Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «СИБИРСКИЙ ФЕДЕРАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ»

Институт космических и информационных технологий
институт
Кафедра «Информатика»
кафедра

Муравьиные алгоритмы. Поиск кратчайшего пути в графе

ОТЧЕТ О ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ

Тема

 Преподаватель
 Р. Ю. Царев инициалы, фамилия

 Студент
 КИ19-17/16 031939175
 А. Д. Непомнящий инициалы, фамилия

 номер группы, зачетной книжки
 подпись, дата инициалы, фамилия

1 Цель работы

Изучение принципа решения задачи поиска кратчайшего пути в графе с помощью муравьиного алгоритма.

2 Задачи

Требуется разработать программу, которая с помощью муравьиного алгоритма находит кратчайший возможный путь между двумя вершинами графа.

Предъявлены следующие требования к выполнению работы.

- 1. Строгое соответствие программы и результатов ее работы с полученным заданием.
 - 2. Самостоятельные тестирование и отладка программы.
- 3. Предоставление демонстрационного примера и исходного текста программы для защиты.
- 4. Предоставление отчета по практическому заданию, содержащего описание реализованного алгоритма, программы, результатов работы программы (отчет необходимо загрузить на сайт курса).

3 Описание реализованного алгоритма

Реализован муравьиный алгоритм по поиску кратчайшего пути в графе.

4 Описание программы

Для решения задачи был написан модуль на языке Python версии 3.9.

Поиск кратчайшего пути между вершинами выполняет функция antPath(). Для демонстрации программы была создана матрица весов графа с шестью вершинами.

Для проведения простых тестов производительности алгоритма был использован пакет timethis. Для сравнения был так же взят алгоритм Дейскстры реализации из пакета DijkstraAlgo.

Листинг – Код в файле main.py

```
import random
from ptimeit import timethis, Timer
import DijkstraAlgo as da
def get len t(D, T):
   len t = 0
    for l i in range(len(T) - 1):
        len_t += D[T[l_i]][T[l_i + 1]]
    return len t
def desire(cur city, next city, tau, eta, alpha, beta):
    return tau[cur city][next city] ** alpha * eta[cur city][next city] ** beta
def choose next city(cur city, allow list, tau, eta, alpha, beta):
    desires = [desire(cur_city, l_i, tau, eta, alpha, beta) for l_i in
allow list]
    sum desires = sum(desires)
    probabilities = [val desire / sum desires for val desire in desires]
    r = random.random()
   p = 0
    for i in range(len(probabilities)):
        p += probabilities[i]
        if r <= p:
            return allow list[i]
def build_route(cur_city, l_end, allow_list, tabu_list, tau, eta, alpha, beta):
    while not tabu list or tabu list[-1] != 1 end:
        allow list.remove(cur city)
        tabu list.append(cur city)
        if cur city != l end:
            build_route(choose_next_city(cur_city, allow_list, tau, eta, alpha,
                                         beta),
                        l end, allow list, tabu list, tau, eta, alpha, beta)
    return tabu list
```

Продолжение листинга

```
def get_routes(l_start, l_end, m, n, tau, eta, alpha, beta):
    routes = [[] for in range(m)]
    for k in range(m):
        allow list = [l i for l i in range(n)]
        tabu list = []
        routes[k] = build_route(l_start, l_end, allow_list, tabu_list, tau,
                                eta, alpha, beta)
   return routes
def update_tau(D, tau, routes, Q, q):
    for l i in range(len(D)):
        for j in range(len(D)):
            tau[l i][j] = round(tau[l i][j] * q, 3)
    for 1 route in routes:
        delta tau = Q / get_len_t(D, l_route)
        for l i in range(len(l route) - 1):
            tau[l_route[l_i]][l_route[l_i + 1]] += round(delta_tau, 3)
            tau[l route[l i + 1]][l route[l i]] += round(delta tau, 3)
        tau[l route[0]][l route[-1]] += round(delta tau, 3)
        tau[l route[-1]][l route[0]] += round(delta tau, 3)
    return tau
def antPath(tmax, start, end, D, alpha, beta, Q, tau0, q):
   n = len(D)
   m = n
   eta = [[0] * len(D[i]) for i in range(n)]
    tau = [[0] * len(D[i]) for i in range(n)]
    for i in range(n):
        for j in range(n):
            if i != j:
                eta[i][j] = round(1 / D[i][j], 3)
                tau[i][j] = tau0
            else:
                tau[i][j] = 0
    if start < end:
```

Продолжение листинга

```
tau[i][j] = 0
    T_{-} = [i \text{ for } i \text{ in range(n)}]
    L = get len t(D, T)
    for i in range(tmax):
        routes = get routes(m, n, tau, eta, alpha, beta)
        for route in routes:
            L k = get len t(D, route)
            if L_k < L_:
                T_ = route
                L = L k
        if i == (tmax - 1):
            return T
        else:
            tau = update_tau(D, tau, routes, Q, q)
def nearestNeighborTSP(D, label):
    length = len(D)
    vertices = []
    H = []
    s = np.random.randint(len(D))
    while v not in vertices:
        w = 10000003
        index = -1
        for i in range(length):
            if i not in vertices and i != v and D[v][i] < w:
                w = D[v][i]
                index = i
        if w == 10000003 or index == -1:
            break
        if len(H) == 0:
            H.append(label[v])
        H.append(label[index])
        vertices.append(v)
        v = index
    H.pop()
```

Продолжение листинга

```
T = [l i for l i in range(start, end + 1, 1)]
    else:
        T = [i \text{ for } i \text{ in range(end, start - 1, -1)}]
    L = get len t(D, T)
    for i in range(tmax):
        routes = get routes(start, end, m, n, tau, eta, alpha, beta)
        for l_route in routes:
            L k = get len t(D, l route)
            if L k < L:
                T_ = l_route
                L = L k
        if i == (tmax - 1):
            return T
        else:
            tau = update tau(D, tau, routes, Q, q)
@timethis(name="Ant path algorithm")
def benchmarkAntTSP():
    antPath(tmax=10, start=source, end=destination,
            D=distances matrix, alpha=1, beta=1,
            Q=10, tau0=2, q=0.64)
    return
@timethis(name="Dijkstra's path algorithm")
def benchmarkDijkstra():
    dijkstra solver = da.DijkstraAlgorithm()
    dijkstra_solver.dijkstraWithPath(distances_matrix,
                                     source + 1, destination + 1)
    return
if name == " main ":
    distances matrix = [[0, 2, 10, 18, 12, 11],
                        [2, 0, 23, 3, 12, 14],
                        [10, 23, 0, 7, 4, 2],
                        [18, 3, 7, 0, 4, 5],
```

Окончание листинга

```
[12, 12, 4, 4, 0, 5],
                    [11, 14, 2, 5, 5, 0]]
source = 0
destination = 5
x = da.DijkstraAlgorithm()
x.dijkstraWithPath(distances matrix, source + 1, destination + 1)
dijkstraRoute = x.path()
dijkstraLength = x.distance()
for i in range(len(dijkstraRoute)):
    dijkstraRoute[i] -= 1
if source == destination:
   AntRoute = [source, destination]
   antLength = 0
else:
    AntRoute = antPath(tmax=10, start=source, end=destination,
                       D=distances matrix, alpha=1, beta=1,
                       Q=10, tau0=2, q=0.64)
    antLength = get_len_t(distances matrix, AntRoute)
print("ANT Route: " + str(AntRoute))
print("ANT Length: " + str(antLength))
print("Dijkstra's Route: " + str(dijkstraRoute))
print("Dijkstra's Length: " + str(dijkstraLength))
Timer.run(repeat=100)
```

5 Результаты работы программы

Реализованный муравьиный алгоритм находит верное решение (одно для одного графа при любом числе повторений) задачи поиска кратчайшего пути. На рисунке 1 приведен скриншот демонстрации работы программы. На рисунке 2 приведено изображение графа, к которому был применен алгоритм, и выделен искомый путь.

Рисунок 1 – Результат работы программы

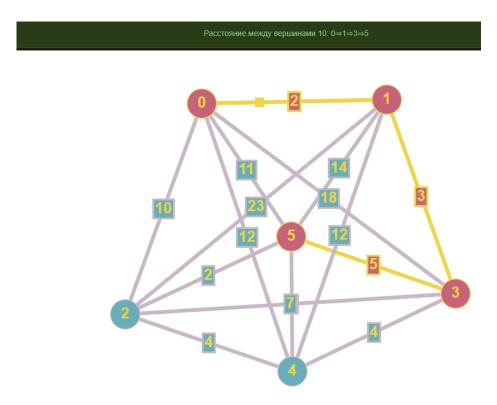


Рисунок 2 – Граф, к которому был применен алгоритм