Disciplina: Sistemas Bioinspirados Aplicados a Engenharia (período 2017.2)

Professores: Daniel M. Muñoz Arboleda - Carlos H. Llanos

e-mail: damuz@unb.br; llanos@unb.br



Primeira Lista de Exercícios Otimização por enxame de partículas (PSO) e Colonia artificial de abelhas (ABC) Data de entrega (22 de Setembro de 2017)

Nota: A lista é individual. Usar template LaTeX da IEEE conference. Enviar via moodle os arquivos Matlab e o relatório em PDF em uma pasta zipada chamada "nome sobrenome"

Questão única: Implementar no Matlab o PSO canônico e o algoritmo ABC para minimizar as funções benchmark Esfera, Quadric (ou rotated hyper ellipsoid), Rosenbrock, Rastrigin, Ackley, Schwefel e Michalewicz. No segunte link pode-se conferir a posição do mínimo global de cada função e o respectivo valor da função custo:

http://www-optima.amp.i.kyoto-u.ac.jp/member/student/hedar/Hedar files/TestGO files/Page364.htm

$$Griewank: f_{1}(\vec{x}) = 1 + \frac{1}{4000} \sum_{i=1}^{N} x_{1}^{2} - \prod_{i=1}^{N} \cos\left(\frac{x_{i}}{\sqrt{i}}\right); x_{i} \in [-512, 512]$$

$$Rastrigin: f_{2}(\vec{x}) = \sum_{i=1}^{N} \left(x_{i}^{2} - 10\cos\left(2\pi x_{i}\right) + 10\right); x_{i} \in [-8.0, 8.0]$$

$$Rosenbrock: f_{3}(\vec{x}) = \sum_{i=1}^{N/2} 100 \cdot \left(x_{2i} - x_{2i-1}^{2}\right)^{2} + \left(1 - x_{2i-1}\right)^{2}; x_{i} \in [-8.0, 8.0]$$

$$Ackley: f_{4}(\vec{x}) = -20 \exp\left(-0.2\sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{N} x_{i}^{2}}\right) - \exp\left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{N} \cos(2\pi x_{i})\right) + 20 + e; x_{i} \in [-32.768, 32.768]$$

$$Schwefel: f_{5}(\vec{x}) = 418.9829 N - \sum_{i=1}^{N} x_{i} \sin\left(\sqrt{\left(x_{i}\right)}\right); x_{i} \in [-500, 500]$$

$$Michalewicz: f_{6}(\vec{x}) = -\sum_{i=1}^{N} \sin\left(x_{i}\right) \sin\left(\frac{ix_{i}^{2}}{\pi}\right)^{2m}; x_{i} \in [0, \pi]; m = 10$$

Configure os algoritmos segundo as seguintes instruções:

- 1) Usar três tamanhos diferentes de enxame com valores entre S=10, 15, 20.
- 2) Usar cinco valores diferentes de dimensionalidade dos problemas. Escolha valores no intervalo N=[6,22]. Use um número par de dimensões.
- 3) Repetir cada experimento 32 vezes, inicializando o enxame em diferentes posições aleatórias.
- 4) Configure os parâmetros dos algoritmos da seguinte maneira:
 - Usar como critério de parada o número máximo de iterações.
 - Número máximo de iterações = 1000
 - $c_1 = c_2 = 2.05$ (PSO)
 - w: decresce linearmente na faixa de valores [0.9 a 0.1] (PSO)
 - $v_{inicial} = v_{max}/3$ (PSO)
 - Número de iterações para enviar abelhas escoteiras *limit* = 20 (ABC)
 - threshold = 0.01 para todas as funções benchmark, exceto para a função Michalewicz cujo threshold deve ser achado mediante uma regra de três simples. Neste primeiro exercício não vamos usar o threshold como critério de parada. Apenas será usado para verificar se o algoritmo alcançou um valor mínimo desejado para a função custo (goal).
- 5) Para cada experimento vamos usar o melhor valor da função custo (valor da função custo após as 1000 iterações) para calcular a média, mediana, desvio padrão, valor mínimo e número de acertos (*goals*) entre os 32 experimentos. Apresentar a solução do problema de otimização (posição do ponto mínimo encontrado),

Programa de Pós-graduação em Engenharia Mecatrônica - Universidade de Brasília Disciplina: Sistemas Bioinspirados Aplicados a Engenharia (período 2017.2)

Professores: Daniel M. Muñoz Arboleda – Carlos H. Llanos

e-mail: damuz@unb.br; llanos@unb.br



entre os 32 experimentos. Observe-se que dos 32 experimentos, aquele que apresente o valor mínimo da função custo representa a melhor solução do problema. Para cada função *benchmark* deve-se apresentar a seguinte tabela contendo os resultados estatísticos.

Tabela 1. Algoritmo _____. Resultados de convergência para a função ______ (32 runs).

		Média	Mediana	Mínimo	Desvio Padrão	goals/32
S=10	N=					
	N=					
	N=					
	N=					
	N=					
S=15	N=					
	N=					
	N=					
	N=					
	N=					
S=20	N=					
	N=					
	N=					
	N=					
	N=					

^{6) &}lt;u>Dica1</u>: implemente cada *benchmark* como uma função f(x,N) que receba como parâmetros a posição da partícula (x) e o número de dimensões do problema (N).

^{7) &}lt;u>Dica2</u>: implemente os *scripts* no Matlab de forma a automatizar o processo de coleta de dados.