## Обратимост и неособеност на матрици. Формули на Крамер. Теорема на Руше. Връзка между решенията на хомогенна и нехомогенна система.

**Определение 1.** Квадратна матрица  $A \in M_{n \times n}(F)$  е обратима, ако съществува квадратна матрица  $B \in M_{n \times n}(F)$  от същия ред, така че  $AB = BA = E_n$ .

Матрицата B е единствена, защото ако  $B_1$  и  $B_2$  изпълняват условията  $B_1A=AB_1=E_n$ , съответно,  $AB_2=B_2A=E_n$ , то

$$B_2 = E_n B_2 = (B_1 A) B_2 = B_1 (A B_2) = B_1 E_n = B_1,$$

съгласно асоциативността на умножението на матрици и  $E_nB_2=B_2$ ,  $B_1E_n=B_1$ . Следователно за всяка обратима матрица A има единствена матрица B с  $AB=BA=E_n$ , която се нарича обратна на A и се бележи с  $B=A^{-1}$ .

**Лема 2.** (i) Ако  $A \in M_{n \times n}(F)$  е обратима матрица, то нейната обратна матрица  $A^{-1} \in M_{n \times n}(F)$  е обратима и  $(A^{-1})^{-1} = A$ .

(ii) Ако  $A \in M_{n \times n}(F)$  и  $B \in M_{n \times n}(F)$  са обратими матрици, то произведението им  $AB \in M_{n \times n}(F)$  е обратима матрица с обратна  $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$ .

Доказателство. (i) Ако  $A \in M_{n \times n}(F)$  е обратима с обратна матрица  $A^{-1}$ , то  $AA^{-1} = A^{-1}A = E_n$ . По този начин, A изпълнява дефиниционните равенства за обратната на  $A^{-1}$  и

$$(A^{-1})^{-1} = A.$$

(іі) Съгласно

$$(AB)(B^{-1}A^{-1}) = [A(BB^{-1})]A^{-1} = (AE_n)A^{-1} = AA^{-1} = E_n$$
 if 
$$(B^{-1}A^{-1})(AB) = [B^{-1}(A^{-1}A)]B = (B^{-1}E_n)B = B^{-1}B = E_n,$$

матрицата  $B^{-1}A^{-1} \in M_{n \times n}(F)$  изпълнява дефиниционните равенства за  $(AB)^{-1}$ , откъдето съществува обратна на AB и тази обратна е  $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$ .

**Твърдение 3.** Квадратна матрица  $A \in M_{n \times n}(F)$  е обратима тогава и само тогава, когато е неособена.

Доказателство. Ако  $A \in M_{n \times n}(F)$  е обратима и  $A^{-1} \in M_{n \times n}(F)$  е нейната обратна матрица, то  $AA^{-1} = E_n$ . По Теоремата за умножението на детерминанти

$$1 = \det(E_n) = \det(AA^{-1}) = \det(A)\det(A^{-1}).$$

Следователно  $\det(A) \neq 0$  и всяка обратима матрица  $A \in M_{n \times n}(F)$  е неособена.

Нека  $A_{i,j}$  е адюнгираното количество на елемента  $a_{i,j}$  на A и  $A^* \in M_{n \times n}(F)$  е матрицата с елементи  $(A^*)_{i,j} = A_{j,i}$  за всички  $1 \le i,j \le n$ . Тогава

$$AA^* = \begin{pmatrix} \det(A) & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & \det(A) & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & \det(A) & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \det(A) \end{pmatrix},$$

защото за  $1 \leq i \neq j \leq n$  е в сила

$$(AA^*)_{i,j} = \sum_{s=1}^n a_{i,s}(A^*)_{s,j} = \sum_{s=1}^n a_{i,s}A_{j,s} = 0,$$

съгласно фалшивото развитие на детерминанта по ред и

$$(AA^*)_{i,i} = \sum_{s=1}^n a_{i,s}(A^*)_{s,i} = \sum_{s=1}^n a_{i,s}A_{i,s} = \det(A)$$
 за всички  $1 \le i \le n$ ,

съгласно развитието на  $\det(A)$  по i-ти ред. Аналогично,

$$A^*A = \begin{pmatrix} \det(A) & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & \det(A) & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & \det(A) & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \det(A) \end{pmatrix},$$

защото

$$(A^*A)_{i,j} = \sum_{s=1}^n (A^*)_{i,s} a_{s,j} = \sum_{s=1}^n A_{s,i} a_{s,j} = \begin{cases} \det(A) & \text{ sa } 1 \le i = j \le n, \\ 0 & \text{ sa } 1 \le i \ne j \le n, \end{cases}$$

съгласно развитието на  $\det(A)$  по i-ти стълб и фалшивото развитие на детерминанта по стълб.

Ако  $A \in M_{n \times n}(F)$  е неособена матрица, т.е.  $\det(A) \neq 0$ , то матрицата

$$B := \frac{1}{\det(A)} A^* \in M_{n \times n}(F)$$

изпълнява дефиниционните равенства

$$AB = \frac{1}{\det(A)}AA^* = E_n$$
 и  $BA = \frac{1}{\det(A)}A^*A = E_n$ 

на обратната матрица на A и

$$B = \frac{1}{\det(A)}A^* = A^{-1}.$$

Нека

$$A = \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} \\ a_{2,1} & a_{2,2} \end{pmatrix} \in M_{2 \times 2}(F)$$

е матрица от втори ред с  $\det(A) \neq 0$ . Ако  $A_{i,j}$  е адюнгираното количество на елемента  $a_{i,j}$  на A за  $1 \leq i,j \leq 2$ , то

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \begin{pmatrix} A_{1,1} & A_{2,1} \\ A_{1,2} & A_{2,2} \end{pmatrix}.$$

При това,  $\det(A) = a_{1,1}a_{2,2} - a_{1,2}a_{2,1}$  и

$$A_{1,1} = (-1)^{1+1}a_{2,2} = a_{2,2}, \quad A_{2,1} = (-1)^{2+1}a_{1,2} = -a_{1,2},$$

$$A_{1,2} = (-1)^{1+2} a_{2,1} = -a_{2,1}, \quad A_{2,2} = (-1)^{2+2} a_{1,1} = a_{1,1}.$$

Следователно

$$\begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} \\ a_{2,1} & a_{2,2} \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{a_{1,1}a_{2,2} - a_{1,2}a_{2,1}} \begin{pmatrix} a_{2,2} & -a_{1,2} \\ -a_{2,1} & a_{1,1} \end{pmatrix}.$$

Ако трябва да решим матрично уравнение AX = B с неособена матрица  $A \in M_{n \times n}(F)$ ,  $\det(A) \neq 0$ , то записваме една до друга матриците (A|B) и прилагаме елементарни преобразувания по редове, привеждащи A към единичната матрица  $E_n$ . Нека прилагането на същите елементарни преобразувания към B дава матрицата C. Твърдим, че C е единственото решение на AX = B. По-точно, ако елементарните преобразувания по редове, свеждащи A към  $E_n$  се реализират чрез леви умножения с неособени матрици  $P_1, \ldots, P_s$ , то  $P_s \ldots P_1 A = E_n$ , така че  $P_s \ldots P_1 = A^{-1}$ . Следователно  $C = P_s \ldots P_1 B = A^{-1}B$ .

В частност, обратната матрица  $A^{-1}$  на A е единственото решение на матричното уравнение  $AX=E_n$ . Оттук следва, че ако  $AB=E_n$  за квадратни матрици  $A,B\in M_{n\times n}(F)$ , то  $B=A^{-1}$  е обратната матрица на A и  $A=B^{-1}$  е обратната матрица на B.

## Твърдение 4. Нека

$$\begin{vmatrix} a_{1,1}x_1 & + \dots & +a_{1,j}x_j & + \dots & +a_{1,n}x_n & = b_1 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{i,1}x_1 & + \dots & +a_{ij}x_j & + \dots & +a_{i,n}x_n & = b_i \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n,1}x_1 & + \dots & +a_{n,j}x_j & + \dots & +a_{n,n}x_n & = b_n \end{vmatrix}$$

е система от п линейни уравнения с п неизвестни, чиято матрица от коефициенти  $A=(a_{i,j})_{i,j=1}^n\in M_{n\times n}(F)$  има ненулева детерминанта  $\Delta=\det(a_{i,j})_{i,j=1}^n\in F\setminus\{0\}$ . Тогава съществува единствено решение

$$\left(\frac{\Delta_1}{\Delta}, \dots, \frac{\Delta_i}{\Delta}, \dots, \frac{\Delta_n}{\Delta}\right)$$
,

където  $\Delta_i$  е детерминантата на матрицата, получена от A чрез замяна на i-тия стълб на A със стълба

$$b = \begin{pmatrix} b_1 \\ \dots \\ b_i \\ \dots \\ b_n \end{pmatrix}$$

на свободните членове.

Доказателство. Нека  $A_{i,j}$  са адюнгираните количества на  $a_{i,j}$  и  $A^* \in M_{n \times n}(F)$  е матрицата с елементи  $(A^*)_{i,j} = A_{j,i}$  за всички  $1 \le i, j \le n$ . Дадената система уравнения е еквивалентна на матричното уравнение Ax = b. По предположение,  $\Delta = \det(A) \ne 0$ , така че матрицата A е неособена, откъдето обратима и системата има единствено решение  $s = A^{-1}b$ . Съгласно доказателството на Твърдение 3,

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)}A^* = \frac{1}{\Delta}A^*,$$

така че

$$\begin{pmatrix} s_1 \\ \dots \\ s_i \\ \dots \\ s_n \end{pmatrix} = s = \frac{1}{\Delta} A^* b.$$

Оттук следва, че за всяко  $1 \le i \le n$  е в сила

$$s_i = \frac{1}{\Delta} \begin{pmatrix} A_{1,i} & \dots & A_{p,i} & \dots & A_{n,i} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ \dots \\ b_p \\ \dots \\ b_n \end{pmatrix} = \frac{1}{\Delta} \sum_{p=1}^n A_{p,i} b_p = \frac{\Delta_i}{\Delta},$$

съгласно формулата за развитие на  $\Delta_i$  относно стълба с номер i.

Нека

$$Ax = b \tag{1}$$

е система линейни уравнения, чиято матрица от коефициенти

$$A = \left(\begin{array}{cccc} c_1 & c_2 & \dots & c_n \end{array}\right)$$

има вектор-стълбове  $c_1, \ldots, c_n \in M_{n \times 1}(F)$ . В такъв случай,

$$s = \begin{pmatrix} s_1 \\ \dots \\ s_n \end{pmatrix} \in M_{n \times 1}(F)$$

е решение на (1) тогава и само тогава, когато

$$As = \begin{pmatrix} c_1 & c_2 & \dots & c_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s_1 \\ \dots \\ s_n \end{pmatrix} = s_1c_1 + \dots + s_nc_n = b.$$

Следователно, системата (1) е съвместима точно когато  $b \in l(c_1, \ldots, c_n)$ . Съгласно  $l(c_1, \ldots, c_n) \subseteq l(c_1, \ldots, c_n, b)$ , условието  $b \in l(c_1, \ldots, c_n)$  е еквивалентно на

$$l(c_1,\ldots,c_n)=l(c_1,\ldots,c_n,b).$$

Съгласно  $l(c_1,\ldots,c_n)\subseteq l(c_1,\ldots,c_n,b)$ , условието  $l(c_1,\ldots,c_n)=l(c_1,\ldots,c_n,b)$  е еквивалентно на  $\dim l(c_1,\ldots,c_n)=\dim l(c_1,\ldots,c_n,b)$ . Вземайки предвид

$$\operatorname{rk}(A) = \operatorname{rk}(c_1, \ldots, c_n) = \dim l(c_1, \ldots, c_n)$$
 и

$$rk(A|b) = rk(c_1, \dots, c_n, b) = \dim l(c_1, \dots, c_n, b),$$

получаваме следното

**Твърдение 5.** (Теорема на Руше:) Система линейни уравнения Ax = b е съвместима тогава и само тогава, когато  $\mathrm{rk}(A) = \mathrm{rk}(A|b)$ .

**Твърдение 6.** (Алтернатива на Фредхолм:) Нека  $v \in M_{n \times 1}(F)$  е едно решение на система линейни уравнения Ax = b, а  $U \subseteq M_{n \times 1}(F)$  е пространството от решения на хомогенната система линейни уравнения  $Ax = \mathbb{O}_{n \times 1}$  със същата матрица от коефициенти  $A \in M_{m \times n}(F)$ . В такъв случай,  $w \in M_{n \times 1}(F)$  е решение на Ax = b тогава и само тогава, когато w = v + u за някакво решение  $u \in U$ .

Доказателство. Ако  $w \in M_{n\times 1}(F)$  е решение на Ax = b, то  $A(w - v) = Aw - Av = b - b = \mathbb{O}_{n\times 1}$  и  $w - v = u \in U$  е решение на хомогенната система линейни уравнения  $Ax = \mathbb{O}_{n\times 1}$ .

Обратно, ако w = v + u за  $u \in U$ , то  $Aw = A(v + u) = Av + Au = b + \mathbb{O}_{n \times 1} = b$ . Това доказва, че  $w \in M_{n \times 1}(F)$  е решение на Ax = b.

Следствие 7. (i) Система линейни уравнения Ax = b с n неизвестни е определена тогава и само тогава, когато  $\mathrm{rk}(A) = \mathrm{rk}(A|b) = n$ .

(ii) Система линейни уравнения Ax = b с n неизвестни е неопределена тогава и само тогава, когато  $\mathrm{rk}(A) = \mathrm{rk}(A|b) < n$ .

Доказателство. (i) Съгласно Твърдение 6, системата Ax = b има единствено решение тогава и само тогава, когато съответната хомогенна система линейни уравнения  $Ax = \mathbb{O}_{n\times 1}$  има само нулевото решение. Това е в сила точно когато  $0 = \dim U = n - \mathrm{rk}(A)$  за пространството от решения  $U \subseteq M_{n\times 1}(F)$  на  $Ax = \mathbb{O}_{n\times 1}$ . Комбинирайки с Теоремата на Руше - Твърдение 5 получаваме, че системата Ax = b е определена тогава и само тогава, когато  $\mathrm{rk}(A|b) = \mathrm{rk}(A) = n$ .

(ii) От Твърдение 6 следва, че системата линейни уравнения Ax=b е неопределена тогава и само тогава, когато съответната хомогенна линейна система  $Ax=\mathbb{O}_{n\times 1}$  има пространство от решения U с размерност  $\dim U=n-\mathrm{rk}(A)>0$ . Вземайки предвид Теоремата на Руше - Твърдение 5, стигаме до извода, че Ax=b е неопределена точно тогава, когато  $\mathrm{rk}(A|b)=\mathrm{rk}(A)< n$ .