ГУАП

КАФЕДРА № 44

ОТЧЕТ ЗАЩИЩЕН С ОЦЕНКОЙ	İ										
ПРЕПОДАВАТЕЛЬ											
доцент, к.т.н., доце	НТ		О.О. Жаринов								
должность, уч. степень, зв	ание	подпись, дата	инициалы, фамилия								
		.,									
O	ТЧЕТ О ЛАБ	ОРАТОРНОЙ РАБО	OTE №9								
Разработка микропроцессорного индикатора величины											
напряжения											
nailp////cilin											
	по курс	у: СХЕМОТЕХНИКА									
ne kjetji čiližite iziminu i											
РАБОТУ ВЫПОЛНИЛ											
CTVILLITED M	41.42		пр п								
СТУДЕНТ ГР. №	4143	подпись, дата	<u>Д.В. Пономарев</u> инициалы, фамилия								

1. Цель работы

Изучить методы схемотехнической и программной реализации интерфейсного взаимодействия модулей вычислительных устройств и аналого-цифровых преобразователей. Разработать модель микропроцессорного индикатора величины электрического напряжения и осуществить моделирование его работы.

2. Вариант задания

Вариант 4.

Bap.	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
АЦП	AD1674	ADS7825	LTC1099	LTC1292	LTC1860	MAX1240	MCP3001	MCP3221	TLC548	ADC0801

Рисунок 1- Вариант

3. Описание основных характеристик модели АЦП LTC1292

LTC1292 Аналого-цифровой преобразователь (АЦП) представляет собой 12-разрядный, 8-канальный (или ΑЦП с последовательным дифференциальный) интерфейсом. Основные характеристики модели LTC1292 включают разрядность, динамический диапазон входных напряжений И время преобразования. подробное Ниже приведено описание ЭТИХ характеристик.

1. Разрядность

Разрядность: 12 бит

Описание: Разрядность АЦП определяет количество уровней дискретизации, на которые может быть разделен аналоговый входной сигнал. В случае 12-разрядного АЦП LTC1292, входной аналоговый сигнал преобразуется в одно из 4096 (2^12) возможных цифровых значений. Чем выше разрядность, тем выше точность преобразования.

2. Динамический диапазон входных напряжений

Диапазон входных напряжений: 0V до 5V (при использовании

питания 5V)

Описание: Динамический диапазон входных напряжений определяет минимальное и максимальное значения аналогового сигнала, которые АЦП может корректно преобразовать в цифровое значение. В случае LTC1292 диапазон входных напряжений составляет от 0 до 5 вольт, что означает, что АЦП может измерять сигналы в этом диапазоне. Если входное напряжение выходит за пределы этого диапазона, результат преобразования будет некорректным.

3. Время преобразования

Время преобразования: 25 микросекунд (typical) на одно преобразование

Описание: Время преобразования — это время, необходимое АЦП для преобразования аналогового сигнала в цифровое значение. Для LTC1292 время преобразования составляет примерно 25 микросекунд на одно преобразование. Это время определяет, как быстро АЦП может обновлять свои данные и, соответственно, с какой частотой можно проводить измерения.

Временная диаграмма обмена микросхемы АЦП типа LTC1292 представлена на рисунке 2.

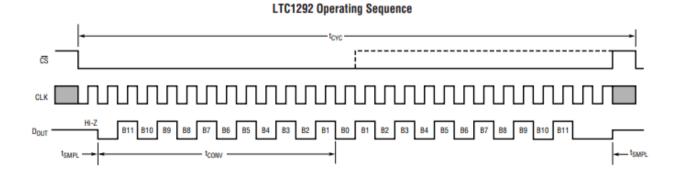


Рисунок 2- Временная диаграмма LTC1292

4. Схема в среде Proteus

Далее по аналогии с методическим пособием строим схему с использованием Arduino. Результат представлен на рисунке 3.

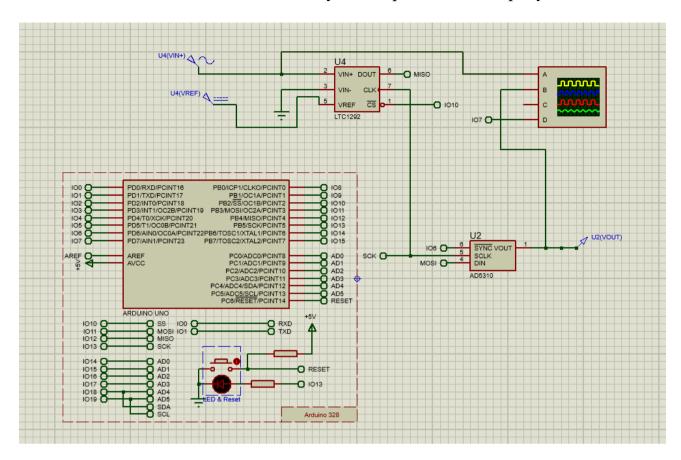


Рисунок 3- Схема

Проверка правильности функционирования в этом случае становится самоочевидной — если выходной сигнал повторяет входной (за исключением принципиально неустранимых погрешностей преобразования), значит АЦП функционирует корректно. Результат проверки представлен на рисунке 4.

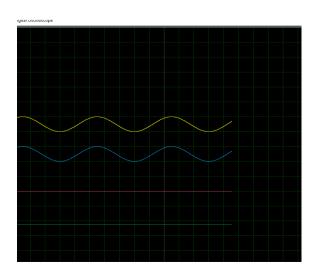


Рисунок 4 – Проверка работы

На рисунке видно, что выходной сигнал повторяет входной.

Далее надо добавить в схему 8 светодиодов и подключить их к свободным портам микропроцессора, сформировав таим образом шкальный индикатор (три старших красного цвета, остальные - зеленые). Результат продемонстрирован на рисунке 5.

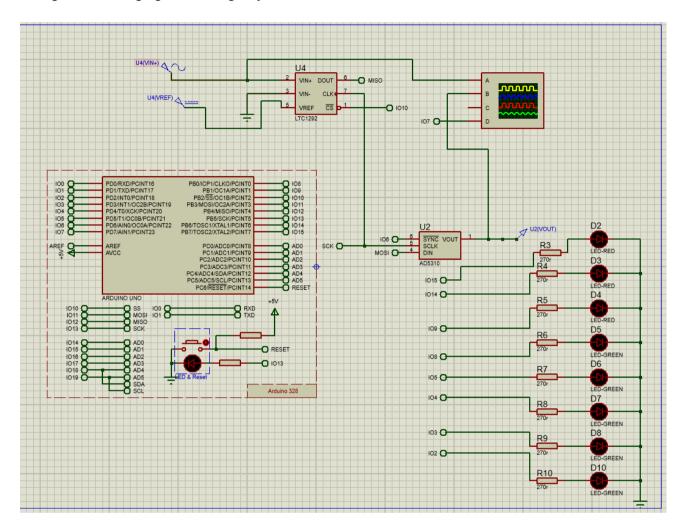


Рисунок 5 – Схема с добавленным шкальным индикатором Параметры U4(VIN+) и U4(VREF) продемонстрированы на рисунке 6 и 7.

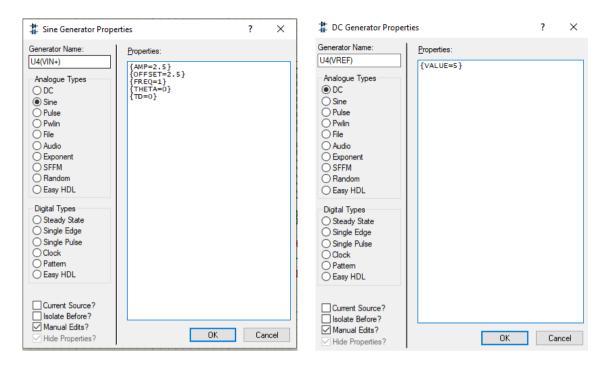


Рисунок 6 – Параметры U4(VIN+) Рисунок 7 – Параметры U4(VREF)

5. Блок-схема программы

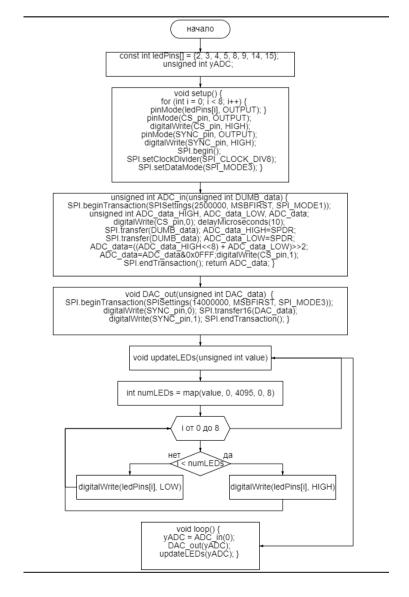


Рисунок 8 – Схема с Signal Generator

6. Текст программы

Программа, написанная для микроконтроллера Arduino, реализует систему измерения и индикации напряжения с помощью аналогоцифрового преобразователя (АЦП) и цифро-аналогового преобразователя (ЦАП). Результаты измерений отображаются на шкальном индикаторе, состоящем из восьми светодиодов.

В функции setup() происходит инициализация пинов, к которым подключены светодиоды. Эти пины настраиваются как выходные.

Обновление светодиодов:

Функция updateLEDs - эта функция отображает значение, полученное с АЦП, на шкальном индикаторе из светодиодов. Значение с АЦП (от 0 до 4095) преобразуется в количество светодиодов (от 0 до 8) с помощью функции map(). Включаются соответствующие светодиоды в зависимости от уровня входного сигнала.

```
/* Main.ino file generated by New Project wizard
* Created: Чт май 9 2024
* Processor: Arduino Uno
* Compiler: Arduino AVR (Proteus)
*/
// Peripheral Configuration Code (do not edit)
//---CONFIG BEGIN---
#pragma GCC push options
#pragma GCC optimize ("Os")
#include <core.h> // Required by cpu
#include <cpu.h>
#pragma GCC pop options
// Peripheral Constructors
CPU &cpu = Cpu;
void peripheral setup () {
void peripheral loop() {
//---CONFIG END---
#include <math.h> // библиотека математических операций
#include <SPI.h> // библиотека работы с интерфейсом SPI
#define CS pin 10 // определяем пин для сигнала CS АЦП
#define SYNC pin 6 // определяем пин для сигнала SYNC ЦАПа
// инициализация переменных
const int ledPins[] = \{2, 3, 4, 5, 8, 9, 14, 15\};
unsigned int yADC; // переменная для кода, получаемого от АЦП
void setup()
   // Initialize LED pins as output
    for (int i = 0; i < 8; i++) {
        pinMode(ledPins[i], OUTPUT);
    }
```

```
pinMode (CS pin, OUTPUT); // выход для сигнала CS для АЦП, период следования
импульсов на
//этом выводе равен периоду дискретизации
digitalWrite(CS pin, HIGH); // чтобы CS АЦП стал 1
pinMode (SYNC pin, OUTPUT); // выход для сигнала SYNC для ЦАПа, период
спелования
//импульсов на этом выводе равен периоду дискретизации
digitalWrite(SYNC pin, HIGH); // чтобы SYNC ЦАПа стал 1
SPI.begin(); // инициализация SPI
// настройки будут разными для АЦП и ЦАП поэтому тут ничего
SPI.setClockDivider(SPI CLOCK DIV8); // ставим скорость обмена по SPI
SPI.setDataMode (SPI MODE3); // установка режима SPI
// процедура считывания кода из АЦП
// процедура считывания кода из АЦП
// чтобы из этого АЦП что-то получить ему надо отправить
// тактовые импульсы, а они будут образовываться, только если
// передавать какие-нибудь "тупые" (dumb) данные (они появятся на выходе MOSI,
// где их все равно никто воспринимать в это время не будет)
unsigned int ADC in(unsigned int DUMB_data)
SPI.beginTransaction(SPISettings(2500000, MSBFIRST, SPI MODE1));
unsigned int ADC_data_HIGH, ADC_data_LOW, ADC_data; digitalWrite(CS_pin,0); // чтобы CS АЦП стал 0
delayMicroseconds (10);
SPI.transfer (DUMB data); // отправка тупых данных
ADC data HIGH=SPDR; //считывание регистра данных порта SPI
SPI.transfer(DUMB data); // отправка тупых данных
ADC data LOW=SPDR;//считывание регистра данных порта SPI
// сдвиг вправо на 2 разряда нужен, поскольку,
// согласно временной диаграмме обмена для АЦП, последние 2 разряда
неинформативны
ADC data=((ADC data HIGH<<8) + ADC data LOW)>>2;
ADC data=ADC data&OxOFFF; // выделение 12 бит данных
digitalWrite (CS pin,1); // чтобы CS АЦП стал 1 до следующего чтения
SPI.endTransaction();
return ADC data;
void DAC out (unsigned int DAC data) // процедура кода в ЦАП
SPI.beginTransaction(SPISettings(14000000, MSBFIRST, SPI MODE3));
digitalWrite(SYNC pin,0); // чтобы SYNC ЦАПа стал 0
SPI.transfer16(DAC data); // отправили код - 2 байта - в ЦАП
digitalWrite(SYNC pin,1); // чтобы SYNC ЦАПа стал 1 до следующей выдачи в ЦАП
SPI.endTransaction();
void updateLEDs (unsigned int value) {
    int numLEDs = map(value, 0, 4095, 0, 8); // Map ADC value to 0-8 LEDs
    for (int i = 0; i < 8; i++) {
        if (i < numLEDs) {</pre>
            digitalWrite(ledPins[i], HIGH); // Turn on LED
            digitalWrite(ledPins[i], LOW); // Turn off LED
    }
void loop()
// что получили с АЦП то выдаем в ЦАП без изменений
yADC = ADC in(0); // ноль - это тупые данные
DAC out (yADC);
updateLEDs (yADC);
}
```

7. Моделирование схемы проекта микропроцессорного индикатора величины напряжения

Далее на рисунках 9-10 будут приведены результаты работы.

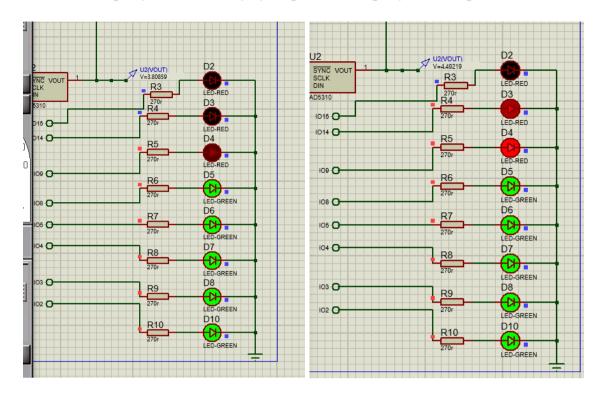


Рисунок 9 – Рез. при 3,80859

Рисунок 10 -Рез. при 4,49219

Далее я буду подавать на вход АЦП сигнал сложной формы. Для этого я подключу в схему Signal Generator. Результат подключения показан на рисунке 11.

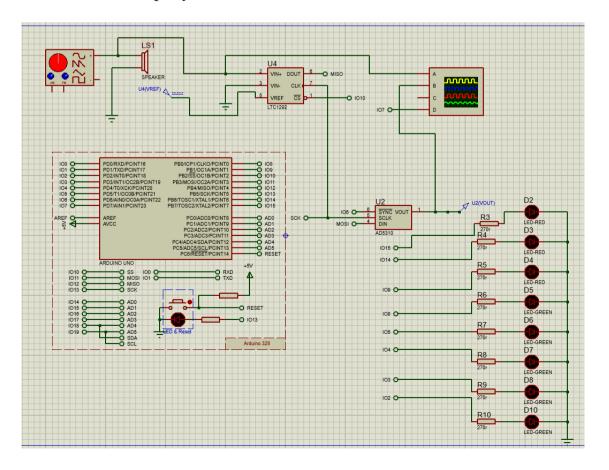


Рисунок 11 – Схема с Signal Generator

Результаты представлены на рисунках 12-15.

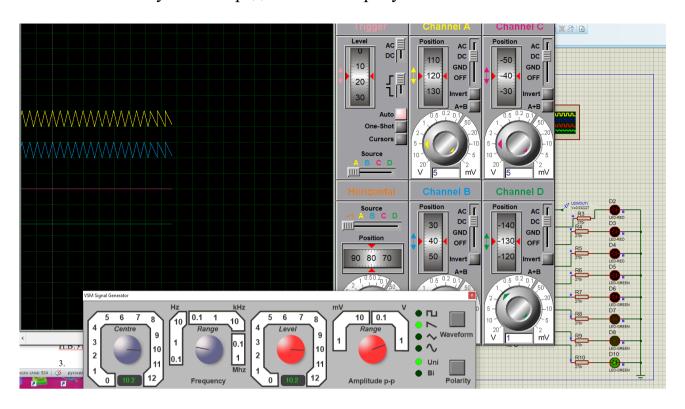


Рисунок 12 – Результат работы (напряжение 0,532277)

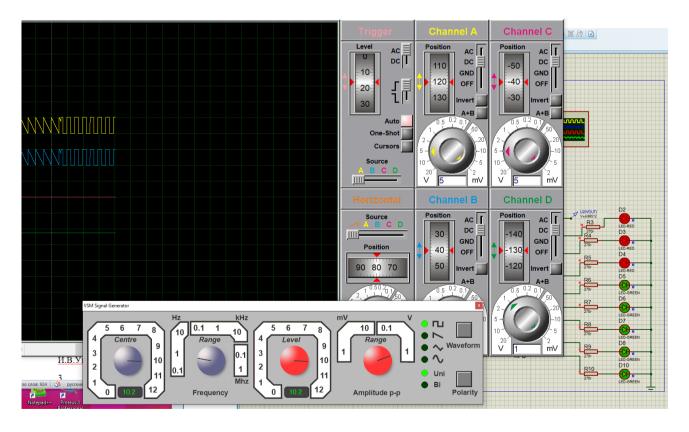


Рисунок 13 – Результат работы (напряжение 4,99512)

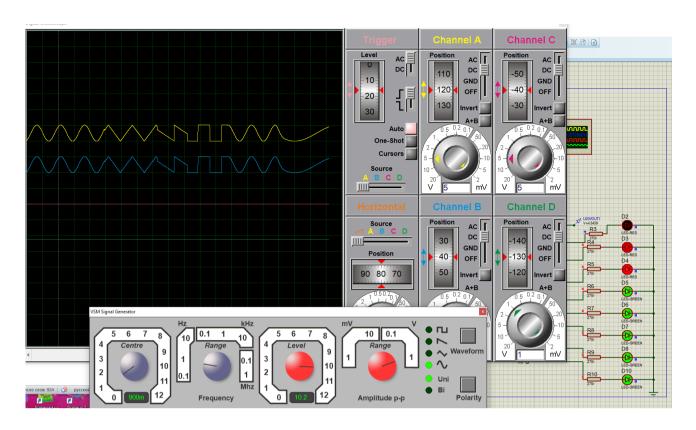


Рисунок 14 – Результат работы (напряжение 4,5459)

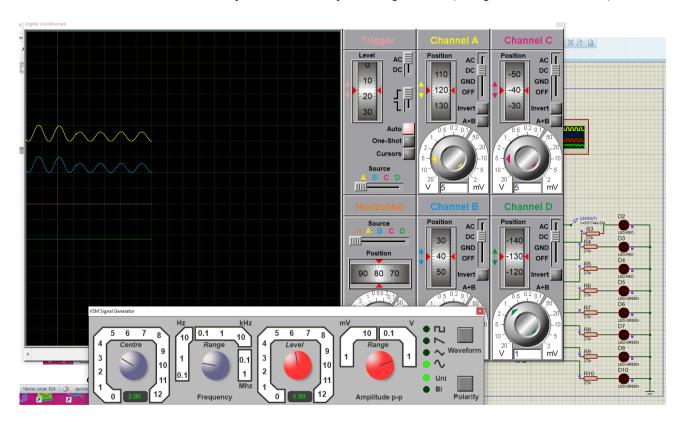


Рисунок 15 – Результат работы (напряжение отр.)

8. Вывод

Изучил методы схемотехнической и программной реализации интерфейсного взаимодействия модулей вычислительных устройств и аналого-цифровых преобразователей. Разработал модель

микропроцессорного индикатора величины электрического напряжения и осуществил моделирование его работы.

9. Список использованных источников

- 1. Проектирование встраиваемых систем на ПЛИС. / З.Наваби; перев. с англ.В.В. Соловьева. М.: ДМК Пресс, 2016. 464 с.
- 2. Проектирование цифровых устройств на ПЛИС: учеб. пособие / И.В.Ушенина. СПб: Лань, 2022. 408 с.
- 3. Цифровая схемотехника и архитектура компьютера / Д.М. Харрис, С.Л.Харрис; пер. с англ. ImaginationTechnologies. – М.: ДМК Пресс, 2018. – 792 с.
- 4. Учебно-методические материалы к выполнению лабораторной работы №9 по дисциплине «Схемотехника» (2-й семестр изучения дисциплины) // Жаринов. О.О: [Электронный ресурс] // Санкт-Петербургский государственный университет аэрокосмического приборостроения. URL.:

https://pro.guap.ru/inside/student/tasks/a3c2a9a2c63d7a16036b6bc107abacdb/down load (Дата обращения: 25.05.24).

- Документация для Ацп LTC1292. URL.:
 https://conrad.ru/upload/iblock/bc6/mhhra8py3vyre6naavkt61tpbfi4f1xf/84919e61
 __0413__11ed__baa7__244bfe93d33a__92cd772b__0413__11ed__baa7__244bfe93d33a.pdf
- б. Лекция №6 от 22 апреля 2024 года по дисциплине «Схемотехника» (2-й семестр изучения дисциплины) // Жаринов. О.О: [Электронный ресурс] // Санкт-Петербургский государственный университет аэрокосмического приборостроения. URL.:

https://bbb2.guap.ru/playback/presentation/2.3/98ebb27d1dba4a4bac6ecf053e0ae9 024373948a-1713787146024 (Дата обращения: 25.05.24).