Séance 5

Pixicam

J'ai réussi à faire fonctionner la Pixicam après de longues recherches. Pour les autres pixicam il faudra :

- 1) Ne pas brancher le câble USB au début
- 2) Ouvrir Pixymon, il y aura écrit « No pixy device detected »
- 3) Appuyer sur le bouton poussoir des pixicams et brancher le câble USB en même temps
- 4) Un pop-up va apparaître et il faut sélectionner le fichier .hex

Pince

J'ai refait la base de la pince pour que le servomoteur soit immobile et pour que les engrenages restent connectés lors du mouvement.



Figure 1: Pince

Il est possible que le servomoteur SG90 soit trop faible pour maintenir un objet avec la pince.

Roues

J'ai encore amélioré mes roues pour que le support du servomoteur s'emboîte dans les roues, pour vraiment avoir la distance minimale entre le mon servomoteur et mes roues.



Figure 2 : Roue améliorée



Figure 3: Roue + servo