

Stereometrie

Jaroslav Drobek

jaroslav.drobek@goa-orlova.cz

Gymnázium a Obchodní akademie Orlová

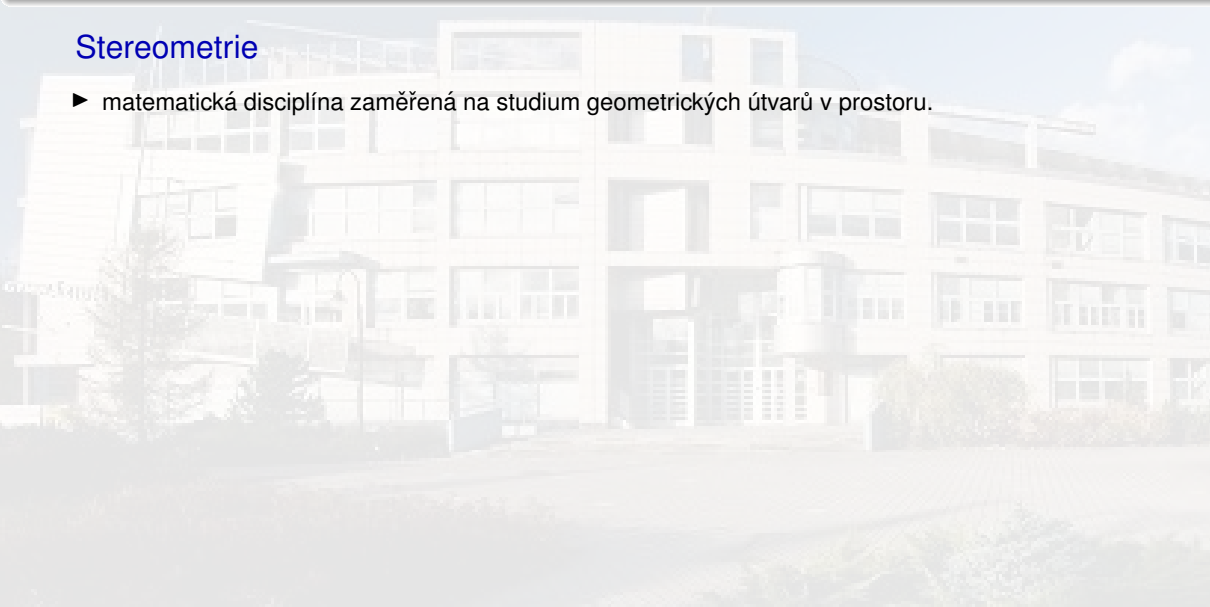
1. Základní geometrické útvary

GOA –
ORLOVA.CZ

Úvod do stereometrie

Stereometrie

- ▶ matematická disciplína zaměřená na studium geometrických útvarů v prostoru.



Úvod do stereometrie

Stereometrie

- ▶ matematická disciplína zaměřená na studium geometrických útvarů v prostoru.
- ▶ stejně jako v planimetrii (v rovině):

Dva geometrické útvary jsou

- ▶ **různé** (\neq), pokud nesplývají (nepokrývají totéž místo),

Úvod do stereometrie

Stereometrie

- ▶ matematická disciplína zaměřená na studium geometrických útvarů v prostoru.
- ▶ stejně jako v planimetrii (v rovině):

Dva geometrické útvary jsou

- ▶ **různé** (\neq), pokud nesplývají (nepokrývají totéž místo),
- ▶ **totožné** ($=$), pokud splývají (pokrývají totéž místo),

Úvod do stereometrie

Stereometrie

- ▶ matematická disciplína zaměřená na studium geometrických útvarů v prostoru.
- ▶ stejně jako v planimetrii (v rovině):

Dva geometrické útvary jsou

- ▶ **různé** (\neq), pokud nesplývají (nepokrývají totéž místo),
- ▶ **totožné** ($=$), pokud splývají (pokrývají totéž místo),
- ▶ **shodné** (\cong), pokud je lze přemístěním ztotožnit.

Úvod do stereometrie

Stereometrie

- ▶ matematická disciplína zaměřená na studium geometrických útvarů v prostoru.
- ▶ stejně jako v planimetrii (v rovině):

Dva geometrické útvary jsou

- ▶ **různé** (\neq), pokud nesplývají (nepokrývají totéž místo),
- ▶ **totožné** ($=$), pokud splývají (pokrývají totéž místo),
- ▶ **shodné** (\cong), pokud je lze přemístěním ztotožnit.

Bod je idealizované, bezrozměrné místo.

Úvod do stereometrie

Stereometrie

- ▶ matematická disciplína zaměřená na studium geometrických útvarů v prostoru.
- ▶ stejně jako v planimetrii (v rovině):

Dva geometrické útvary jsou

- ▶ **různé** (\neq), pokud nesplývají (nepokrývají totéž místo),
- ▶ **totožné** ($=$), pokud splývají (pokrývají totéž místo),
- ▶ **shodné** (\cong), pokud je lze přemístěním ztotožnit.

Bod je idealizované, bezrozměrné místo.

Přímka je idealizovaná nekonečná čára.

Úvod do stereometrie

Stereometrie

- ▶ matematická disciplína zaměřená na studium geometrických útvarů v prostoru.
- ▶ stejně jako v planimetrii (v rovině):

Dva geometrické útvary jsou

- ▶ **různé** (\neq), pokud nesplývají (nepokrývají totéž místo),
- ▶ **totožné** ($=$), pokud splývají (pokrývají totéž místo),
- ▶ **shodné** (\cong), pokud je lze přemístěním ztotožnit.

Bod je idealizované, bezrozměrné místo.

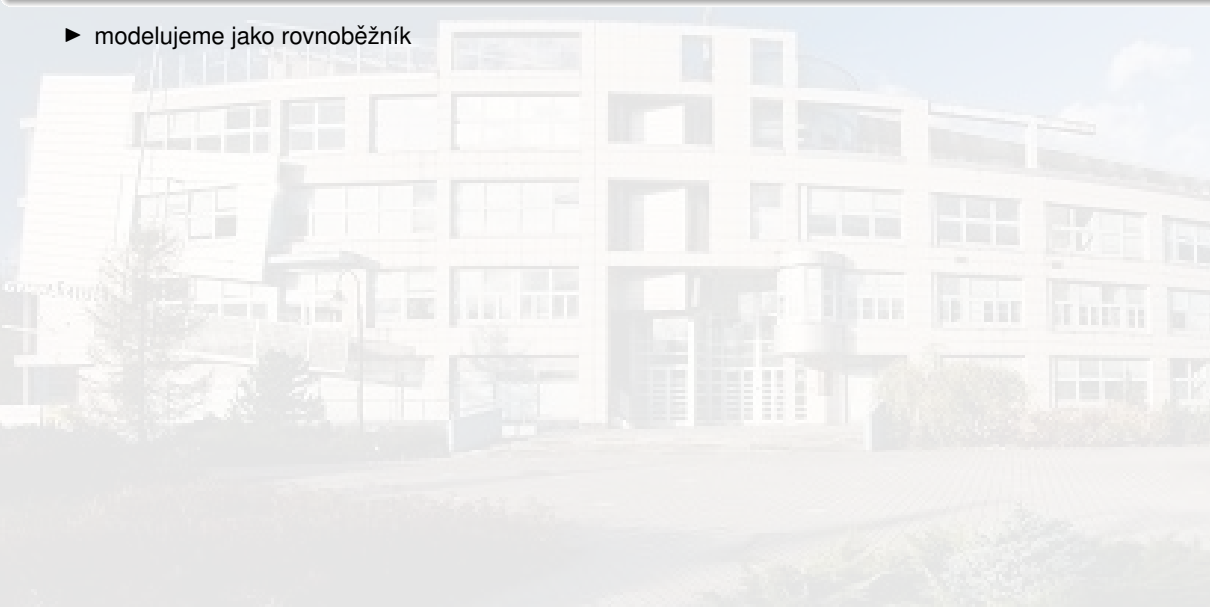
Přímka je idealizovaná nekonečná čára.

- ▶ nově:

Rovina je idealizovaná vrstva.

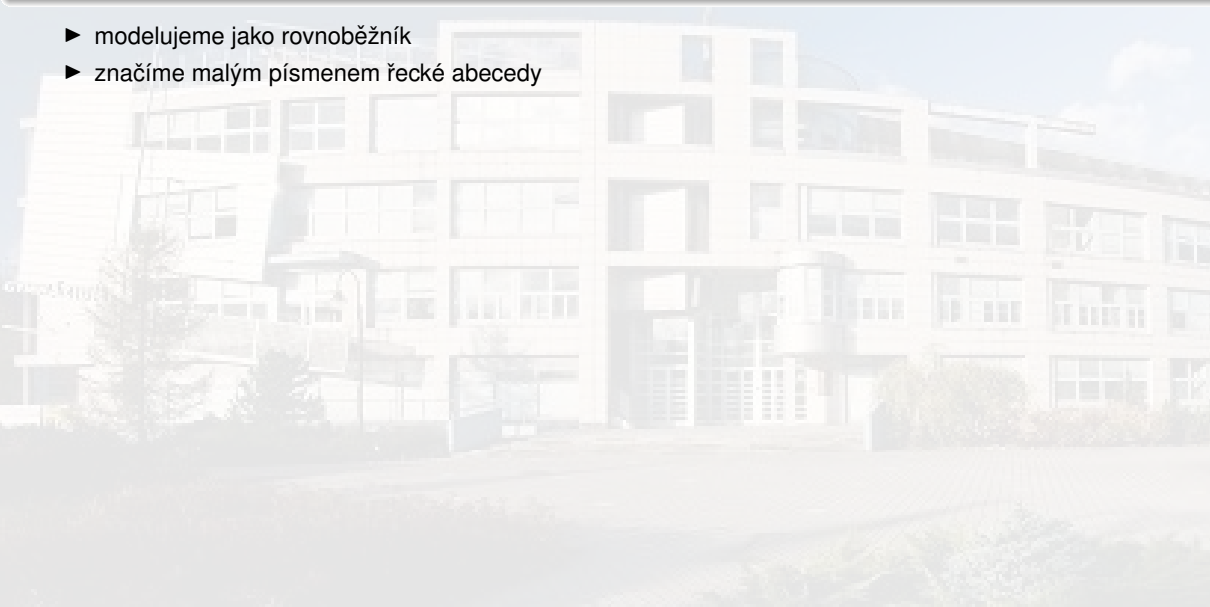
Rovina

- modelujeme jako rovnoběžník



Rovina

- ▶ modelujeme jako rovnoběžník
- ▶ značíme malým písmenem řecké abecedy



Rovina

- ▶ modelujeme jako rovnoběžník
- ▶ značíme malým písmenem řecké abecedy
- ▶ bod A a rovina ρ jsou

a) **incidentní** (A **leží v** ρ), $A \in \rho$

Rovina

- ▶ modelujeme jako rovnoběžník
- ▶ značíme malým písmenem řecké abecedy
- ▶ bod A a rovina ρ jsou
 - a) **incidentní** (A **leží v** ρ), $A \in \rho$
 - b) **neincidentní** (A **neleží v** ρ), $A \notin \rho$

Rovina

- ▶ modelujeme jako rovnoběžník
- ▶ značíme malým písmenem řecké abecedy
- ▶ bod A a rovina ρ jsou
 - a) **incidentní** (A **leží v** ρ), $A \in \rho$
 - b) **neincidentní** (A **neleží v** ρ), $A \notin \rho$
- ▶ přímka p a rovina ρ jsou
 - a) **incidentní** (p **leží v** ρ), $p \subset \rho$

Rovina

- ▶ modelujeme jako rovnoběžník
- ▶ značíme malým písmenem řecké abecedy
- ▶ bod A a rovina ρ jsou
 - a) **incidentní** (A **leží v** ρ), $A \in \rho$
 - b) **neincidentní** (A **neleží v** ρ), $A \notin \rho$
- ▶ přímka p a rovina ρ jsou
 - a) **incidentní** (p **leží v** ρ), $p \subset \rho$
 - b) **neincidentní** (p **neleží v** ρ), $p \not\subset \rho$

Rovina

- ▶ modelujeme jako rovnoběžník
- ▶ značíme malým písmenem řecké abecedy
- ▶ bod A a rovina ρ jsou

a) **incidentní** (A **leží v** ρ), $A \in \rho$

b) **neincidentní** (A **neleží v** ρ), $A \notin \rho$

- ▶ přímka p a rovina ρ jsou

a) **incidentní** (p **leží v** ρ), $p \subset \rho$

b) **neincidentní** (p **neleží v** ρ), $p \not\subset \rho$

Rovina je jednoznačně určena

- ▶ **třemi různými body, které neleží na téže přímce (např. $\leftrightarrow ABC$);**

Rovina

- ▶ modelujeme jako rovnoběžník
- ▶ značíme malým písmenem řecké abecedy
- ▶ bod A a rovina ρ jsou

a) **incidentní** (A **leží v** ρ), $A \in \rho$

b) **neincidentní** (A **neleží v** ρ), $A \notin \rho$

- ▶ přímka p a rovina ρ jsou

a) **incidentní** (p **leží v** ρ), $p \subset \rho$

b) **neincidentní** (p **neleží v** ρ), $p \not\subset \rho$

Rovina je jednoznačně určena

- ▶ třemi různými body, které neleží na téže přímce (např. $\leftrightarrow ABC$);
- ▶ přímkou a bodem, který na ní neleží (např. $\leftrightarrow Ap$);

Rovina

- ▶ modelujeme jako rovnoběžník
- ▶ značíme malým písmenem řecké abecedy
- ▶ bod A a rovina ρ jsou

a) **incidentní** (A **leží v** ρ), $A \in \rho$

b) **neincidentní** (A **neleží v** ρ), $A \notin \rho$

- ▶ přímka p a rovina ρ jsou

a) **incidentní** (p **leží v** ρ), $p \subset \rho$

b) **neincidentní** (p **neleží v** ρ), $p \not\subset \rho$

Rovina je jednoznačně určena

- ▶ **třemi různými body, které neleží na téže přímce (např. $\leftrightarrow ABC$);**
- ▶ **přímkou a bodem, který na ní neleží (např. $\leftrightarrow Ap$);**
- ▶ **dvěma různoběžnými přímkami (např. $\leftrightarrow pq$);**

Rovina

- ▶ modelujeme jako rovnoběžník
- ▶ značíme malým písmenem řecké abecedy
- ▶ bod A a rovina ρ jsou
 - a) **incidentní** (A **leží v** ρ), $A \in \rho$
 - b) **neincidentní** (A **neleží v** ρ), $A \notin \rho$
- ▶ přímka p a rovina ρ jsou
 - a) **incidentní** (p **leží v** ρ), $p \subset \rho$
 - b) **neincidentní** (p **neleží v** ρ), $p \not\subset \rho$

Rovina je jednoznačně určena

- ▶ třemi různými body, které neleží na téže přímce (např. $\leftrightarrow ABC$);
- ▶ přímkou a bodem, který na ní neleží (např. $\leftrightarrow Ap$);
- ▶ dvěma různoběžnými přímkami (např. $\leftrightarrow pq$);
- ▶ dvěma různými rovnoběžnými přímkami (např. $\leftrightarrow pq$);

Poloprostor

- Rovina dělí prostor na dva navzájem **opačné poloprostory**

Poloprostor

- ▶ Rovina dělí prostor na dva navzájem **opačné poloprostory** a je jejich společnou **hranicí** neboli **hraniční rovinou**.

Poloprostor

- ▶ Rovina dělí prostor na dva navzájem **opačné poloprostory** a je jejich společnou **hranicí** neboli **hraniční rovinou**.
- ▶ Libovolný bod, který neleží na hraniční rovině dvou poloprostorů, je **vnitřním bodem** jednoho z těchto poloprostorů.

Poloprostor

- ▶ Rovina dělí prostor na dva navzájem **opačné poloprostory** a je jejich společnou **hranicí** neboli **hraniční rovinou**.
 - ▶ Libovolný bod, který neleží na hraniční rovině dvou poloprostorů, je **vnitřním bodem** jednoho z těchto poloprostorů.
- ▶ rovina ρ je společnou hranicí dvou poloprostorů

Poloprostor

- ▶ Rovina dělí prostor na dva navzájem **opačné poloprostory** a je jejich společnou **hranicí** neboli **hraniční rovinou**.
 - ▶ Libovolný bod, který neleží na hraniční rovině dvou poloprostorů, je **vnitřním bodem** jednoho z těchto poloprostorů.
-
- ▶ rovina ρ je společnou hranicí dvou poloprostorů
 - ▶ bod $M \notin \rho$ je vnitřním bodem jednoho z těchto poloprostorů

Poloprostor

- ▶ Rovina dělí prostor na dva navzájem **opačné poloprostory** a je jejich společnou **hranicí** neboli **hraniční rovinou**.
 - ▶ Libovolný bod, který neleží na hraniční rovině dvou poloprostorů, je **vnitřním bodem** jednoho z těchto poloprostorů.
-
- ▶ rovina ρ je společnou hranicí dvou poloprostorů
 - ▶ bod $M \notin \rho$ je vnitřním bodem jednoho z těchto poloprostorů
 - ▶ poloprostor s hranicí ρ a s vnitřním bodem M označujeme $\mapsto \rho M$

Poloprostor

- ▶ Rovina dělí prostor na dva navzájem **opačné poloprostory** a je jejich společnou **hranicí** neboli **hraniční rovinou**.
 - ▶ Libovolný bod, který neleží na hraniční rovině dvou poloprostorů, je **vnitřním bodem** jednoho z těchto poloprostorů.
-
- ▶ rovina ρ je společnou hranicí dvou poloprostorů
 - ▶ bod $M \notin \rho$ je vnitřním bodem jednoho z těchto poloprostorů
 - ▶ poloprostor s hranicí ρ a s vnitřním bodem M označujeme $\mapsto \rho M$
 - ▶ poloprostor opačný k poloprostoru $\mapsto \rho M$ označujeme $\leftarrow \rho M$



Konec
(1. Základní geometrické útvary)