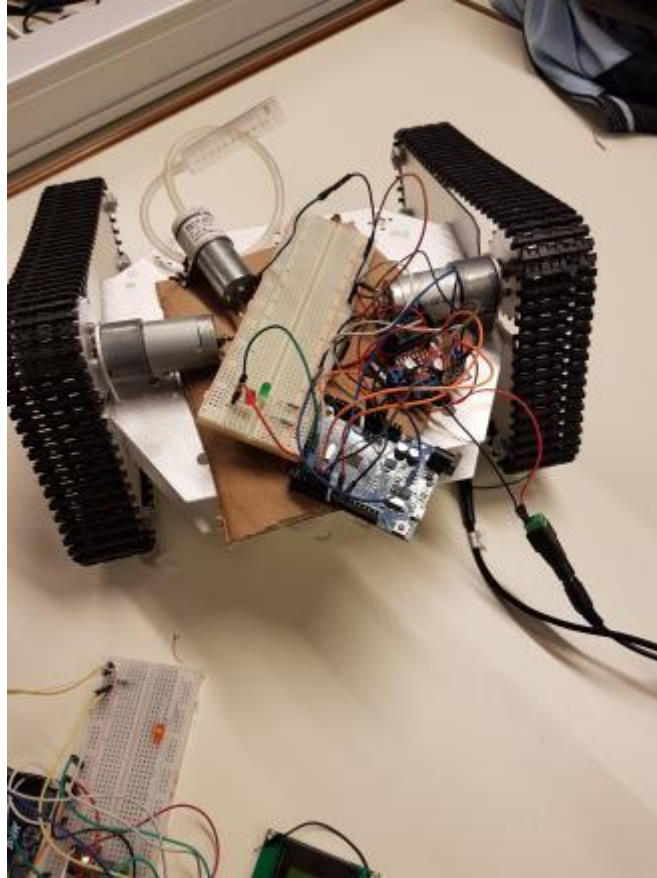


Séance 3

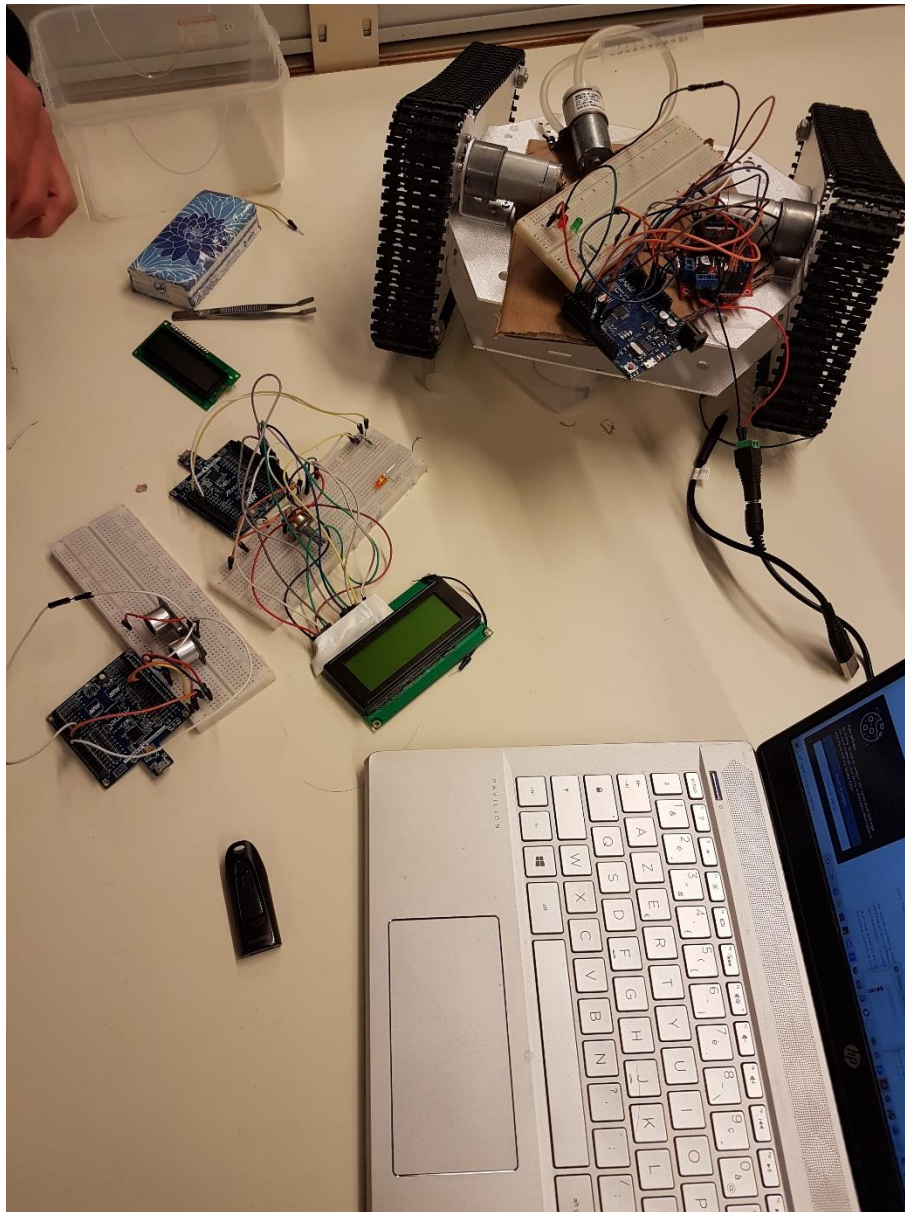
Le programme pour allumer une LED verte (ou rouge) lorsque le tank roule (ou ne roule pas) ne fonctionne pas correctement. Les LEDs continuent de changer de couleur quand le tank s'arrête et quand il roule. Il faut que je traduise « le tank roule » et le « le tank est à l'arrêt » en Arduino, mais c'est plus difficile à faire que prévu.



Le tank avec les LEDs connectées

J'ai décidé de commencer à faire le signal sonore du tank lorsqu'il s'approche trop près d'un obstacle d'un seul côté avec un buzzer FC-07. J'ai installé la librairie TonePlayer car sinon le programme de se téléverse pas à cause d'un problème de timer2.

Le buzzer fonctionne correctement et le premier programme émet un son continu lorsque le tank s'approche de moins de 10 cm d'un obstacle. J'aimerais « couper » ce son pour le transformer en radar de proximité comme dans une voiture. Si possible j'aimerais aussi diminuer le volume sonore du buzzer.



Vers la gauche le buzzer FC-07

Il faudra remplacer le fait de brancher le tank sur la multiprise par des piles afin de pouvoir tester le tank sur le sol.

Tous les programmes mentionnés seront dans la github.