Práctico 10

Transformaciones lineales. Núcleo e imagen. Teorema de las dimensiones.

Concepto y ejemplos de transformaciones lineales

- 1. En los siguientes casos determinar si la función *T* es una transformación es lineal:
 - a) $T: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$ tal que T(x, y, z) = (y x, z + y).
 - b) $T: \mathcal{C}[0,1] \to \mathbb{R}$ tal que T(f) = f(0), donde $\mathcal{C}[0,1] = \{f: [0,1] \to \mathbb{R}$ tal que f es continua $\}$.
 - c) Dado $v \in \mathbb{R}^3$ fijo, y $T : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$ tal que $T(u) = \langle u, v \rangle$.
 - d) $T: \mathcal{M}_{n \times n} \to \mathbb{R}$ tal que T(A) = rango(A).
 - e) $T: \mathcal{M}_{n \times n} \to \mathcal{M}_{n \times n}$ tal que $T(A) = A^T$.
 - f) Dados V un \mathbb{R} -espacio vectorial de dimensión n, B una base de V, y $T: V \to \mathbb{R}^n$ tal que $T(v) = \operatorname{coord}_B(v)$.
- 2. *a*) Sea $T: \mathbb{R}_2[x] \to \mathbb{R}^2$ una transformación lineal tal que

$$T(1) = (1,0), T(x) = (1,1), T(x^2) = (0,0),$$

donde $\mathbb{R}_2[x]$ es el espacio de polinomios de grado menor o igual que 2. Hallar T(p) para todo p.

b) Sea $T: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ una transformación lineal tal que

$$T(1,0,0) = (2,1,0), T(1,1,0) = (-1,2,3), T(1,1,1) = (0,0,1).$$

¿Existe una única transformación lineal que verifique las condiciones dadas?. Justifique su respuesta. Si es afirmativa, entonces hallar T(3, 2, 1).

c) Determinar si existe alguna transformación $T: \mathbb{R}_2[x] \to \mathbb{R}^2$ que satisfaga

$$T(1) = (1,0), T(1+x) = (1,1), T(1+x+x^2) = (0,0), T(3+2x+x^2) = (2,1).$$

En caso de que exista, alguna hallarlas todas.

- 3. En los siguientes casos hallar la expresión analítica de las transformaciones lineales que cumplen las condiciones dadas, y determinar cuántas hay:
 - a) $T: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ tal que T(1,1,-1) = (2,1,0), T(1,2,1) = (-1,2,3), T(1,0,-3) = (0,0,1);
 - b) $T: \mathcal{M}_{2\times 2}(\mathbb{R}) \to \mathbb{R}^2$ tal que

$$T(M_1) = (1, -1), T(M_2) = (1, 1), T(M_3) = (1, 1), T(M_4) = (3, 1), T(M_5) = (1, -3),$$

donde

$$M_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$
, $M_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$, $M_3 = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$, $M_4 = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$, $M_5 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$.

Núcleo e imagen de una transformación lineal

- 4. Hallar el núcleo e imagen de las siguientes transformaciones lineales:
 - a) $T: \mathbb{R}_3[x] \to \mathbb{R}^2$ tal que T(p) = (p(1) + p(-1), p(0)).
 - b) $T: \mathcal{M}_{2\times 2}(\mathbb{R}) \to \mathbb{R}$ tal que $T(A) = \operatorname{traza}(A)$.
- 5. Se consideran las transformaciones $T: \mathbb{R}^3 \to \mathcal{M}_{2\times 2}(\mathbb{R})$ tal que

$$T(x,y,z) = \left(\begin{array}{cc} x-y & y \\ y & y-z \end{array} \right),$$

y

$$S: \mathcal{M}_{2\times 2}(\mathbb{R}) \to \mathbb{R}_3[x]$$

definida por

$$S(A)(x) = (1 \ x)A\left(\begin{array}{c} x \\ x^2 \end{array}\right).$$

Verificar que T y S son lineales, y hallar el núcleo y la imagen de T, S y $S \circ T$.

6. Dada $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R})$, definimos la transformación lineal $T_A \colon \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R}) \to \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R})$ como T(M) = AM. Demostrar que T_A es invertible si sólo si A es invertible.

Teorema de las dimensiones

- 7. Sean $T: V \to \mathbb{R}$ y $S: V \to \mathbb{R}$ transformaciones lineales, donde dim(V) = n. Demostrar que:
 - a) $\dim(N(T)) = n \circ n 1$.
 - b) N(T) = N(S) si y sólo si existe un número real $\alpha \neq 0$ tal que $T = \alpha S$.
 - c) Sea $T: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$ tal que T(x,y,z) = x+y+z. Hallar $S: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$, lineal, sabiendo que N(T) = N(S) y S(1,0,0) = 2.
- 8. Decidir si las dos afirmaciones siguientes son verdaderas o falsas, dando una demostración o un contraejemplo según corresponda.
 - *a*) Si $T: V \to W$, lineal, es tal que existe un conjunto $A = \{v_1, \dots, v_r\} \subset V$ linealmente independiente que cumple que $T(A) = \{T(v_1), \dots, T(v_r)\}$ es también linealmente independiente, entonces es inyectiva.
 - b) Si $T: V \to W$, lineal es tal que existe una base $B = \{v_1, ..., v_n\}$ de V, que cumple que $T(B) = \{T(v_1), ..., T(v_n)\}$ es también linealmente independiente, entonces es inyectiva.
- 9. Sean V y W espacios vectoriales con $\dim(V) < \dim(W)$, y $T: V \to W$ y $S: W \to V$ transformaciones lineales.
 - *a*) Demostrar que *T* no es sobreyectiva.
 - b) Demostrar que S no es inyectiva.
- 10. Sean U, V y W espacios vectoriales, y $T: V \to W$ y $S: W \to U$ transformaciones lineales.
 - *a*) Demostrar que $N(T) \subset N(S \circ T)$
 - b) Si $S \circ T$ es inyectiva, demostrar que T es inyectiva.
 - c) Demostrar que $Im(S \circ T) \subset Im(S)$
 - d) Si $S \circ T$ es sobrevectiva, demostrar que S es sobrevectiva.
 - e) Sean A una matriz $n \times m$ y B una matriz $m \times n$, con n < m. Demostrar que BA no es invertible.