

# **Calcularea inversei unei matrice folosind descompunerea LU**

Studenti: Dumitru Bianca Ștefania 343C1 & Dumitrescu Bogdan 343C1

Îndrumător: Tudor Calafeteanu

Ianuarie 2025 - Arhitecturi și Prelucrări Paralele

# Descrierea problemei



## Inversa unei matrice

$$A * A^{-1} = I$$



## Factorizarea LU

Anumite matrice pătratice suporta factorizarea în 2 matrice distincte (L - lower triangular, U - upper triangular)  $\rightarrow A = L * U$



## Calcularea inversei folosind LU

$$A * X = I \rightarrow L * U * X = I$$

$2 * n$  ecuatii liniare:

- $L * Y = I$  (folosire forward substitution pentru a determina Y)
- $U * X = Y$  (folosire backward substitution pentru a determina X)

# Factorizarea LU

```
for i in range(0, n):  
    for j in range(0, n):  
        for k in range(0, i):  
            compute L[j][i]  
            compute U[i][j]
```

Complexitate timp  $O(n^3)$   
Complexitate spațiu  $O(n^2)$

# Calcularea inversei

```
def forward_substitution(l, e, y):  
    for i in range(0, n):  
        for j in range(0, i):  
            compute y[i]  
  
def backward_substitution(u, y, x):  
    for i in range(n-1, 0):  
        for j in range(i+1, n):  
            compute x[i]  
  
for i in range(0, n):  
    forward_substitution(l, e, y); // Solve  $L * y = e$   
    backward_substitution(u, y, x); // Solve  $U * x = y$   
    for j in range(0, n):  
        a_inv[j][i] = x[j]
```

Complexitate timp  $O(n^3)$   
Complexitate spațiu  $O(n^2)$

# Inputs

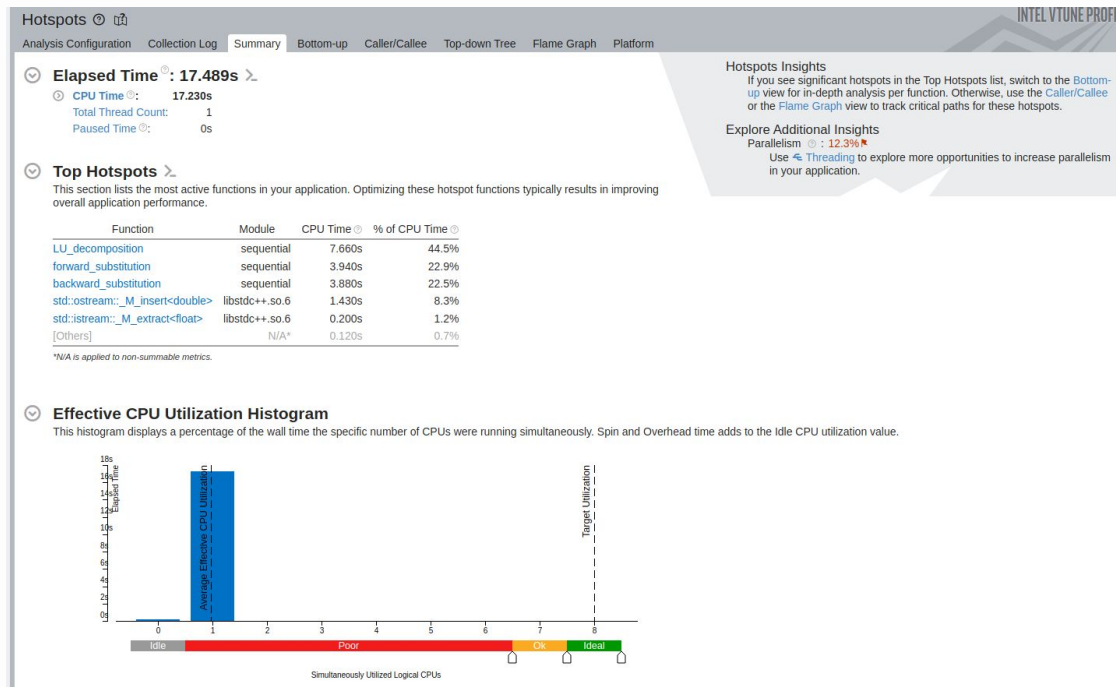
Trei dimensiuni ale matricelor pentru inputuri:

- Small - 700 x 700
- Medium - 1100 x 1100
- Large - 1500 x 1500

# Profiling

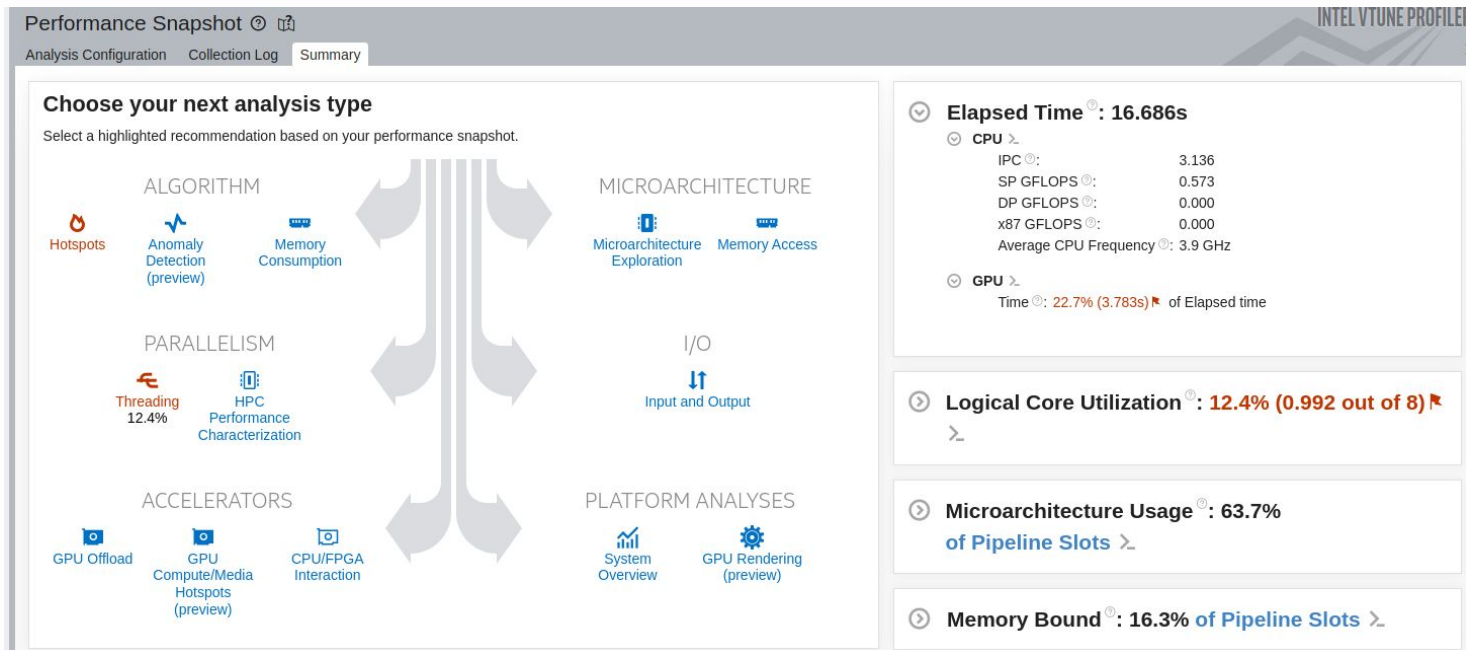
Am folosit Intel VTune, dar și măsurarea efectivă a timpului de rulare pentru realizarea diverselor grafice comparative.

# Rezultatele algoritmului secvențial

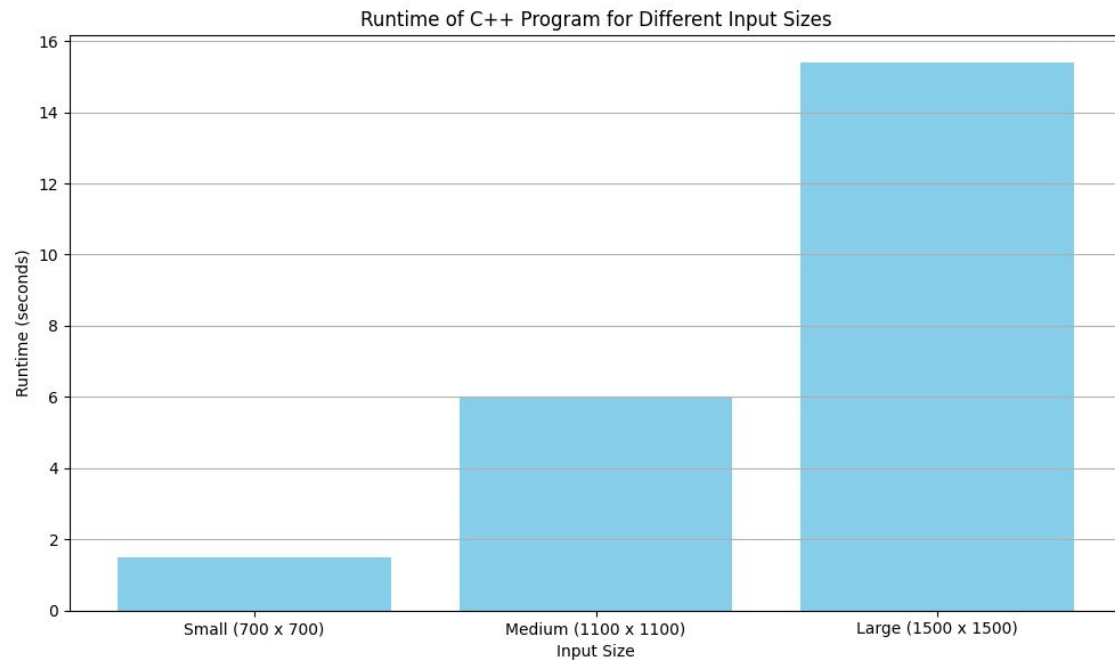


# Rezultatele algoritmului secvențial

Chiar si profiler-ul sugereaza folosirea threadingului:



# Rezultatele algoritmului secvențial



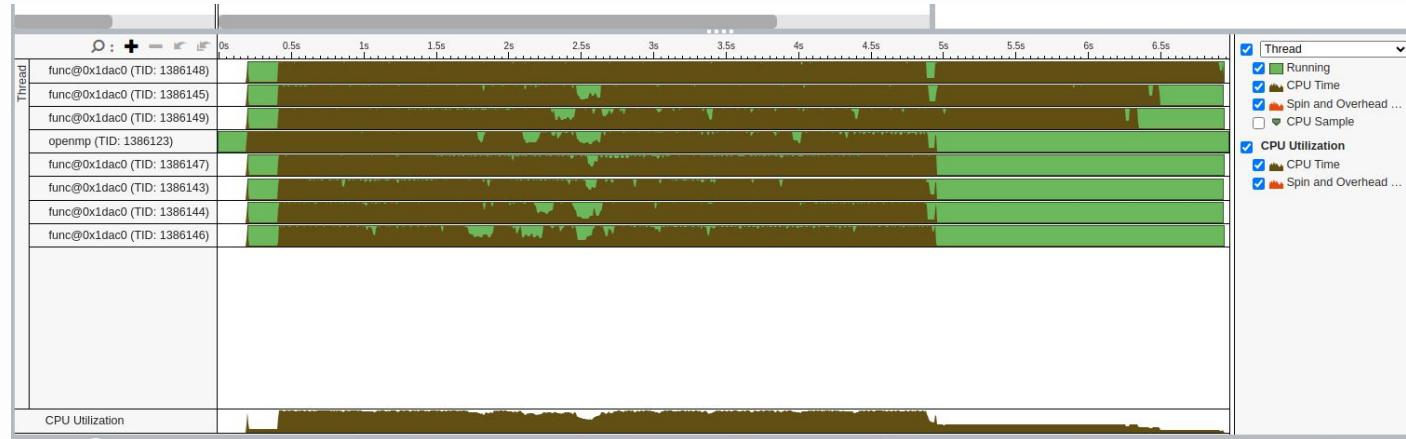
# Paralelizarea cu OpenMP

- Paralelizare pe **rândurile matricei L** și **coloanele matricei U** folosind **scheduler dynamic** cu chunk size 1 pentru a echilibra sarcinile, deoarece unele iterații sunt mai complexe (mai multe operații în bucla k).
- **Fiecare coloană a matricii inverse** este calculată independent de un thread (folosind scheduler static).
- **Inițializare Matrice & Scriere Fișiere** → **Paralelizarea pentru alocarea liniilor matricei și scrierea paralelă** a matricilor L, U și  $A^{-1}$  folosind directive OpenMP reduce timpul de execuție
- **Număr Threaduri** → Setat la **numărul de nuclee fizice disponibile (8)** pentru a evita supraîncărcarea și comutarea excesivă între threaduri.



# Paralelizarea cu OpenMP

- **CPU utilization** este aproape maximal pe parcursul executiei programului



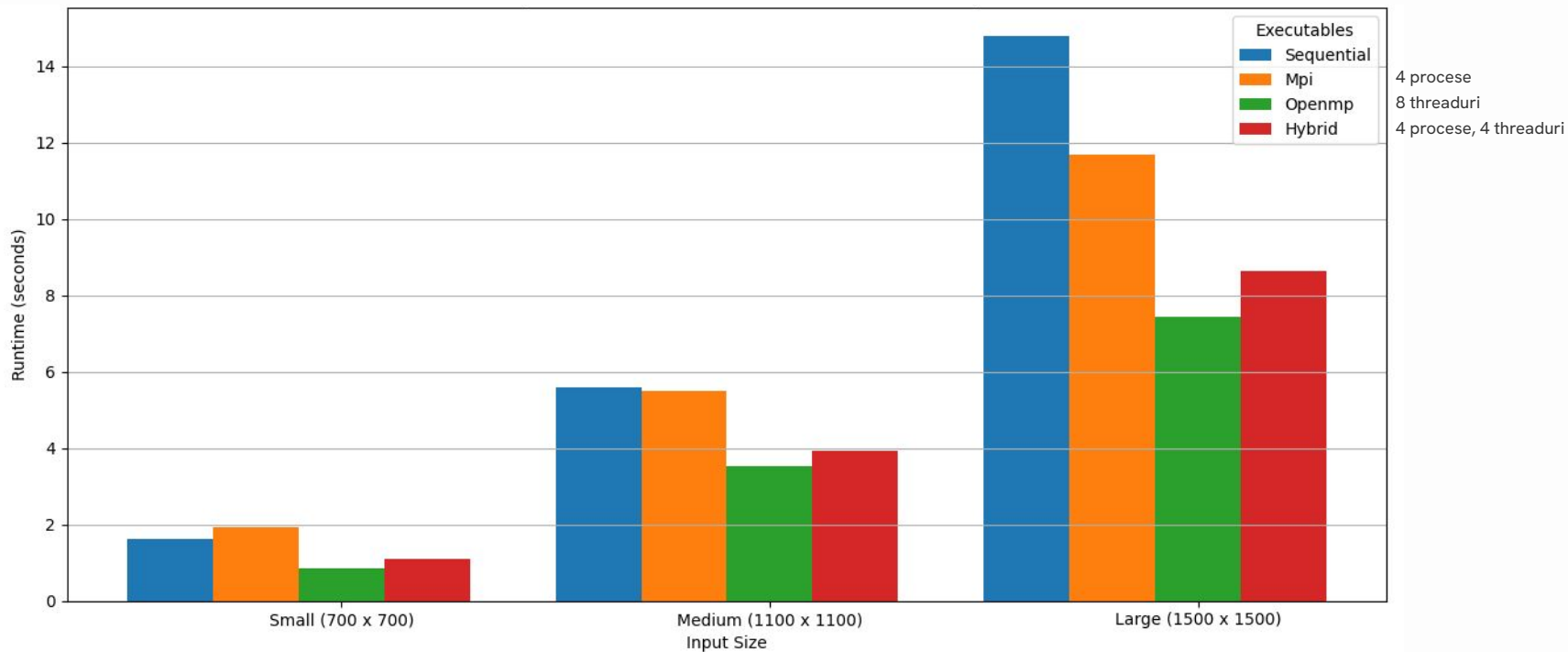
# Paralelizarea cu MPI

- **Algoritmul original păstrat** → S-au evitat tehnici avansate (pivotare, blocuri) pentru a menține logica algoritmului inițial.
- **Paralelizarea LU Decomposition** → Doar **bucula interioară** (k) a fost paralelizată, cu un **prag de 500** pentru a reduce overhead-ul pe matrici mici.
- **Calculul inversei** → Fiecare proces calculează **coloane diferite** din matricea inversă, rezultatele fiind centralizate la procesul root.
- **Limitări la I/O** → Doar procesul root scrie rezultatele pentru a evita transferurile costisitoare între procese.

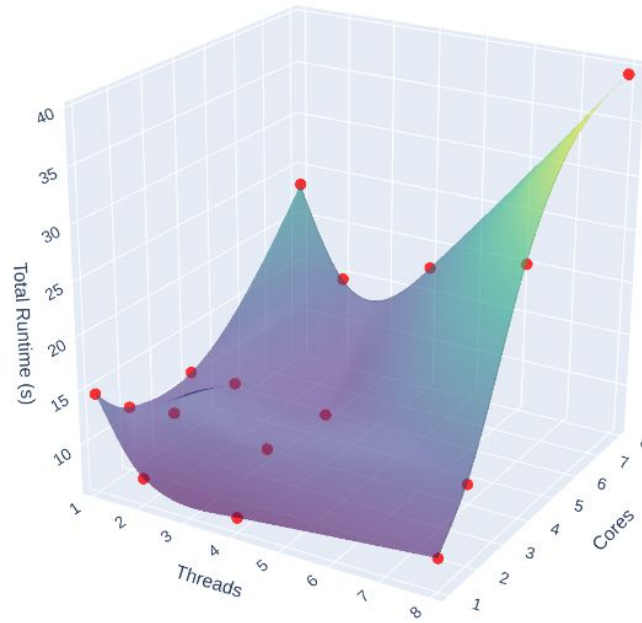
# Paralelizarea hibrida (MPI + OpenMP)

- **Algoritmul original păstrat** → S-au evitat tehnici avansate (pivotare, blocuri) pentru a menține logica algoritmului inițial.
- **Paralelizarea LU Decomposition** → Paralelizare asemănătoare cu OpenMP
- **Calculul inversei** → Fiecare proces calculează **coloane diferite** din matricea inversă, rezultatele fiind centralizate la procesul root.
- **Limitări la I/O** → Doar procesul root scrie rezultatele pentru a evita transferurile costisitoare între procese.

# Evaluare comparativă



# Evaluare comparativă



# Challenges

## Complexitatea Configurării VTune

- Necesitatea unei configurări meticuloase și înțelegerii detaliate a parametrilor.
- Setările inițiale au fost consumatoare de timp din cauza documentației incomplete, fiind necesare soluții găsite pe forumuri precum Stack Overflow.

## Paralelizare Eficientă

- Echilibrarea între optimizarea performanței și menținerea structurii originale a algoritmului a fost o provocare.
- Încercarea de a optimiza algoritmul MPI pentru un input size compromitea performanța pentru alte inputuri.

## Sensibilitatea Performanței la Hardware

- Diferite variante (hibrid, secvențial, OpenMP) au avut performanțe variate pe mașini diferite.
- De exemplu, versiunea OpenMP a fost cea mai rapidă pe laptopul Stefaniei, dar o variantă cu 8 nuclee și 2 fire a fost mult mai rapidă pe laptopul lui Bogdan.
- Evidentă dependență de hardware și necesitatea testării pe sisteme diverse.

**Multumim!**