# CENTRO UNIVERSITÁRIO FEI DIOGO F. DE M. SANTIAGO

### **TRAB. 02**

Implementação Algoritmos de Busca

Documentação

#### **Overview**

Este trabalho visa implementar os seguintes algoritmos: BFS, DFS, Greedy Best-First Search e A Star. Ele será entregue via Moodle e via um *github* para na intenção de visualizar os resultados.

## Instalação

Há a necessidade da instalação de 2 bibliotecas: pydot e graphviz.

O pydot é um framework que se utiliza do graphviz para manipulação facilitada de seus elementos, Nodes, Edges, etc.

O graphviz deve ter uma instalação local pois é uma aplicação independente do Python para visualização de grafos. Maiores detalhes de como da instalação no link: <a href="https://graphviz.org/download/">https://graphviz.org/download/</a>



# **Abordagem**

A aplicação é feita da seguinte maneira, os estados têm o seguinte estilo (M, C, L) onde M é o número de missionários, C o número de canibais e L o lado em que o barco se encontra onde sendo 1 o lado inicial e 0 o lado oposto. A contagem de missionários e canibais é dada por sua quantidade no lado inicial, com o estado inicial sendo (3, 3, 1). Para análise dos resultados foi usado link О do iogo web https://www.novelgames.com/en/missionaries/ e neste caso, o **L** é o lado direito(origem). O estado final é o (0, 0, 0) onde não há nem missionários nem canibais do lado de origem. A intuição desta abordagem vem de um assignment de outra Universidade sob o título "Al Assignment II.pdf" que consta junto com os documentos enviados.

As ações são caracterizadas pelas 5 possibilidades:

- (1, 0): Move-se 1 missionário.
- (2, 0): Movem-se 2 missionários.
- (0, 1): Move-se 1 canibal.
- (0, 2): Movem-se 2 canibais.
- (1, 1): Movem-se 1 missionário e 1 canibal.

### Heurísticas

Foi utilizada 2 heurísticas, uma para o GBFS e para o AStar, pelo fato de escolhermos sempre o estado com o menor custo a soma de **M** + **C** do lado de origem precisa ser a menor possível ou o estado precisa ser o menor possível comparado ao estado final (0, 0, 0), ambas abordagens funcionam.

### Resultados

Os resultados são visualizados pelos gráficos gerados no *graphviz*. Sua interpretação é muito simples onde estados impossíveis nem aparecem estados válidos, porém sem filhos são pintados de vermelho e o estado final pintado de verde.

Nas arestas há a informação da ação feita e no caso do GBFS e AStar que possuem custos, este também é adicionado p/ visualização. Lembrando que o GBFS tem custo f(x) = h(x) e o AStar f(x) = g(x) + h(x), ou seja, o AStar leva em consideração a profundidade também e adiciona ao custo total de se movimentar para aquele estado.

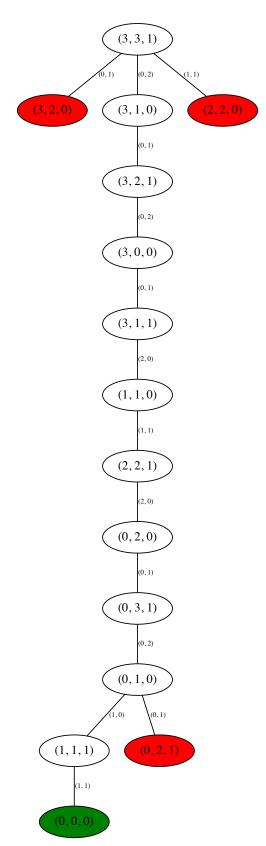


Gráfico gerado do BFS

### **Curiosidades**

Tanto o GBFS e o AStar, que se utilizam de custos, foi adicionado um campo ao estado irrelevante que é a posição em que foi visitado em caso válido. Isto foi utilizado pois em caso de empate na prioridade(custo), essa biblioteca (*PriorityQueue*) ordena usando-se do *hash* do valor de entrada e a ordem dos estados não era priorizada na ordem em que foi visitada.