

# ANEXO de Arquitectura de Computadores

## Informação sobre o Processador P3

Abril 2005

### POR FAVOR:

- não escreva ou danifique este anexo
- devolva-o no final do exame

**Registos** O processador P3 contém os seguintes registos visíveis ao programador:

R0–R7: registos de uso genérico. De facto, R0 não é um registo, tem sempre o valor 0.

PC: *program counter*, contém o endereço da próxima instrução a executar. Não pode ser acedido directamente com instruções *assembly*, sendo alterado apenas com instruções de controlo. Este registo está na posição 15 do banco de registos (R15).

SP: *stack pointer*, apontador para o topo da pilha. É utilizado também de forma indirecta, podendo apenas ser manipulado directamente (para a sua inicialização) através de uma instrução `MOV SP, R[1–7]`. Este registo está na posição 14 do banco de registos (R14).

RE: *registo de estado*, registo onde estão guardados os bits de estado (*flags*) do processador, descritos na secção seguinte. Também não existem instruções para manipular este registo directamente.

Todos estes registos são inicializados a 0 após um *reset* do processador.

**Bits de Estado** Do ponto de vista do programador, existem 5 bits de estado, ou *flags*, neste processador. Os bits de estado estão guardados nos 5 bits menos significativos do registo RE, contendo os restantes bits deste registo o valor 0.

.	.	.	.	.	.	.	.	.	.	.	E	Z	C	N	O
---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---

O significado dos bits de estado, do bit de menor para o de maior peso do registo RE, é:

O: *overflow* ou excesso, indica que o resultado da última operação aritmética excede a capacidade do operando destino. Por outras palavras, o resultado não pode ser representado em complemento para 2 com o número de bits disponíveis no operando destino, ficando este portanto com um valor incorrecto.

N: *negative* ou sinal, indica que o resultado da última operação foi negativo, o que em complemento para 2 é equivalente a dizer que o bit mais significativo do operando destino ficou a 1.

C: *carry* ou transporte, indica que a última operação gerou um bit de transporte para além da última posição do operando destino.

Z: *zero*, indica que o resultado da última operação foi 0.

E: *enable interrupts*, permite controlar a aceitação ou não de interrupções, conforme for 1 ou 0, respectivamente. Este bit de estado é diferente no sentido em que o seu valor é directamente controlado pelo programador, através das instruções ENI e DSI.

## Anexo AC

**Memória** O espaço de memória endereçável é de 64k palavras (barramento de endereços de 16 bits), em que cada palavra é de 16 bits (largura do barramento de dados). O acesso a uma posição de memória pode ser feito com qualquer instrução, usando o modo de endereçamento apropriado.

**Entradas/Saídas** O espaço de entradas e saídas (I/O) é *memory mapped*. Os endereços de memória a partir de FF00h estão reservados para o espaço de entradas/saídas. Assim, qualquer instrução pode ter acesso a um qualquer dispositivo de entrada/saída que esteja mapeado neste espaço superior de memória do processador.

No caso do presente simulador, os dispositivos de entrada/saída disponíveis são:

- janela de texto: dispositivo que fornece uma interface com o teclado e monitor do computador. Tem 4 portos de interface:
  - leitura, endereço FFFFh: porto que permite receber caracteres teclados na janela de texto;
  - escrita, endereço FFFEh: porto que permite escrever um dado caracter na janela de texto;
  - estado, endereço FFFDh: porto que permite testar se houve alguma tecla premida na janela de texto;
  - controlo, endereço FFFCh: porto que permite posicionar o cursor na janela de texto, posição esta onde será escrito o próximo caracter.
- botões de pressão: conjunto de 15 interruptores de pressão. A activação de cada um destes botões gera uma interrupção com o correspondente vector de interrupção.
- interruptores, endereço FFF9h: conjunto de 8 interruptores cujo estado pode ser obtido por leitura deste endereço.
- LEDs, endereço FFF8h: cada bit da palavra escrita neste porto define quais dos 16 LEDs estão ligados.
- *display* de 7 segmentos, endereços FFF0, FFF1h, FFF2h e FFF3h: cada um destes portos de escrita controla um conjunto de 7 LEDs que formam um *display*.
- *display* de cristal líquido ou LCD: *display* de texto com 16 colunas e duas linhas. Tem 2 portos de escrita:
  - endereço FFF5h: porto que permite escrever um dado caracter no *display*;
  - endereço FFF4h: porto que permite posicionar o cursor no *display*, posição esta onde será escrito o próximo caracter.
- máscara de interrupções, endereço FFFAh: posição de um filtro que permite seleccionar individualmente quais dos 16 primeiros vectores de interrupção (de 0 a 15) estão habilitados. Após um *reset*, todos os bits da máscara de interrupção estão a 0.
- temporizador: dispositivo que fornece a geração de uma interrupção ao fim de um intervalo de tempo real, especificado pelo utilizador. Tem 2 portos de interface:
  - controlo, endereço FFF7h: porto que permite arrancar (colocando o bit menos significativo a 1) ou parar (colocando esse bit a 0) o temporizador.
  - valor de contagem, endereço FFF6h: porto que permite indicar o número de intervalos de 100ms ao fim do qual o temporizador gerará uma interrupção.

## Anexo AC

**Interrupções** O simulador disponibiliza 15 botões para a geração de interrupções externas (para além destas, o simulador tem apenas mais uma fonte de interrupções, o temporizador). Qualquer destas interrupções provoca a activação de um sinal `INT`, ligado a um dos pinos externos do processador. No final da execução de cada instrução, este sinal é testado para verificar se existe alguma interrupção pendente. Nesse caso, são efectuados dois testes:

- o bit de estado `E` (*enable interrupts*) tem que estar activo.
- o bit da máscara de interrupções correspondente a este vector de interrupção tem que estar activo.

Caso estas duas condições se verifiquem, é chamada a rotina de serviço dessa interrupção, determinada pelo vector de interrupção, lido do barramento de dados. Os endereços das rotinas de interrupção encontram-se na Tabela de Vectores de Interrupção, uma tabela com 256 posições guardada em memória a partir do endereço `FE00h`. Assim, o contador de programa `PC` é carregado com o valor da posição de memória `M[FE00h+vector]`.

A chamada à rotina de serviço da interrupção guarda o registo `RE` na pilha e desabilita as interrupções (`E=0`). É da responsabilidade do programador salvaguardar qualquer registo que seja modificado nesta rotina. A rotina deve ser terminada com a instrução `RTI` que repõe o valor de `RE` a partir da pilha.

**Conjunto de Instruções** A tabela seguinte apresenta todas as instruções *assembly* do `P3`, juntamente com respectivo código de operação.

Instrução	Opcode	Instrução	Opcode	Instrução	Opcode	Instrução	Opcode
NOP	000000	NEG	010000	CMP	100000	JMP	110000
ENI	000001	INC	010001	ADD	100001	JMP.cond	110001
DSI	000010	DEC	010010	ADDC	100010	CALL	110010
STC	000011	COM	010011	SUB	100011	CALL.cond	110011
CLC	000100	PUSH	010100	SUBB	100100	BR	111000
CMC	000101	POP	010101	MUL	100101	BR.cond	111001
RET	000110	SHR	011000	DIV	100110		
RTI	000111	SHL	011001	TEST	100111		
INT	001000	SHRA	011010	AND	101000		
RETN	001001	SHLA	011011	OR	101001		
		ROR	011100	XOR	101010		
		ROL	011101	MOV	101011		
		RORC	011110	MVBH	101100		
		ROLC	011111	MVBL	101101		
				XCH	101110		

A condição *.cond* nas instruções de salto condicional (*BR.cond*, *JMP.cond* e *CALL.cond*) pode ser uma de:

- |  |  |
|--|--|
| O, NO: bit de estado excesso ( <i>overflow</i> ) | N, NN: bit de estado sinal ( <i>negative</i> )             |
| C, NC: bit de estado transporte ( <i>carry</i> ) | Z, NZ: bit de estado zero                                  |
| I, NI: alguma interrupção pendente               | P, NP: resultado positivo ( $P = \bar{Z} \wedge \bar{N}$ ) |

Estas combinações permitem testar cada uma destas condições e realizar o salto caso a condição seja a 1 ou a 0, respectivamente.

As instruções aritméticas assumem os operandos em formato de complemento para 2. As excepções a esta regra são a multiplicação e a divisão que assumem números sem sinal.

## Anexo AC

Neste conjunto, há instruções de 0, 1 e 2 operandos. Nas instruções de 2 operandos, um deles tem que ser necessariamente um registo. O outro operando pode ter diversos modos de endereçamento, como se explica em seguida.

**Constantes** O facto do processador P3 ser um processador de 16 bits define os valores máximos possíveis de especificar para uma constante. Assim, o intervalo válido para inteiros positivos será de 0 a  $(2^{16} - 1)$  e para inteiros em complemento para 2 de  $-2^{15}$  a  $+(2^{15} - 1)$ .

**Modos de Endereçamento** Os operandos usados nas instruções *assembly* podem ter 7 modos de endereçamento, a seguir indicados. O significado dos símbolos usados nesta secção é:

- op*: operando;
- Rx*: registo Rx. O processador tem 8 registos visíveis para o programador, portanto  $0 \leq x \leq 7$ , em que R0 é sempre igual a 0;
- W*: constante de valor W (de 16 bits);
- M[y]*: referência à posição de memória com endereço *y*;
- PC*: registo contador de programa (*program counter*);
- SP*: registo do apontador para o topo da pilha (*stack pointer*)

### Endereçamento por Registo

$$op = Rx$$

O valor do operando é o conteúdo do registo Rx.

### Endereçamento por Registo Indirecto

$$op = M[Rx]$$

O valor do operando é o conteúdo da posição de memória cujo endereço é o conteúdo do registo Rx.

### Endereçamento Imediato

$$op = W$$

O valor do operando é W. Naturalmente, este modo não pode ser usado como operando destino.

### Endereçamento Directo

$$op = M[W]$$

O valor do operando é o conteúdo da posição de memória com o endereço W.

### Endereçamento Indexado

$$op = M[Rx + W]$$

O valor do operando é o conteúdo da posição de memória com o endereço resultante da soma de W com o conteúdo de Rx, Rx+W. Nota: a versão W+Rx não é aceite pelo *assembler*.

### Endereçamento Relativo

$$op = M[PC + W]$$

O valor do operando é o conteúdo da posição de memória com o endereço resultante da soma de W com o conteúdo de PC, PC+W. Nota: a versão W+PC não é aceite pelo *assembler*.

### Endereçamento Baseado

$$op = M[SP + W]$$

O valor do operando é o conteúdo da posição de memória com o endereço resultante da soma de W com o conteúdo de SP, SP+W. Nota: a versão W+SP não é aceite pelo *assembler*.

## Anexo AC

### Pseudo-Instruções

#### ORIG

Formato: ORIG <endereço>

Função: o comando ORIG permite especificar no campo <endereço> a primeira posição de memória em que um bloco de programa ou dados é carregado em memória. Este comando pode aparecer várias vezes no código, permitindo que se definam blocos em diferentes zonas de memória.

#### EQU

Formato: <símbolo> EQU <const>

Função: o comando EQU permite associar um valor const a um símbolo.

#### WORD

Formato: <etiqueta> WORD <const>

Função: o comando WORD permite reservar uma posição de memória para conter uma variável do programa *assembly*, associando a essa posição o nome especificado em <etiqueta>. O campo const indica o valor a que essa posição de memória deve ser inicializada.

#### STR

Formato: <etiqueta> STR '<texto>' | <const>[ , '<texto>' | <const> ]

Função: o comando STR coloca em posições de memória consecutivas o texto que estiver entre plicas ou o valor de <const>. No caso de <texto>, o código ASCII de cada caracter entre plicas fica numa posição de memória (portanto usa tantas posições de memória quantos os caracteres em <texto>). Podem-se usar mais do que um parâmetro, separados por vírgulas, sendo feita a sua concatenação em memória. <etiqueta> fica com o endereço do primeiro caracter.

#### TAB

Formato: <etiqueta> TAB <const>

Função: o comando TAB reserva o número de posições de memória especificados no campo <const> sem as inicializar com qualquer valor. <etiqueta> fica com o endereço da primeira posição. A convenção para os nomes destas etiquetas é o mesmo que para WORD e STR.

### Instruções Assembly

As instruções *assembly* válidas para o processador P3 são apresentadas em seguida por ordem alfabética. É indicado o formato da instrução, a função realizada e as *flags* alteradas (Z, zero; C, *carry* ou transporte; N, *negative* ou sinal; O, *overflow* ou excesso; E, *enable* das interrupções).

#### ADD

Formato: ADD op1, op2

*Flags*: ZCNO

Acção:  $op1 \leftarrow op1 + op2$ , soma a op1 o valor de op2.

## Anexo AC

### ADDC

Formato: ADDC op1, op2

*Flags:* ZCNO

Acção:  $op1 \leftarrow op1 + op2 + C$ , igual a ADD excepto que soma mais um caso o bit de estado transporte esteja a 1.

### AND

Formato: AND op1, op2

*Flags:* ZN

Acção:  $op1 \leftarrow op1 \wedge op2$ . Faz o AND lógico bit-a-bit dos dois operandos.

### BR

Formato: BR <deslocamento>

*Flags:* Nenhuma

Acção:  $PC \leftarrow PC + \langle deslocamento \rangle$ , *branch*, salto relativo incondicional para <deslocamento> posições de memória à frente (ou atrás, se <deslocamento> for negativo) da posição actual. O valor de <deslocamento> tem que estar compreendido entre -32 e 31. Normalmente <deslocamento> é especificado com uma etiqueta.

### BR.cond

Formato: BR.cond <deslocamento>

*Flags:* Nenhuma

Acção: salto relativo condicional baseado no valor de um dado condição. As versões disponíveis são:

Condição	Transporte	Sinal	Excesso	Zero	Interrupção	Positivo
Verdade	BR.C	BR.N	BR.O	BR.Z	BR.I	BR.P
Falso	BR.NC	BR.NN	BR.NO	BR.NZ	BR.NI	BR.NP

Caso a condição se verifique, a próxima instrução a ser executada será a do endereço  $PC + \langle deslocamento \rangle$  ( $PC \leftarrow PC + \langle deslocamento \rangle$ ). Caso contrário, funciona como um NOP. O valor de <deslocamento> tem que estar compreendido entre -32 e 31. Normalmente <deslocamento> é especificado com uma etiqueta.

### CALL

Formato: CALL <endereço>

*Flags:* Nenhuma

Acção:  $M[SP] \leftarrow PC$ ,  $SP \leftarrow SP - 1$ ,  $PC \leftarrow \langle endereço \rangle$ , chamada a subrotina com início em <endereço>. O endereço da instrução seguinte ao CALL é colocado na pilha e é feito uma salto para a subrotina. Normalmente <endereço> é especificado com uma etiqueta.

### CALL.cond

Formato: CALL.cond <endereço>

*Flags:* Nenhuma

Acção: chamada condicional a uma subrotina baseado no valor de um dado bit de estado. As versões disponíveis são:

Condição	Transporte	Sinal	Excesso	Zero	Interrupção	Positivo
Verdade	CALL.C	CALL.N	CALL.O	CALL.Z	CALL.I	CALL.P
Falso	CALL.NC	CALL.NN	CALL.NO	CALL.NZ	CALL.NI	CALL.NP

Caso a condição se verifique, comporta-se como uma instrução CALL. Caso contrário, funciona como um NOP. Normalmente <endereço> é especificado com uma etiqueta.

## Anexo AC

### CLC

Formato: CLC

*Flags:* C

Acção: *clear C*, coloca o bit de estado transporte a 0.

### CMC

Formato: CMC

*Flags:* C

Acção: complementa o valor do bit de estado transporte.

### CMP

Formato: CMP *op1*, *op2*

*Flags:* ZCNO

Acção: compara os operandos *op1* e *op2*, actualizando os bits de estado. Efectua a mesma operação que SUB *op1*, *op2* sem alterar nenhum dos operandos. É habitualmente seguida no programa por uma instrução BR.*cond*, JMP.*cond* ou CALL.*cond*

### COM

Formato: COM *op*

*Flags:* ZN

Acção:  $op \leftarrow \overline{op}$ , faz o complemento bit-a-bit de *op*.

### DEC

Formato: DEC *op*

*Flags:* ZCNO

Acção:  $op \leftarrow op - 1$ , decrementa *op* em uma unidade.

### DIV

Formato: DIV *op1*, *op2*

*Flags:* ZCNO

Acção: executa a divisão inteira de *op1* por *op2*, deixando o resultado em *op1* e o resto em *op2*. Assume operandos sem sinal. O bit de estado O fica a 1 no caso de divisão por 0. Os bit de estado C e N ficam sempre a 0. Uma vez que ambos os operandos são usados para guardar o resultado, nenhum deles pode estar no modo imediato. Pela mesma razão, os dois operandos não devem ser o mesmo pois parte do resultado será perdido.

### DSI

Formato: DSI

*Flags:* E

Acção: *disable interrupts*, coloca o bit de estado E a 0, inibindo assim as interrupções.

### ENI

Formato: ENI

*Flags:* E

Acção: *enable interrupts*, coloca o bit de estado E a 1, permitindo assim as interrupções.

### INC

Formato: INC *op*

*Flags:* ZCNO

Acção:  $op \leftarrow op + 1$ , incrementa *op* em uma unidade.

## Anexo AC

### INT

Formato: INT const

*Flags:* ZCNOE

Acção:  $M[SP] \leftarrow RE$ ,  $SP \leftarrow SP - 1$ ,  $M[SP] \leftarrow PC$ ,  $SP \leftarrow SP - 1$ ,  $RE \leftarrow 0$ ,  $PC \leftarrow M[FE00h+const]$ , gera uma interrupção com o vector const. Este vector tem que estar compreendido entre 0 e 255. Esta interrupção ocorre sempre, independentemente do valor do bit de estado E, *enable interrupts*.

### JMP

Formato: JMP <endereço>

*Flags:* Nenhuma

Acção:  $PC \leftarrow \text{<endereço>}$ , *jump*, salto absoluto incondicional para a posição de memória com o valor <endereço>. Normalmente <endereço> é especificado com uma etiqueta.

### JMP.cond

Formato: JMP .cond <endereço>

*Flags:* Nenhuma

Acção: salto absoluto condicional baseado no valor de um dada condição. As versões disponíveis são:

Condição	Transporte	Sinal	Excesso	Zero	Interrupção	Positivo
Verdade	JMP .C	JMP .N	JMP .O	JMP .Z	JMP .I	JMP .P
Falso	JMP .NC	JMP .NN	JMP .NO	JMP .NZ	JMP .NI	JMP .NP

Caso a condição se verifique, a próxima instrução a ser executada será a apontada por <endereço> ( $PC \leftarrow \text{<endereço>}$ ). Caso contrário, funciona como um NOP. Normalmente <endereço> é especificado com uma etiqueta.

### MOV

Formato: MOV op1, op2

*Flags:* Nenhuma

Acção:  $op1 \leftarrow op2$ , copia o conteúdo de op2 para op1.

Para além dos modos de endereçamento comuns a todas as instruções, esta instrução permite ler e escrever no registo apontador da pilha SP, mas apenas em conjunção com o modo de endereçamento por registo: MOV SP, Rx e MOV Rx, SP. A primeira destas instruções será necessária no início de todos os programas que utilizem a pilha.

### MUL

Formato: MUL op1, op2

*Flags:* ZCNO

Acção:  $op1|op2 \leftarrow op1 \times op2$ , multiplica op1 por op2, assumindo-os como números sem sinal. Como o resultado necessita de 32 bits são usados os dois operandos para o guardar: op1 fica com os 16 mais significativos e op2 com os 16 menos significativos. O bit de estado Z é actualizado de acordo com o resultado, os restantes ficam a 0. Uma vez que ambos os operandos são usados para guardar o resultado, nenhum deles pode estar no modo imediato. Pela mesma razão, os dois operandos não devem ser o mesmo pois parte do resultado será perdido.



## Anexo AC

### MVBH

Formato: MVBH op1, op2

*Flags*: Nenhuma

Acção:  $op1 \leftarrow (op1 \wedge 00FFh) \vee (op2 \wedge FF00h)$ , copia o octecto de maior peso de op2 para o octecto de maior peso de op1.

### MVBL

Formato: MVBL op1, op2

*Flags*: Nenhuma

Acção:  $op1 \leftarrow (op1 \wedge FF00h) \vee (op2 \wedge 00FFh)$ , copia o octecto de menor peso de op2 para o octecto de menor peso de op1.

### NEG

Formato: NEG op

*Flags*: ZCNO

Acção:  $op \leftarrow -op$ , troca o sinal (complemento para 2) do operando op.

### NOP

Formato: NOP

*Flags*: Nenhuma

Acção: *no operation*, não altera nada.

### OR

Formato: OR op1, op2

*Flags*: ZN

Acção:  $op1 \leftarrow op1 \vee op2$ , faz o OR lógico bit-a-bit dos dois operandos.

### POP

Formato: POP op

*Flags*: Nenhuma

Acção:  $SP \leftarrow SP + 1$ ,  $op \leftarrow M[SP]$ , copia o valor do topo da pilha para op e reduz o tamanho desta.

### PUSH

Formato: PUSH op

*Flags*: Nenhuma

Acção:  $M[SP] \leftarrow op$ ,  $SP \leftarrow SP - 1$ , coloca op no topo da pilha.

### RET

Formato: RET

*Flags*: Nenhuma

Acção:  $SP \leftarrow SP + 1$ ,  $PC \leftarrow M[SP]$ , retorna de uma subrotina. O endereço de retorno é obtido do topo da pilha.

### RETN

Formato: RETN const

*Flags*: Nenhuma

Acção:  $SP \leftarrow SP + 1$ ,  $PC \leftarrow M[SP]$ ,  $SP \leftarrow SP + const$ , retorna de uma subrotina libertando const posições do topo da pilha. Esta instrução permite retornar de uma subrotina retirando automaticamente parâmetros que tenham sido passados para essa subrotina através da pilha. O valor de const tem que estar compreendido entre 0 e 1023 (10 bits).

## Anexo AC

### ROL

Formato: ROL *op*, *const*

*Flags:* ZCN

Acção: *rotate left*, faz a rotação à esquerda dos bits de *op* o número de vezes indicado por *const*. Mesma operação que o deslocamento simples, SHL, mas os bits da esquerda não se perdem, sendo colocados nas posições mais à direita de *op*. O valor de *const* tem que estar compreendido entre 1 e 15.

### ROLC

Formato: ROLC *op*, *const*

*Flags:* ZCN

Acção: *rotate left with carry*, mesma operação que ROL, mas envolvendo o bit de estado transporte: o valor de C é colocado na posição mais à direita de *op* e o bit mais à esquerda de *op* é colocado em C. O valor de *const* tem que estar compreendido entre 1 e 15.

### ROR

Formato: ROR *op*, *const*

*Flags:* ZCN

Acção: *rotate right*, faz a rotação à direita dos bits de *op* o número de vezes indicado por *const*. Mesma operação que o deslocamento simples, SHR, mas os bits da direita não se perdem, sendo colocados nas posições mais à esquerda de *op*. O valor de *const* tem que estar compreendido entre 1 e 15.

### RORC

Formato: RORC *op*, *const*

*Flags:* ZCN

Acção: *rotate right with carry*, mesma operação que ROR, mas envolvendo o bit de estado transporte: o valor de C é colocado na posição mais à esquerda de *op* e o bit mais à direita de *op* é colocado em C. O valor de *const* tem que estar compreendido entre 1 e 15.

### RTI

Formato: RTI

*Flags:* EZCNO

Acção:  $SP \leftarrow SP + 1$ ,  $PC \leftarrow M[SP]$ ,  $SP \leftarrow SP + 1$ ,  $RE \leftarrow M[SP]$ , *return from interrupt*, retorna de uma rotina de serviço a uma interrupção. O endereço de retorno e os bits de estado são obtidos do topo da pilha, por esta ordem.

### SHL

Formato: SHL *op*, *const*

*Flags:* ZCN

Acção: *shift left*, deslocamento à esquerda dos bits de *op* o número de vezes indicado por *const*. Os bits mais à esquerda de *op* são perdidos e é colocado 0 nas posições mais à direita. O bit de estado transporte fica com o valor do último bit perdido. O valor de *const* tem que estar compreendido entre 1 e 15.

### SHLA

Formato: SHLA *op*, *const*

*Flags:* ZCNO

Acção: *shift left arithmetic*, mesma operação que SHL, mas actualizando os bits de estado correspondentes às operações aritméticas. Permite realizar de forma expedita uma multiplicação de *op* por  $2^n$ . O valor de *const* tem que estar compreendido entre 1 e 15.

## Anexo AC

### SHR

Formato: SHR  $op$ ,  $const$

*Flags*: ZCN

Acção: *shift right*, deslocamento à direita dos bits de  $op$  o número de vezes indicado por  $const$ . Os bits mais à direita de  $op$  são perdidos e são colocados 0 nas posições mais à esquerda. O bit de estado transporte fica com o valor do último bit perdido. O valor de  $const$  tem que estar compreendido entre 1 e 15.

### SHRA

Formato: SHRA  $op$ ,  $const$

*Flags*: ZCNO

Acção: *shift right arithmetic*, deslocamento à direita dos bits de  $op$ , mas mantendo o bit de sinal. Os bits mais à direita de  $op$  são perdidos, mas os bits mais à esquerda mantêm o valor anterior. O bit de estado transporte fica com o valor do último bit perdido. Permite realizar de forma expedita uma divisão de  $op$  por  $2^n$ .  $const$  entre 1 e 15.

### STC

Formato: STC

*Flags*: C

Acção: *set C*, coloca o bit de estado transporte a 1.

### SUB

Formato: SUB  $op1$ ,  $op2$

*Flags*: ZCNO

Acção:  $op1 \leftarrow op1 - op2$ , subtrai a  $op1$  o valor de  $op2$ .

### SUBB

Formato: SUBB  $op1$ ,  $op2$

*Flags*: ZCNO

Acção:  $op1 \leftarrow op1 - op2 - \overline{C}$ , igual a SUB excepto que subtrai mais um caso o bit de estado transporte esteja a 0.

### TEST

Formato: TEST  $op1$ ,  $op2$

*Flags*: ZN

Acção: testa o bits dos operandos  $op1$  e  $op2$ , actualizando os bits de estado. Efectua a mesma operação que AND  $op1$ ,  $op2$  sem alterar nenhum dos operandos.

### XCH

Formato: XCH  $op1$ ,  $op2$

*Flags*: Nenhuma

Acção: *exchange  $op1/op2$* ,  $op1 \leftarrow op2$ ,  $op2 \leftarrow op1$ , troca os valores de  $op1$  e  $op2$ .

### XOR

Formato: XOR  $op1$ ,  $op2$

*Flags*: ZN

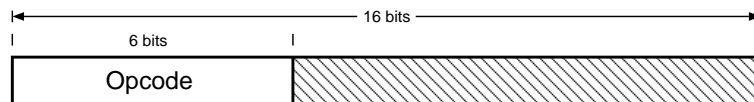
Acção:  $op1 \leftarrow op1 \oplus op2$ . Faz a operação lógica EXCLUSIVE-OR bit-a-bit dos dois operandos.

## Anexo AC

### Formatos das Instruções Assembly

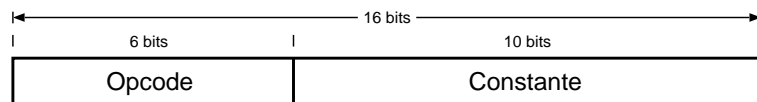
#### Instruções de 0 operandos

NOP, ENI, DSI, STC, CLC, CMC, RET e RTI



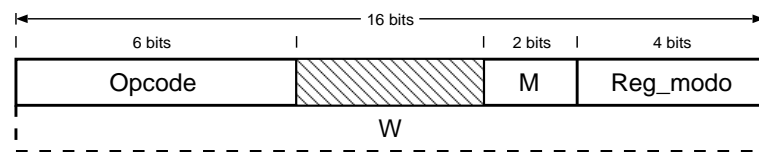
#### Instruções de 0 operandos com constante

RETN e INT



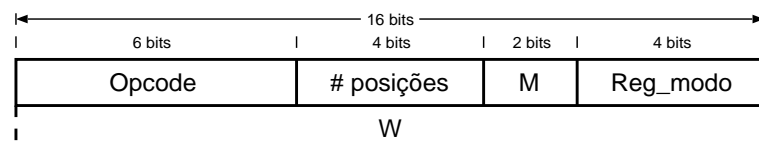
#### Instruções de 1 operando

NEG, INC, DEC, COM, PUSH e POP



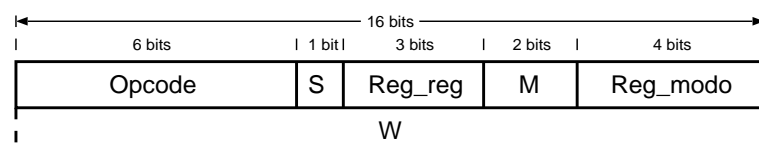
#### Instruções de 1 operando com constante

SHR, SHL, SHRA, SHLA, ROR, ROL, RORC, ROLC



#### Instruções de 2 operandos

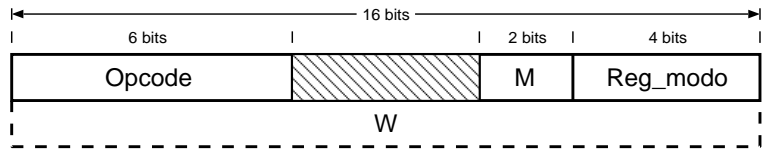
CMP, ADD, ADDC, SUB, SUBB, MUL, DIV, TEST, AND, OR, XOR, MOV, MVBL, MVBH e XCH



## Anexo AC

### Instruções de salto absoluto incondicional

JMP, CALL



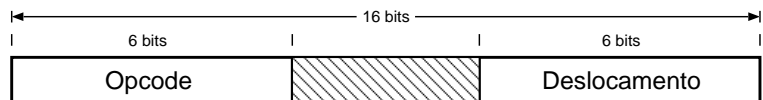
### Instruções de salto absoluto condicional

JMP.cond, CALL.cond



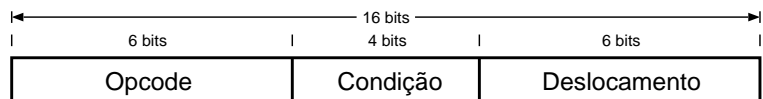
### Instrução de salto relativo incondicional

BR



### Instrução de salto relativo condicional

BR.cond



### Codificação da condição de salto

Condição	Código
Z Zero	0000
NZ Não zero	0001
C Transporte	0010
NC Não transporte	0011
N Negativo	0100
NN Não negativo	0101
O Excesso	0110
NO Não excesso	0111
P Positivo	1000
NP Não positivo	1001
I Interrupção	1010
NI Não interrupção	1011

### Modos de endereçamento

M	Endereçamento	Operação
00	Por registo	op = RX
01	Por registo indirecto	op = M[RX]
10	Imediato	op = W
11	Indexado, directo, relativo ou baseado	op = M[RX+W]

### Operando com o modo de endereçamento

S	Operando
0	Destino
1	Origem

## Anexo AC

Tabela das micro-operações da ULA

$S_4S_3S_2S_1S_0$	Micro-Operação
00000	$R \leftarrow A + B$ soma
00001	$R \leftarrow A - B$ subtracção
00010	$R \leftarrow A + B + C$ soma com bit transporte
00011	$R \leftarrow A - B - C$ subtracção com bit transporte
00100	$R \leftarrow A - 1$ decremento
00101	$R \leftarrow A + 1$ incremento
00110	$R \leftarrow A - \overline{C}$ decremento, se $C = 0$
00111	$R \leftarrow A + \overline{C}$ incremento, se $C = 0$
01-00	$R \leftarrow \overline{A}$ complemento
01-01	$R \leftarrow A \wedge B$ conjunção
01-10	$R \leftarrow A \vee B$ disjunção
01-11	$R \leftarrow A \oplus B$ ou exclusivo
10000	$R \leftarrow \text{SHR } A$ deslocamento lógico à direita
10001	$R \leftarrow \text{SHL } A$ deslocamento lógico à esquerda
10010	$R \leftarrow \text{SHRA } A$ deslocamento aritmético à direita
10011	$R \leftarrow \text{SHLA } A$ deslocamento aritmético à esquerda
10100	$R \leftarrow \text{ROR } A$ rotação à direita
10101	$R \leftarrow \text{ROL } A$ rotação à esquerda
10110	$R \leftarrow \text{RORC } A$ rotação à direita com transporte
10111	$R \leftarrow \text{ROLC } A$ rotação à esquerda com transporte
11- - -	$R \leftarrow A$ transferência

Banco de registos.

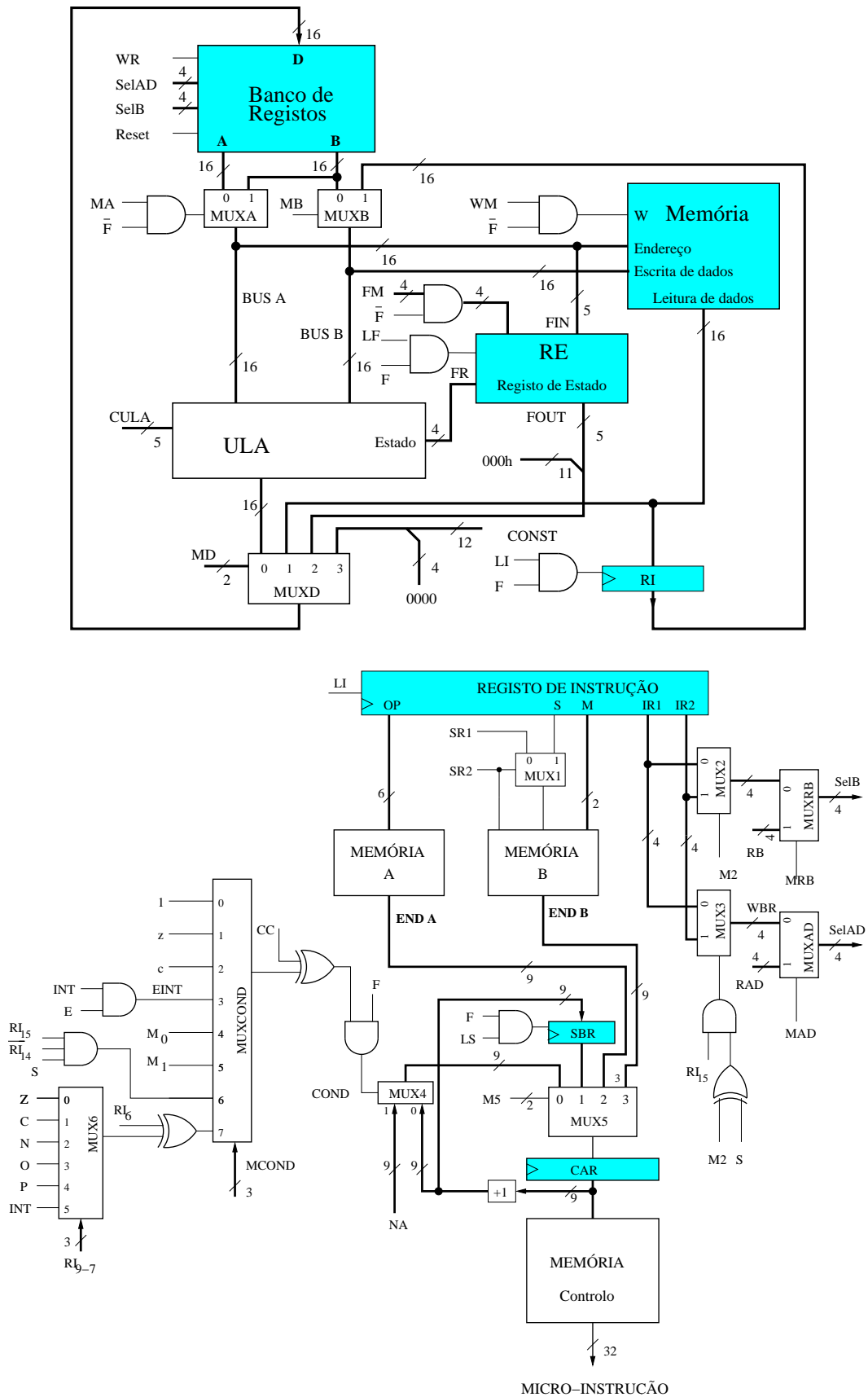
Registo	Descrição
R0	Constante 0
R1 – R7	Registos de uso geral
R8 – R10	Registos de uso restrito
R11	Operando (SD)
R12	Endereço destino (EA)
R13	Resultado (RD)
R14	Apontador da pilha (SP)
R15	Contador programa (PC)

Organização ROM B

SR2	SR1	S	Endereço seleccionado
0	0	-	Leitura de um operando
0	1	-	Escrita do resultado
1	-	0	Leitura de dois operandos (S=0)
1	-	1	Leitura de dois operandos (S=1)

## Anexo AC

### Unidades de Processamento e Controlo



## Anexo AC

### Formato das Micro-Instruções

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
0	M5	S	S	I	FM	CALU					M	M	M	M	RB	W	W	MD	M	RAD											
		R	R	A							A	B	2	R		M	R		A												
		1	2	K																											

F

1	M5	S	S	L	MCOND	C	L	L	CONST/NA								W	MD	M	RAD											
		R	R	S		C	I	F									R		A												
		1	2	S		C	I	F																							

### Fluxograma de Execução de uma Instrução Assembly

