#### Теория адаптивного резонанса Гроссберга

Александр Панов

ИСА РАН

13 февраля 2015 г.

## Гроссберг

- Стефан Гроссберг, 75 лет специалист по когнитивным наукам, нейрофизиолог, математик.
- Профессор Бостонского университета.
- Scopus: более 380 статей, h-индекс 64.
- Работы с количеством цитирований более 1000:

#### Основные проблемы

- Проблема соотношения стабильности и пластичности в восприятии.
- Принцип дополняющих когнитивных процессов.
- Принцип послойной организации всех когнитивных процессов.
- Все состояния сознания являются состояниями резонанса.

#### WHAT

Spatially-invariant object learning and recognition

Fast learning without catastrophic forgetting

IT

#### WHERE

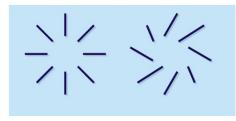
Spatially-variant reaching and movement

Continually update sensorymotor maps and gains

**PPC** 

#### MATCHING LEARNING

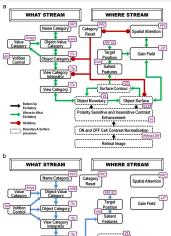
WHAT	WHERE
EXCITATORY	INHIBITORY
MATCH	MISMATCH



### Что, где и как в коре головного мозга

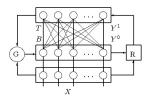
Дорсальный (Что?) и вентральный (Где?, Как?) пути обработки информации.

- Retina/LGN сетчатка/боковое коленчатое ядро.
- V1, V2, V3, V4 первичная и вторичные зоны зрительной коры.
- IT нижневисочная (инферотемпоральная) зона коры.
- ORB глазнично—лобная (орбитофронтальная) зона коры.
- LIP латеральная межтеменная (интрапариетальная) зона коры.
- РРС задняя теменная (париетальная) зона коры.
- PFC передняя лобная зона коры.
- FEF глазодвигательная кора.



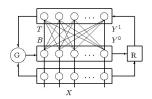


### Нейронная сеть ART-1



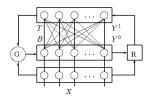
- Четыре функциональных модуля: слой сравнения, слой распознавания и два управляющих нейрона: сброса R и управления G.
- $\bullet$  Вектора  $X, Y^0, Y^1$  двоичные вектора.
- ullet Для нейронов слоя сравнения используется правило 2/3.

### Нейронная сеть ART-1



- Начальная фаза: G=0 при  $X=\{0,\ldots,0\}$ ; при поступлении ненулевого X принимаем G=1,  $Y^0=X$  и определяем  $Y^1=\{y_1^1,\ldots,y_n^1\}$ ,  $\forall i\neq w\ y_i^1=0,y_w^1=1$ , где w- индекс нейрона-победителя  $(\max_j\sum_iy_i^0*b_{ij})$  в слое распознавания, обнуляем управление G=0.
- Фаза сравнения: Новый выход слоя сравнения  $Y^0 = \{t_{1w}, \ldots, t_{mw}\} \wedge X$ ; если  $\|Y^0\|/\|X\| > \rho$ , то завершаем процесс, иначе возникает сигнал сброса, подавляется нейрон-победитель и начинается фаза поиска.
- Фаза поиска: так как нейрон победитель подавлен, то R обнуляется, G=0,  $Y^0=X$ , определяется новый нейрон-победитель и снова переходим к фазе сравнения.

#### Нейронная сеть ART-1

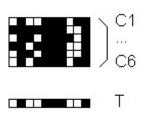


#### Окончание итерационного процесса:

- Найдётся запомненная категория, сходство которой с входным вектором X будет достаточным для успешной классификации. После этого запускается фаза обучения, в котором модифицируются веса  $b_{iw}$  и  $t_{iw}$  матриц B и T для победившего нейрона.
- В процессе поиска все запомненные категории окажутся проверенными, но ни одна из них не дала требуемого сходства. В этом случае входной образ X объявляется новым для нейросети, и ему выделяется новый нейрон в слое распознавания.

# Фаза обучения

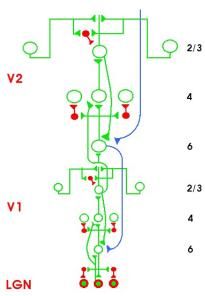
- Начальный значения матриц B и T должны удовлетворять соотношениям:  $b_{ij} < L/(L-1+m)$ ,  $t_{ij}=1$ , m- размерность входных данных (вектора X).
- ullet При нахождении подходящей категории по вектору  $Y^0 = \{y_1^0, \dots, y_m^0\}$   $b_{ij} = (L*y_i^0)/(L-1+\sum_k y_k^0), \ orall i \ t_{ij} = y_i^0.$
- Обучение, таким образом, сопровождается занулением все большего числа компонент матрицы T, оставшиеся ненулевыми компоненты определяют множество критических черт найденных категории.



#### Некоторые свойства модели

- По достижении стабильного состояния в результате обучения предъявление входного вектора будет сразу приводить к правильной классификации без фазы поиска, на основе прямого доступа.
- Процесс поиска устойчив.
- Процесс обучения устойчив. Обучение весов нейрона—победителя не приведёт в дальнейшем к переключению на другой нейрон.
- Процесс обучения конечен. Итоговое состояние для заданного набора образов будет достигнуто за конечное число итерации, при этом дальнейшее предъявление этих образов не вызовет циклических изменений значений весов.

# Принцип многослойности



## Дальнейшее развитие

- ART-2 переход от двоичных значений к непрерывным (действительным).
- ART-3 добавление нескольких слоёв для сжатия информации и абстрагирования. Резонанс возникает на некотором уровне иерархии. Введён механизм рефрактерного торможения.
- FuzzyART введение элементов нечёткой логики.
- ARTMAP, pART комбинация двух блоков ART-1 и ART-2 для регулировки параметра сброса (чувствительности).
- Много прикладных моделей: dARTEX, ARTPHONE и др.