## Two-Stream Adaptive Graph Convolutional Networks for Skeleton-based Action Recognition

Yongwon Jo

School of Industrial and Management Engineering, Korea University



## **Contents**

- **Research Purpose**
- \* Two-Stream Adaptive Graph Convolutional Networks
- **Experiments**
- **\*** Conclusion

## **Research Purpose**

- \* Two-Stream Adaptive Graph Convolutional Networks for Skeleton-based Action Recognition
  - 2019 Conference on Computer Vision and Pattern Recognition(CVPR)에서 발표된 논문
  - 2022년 3월 25일 기준 548회 인용
  - Spatial Temporal Graph Convolutional Networks (ST-GCN)의 문제점을 개선한 방법론

## Two-Stream Adaptive Graph Convolutional Networks for Skeleton-Based Action Recognition

Lei Shi<sup>1,2</sup> Yifan Zhang<sup>1,2\*</sup> Jian Cheng<sup>1,2,3</sup> Hanqing Lu<sup>1,2</sup>

<sup>1</sup>National Laboratory of Pattern Recognition, Institute of Automation, Chinese Academy of Sciences

<sup>2</sup>University of Chinese Academy of Sciences

<sup>3</sup>CAS Center for Excellence in Brain Science and Intelligence Technology

{lei.shi, yfzhang, jcheng, luhq}@nlpr.ia.ac.cn



## **Research Purpose**

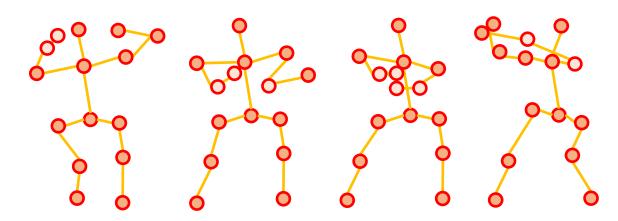
#### Skeleton-based Human Action Recognition(HAR)

- 인간 자세 추정(Human pose estimation) 결과를 입력 받아 행동을 인식하는 문제
- 인간 자세 추정 결과는 인간 주요 관절과 이들의 연결 정보로 구성
- 관절을 Node(Vertex)로 연결 정보를 Edge로 정의하고 이를 Skeleton이라 정의

#### 영상 내 프레임



### 개별 프레임에 대한 HPE 추정 결과(입력 데이터)



## **Research Purpose**

#### **❖** Spatial Temporal Graph Convolutional Networks (ST-GCN)

- Skeleton을 Graph로 정의하고 이를 Graph Convolutional Networks로 특징 추출 및 행동 인식
- 인간 관절(Node)끼리 연결된 정보(Edge)는 동일하다는 가정으로 Adjacency matrix 정의
  - ▶ 육체적 연결 정보는 고정되어 있음
- 합성곱 연산 특징 상 먼 관절 사이 연산이 불가능하다는 단점
  - ▶ 예를 들어, 왼손과 오른 발 사이 관계 정보를 반영 불가

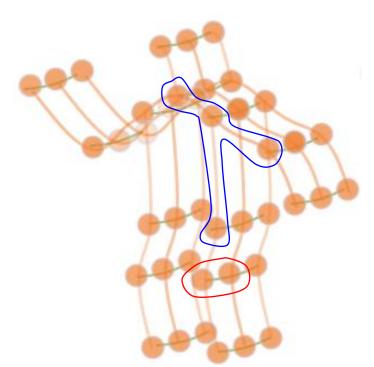


#### **❖** Two-Stream Adaptive Graph Convolution Networks (2S-AGCN)

- 추가적인 Graph 를 정의해(Two-stream) 추가적인 관절 사이 연결 정보를 학습(Adaptive)
- 새롭게 정의한 Graph와 기존 Skeleton에서 추출한 Graph 를 학습(Graph)
- 행동 범주에 적합한 Graph학습을 통한 먼 관절 사이의 관계를 반영 가능(Data-driven)

#### **Two-Stream Adaptive Graph Convolutional Networks (2S-AGCN)**

- 기본적으로는 ST-GCN 과 동일한 형태를 가지는 Networks
- 단일 프레임 내 관절(Node)와 이들의 연결 정보(Edge) 를 추출하는 Spatial Convolutional Networks
- 프레임 사이 정보를 추출하는 Temporal Convolutional Networks



#### **Spatial Convolutional Networks**

#### **Temporal Convolutional Networks**

$$f_{out}(v_i) = \sum_{v_j \in B_i} \frac{1}{Z_{ij}} f_{in}(v_j) \cdot w(l_i(v_j))$$

- *f*: feature map
- $v_i$ : A vertex of the graph
- $B_i$ : The sampling area of the convolution
- w: weights of the convolution
- $l_i$ : a mapping function in ST GCN

#### **Graph Convolution in the Spatial Dimension of ST-GCN**

• 2S-AGCN 내 Spatial 차원에서 Graph Convolution 연산

$$f_{out} = \sum_{k}^{K_{v}} W_{k}(f_{in}A_{k}) \odot M_{k}$$

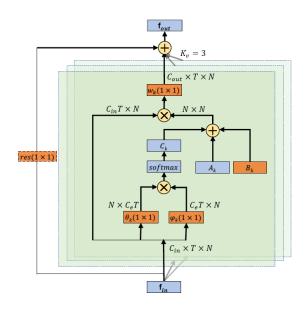
- $K_v$ : The kernel size of the spatial dimension (= 3)
- $A_k = \Lambda_k^{-\frac{1}{2}} \overline{A_k} \Lambda_k^{\frac{1}{2}}$ , where  $\overline{A_k}$  is the adjacency matrix of the subset graph in GCN
- $\Lambda_k^{ii} = \sum_j \overline{A_k}^{ij} + \alpha$ ,  $\alpha$  is 0.001
- $M_k$ : Attention map

#### Graph Convolution in the Temporal Dimension of ST-GCN

• Kernel size를 2로 고정하고 위 Graph Convolution 연산 진행

#### **Adaptive Graph Convolution Layer**

- $1^{st} \operatorname{part}(A_k)$ : 기존 Adjacency matrix와 동일하며 관절 사이 물리적인 관계 반영
  - ▶ 머리와 목이 물리적으로 연결되어 있음을 의미하는 것
- $2^{nd}$  part( $B_k$ ): Adjacency matrix와 동일하지만 matrix 내 원소들은 학습으로 결정(Data-driven features)
  - ▶ 물리적 연결 뿐만 아니라 연결의 강함 정도를 표현하며 이는 학습을 통해 값이 정해지는 것
- $3^{rd}$  park $(C_k)$ : 데이터에 의해 결정되며 관절을 Embedding $(\theta_k, \varphi_k)$  후, 관절간 유사도를 원소로 사용



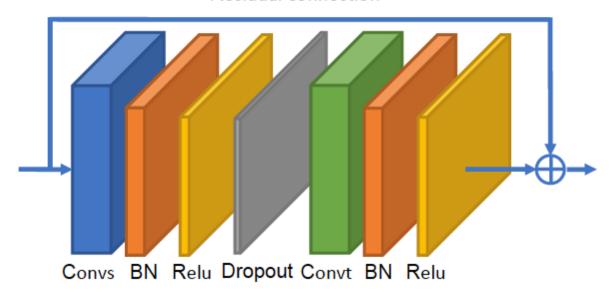
## Adaptive Graph Convolution layer 연산 방식

$$f_{out} = \sum_{k}^{K_v} W_k f_{in} (A_k + B_k + C_k)$$

#### **Adaptive Graph Convolution Block for the Spatial Dimension**

- Temporal dimension에 대한 Graph Convolution 연산은 ST-GCN과 동일
- 앞에서 설명한 Adaptive Graph Convolution layer로 구성된 Network Block
- (AGCN + Batch Normalization + ReLU) + Dropout + (AGCN + Batch Normalization + ReLU)
- Residual connection 기법을 사용해 안정적인 학습을 도모

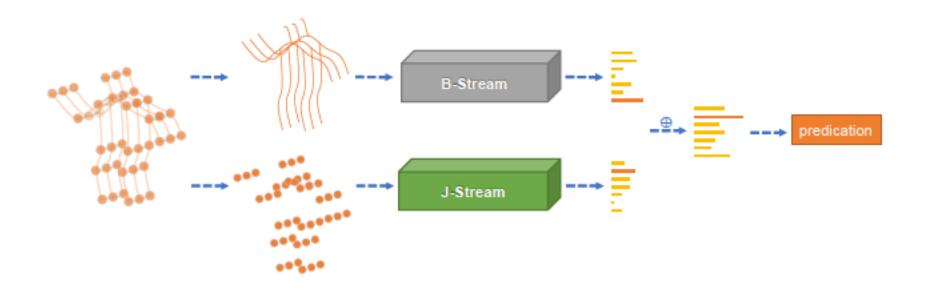
#### Residual connection





### ❖ '2S'-AGCN 인가?

- 전체 관절에 대한 중심 좌표를 중력 중심 좌표(The center of gravity)라 정의
- 중력 중심과 모든 좌표들을 연결하여 새로운 Skeleton 을 생성
- 기존 Skeleton(B-Stream)과 중력 중심 좌표를 포함하는 Skeleton(J-Stream)을 AGCN에 입력
- 두 AGCN에서 나온 Softmax 값을 더 해 최종 행동 범주 할당

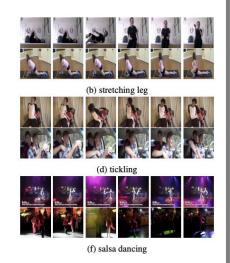


### 실험에 사용한 데이터 셋

- Kinetics: YouTube에서 수집한 동작 영상 30만 클립과 이에 대한 행동(400) 분류 정보 존재
  - OpenPose를 사용해 2차원 관절 좌표와 관절별 확률 값 산출
- NTU-RGB+D: 5만 6천 행동 영상과 행동 종류 60개, 3차원 관절 좌표 정보 존재
  - RGB 영상과 원근감 인식이 가능한 Depth 카메라로 인간 행동 영상을 촬영
- 2D Skeleton(Kinetics), 3D Skeleton(NTU-RGB+D) 각각을 입력 데이터로 하는 ST-GCN 학습

#### **Kinetics**







NTU-RGB+D

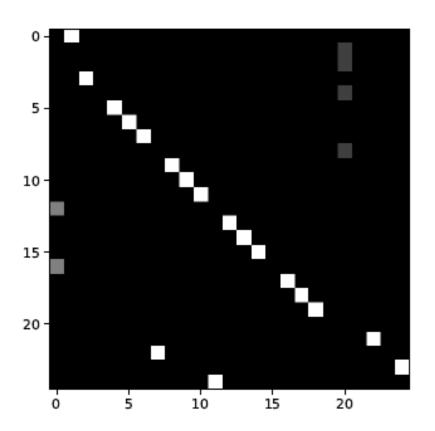
- Kay, W., Carreira, J., Simonyan, K., Zhang, B., Hillier, C., Vijayanarasimhan, S., ... & Zisserman, A. (2017). The kinetics human action video dataset. arXiv preprint arXiv:1705.06950.
- Shahroudy, A, Liu, J., Ng, T. T., & Wang, G. (2016). Ntu righ+ d: A large scale dataset for 3d human activity analysis. In Proceedings of the IEEE conference on computer vision and pattern recognition (pp. 1010-1019).

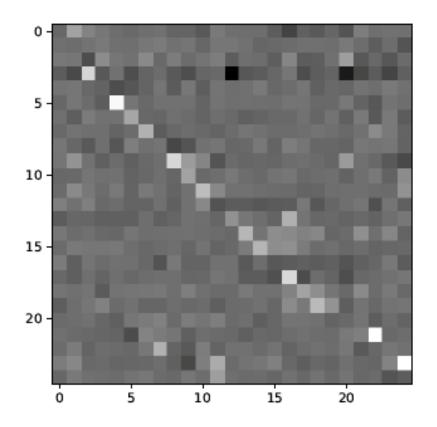


- ❖ ST-GCN 및 연결 관계 정보(A, B, C) 존재 여부에 따른 성능 비교
  - Attention 정보를 포함하는 M 행렬이 Graph Convolution에 포함되어 성능 증가
  - ST-GCN 대비 다양한 연결 관계 정보를 제공함으로써 성능 향상
  - 연결 정보들이 조합되어 최종적인 성능 향상 성공

| Methods     | Accuracy (%) |  |
|-------------|--------------|--|
| ST-GCN      | 92.7         |  |
| ST-GCN wo/M | 91.1         |  |
| AGCN wo/A   | 93.4         |  |
| AGCN wo/B   | 93.3         |  |
| AGCN wo/C   | 93.4         |  |
| AGCN        | 93.7         |  |

- ❖ 연결 관계 정보(B, C) 추가에 따른 Attention 정보 변경 발생
  - (Left) 인간의 연결 정보(Adjacency matrix) vs (Right) 학습된 Adjacency matrix(B)
  - 학습된 B Matrix는 관절 위치 상 먼 경우에도 이들의 특징을 반영할 수 있음을 확인 가능

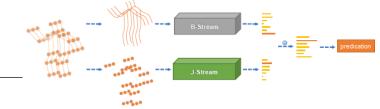






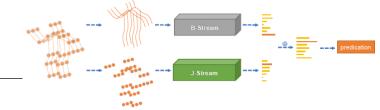
- ❖ 연결 관계 정보(B, C) 추가에 따른 Attention 정보 변경 발생
  - AGCN layer 출력 층 변경에 따른 관절이 행동에 미치는 정도를 시각화한 그림
  - 2S-AGCN 초기에는 주변 관절 사이 연결 정도가 강함을 확인 가능(원의 크기↑)
  - 하지만 여러 AGCN layer 통과 후 반대 쪽 손목에서도 연결 정도가 강해짐을 확인

3rd AGCN layer 5th AGCN layer 7th AGCN layer outputs outputs outputs outputs



- ❖ Two-Stream 형태와 Single-Stream 형태의 AGCN 성능 비교
  - 여러 형태의 Graph를 입력함에 따라 성능 증가 성공
  - 하지만 J-Stream만 사용했을 때 성능이 좋다는 것은 의문
  - 중력 중심(Center of the gravity)가 어떠한 영향을 미쳤는지 살펴보고 싶다는 생각

| Methods | Accuracy (%) |
|---------|--------------|
| Js-AGCN | 93.7         |
| Bs-AGCN | 93.2         |
| 2s-AGCN | 95.1         |



- ❖ State-of-the-art 모델과의 성능 비교
  - X-Sub: 학습 데이터 내 행동하고 있는 인간이 검증 데이터 내에는 존재하지 않는 경우
  - X-View: 동일 행동을 두 카메라를 사용해 촬영해 카메라를 기준으로 학습/검증 데이터 구분
  - 기존 순환 신경망(Recurrent neural networks, RNN) 계열 대비 뛰어난 성능
  - 합성곱 신경망(Convolutional neural networks, CNN) 계열보다도 뛰어난 성능

#### **NTU-RGBD Dataset**

| Methods               | X-Sub (%) | X-View (%) |
|-----------------------|-----------|------------|
| Lie Group [31]        | 50.1      | 82.8       |
| HBRNN [6]             | 59.1      | 64.0       |
| Deep LSTM [27]        | 60.7      | 67.3       |
| ST-LSTM [22]          | 69.2      | 77.7       |
| STA-LSTM [29]         | 73.4      | 81.2       |
| VA-LSTM [33]          | 79.2      | 87.7       |
| ARRN-LSTM [19]        | 80.7      | 88.8       |
| Ind-RNN [20]          | 81.8      | 88.0       |
| Two-Stream 3DCNN [21] | 66.8      | 72.6       |
| TCN [14]              | 74.3      | 83.1       |
| Clips+CNN+MTLN [13]   | 79.6      | 84.8       |
| Synthesized CNN [23]  | 80.0      | 87.2       |
| CNN+Motion+Trans [18] | 83.2      | 89.3       |
| 3scale ResNet152 [17] | 85.0      | 92.3       |
| ST-GCN [32]           | 81.5      | 88.3       |
| DPRL+GCNN [30]        | 83.5      | 89.8       |
| 2s-AGCN (ours)        | 88.5      | 95.1       |

#### **Kinetics-Skeleton Dataset**

| Methods          | Top-1 (%) | Top-5 (%) |
|------------------|-----------|-----------|
| Feature Enc. [8] | 14.9      | 25.8      |
| Deep LSTM [27]   | 16.4      | 35.3      |
| TCN [14]         | 20.3      | 40.0      |
| ST-GCN [32]      | 30.7      | 52.8      |
| Js-AGCN (ours)   | 35.1      | 57.1      |
| Bs-AGCN (ours)   | 33.3      | 55.7      |
| 2s-AGCN (ours)   | 36.1      | 58.7      |



## **Conclusion**

#### **Conclusion**

- 2S-AGCN은 그래프 연결 정보를 Data-driven하게 정의하고 이를 예측 모델에 반영
- 기존에 정의된 Skeleton과 중력 중심을 포함한 새로운 Skeleton 정의
- 두 기여점이 정확히 반영되어 Skeleton-based HAR 문제의 State-of-the-art 달성

# Thank you

