

具身智能 & 具身技能机器人研发商

戴盟（深圳）机器人科技有限公司致力于将多模态视觉&触觉感知、通用人工智能和机器人技术深度融合，研发和生产具备类人灵巧操作能力的商用机器人。公司专注于为家庭、商用服务以及智能制造等领域提供全方位的产品和创新性解决方案。

「戴盟机器人」孵化于被誉为机器人领域创业“黄埔军校”的香港科技大学。团队在光学式触觉传感器、多指灵巧手设计与制造、类人行为学习与泛化、含视觉触觉的感知操作大模型等前沿领域深耕多年。团队拥有国际一流的科研成果与技术积累，同时创始团队成员还拥有从研发到全球推广到实现年营收数十亿的完整量产经验。

戴盟机器人聚焦于空间感知智能与灵巧操作智能上的颠覆式创新，推动具身智能与具身技能机器人在现实世界中的广泛应用，从而改善人类的日常生活和工作方式，使通用机器人真正展现出革命性的实用价值。



多维触觉感知 五指灵巧手

戴盟多维触觉感知五指灵巧手采用串并联融合驱动设计，具有15个自由度和20个运动关节，结合力位混合控制算法，可以模拟人手实现精准的抓取操作；

带有光学式触觉传感器的多维感知灵巧手可以敏锐的识别拿取的三维力信息、物体的位置、软硬度、表面质感等，可以做到更精细的抓取操作。



光学式 触觉传感器

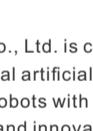
戴盟光学式触觉传感器在各类计算平台上为用户提供简单易得的高性能触觉感知；

是目前同感知面积下体积最小的光学式触觉传感器，提供远超人类分辨率的触觉感知能力；

其使用柔性介质捕捉提高精度实时三维力和形变信息，为机器人灵巧操作、具身智能开发提供帮助。



便携式低成本遥操作与 端到端数据收集系统

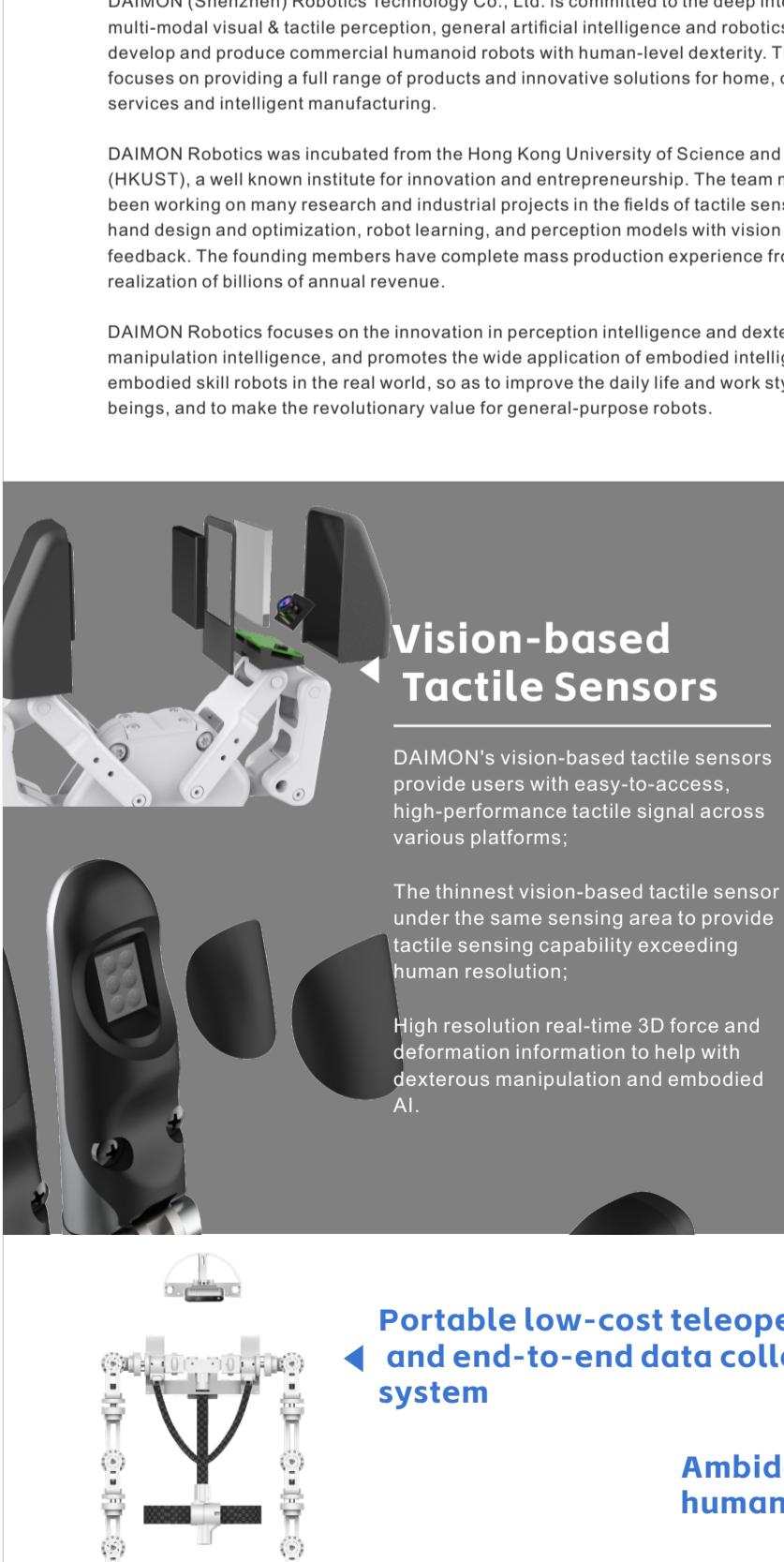


关注微信公众号

戴盟（深圳）机器人科技有限公司
网址：www.daimonrobotics.com
邮箱：info@daimonrobotics.com
电话：(+86)0755-83087156
地址：深圳市福田保税区市花路长富金茂大厦1号楼4013



心灵手巧型 人形机器人



Vision-based Tactile Sensors

DAIMON's vision-based tactile sensors provide users with easy-to-access, high-performance tactile signal across various platforms;

The thinnest vision-based tactile sensor under the same sensing area to provide tactile sensing capability exceeding human resolution;

High resolution real-time 3D force and deformation information to help with dexterous manipulation and embodied AI.



Portable low-cost teleoperation and end-to-end data collection system

Ambidextrous humanoid robot

Daimon (Shenzhen) Robotics Technology Co., Ltd.

网址：www.daimonrobotics.com

邮箱：

info@daimonrobotics.com

电话：

(+86)0755-83087156

地址：Floor 40, Building 1, Chang-Fu Jinmao Building,

No.5 Shihua RD, Futian District, Shenzhen, China



Follow us on WeChat

DAIMON

ROBOTICS

戴盟机器人