elf64_Word st_name;
                           /* Symbol name, index in string tbl */
  unsigned char st info;
                           /* Type and binding attributes */
                           /* No defined meaning, 0 */
  unsigned char st other;
  Elf64_Half st_shndx;
                           /* Associated section index */
  Elf64 Addr st value;
                           /* Value of the symbol */
  Elf64 Xword st size;
                           /* Associated symbol size */
 Elf64 Sym;
重定位:
typedef struct elf64 rel {
  Elf64 Addr r offset; /* Location at which to apply the action */
  Elf64 Xword r info; /* index and type of relocation */
 Elf64 Rel;
```

```
重定位:
```

```
typedef struct elf64_rela {
  Elf64_Addr r_offset; /* Location at which to apply the action */
  Elf64_Xword r_info; /* index and type of relocation */
  Elf64_Sxword r_addend; /* Constant addend used to compute value */
} Elf64_Rela;
```

用 C 和汇编分析 ELF 格式

编写多种类型的变量、方法,查看符号地址、汇编指令、ELF信息。

```
编写代码: cat.h
#ifndef _CAT_H_
#define _CAT_H_
// 变量
extern char cat_name[16];
// 变量
extern int cat_speed;
// 函数
extern void cat_run(int plus);
#endif
编写代码: cat.c
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
char cat_name[16] = {'T', 'o', 'm', '\setminus0'};
int cat_speed = 0x71727374;
void cat_run(int plus)
    printf(" Cat %s is running at speed %#X \n", cat_name, cat_speed);
编写代码: main.c
```

```
编写代码: main.c

#include <unistd.h>

#include <stdio.h>

#include <stdlib.h>

#include <stdlib.h>
```

```
int main_int = 0x61626364;
void main_print_param(char *name, void *addr, int value)
   printf(" %15s addr = %p value = %#X \n", name, addr, value);
void main_print_func(char *name, void *addr)
   printf(" \%15s addr = \%p \n", name, addr);
int main()
   // 重置变量。
   main_int = 0xF1F2F3F4;
   // 调用函数。
   cat run(3);
   // 查看变量的地址、值。
   printf("\nparam addr and value : \n");
   main_print_param("cat_speed", &cat_speed, cat_speed);
   main_print_param("main_int", &main_int, main_int);
   // 查看方法的地址。
   printf("\nfunc addr : \n");
   main print func("cat run", cat run);
   main_print_func("main", main);
   // 休眠。方便查看内存布局。
   sleep (90000);
   return 0;
```

编译代码:

```
gcc cat.c -c -o cat.o
gcc main.c cat.o -o main

readelf -a cat.o > cat.o.elf.txt

readelf -a main > main.elf.txt

objdump -D cat.o > cat.o.dump.txt

objdump -D main > main.dump.txt
```

生成 elf 文件:

分类	源文件	结果文件	ELF 文件	ELF 文件类型
普通目标文件	cat. c	cat.o	cat. o. elf. txt	Type: REL (Relocatable file)
main 程序	main.c	main	main.elf.txt	Type: EXEC (Executable file)

运行代码:

```
[root@local base]# ./main
Cat Tom is running at speed 0X71727374

param addr and value :
    cat_speed addr = 0x601060 value = 0X71727374
    main_int addr = 0x601044 value = 0XF1F2F3F4

func addr :
    cat_run addr = 0x4006a4
    main addr = 0x40061b
```

查看进程的内存布局:

旦但是	H 2 k 3 J 12 J 16 J 16 2								
[root@local base]# ps aux grep ./main									
root	75157 0.0	0.0 4	216	352 pts/3	S+	18:41	0:00 ./main		
root	75258 0.0	0.0 112	812	$992~\mathrm{pts}/4$	S+	18:41	0:00 grep -	-color=auto .	/main
[root@local base]# cat /proc/75157/maps									
00400000	-00401000		r-x	кр	(00000000		08:03	707619
/root/co	de/x86-asm/co	mmon2/e1	f2/bas	se/main					
00600000	-00601000		r	-р	(00000000		08:03	707619
/root/co	de/x86-asm/co	mmon2/e1	f2/bas	se/main					
00601000	-00602000		rw-	-р	(00001000		08:03	707619
/root/co	de/x86-asm/co	mmon2/e1	f2/bas	se/main					
7ff0b0ec	6000-7ff0b108	8a000 r-x	p 0000	00000 08:03	3 15928			/usr/lib64/l	ibc-2.17. so
7ff0b108a	a000-7ff0b128	39000	р 001	24000 08:03	3 15928			/usr/lib64/l	ibc-2.17. so
7ff0b128	9000-7ff0b128	3d000 r	р 001	23000 08:03	3 15928			/usr/lib64/l	ibc-2.17. so
7ff0b128	d000-7ff0b128	3f000 rw-	р 001	e7000 08:03	3 15928			/usr/lib64/l	ibc-2.17. so
7ff0b128	f000-7ff0b129	4000 rw-	p 0000	00000 00:00	0 (
7ff0b129	4000-7ff0b12b	6000 r-x	p 0000	00000 08:03	61107	5		/usr/lib64/l	d-2.17. so
7ff0b14a	a000-7ff0b14a	d000 rw-	p 0000	00000 00:00	0 0				
7ff0b14b	3000-7ff0b14b	5000 rw-	p 0000	00000 00:00	0 (
7ff0b14b	5000-7ff0b14b	6000 r	p 0002	21000 08:03	61107	5		/usr/lib64/l	.d-2.17. so
7ff0b14b	6000-7ff0b14b	7000 rw-	p 0002	22000 08:03	61107	5		/usr/lib64/l	.d-2. 17. so
7ff0b14b	7000-7ff0b14b	8000 rw-	p 0000	00000 00:00	0 (
7fff12ed	4000-7fff12ef	75000 rw-	р 0000	00:00 00:00	0			[stack]	
7fff12f0	f000-7fff12f1	1000 r-x	р 0000	00:00 00:00	0 ([vdso]	
ffffffff	ff600000-ffff	ffffff60	1000 ı	r-xp 000000	000 00:0	0 0		[vsyscal1]	

文件合并:

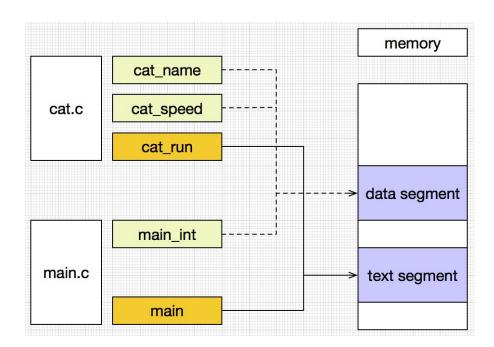
把多个文件的内容重组,整合在一起,生成 1 个文件。原始文件为 cat. h、cat. c、main. c,最终文件为 main 可执行文件。符号 cat_speed、main_int、cat_run、main 等,原本分散在 cat. c、main. c,最后都在 main 文件。文件合并之后,符号的绝对地址、相对地址发生变化,需要修正符号的地址。

查看符号的内存布局:

符号 cat_speed、main_int, 地址前缀为 0x6010, 在数据区 00601000-00602000 rw-p 。符号 cat_run、main, 地址前缀为 0x4006, 在代码区 00400000-00401000 r-xp 。

查看 ELF 文件,符号的地址的变化。

分类	自身的 ELF 文件	main的 ELF 文件
普通目标文件	0000000000000000 cat_name	0000000000601050 cat_name
	00000000000000010 cat_speed	0000000000601060 cat_speed
	0000000000000000 cat_run	00000000004006a4 cat_run
main 程序	这里没有给 main 生成单独的 ELF 文件	000000000040061b main
		00000000000601044 main_int



符号重定位:

修正符号的绝对地址、相对地址,保证符号的引用关系。

函数 cat_run, 引用变量 cat_name、cat_speed 。分析符号之间的关系。

文件	代码					
cat.c	char cat_name[16] = {'T', 'o', 'm', '\0'};					
源码						
	int cat_speed = 0x71727374;					
	void cat_run(int plus)					
	{					
	<pre>printf(" Cat %s is running at speed %#X \n", cat_name, cat_speed);</pre>					
	}					
cat. o. elf. txt	Relocation section '.rela.text' at offset 0x278 contains 4 entries:					
目标文件的 ELF 信息	Offset Info Type Sym. Value Sym. Name +					
	Addend					
	0000000000d 000a00000002 R_X86_64_PC32 000000000000010 cat_speed - 4					
	00000000014 00090000000 R_X86_64_32 00000000000000 cat_name + 0					
	00000000019 000500000000 R_X86_64_32 00000000000000 .rodata + 0					
	000000000023 000c00000002 R_X86_64_PC32 00000000000000 printf - 4					
main.elf.txt	Symbol table '.symtab' contains 72 entries:					
main 程序的 ELF 信息	Num: Value Size Type Bind Vis Ndx Name					
	58: 0000000000601050					

		4 OBJECT GLOBAL DEFAULT 24 cat_speed FUNC GLOBAL DEFAULT 13 cat run
	00. 00000000000000000000000000000000000	TIONE GEODAL DELINOLI 13 CAT_I un
cat.o.dump.txt	00000000000000000 <cat_run>:</cat_run>	
目标文件的 dump 信息	0: 55	push %rbp
	1: 48 89 e5	mov %rsp,%rbp
	4: 48 83 ec 10	sub \$0x10,%rsp
	8: 89 7d fc	mov %edi,-0x4(%rbp)
	b: 8b 05 00 00 00 00	mov 0x0(%rip),%eax # 11
	<cat_run+0x11></cat_run+0x11>	
	11: 89 c2	mov %eax,%edx
	13: be 00 00 00 00	mov \$0x0,%esi
	18: bf 00 00 00 00	mov \$0x0,%edi
	1d: b8 00 00 00 00	mov \$0x0, %eax
	22: e8 00 00 00 00	callq 27 <cat_run+0x27></cat_run+0x27>
	27: c9	1eaveq
	28: c3	retq
main.dump.txt	00000000004006a4 <cat_run>:</cat_run>	
main 程序的 dump 信息	4006a4: 55	push %rbp
	4006a5: 48 89 e5	mov %rsp,%rbp
	4006a8: 48 83 ec 10	sub \$0x10, %rsp
	4006ac: 89 7d fc	mov %edi,-0x4(%rbp)
	4006af: 8b 05 ab 09 20 00	mov 0x2009ab(%rip), %eax #
	601060 <cat_speed></cat_speed>	
	4006b5: 89 c2	mov %eax, %edx
	4006b7: be 50 10 60 00	mov \$0x601050, %esi
	4006bc: bf e0 07 40 00	mov \$0x4007e0,%edi
	4006c1: b8 00 00 00 00	mov \$0x0, %eax
	4006c6: e8 c5 fd ff ff	callq 400490 <printf@plt></printf@plt>
	4006cb: c9	leaveq
	4006cc: c3	retq
	4006cd: Of 1f 00	nopl (%rax)

R_X86_64_32 表示绝对重定位。计算公式为 abs_addr = symbol_addr + addend , addend 一般是 0。 cat. o. dump. txt 中,13: be 00 00 00 00 mov \$0x0, %esi 表示 printf 的第 2 个参数 cat_name,传入 cat_name 的内存地址,先用 0 占位。

main.dump.txt 中,4006b7: be 50 10 60 00 mov \$0x601050, %esi 表示 00 00 00 被替换为 50 10 60 00, 小端表示为 0x601050。

main.elf.txt 中, cat name 的内存地址为 0000000000601050, 和上方的 0x601050 一致。

R_X86_64_PC32 表示相对重定位。计算公式为 offset = symbol_addr + addend - offset_addr = symbol_addr - PC , PC 是程序计数器,使用寄存器 rip 保存下一个指令的地址。offset 占用 4 个字节,从 offset 的开头地址到下一个指令的地址间隔 4 个字节,所以 addend 一般是-4。offset_addr 是 offset 的开头位置,offset_addr - addend = PC 。 cat. o. dump. txt 中, b: 8b 05 00 00 00 00 mov 0x0(%rip),%eax 表示用 rip 相对寻址,把 cat_speed 的值写入寄存器 eax。先用 0 占位。

main.dump.txt 中,4006af: 8b 05 ab 09 20 00 mov 0x2009ab(%rip),%eax 表示把 00 00 00 00 替换为 ab 09 20 00,小端表示为 0x2009ab。

main.elf.txt 中, cat_speed 的内存地址为 0000000000601060。

下一个指令为 4006b5: 89 c2 mov %eax, %edx , PC 即下一个指令的地址 = 4006b5。

计算 offset = 00000000000601060 - 4006b5 = 0x2009ab , 和上方的 0x2009ab 一致。