XỬ LÝ ẢNH

Nguyễn Linh Giang Bộ môn Truyền thông và Mạng máy tính

Nội dung

- Nhập môn
- Hệ thống xử lý tín hiệu hai chiều
- ☐ Cảm nhân ảnh
- □ Số hóa ảnh
- Các phép biến đổi ảnh
- Cải thiện chất lượng ảnh
- Phục hồi ảnh
- □ Phân tích ảnh
- Nén ảnh

Chương IV Số hóa ảnh

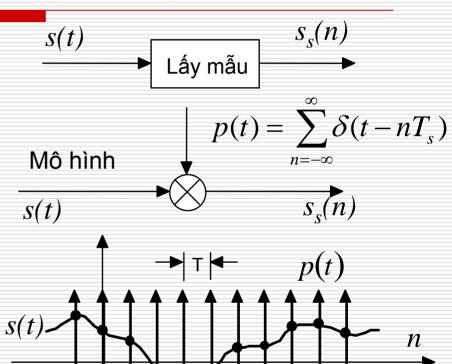
VI. Số hóa ảnh

- □ 4.1. Lấy mẫu ảnh
- ☐ 4.2. Lượng tử hóa ảnh

4.1 Lấy mẫu ảnh

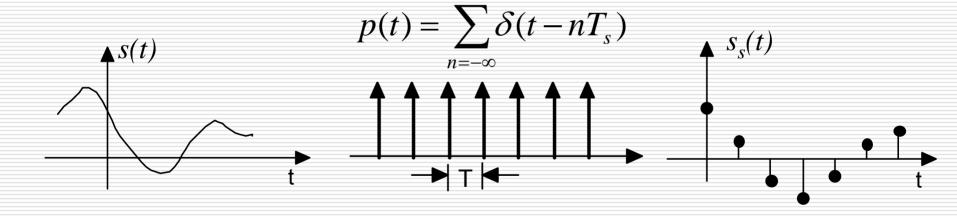
- 4.1.1. Lấy mẫu tín hiệu một chiều
- 4.1.2. Lấy mẫu tín hiệu hai chiều

- Phép lấy mẫu
 - Lấy mẫu đều: đo giá trị tín hiệu tại những thời điểm thời gian cách đều
 - s(n) = $s(t)|_{t=nTs}$ T_s - chu kỳ lấy mẫu



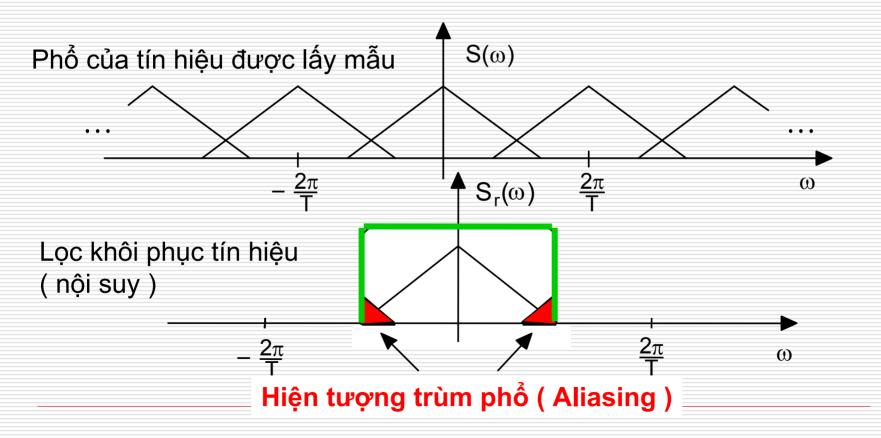
$$S_s(t) = S(t) \cdot \sum_{n = -\infty}^{\infty} \delta(t - nT_s) = \sum_{n = -\infty}^{\infty} S(nT_s) \delta(t - nT_s)$$

- Khảo sát tín hiệu trong miền thời gian và miền tần số
 - Miền thời gian



- Miền tần số
 - ☐ Tín hiệu có dải phổ hữu hạn
 - □ Phổ tuần hoàn

Khôi phục tín hiệu từ các mẫu



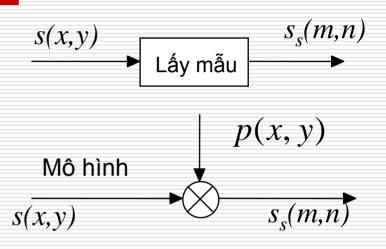
- Định lý lấy mẫu một chiều
 - Nếu tínhiệu một chiều được lấy mẫu với tần số đủ lớn, sao cho các bản sao của phổ không chồng lấp, tín hiệu sẽ được khôi phục hoàn toàn bằng bộ lọc tuyến tính bất biến
 - Tín hiệu có dải phổ hữu hạn

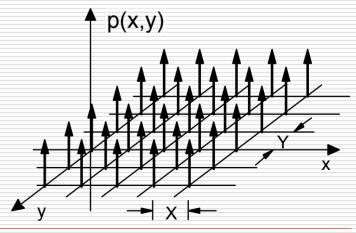
$$S(\Omega) = 0, \Omega \ge \pi/T$$

- Tần số lấy mẫu: F_s ≥ 1/T
- Tần số góc lấy mẫu: $\Omega_s = 2\pi/T$

- Phép lấy mẫu
 - Lấy mẫu trên hai chiều không gian
 - ☐ Trục x: chu kỳ X
 - ☐ Trục y: chu kỳ Y
 - □ Hàm lấy mẫu: p(x,y)

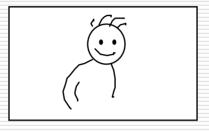
$$p(x, y) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(x - mX, y - nY)$$

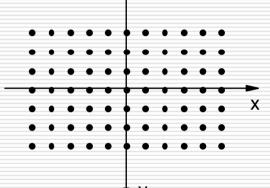




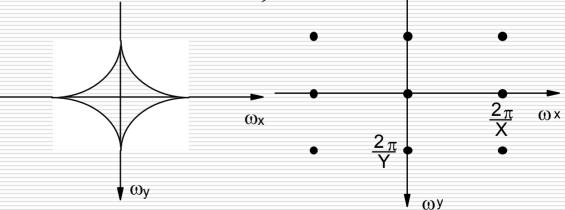
☐ Miền tần số

$$p(x,y) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(x - mX, y - nY)$$





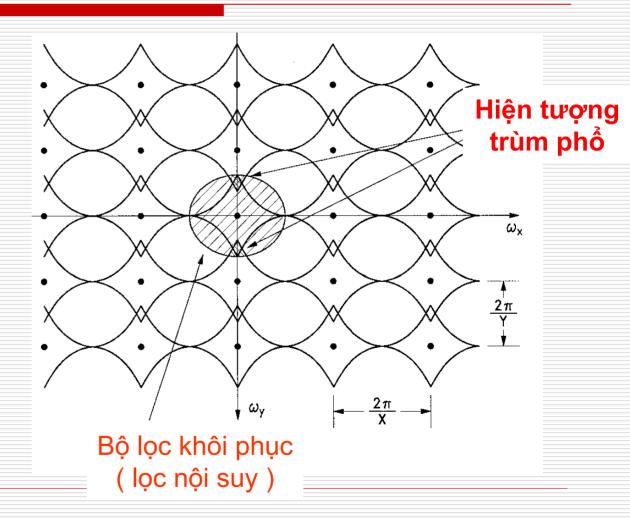
$$P(\alpha, \beta) = \frac{4\pi^2}{XY} \sum_{m=-\infty}^{\infty} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta\left(\alpha - m \frac{2\pi}{X}, \beta - n \frac{2\pi}{Y}\right)$$



Tín hiệu liên tục

Tín hiệu lấy mẫu

☐ Khôi phục tín hiệu từ các mẫu -Hiện tượng trùm phổ

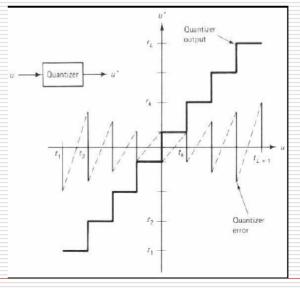


- Định lý lấy mẫu hai chiều
 - Nếu tín hiệu hai chiều được lấy mẫu với lưới có mật độ đủ lớn sao cho các phiên bản phổ không chồng lấp, tín hiệu có thể được khôi phục bằng bộ lọc tuyến tính bất biến dịch.

- Bộ lượng tử hóa không nhớ cho từng mẫu
 - Quá trình mất mát thông tin không phục hồi
 - ☐ Ánh xạ nhiều một
 - □ Vấn đề tối thiểu hóa sai số lượng tử
 - Sai số trung bình bình phương
 - Dại lương ngẫu nhiên u với hàm mật độ phân bố xác suất p_u(x)

$$\varepsilon = E[(u - u')^{2}] = \int_{t_{1}}^{t_{L+1}} (x - u'(x))^{2} p_{u}(x) dx =$$

$$= \sum_{i=1}^{L} \int_{t_i}^{t_{i+1}} (x - r_i)^2 p_u(x) dx$$

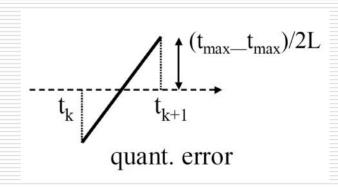


Đáp ứng vào-ra của bộ lượng tử hóa L mức

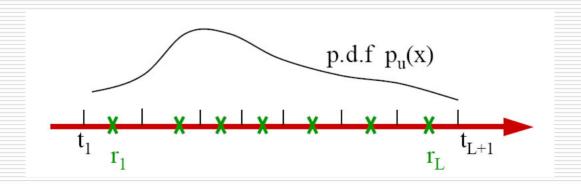
- Lượng tử hóa L mức
 - Vấn đề:
 - Tối thiểu hóa sai số cho quá trình mất thông tin;
 - Lựa chọn L bằng bao nhiêu;
 - Khoảng giá trị liên tục nào sẽ được ánh xạ vào giá trị L







- Lượng tử hóa đều
 - □ Sai số cực đại
 - $\blacksquare \quad \mathsf{E}_{\mathsf{max}} = (\mathsf{t}_{\mathsf{max}} \mathsf{t}_{\mathsf{min}})/2\mathsf{L} = \mathsf{A}/2\mathsf{L}$
 - A dải động
 - □ Vấn đề đặt ra nếu giá trị trong đoạn [a, b] xuất hiện thường xuyên hơn trong các khoảng khác?



- Lượng tử hóa không đều
 - Nhiều mức lượng tử hơn trong khoảng có nhiều giá trị tập trung hơn
 - ☐ Tối thiểu hóa sai số theo nghĩa xác suất
 - Cực tiểu sai số trung bình bình phương

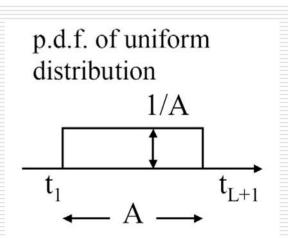
$$\varepsilon = E[(u - u')^{2}] = \int_{t_{1}}^{t_{L+1}} (x - u'(x))^{2} p_{u}(x) dx = \sum_{i=1}^{L} \int_{t_{i}}^{t_{i+1}} (x - r_{i})^{2} p_{u}(x) dx$$

- Gán giá trị phạt đối với những sai số lớn
- Thuận tiện trng tính toán với bình phương sai số
- □ Bài toán tối ưu
 - \blacksquare {t_k} và {r_k} bằng bao nhiêu !?
 - Điều kiện cần đạtcực trị: đạo hàm bằng 0

- □ Bộ lượng tử MMSE (Lloyd – Max)
 - Các mức quyết định:
 - t_k trung điểm đoạn giữa các mức
 - r_k kỳ vọng tương đối giữa các khoảng quyết định
 - Thực hiện lặp tuần tự
 - \square Khởi tạo $\{t_k\}^{(0)}$, tính $\{r_k\}^{(0)}$
 - \square Tính các giá trị mới $\{t_k\}^{(1)}$, $\{r_k\}^{(1)}$, ...
 - Với số mức lượng tử lớn
 - \square Xấp xỉ phân bố hằng số trong khoảng $[t_k, t_{k+1})$
 - □ Kết quả được xấp xỉ

$$\begin{cases} t_{k} = \frac{r_{k} + r_{k-1}}{2} \\ \int_{t_{k}}^{t_{k+1}} x p_{u}(x) dx \\ r_{k} = \frac{t_{k}}{t_{k+1}} = E(u \mid u \in [t_{k}, t_{k+1})) \\ \int_{t_{k}}^{t} p_{u}(x) dx \end{cases}$$

- Bộ lượng tử hóa đối với phân bố đều
 - Lượng tử hóa đều
 - Tối ưu đối với biễn ngẫu nhiên phân bố đều theo nghĩa MMSE
 - ☐ Sai số trung bình bình phương
 - □ MSE = $q^2/12$, q = A/L
 - SNR
 - Độ lệch chuẩn cho biến phân bố đều: A²/12
 - □ SNR = $20\log_{10}L = (20\log_{10}2)*B \approx 6*B$ (Db), với L = 2^B
 - Như vậy 1bit tương ứng với 6Db



- Hiệu ứng cảm nhận lượng tử hóa
 - Hiệu ứng đường bao
 - Xuất hiện các đường bao tại các miền chuyển biến trơn của độ rọi phân bố đều khi số bít ít hơn 5-6 bit/pixel
 - Như vậy mắt nhạy cảm với đường bao
 - Vấn đề: làm giảm hiệu ứng đường bao với số mức lượng tử thấp





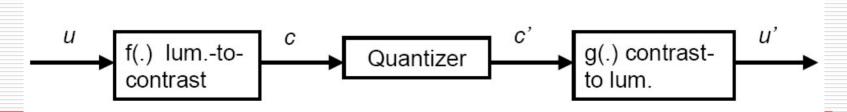


8 bits / pixel

4 bits / pixel

2 bits / pixel

- Lượng tử hóa độ tương phản
 - Cảm nhận của thị giác
 - Cảm nhận với độ rọi phân bố không đều
 - Gần như đều tới cảm nhận được độ tương phản
 - $\Delta L/L \sim 0.02$
 - Cần 50 mức độ tương phản
 - 6bit với lượng tử hóa đều
 - 4-5 bit với lượng tử hóa không đều MMSE
 - Lượng tử hóa độ tương phản thay cho độ rọi



- Lượng tử hóa với nhiễu giả ngẫu nhiên
 - Thêm nhiễu phân bố đều giả ngẫu nhiên với giá trị trung bình zero trước khi lượng tử hóa
 - Điều này làm cho giá trị trung bình không đổi
 - Đạt được chất lượng chấp nhận được với lượng tử hóa 3bit

