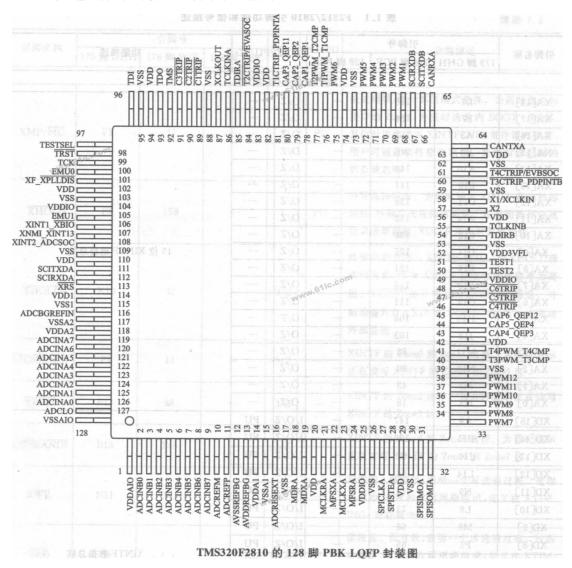
TMS320F2812/2810 DSP 的引脚功能介绍

表 1. 1 为 F281x 系列 DSP 引脚定义及功能介绍。所有数字输入引脚均为 TTL 兼容。所有输出脚均为 3. 3 V CMOS 电平,输入脚不允许接 5 V。内部有的引脚有 100uA(或 20 uA)的上拉/下拉电流。



说明:

- ①典型引脚的输出驱动能力为 4 mA, 但 TDO、XCLKOUT、XF、XINTF、EMUO 以及 EMU1 引脚为 8 mA。
- ②I=输入, 0=输出, Z=高阻抗。
- ③PU=引脚内部上拉, PD=引脚内部下拉。
- 另外,要注意上电顺序。在电源脚达到3.3 V 电压以前,不要驱动其他引脚。

F2812/2810 引脚功能和信号描述

| 71 min 6-16 | 引脚号 | | - (0 (| _ | 功能描述 | | | | | | |
|-------------|----------------|----------|--------------|------------|--------------|--|--|--|--|--|--|
| 引脚名称 | 179脚GHH | 176脚PGF | 128脚PBK I/O/ | Z PU/PD | | | | | | | |
| | XINTF信号(仅2812) | | | | | | | | | | |
| XA[18] | D7 | 158 | 0/Z | | | | | | | | |
| XA[17] | В7 | 156 • | 0/Z | | | | | | | | |
| XA[16] | A8 | 152 | 0/Z | | | | | | | | |
| XA[15] | В9 | 148 | 0/Z | | | | | | | | |
| XA[14] | A10 | 144 | 0/Z | | | | | | | | |
| XA[13] | E10 | 141 | 0/Z | | | | | | | | |
| XA[12] | C11 | 138 | 0/Z | | | | | | | | |
| XA[11] | A14 | 132 | 0/Z | | | | | | | | |
| XA[10] | C12 | 130 | 0/Z | | | | | | | | |
| XA[9] | D14 | 125 | 0/Z | | 19位XINTF地址总线 | | | | | | |
| XA[8] | E12 | 121 | o/Z | | | | | | | | |
| XA[7] | F12 | 118 | 0/Z | | | | | | | | |
| XA[6] | G14 | 111 | 0/Z | | | | | | | | |
| XA[5] | H13 | 108 | 0/Z | | | | | | | | |
| XA[4] | J12 | 103 | 0/Z | | | | | | | | |
| XA[3] | M11 | 85 | 0/Z | | | | | | | | |
| XA[2] | N10 M2 | 80 | 0/Z 0/Z | | | | | | | | |
| XA[1] | M2 G5 | 43 18 | 0/Z | | | | | | | | |
| XA[0] | | | | | | | | | | | |
| XD[15] | A9 | 147 | I/0/ | PU | | | | | | | |
| XD[14] | B11 | 139 | 1/0/ | PU | | | | | | | |
| XD[13] | J10 | 97 | I/o/ | PU | | | | | | | |
| XD[12] | L14 | 96 | 1/0/ | PU | | | | | | | |
| XD[11] | N9 | 74 | I/o/ | PU | | | | | | | |
| XD[10] | L9 | 73 | I/C1 | PU | | | | | | | |
| XD[9] | M8 | 68 | I/0/ | PU | | | | | | | |
| XD[8] | P7 | 65 | I/CI | PU | 16位XINTF数据总线 | | | | | | |
| XD[7] | L5 | 54 | , {Q} | | | | | | | | |
| XD[6] | L3 | 39 | I/0/ | PU | | | | | | | |
| XD[5] | Ј5 | 36 | I/0/ | PU | | | | | | | |
| XD[4] | К3 | 33 | I/o/ | PU | | | | | | | |
| XD[3] | Ј3 | 30 | I/CI | PU | | | | | | | |
| XD[2] | Н5 | 27 | I/CI | PU | | | | | | | |
| XD[1] | Н3 | 24 | I/0/ | PU | | | | | | | |
| XD[0] | G3 | 21 | I/0/ | PU | | | | | | | |

续表 1. 1

| | | | | | | 7,7,7, |
|--------|---------|---------|---------|-----------|--------|--|
| 引脚名称 | 引脚号 | | | T /0 / | PU/PD | 功能描述 |
| | 179脚GHH | 176脚PGF | 128脚PBK | I/0/ Z | FU/FD | 均配抽处 |
| | | | XINTF | 信号(作 | 又2812) | |
| XMP/MC | F1 | 17 | | Ι | PD | 微处理器/微计算机模式选择。为高时选外部 接口的Zone7I为低时选片内B00T—R0M。 复位时该信号在XINTFCNF2寄存器内锁存, 用户可通过软件修改该位。复位后该引脚的 |

| XHOLD | E7 | 159 | Ι | PU | 外部保持请求。为低时请求XINTF释放外部总线,外部总线保持高阻抗。在当前操作完成 |
|-------------------|-----|-----|-----|----|--|
| XHOLDA | K10 | 82 | 0/z | | 外部保持应答。XINTF确认一个XHOLD 请求时为低,所有XINTF总线和选通信号为高阻。XHOLD信号释放时XHOLDA释放。外• 部设备只有在XHOLDA有效(低)时才能驱动 |
| XZCS0ANDI | P1 | 44 | 0/Z | | XINTF的Zone0和Zone1选择。为低时表示 正在读写XINTF的Zone0和Zone1区 |
| XZCS2 | P13 | 88 | 0/Z | | XINTF的Zone2选择。为低时表示正在读写 XINTF的Zone1区 |
| XZCS6AND7 | B13 | 133 | o/z | | XINTF的Zone6和Zone7选择。为低时表示 正在读写XINTF的Zone6和Zone7区 |
| XWE | N11 | 84 | o/Z | | 写使能。低有效,表明一个写选通过程。过程由起始、有效和收尾周期组成,定义在XTIM-NGx寄存器中 |
| XRD | М3 | 42 | 0/Z | | 读使能。低有效,表明一个读选通过程。过程由起始、有效和收尾周期组成,定义在XTIM-NGx寄存器中。 |
| XR/\overline{W} | N4 | 51 | 0/Z | | 读/非写选通。通常为1。为低时表亲写正在进行;为高时表示读正在进行 |
| XREADY | 136 | 161 | Ι | PU | 准备好信号。插入1时表示外围已经准备好可完成一个读写过程。XREADY可配置成同步或异步输人 |

续表 1. 1

| 引脚名称 | 引脚号 | | | T /O / | PU/PD | 功能描述 |
|--------------|---------|---------|---------|-----------|-------|--|
| 71,044-72170 | 179脚GHH | 176脚PGF | 128脚PBK | I/0/ z | PU/PD | 功能抽处 |
| | | | JTAG和 | 其他杂 | 散信号 | |
| X1/XCLKIN | К9 | 77 | 58 | Ι | | 振荡器输入。注意该脚由数字电源VDD供电,供电电压为1.8 V(或1.9 V),丽不是3.3 V的I/0电源。可以用~个二极管钳位或采用1.8 V振荡器,确保输入电压不超过1.8 V(或1.9 V) |
| Х2 | M9 | 76 | 57 | 0 | | 振荡器输出。也可和X1/XCLKIN一起外接 外部无源晶振,组成振荡电路 |
| XCLKOUT | F11 | 119 | 87 | 0 | | 时钟输出。来自SYSCLKOUT,用于外部等 待状态的产生或作为通用时钟源。复位后 XCLKOUT=SYSCLKOUT/4。将XINTC— NF2寄存器中的位3(CLKOFF)置1,可关掉 XCLKOUT,以节省功耗 |
| TESTSEL | A13 | 134 | 97 | Ι | PD | 测试脚, 必须接地 |
| XRS | D6 | 160 | 113 | 1/o | | 复位脚(输人)和看门狗复位(输出)。文两可引起DSP运行的结束,PC指针将指向保存在0x3FFFC0中的地址。当 XRS 为1后,开始运行PC指向地址中所包含的代码。看门狗复位时该脚变低。该脚为漏极开路,内部上拉。外部也应接漏极开路驱动器 |
| TEST1 | M7 | 67 | 51 | I/0 | | 测试脚,该脚应空置 |

| TEST2 | N7 | 66 | 50 | I/0 | | 测试脚,该脚应空置 | | | |
|--------|-----|-----|-----|-----------|----|---|--|--|--|
| JTAG信号 | | | | | | | | | |
| TRST | B12 | 135 | 98 | Ι | PD | JTAG测试复位脚。为1时将DSP的控制权交给扫描系统;为0时DSP处于独立运行状态。注意不要在TRST上接上拉电阻,因为有内部下拉。在高噪声环境下可能还要外接一个下拉电阻,一般为2.2 Kf1,取决于所用仿真头的驱动能力 | | | |
| TCK | A12 | 136 | 99 | _ | PU | JTAG测试时钟。内部上拉 | | | |
| TMS | D13 | 126 | 93 | I | PU | JTAG测试模式选择。在TCK上升沿,该串 行控制输入被锁存进TAP控制器 | | | |
| TDI | C13 | 131 | 96 | I | PU | JTAG测试数据输入。在TCK上升沿,TDI 可锁存进被选择的寄存器中 | | | |
| TD0 | D12 | 127 | 93 | 0/z | | JTAG扫描输出,测试数据输出。在TCK上 升沿,被选寄存器的内容移出TD0 | | | |
| EMUO | D11 | 137 | 100 | I/0/ Z | PU | 仿真脚0。TRST为1时作为来自或通向仿真器的中断 | | | |
| EMU1 | С9 | 146 | 105 | I/0/ z | PU | 仿真脚1。TRST为1时作为来自或通向仿真器的中断 | | | |

续表 1. 1

| 引脚名称 | | = /o / | DII /DD | 44 444 AA 4.T | | | |
|------------|---------|----------------|---------|---------------|-------|---|--|
| 5 脚名你 | 179脚GHH | 79脚GHH 176脚PGF | | I/0/ Z | PU/PD | 功能描述 | |
| | | • | ADC核 | 模拟输え | 入信号 | | |
| ADCINA7 | В5 | 167 | 119 | I | | | |
| ADCINA6 | D5 | 168 | 120 | Ι | | | |
| ADCINA5 | E5 | 169 | 121 | | | | |
| ADCINA4 | A4 | 170 | 122 | Ι | | | |
| ADCINA3 | /34 | 171 | 123 | I | | | |
| ADCINA2 | C4 | 172 | 124 | I | | | |
| ADC1NA1 | D4 | 173 | 125 | I | | | |
| ADCINA0 | A3 | 174 | 128 | I | | 8通道模拟输入。内接采样/保持电路。在 | |
| ADCINB7 | F5 | 9 | 9 | | | VDDA1、VDDA2和VDDA10上电前,ADC输入脚 不应被驱动 | |
| ADCINB6 | D1 | 8 | 8 | I | | 712100100000000000000000000000000000000 | |
| ADCINB5 | D2 | 7 | 7 | I | | | |
| ADCINB4 | D3 | 6 | 6 | Ι | | | |
| ADC1NB3 | C1 | 5 | 5 | I | | | |
| ADC1NB2 | B1 | 4 | 4 | I | | | |
| ADCINB1 | C3 | 3 | 3 | I | | | |
| ADCINB0 | C2 | 2 | 2 | | | | |
| ADCREFP | E2 | 11 | 11 | 0 | | ADC模拟参考输出(2 V)。需外接10uF低ESR(50 mΩ~1.5Ω)陶瓷旁路电容到地 | |
| ADCREFM | E4 | 10 | 10 | 0 | | ADC考输出(1 V)。需外接10uF低 ESR(50 mΩ~1.5Ω)陶瓷旁路电容到地 | |
| ADCRESEXT | F2 | 16 | 16 | 0 | | ADC外部电流偏置电阻(24.9 KΩ±5%) | |
| ADCBGREFIN | Е6 | 164 | 116 | Ι | | 测试脚,空置 . | |
| AVSSREFBG | E3 | 12 | 12 | Ι | | ADC模拟地 | |
| AVDDREFBG | E1 | 13 | 13 | Ι | | ADC模拟部分的电源(3.3 V) | |
| ADCL0 | В3 | 175 | 127 | I | | 模拟输入的公共地,接到模拟地 | |
| VSSA1 | F3 | 15 | 15 | Ι | | ADC模拟地 | |

| VSSA2 | C5 | 165 | 117 | Ι | ADC模拟地 |
|--------|----|-----|-----|---|----------------------|
| VDDA1 | F4 | 14 | 14 | - | ADC模拟电源(3.3 V) |
| VDDA2 | A5 | 166 | 118 | _ | ADC模拟电源(3.3 V) |
| VSS1 | C6 | 163 | 115 | Ι | ADC数字地 |
| VDD1 | A6 | 162 | 114 | * | ADC数字1.8 V(或1.9 V)电源 |
| VDDAIO | B2 | 1 | 1 | | 3.3V模拟I/0电源 |
| VSSAIO | A2 | 176 | 128 | Ι | 模拟I/0地 |

续表 1. 1

| 7 L 114m (2) 17 A | 引脚号 | | | | DII /DD | T-1-45C-1+1-2-4 | |
|-------------------|---------|---------|---------|------|---------|--|--|
| 引脚名称 | 179脚GHH | 176脚PGF | 128脚PBK | I/0/ | PU/PD | 功能描述 | |
| 电源信号 | | | ı | | | | |
| VDD | H1 | 23 | 20 | | | | |
| VDD | L1 | 37 | 29 | | | | |
| VDD | P5 | 56 | 42 | | | | |
| VDD | P9 | 75 | 56 | | | | |
| VDD | P12 | | 63 | | | | |
| VDD | K12 | 100 | 74 | | | 1.8 V或1.9 V内核数字电源脚 | |
| VDD | G12 | 112 | 82 | | | | |
| VDD | C14 | 128 | 94 | | | 1 | |
| VDD | B10 | 143 | 102 | | | | |
| VDD | C8 | 154 | 110 | | | | |
| VSs | G4 | 19 | 17 | | | | |
| VSS | K1 | 32 | 26 | | | | |
| VSS | L2 | 38 | 30 | | | | |
| VSS | p4 | 52 | 39 | | | | |
| VSS | К6 | 58 | | | | | |
| VSS | P8 | 70 | 53 | | | | |
| VSS | M10 | 78 | 59 | | | | |
| VSS | L11 | 86 | 62 | | | 内核和数字I/0地 | |
| VSS | K13 | 99 | 73 | | | 內核性致于1/0地 | |
| VSS | J14 | 105 | | | | | |
| VSS | G13 | 113 | | | | 1 | |
| VSS | E14 | 120 | 88 | | | | |
| VSS | B14 | 129 | 95 | | | | |
| VSS | D10 | 142 | | | | | |
| VSS | C10 | | 103 | | | | |
| VSS | В8 | 153 | 109 | | | | |
| VDDIO | Ј4 | 31 | 25 | | | | |
| VDD10 | L7 | 64 | 49 | | |] | |
| VDDIO | L10 | 81 | | | | 0.0 以 /0米台市海川明 | |
| VDDIO | N14 | | | | | 3.3 VI/O数字电源引脚 | |
| VDDIO | G11 | 114 | 83 | | | | |
| VDDIO | E9 | 145 | 104 | | |] | |
| VDD3VFL | N8 | 69 | 52 | | | 3.3 V Flash内核电源脚。在满足上电顺序要求后该脚应连到3.3 V。在ROM型器件中该脚作为VDD10使用,连到3.3V | |

表 1. 2 F2812/2810 通用 IO 引脚功能和信号描述

| | | 引用 | 却号 | | | | |
|---------|----------------|-------------|-------------|--------------|-------|-------|----------------------|
| 通用10 | 外围信号 | 179脚 GHH | 176脚 PGF | 128脚 PBK | I/0/Z | PU/PD | 功能描述 |
| | | | <u> </u> | | | | |
| GP10A0 | PWM1(0) | M12 | 92 | A或EVA(68 | I/0/Z | PU | 通用IO或PWM输出引脚#1 |
| GP10A1 | PWM2(0) | M14 | 93 | 69 | I/0/Z | PU | 通用IO或PWM输出引脚#2 |
| GP10A2 | PWM3(0) | L12 | 94 | 70 | I/0/Z | PU | 通用10或PWM输出引脚#3 |
| GPIOA3 | PWM4 (0) | L13 | 95. | 71 | I/0/Z | PU | 通用Io或PwM输出引脚#4 |
| GPIOA4 | PWM5(o) | K11 | 98 | 72 | I/0/Z | PU | 通用10或PWM输出引脚#5 |
| GPIOA5 | PWM6(0) | K14 | 101 | 75 | I/0/Z | PU | 通用10或PWM输出引脚#6 |
| GP10A6 | T1PWM_T1CMP(I) | J11 | 102 | 76 | I/0/Z | PU | 通用10或定时器1输出 |
| GPIOA7 | T2PWM_2CMP(I) | J13 | 104 | 77 | I/0/Z | PU | 通用10或定时器2输出 |
| GP10A8 | CAP1_EP1(I) | H10 | 106 | 78 | I/0/Z | PU | 通用10或捕捉输入#1 |
| GPIOA9 | CAP2_EPe(I) | H11 | 107 | 79 | I/0/Z | PU | 通用10或捕捉输入#2 |
| GP10A10 | CAP3_EP11(I) | H12 | 109 | 80 | I/0/Z | PU | 通用10或捕捉输入#3 |
| GPIOA11 | TDIRA(I) | F14 | 116 | 85 | I/0/Z | PU | 通用I0或定时器方向 |
| GPIOA12 | TCLKINA(I) | F13 | 117 | 86 | I/0/Z | PU | 通用10或定时器外部时钟输入 |
| GPIOA13 | C1TRIP(I) | E13 | 122 | 89 | I/0/Z | PU | 通用I0或比较器1输出的关断触 发 |
| GPIOA14 | C2TRIP(I) | E11 | 123 | 90 | I/o/Z | PU | 通用Io或比较器2输出的关断触 发 |
| GPIOA15 | C3TRIP(I) | F10 | 124 | 91 | I/0/Z | PU | 通用10或比较器3输出的关断触 发 |
| GPIOB或 | EVB信号 | | | | | | |
| GP10B0 | PWM7 (0) | N2 | 45 | 33 | I/0/Z | PU | 通用Io或PWM输出引脚#7 |
| GPIOB1 | PWM8 (0) | P2 | 46 | 34 | I/0/Z | PU | 通用IO或PWM输出引脚#8 |
| GP10B2 | PWM9 (0) | N3 | 47 | 35 | I/0/Z | PU | 通用IO或PWM输出引脚#9 |
| GPIOB3 | PWM10(0) | Р3 | 48 | 36 | I/0/Z | PU | 通用10或PWM输出引脚#10 |
| GPIOB4 | PWM11(0) | L4 | 49 | 37 | I/0/Z | PU | 通用IO或PWM输出引脚#11 |
| GP10B5 | PWM12(0) | M4 | 50 | 38 | I/0/Z | PU | 通用10或PWM输出引脚#12 |
| GP10B6 | T3PWM-T3CMP(I) | K5 | 53 | 40 | I/0/Z | PU | 通甩10或定时器3输出 |
| GPIOB7 | T4PWM-T4CMP(D | N5 | 55 | 41 | I/0/Z | PU | 通用10或定时器4输出 |
| GPIOB8 | CAP4_QEP3(I) | М5 | 57 | 43 | I/0/Z | PU | 通用10或捕捉输入#4 |
| GPIOB9 | CAP5_QEP4(I) | M6 | 59 | 44 | I/0/Z | PU | 通用10或捕捉输入#5 |
| GP10B10 | CAP6_ QEP12(I) | Р6 | 60 | 45 | I/0/Z | PU | 通用10或捕捉输入#6 |
| GPIOB11 | TD1RB(I) | L8 | 71 | 54 | I/0/Z | PU | 通用10或定时器方向 |
| GP10B12 | TCLKINB(1) | K8 | 72 | 55 | I/0/Z | PU | 通用10或定时器外部时钟输人 |
| GPIOB13 | C4TR1P(1) | N6 | 61 | 46 | I/0/Z | PU | 通用10或比较器4输出的关断触 发 |
| GPIOB14 | C5TRIP(I) | L6 | 62 | 47 | I/0/Z | PU | 通用10或比较器5输出的关断触 发 |
| GP10B15 | C6TRIP(I) | K7 | 63 | 48 | I/0/Z | PU | 通用10或比较器6输出的关断触 发 |

续表 1. 2

| | | | 却号 | | | | J. 61-18-5-6 | | | | | | |
|---------|--------------------------|------|--------|------------|--------|-------|--|--|--|--|--|--|--|
| 通用10 | 外围信号 | 179脚 | 176脚 | 128 脚 | I/o/Z | PU/PD | 功能描述 | | | | | | |
| | | GHH | PGF | | たロ | | | | | | | | |
| | /T1CTRIP | | GP10 | DD或EVA | 同写 | I | c-> p. 11 | | | | | | |
| GPIOD0 | _ PDPINTA(I) | H14 | 110 | 81 | I/0/Z | PU | 定时器1比较输出,功率保护输入 中断A | | | | | | |
| GPIOD1 | /T2CTRIP _ EVASOC(I) | G10 | 115 | 84 | I/0/Z | PU | 定时器2比较输出,ADC外部开 始转换EVA | | | | | | |
| | GPIOD或EVB信号 | | | | | | | | | | | | |
| GPIOD5 | /T3CTRIP _ PDPINTB(I) | P10 | 79 | 60 | I/0/Z | PU | 定时器3比较输出,功率保护输入 中断B | | | | | | |
| GPIOD6 | /T4CTRIP _ EVBSOC(I) | P11 | 83 | 61 | I/0/Z | PU | 定时器4比较输出,ADC外部开 始转换EVB | | | | | | |
| | | | GPIO | E或中断 | 信号 | | L | | | | | | |
| GPI0E0 | XINT1_ XBIO(I) | 139 | 149 | 106 | I/0/Z | | GPIO或XINT1或XBIO输入 | | | | | | |
| GPI0E1 | XINT2_ ADCSOC(I) | D8 | 151 | 108 | I/0/Z | | GPIO或XINT2或ADC开始变换 | | | | | | |
| GPI0E2 | XNMI XINT13(I) | E8 | 150 | 107 | I/0/Z | PU | GPIO或XNMI或XINT13 | | | | | | |
| | | | GP I (|) F或SPI | 信号 | | | | | | | | |
| GPIOFO | SPIS1MOA(O) | M1 | 40 | 31 | I/0/Z | | GPIO或SPI从输入、主输出 | | | | | | |
| GPIOF1 | SPISOMIA(I) | N1 | 41 | 32 | I/0/Z | | GPI0或SPI从输出、主输人 | | | | | | |
| GPI0F2 | SPICLKA(I/O) | K2 | 34 | 27 | I/0/Z | | GPIO或SPI时钟 | | | | | | |
| GPI0F3 | SPISTEA(I/O) | K4 | 35 | 28 | I/0/Z | | GPI0或SPI从转换使能 | | | | | | |
| | | | GPIOF | 或SCI一 | A信号 | | | | | | | | |
| GPIOF4 | SCITXDA(0) | C7 | 155 | 111 | I/0/z | PU | GPI0或SCI异步串1=I TX | | | | | | |
| GPIOF5 | SCIRXDA(I) | A7 | 157 | 112 | I/0/Z | PU | GPI0或SCI异步串口RX | | | | | | |
| | | | GPIC |) F或CAN | 信号 | | | | | | | | |
| GPIOF6 | CANTXA (O) | N12 | 87 | 64 | I/0/z | PU | GPIO或eCAN传输数据 | | | | | | |
| GPIOF7 | CANRXA(I) | N13 | 89 | 65 | I/0/z | PU | GPIO或eCAN接受数据 | | | | | | |
| | | | GPIO | 「或McBSI | P信号 | | 3, 3,3,5,1 | | | | | | |
| GPIOF8 | MCLKXA(I/O) | Ј1 | 28 | 23 | I/0/Z | PU | GPI0或发送时钟 | | | | | | |
| GP10F9 | MCLKRA (I/O) | H2 | 25 | 21 | I/0/Z | PU | GPI0或接收时钟 | | | | | | |
| GPIOF10 | MFSXA(I/O) | Н4 | 26 | 22 | I/0/z | PU | GPI0或发送帧同步 | | | | | | |
| GPIOF11 | MFSRA(I/O) | Ј2 | 29 | 24 | I/0/z | PU | GPI0或接受帧同步 | | | | | | |
| GPIOF12 | MDXA (O) | G1 | 22 | 19 | I/0/Z | | GPI0或发送串行数据 | | | | | | |
| GPIOF13 | MDRA(1) | G2 | 20 | 18 | I/0/Z | PU | GPI0或接受串行数据 | | | | | | |
| | | (| GPI0F或 | XF CPU\$ | 俞出信号 | - | | | | | | | |
| GPIOF14 | XF_ XPLLDIS(0) | A11 | 140 | 101 | I/0/Z | PU | 该脚有3个功能:①XF通用输 出}②XPLLDIS.复位时该脚被采 样,决定是否需要PPL③GP10 | | | | | | |
| | | _ | GPIOG | 或SCI一 | B信号 | | | | | | | | |
| GPIOG4 | SCaTXDB(0) | P14 | 90 | 66 | I/0/Z | | GPI0或SCI异步串口TX | | | | | | |
| GPIOG5 | SCIRXDB(I) | M13 | 91 | 67 | I/0/z | | GPI0或SCI异步串口RX | | | | | | |