#### Plus court chemin

Problème très classique de théorie des graphes avec de multiples applications (chemin le plus rapide ou de distance minimum entre deux points : cf itinéraire sous google-map, waze, viamichelin, tables de routage en informatique, ...). Dans sa forme la plus simple, le problème est bien résolu avec plusieurs algorithmes polynomiaux de résolution proposés il y a une cinquantaine d'années.

Mais, de nombreuses variations peuvent être introduites, certaines parvenant même à rendre le problème bien plus difficile (NP dur).

- Contraintes additionnelles : passage obligatoire en certains points, précédence entre sommets, législation du travail (par ex points de pause), plusieurs chemins arcs-disjoints pour sécurisation, contrainte sur la capacité du véhicule, fenêtres de temps de passage en un point, ...
- Autre élément de variation : One to one (une origine, une destination), One to all (broadcast), All to all.
- Existence ou non d'arcs de coûts négatifs et/ou de circuits.

4 D > 4 A > 4 B > 4 B > B = 900

#### Définitions de base

#### Données

- Un graphe G = (V, E) orienté
- Une fonction de pondération (ou de distance)  $w: E \to \mathbb{R}$

#### Poids d'un chemin

Le poids du chemin  $p=< v_0, v_1, v_2, \ldots, v_k>$  est la somme des poids des arcs qui le constituent.

$$w(p) = \sum_{i=1}^{k} w(v_{i-1}, v_i)$$

# Algorithme de Dijkstra

#### Cadre:

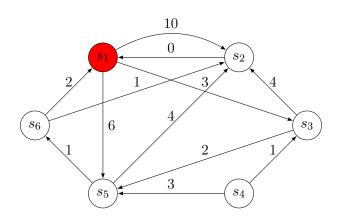
- Une seule origine (source) : sommet s
- Un graphe avec des arcs valués positivement, symétrique ou non

#### Idée:

- On calcule progressivement les plus courtes distances de s vers chaque sommet  $x_i$   $(d_i)$ .
- A chaque itération, on traite le sommet non encore traité de plus petite valeur  $d_i$  (car on est sûr avec les valuations positives qu'il ne pourra plus être amélioré).
- on crée progressivement une arborescence des plus courts chemins de racine s par la structure pere.

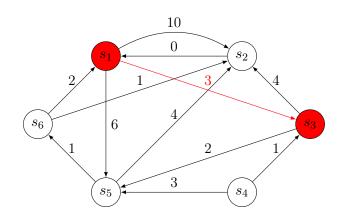
## Détail de l'algorithme de Dijkstra

- Initialisations :
  - $T = \{s\}; d_s = 0;$
  - $ightharpoonup \forall i \neq s, \text{ si l'arc (s,i) existe alors } d_i = w(s,i) \ (\infty \text{ sinon}), \ pere(i) = s$
- Boucle principale : Tant que  $T \neq V$  faire
  - ▶ Trouver un noeud t de V T tq  $d_t = Min(d_i, i \in V T)$ ,
  - $T = T \cup \{t\}$
  - $\blacktriangleright \ \forall k \in \Gamma_t^+$ 
    - \* Si  $(d_k > d_t + w(t, k))$  alors  $d_k = d_t + w(t, k)$ , pere(k) = t



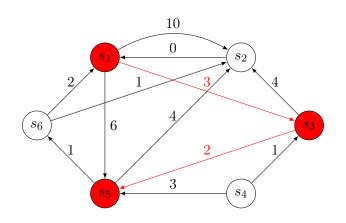
$$V = \{s_1\}$$

Sommet	$\mathbf{s_1}$	$s_2$	$s_3$	$s_4$	$s_5$	$s_6$
d	0	10	3	$\infty$	6	$\infty$
pere	-	$s_1$	$s_1$	-	$s_1$	-



$$V = \{s_1, s_3\}$$

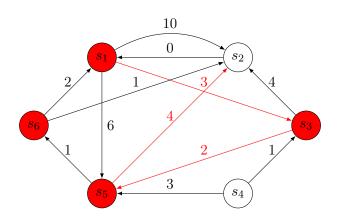
Sommet	$\mathbf{s_1}$	$s_2$	$\mathbf{s_3}$	$s_4$	$s_5$	$s_6$
d	0	7	3	$\infty$	5	$\infty$
pere		$s_3$	$s_1$	-	$s_3$	-



$$V = \{s_1, s_3, s_5\}$$

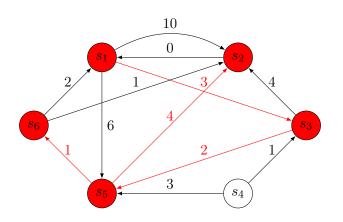
	Sommet	$\mathbf{s_1}$	$s_2$	$\mathbf{s_3}$	$s_4$	$s_5$	$s_6$
ſ	d	0	7	3	$\infty$	5	6
ſ	pere	-	$s_3$	$s_1$	-	$s_3$	$s_5$

◄□▶
◄□▶
◄□▶
◄□▶
◄□▶
◄□▶
₹



$$V = \{s_1, s_3, s_5, s_6\}$$

Sommet	$\mathbf{s_1}$	$s_2$	$\mathbf{s_3}$	$s_4$	$s_5$	$s_6$
d	0	7	3	$\infty$	5	6
pere		$s_3$	$s_1$	-	$s_3$	$s_5$

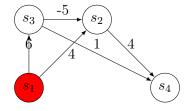


$$V = \{s_1, s_2, s_3, s_5, s_6\}$$

Sommet	$\mathbf{s_1}$	$s_2$	$\mathbf{s_3}$	$s_4$	$s_5$	$s_6$
d	0	7	3	$\infty$	5	6
pere		$s_3$	$s_1$	-	$s_3$	$s_5$

→□▶ →□▶ → □▶ → □ → ○

### Ca ne marche plus avec des coûts négatifs



### Structure de données - Complexité

L'implémentation la plus simple consiste à faire un tableau pour d. On obtient alors une complexité en  $O(n^2)$ :

- A chaque itération, on traite un sommet (n-1) itérations
- Lors du traitement d'un sommet, on parcourt le tableau d pour rechercher le sommet non traité de plus petite valeur (O(n))
- Chaque successeur (en fait chaque arc) est traité une et une seule fois. Or  $m \le n.(n-1)$ . D'où  $O(n^2)$

On peut se battre pour obtenir une meilleure complexité. La meilleure complexité pouvant être obtenue pour cet algorithme est en  $O(m + n.log_2n)$ .

On peut noter que si  $m = O(n^2)$ , c'est à dire si le graphe est complet ou tout du moins très dense, cela a donc peu d'intérêt.

### Une complexité en O(n.log n)

Pour l'obtenir, il faut utiliser une structure de données un peu complexe : soit un tas binomial, soit un tas de Fibonacci. L'objectif est que toutes les opérations suivantes soient en  $log_2n$ :

- Trouver l'élément de plus petite valeur
- Effacer du tas l'élément de plus petite valeur (en remontant les autres donc)
- Accéder à la valeur d'un élément donné
- Diminuer la valeur d'un élément donné (= Effacer un élément donné du tas + insérer un nouvel élément)