# 深入理解L1、L2正则化

### 阅读目录

- 1 正则化的概念
- 2 正则化的作用
- 3 L1正则化与稀疏性
- 4 L2正则化为什么能防止过拟合
- 5 正则化项的参数选择
- 参考文献



过节福利,我们来深入理解下L1与L2正则化。

回到顶部

# 1 正则化的概念

- **正则化(Regularization)** 是机器学习中对原始损失函数引入额外信息,以便防止过拟合和提高模型 泛化性能的一类方法的统称。也就是目标函数变成了**原始损失函数+额外项**,常用的额外项一般有 两种,英文称作 $\ell 1 norm$ 和 $\ell 2 norm$ ,中文称作**L1正则化**和**L2正则化**,或者L1范数和L2范数(实际是L2范数的平方)。
- L1正则化和L2正则化可以看做是**损失函数的惩罚项**。所谓**惩罚**是指对损失函数中的**某些参数做一些** 限制。对于线性回归模型,使用L1正则化的模型叫做Lasso回归,使用L2正则化的模型叫做Ridge 回归(岭回归)。
- 线性回归L1正则化损失函数:

$$\min_w [\sum_{i=1}^N (w^T x_i - y_i)^2 + \lambda \|w\|_1].\ldots\ldots(1)$$

• 线性回归L2正则化损失函数:

$$\min_{w} [\sum_{i=1}^{N} (w^T x_i - y_i)^2 + \lambda \|w\|_2^2]. \ldots (2)$$

- 公式(1)(2)中w表示特征的系数(x的参数),可以看到正则化项是对系数做了限制。L1正则化和L2 正则化的说明如下:
  - 。 L1正则化是指权值向量w中各个元素的绝对值之和,通常表示为 $||w||_1$ 。

- 。 L2正则化是指权值向量w中各个元素的平方和然后再求平方根(可以看到Ridge回归的L2正则化项有平方符号),通常表示为 $\|w\|_2^2$ 。
- 。 一般都会在正则化项之前添加一个系数 $\lambda$ 。Python中用lpha表示,这个系数需要用户指定(也就是我们要调的超参)。

回到顶部

## 2 正则化的作用

- L1正则化可以使得参数稀疏化,即得到的参数是一个稀疏矩阵,可以用于特征选择。
  - 。 稀疏性,说白了就是模型的很多参数是0。通常机器学习中特征数量很多,例如文本处理时,如果将一个词组(term)作为一个特征,那么特征数量会达到上万个(bigram)。在预测或分类时,那么多特征显然难以选择,但是如果代入这些特征得到的模型是一个稀疏模型,很多参数是0,表示只有少数特征对这个模型有贡献,绝大部分特征是没有贡献的,即使去掉对模型也没有什么影响,此时我们就可以只关注系数是非零值的特征。这相当于对模型进行了一次特征选择,只留下一些比较重要的特征,提高模型的泛化能力,降低过拟合的可能。
- L2正则化可以防止模型过拟合(overfitting);一定程度上,L1也可以防止过拟合。

回到顶部

## 3 L1正则化与稀疏性

- 事实上,"带正则项"和"带约束条件"是等价的。
- 为了约束w的可能取值空间从而防止过拟合,我们为该最优化问题加上一个约束,就是w的L1范数 不能大于m:

$$\begin{cases} \min \sum_{i=1}^{N} (w^{T} x_{i} - y_{i})^{2} \\ s.t. \|w\|_{1} \leq m. \end{cases} \dots (3)$$

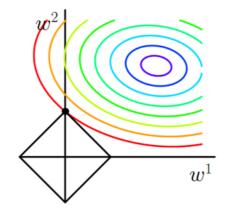
• 问题转化成了带约束条件的凸优化问题,写出拉格朗日函数:

$$\sum_{i=1}^{N} (w^T x_i - y_i)^2 + \lambda (\|w\|_1 - m).......(4)$$

• 设 $W_*$ 和 $\lambda_*$ 是原问题的最优解,则根据KKT条件得:

$$\left\{egin{aligned} 0 &= 
abla_w [\sum_{i=1}^N (W_*^T x_i - y_i)^2 + \lambda_* (\|w\|_1 - m)] \ 0 &\leq \lambda_*. \end{aligned}
ight.$$

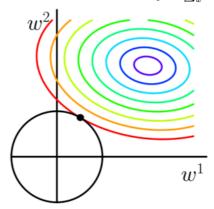
- 仔细看上面第一个式子,与公式(1)其实是等价的,等价于(3)式。
- 设L1正则化损失函数: $J=J_0+\lambda\sum_w|w|$ ,其中 $J_0=\sum_{i=1}^N(w^Tx_i-y_i)^2$ 是**原始损失函数**,加号后面的一项是L1正则化项, $\lambda$ 是**正则化系数**。
- 注意到L1正则化是权值的绝对值之和,J是带有绝对值符号的函数,因此J是不完全可微的。机器学习的任务就是要通过一些方法(比如梯度下降)求出损失函数的最小值。当我们在原始损失函数 $J_0$ 后添加L1正则化项时,相当于对 $J_0$ 做了一个约束。令 $L=\lambda\sum_w|w|$ ,则 $J=J_0+L$ ,此时我们的任务变成在L约束下求出 $J_0$ 取最小值的解。
- 考虑二维的情况,即只有两个权值 $w_1$ 和 $w_2$ ,此时 $L = |w_1| + |w_2|$ 对于梯度下降法,求解 $J_0$ 的过程可以画出等值线,同时L1正则化的函数L也可以在 $w_1$ 、 $w_2$ 的二维平面上画出来。如下图:



• 上图中等值线是 $J_0$ 的等值线,黑色方形是L函数的图形。在图中,当 $J_0$ 等值线与L图形首次相交的地方就是最优解。上图中 $J_0$ 与L在L的一个顶点处相交,这个顶点就是最优解。注意到这个顶点的

值是 $(w_1,w_2)=(0,w_2)$ 。可以直观想象,因为L函数有很多**突出的角**(二维情况下四个,多维情况下更多), $J_0$ 与这些角接触的机率会远大于与L其它部位接触的机率,而在这些角上,会有很多权值等于0,这就是为什么L1正则化可以产生稀疏模型,进而可以用于特征选择。

- 而正则化前面的系数 $\lambda$ ,可以控制L图形的大小。 $\lambda$ 越小,L的图形越大(上图中的黑色方框); $\lambda$  越大,L的图形就越小,可以小到黑色方框只超出原点范围一点点,这是最优点的值  $(w_1,w_2)=(0,w_2)$ 中的 $w_2$ 可以取到很小的值。
- 同理,又L2正则化损失函数: $J=J_0+\lambda\sum_w w^2$ ,同样可画出其在二维平面的图像,如下:



• 二维平面下L2正则化的函数图形是个圆,与方形相比,被磨去了棱角。因此 $J_0$ 与L相交时使得 $w_1$ 或 $w_2$ 等于零的机率小了许多,这就是为什么L2正则化不具有稀疏性的原因。

回到顶部

## 4 L2正则化为什么能防止过拟合

- 拟合过程中通常都倾向于让权值尽可能小,最后构造一个所有参数都比较小的模型。因为一般认为参数值小的模型比较简单,能适应不同的数据集,也在一定程度上避免了过拟合现象。可以设想一下对于一个线性回归方程,若参数很大,那么只要数据偏移一点点,就会对结果造成很大的影响;但如果参数足够小,数据偏移得多一点也不会对结果造成什么影响,专业一点的说法是抗扰动能力强。
- 为什么L2正则化可以获得值很小的参数?
- (1) 以线性回归中的梯度下降法为例。假设要求的参数为heta,h heta(x)是我们的假设函数,那么线性回归的代价函数如下:

$$J_{ heta} = rac{1}{2n} \sum_{i=1}^n (h heta(x^{(i)}) - y^{(i)})^2. \ldots \ldots (6)$$

• (2)在梯度下降中 $\theta$ 的迭代公式为:

$$heta_j = heta_j - lpha rac{1}{n} \sum_{i=1}^n (h heta(x^{(i)}) - y^{(i)}) x_j^{(i)} \dots (7)$$

• (3) 其中 $\alpha$ 是learning rate。 上式是没有添加L2正则化项的迭代公式,如果在原始代价函数之后添加L2正则化,则迭代公式为:

$$heta_j = heta_j (1 - lpha rac{\lambda}{n}) - lpha rac{1}{n} \sum_{i=1}^n (h heta(x^{(i)}) - y^{(i)}) x_j^{(i)}. \ldots (8)$$

• 其中 $\lambda$ 就是正则化参数。从上式可以看到,与未添加L2正则化的迭代公式相比,每一次迭代, $\theta_j$ 都要先乘以一个小于1的因子,从而使得 $\theta_j$ 不断减小,因此总得来看, $\theta$ 是不断减小的。 最开始也提到L1正则化一定程度上也可以防止过拟合。之前做了解释,当L1的正则化系数很小时,得到的最优解会很小,可以达到和L2正则化类似的效果。

回到顶部

### 5 正则化项的参数选择

- L1、L2的参数λ如何选择好?
- 以L2正则化参数为例:从公式(8)可以看到, $\lambda$ 越大, $\theta_j$ 衰减得越快。另一个理解可以参考L2求解图, $\lambda$ **越大,L2圆的半径越小,最后求得代价函数最值时各参数也会变得很小**;当然也不是越大越好,太大容易引起欠拟合。

#### 经验

从0开始,逐渐增大 $\lambda$ 。在训练集上学习到参数,然后在测试集上验证误差。反复进行这个过程,直到测试集上的误差最小。一般的说,随着 $\lambda$ 从0开始增大,测试集的误分类率应该是先减小后增大,交叉验证的目的,就是为了找到误分类率最小的那个位置。建议一开始将正则项系数 $\lambda$ 设置为0,先确定一个比较好的learning rate。然后固定该learning rate,给 $\lambda$ 一个值(比如1.0),然后根据validation accuracy,将 $\lambda$ 增大或者减小10倍,增减10倍是粗调节,当你确定了 $\lambda$ 的合适的数量级后,比如  $\lambda=0.01$ ,再进一步地细调节,比如调节为0.02,0.03,0.009之类。

回到顶部

# 参考文献

- <a href="https://blog.csdn.net/jinping\_shi/article/details/52433975">https://blog.csdn.net/jinping\_shi/article/details/52433975</a>
- 《百面机器学习》

作者: ZingpLiu

出处: http://www.cnblogs.com/zingp/

本文版权归作者和博客园共有,欢迎转载,但未经作者同意必须保留此段声明,且在文章页

面明显位置给出原文连接。

#### 分类: 机器学习

标签: 正则化, L1, L2, 稀疏矩阵, 过拟合, 机器学习, 特征选择





<u>ZingpLiu</u> 粉丝 - 189 关注 - 15

7 0

+加关注

« 上一篇: 梯度下降法原理与python实现

» 下一篇: 过拟合及其对策

posted @ 2019-02-14 17:27 ZingpLiu 阅读(78227) 评论(8) 收藏 举报

刷新页面 返回顶部

登录后才能查看或发表评论,立即 <u>登录</u> 或者 <u>逛逛</u> 博客园首页

【推荐】100%开源!大型工业跨平台软件C++源码提供,建模,组态!

【推荐】国内首个AI IDE,深度理解中文开发场景,立即下载体验Trae

【推荐】凌霞软件回馈社区,携手博客园推出1Panel与Halo联合会员

【推荐】轻量又高性能的 SSH 工具 IShell: AI 加持,快人一步



#### 编辑推荐:

- · MySQL下200GB大表备份,利用传输表空间解决停服发版表备份问题
- ·记一次 .NET某固高运动卡测试 卡慢分析
- · 微服务架构学习与思考: 微服务拆分的原则
- ·记一次 .NET某云HIS系统 CPU爆高分析
- · 如果单表数据量大,只能考虑分库分表吗?

#### 阅读排行:

- · 7 个最近很火的开源项目「GitHub 热点速览」
- · DeepSeekV3:写代码很强了
- · MySQL下200GB大表备份,利用传输表空间解决停服发版表备份问题