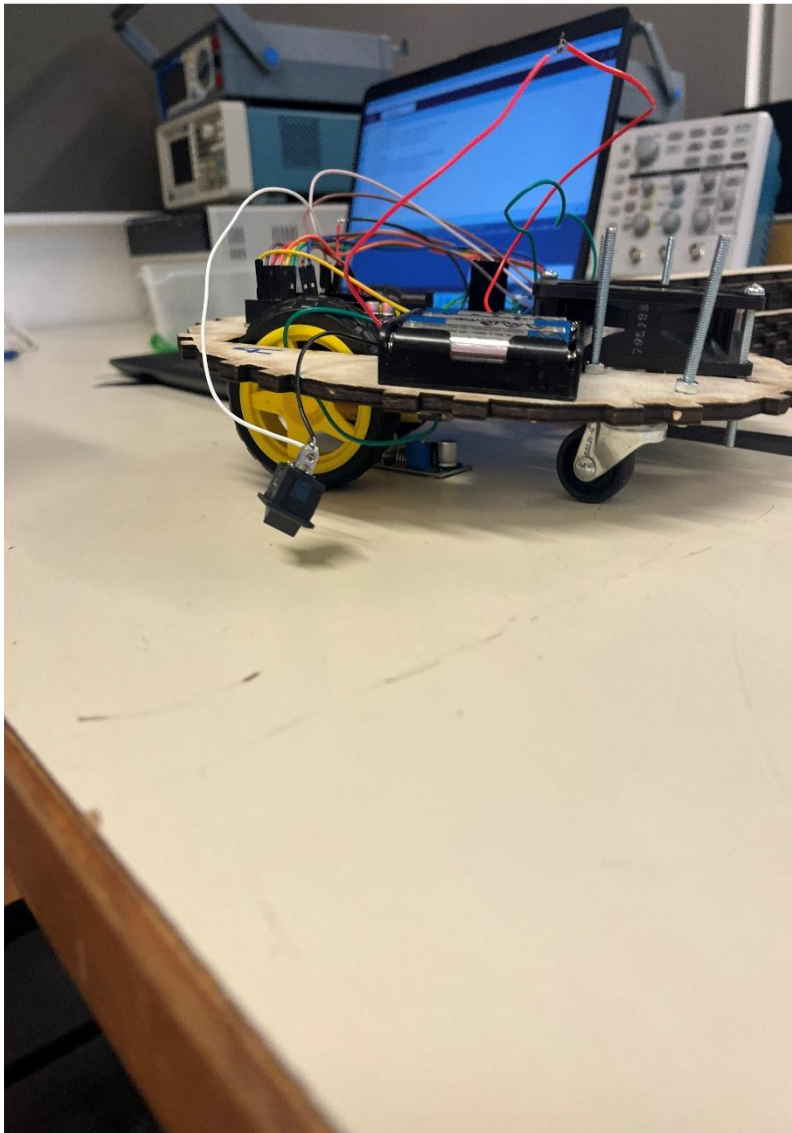


Compte rendu

--4--

Fixation des Composants sur le Châssis

Lors de la quatrième séance de travail sur notre projet de robot nettoyeur intelligent, nous avons concentré nos efforts sur la fixation des composants sur le châssis. Cette étape cruciale a exigé la réalisation de trous stratégiques pour garantir la stabilité et la disposition optimale de chaque élément. Nous avons également fixé deux roues qui se laissent guider à l'arrière du châssis .



Évaluation de l'Alimentation du Ventilateur

Une décision importante a été prise pour regrouper l'ensemble du montage dans un boîtier de pile, visant à évaluer le fonctionnement du ventilateur à une alimentation de 6 volts. Cependant, les résultats ont indiqué une puissance insuffisante du ventilateur, nécessitant une réévaluation de notre stratégie pour les prochaines étapes du projet.

Compte rendu

--4--

Tests Approfondis du Code Arduino

Une part significative de la séance a été consacrée aux tests approfondis du code Arduino. Ce processus de débogage était essentiel pour garantir le bon fonctionnement du robot. Plusieurs erreurs ont été identifiées et corrigées, renforçant la robustesse de notre code.

Défis lors du Téléversement du Code

Nous avons rencontré des difficultés lors de la tentative de téléversement du code dans la carte Arduino. La détection du port posait problème, et bien que nous ayons investi des efforts pour résoudre ce problème, il reste à être résolu lors des prochaines séances.

Soutenance Orale de 10 Minutes

Une partie importante de la séance a été consacrée à une soutenance orale de 10 minutes, où nous avons présenté notre projet, nos réalisations actuelles et nos plans futurs. Cette étape a permis de mettre en lumière nos progrès et de recevoir des retours constructifs.

Opérations de Soudage et Désoudage

Nous avons repris plusieurs opérations de soudage et de désoudage, car certains fils avaient été connectés de manière incorrecte, pouvant potentiellement causer des courts-circuits. Cette correction a renforcé la sécurité électrique de notre montage.

CCL : En résumé, chaque étape de notre séance a contribué à notre progression vers la réalisation d'un robot nettoyeur intelligent fonctionnel. Les défis rencontrés renforcent notre détermination à surmonter les obstacles techniques pour atteindre nos objectifs.

Compte rendu

--4--

