## 系泊系统设计

杜文霸

2024-08-11

### **CONTENTS**

01 问题背景

02 问题一建模

# 01 问题背景

#### 问题描述

单浮筒系泊系统的简单示意图如下

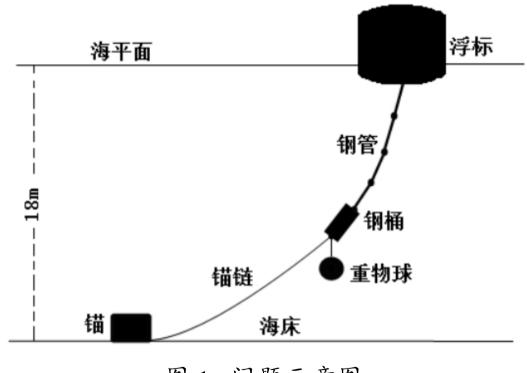


图1 问题示意图

符号	说明
h	浮筒的吃水深度
M	整个系统的总质量
$V_{\mathcal{Z}}$	锚链、钢管、钢桶、重物球的总体积

# 02

问题一建模

#### 整体受力分析

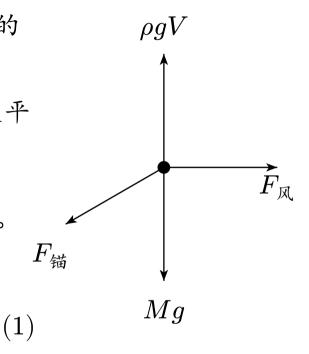
对于浮标、锚链、钢管、钢桶以及重物球组成的系统, 其受到的外力如图2所示。分别是:

- 风对系统的作用力 $F_{\text{风}} = 0.625 \times Sv^2$ , 其中S为物体在风向发平面上的投影面积, v为风速。
- 锚链的作用力 $F_{\text{\overline{a}}}$ , 其与水平方向的夹角设为  $\beta$  。
- 系统的总重力Mg, 其中M为系统的总质量, g为重力加速度。

整个系统在静止状态下受力平衡,即:

$$0.625 \times (2-h)v^2 - F_{\Leftrightarrow} \cos \beta = 0$$

$$\rho g(\pi h) - F_{\mathfrak{A}} \sin \beta - Mg = 0$$



(2) 图 2 浮标与锚链 钢管钢桶的整体 受力分析

#### 浮标受力分析

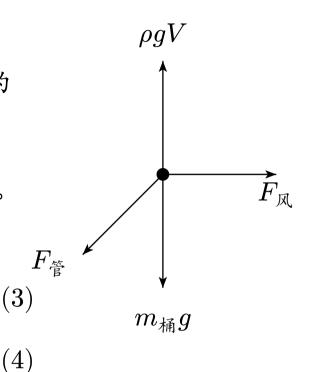
对于浮标, 其受到的外力如图3所示。分别是:

- 风对系统的作用力 $F_{\text{风}}=0.625\times Sv^2$ ,与上文整个系统收到的 浮力相同。
- 钢管对浮标的作用力 $F_{\mathbb{S}}$ , 其与水平方向的夹角设为 $\beta$ 。
- 系统的总重力Mg, 其中M为系统的总质量, g为重力加速度。

整个系统在静止状态下受力平衡,即:

$$0.625 \times (2-h)v^2 - F_{\rm F} \cos \gamma = 0$$

$$\rho g(\pi h + V_{\mathbf{k}}) - F_{\mathbf{k}} \sin \gamma - Mg = 0$$



) 图 3 浮标受力分 析

#### 锚链、钢管、钢桶、重力球系统的受力分析

对于锚链、钢管、钢桶以及重物球组成的系统, 其受到的外力如图 4 所示。分别是:

- 整个系统的浮力 $\rho gV_{\mathcal{V}}$ ,其中 $\rho$ 为海水密度,g为重力加速度, $V_{\mathcal{V}}$ 为整个系统的总体积。
- 整个系统的总重力 $m_{\mathcal{B}}g$ , 其中 $m_{\mathcal{A}}$ 为系统的总质量。
- 锚点对系统的作用力 $F_{\text{\vecay}}$ , 其与水平方向的夹角设为  $\beta$  。
- 浮标对系统的作用力 $-F_{\mathbb{G}}$ , 是钢管对浮标作用力的反作用力, 大小与 $F_{\mathbb{G}}$ 相同方向相反。

#### 系统受力平衡,即:

$$\rho g V_{\rm 没} - m_{\rm \r{Z}} g + F_{\rm \r{E}} \sin \gamma - F_{\rm \H{H}} \sin \beta = 0$$

$$F_{\rm e}\cos\gamma - F_{\rm e}\cos\beta = 0$$

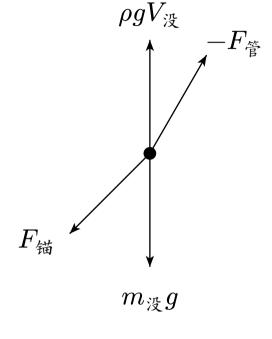


图 4 锚链、钢管、钢桶、重物球系统的受力分

(5)

(6)

#### 求解方程组

联立(1)~(6),得:

其中, 各常数的值如下:

总质量M

kg

 $m_{
m {\it \chi}}$ 

kg

 $V_{\mathfrak{Z}}$ 

 $m^3$ 

风速v

m/s

海水密度ρ

 $kg/m^3$ 

重物球质量 $M_{\bar{\imath}}$ 

kg

 $1140 + M_{\mathfrak{U}} + M_{\mathfrak{F}}$ 

 $140 + M_{\text{\cupee}} + M_{\text{\cupee}}$ 

 $0.025\pi + V_{\mathfrak{U}} + V_{\mathfrak{R}}$ 

12 or 24

1025

1200