Xử lý ảnh số Các phương pháp cải thiện chất lượng ảnh

Chương trình dành cho kỹ sư CNTT Nguyễn Linh Giang

Các phương pháp cải thiện chất lượng ảnh

- Tổng quan các phương pháp cải thiện chất lượng ảnh;
- · Các phương pháp trên điểm;
- Biến đổi Histogram;
- Các phép toán trên miền không gian;
- Lọc ảnh;
- Giả màu.

Lọc ảnh

- Khái niệm nhiễu;
- Các phép lọc trên miền không gian;
- Các phép lọc trên miền tần số.

- Ånh thường chịu biến dạng do nhiễu ngẫu nhiên;
- Nhiễu xuất hiện trong quá trình thu nhận ảnh, truyền tin hoặc trong quá trình xử lý;
- Nhiễu có thể phụ thuộc hoặc độc lập với nội dung ảnh;
- Nhiễu thường được biểu diễn bằng các thuộc tính thống kê;

• Nhiễu trắng:

- Là nhiễu có phổ năng lượng không đổi;
- Cường độ nhiễu trắng không đổi khi tần số tăng;
- Thông thường nhiễu trắng được sử dụng để xấp xỉ thô tạp nhiễu trong nhiều trường hợp;
- Hàm tự tương quan của nhiễu trắng là hàm del-ta.
 Như vậy nhiễu trắng không tương quan tại hai mẫu bất kỳ;
- Sử dụng nhiễu trắng là mô hình nhiễu đơn giản nhất và có lợi về mặt tính toán.

- Nhiễu Gauss

- Là trường hợp đặc biệt;
- Nhiễu Gauss là dạng xấp xỉ nhiễu tốt trong nhiều trường hợp thực tế;
- Mật độ phân bố xác suất của nhiễu được đặc trưng bằng hàm Gauss;
- Trong trường hợp một chiều, nhiễu Gaussđược đặc trưng bằng giá trị trung bình μ và độ lệch tiêu chuẩn của biến ngẫu nhiên (phương sai σ^2)

$$p(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$$

• Ảnh chịu ảnh hưởng của nhiễu Gauss với trị trung bình không và phương sai bằng 13:





- Một số dạng ảnh hưởng nhiễu:
 - Nhiễu cộng:

$$f(m, n) = g(m, n) + v(m, n)$$
trong đó nhiễu $v(m, n)$ độc lập thống kê với tín hiệu;

• Nhiễu nhân: nhiễu là hàm của biên độ tín hiệu

$$f(m, n) = g(m, n) + v(m, n)g(m, n) =$$

= $g(m, n)(1 + v(m, n)) =$
= $g(m, n)n(m, n)$

- Nhiễu xung: khi trên ảnh xuất hiện các điểm nhiễu riêng biệt có độ sáng khác biệt lớn so với các điểm lân cận;
- Nhiễu dạng muối tiêu: xuất hiện khi ảnh bị bão hòa bởi nhiễu xung. Khi đó ảnh sẽ bị ảnh hưởng của các điểm nhiễu đen trắng.

• Ví dụ nhiễu dạng muối tiêu: với tỷ lệ nhiễu là 1% và 5% tương ứng. Giá trị của các điểm ảnh trong khoảng [0, 255].





- Các phép lọc:
 - Bộ lọc trên miền không gian: mặt nạ lọc;
 - Loc làm trơn;
 - Loc trung bình;
 - Loc trung bình theo hướng
 - Loc trung vi;
 - Loc làm nét ảnh:
 - Lọc đạo hàm bậc 1;
 - Lọc đạo hàm bậc 2.

- Mặt nạ không gian
 - Mặt nạ không gian biểu diễn bộ lọc có đáp ứng xung hữu hạn hai chiều (2-D FIRF);
 - Các dạng mặt nạ thông dụng có kích thước 2x2, 3x3, 5x5,
 7x7;
 - Phép lọc được xác định bằng cách lấy tổng chập hàm lọc với hình ảnh

$$v(m,n) = \sum s(m-k, n-l) h(k,l)$$

- Biểu diễn trên miền tần số:

$$V(k, 1) = S(k, 1) \times H(k, 1)$$

- Các ứng dụng:
 - Lọc làm trơn: lọc thấp;
 - Lọc làm nét: lọc cao

w_1	w_2	w_3
w_4	w_5	w_6
w_7	w_8	w_9

- Phương pháp lọc trung bình
 - Mỗi điểm ảnh được thay thế bằng trung bình trọng số của các điểm lân cận: $v(m,n) = \sum_{l,l} \sum_{l,l} a(k,l) s(m-k,n-l)$
 - Nếu $a(k, l) = 1/N_W$, trong đó N_W là số điểm trong cửa số, ta có phương pháp lọc trung bình: giá trị mới của điểm ảnh thay bằng trung bình cộng của các điểm rơi vào cửa số W

$$v(m,n) = \frac{1}{N_{w}} \sum_{(k,l) \in W} s(m-k,n-l)$$

 Nếu mỗi điểm ảnh được thay thế bằng trung bình cộng của điểm đó với trung bình cộng của 4 điểm lân cận kề, ta có

$$v(m,n) = \frac{1}{2} \left[s(m,n) + \frac{1}{4} \left\{ s(m-1,n) + s(m+1,n) + s(m,n-1) + s(m,n+1) \right\} \right]$$

Lọc trung bình là lọc làm trơn nhiễu:

$$x(m,n) = s(m,n) + \eta(m,n)$$

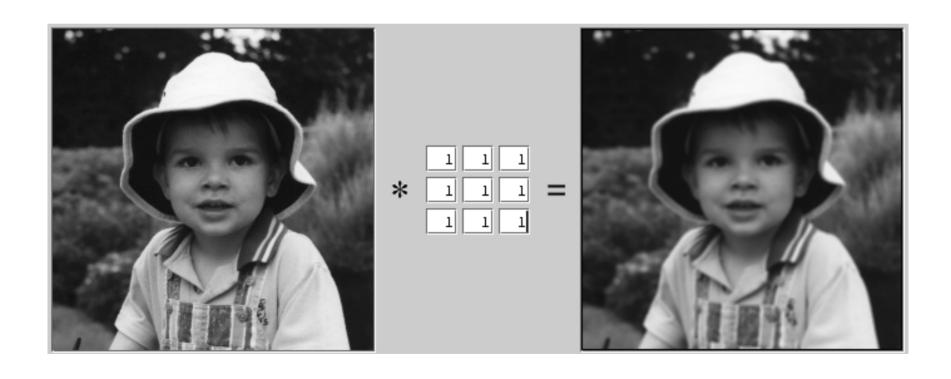
- $-\eta(m,n)$ nhiễu trắng với giá trị trung bình không và phương sai $\sigma_n^{\ 2}$.
- Một số dạng mặt nạ bộ lọc:

Loc trung bình không gian có dạng:

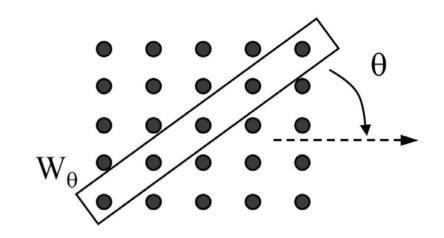
$$v(m,n) = \frac{1}{N_{w}} \sum_{(k,l) \in W} s(m-k,n-l) + \overline{\eta}(m,n)$$

- Thành phần $\overline{\eta}(m,n)$ là trung bình không gian của nhiễu cộng và cũng có giá trị trung bình không, phương sai: $\overline{\sigma_{\eta}}^2 = \sigma_{\eta}^2/N_W$
- Như vậy năng lượng nhiễu cũng giảm tỷ lệ với số điểm trong cửa số;

- Nhược điểm:
 - Làm mờ đường nét trên ảnh
- Ví dụ:



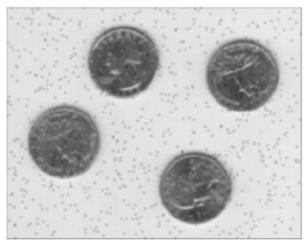
- Lọc trung bình theo hướng
 - Làm trơn nhiễu dọc theo các đường nét;
 - Ngăn chặn làm trơn cắt ngang đường nét;
 - Làm tron theo hướng
 - Tính phép lọc trung bình dọc theo một số hướng;
 - Lấy kết quả theo hướng sinh ra sự biến đổi nhỏ nhất trước và sau khi lọc;



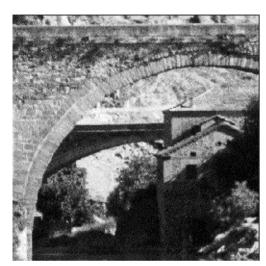
- Loc trung vi
 - Dùng trong trường hợp:
 - Xuất hiện các điểm nhiễu cô lập ngẫu nhiên dàn trải trên ảnh;
 - Lọc trung bình có thể làm ảnh bị mờ;
 - Phương pháp lọc trung vị:
 - Lấy điểm trung vị trong dãy được sắp các giá trị trong cửa sổ;
 - Lọc trung vị là lọc phi tuyến: $Median\{x(m) + y(m)\} \neq Median\{x(m)\} + Median\{y(m)\}$
 - Thông thường cửa số có số điểm lẻ: 3x3, 5x5, 5 điểm +;
 - Cửa sổ có số điểm chẵn: lấy giá trị trung bình của 2 điểm ở giữa



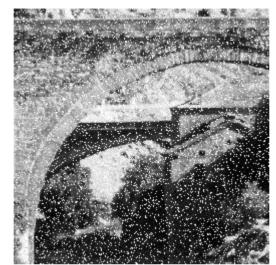








Ảnh ban đầu



Ảnh có nhiễu



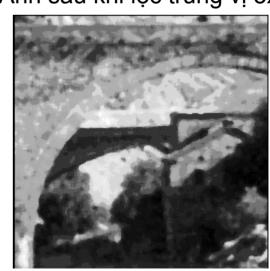
Ånh sau khi lọc trung vị 3x3



Loc trung bình 5x5



Lọc trung vị 3x3, lặp 3 lần



Lọc trung vị 5x5

• Lọc làm nét:

- Mục đích:
 - Làm tăng cường các thành phần chi tiết thanh mảnh của ảnh;
 - Làm nét các thành phần chi tiết bị mờ, nhòe.

– Phương pháp:

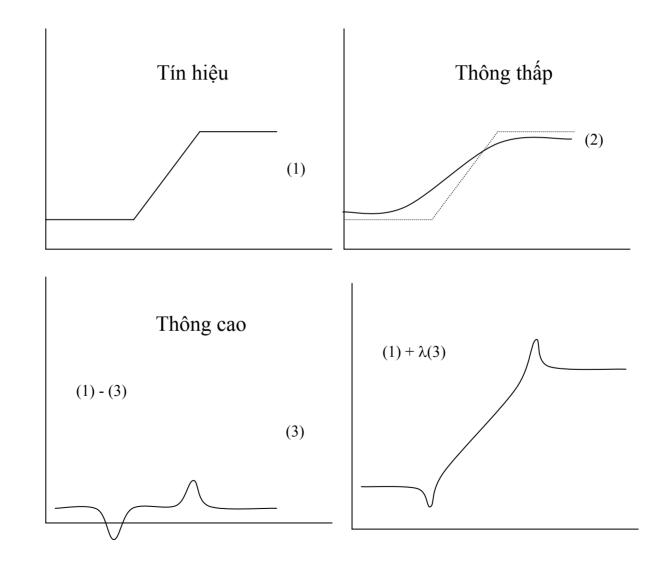
- Các thành phần chi tiết thanh mảnh đường nét tương ứng với các thành phần tần số cao;
- Dùng các bộ lọc thông cao để tìm các thành phần tần số cao trong ảnh và làm nét ảnh;
- Nhược điểm: khi làm nét các chi tiết thanh mảnh, các thành phần nhiễu cũng được làm tăng cường.

- Các bước thực hiện:
 - Xác định đường nét: lọc các thành phần tần cao bằng các bộ lọc thông cao;
 - Tăng cường đường nét trên ảnh: cộng các thành phần biến thiên nhanh vào ảnh làm tăng cường các thành phần biến thiên nhanh.

$$v(m,n) = s(m,n) + \lambda g(m,n)$$

Trong đó g(m, n) là thành phần biến thiên nhanh.

• Các thành phần biến thiên nhanh có thể được xác định bằng phương pháp đạo hàm(cấp 1 hoặc cấp 2)



- Tách các thành phần biến thiên nhanh:
 - G(m, n): gradient tại điểm (m, n);
 - Đáp ứng xung của bộ lọc đạo hàm bậc hai Laplace:

$$g(m,n) = s(m,n) - \frac{1}{4} [s(m-1,n) + s(m,n-1) + s(m+1,n) + s(m,n-1)]$$

- Đặc điểm của bộ lọc đạo hàm Laplace:
 - Đạo hàm bậc 2:

$$\Delta f(x, y) = \nabla(\nabla f(x, y)) = \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial y^2}$$

- Các hệ số dương nằm gần tâm
- Các hệ số âm nằm ở vùng ngoài biên;
- Tổng các hệ số của bộ lọc bằng 0: không có thành phần DC;

Bộ lọc đạo hàm bậc hai Laplace

$$H = \frac{1}{4} \begin{vmatrix} 0 & -1 & 0 \\ -1 & 4 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{vmatrix}$$

