## TD 13. Matrices et systèmes linéaires.

## Systèmes linéaires

Exercice 1. Résoudre les systèmes suivants :

1) 
$$\begin{cases} 2y - z = 1 \\ -2x - 4y + 3z = -1 \\ x + y - 3z = -6 \end{cases}$$
 2) 
$$\begin{cases} x - y + 4z = 6 \\ y + 2z + t = 1 \\ 2x + 3y - t = 5 \\ -3x - 8z + t = -15 \end{cases}$$
 3) 
$$\begin{cases} x - 2y - 3z = 1 \\ 2x - y + z = 3 \\ x + y + 2z = 2 \\ 2x + y - z = 7 \end{cases}$$

4) 
$$\begin{cases} x+y+z+t=2\\ 2x+y+z+t=1\\ x+2y+2z=2 \end{cases}$$
 5) 
$$\begin{cases} x+y+3z+t=1\\ 2x+3y+2z-t=0\\ x+2y-z-2t=-1\\ -y+4z+3t=2 \end{cases}$$

Exercice 2. Résoudre les systèmes linéaires à paramètres :

1) 
$$\begin{cases} x + 4y + 3z = a \\ 3x + 13y + 12z = b \\ 4x + 15y + 9z = c \end{cases}$$
,  $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$  2) 
$$\begin{cases} x + y = 1 \\ x + 2y + z = 2 \\ 2x + y + az = b \end{cases}$$
,  $(a, b) \in \mathbb{R}^2$ 

3) 
$$\begin{cases} (4-m)x + 2y = 0 \\ -x + (1-m)y = 0 \end{cases}$$
,  $m \in \mathbb{R}$  (Quelle interprétation géométrique proposez-vous?)

3) 
$$\begin{cases} (4-m)x + 2y = 0 \\ -x + (1-m)y = 0 \end{cases}, m \in \mathbb{R} \quad \text{(Quelle interprétation géométrique proposez-vous?)}$$

$$\begin{cases} (1-\lambda)x + y - 2z = 0 \\ -x + (2-\lambda)y - z = 0 \end{cases}, \lambda \in \mathbb{R} \quad \text{5)} \quad \begin{cases} \lambda x + y + z = 1 \\ x + \lambda y + z = \lambda \end{cases}, \lambda \in \mathbb{R} \\ -x + y - \lambda z = 0 \end{cases}$$

## Matrices

**Exercice 3.** Soit  $A = \begin{pmatrix} 8 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ .

- $\mathbf{1}^{\circ}$ ) Soit  $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . On suppose que  $M^3 = A$ .
  - a) Montrer alors que AM = MA.
  - **b)** En déduire que M est diagonale.
- $2^{\circ}$ ) Résoudre l'équation  $M^3 = A$  où  $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

Questions bonus (sans tout refaire):

- Qu'obtiendrait-on si l'inconnue de l'équation était  $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{C})$ ?
- Qu'obtiendrait-on, avec  $B = \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ , pour l'équation  $M^2 = B$  d'inconnue  $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ ?

**Exercice 4.** Soient 
$$a, b, c$$
 trois réels. Soit  $N = \begin{pmatrix} a^2 & ab & ac \\ ab & b^2 & bc \\ ac & bc & c^2 \end{pmatrix}$ .

- $\mathbf{1}^{\circ}$ ) Ecrire N comme le produit d'une matrice colonne et d'une matrice ligne.
- **2**°) En déduire  $N^n$  pour  $n \ge 1$ .

**Exercice 5.** Déterminer 
$$A^n$$
 pour tout  $n \in \mathbb{N}$ , où  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ .

Exercice 6. Soient 
$$J = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$
 et  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$ .

- a) Calculer  $J^n$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ .
- b) Calculer  $A^n$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ .

Exercice 7. Soient 
$$(a,b) \in \mathbb{R}^2$$
 et  $M = \begin{pmatrix} a & 0 & b \\ 0 & a+b & 0 \\ b & 0 & a \end{pmatrix}$ .

- 1) Calculer  $M^2 2aM + (a^2 b^2)I_3$ .
- 2) En déduire une condition nécessaire et suffisante pour que la matrice M soit inversible. Dans ce cas, calculer  $M^{-1}$ .

**Exercice 8.** Pour tout 
$$\theta \in \mathbb{R}$$
, on pose  $R(\theta) = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ .

- 1) Pour tout  $(\theta, \theta') \in \mathbb{R}^2$ , calculer  $R(\theta)R(\theta')$ .
- 2) Montrer que pour tout  $\theta \in \mathbb{R}$ ,  $R(\theta)$  est inversible, et calculer son inverse.
- 3) Calculer, pour tout  $\theta \in \mathbb{R}$  et pour tout  $n \in \mathbb{Z}$ ,  $R(\theta)^n$ .

**Exercice 9.** On dit qu'une matrice  $N \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  est nilpotente s'il existe  $p \in \mathbb{N}^*$  tel que  $N^p = 0$ .

- a) Soit N une matrice nilpotente et  $p \in \mathbb{N}^*$  tel que  $N^p = 0$ . Que dire de  $N^k$  pour k > p? N peut-elle être inversible?
- b) Montrer que si A et B sont nilpotentes et commutent, alors A+B est nilpotente.
- c) Montrer que si A est nilpotente et que A et B commutent, alors AB est nilpotente.
- d) Soit N une matrice nilpotente et  $p \in \mathbb{N}^*$  tel que  $N^p = 0$ . Montrer que  $I_n - N$  est inversible et donner son inverse. Indication : on s'inspirera de la formule valable pour un nombre  $x \neq 1$  :  $\frac{1-x^p}{1-x} = \sum_{k=0}^{p-1} x^k$ .

**Exercice 10.** Soit 
$$A = \begin{pmatrix} 0 & a & a^2 \\ \frac{1}{a} & 0 & a \\ \frac{1}{a^2} & \frac{1}{a} & 0 \end{pmatrix}$$
 pour  $a > 0$ .

- $\mathbf{1}^{\circ}$ ) Calculer  $A^2$  en fonction de A et  $I_3$ .
- $2^{\circ}$ ) En déduire que A est inversible et calculer  $A^{-1}$ .
- **3°)** Montrer que, pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $A^n = \alpha_n A + \beta_n I_3$  où  $(\alpha_n)$  et  $(\beta_n)$  sont des suites réelles qui vérifient des relations de récurrence à préciser.
- **4**°) En déduire  $A^n$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ .

**Exercice 11.** Soient  $A = \begin{pmatrix} 5 & 3 \\ -6 & -4 \end{pmatrix}$  et  $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}$ .

- 1) Montrer que P est inversible, et calculer  $P^{-1}$ .
- 2) Calculer  $D = P^{-1}AP$ .
- 3) En déduire  $A^n$  en fonction de n pour tout  $n \in \mathbb{N}$ .

Exercice 12. Montrer que les matrices suivantes sont inversibles et déterminer leurs inverses :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \quad ; \quad B = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 11 \\ 2 & 0 & 7 \\ 1 & 0 & 3 \end{pmatrix} \quad ; \quad C = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \quad ; \quad D = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 2 \\ -1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

Exercice 13. On pose 
$$A = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 1 \\ 1 & -1 & -1 \\ 1 & -2 & 2 \end{pmatrix}$$
.

Discuter l'inversibilité de  $A-\lambda I_3$  suivant la valeur du paramètre réel  $\lambda$ .