

Belief Propagation Algorithm

效果: local computation => global inference

1. Acyclic

Essence: ordered 计算 (global: hierarchical position => global inference)

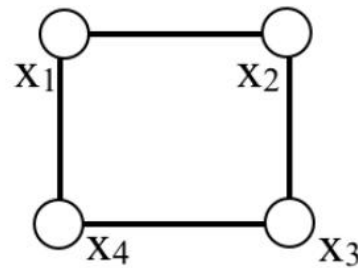
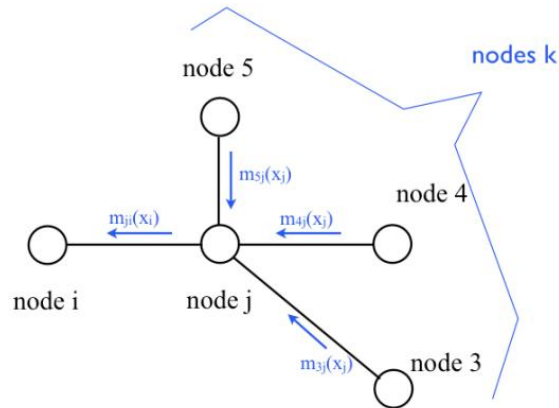


Figure 7.17: A loopy graph

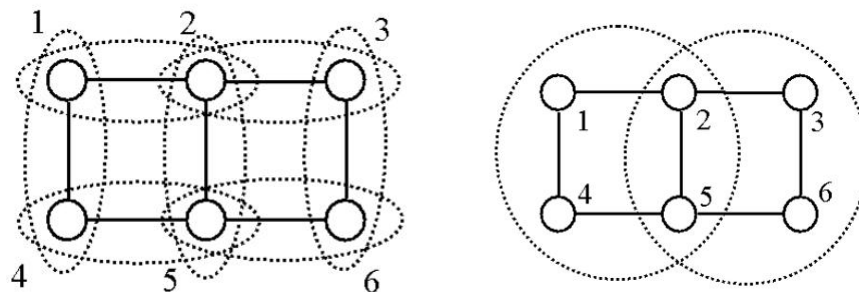
2. Cyclic

操作: 引入 belief 和 message 的概念, 通过 pairwise 的计算和迭代, 得到 marginal distribution

Essence: 简化地认为局部 (pairwise) 的关系足以表示全局 (Bethe approximation)

Key approximation:

$$b(\{x\}) = \frac{\prod_{(ij)} b_{ij}(x_i, x_j)}{\prod_i b_i(x_i)^{q_i - 1}}$$



Why works?

迭代更新的 converge 条件 <=> Bethe free energy 的最小值条件 (证明: normalization 的条件作为 Lagrange restriction terms)

Free Energy Principal

Origin: Physics => Neuroscience (Helmholtz)

Main idea: 两个 models (distributions), 最小化 KL divergence

=> neuroscience: 脑内模型 (ensemble density $q(\theta; \lambda)$) vs 基于 sensory input/观察值的 θ 的 conditional distribution ($p(\theta|y(\alpha))$)

θ : external causes 脑内世界模型的参数

λ : internal structures e.g. 神经连接结构, 神经激发情况

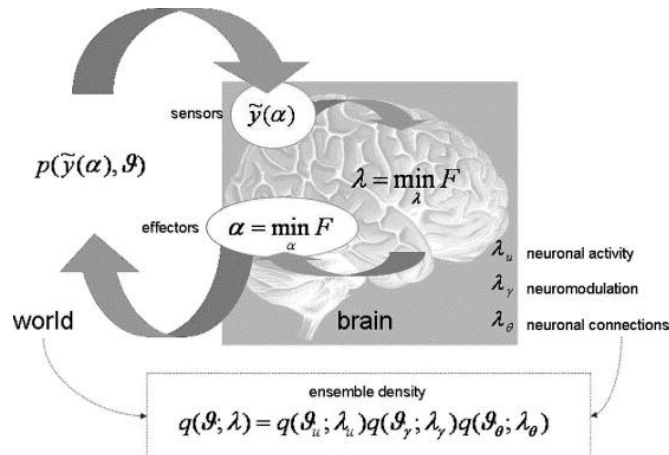
y : sensory input 感性 e.g. brain wave α : action

Free energy= KL divergence - model evidence = $D\{q(\theta; \lambda) || p(\theta|y(\alpha)) - \ln p(y(\alpha))$

$$D(b\{\{x\}\} || p(\{x\})) = \sum_{\{x\}} b(\{x\}) E(\{x\}) + \sum_{\{x\}} b(\{x\}) \ln b(\{x\}) + \ln Z$$

$$G(b(\{x\})) = \sum_{\{x\}} b(\{x\}) E(\{x\}) + \sum_{\{x\}} b(\{x\}) \ln b(\{x\}) = U(b\{x\}) - S(b\{x\})$$

Comparison: Minimize 是双向、交替进行的



$$F = - \int q(\vartheta) \ln \frac{p(\tilde{y}, \vartheta)}{q(\vartheta)} d\vartheta = - \langle \ln p(\tilde{y}, \vartheta) \rangle_q + \langle \ln q(\vartheta) \rangle_q$$

t 时的脑内模型 $q_t(\theta; \lambda)$ & sensory input $y_t(\alpha_{t-1}) \Rightarrow$ 调整 λ 来 minimize F

$$F = - \ln p(\tilde{y}) + D(q(\vartheta; \lambda) || p(\vartheta | \tilde{y}))$$

得到 t+1 时刻的脑内模型 $q_{t+1}(\theta; \lambda)$ (本质是对 $p_t(\theta | y_t(\alpha_{t-1}))$ 的 approximation)

\Rightarrow 根据模型 $q_{t+1}(\theta; \lambda)$ 指导下一步行动, 即 α_t 来 minimize F (maximize $p_{t+1}(y(\alpha_t) | \theta)$)

$$F = - \langle \ln p(\tilde{y}(\alpha) | \vartheta) \rangle_q + D(q(\vartheta) || p(\vartheta))$$

\Rightarrow

不断根据行动结果调整脑内模型, 根据模型进行“最优”行动

Ideas

Rough ideas:

BP 算法: 已知最终目标是实现 Free energy 最小化; 不一定收敛 (与 topology 的 loopy 程度有关, entropy term 的 convex or not)

1. Initialization: topology; 初始分布(equal or extreme) \Rightarrow 收敛? 收敛速度?

2. 过程: 是否有 patterns e.g.,

topology/network 边缘的 belief 和 message 更新快 (是否也暗示了 global property)?

更新方向, extreme 的越 extreme, equal 越 equal? 是否与 position 有关?

3. 过程 (收敛前进行人为干涉)

1) 改变 message (e.g., 在调整认知过程中, 即收敛前, 受到新刺激, 获得 extra 信息)

2) 新 structure: topology (e.g., 敲掉/增加特定节点; 改变 overall 结构); 分布 (e.g. extreme=>equal, 比如突然没理由地随机改变认知模型, 突变算法?)

4. 已知目标 (某 marginal distribution), 能设计一次收敛吗? (e.g., Initialization, topology, 中途干涉步骤...)

Interest: 意识的运作, e.g., modular theory 模块之间如何 self-organize