

Александр Панов

Curriculum Vitae

Образование

- 2011–2015 Кандидат физико-математических наук по направлению «05.13.17 Теоретические основы информатики», Институт системного анализа РАН, Москва. Тема диссертации «Исследование методов, разработка моделей и алгоритмов формирования элементов знаковой картины мира субъекта деятельности», науч. руководитель Г. С. Осипов
- 2009—2011 Магистр прикладных математики и физики по направлению «Прикладные математика и физика», Московский физико-технический институт, Москва. Тема диссертации «Исследование и моделирование поведения коллектива интеллектуальных агентов с различной функциональностью», науч. руководитель Г. С. Осипов
- 2005–2009 Бакалавр физики по направлению «Физика», Новосибирский государственный университет, Новосибирск.

Опыт научно-педагогической работы

- 2015—по н.в. Доцент, Высшая школа экономики, факультет компьютерных наук, Москва. Семинарские занятия, майнор «Анализ данных».
- 2011-по н.в. Доцент, Московский физико-технический институт, кафедра информатики и вычислительной математики, Москва.

 Семинарские и лекционные занятия, «Основы операционных систем», «Основы объектно-ориентированного программирования», «Интеллектуальные системы управления в робототехнике»
 - 2011–2016 Ассистент, Российский университет дружбы народов, кафедра информационных технологий факультета естественных и физико-математических наук, Москва.

Лекции, «Интеллектуальные динамические системы», «Теоретические основы информатики», «Интеллектуальный анализ данных».

Опыт научной работы

- 2015—по н.в. Научный сотрудник, Высшая школа экономики, Лаборатория процессноориентированных информационных систем, Москва.
 - Компьютерное когнитивное моделирование: исследование методов обучению в задаче планирования поведения на основе знаковой картины мира.
- 2010-по н.в. Старший научный сотрудник, ФИЦ «Информатика и управление» РАН, лаборатория «Динамические интеллектуальные системы», Moscow, Russia.
 - Компьютерное когнитивное моделирование: исследование и моделирование процессов восприятия, планирования поведения, целеполагания и других высших когнитивных функций человека.
 - Предложены модели некоторых когнитивных функций на основе знакового опосредования.
 - Исследован процесс образования элементов картины мира субъекта деятельности (знаков).
 - Предложены и исследованы модели компонент знака на основе нейрофизиологических данных.
 - Разработаны алгоритмы распределения ролей в коалиции когнитивных агентов
 - Машинное обучение и распознавание изображений: разработка алгоритмов логического и гибридного методов анализа данных, разработка биологически правдоподобных алгоритмов распознавания изображений и сцен.
 - Разработан гибридный метод выявления причинно-следственных связей в массиве слабоструктурированной информации.
 - Предложен нейроморфный метод машинного обучения гетерархическая каузальная сеть.
 - Многоагентные системы и системы управления: исследование распределения ролей в коллективе агентов, разработка многоуровневых архитектур управления коллективами сложных технических объектов.
 - Разработана многоуровневая система управления коллективом когнитивных робототехнических систем STRL.

Научные гранты

В качестве руководителя

2016—по н.в. Гранты для постдоков, Российский фонд фундаментальных исследований (РФФИ).

Исследование механизмов и построение моделей обучения, основанных на знаковых представлениях, в задаче планирования коллективного поведения.

2016-по н.в. Гранты ориентированных фундаментальных исследований, Российский фонд фундаментальных исследований (РФФИ).

Разработка новых методов формирования баз знаний, поиска и адаптации прецедентов о существующих научно-технических решениях и технологиях по их текстовым описаниям на основе теории семантических сетей.

2014—2015 Гранты молодым ученым, Российский фонд фундаментальных исследований (РФФИ).

Исследование механизмов распределения ролей в коллективе интеллектуальных агентов при решении задачи выявления причинно-следственных связей на множестве событий предметной области.

В качестве ответственного исполнителя

2017-по н.в. Ориентированные фундаментальные исследования, РФФИ, руководиетль: Н. В. Чудова.

Сетевая модель знаковой картины мира и реализация в ней когнитивных функций.

2016—по н.в. Гранты по приоритетным направлениям исследований, Российский научный фонд (РНФ), руководитель: Г. С. Осипов.

Создание теории, методов и моделей децентрализованного управления поведением коллективов когнитивных робототехнических систем в недетерминированной среде.

2015—по н.в. Инициативные проекты, Российский фонд фундаментальных исследований (РФФИ), руководитель: Г. С. Осипов.

Нейрофизиологические и психологические основания знаковой картины мира и моделей когнитивных функций.

2012—2014 Инициативные проекты, Российский фонд фундаментальных исследований (РФФИ), руководитель: Г. С. Осипов.

Исследование управляемой сознанием деятельности и моделирование поведения и ролевой структуры коллектива интеллектуальных агентов.

Научные интересы

- компьютерное когнитивное модели- многоагентные системы рование
- семиотика планирование поведения
- робототехника машинное обучение

Научные сообщества и редколлегии

- 2017 Организатор молодежной школы по ИИ: ISyT 2017.
- 2016—по н.в. Член редколлегии журнала Biologically Inspired Cognitive Architectures: BICA Journal.
- 2016-по н.в. Член Сообщества биологически инспирированных когнитивных архитектур: BICA Society.
 - 2016–2017 Организатор международных конференций по биологически инспирированным когнитивным архитектурам: BICA 2016, BICA 2017.
- 2016-по н.в. Ментор студенческой лаборатории по ИИ: SLabAI.
- 2015-по н.в. Член Российской ассоциации искусственного интеллекта: РААИ.

Наукометрические индикаторы

- РИНЦ SPIN: 5115-9360, AuthorID: 724544, $N=23, N_5=22, h=5$
- Scopus AuthorID: 56504794900, ORCID: 0000-0002-9747-3837, N = 13, $N_5 = 13$, h = 3
- WebOfScience ResearcherID: L-9171-2013, $N=8, N_5=8, h=2$
 - Scholar Google Scholar ID: 6pij
IbMAAAAJ, $N=39,\,N_5=33,\,h=6$

Основные публикации

- 1. Osipov G. S., Panov A. I., Chudova N. V. Behavior control as a function of consciousness. I. World model and goal setting // Journal of Computer and Systems Sciences International. 2014. Vol. 53, no. 4. P. 517–529.
- 2. Osipov G. S., Panov A. I., Chudova N. V. Behavior Control as a Function of Consciousness. II. Synthesis of a Behavior Plan // Journal of Computer and Systems Sciences International. 2015. Vol. 54, no. 6. P. 882–896.
- 3. Панов А. И. Представление знаний автономных агентов, планирующих согласованные перемещения // Робототехника и техническая кибернетика. 2015. 4(9). 0.34—0.340.
- 4. Multilayer cognitive architecture for UAV control / S. Emel'yanov, D. Makarov, A. I. Panov, K. Yakovlev // Cognitive Systems Research. 2016. Vol. 39. P. 58–72.
- 5. Kiselev G. A., Panov A. I. Synthesis of the Behavior Plan for Group of Robots with Sign Based World Model // Interactive Collaborative Robotics / ed. by A. Ronzhin, G. Rigoll, R. Meshcheryakov. Springer, 2017. P. 83–94. (Lecture Notes in Computer Science).
- 6. *Panov A. I.* Behavior Planning of Intelligent Agent with Sign World Model // Biologically Inspired Cognitive Architectures. 2017. Vol. 19. P. 21–31.
- 7. Осипов Г. С., Панов А. И. Отношения и операции в знаковой картине мира субъекта поведения // Искусственный интеллект и принятие решений. 2017. № 4. С. 5—22.