Practica Percepción Visual Python

Dr. Julio Cesar Valdez Ahuatzi

Como ya se definió anteriormente, "La percepción visual es la capacidad de interpretar la información y el entorno de los efectos de la luz visible (efecto óptico) que llega al ojo. Dicha percepción es también conocida como la visión."

En la presente 'practica, se realizará el procesamiento de imágenes usando el lenguaje de programación Python.

Deberá tener instalado el paquete opency en Python (versión 3.9 o 3.10). Puede instalarlo usando la siguiente manera: pip install opency-python. Para más información puede consultar: https://pypi.org/project/opency-contrib-python/ y también el paquete numpy.

OpenCV es una librería de programación de código abierto dirigía a la visión por computadora en tiempo real, usa una licencia open source BSD.

Se iniciará importando los paquetes cv2 y numpy. Luego asignamos una imagen a una variable (img).

```
import cv2
import numpy as np
y = cv2.imread("C:/Users/estarwar/Desktop/imagen1.jpg")
```

Si se introduce la siguiente instrucción, ¿Cuál es el resultado?

```
print (y)
```

Ahora se puede obtener información de la imagen: Número de pixeles, dimensión y se puede ver la imagen, con imshow.

```
print("- Number of Pixels: " + str(y.size))
print("- Shape/Dimensions: " + str(y.shape))
cv2.imshow('Imagen Original', y)
```

Usar para mantener la imagen hasta que se cierre o puede asignar tiempo en milisegundos, en cada una de las imágenes resultantres:

```
cv2.waitKey(0)
```

```
Cambiar a escala de grises:
```

```
gray_y = cv2.cvtColor(y, cv2.COLOR_BGR2GRAY)
cv2.imshow("Imagen Original", y)
cv2.imshow("Imagen en escala de grises", gray_y)
```

La imagen se puede rotar con:

```
rotationMatrix = cv2.getRotationMatrix2D((width/2, height/2), 180, .5)
rotatedImage = cv2.warpAffine(y, rotationMatrix, (width, height))
cv2.imshow('Imagen Girada', rotatedImage)
```

Se puede cambiar de tamaño de dos maneras:

```
1). En los ejes X y Y
newImg = cv2.resize(y, (0,0), fx=0.75, fy=0.75)
cv2.imshow('Image Cambio de dimensiones', newImg)
cv2.waitKey(0)
2). Por filas y columnas.
newImg = cv2.resize(y, (550, 350))
cv2.imshow('Imagen cambio de dimensiones col', newImg)
Se puede modificar el contraste con addWeighted:
contrast_img = cv2.addWeighted(y, 2.5, np.zeros(y.shape, y.dtype), 0, 0)
cv2.imshow('Imagen Original', y)
cv2.imshow('Imagen Contraste', contrast_img)
Detectar los bordes:
edge_img = cv2.Canny(y, 100, 200)
cv2.imshow("Bordes detectados ", edge_img)
Hacer una imagen borrosa:
blur_image = cv2.GaussianBlur(y, (7,7), 0)
```

Ejercicio:

Recortar la imagen y mostrar ambas imágenes.

Guardar la imagen recortada.

cv2.imshow('Imagen original', y)

cv2.imshow('Imagen Borrosa', blur_image)