Оглавление

[**Введение** 2](#_Toc118242065)

[Глава 1. Построение минимального остовного дерева 3](#_Toc118242066)

[Глава 1.1. Остовное дерево. Постановка задачи 3](#_Toc118242067)

[Глава 1.2. Алгоритм Дейкстры 3](#_Toc118242068)

[Глава 1.3. Алгоритм Прима 5](#_Toc118242069)

[Глава 1.4. Алгоритм Крускала 6](#_Toc118242070)

[Глава 1.5. Различия в скорости работы алгоритмов 7](#_Toc118242071)

# **Введение**

Задача о нахождении минимального остовного дерева часто встречается в подобной постановке: допустим, есть n городов, которые необходимо соединить дорогами так, чтобы можно было добраться из любого города в любой другой (напрямую или через другие города). Разрешается строить дороги между заданными парами городов и известна стоимость строительства каждой такой дороги. Требуется решить, какие именно дороги нужно строить, чтобы минимизировать общую стоимость строительства.

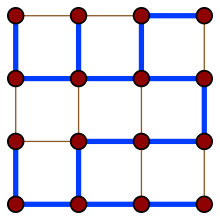
Эта задача может быть сформулирована в терминах теории графов как задача о нахождении минимального остовного дерева в графе, вершины которого представляют города, рёбра — это пары городов, между которыми можно проложить прямую дорогу, а вес ребра равен стоимости строительства соответствующей дороги.

1. Построение минимального остовного дерева
   1. Остовное дерево. Постановка задачи

Остовным деревом графа называется дерево, которое можно получить из него путём удаления некоторых рёбер. У графа может существовать несколько остовных деревьев, и чаще всех их достаточно много.

Для взвешенных графов существует понятие веса остовного дерева, которое определено как сумма весов всех рёбер, входящих в остовное дерево. Минимальное остовное дерево - остовное дерево с минимальным возможным весом.

Любое остовное дерево в графе с n вершинами содержит ровно n-1 ребро.  
Число остовных деревьев в полном графе на n вершинах равно — это утверждение называется формулой Кэли.



1. Пример остовного дерева: синими полужирными линиями выделены ребра остовного дерева, красными точками помечены вершины дерева.

Постановка задачи по поиску минимального остовного дерева выглядит так: Дан взвешенный неориентированный граф G с n вершинами и m рёбрами. Требуется найти такое поддерево этого графа, которое бы соединяло все его вершины, и при этом обладало наименьшим возможным весом (т. е. суммой весов рёбер). Поддерево — это набор рёбер, соединяющих все вершины, причём из любой вершины можно добраться до любой другой ровно одним простым путём.

Для нахождения минимального остовного дерева графа существуют два основных алгоритма: алгоритм Прима и алгоритм Крускала.

* 1. Алгоритм Дейкстры

Алгоритм Прима есть реализация алгоритма Дейкстры, поэтому для начала разберем основополагающий алгоритм.

Задача: для заданного взвешенного графа *G*=(*V*, *E*) найти кратчайшие пути из заданной вершины s до всех остальных вершин. Веса всех рёбер неотрицательны.

Алгоритм: в ориентированном взвешенном графе *G*=(*V*, *E*), вес рёбер которого неотрицателен и определяется весовой функцией , алгоритм Дейкстры находит длины кратчайших путей из заданной вершины *s* до всех остальных.

В алгоритме поддерживается множество вершин *U*, для которых уже вычислены длины кратчайших путей до них из *s*. На каждой итерации основного цикла выбирается вершина *u*∉*U*, которой на текущий момент соответствует минимальная оценка кратчайшего пути. Вершина *u* добавляется в множество *U* и производится релаксация всех исходящих из неё рёбер.

Убедиться в представленном алгоритме позволяет следующая теорема: пусть *G*=(*V*, *E*) — ориентированный взвешенный граф, вес рёбер которого неотрицателен, *s* — стартовая вершина. Тогда после выполнения алгоритма Дейкстры для всех u, где — длина кратчайшего пути из вершины *s* в вершину *u*.

Доказательство: докажем по индукции, что в момент посещения любой вершины .

* На первом шаге выбирается *s*, для неё выполнено:
* Пусть для *n* первых шагов алгоритм сработал верно и на *n+1* шагу выбрана вершина *u*. Докажем, что в этот момент . Для начала отметим, что для любой вершины *v*, всегда выполняется (алгоритм не может найти путь короче, чем кратчайший из всех существующих). Пусть *P* — кратчайший путь из *s* в *u*, *v* — первая непосещённая вершина на *P*, *z* — предшествующая ей (следовательно, посещённая). Поскольку путь *P* кратчайший, его часть, ведущая из *s* через *z* в *v*, тоже кратчайшая, следовательно . По предположению индукции, в момент посещения вершины *z* выполнялось следовательно, вершина *v* тогда получила метку не больше, чем , следовательно, . С другой стороны, поскольку сейчас мы выбрали вершину *u*, её метка минимальна среди непосещённых, то есть , где второе неравенсто верно из-за ранее упомянутого определения вершины *v* в качестве первой непосещённой вершины на *P*, то есть вес пути до промежуточной вершины не превосходит веса пути до конечной вершины вследствие неотрицательности весовой функции. Комбинируя это с , имеем , что и требовалось доказать.
* Поскольку алгоритм заканчивает работу, когда все вершины посещены, в этот момент для всех *u*.

В реализации алгоритма присутствует функция выбора вершины с минимальным значением *d* и релаксация по всем рёбрам для данной вершины. Асимптотика работы зависит от реализации.

Пусть *n* — количество вершин в графе, *m* — количество рёбер в графе. Оценим сложность алгоритма для некоторых структур в таблице 1.

1. Оценка сложности следующих операций: поиск минимума, релаксация, а также оценка сложности общего времени работы для массива, двоичной кучи, фибоначчиевой кучи.

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
|  | Поиск минимума | Релаксация | Общее |
| Массив |  |  |  |
| Двоичная куча |  |  |  |
| Фибоначчиева куча |  |  |  |

Наиболее привлекательными являются Фибоначчиевы кучи, которые позволяют производить операцию поиска минимума за , а второго — за *O*(1). Поэтому при использовании Фибоначчиевых куч время работы алгоритма Дейкстры составит , что является практически теоретическим минимумом для алгоритма поиска кратчайшего пути. Кстати говоря, эта оценка является оптимальной для алгоритмов, основанных на алгоритме Дейкстры, т. е. Фибоначчиевы кучи являются оптимальными с этой точки зрения.

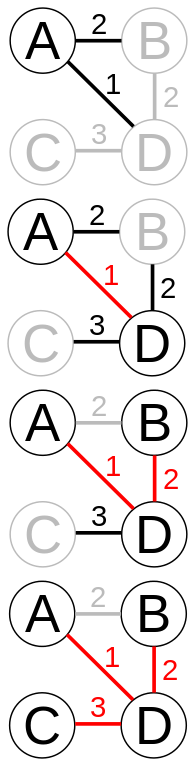
* 1. Алгоритм Прима

Немного об истории разработки алгоритма: этот алгоритм назван в честь американского математика Роберта Прима (Robert Prim), который открыл этот алгоритм в 1957 г. Впрочем, ещё в 1930 г. этот алгоритм был открыт чешским математиком Войтеком Ярником (Vojtěch Jarník). Кроме того, Эдгар Дейкстра (Edsger Dijkstra) в 1959 г. также изобрёл этот алгоритм, независимо от них.

Как упоминалось ранее, алгоритм Прима в идее и реализации очень похож на алгоритм Дейкстры. Как и в алгоритме Дейкстры, мы поддерживаем уже обработанную часть графа (минимального остовного дерева), и постепенно её расширяем за счёт ближайших вершин.

Утверждается, что если разделить вершины графа на два множества (обработанные и необработанные), первое из которых составляет связную часть минимального остовного дерева, то ребро минимальной длины, связывающее эти два множества гарантированно будет входить в минимальное остовное дерево.

Таким образом, для нахождения минимального остовного дерева начнём с произвольной вершины и будем постепенно добавлять ближайшие к уже имеющимся.



1. На рисунке красным цветом выделены рёбра, уже вошедшие в минимальный остов, а чёрным - текущие кандидаты, из которых выбирается ребро с минимальным весом.

В реализации алгоритма будем искать вес минимального остовного дерева. Для нахождения ближайшей вершины воспользуемся очередью с приоритетом (аналогично алгоритму Дейкстры), в которой будем хранить пары (расстояние от остова до вершины, номер вершины).

Оценим сложность работы алгоритма для некоторых структур в таблице 2. Производительность алгоритма Прима зависит от выбранной реализации приоритетной очереди, как и в алгоритме Дейкстры. Извлечение минимума выполняется V раз, релаксация — O(E) раз.

1. Оценка сложности следующих операций: поиск минимума, релаксация, а также оценка сложности общего времени работы для массива, двоичной кучи, фибоначчиевой кучи.

|  |  |
| --- | --- |
| Структура данных для приоритетной очереди | Асимптотика времени работы |
| Массив |  |
| Двоичная куча |  |
| Фибоначчиева куча |  |

* 1. Алгоритм Крускала

Алгоритм Крускала (или алгоритм Краскала) — еще один алгоритм построения минимального остовного дерева взвешенного связного неориентированного графа. Алгоритм впервые описан Джозефом Крускалом в 1956 году.

Алгоритм Крускала объединяет вершины графа в несколько связных компонент, каждая из которых является деревом. На каждом шаге из всех ребер, соединяющих вершины из различных компонент связности, выбирается ребро с наименьшим весом. Для этого в алгоритме Крускала все ребра графа *G* перебираются по возрастанию веса. Для очередного ребра проверяется, не лежат ли концы ребра в разных компонентах связности, и, если это так, ребро добавляется, и компоненты объединяются.

Построение начинается с выбора кратчайшего ребра *е1* в *G*. На каждом последующем шаге будем выбирать из оставшихся ребро минимальной длины, не образующее цикла с ранее выбранными ребрами. Если имеется несколько таких ребер одинаковой длины, то можно выбрать любое из них. Процесс заканчивается построением остовного дерева.

Для реализации алгоритма Крускала необходимо уметь сортировать рёбра по возрастанию длины (для этого воспользуемся собственным типом данных) и проверять, соединяет ли ребро две различных компоненты связности.

Реализовать представленный алгоритм проще всего с помощью СНМ(система непересекающихся отрезков), поэтому рассмотрим оценки операция для данной структуры. Извлечение минимума выполняется V раз, релаксация — O(E) раз.

1. Оценка сложности некоторых операций при реализации алгоритма Крускала. - обратная функция Аккермана, которая не превосходит 4 во всех практических приложениях и которую можно принять за константу.

|  |  |
| --- | --- |
| Операции | Асимптотика времени работы работы операции |
| Сортировка *E* |  |
| Работа с СНМ |  |
| Общее время работы |  |

* 1. Различия в скорости работы алгоритмов

Оба алгоритма работают за , однако существуют константные различия в скорости их работы. На разреженных графах (количество рёбер примерно равно количеству вершин) быстрее работает алгоритм Крускала, а на насыщенных (количество рёбер примерно равно квадрату количеству вершин) - алгоритм Прима (при использовании матрицы смежности).

В данной работе будет приведена реализация алгоритма Прима, соответственно для его работы будет выбрана структура данных Фиббоначиева куча, как наиболее эффективная.

# **Список литературы**