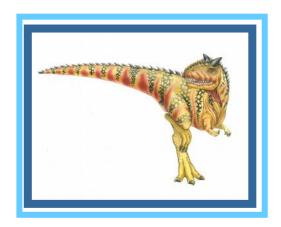
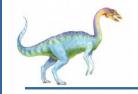
Capítulo 7: Deadlocks





Sumário

- Modelo de sistema considerado
- Deadlocks
- Métodos para lidar com deadlocks:
 - ° prevenção
 - ° impedimento
 - ° detecção
 - ° recuperação





O problema de deadlock

- Um conjunto de processos bloqueados, cada um de posse de um recurso e esperando por outro, já obtido por algum outro processo no conjunto
 - ° Analogia: "quando dois carros se aproximarem um do outro em um cruzamento, ambos devem parar completamente e nenhum dos dois deve se movimentar até que o outro passe"

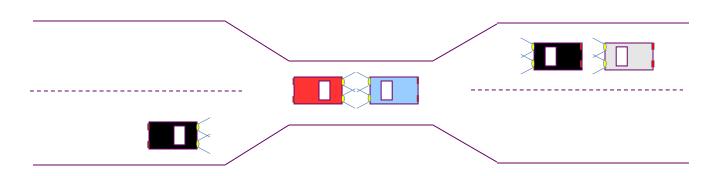
Exemplos:

- Um sistema com dois drives de DVD
 - P1 e P2 já reservaram um drive cada e precisam do outro
- ° Semáforos A e B, inicializados em 1
 - P0 executa wait(A) e é reescalonado;
 - P1 executa wait(B); wait(A);
 - P0 reassume e executa wait(B).



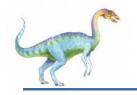


Travessia de uma ponte estreita



- Cada parte da ponte é vista como um recurso
- Se um bloqueio ocorre (deadlock) pode ser resolvido com um carro dando ré
 - ° Carro libera recursos e retrocede
 - ° Vários carros podem ter que fazê-lo
- Inanição é possível





Modelo do sistema

- Recursos têm vários tipos R₁, R₂, ..., R_m
 - ° ex.: ciclos de CPU, espaço de memória, dispositivo de E/S
- Cada recurso R_i tem W_i instâncias
 - ex.: R₁=impressora, W₁={imprA, imprB, imprC}
- Processos acessam recursos da mesma forma:
 - ° Solicitação* → Uso → Liberação
 - * se n\u00e3o puder ser atendida imediatamente, espera
- Solicitação e Liberação são chamadas de sistema, ex.:
 - ° arquivo: open() e close()
 - ° memória: allocate() e free()





Deadlock: condições necessárias

Exclusão mútua

- ° apenas um processo por vez pode acessar o recurso
- ° se outro solicitar, deve esperar até que seja liberado
- Posse durante a espera
 - ° processo com posse de pelo menor um recurso e esperando para adquirir recursos adicionais detidos por outros processos
- Inexistência de preempção
 - ° recurso só pode ser liberado voluntariamente pelo processo
- Espera circular

$$P_0 - P_1 - P_2 - \dots - P_n - P_0$$





Grafo de alocação de recursos

Permite descrever com mais precisão deadlocks

- Vértices são divididos em dois tipos:
 - $P = \{P_1, P_2, ..., P_n\}$, os processos no sistema
 - \circ R = {R₁, R₂, ..., R_m}, os recursos do sistema

- Arestas são também são de dois tipos:
 - ° solicitação: aresta direcionada Pi → Rj
 - ° atribuição: aresta direcionada Ri → Pj





Grafo de alocação de recursos

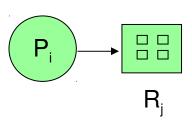
• Um processo:



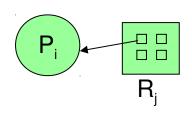
Tipo de recurso com 4 instâncias



• Pi requisita instância de Rj



Pi detém uma instância de Rj







Fatos básicos

Se não há ciclos no grafo → não há deadlock :)

Se o grafo contém ciclos, depende:

° se recursos só têm uma instância → há deadlock : (

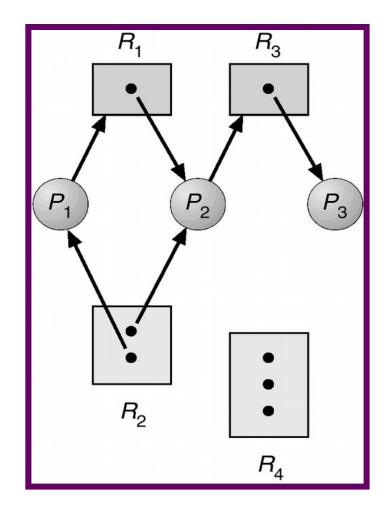
$$\bullet \ \ P_1 \rightarrow R_1 \rightarrow P_2 \rightarrow R_2 \rightarrow P_1$$

° se há mais de uma instância → possível deadlock O_o

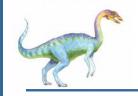




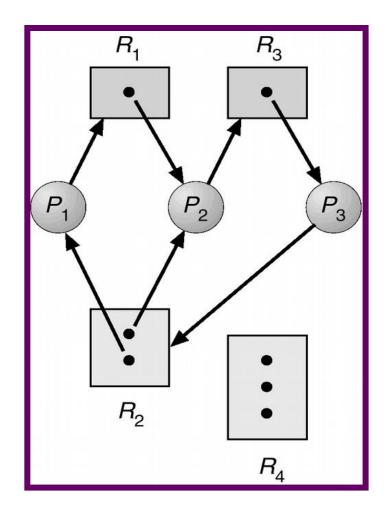
Grafo de alocação de recursos







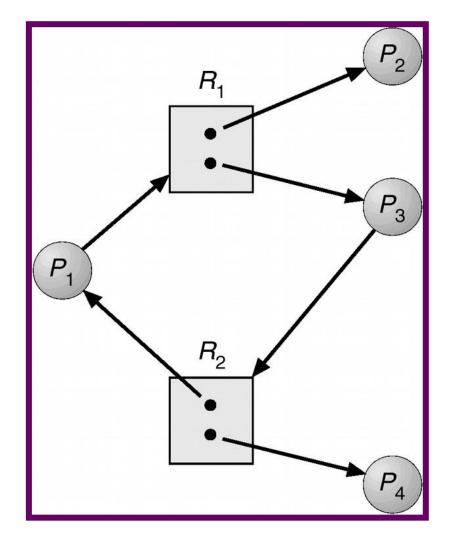
Grafo de alocação de recursos com deadlock







Grafo de alocação de recursos com ciclo, mas sem *deadlock*







Formas de lidar com deadlocks

- Use um protocolo para prevenir ou impedir a ocorrência de deadlocks
 - ° garante que o sistema NUNCA entrará em estado de deadlock
- Permita que o sistema entre em estado de deadlock, detecte-o e execute uma recuperação
- Ignore o problema e faça de conta que deadlocks nunca ocorrerão no sistema
 - °usado na maioria dos sistemas, inclusive Unix e Windows!
 - ° fica a cargo do programador manipular os *deadlocks*





- Garanta que pelo menos uma das condições originais para deadlocks nunca ocorra
 - ° 1) Exclusão mútua
 - ° 2) Posse durante a espera
 - ° 3) Inexistência de preempção
 - ° 4) Espera circular
- Se ao menos uma dessas condições não possa acontecer, previne contra a ocorrência de deadlocks
- Para tal, restringe as formas como as solicitações de recursos podem ser feitas



 Garanta que pelo menos uma das condições originais para deadlocks nunca ocorra (1)

Exclusão mútua

 não há como evitar: condição intrinsecamente necessária para recursos não compartilháveis (ex.: impressora)

→ OBS.: não se aplica para recursos compartilháveis (ex.: arquivo somente leitura), pois não geram deadlock





 Garanta que pelo menos uma das condições originais para deadlocks nunca ocorra (2)

Posse durante a espera

- ° não permita que processos peçam recursos "aos poucos"
 - A) pedem todos de uma vez ou
 - B) liberam todos os que detêm antes de pedir outros
- pode levar à baixa utilização dos recursos ou inanição
 - ex.: copie do DVD para arquivo no HD, classifique o arquivo e imprima os resultados na impressora
 - A) mantém a impressora apesar de precisar dela só no final, mantém o DVD apesar de precisar só no início
 - °B) pode demorar a conseguir o HD pela 2ª vez
 - 1^a vez DVD(r)→HD(w); 2^a vez HD(r)→IMPR(w)





- Garanta que pelo menos uma das condições originais para deadlocks nunca ocorra (3)
- Inexistência de preempção
 - se um processo não conseguir alocar imediatamente um novo recurso, deve abrir mão dos que já detém (intercepta)
 - implicitamente, eles serão adicionados à sua lista de espera
 - o processo só poderá continuar quando todos os recursos puderem ser obtidos (antigos e novos)
 - ° pode levar à inanição

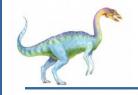




 Garanta que pelo menos uma das condições originais para deadlocks nunca ocorra (4)

Espera circular

- Defina uma ordenação absoluta para todos os tipos de recursos disponíveis
- Exija que todo processo requisite recursos sempre em ordem crescente
 - ex.: DVD(1), HD(5), IMPR(12)
 - ° DVD+IMPR: deve solicitar primeiro o DVD e depois a IMPR
- Impede a formação de ciclos no grafo, desde que o programador adquira os recursos na ordem apropriada



"Impedimento" de deadlocks

- No método mais simples e útil:
 - o S.O. recebe antecipadamente informações adicionais
- Cada processo declara o máximo de recursos de que pode vir a necessitar
- O algoritmo avalia dinamicamente cada alocação de recursos
 - ° visa garantir que não se forme nenhuma espera circular





Estado seguro (de segurança)

- Cada requisição é avaliada contra a alocação corrente e as demandas máximas declaradas
 - ° Há disponibilidade? Aloca (com segurança)!
 - ° Não há? Seria inseguro alocar!
- O sistema está em um estado seguro se existe uma sequência de alocação segura para todos
 - ° Sequência segura: <P_j, P_i, ..., P_n>
 - Processo P_i: Requisita → Aloca → Devolve
 - Processo P_i: Requisita → Aloca → Devolve
 - ...
 - Processo P_n: Requisita → Aloca → Devolve





Estado seguro (de segurança)

• Exemplo: 12 acionadores de fitas, processos P0, P1, P2:

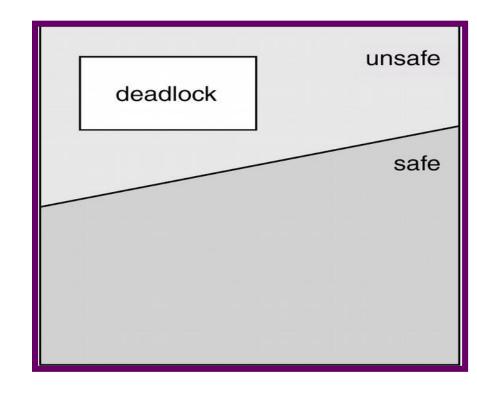
	P0	P1	P2
Necessidade máxima	10	4	9
Necessidade atual	5	2	2

- ° Atualmente, há somente 3 acionadores disponíveis:
 - 12 (5+2+2)
- ° Estado seguro: < P1, P0, P2 >
 - P1 pode pedir no máximo mais 2 <= 3
 - P0 pode pedir no máximo mais 5 <= 3 + 2
 - P2 pode pedir no máximo mais 7 <= 3 + 2 + 5
- O que aconteceria se o S.O. alocasse P0 ou P2 antes de P1?
 - ° <P0, ...> ou <P2, ...> são estados inseguros e que podem gerar deadlock



Conceitos básicos

- Se um estado é seguro
 - ° Não há *deadlocks*
- Se um estado é inseguro
 - Há possibilidade de deadlocks
- Impedimento:
 - Garantir que o sistema nunca entre um estado inseguro







Algoritmo do banqueiro

- Aplicável a recursos com múltiplas cópias
- Cada processo deve indicar requisitos máximos
- Quem requisita algo pode ter que esperar
- Quem recebe recursos deve devolvê-los em um tempo finito





Processos P0 – P4; recursos A (10), B(5), C(7)

	Aloc.	Max	Neces.				
	A B C	A B C	A B C				
P0	0 1 0	7 5 3	7 4 3				
P1	2 0 0	3 2 2	1 2 2				
P2	3 0 2	9 0 2	6 0 0				
P3	2 1 1	2 2 2	0 1 1				
P4	0 0 2	4 3 3	4 3 1				
Dispon	.: A(3) E	3(3) C(2)					





Processos P0 – P4; recursos A (10), B(5), C(7)

	Aloc.	Max	Neces.				
	A B C	A B C	A B C				
P0	0 1 0	7 5 3	7 4 3				
P1	2 0 0	3 2 2	1 2 2				
P2	3 0 2	9 0 2	6 0 0				
P3	2 1 1	2 2 2	0 1 1				
P4	0 0 2	4 3 3	4 3 1				
Dispon	.: A(3) B(3	3) C(2)					





Processos P0 – P4; recursos A (10), B(5), C(7)

	Aloc.	M	ax	N	Neces.					
	A B C	: A	. в (C A	вС					
P0	0 1 0	7	5 3	3 7	4 3					
P1	2 0 0	3	2 2	2 1	2 2					
P2	3 0 2	2 9	0 2	2 6	0 0					
P3	2 1 1	. 2	2 2	2 0	1 1					
P4	0 0 2	2 4	3 3	3 4	3 1					
Dispon	.: A(5) B(3)	C(2)						





Processos P0 – P4; recursos A (10), B(5), C(7)

			•			`	, ,	•	, ,	•	•	
	Aloc.			Ma	ìΧ			Neces.				
	A B	C		A	В	C		A	В	C		
P0	0 1	0		7	5	3		7	4	3		
P1	2 0	0		3	2	2		1	2	2		
P2	3 0	2		9	0	2		6	0	0		
P3	2 1	1		2	2	2		0	1	1		
P4	0 0	2		4	3	3		4	3	1		
Dispon.	: A(7)	B(4)	C (3)						





Processos P0 – P4; recursos A (10), B(5), C(7)

	Aloc.			·	Ma	ЭX	Neces				
	A	В	C		A	В	C		A	В	C
P0	0	1	0		7	5	3		7	4	3
P1	2	0	0		3	2	2		1	2	2
P2	3	0	2		9	0	2		6	0	0
P3	2	1	1		2	2	2		0	1	1
P4	0	0	2		4	3	3		4	3	1
Dispon.: A(7) B(4) C(5)											





Processos P0 – P4; recursos A (10), B(5), C(7)

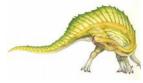
	Aloc.			Ma	Х£	`	,,	Neces.				
	A	В	C		A	В	C		A	В	C	
P0	0	1	0		7	5	3		7	4	3	
P1	2	0	0		3	2	2		1	2	2	
P2	3	0	2		9	0	2		6	0	0	
P3	2	1	1		2	2	2		0	1	1	
P4	0	0	2		4	3	3		4	3	1	
Dispon.	•	Α (10)	В(4)	C	(7)					

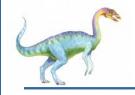




Detecção de deadlocks

- Permita ao sistema entrar em deadlock
- Implementa um algoritmo de detecção
 - Semelhante aos de impedimento
- Defina um esquema de recuperação





Aplicação do algoritmo de detecção

- Considerações a serem feitas:
 - ° Quão frequentes são os deadlocks?
 - ° Quantos processos são afetados?
- Detecção frequente:
 - ° Pouco tempo de espera
 - ° Pouca chance de "propagação" do travamento
- Detecção esporádica:
 - Menor overhead de detecção
 - Pode encontrar muitos ciclos





Recuperação de deadlocks

- É preciso quebrar os ciclos no grafo:
 - Abortando um ou mais processos
 - Processo termina com erro
 - Estado do sistema pode ficar inconsistente
 - Fazer a preempção de recursos
 - Processos que sofrem preempção precisam "retroceder" (rollback) para um ponto anterior
- Considerações:
 - ° Como escolher o(s) processo(s) vítima(s)?
 - ° Como distribuir os recursos reclamados?
 - ° Como evitar a inanição?



Fim do Capítulo 7

