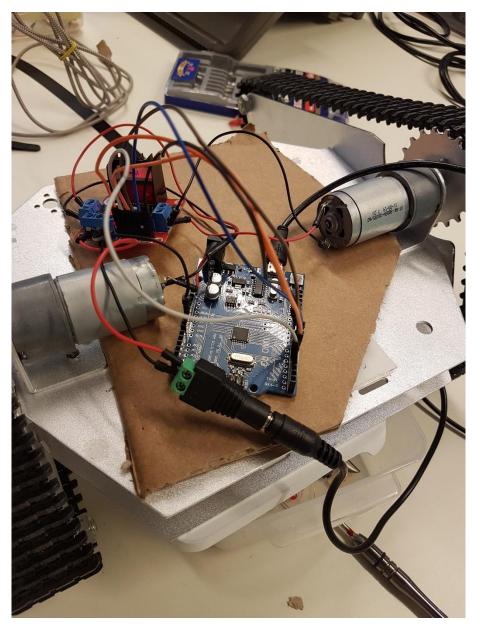
Séance 2

Les branchements ont été refaits et grâce à monsieur Masson, le tank peut enfin rouler en ligne droite ou tourner. De plus j'ai revissé la partie bancale du tank.

Cependant, le tank rencontre un problème mineur : parfois les chenilles du tank ne roulent pas, ont besoin d'élan pour commencer à rouler, ou alors elles roulent très doucement. Lorsque je rebranche le câble USB et que je téléverse le même programme sans aucune modification, les chenilles roulent correctement. Il se peut qu'il y ait un faux contact quelque part.



J'ai fusionné le programme des moteurs et celui des LEDS, même si pour le moment je ne l'ai fait qu'avec une LED rouge. Il y a un problème : la LED reste allumée même si je fais digitalWrite (LED_ROUGE, HIGH). Il faut que je vérifie les branchements. Le code est dans le GITHUB.

```
void loop() {
analogWrite(ENA, 120);
analogWrite(ENB, 180);
digitalWrite(LED_ROUGE, LOW);
Serial.println("LED ALLUMEE");
delay(5000);
analogWrite(ENA, 0);
analogWrite(ENB, 0);
digitalWrite(LED_ROUGE, HIGH);
Serial.println("LED ROUGE ETEINTE");
delay(5000);
```

Dans le code ci-dessus, ENA et ENB sont les 2 moteurs.

Par ailleurs j'ai remarqué que le moteur de droite n'a pas du tout la même vitesse de rotation que celui de gauche. Le moteur de droite est plus lent donc je dois compenser dans le code. A l'avenir il se peut qu'il y ait un problème majeur sur les moteurs à cause de cette compensation.

J'ai essayé de faire fonctionner l'écran LCD : il s'allume mais au lieu d'afficher le mot « bonjour » , il affiche des carrés noirs. Il faudra aussi que je trouve comment récupérer la batterie restante et l'afficher sur l'écran. Il est possible que ce soit plus difficile de vérifier que la batterie se vide vu que le tank doit être branché au secteur (pour le moment) pour rouler.

Je vais essayer de connecter le tank, les LEDs rouge et verte et l'écran LCD pendant les vacances car on a pris un peu de retard sur le planning.