IQMATH 的使用

Hdu freescale lab vu554377214@126.com

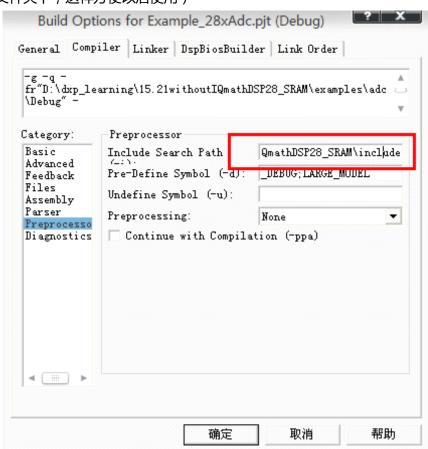
在 F2812 的 ROM 中,有 3K×16 位被保留用于存放数学公式表以及未来的开发。主要应用于高速度和高精度的实时计算,比同等程度的 ANSIC C 语言效率更高,同时可以节省用 户更多的设计和调试时间。

为了应用 IQmath, 首先要从 TI 官方网站下载 IQmath 库, 文档名称为 SPRC087。我们主 要应用库里面的: IQmath.cmd, IQmathLib.h, IQmath.lib.

1.在ccs 中新建一个空的工程iqmath.pjt。添加如下源文件(源文件根据自己的需求添加)。



2.然后编写头文件所在目录(具体目录,你们可能与我的不相同,我将 2812 的所有头文件都放在一个文件夹下,这样方便以后使用)

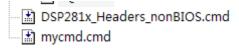


3.然后添加库文件



添加lib文件用,文件名必须一致,然后中间用";"隔开。

4.添加下面2个cmd 文件。



具体说明:

IQMATH 段和查找表

一些IQmath 函数需要使用查找表。这些表中很多嵌入在了 28x 设备的boot rom 中。 IQmathTables 段中包含一些经常使用的 IQmath 函数的查找表,包括 IQdiv, IQsin, IQcos, IQsqrt 和 IQatan2。IQmathTables 存在于所有 28x 系列的 boot room 中,因此,在CMD 文件中,这个段必须被识别为"NOLOAD"类型。

Device	Assembly Section Name (i.esect)	Boot ROM Location
281x	IQmathTables	0x3FF000

```
MEMORY
{
PAGE 0:
    PRAMH0 (RW) : origin = 0x3f8000, length = 0x001000
PAGE 1:
    IQTABLES (R) : origin = 0x3f9000, length = 0x000050
    DRAMH0 (RW) : origin = 0x3f9000, length = 0x001000
}
SECTIONS
{
    IQmathTables : load = IQTABLES, type = NOLOAD, PAGE = 1
    IQmathTablesRam : load = DRAMH0, PAGE = 1
    IQmath : load = PRAMH0, PAGE = 0
}
```

按照上述事例,新建一个 cmd输入以下代码,或者将文档里的 mycmd.cmd加到工程里面去。

```
-stack 400H
MEMORY
PAGE 0:
   RAMMO
               : origin = 0x000000, length = 0x000400
                 : origin = 0x3F8000, length = 0x0000002
: origin = 0x3F8002, length = 0x001FFE
: origin = 0x3FFFC0, length = 0x000002
   BEGIN
   RAMHO
    RESET
   VECTORS
                 : origin = 0x3FFFC2, length = 0x00003E
                  : origin = 0x0080000, length = 0x020000
    SRAM
    IQTABLES(R): origin = 0x3FF000, length = 0x000b50
PAGE 1:
              : origin = 0x000400, length = 0x000400
    RAMM1
                : origin = 0x008000, length = 0x001000
: origin = 0x009000, length = 0x001000
   RAMLO
   RAML1
```

```
SECTIONS
   /* Setup for "boot to HO" mode:
      The codestart section (found in DSP28_CodeStartBranch.asm)
      re-directs execution to the start of user code.
     Place this section at the start of HO */
                   : > VECTORS
                                     PAGE = 0
   vectors
                    : > BEGIN,
                                     PAGE = 0
  codestart
                   : > RAMHO
                                     PAGE = 0
  ramfuncs
                                     PAGE = 0
                   : > RAMHO,
                                     PAGE = 0
                   : > RAMHO,
  .cinit
                    : > RAMHO,
                                     PAGE = 0
  .pinit
  .switch
                   : > RAMMO,
                                     PAGE = 0
                   : > RESET,
                                    PAGE = 0, TYPE = DSECT /* not used, */
  .reset
                                     PAGE = 1
                   : > RAMM1,
  .stack
                    : > RAML1,
                                     PAGE = 1
  .ebss
                   : > RAML1,
                                     PAGE = 1
  .econst
                    : > RAML1,
                                     PAGE = 1
   .esysmem
                                  PAGE = 0, type = NOLOAD
   IQmathTables : > IQTABLES,
IQmath : > RAMHO,
                                     PAGE = 0
```

5.添加GEL文件,这个是用CCS调试的时候用的



到此Iqmath是添加完成了,接下来就是Iqmath的应用了!

一个例题:

现在来编写 main.c 函数。

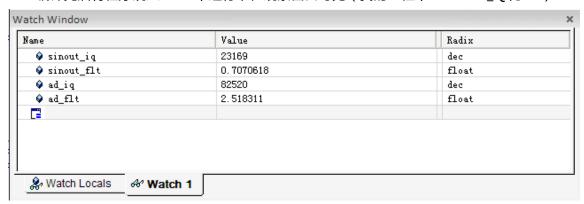
如图所示:

PS: 我 加 入 了 GPIO 程 序 , 就 一 个 简 单 的 翻 动 作 。 因 为 之 前 我 编 译 的 时 候 没 有 DSP281x_Headers_nonBIOS.cmd 添加进去,仅仅一个 mycmd.cmd 文件,编译还是能通过 的。IQ 指令也能正常执行,也能通过 watch 窗口观察数值变化,但是实际用示波器观察端口值不会翻转变 化。

这也是我发现的一个不知名 bug! 所以加入一段 GPIO 的程序来测试下。

```
#include "DSP281x_Device.h"
#include "IQmathLib.h"
#define GLOBAL_Q 15
                       //全局Q15格式
#define PI 3.14159
#define ad_in 55000 //ADRESULEn中的值
float sinout_flt, ad_flt;
_iq sinout_iq,ad_iq;
_iq a, b;
void main(void)
  InitSysCtrl();
  InitGpio();
  //InitXintf();
  DINT:
  IER=0X0000;
  IFR=0X0000:
  GpioDataRegs.GPADAT.all=Oxffff;
  sinout_iq = IQsin(IQmpv(IQ(0.25), IQ(PI))); // \#sin(\pi/4)
  ad_iq=_IQdiv(_IQ(ad_in),_IQ(21840)); //这里是计算一个AD的值, 21840=65520/3
  sinout_flt=_IQtoF(sinout_iq); //转换浮点数
  ad_flt=_IQtoF(ad_iq);
  for(;;)
  GpioDataRegs.GPADAT.all=~GpioDataRegs.GPADAT.all; //电平翻转
  for(a=0;a<2000;a++) //简易延时
  for (b=0; b<500; b++)
  <u>{</u>;}
```

编译完后将程序烧入 DSP 中运行,在观察窗口可见(我的工程中 GLOBAL_Q 为15)



另一个例子

```
#include "DSP281x_Examples.h"

#define GLOBAL_Q 16
#include "IQmathLib.h"

#define PI 3.14159

long GlobalQ = GLOBAL_Q;

#define PWM_PERIOD 500

#define PWM_DUTY 0.5
_iq Ua;
_iq a = _IQ(1);
void main()

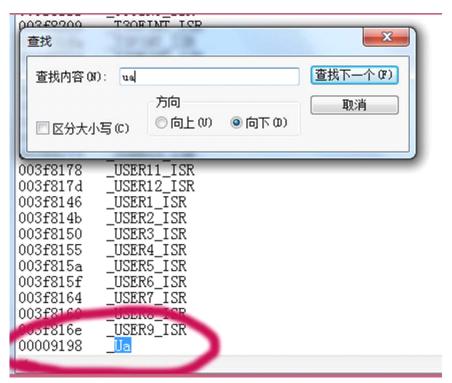
{
    InitSysCtrl();
    DINT;
    IER = 0x0000;
    IFR = 0x0000;
    Ua = _IQmpy(_IQ(PWM_PERIOD),_IQ(PWM_DUTY));

    for(;;)
    {
    }
}
```

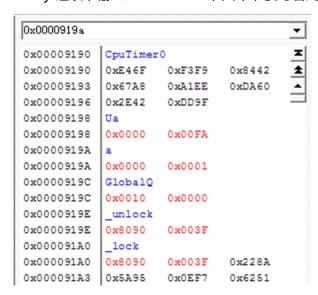
在你的工程所在的文件夹里,进入 DEBUG 文件夹。

共享 ▼ 刻录 新建文件夹			
全	修改日期	类型	大小
DSP281x_CodeStartBranch	2011/4/8 21:30	OBJ 文件	2 KB
DSP281x_CpuTimers	2011/4/8 21:30	OBJ 文件	6 KB
DSP281x_DefaultIsr	2011/4/8 21:30	OBJ 文件	37 KB
DSP281x_GlobalVariableDefs	2011/4/8 21:30	OBJ 文件	115 KB
DSP281x_PieCtrl	2011/4/8 21:30	OBJ 文件	6 KB
DSP281x_PieVect	2011/4/8 21:30	OBJ 文件	17 KB
DSP281x_SysCtrl	2011/4/8 21:30	ORI V #	10 VP
iqmath iqmath	2011/4/8 21:42	Linker Address	18 KB
iqmath	2011/4/8 21:42	OUT文件	138 KB
main	2011/4/8 21:42	OBJ 文件	3 KB

打开上图圈圈中的文件。



搜索Ua,即可找到程序烧入DSP后,该变量在内存中的具体位置。 在View菜单中选择Memory选项,输入0x00009198,回车,便可看到下图。



Ua 的值是 250, GLOBAL_Q 的格式为 16,相当于一个 32 位数中,小数点在第 16 位, 故 Ua 的"原本"(即在内存中的实际存储)的值为 250<<16,2 进制表示为 0x00FA0000。同理,变量a 的值"原本"为0x00010000,但通过IQ 表示后,即为1。

Q 格式的选择

IQmath 一共提供了 30 种 Q 格式,具体选择哪种格式要兼顾精度和值的大小依据下表 而定:

Data Type		Resolution/Precision	
	Range Max		
_iq30	-2	1.999 999 999	0.000 000 001
_iq29	-4	3.999 999 998	0.000 000 002
_iq28	-8	7.999 999 996	0.000 000 004
_iq27	-16	15.999 999 993	0.000 000 007
_iq26	-32	31.999 999 985	0.000 000 015
_iq25	-64	63.999 999 970	0.000 000 030
_iq24	-128	127.999 999 940	0.000 000 060
_iq23	-256	255.999 999 981	0.000 000 119
_iq22	-512	511.999 999 762	0.000 000 238
_iq21	-1024	1023.999 999 523	0.000 000 477
_iq20	-2048	2047.999 999 046	0.000 000 954
_iq19	-4096	4095.999 998 093	0.000 001 907
_iq18	-8192	8191.999 996 185	0.000 003 815
_iq17	-16384	16383.999 992 371	0.000 007 629
_iq16	-32768	32767.999 984 741	0.000 015 259
_iq15	-65536	65535.999 969 482	0.000 030 518
_iq14	-131072	131071.999 938 965	0.000 061 035
_iq13	-262144	262143.999 877 930	0.000 122 070
_iq12	-524288	524287.999 755 859	0.000 244 141
_iq11	-1048576	1048575.999 511 719	0.000 488 281
_iq10	-2097152	2097151.999 023 437	0.000 976 563
_iq9	-4194304	4194303.998 046 875	0.001 953 125
_iq8	-8388608	8388607.996 093 750	0.003 906 250
_iq7	-16777216	16777215.992 187 500	0.007 812 500
_iq6	-33554432	33554431.984 375 000	0.015 625 000
_iq5	-67108864	67108863.968 750 000	0.031 250 000
_iq4	-134217728	134217727.937 500 000	0.062 500 000
_iq3	-268435456	268435455.875 000 000	0.125 000 000
_iq2	-536870912	536870911.750 000 000	0.250 000 000
_iq1	-1073741824	1 073741823.500 000 000	0.500 000 000

例如将数 5.0 转为 Q 格式,只能从_iq1~_iq28 里面选择,而不能转化为_iq29 和 _iq30 表示,因为_iq29 能转化的最大值为 3.999999998,否则会发生溢出。所以在定 Q 格式时要 对数的范围做一下估计。也正是由于这个原因,有些三角函数不能采用_iq30 格式。

使用IQmath GEL 文件来调试

IQmath GEL 文件包含GEL 函数来帮助在watch 窗口中观察IQ 变量,并且允许通过对话 框来设置IQ 变量的值。

步骤1: 定义"GlobalQ"变量 在用户的一个源

文件中,添加如下语句:

long GlobalQ = GLOBAL_Q;

这个变量被GEL函数使用

步骤2:

装载IQmath.gel 到用户工程

中。步骤3:

要在watch 窗口中观察IQ 变量, 在watch 窗口中输入以下命令。

_IQ(VarName) ;GLOBAL_Q value;

_IQN(VarName) ;N=1 to 30

Name	Value	Туре	Radix
	0.7070923	float	float
	3.848679	float	float

选择GLOBAL_Q值

在一个应用在需要考虑到数据的精度和范围,高精度必然会使数据的范围变小,因此系统设计者必须权衡精度和范围,然后设置GLOBAL_Q的值。

情况1:

默认的 GLOBAL_Q 是 24,可以在 IQmathLib.h 文件中修改这个值,用户可以自己选择 Q1 到 Q29 作为 GLOBAL_Q 的值,修改这个值后,意味着所有的 GLOBAL_Q 函数将会使用这个值来表示多有IQ 数据,除非这个符号在源文件中被重载。

IQmathLib.h : Selecting GLOBAL_Q format				
#ifndef #define #endif	GLOBAL_Q GLOBAL_Q	24	/* Q1 to Q29	*/

情况2:

一个完整的系统可能包含各种模块,每个模块又可能要求有不同的数据精度,因此每个模块可能都要单独设置GLOBAL_Q的值。

MODULE6.C : Selecting Local Q format

#define GLOBAL_Q 27 /* Set the Local Q value */
#include <IQmathLib.h>

记住,要在包含头文件之前定义GLOBAL_Q的值。

IQmath 命名规则

每种IQmath 函数都有2种类型

GLOBAL_Q 函数:

•	_IQsin(A)	/* High Precision SIN	*/
•	_IQcos(A)	/* High Precision COS	*/
•	_IQrmpy(A,B)	/* IQ multiply with rounding	*/
•	_IQmpy(A,B)	/* IQ multiply	*/
Q	格式特殊函数		
•	_IQ29sin(A)	/* High Precision SIN: input/output are in Q29	*/
•	_IQ28sin(A)	/* High Precision SIN: input/output are in Q28	*/
•	_IQ27sin(A)	/* High Precision SIN: input/output are in Q27	*/
•	_IQ26sin(A)	/* High Precision SIN: input/output are in Q26	*/
•	_IQ25sin(A)	/* High Precision SIN: input/output are in Q25	*/
•	_IQ24sin(A)	/* High Precision SIN: input/output are in Q24	*/