



# SOMMAIRE

- **Introduction**
  - Sujet
  - Objectifs Principaux
- **Développement**
  - API
  - Modèles
  - Outils
  - Interface
- **Conclusion et Perspectives**
  - Conclusion
  - Perspectives

# Introduction

## Sujet

L'objectif de ce projet est de créer un logiciel de sculpture 3D. L'utilisateur aurait à disposition un maillage déformable, qu'il pourrait modeler avec différents outils de sculpture.

Le principe de base est de recréer virtuellement une sculpture sur de l'argile.

# Introduction

## Objectifs principaux

- Maillage malléable
- Rendu rapide
- Contenu diversifié
- Algorithmes efficaces
- Réutilisabilité et extensibilité
- Ergonomie et intuitivité

# Développement

## API

« *Application Programming Interface* »

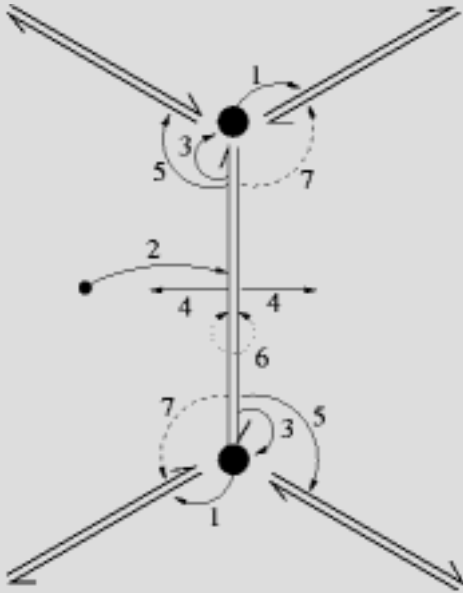
Ce terme désigne un ensemble normalisé de classes, méthodes ou fonctions servant de façade.

La programmation se fait alors en réutilisant des « *briques* » de fonctionnalités présentes dans l'API, sans avoir besoin de connaître les détails internes.

# Développement : API

## Structure de Maillage

### « *HalfEdge data structure* »



Une arête est décomposée en deux demi-arêtes orientées

Pour chaque demi-arête, on mémorise un pointeur vers la demi-arête opposée, le sommet vers lequel elle pointe, la face à laquelle elle appartient, la demi-arête suivante et la demi-arête précédente.

Chaque sommet contient un pointeur sur une demi-arête sortante et chaque face, un pointeur vers une de ses demi-arêtes.

Très pratique pour parcourir un maillage de diverses façons.

Octets par sommet ? (120)

```
typedef struct HalfEdge {  
    Vertex* vertex;  
    Face* face;  
    HalfEdge* next;  
    HalfEdge* opposite;  
    HalfEdge* previous;  
} HalfEdge;
```

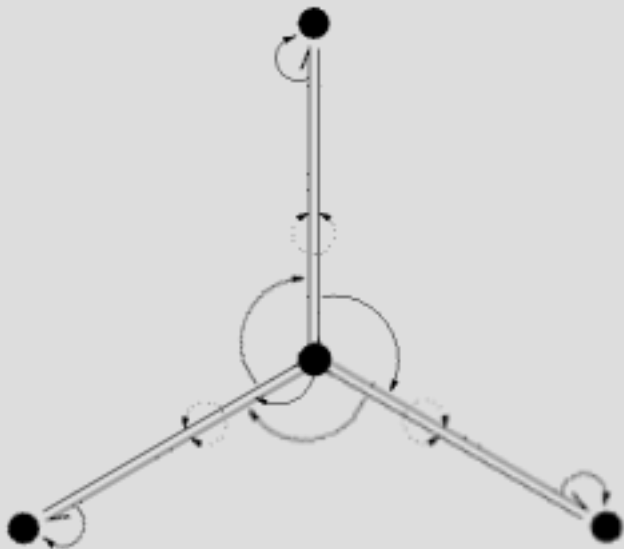
```
typedef struct Vertex {  
    QVector3D coords;  
    HalfEdge* outgoing;  
    int index;  
} Vertex;
```

```
typedef struct Face {  
    HalfEdge* edge;  
} Face;
```

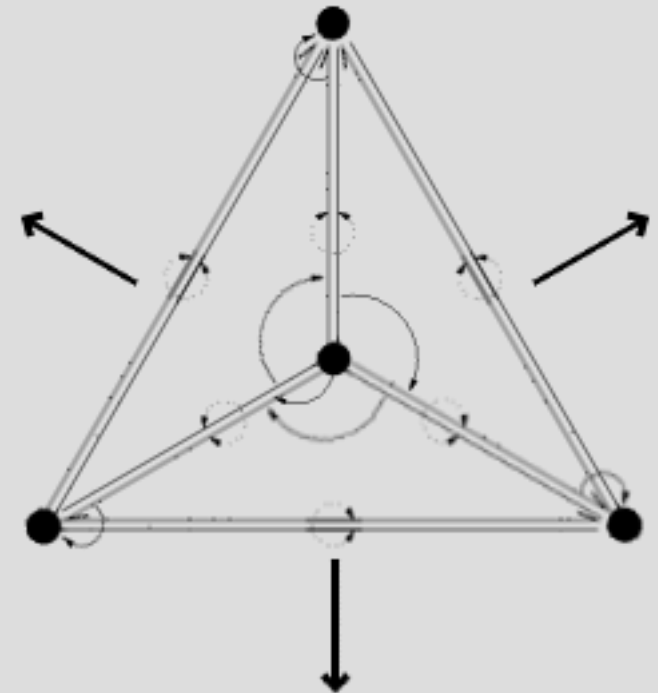
## Développement : API

### Structure de Maillage « *HalfEdge data structure* »

Voisinage des points



Voisinage des faces



# Développement : API

- Fonctions de la surcouche

```
// ===== PUBLIC MEMBERS (high level) =====
public:
// Add a face with triangles fan wich begins in vertices[0], vertices must be given counterclockwise.
bool addFace(QVector<QVector3D> vertices);

// Cut an edge between two vertices in two parts equally
bool cutEdge(QVector3D vertex1, QVector3D vertex2);

// Merge the two edges vertex1-to-vertex2 and vertex2-to-vertex3
bool mergeEdge(QVector3D vertex1, QVector3D vertex2, QVector3D vertex3);

// Get a list of vertices in area "areaSize" around "position"
QVector<QVector3D> getVertices(QVector3D position, float areaSize);

// Get a list of vertices neighbours of "vertex" with "degree" recursions around
QVector<QVector3D> getNeighbours(QVector3D vertex, int degree);

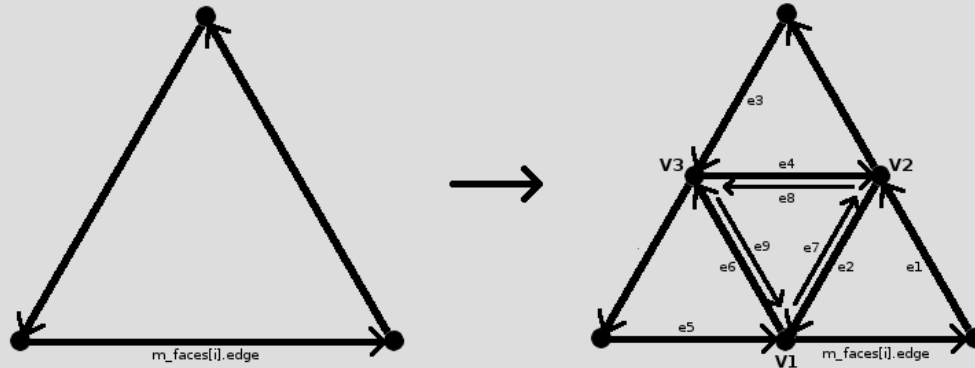
// Get the normal of the face containing position
QVector3D getNormal(QVector3D position);

// Move a vertex or many vertices by "move"
void moveVertex(QVector3D vertex, QVector3D move);
void moveVertex(int index, QVector3D move);
void moveVertices(QVector<QVector3D> vertices, QVector3D move);
// =====
```



# Développement : API

## Algorithmes : subdivisions



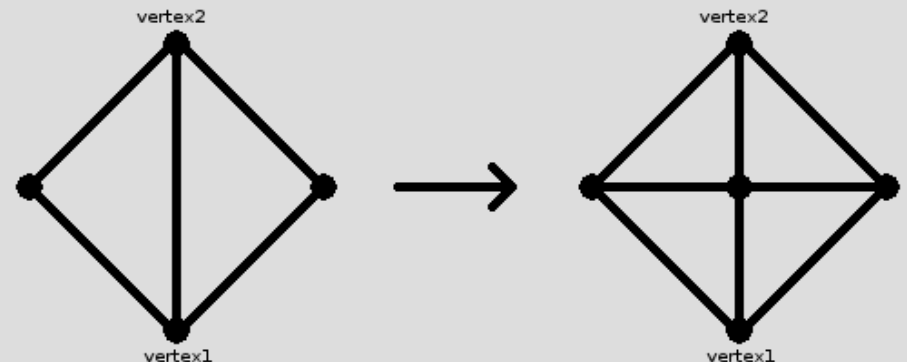
Subdivision globale :

- Couper le triangle en 4
- Raccorder les arêtes et points

## VERSUS

Subdivision locale :

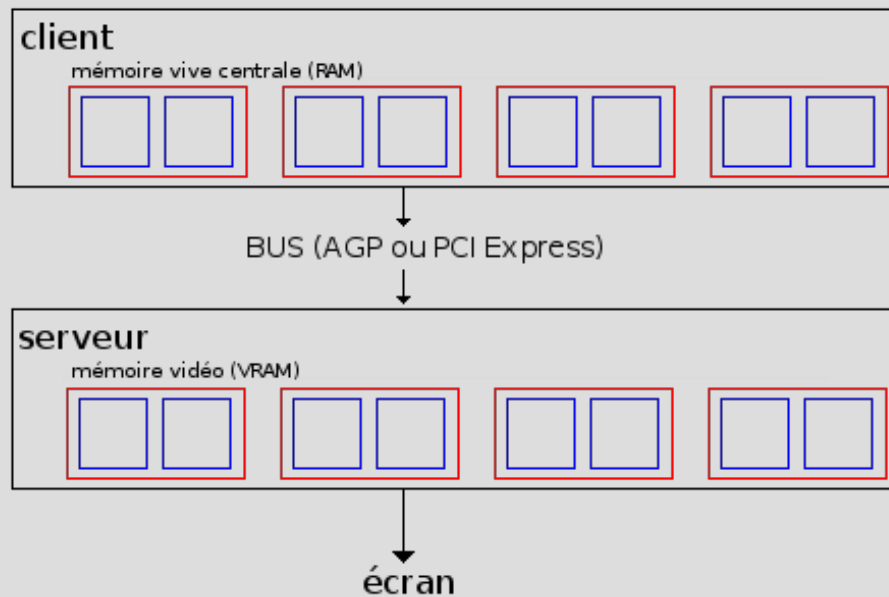
- Couper l'arête en deux
- Raccorder les points



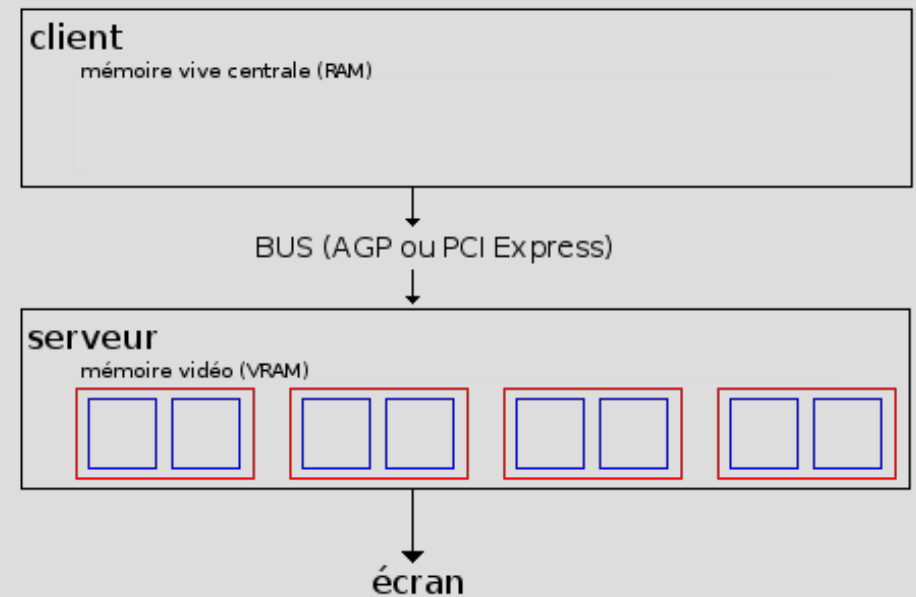
# Développement : API

## Technique de rendu

### Vertex Array



### Vertex Buffer Object



Gain de performance avec les Vertex Buffer Objects

# Modèles

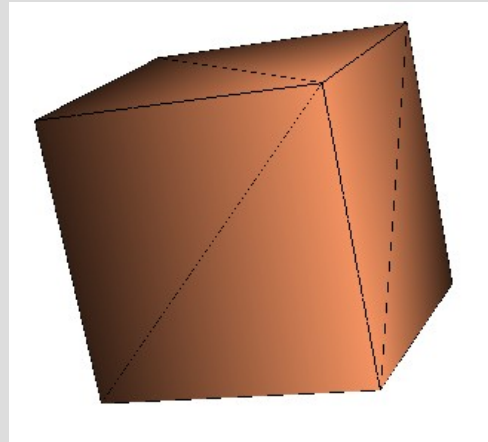
- Cube :

- Pour chaque point :

$x$  varie entre  $[-w/2; w/2]$

$y$  varie entre  $[-h/2; h/2]$

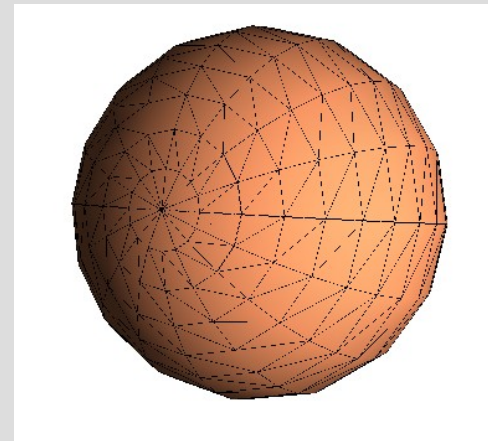
$z$  varie entre  $[-d/2; d/2]$



- Sphère :

- Pour chaque point, soient  $\theta$  pour la latitude avec  $\theta \in [0 ; \pi[$  et  $\phi$  pour la longitude avec  $\phi \in [0 ; 2\pi[$

$$\begin{aligned}x &= r \cos \theta \cos \phi \\y &= r \cos \theta \sin \phi \\z &= r \sin \theta\end{aligned}$$



# Modèles

- Cylindre et Cône

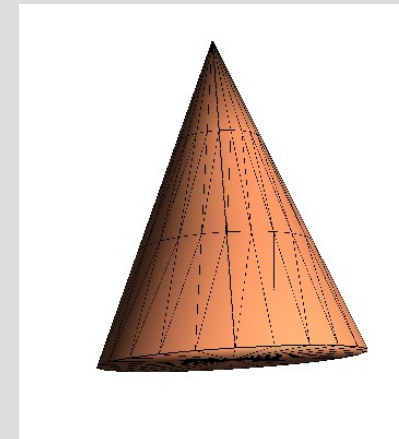
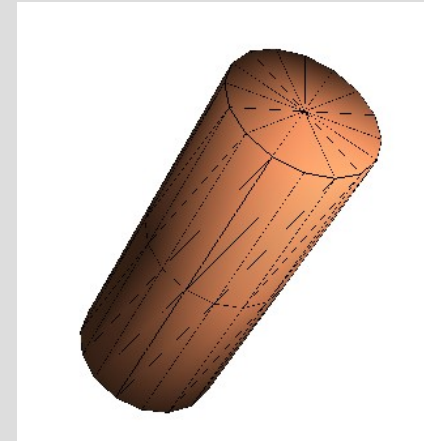
- Pour chaque point, soit  $\alpha \in [0 ; 2\pi[$ .

$$x = radius * \cos(\alpha * u)$$

$$y = \frac{\pm height}{2}$$

$$z = radius * \sin(\alpha * u)$$

- Pour le cône, on a une variation du rayon selon la hauteur (thalès).



# Modèles

- Tore :
  - Pour chaque point :

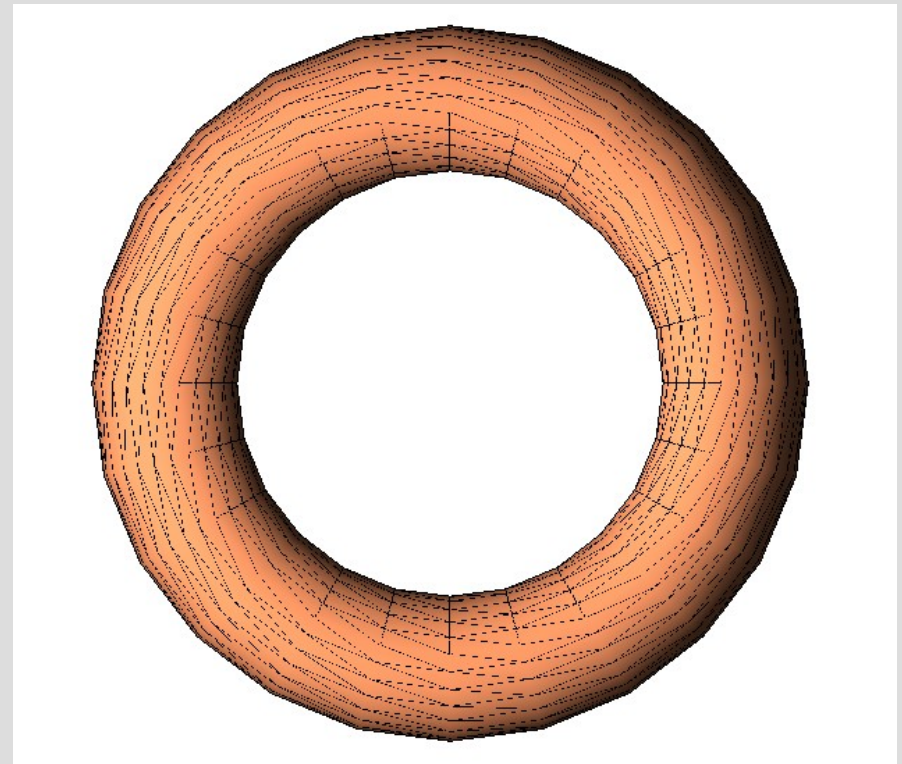
$$\begin{aligned}x(u, v) &= (R + r \cos v) \cos u \\y(u, v) &= (R + r \cos v) \sin u \\z(u, v) &= r \sin v\end{aligned}$$

Où :

$u, v$  appartiennent à l'intervalle  $[0, 2\pi[$ ,

$R$  est la distance entre le centre du tube et le centre du tore,

$r$  est le rayon du cercle  $C$ .



# Outils

- **Définition de « outils » :**

*« Les outils permettent de modifier les maillages suivant leurs spécifications sur un objet donné grâce à un brush. »*

# Outils

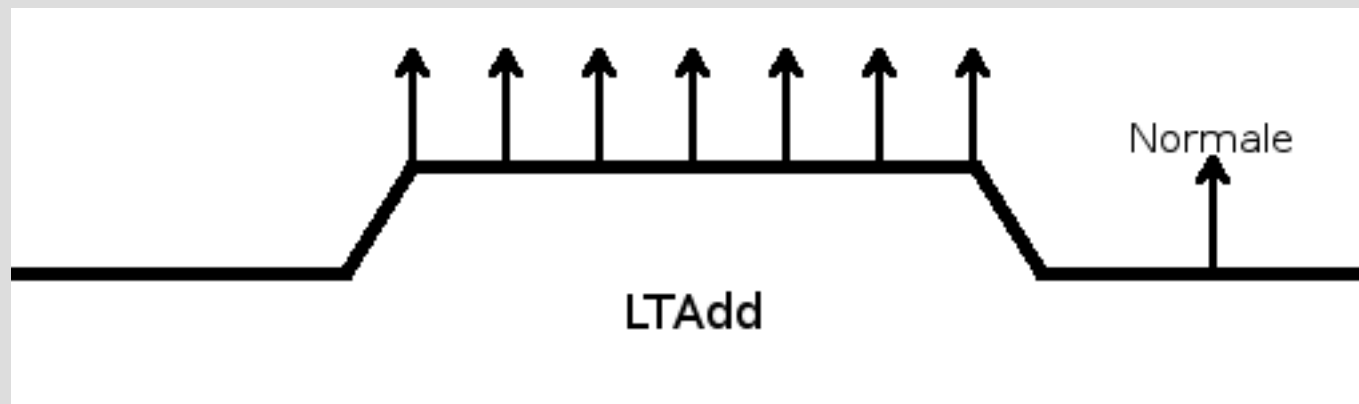
- **Outils à modification globale :**
  - *gtmove* : permet de déplacer un objet dans le repère scène.
  - *gtrotate* : permet de tourner un objet dans le repère scène.
  - *gtscale* : permet d'agrandir ou de rétrécir un objet dans le repère scène.

# Outils

- Outils à modification locale :

Ces outils ont une zone d'action (le « brush »).

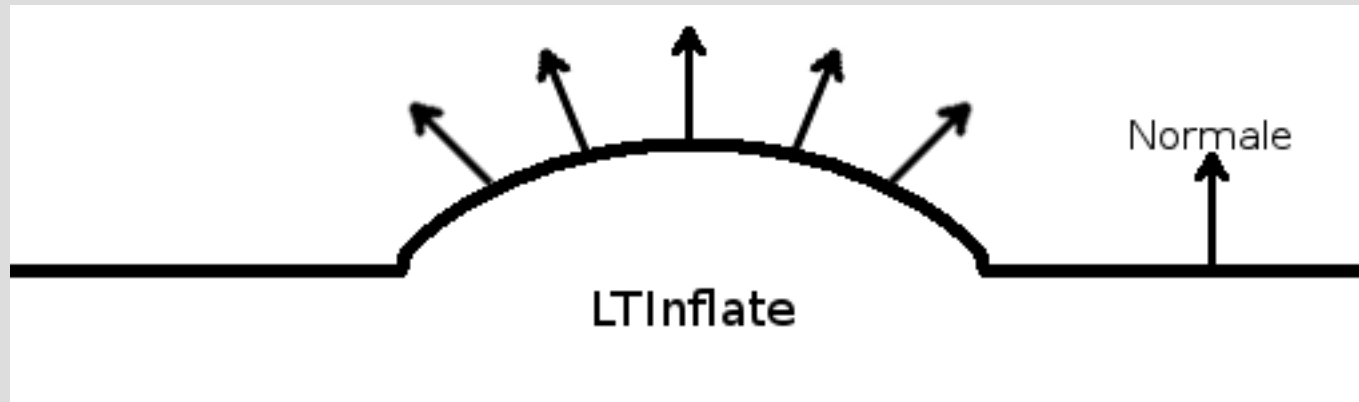
- *Ajout de matière :*



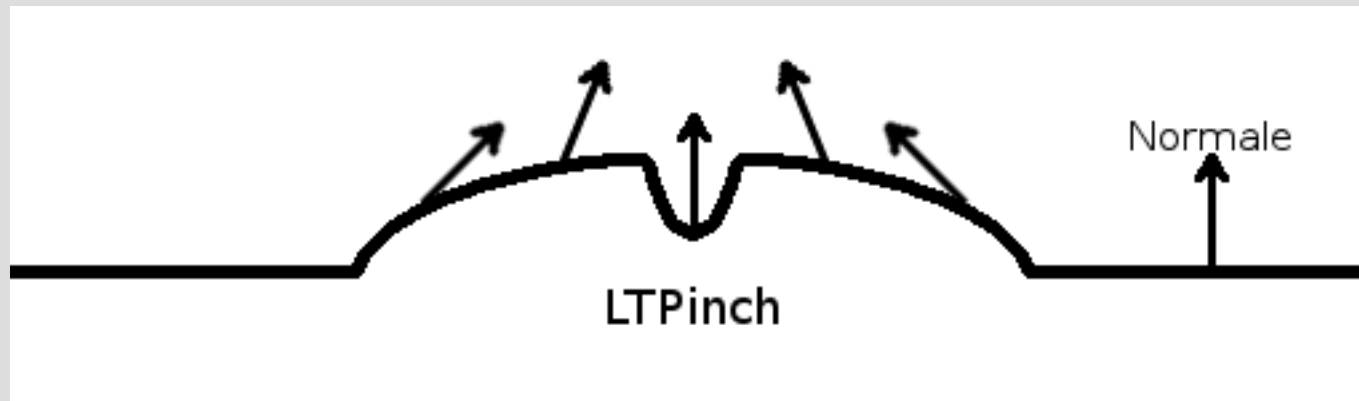


# Outils

- *Gonflement de matière :*



- *Pincement de la surface de l'objet :*



# Outils

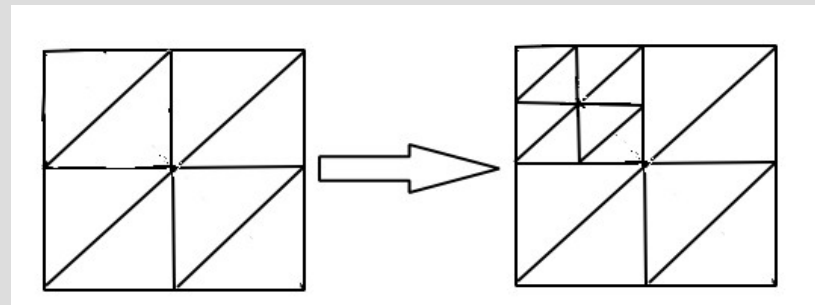
## - *Autres outils*

Lissage de matière

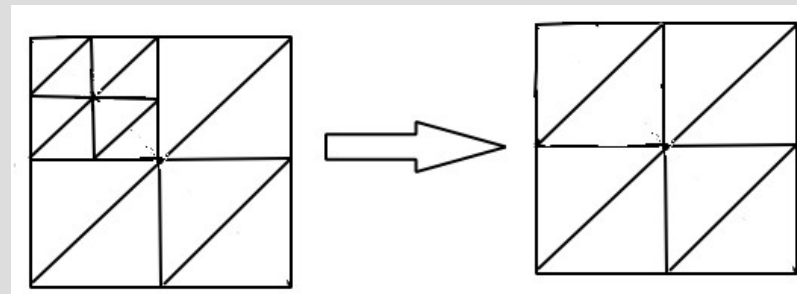
Déplacement de matière

## **Outils Spéciaux :**

Subdivision automatique :



Décimation automatique :



# Outils

→ Vidéo montrant les outils

## Conclusion et Perspectives

- Conclusion :
  - Objectifs atteints :
    - une API travaillée et efficace
    - une interface ergonomique et intuitive
    - divers maillages modèles prédéfinis
    - divers outils permettant de modifier un objet
- Perspectives d'amélioration :
  - Optimisation du programme.
  - Contenu : augmenter le nombre d'outils et de modèles
  - Maillage : fonctions avancées de maillage

**Merci !**



Merci de nous avoir écouté !

**- Team OpenSculpt -**