

Studiengang IN, IT (B. Sc.) Prof. Dr. Martin Weiß Wintersemester 2017/18

Probe-Klausur Computerarithmetik und Rechenverfahren

Aufgabensteller: Prof. Dr. M. Weiß	Prüfungsteilnehmer		
Prüfungstermin: X.X.2017			
Arbeitszeit: 90 Minuten	Name:		
Erlaubte Hilfsmittel: Kurzskript,	Vorname:		
Formelsammlung, 2 handgeschriebene Seiten,	Studiengruppe:		
kein Taschenrechner	Matrikel-Nr.:		
	Anzahl Zusatzblätter:		

Es sind mehr Aufgaben formuliert, als in 90 min Klausurzeit gelöst werden könnten.

Als zusätzliche Übungsaufgaben gedacht!

Bestimmen Sie die LR-Zerlegung der Matrix

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -2 & -6 & -5 \\ -1 & -2 & 0 \end{bmatrix}$$

Lösen Sie mit der LR-Zerlegung das Gleichungssystem Ax = b mit

$$\begin{bmatrix} -6 \\ 5 \\ -3 \end{bmatrix}.$$

a) Bestimmen Sie Kondition und Norm der Matrix A bzgl. der 1-Norm, dabei ist die Inverse A^{-1} schon berechnet:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 5 \\ -4 & -7 & -6 \\ -6 & -10 & -8 \end{bmatrix}, \quad A^{-1} = \begin{bmatrix} 2 & 9 & \frac{-11}{2} \\ -2 & -7 & 4 \\ 1 & 2 & -1 \end{bmatrix}$$

b) Geben Sie die Kondition folgender Matrizen bzgl. der jeweiligen Normen an:

$$\operatorname{cond}_{2}(\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}), \quad \operatorname{cond}_{\infty}(\begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix})$$

- c) Wahr oder falsch? Geben Sie eine kurze Begründung an, z.B. durch ein Gegenbeispiel.
 - i) Für eine beliebige durch eine Norm $\|\cdot\|_X : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ induzierte Matrixnorm $\|\cdot\|_X : \operatorname{Mat}_{n,n}(\mathbb{R}) \to \mathbb{R}$ gilt: Die Einheitsmatrix $E \in \operatorname{Mat}_{n,n}(\mathbb{R})$ hat

$$||E||_X = 1.$$

ii) Für eine beliebige durch eine Norm $\|\cdot\|_X:\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}$ induzierte Matrixnorm $\|\cdot\|_X:\operatorname{Mat}_{n,n}(\mathbb{R})\to\mathbb{R}$ gilt für die zugehörige Kondition: Die Einheitsmatrix $E\in\operatorname{Mat}_{n,n}(\mathbb{R})$ hat

$$\operatorname{cond}_X(E) = 1.$$

- iii) Für eine beliebige durch eine Norm $\|\cdot\|_X:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ induzierte Matrixnorm
- iii) Für eine beliebige durch eine Norm $\|\cdot\|_X:\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}$ induzierte Matrixnorm $\|\cdot\|_X:\mathrm{Mat}_{n,n}(\mathbb{R})\to\mathbb{R}$ gilt für die zugehörige Kondition: Eine Matrix $A\in\mathrm{Mat}_{n,n}(\mathbb{R})$ hat

$$cond_X(A) = 1$$

genau dann, wenn A = E die Einheitsmatrix ist.

Bemerkung:

 $Induzierte \ \overline{Matrix normen} \ \|\cdot\|_X : \operatorname{Mat}_{n,n}(\mathbb{R}) \to \mathbb{R} \ \text{sind ""uber eine Vektornorm"} \ \|\cdot\|_X : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R} \ \text{definiert durch}$

$$||A||_X := \max_{||x||_Y=1} ||Ax||_X$$

Das sind die einzigen Matrixnormen, die wird betrachtet haben. Es gibt andere Matrixnormen, für die die hergeleiteten Regeln wie z.B. $\|I\|_X = 1$ für die Einheitsmatrix I, oder $\|AB\|_X \leq \|A\|_X \cdot \|B\|_X$ nicht gelten.

Das eindeutige Interpolationspolynom durch die Wertepaare

$$\begin{array}{c|cccccccccc}
i & 0 & 1 & 2 & 3 \\
\hline
x_i & 4 & 2 & 0 & 3 \\
y_i & 63 & 11 & 7 & 28 \\
\end{array}$$

mit $y_j = f(x_j)$ für ein unbekanntes f ist gegeben durch (das müssen Sie nicht zeigen!):

$$p(x) = 1 \cdot x^3 - 0 \cdot x^2 - 2 \cdot x + 7$$

Geben Sie an:

a) die Koeffizienten a_i aus der Darstellung in Lagrange-Form

$$p(x) = \sum_{j=0}^{3} a_j \cdot L_{j,3}(x)$$

b) das Newton-Schema der dividierten Differenzen, und die Newton-Darstellung des Interpolationspolynoms

$$p(x) = \sum_{i=0}^{3} [x_0, \dots, x_i] f \cdot \omega_i(x)$$

Gegeben seien die Wertepaare

- a) Geben Sie mit Hilfe des Newton-Schemas das Interpolationspolynom vom Höchstgrad 2 durch $(x_0, y_0), (x_1, y_1), (x_2, y_2)$ an, und zwar in nicht-ausmultiplizierter Form, sowie in Monom-Form $\sum_{j=0}^{n} a_j x^j$.
- b) Geben Sie mit Hilfe des Newton-Schemas das Interpolationspolynom vom Höchstgrad 3 durch $(x_0, y_0), (x_1, y_1), (x_2, y_2), (x_3, y_3)$ an, und zwar in nicht-ausmultiplizierter Form.
- c) Berechnen Sie das Newton-Schema für folgende Wertepaare, die sich aus den obigen nur durch Indizierung unterscheiden:

Welche Werte erkennen Sie aus Teilaufgabe a) und b) wieder?

Vervollständigen Sie das Newton-Schema der dividierten Differenzen für die Stützstellen und Stützwerte

(in einer anderen Version waren hier die y-Werte durch 3 dividiert)

wobei Sie die vorhandenen Werte benutzen dürfen.

Geben Sie das Interpolations-Polynom zu diesen Stützstellen und -werten in Newton-Form an (ohne Ausmultiplizieren!).

i	$ x_i $	y_i	$ [x_i]f$	$[x_i, x_{i+1}]f$	$[x_i, x_{i+1}, x_{i+2}]f$	$[x_i,\ldots,x_{i+3}]f$	$[x_i,\ldots,x_{i+4}]f$
0	0	0	0	*	20	*	0
1	$\frac{1}{2}$	-3	-3	* * 17	2	*	
2	1	4	4	17	*		
3	2	21	21	*			
*	*	*	*				

Es wird ein zusätzlicher Punkt $(x_4, y_4) = (3, -3)$ erfasst. Erweitern Sie hierzu das Schema der dividierten Differenzen. Zur Kontrolle: Es ergibt sich $[x_0, \dots, x_4]f = 0$.

Preisfrage: was bedeutet das für (x_4, y_4) ?

- a) Geben Sie eine Formel für die (betragsmäßig) kleinste Zahl ungleich 0 und größte Zahl für float-Zahlen, also Fließkomma-Zahlen mit einfacher Genauigkeit nach Standard IEEE 754 an (ohne Berücksichtigung von denormalisierten Zahlen!).
- b) Stellen Sie x = 62,5 als IEEE-754-Fließkommazahl mit einfacher Genauigkeit dar.
- c) Die Fließkommazahlen nach IEEE 754-Standard mit einfacher Genauigkeit $x_1, ..., x_5$ seien in float-Variablen

```
float x1, x2, x3, x4, x5;
```

gespeichert. Ihr Wert als Bitmuster sei gegeben durch:

Variable				
x_1	01010101	10000000	01111100	00000000
x_2	01010101	10001000	01111100	00000000
<i>x</i> ₃	11010101	10000000	00000000	00000000
x_4	00000000	00000000	00000000	00000000
x_5	00010101	10000000	01111100	00000000

Welchen Wert als bit-Muster haben die Variablen, nachdem folgende Anweisungen durchlaufen wurden?

```
x4 = x1 + x2;
x1 = x1 * 4;
x2 = -x2;
x3 = 1.0;
x5 = x5 * x5;
```

Welches der folgenden MATLAB-Code-Fragmente implementiert die Lösung eines Gleichungssystems Rx = z mit einer rechten oberen Dreiecksmatrix R und (mehrere korrekte Antworten möglich)?

```
a)
                                                                   function x = foo(R,b)
   n = length(b);
   x = zeros(n,1);
   for j = 1:n
       x(j) = (b(j) - R(j,1:j-1) * x(1:j-1)) / R(j,j);
   end
b)
                                                                   function x = foo(U,b)
   n = length(b);
   x = zeros(n,1);
   x(n) = b(n) / R(n,n);
   for i = n-1:-1:1
       sum = 0;
       for j = i+1:n
           sum = sum + R(i,j) * x(j);
       x(i) = (b(i) - sum) / R(i,i);
   end
c)
                                                                   x = R \setminus z;
d)
                                                                   x = R/z;
e)
                                                                   z = R \setminus x;
```

Welches der folgenden MATLAB-Code-Fragmente implementiert den Tausch der Zeilen k und 1 der Matrix A mit size (A) = [n m]? (mehrere korrekte Antworten möglich)

```
a)
                                                                   A([k 1], :) = A([1 k],:)
b)
                                                                   A(:, [k 1]) = A(:,[1 k])
c)
                                                                   for Index = 1:n
   A(k, Index) = A(1, Index);
   A(1, Index) = A(k, Index);
   end
d)
                                                                   for Index = 1:n
   help = A(k, Index);
   A(k,Index)=A(1,Index);
   A(1,Index)=help;
   end
e)
                                                                   for Index = 1:m
   A(k,Index)=A(1,Index);
   A(1, Index) = A(k, Index);
   end
```

Bestimmen Sie die relative Kondition der Abbildung

$$f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$$
$$(x_1, x_2) \mapsto x_1^2 \cdot x_2$$

im Punkt $(x_1, x_2) = (2, 3)$.

Eine Hausverwaltungsgesellschaft will für Neuvermietungen in einer großen Wohnanlage eine Schätzung für die Wärmekosten ermitteln, bestehend aus Heizung und Warmwasserbereitung. Es wird angenommen, dass die Haupteinflußgrößen die Fläche der Wohnung in m^2 , sowie die Personenzahl im Haushalt ist (es wird nicht zwischen Kindern und Erwachsenen unterschieden).

- a) Formulieren Sie ein lineares Modell, benennen Sie insb. Ihre Variablen.
- b) Stellen Sie ein Ausgleichsproblem in der Form Ax = b auf Basis folgender Daten auf:

Wohnungsnummer	Wohnfläche [m ²]	Personen	Wärmekosten €
1	120	3	1500
2	150	4	1800
3	150	4	1700
4	130	3	1600

c) Aus wie vielen Wohnungen müssen mindestens Vergleichsdaten vorliegen, um eine sinnvolle Schätzung durchführen zu können?

Ein kubischer Spline mit natürlichen Randbedingungen bezüglich der Unterteilung x_0, x_1, x_2 des Intervalls [0,2] soll durch die Punktepaare

gelegt werden. Mit den Bezeichnungen

$$s(x) = \begin{cases} s_L(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + a_3 x^3, & x \in [0, 1] = [x_0, x_1] \\ s_R(x) = 9 - 25x + 18x^2 - 3x^3, & x \in [1, 2] = [x_1, x_2] \end{cases}$$

seien die Koeffizienten auf dem rechten Teilintervall schon bekannt. Berechnen Sie a_0, a_1, a_2, a_3 .

a)	Eine Variable sei definiert als v = [1 2], ferner die Anweisungen					
	(1) v'*v	(2) v*v	(3) v.*v	(4) v*ones(2)		
	Welche Anweisu	ng ergibt welches Ergebnis	s? Tragen Sie die Nummer	ein!		
	<fehler></fehler>	[3 3]	[1 2 2 4]	[1 4]		
b)	In MATLAB seie	en Variablen definiert durch	1			
	A = [1 2 2; 3 4 4; 1 2 3]; x = [1 2 3]';					
	ferner die Anweisungen					
	(1) x+1	(2) x*x	(3) A*x	(4) x '* A		
	Welche Anweisu	ng ergibt welches Ergebnis	s? Tragen Sie die Nummer	ein!		
	<fehler></fehler>	[2 3 4]	[10 16 19]	[11 23 14]		