**如何寸动机器人**

作者：朱超

机器人软件适用版本：所有

编辑时间：2015/4/19

当choose=1时，机器人沿着基座坐标系Y轴正向移动100mm

当choose=2时，机器人绕着基座坐标系Y轴正向旋转1rad

当choose=3时，机器人沿着工具坐标系Y轴正向移动100mm

当choose=4时，机器人绕着工具坐标系Y轴正向旋转1rad

