

UNIVERSAL ROBOTS

示教器正确持放姿态

编辑: Sam Li 机器人软件适用版本: 适用机器人: UR3、UR5、UR10 编辑时间: 2016/6/1

UR 机器人示教器(也称手持编程器)在使用过程中,触摸屏的连接线有过分折弯或者经常性超过 90 度弯曲,就会导致触摸屏出现触摸无效(仅在调整下线的位置可触摸,其余部位触摸无效)、同时只能通过示教器上的 USB 口插上鼠标才能使用。那么如何避免这个现象?

1、我们希望我们的客户能够意识到,如果用在一种将电缆弯曲的方式和弯曲的情况下,电缆可以损坏(如下):这个现象需要避免发生。









2、我们应该使用正确的方法来保持(如下):





R

UNIVERSAL ROBOTS

或者不用示教器的时候挂在控制箱的挂钩上;



挂钩备件可以安装到其它机构上(每一套机器人同时还有一个挂钩备件可以安装)。

