

UR10 技術規格

6軸機器手臂，工作範圍 1300公厘

重量:	28.9 公斤
有效負載:	10 公斤
工作範圍:	1300 公厘
關節範圍:	+/- 360度
速度:	基座和肩部: 120度/秒, 肘部、手腕1、手腕2、手腕3: 180度/秒 工具端: 1 公尺/秒
可重複精準度:	+/- 0.1 公厘
安裝面積:	Ø190 公厘
自由度:	6個旋轉關節
控制箱尺寸(長x高x寬):	475 公厘 x 423 公厘x 268公厘
I/O 端口:	控制箱 工具端
	數位輸入 16 2
	數位輸出 16 2
	類比輸入 2 2
	類比輸出 2 -
I/O 電源:	24 V 2A 工具箱, 12V/24V 600 mA 工具端
通訊:	TCP/IP 100 Mbit: IEEE 802.3u, 100BASE-TX 乙太網路端口 & Modbus TCP
編程:	Polyscope 圖形用戶介面, 12吋觸控式螢幕與支架
噪音:	相對低噪音
IP級別:	IP54
功耗:	在正常程式運作下約為 350W
人機協作:	15 個進階安全設置功能 跟据 EN ISO 13849:2008 PL d EN ISO 10218-1:2011, 條款 5.4.3 測試
材質:	鋁合金, PP塑料
溫度:	機器人可在 0-50°C 的溫度範圍內工作
電源:	100-240 VAC, 50-60 Hz
電線:	連接機器人和控制箱的電線 (6 公尺) 連接觸控式螢幕和控制箱的電線 (4.5 公尺)

Universal Robots (Singapore) Pte. Ltd.

#03-36/37, 20 Science Park Road

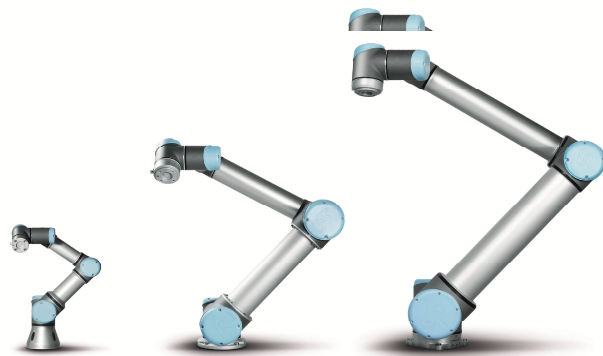
Teletech Park, Science Park II

S117674 Singapore

+65 66 35 72 70

ur.apac@universal-robots.com

www.universal-robots.com



UNIVERSAL ROBOTS