

Séance 8

J'ai recodé tous les programmes pour faire en sorte qu'ils soient importables dans un seul fichier main.ino, c'est-à-dire que j'ai transformé tous mes codes en librairie Arduino (des fichiers .cpp et .h), ce qui est beaucoup plus propre et facile à utiliser. En effet, chaque partie du tank devient un « objet » de programmation orientée objet. Tous les programmes seront dans le github.

J'ai rencontré beaucoup de difficultés avec le servomoteur et le module HC-06. Quand je les branche séparément, ils fonctionnent très bien. Cependant quand ils sont branchés ensembles, ils ne fonctionnent pas. Lorsque j'ai mon HC-06 branché, je branche le GND du servomoteur sur le GND de la breadboard relié au GND de l'arduino, et l'I/O sur A0 (pour l'instant il n'y a pas de souci). Mais, lorsque je branche le VCC du servomoteur sur le + de la breadboard, mon HC-06 s'éteint immédiatement (il n'a pas grillé). Tous les tutoriels sur Internet font les mêmes branchements avec HC-06 et un servo, mais le mien ne marche pas. J'ai aussi essayé avec une alimentation externe 6V connecté à mon servomoteur, mais cela ne marche pas non plus.

C'est sûrement un problème d'alimentation, ou alors un conflit entre SoftwareSerial et Servo. Cependant, la deuxième hypothèse a beaucoup de chance d'être fausse, j'ai essayé de changer SoftwareSerial avec AltSoftSerial et j'ai utilisé ServoTimer2 au lieu de Servo, mais le problème persistait toujours.

Une fois que j'aurai résolu le problème, il ne restera plus qu'à coller le canon sur le servomoteur et coller toutes les autres parties du tank sur les planches de bois qu'Allan a fait et imprimé.