



# KIV/TI - Semestrální práce

Kateřina Kratochvílová - A13B0364P

[dtwok8@students.zcu.cz](mailto:dtwok8@students.zcu.cz)

Jan Kohlíček - A13B0350P

[kohl@students.zcu.cz](mailto:kohl@students.zcu.cz)

21. listopadu 2016

# Obsah

<b>1</b>	<b>Zadání</b>	<b>1</b>
<b>2</b>	<b>Analýza úlohy</b>	<b>2</b>
<b>3</b>	<b>Implementace</b>	<b>3</b>
<b>4</b>	<b>Uživatelská příručka</b>	<b>4</b>
4.1	Spuštění aplikace . . . . .	4
<b>5</b>	<b>Závěr</b>	<b>5</b>

# Kapitola 1

## Zadání

Navrhnete konečněautomatový model pro řízení kotle na ohřev vody podle zadání:

Po stisknutí tlačítka START obsluhou systému začne napouštět kotel a po dosažení určité minimální úrovně hladiny zapne topné spirály. Po dosažení maximální hladiny kotle přestane napouštět a dokončí ohřev. Po dosažení stanovené teploty dojde k vypnutí topných spirál. Předpokládáme kontinuální odběr teplé vody, kotel musí být schopen vodu dopouštět.

Definujte potřebné vstupní a výstupní signály, automat popište přechodovým grafem.

Model řídicího automatu realizujte softwarově na základě principů popsaných v materiálu. Všechny signály od čidel modelujte vstupy od klávesnice, řídicí signál a informaci o stavu vypisujte textově na obrazovku.

# Kapitola 2

## Analýza úlohy

Kotle bude přijímat impulsové signály od čidel hladinoměru a teploměru. Vždy bude pomoc přijmout jen jeden signál, na který může reagovat vysláním neomezeným počtem signálů. Za těchto podmínek lze použít konečný automat Mealyho typu.

Stavy, kterými může kotel během celého cyklu projít: start, nečinnost, napouštění, topení, napouštění-topení,

Vstupní signály:

Výstupní signály:

# Kapitola 3

## Implementace

Simulace kotlu je konzolová aplikace, napsaná ve skriptovacím jazyce Python. Python byl zvolen pro jeho produktivnost z hlediska rychlosti psaní kódu.

# Kapitola 4

## Uživatelská příručka

### 4.1 Spuštění aplikace

Pro spuštění je potřeba mít nainstalovaný Python, který lze stáhnout z <https://www.python.org/downloads/>

Aplikaci spustíte ve složce projektu příkazem `"python boiler_controller"`.

Volitelné parametry:

- `-h ...` vypíše nápovědu
- `-v ...` vypíše verzi

# Kapitola 5

## Závěr

V semestrální práci jsme vytvořili návrh automatu a jeho následnou implementaci. Překvapilo nás, jak bylo obtížné a časově náročné navrhnout konečný automat, který by měl mít praktické použití. Tato zkušenost nám pomohla pochopit výhody a nevýhody konečných automatů.