Conceito de Partição

A partição de um array consiste em dispor seus elementos de forma que à esquerda de um elemento A[s] fiquem os menores ou iguais a ele, e à direita, os maiores ou iguais. O elemento A[s] ficará em sua posição final no array ordenado, permitindo a classificação independente dos subarrays à esquerda e à direita.



Diferentemente do mergesort, que divide seus elementos de entrada de acordo com sua posição no array, o quicksort os divide de acordo com seu valor. Diferentemente do mergesort, onde a divisão do problema em dois subproblemas ocorre imediatamente, todo o trabalho no quicksort ocorre na etapa de divisão, sem a necessidade de combinar as soluções dos subproblemas.

> ALGORITHM Quicksort(A[I..r]) // Ordena um subarray pelo quicksort

// Entrada: Subarray do array A[0..n - 1], definido por seus índices esquerdo e direito

// Saída: Subarray A[l..r] ordenado em ordem não decrescente

s + Partition(A[l..r]) // s é uma posição de divisão Quicksort(A[l..s - 1])

Quicksort(A[s + 1..r])

Quicksort

Algoritmo de ordenação baseado na abordagem "divide and conquer".

ALGORITHM HoarePartition(A[I..r])

//Partitions a subarray by Hoare's algorithm, using the first element

//Input: Subarray of array A[0..n - 1], defined by its left and right // indices I and r (I < r)

//Output: Partition of A[l..r], with the split position returned as // this function's value

p ← A[I]

 $i \in I; j \in r+1$

repeat

repeat i ← i + 1 until A[i] ≥ p

repeat j ← j - 1 until A[j] ≤ p

swap(A[i], A[j])

until i ≥ j

swap(A[i], A[j]) //undo last swap when i≥j

swap(A[I], A[j])

return j

Execuções

Cbest(n) = 2Cbest(n/2) + n for n > 1, Cbest(1) = 0.

Cworst(n) = (n + 1) + n + ... + 3 = ((n + 1)(n + 2))/2 - 3

 $Cavg(n) \approx 2n \ln n \approx 1.39n \log 2 n$.

