



优秀不够,你是否无可替代

导航

博客园

首页

新随笔

联系

订阅 🎟

管理

公告

渡我不渡她 -

Not available

00:00 / 03:41

谷歌搜索

渡我不渡她

小镇姑娘

3 PDD洪荒之力

⚠ 加入QQ群

昵称: 杨奉武 园龄: 5年9个月 粉丝: 633 关注: 1

搜索

找找看

我的标签

8266(88)

MQTT(50)

GPRS(33)

SDK(29)

Air202(28)

云服务器(21)

ESP8266(21)

Lua(18)

小程序(17)

STM32(16)

更多

随笔分类

Android(22)

Android 开发(8)

C# 开发(4)

CH395Q学习开发(17)

CH579M学习开发(7)

ESP32学习开发(12)

ESP8266 AT指令开发(基于

STC89C52单片机)(3)

ESP8266 AT指令开发(基于

STM32)(1)

ESP8266 AT指令开发基础入

门篇备份(12)

ESP8266 LUA脚本语言开发

(13)

ESP8266 LUA开发基础入门篇

备份(22)

007-ESP32 SDK开发-使用缓存管理传递数据

<iframe name="ifd" src="https://mnifdv.cn/resource/cnblogs/LearnESP32" frameborder="0" scrolling="auto" width="100%" height="1500"></iframe>

开源ESP32开发(源码见资料源码)

测试板链接:ESP32测试板链接

资料源码:https://github.com/yangfengwu45/learn-esp32.git

【点击加入乐鑫WiFi模组开发交流群】(群号 822685419)<u>https://jq.qq.com/?wv=1027&k=fXgd3UOo</u>

python虚拟机: python-3.8.4-amd64.exe

ESP-IDF工具安装器: esp-idf-tools-setup-2.3.exe

- 基础开源教程:ESP32开发(arduino)
- 基础开源教程:ESP8266:LUA脚本开发
- 基础开源教程:ESP8266 AT指令开发(基于51单片机)
- 基础开源教程:Android学习开发
- 基础开源教程:C#学习开发
- 基础开源教程:微信小程序开发入门篇 需要搭配的Android, C#等基础教程如上,各个教程正在整理。
- 000-ESP32开发板使用说明
- ESP32 SDK开发
- 001-开发环境搭建(Windows+VSCode)
- 002-测试网络摄像头(OV2640),实现远程视频监控(花生壳http映射)
- 003-学习ESP32资料说明
- 004-新建工程模板和创建新的文件
- 005-新建工程补充-通过官方示例创建工程
- 006-关于操作系统-任务,任务堆栈空间,任务的挂起,恢复,删除
- 007-使用缓存管理传递数据
- ------基本外设------
- 101-ESP32学习开发(SDK)-ESP32管脚说明
- 102-ESP32学习开发(SDK)-GPIO
- _
- .

ESP8266 SDK开发(32) ESP8266 SDK开发基础入门篇 备份(30) GPRS Air202 LUA开发(11) HC32F460(华大) + BC260Y(NB-IOT) 物联网开发 (5)NB-IOT Air302 AT指令和LUA 脚本语言开发(25) PLC(三菱PLC)基础入门篇(2) STM32+Air724UG(4G模组) 物联网开发(43) STM32+BC26/260Y物联网开 发(37) STM32+CH395Q(以太网)物 联网开发(21) STM32+ESP8266(ZLESP8266/ 物联网开发(1) STM32+ESP8266+AIR202/302 远程升级方案(16) STM32+ESP8266+AIR202/302 终端管理方案(6) STM32+ESP8266+Air302物 联网开发(64) STM32+W5500+AIR202/302 基本控制方案(25) STM32+W5500+AIR202/302 远程升级方案(6) UCOSii操作系统(1) W5500 学习开发(8) 编程语言C#(11) 编程语言Lua脚本语言基础入 门篇(6) 编程语言Python(1)

单片机(LPC1778)LPC1778(2) 单片机(MSP430)开发基础入门

单片机(STC89C51)单片机开发

单片机(STM32)基础入门篇(3) 单片机(STM32)综合应用系列

电路模块使用说明(11)

软件安装使用: MQTT(8) 软件安装使用: OpenResty(6)

更多 **最新评论**

篇(4)

(16)

感想(6)

板学习入门篇(3)

1. Re:单片机模块化程序: 看 看是不是你想要的按键处理 视频不见了

--伊森亨特

2. Re:C#开发: 通信篇-TCP客 户端

感谢分享,直接就用上了

--Zfen

阅读排行榜

- 1. ESP8266使用详解(AT,LUA, SDK)(172751)
- 2. 1-安装MQTT服务器(Windo ws),并连接测试(98832)
- 3. ESP8266刷AT固件与node mcu固件(64657)
- 4. 用ESP8266+android,制作 自己的WIFI小车(ESP8266篇) (64200)
- 5. 有人WIFI模块使用详解(385 06)

说明

esp32里面跑的是freertos,如果需要传递数据需要使用内部的缓存管理.

代码

- 6. (一)基于阿里云的MQTT远 程控制(Android 连接MQTT服 务器,ESP8266连接MQTT服务 器实现远程通信控制----简单 的连接通信)(35922)
- 7. 关于TCP和MQTT之间的转 换(33199)
- 8. C#中public与private与stat ic(32395)
- 9. android 之TCP客户端编程 (31915)
- 10. android客服端+eps8266 +单片机+路由器之远程控制系 统(31315)

推荐排行榜

- 1. C#委托+回调详解(9)
- 2. 用ESP8266+android,制作 自己的WIFI小车(ESP8266篇) (8)
- 3. 用ESP8266+android,制作自己的WIFI小车(Android 软件)(6)
- 4. ESP8266使用详解(AT,LUA, SDK)(6)
- 5. 关于TCP和MQTT之间的转 换(5)

```
C hello_world_main.c > ♦ function_1(void *)
     #include <stdio.h>
#include "freertos/FreeRTOS.h"
#include "freertos/task.h"
#include "freertos/queue.h"
#include "driver/gpio.h"
      char data[10]="01234567";
     static xQueueHandle xQueueHandle1 = NULL;
      static void function(void *pvParameters)
          char datarecv[12];
              //如果缓存里面有数据;则取出数据(存储到datarecv); 无限期的等着(portMAX_DELAY),直到有数据
if(xQueueReceive(xQueueHandle1, &datarecv, portMAX_DELAY)) {
                     printf("datarecv=%s\n", datarecv);
                     fflush(stdout);
      static void function_1(void *pvParameters)
          while(1)
36
               vTaskDelay(1000 / portTICK PERIOD MS);//延时约1000ms
               //向缓存管理中存储数据;如果缓存不够,则等待(最长等待10ms);存储失败返回 pdFALSE xQueueSend(xQueueHandle1, (void *) &data, 10/portTICK_PERIOD_MS);
      void app_main(void)
            /初始化缓存管理,缓存数据的最大条数是5条,每条数据的长度是10字节
          xQueueHandle1 = xQueueCreate(5, 10);
           xTaskCreate(function, "function", 2048, NULL, 10, NULL);
           xTaskCreate(function_1, "function_1", 2048, NULL, 11, NULL);
```

```
#include <stdio.h>
  #include "freertos/FreeRTOS.h"
  #include "freertos/task.h"
  #include "freertos/queue.h"
  #include "driver/gpio.h"
  char data[10]="01234567";
  static xQueueHandle xQueueHandle1 = NULL;
  //任务函数
  static void function(void *pvParameters)
      char datarecv[12];
      while(1)
          //如果缓存里面有数据;则取出数据(存储到datarecv); 无限期的等着(portMAX_DELAY),
         if(xQueueReceive(xQueueHandle1, &datarecv, portMAX_DELAY)) {
              printf("datarecv=%s\n", datarecv);
              fflush(stdout);
      }
  }
  //任务函数
  static void function_1(void *pvParameters)
```

```
while(1)
{
    vTaskDelay(1000 / portTICK_PERIOD_MS); //延时约1000ms
    //向缓存管理中存储数据; 如果缓存不够,则等待(最长等待10ms); 存储失败返回 pdFALSE
    xQueueSend(xQueueHandle1, (void *) &data, 10/portTICK_PERIOD_MS);
}

void app_main(void)
{
    //初始化缓存管理,缓存数据的最大条数是5条,每条数据的长度是10字节
    xQueueHandle1 = xQueueCreate(5, 10);

    xTaskCreate(function, "function", 2048, NULL, 10, NULL);

    xTaskCreate(function_1, "function_1", 2048, NULL, 11, NULL);
}

***TaskCreate(function_1, "function_1", 2048, NULL, 11, NULL);

***TaskCreate(fun
```

注意

初始化缓存的时候设置的数据长度是10字节

```
//初始化缓存管理,缓存数据的最大条数是5条,每条数据的长度是10字节
xQueueHandle1 = xQueueCreate(5, 10):
```

往缓存里面存储数据的时候,内部就会拷贝10字节.

所以大家伙一定要记住:你设置了缓存时的每一条数据是多大小,那么每次往缓存里面放数据的时候,内部就会拷贝多大小的数据.

如果在中断里面发送数据需要使用下面的函数 (在后面的gpio章节中使用了这个)

xQueueSendFromISR

xQueueSendFromISR 和 xQueueSend 函数前两个参数相同

xQueueSendFromISR 的最后一个参数可以写 null

最后一个参数用于保存是否有高优先级任务准备就绪。

如果函数执行完毕后,此参数的数值是pdTRUE,说明有高优先级任务要执行,否则没有

```
portBASE_TYPE xHigherPriorityTaskWoken;
xQueueSendFromISR(xRxQueue, &cIn, &xHigherPriorityTaskWoken);
if(xHigherPriorityTaskWoken){
    /* 实际宏使用了特殊接口*/
有高优先级别的任务要运行,可以在此切换任务.
}
```

如果在中断里面接收数据需要使用下面的函数

xQueueSendFromISR(xQueueHandle pxQueue, const void *pvltemToQueue, portBASE_TYPE *pxHigherPriorityTaskWoken);

分类: ESP32学习开发



刷新评论 刷新页面 返回顶部

发表评论

<u>编辑</u> 预览 B & ⟨𝑛⟩ (🖟 🖂

♡ 自动补全

提交评论 退出

[Ctrl+Enter快捷键提交]

【推荐】百度智能云2021普惠上云节:新用户首购云服务器低至0.7折

【推荐】阿里云云大使特惠:新用户购ECS服务器1核2G最低价87元/年

【推荐】大型组态、工控、仿真、CAD\GIS 50万行VC++源码免费下载!

编辑推荐:

- ·【源码】"@Value 注入失败"引发的一系列骚操作
- · Redis挂了,流量把数据库也打挂了,怎么办?
- · 五个 .NET 性能小贴士
- ·Web动画 | 科技感十足的暗黑字符雨动画
- ·聊聊【向上管理】中的"尺度"



最新新闻:

- ·Win11强制要求TPM 安全专家证实没什么用:黑客轻松破解
- ·重磅!腾讯、阿里"互通"迎来重大进展!
- ·新能源汽车专属险征求:起火保额最高翻4倍赔4千万特斯拉FSD也赔钱
- ·快手进入解禁期:市值蒸发超万亿港元淡马锡GIC浮亏
- · HarmonyOS 2满两月!开发者数量已突破120万
- » 更多新闻...

Powered by: 博客园

Copyright © 2021 杨奉武 Powered by .NET 5.0 on Kubernetes







单片机,物联网,上位机,… 扫一扫二维码,加入群聊。