选主元的高斯-约当 (Gauss-Jordan) 消元法解线性方程组 / 求逆矩阵

learnhard (codelast.com)

2011年03月13日

Abstract

Tagged on: Gauss-Jordan optimization 最优化 消元 线性方程组 选主元 高斯-约当 Category: Algorithm, 原创. 14 Comments

选主元的高斯-约当 (Gauss-Jordan) 消元法在很多地方都会用到,例如求一个矩阵的逆矩阵/解线性方程组(插一句: LM 算法求解的一个步骤),等等。 它的速度不是最快的,但是它非常稳定¹,同时它的求解过程也比较清晰明了,因而人们使用较多。 下面我就用一个例子来告诉你 Gauss-Jordan 法的求解过程吧。 顺便再提及一些注意事项以及扩展话题。

对本文中所提到的"主元"等概念的解释, 可以参考<mark>此链接</mark>。 假设有如下的方程组:

$$\begin{cases} x_1 + 3x_2 + x_3 = 11 \\ 2x_1 + x_2 + x_3 = 8 \\ 2x_1 + 2x_2 + x_3 = 10 \end{cases}$$
 (1)

写成矩阵形式就是: AX = B, 其中:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 11 \\ 8 \\ 10 \end{pmatrix}$$
 (2)

 $\mathbb{H} X = (X_1, X_2, X_3)^T$ o

现对矩阵 A 作初等行变换,同时矩阵 B 也作同样的初等变换,则当 A 化为单位矩阵的时候,有:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \mathbf{X} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} \tag{3}$$

显而易见, 我们得到了方程组的解 $\mathbf{X} = (1,2,4)^T$ 。

所以, 我们要以一定的策略, 对 $\bf A$ 和 $\bf B$ 施以一系列的初等变换 2 , 当 $\bf A$ 化为单位矩阵的时候, $\bf B$ 就为方程组的解。

选主元的 G-J 消元法通过这样的方法来进行初等变换: 在每一个循环过程中, 先寻找到主元, 并将主元通过行变换 (无需列变换) 移动到矩阵的主对角线上, 然后将主元所在的行内的所有元素除以主元, 使得主元化为 1; 然后观察主元所在的列上的其他元素, 将它们所在的行减去主元所在的行乘以一定的倍数, 使得主元所在的列内、除主元外的其他元素化为 0, 这样就使得主元所在的列化为了单位矩阵的形式。 这就是一个循环内做的工作。 然后, 在第二轮循环的过程中, 不考虑上一轮计算过程中主元所在的行和列内的元素, 在剩下的矩阵范围内寻找主元, 然后 (如果其不在主对角线上的话) 将其移动到主对角线上, 并再次进行列的处理, 将列化为单位矩阵的形式。 余下的步骤依此类推。 具体的计算过程的一个例子, 请看下面我举的求逆矩阵的过程。

如果要解系数矩阵相同、 右端向量不同的 n 个方程组, 在设计程序的时候, 没有必要"解 n 次方程组", 我们完全可以在程序中, 将所有的右端向量以矩阵的数据结构(类似于二维数组) 来表示, 在系数矩阵作行变换的时候, 矩阵里的每一个右端向量也做同样的变换, 这样, 我们在一次求解运算的过程中, 实际上就是同时在解 n 个方程组了, 这是要注意的地方 。

¹来自网上的定义:一个计算方法,如果在使用此方法的计算过程中,舍入误差得到控制,对计算结果影响较小,称此方法为数值稳定的 ² 过程如下:

¹ 交换矩阵的两行或列

² 用一个不为零的数乘矩阵的某一行或列

³ 用一个数乘矩阵某一行或列加到另一行或列上

那么, G-J 法为什么可以用来求逆矩阵?

假设 $\mathbf{A}\mathbf{X} = \mathbf{E}$, 其中, \mathbf{A} 为 n 阶系数矩阵(与上面的解线性方程组对照); \mathbf{E} 为单位矩阵, 即 $\mathbf{E} = (e_1, e_2, \cdots, e_n)$,其中 $e_i(i=1,2,\cdots,n)$ 为单位列向量; \mathbf{X} 为 n 个列向量构成的矩阵, 即 $\mathbf{X} = (x_1, x_2, \cdots, x_n)$, 其中 $x_i(i=1,2,\cdots,n)$ 为列向量。

于是,可以把等式 $\mathbf{AX} = \mathbf{E}$ 看成是求解 n 个线性方程组 $Ax_i = e_i (i = 1, 2, \dots, n)$, 求出了所有的 x_i 之后, 也即得到了矩阵 \mathbf{X} 。而由 $\mathbf{AX} = \mathbf{E}$ 可知, 矩阵 \mathbf{X} 是 \mathbf{A} 的逆矩阵, 即 $\mathbf{X} = \mathbf{A} - 1$ 。这样, 就求出了 \mathbf{A} 的逆矩阵了。于是, 求逆矩阵的过程被化成了解线性方程组的过程, 因此我们可以用 Gauss-Jordan 消元法来求逆矩阵。

求逆矩阵时,系数矩阵 ${\bf A}$ 和单位矩阵 ${\bf E}$ 可以共用一块存储区,在每一次约化过程中,系数矩阵逐渐被其逆矩阵替代。

在这里, 我用一个实际的例子来说明 G-J 法求逆矩阵的过程: 有如下的方程组:

$$\begin{cases} x_1 + 3x_2 + x_3 = 11 \\ 2x_1 + x_2 + x_3 = 8 \\ 2x_1 + 2x_2 + x_3 = 10 \end{cases}$$
(4)

显而易见, 该方程组对应的系数矩阵 A 和右端向量矩阵 B (此处只有一个右端向量) 分别为:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 11 \\ 8 \\ 10 \end{pmatrix}$$
 (5)

其实在求逆矩阵的过程中, 矩阵 ${\bf B}$ 无关紧要, 可以忽略, 不过此处还是把它写出来了。下面, 把单位矩阵 ${\bf E}$ 附在 ${\bf A}$ 的右边, 构成另一个矩阵 (${\bf A}|{\bf E}$):

$$(\mathbf{A}|\mathbf{E}) = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
 (6)

下面,我们就通过矩阵的初等变换 elementary transformation,将 A 化为单位矩阵 E,而 E 则化为了 A 的逆矩阵。以下是转化步骤:

1 主元选为 3, 所以将 Row1 (第一行) 与 Row2 (第二行) 交换:

$$\begin{pmatrix}
2 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\
1 & 3 & 1 & 1 & 0 & 0 \\
2 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1
\end{pmatrix}$$
(7)

2 主元所在行的所有元素除以主元:

$$\begin{pmatrix}
2 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\
\frac{1}{3} & \frac{3}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & 0 & 0 \\
2 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1
\end{pmatrix}$$
(8)

3 Row1 - Row2, $Row3 - (2 \times Row2)$:

$$\begin{pmatrix} 2 - \frac{1}{3} & 1 - \frac{3}{3} & 1 - \frac{1}{3} & 0 - \frac{1}{3} & 1 & 0 \\ \frac{1}{3} & \frac{3}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 2 - \frac{1 \times 2}{3} & 2 - \frac{3 \times 2}{3} & 1 - \frac{1 \times 2}{3} & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
(9)

9 式最终被计算为:

$$\begin{pmatrix}
1\frac{2}{3} & 0 & {}^{2}/_{3} & & -{}^{1}/_{3} & 1 & 0 \\
{}^{1}/_{3} & 1 & {}^{1}/_{3} & & {}^{1}/_{3} & 0 & 0 \\
1\frac{1}{3} & 0 & {}^{1}/_{3} & & -{}^{2}/_{3} & 0 & 1
\end{pmatrix}$$
(10)

(现在,原来的矩阵 A 有一列被化为了单位阵的形式)

4 重新选主元, 这一次主元选为 5/3 ,于是 $Row1 \div {}^5/{}_3$ (主元所在行的所有元素除以主元):

$$\begin{pmatrix} 5/3 \div 5/3 & 0 \div 5/3 & 2/3 \div 5/3 & -1/3 \div 5/3 & 1 \div 5/3 & 0 \div 5/3 \\ 1/3 & 1 & 1/3 & 1/3 & 0 & 0 \\ 1\frac{1}{3} & 0 & 1/3 & -2/3 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
(11)

11 式最终被计算为:

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & \frac{2}{5} & -\frac{1}{5} & \frac{5}{3} & 0 \\
\frac{1}{3} & 1 & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & 0 & 0 \\
1\frac{1}{3} & 0 & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & 0 & 1
\end{pmatrix}$$
(12)

5 $Row2 - (\frac{1}{3} \times Row1)$, $Row3 - (\frac{4}{3} \times Row1)$:

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & \frac{2}{5} \\
\frac{1}{3} - (1 \times \frac{1}{3}) & 1 - (0 \times \frac{1}{3}) & \frac{1}{3} - (\frac{2}{5} \times \frac{1}{3}) \\
1\frac{1}{3} & 0 & \frac{1}{3}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
-\frac{1}{5} & \frac{5}{3} & 0 \\
\frac{1}{3} - (-\frac{1}{5} \times \frac{1}{3}) & 0 - (\frac{5}{3} \times \frac{1}{3}) & 0 - (0 \times \frac{1}{3}) \\
-\frac{2}{3} & 0 & 1
\end{pmatrix}$$
(13)

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{2}{5} & -\frac{1}{5} & \frac{5}{3} & 0 \\ \frac{1}{3} - (1 \times \frac{1}{3}) & 1 - (0 \times \frac{1}{3}) & \frac{1}{3} - (\frac{2}{5} \times \frac{1}{3}) & \frac{1}{3} - (\frac{-1}{5} \times \frac{1}{3}) & 0 - (\frac{5}{3} \times \frac{1}{3}) & 0 - (0 \times \frac{1}{3}) \\ \frac{4}{3} - (1 \times \frac{4}{3}) & 0 - (0 \times \frac{4}{3}) & \frac{1}{3} - (\frac{2}{5} \times \frac{4}{3}) & -\frac{2}{3} - (-\frac{1}{5} \times \frac{4}{3}) & 0 - (\frac{5}{3} \times \frac{4}{3}) & 1 - (0 \times \frac{4}{3}) \end{pmatrix}$$
 (14)

式子 14 可以被简化为:

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & \frac{2}{5} & -\frac{1}{5} & \frac{3}{5} & 0 \\
0 & 1 & \frac{1}{5} & \frac{2}{5} & -\frac{1}{5} & 0 \\
0 & 0 & -\frac{1}{5} & -\frac{2}{5} & -\frac{4}{5} & 1
\end{pmatrix}$$
(15)

(现在,原来的矩阵 A 又有一列被化为了单位阵的形式)

6 重新选主元, 这一次主元选为 -1/5, 于是 $Row3 \div (-1/5)$ (主元所在行的所有元素除以主元):

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & \frac{2}{5} & -\frac{1}{5} & \frac{3}{5} & 0 \\
0 & 1 & \frac{1}{5} & \frac{2}{5} & -\frac{1}{5} & 0 \\
0 & 0 & 1 & 2 & 4 & -5
\end{pmatrix}$$
(16)

7 $Row1 - (2/5) \times Row3$, $Row2 - (1/5) \times Row3$:

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & -1 & -1 & 2 \\
0 & 1 & 0 & 0 & -1 & 1 \\
0 & 0 & 1 & 2 & 4 & -5
\end{pmatrix}$$
(17)

现在, 原来的矩阵 A 的所有列都被化为了单位阵的形式。

可见, 以上过程非常适合于计算机编程求解。

至此, 我们完成了从 \mathbf{A} 到 \mathbf{E} 的转换, 这个过程中使用了选主元的方法, 但没有使用列交换 。于是, 原来的单位 矩阵 \mathbf{E} 就变成了 $\mathbf{A}-1$, 即:

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 2\\ 0 & -1 & 1\\ 2 & 4 & 5 \end{pmatrix} \tag{18}$$

有人说, 在进行转化的过程中, 如果某一步发现选中的主元为 0, 怎么办? 当然, 这种情况就进行不下去了 (矩阵是奇异的)。