

UNIVERSAL ROBOTS

如何使用分屏器

编辑: 艾小明

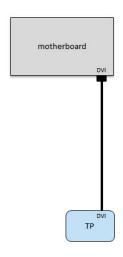
机器人软件适用版本: Polysocpe V3.0 及以上

适用机器人: UR3、UR5、UR10

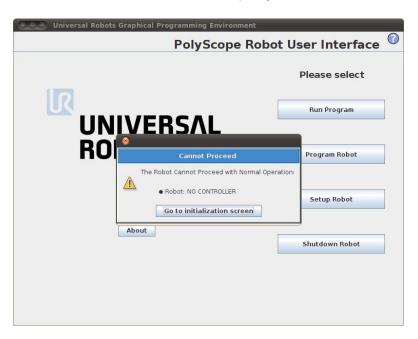
编辑时间: 2015/6/4

UR 机器人可以使用分屏器,在显示屏上显示,然后用键盘鼠标操作。P.S. 示教器故障更换前的替代的操作。

1. 首先, UR 机器人只接示教器开机。



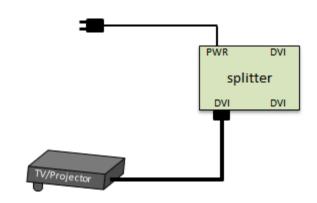
2. UR 机器人开机完成后,进入 Polyscope 界面。



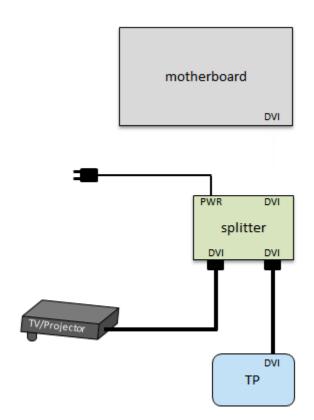


UNIVERSAL ROBOTS

3. 将分屏器连接好,显示器接到分屏器的 DVI 输出端口 2,并接好电源。



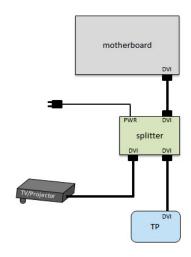
4. 将示教器的 DVI 接口接到分屏器的输出端口 1



R

UNIVERSAL ROBOTS

5. 连接主板的 DVI 端口和分屏器的输入端口。



6. 注意:如果机器人需要重启的时候,需要将分频器先移除,直接使用示教器开机, 然后才能再接上分屏器。